

Sistemi compatibili

(Il metodo di Fourier-Motzkin)

Claudio Arbib

Università degli Studi di L'Aquila



Sommario

- Poliedri
- Poliedri compatibili
- Diseguaglianze implicate
- Proiezione di un poliedro
 - Definizione
 - Esempi
- Teorema di Fourier
- Algoritmo di Fourier-Motzkin
- Applicazioni

Poliedri

Definizione:

Siano $\mathbf{a} \in \mathbb{R}^n$, $b \in \mathbb{R}$. L'insieme

$$H = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n: \mathbf{a}\mathbf{x} = b\} \subseteq \mathbb{R}^n$$

si dice iperpiano. L'insieme

$$S = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n: \mathbf{a}\mathbf{x} \leq b\} \subseteq \mathbb{R}^n$$

si dice **semispazio chiuso**.

Definizione:

Un **poliedro** è l'intersezione di un numero **finito** m di semispazi chiusi di \mathbb{R}^n .

Quindi $\forall \mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$ l'insieme

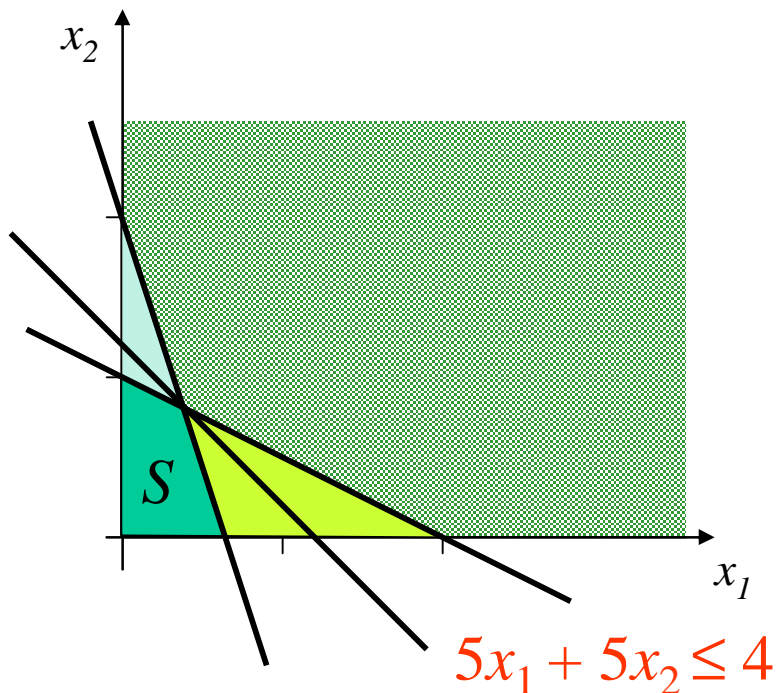
$$P(\mathbf{A}, \mathbf{b}) = \{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n: \mathbf{A}\mathbf{x} \leq \mathbf{b}\} \subseteq \mathbb{R}^n$$

definisce un poliedro. In particolare, \emptyset , H , S , \mathbb{R}^n sono poliedri.

Diseguaglianze implicite

Definizione:

$\mathbf{b}\mathbf{x} \preceq \mathbf{g}$ è una **diseguaglianza implicita** dal sistema $\mathbf{A}\mathbf{x} \preceq \mathbf{b}$ se ogni \mathbf{x} che soddisfa $\mathbf{A}\mathbf{x} \preceq \mathbf{b}$ soddisfa anche $\mathbf{b}\mathbf{x} \preceq \mathbf{g}$



$$x_1 \geq 0$$

$$x_2 \geq 0$$

$$x_1 + 2x_2 \leq 1$$

$$3x_1 + x_2 \leq 2$$

$$5x_1 + 5x_2 \leq 4$$

Diseguaglianze implicite

Definizione:

Un sistema di disequaglianze è **minimale** se non contiene disequaglianze implicite.

Definizione:

$\mathbf{b}\mathbf{x} \leq \gamma$ è **combinazione conica** delle disequaglianze $\mathbf{A}\mathbf{x} \leq \mathbf{b}$ $\Leftrightarrow \{\mathbf{a}_i\mathbf{x} \leq b_i, i = 1, \dots, m\}$ se e solo se

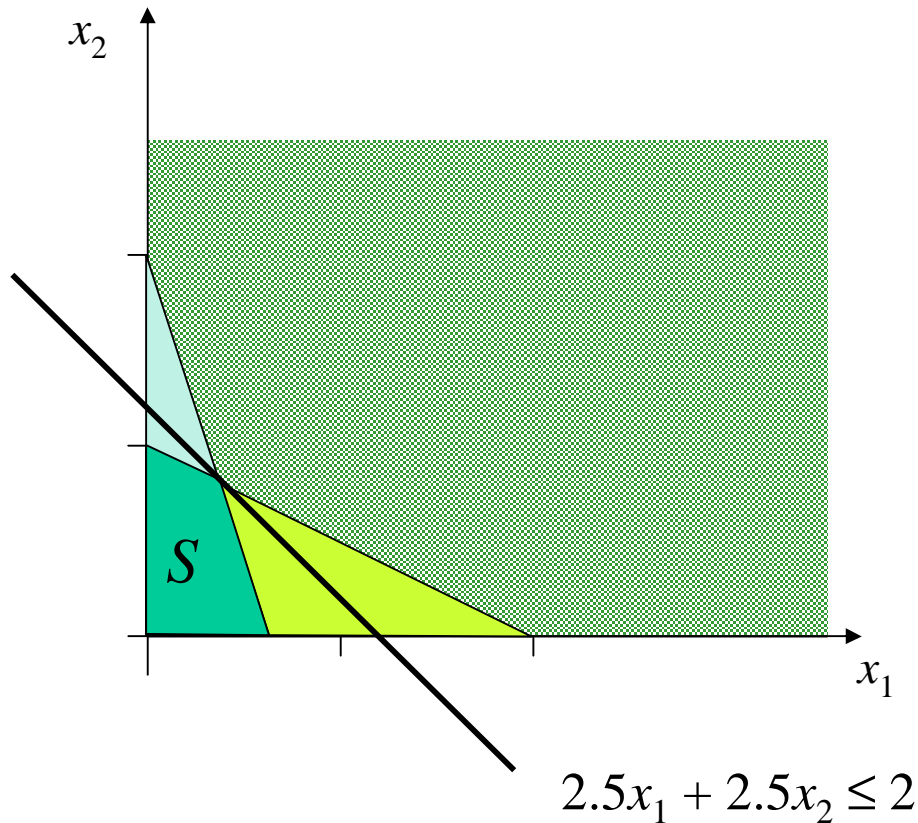
$$(\mathbf{b}, \gamma) = \sum l_i(\mathbf{a}_i, b_i) \quad l_i \geq 0$$

Teorema:

Ogni disequaglianza ottenuta come combinazione conica di $\mathbf{A}\mathbf{x} \leq \mathbf{b}$ è una disequaglianza implicita.

Diseguaglianze implicite

Esempio:



$$0 \begin{pmatrix} -1, & 0, & 0 \end{pmatrix} +$$

$$0 \begin{pmatrix} 0, & -1, & 0 \end{pmatrix} +$$

$$1 \begin{pmatrix} 1, & 2, & 1 \end{pmatrix} +$$

$$\underline{0.5 \begin{pmatrix} 3, & 1, & 2 \end{pmatrix} =}$$
$$\begin{pmatrix} 2.5, & 2.5, & 1.5 \end{pmatrix}$$

$$1 = (1, 0.5, 0, 0)$$

Poliedri compatibili

Definizione:

Un poliedro si dice **compatibile** (**incompatibile**) se (non) ammette soluzione.

Problema:

Stabilire se un dato poliedro $P(\mathbf{A}, \mathbf{b})$ è o no compatibile

Principio:

Ciò che esiste, fa ombra

(Corollario: i vampiri non esistono)

Proiezione di un poliedro

Definizione: Sia $P(\mathbf{A}, \mathbf{b}) \subseteq \mathbb{R}^n$ un poliedro.

Allora il poliedro $P(\mathbf{A}', \mathbf{b}') \subseteq \mathbb{R}^{n-1}$ si dice **proiezione** di $P(\mathbf{A}, \mathbf{b})$ se $\forall \mathbf{x} \in P(\mathbf{A}', \mathbf{b}') \exists z \in \mathbb{R}$ tale che $(\mathbf{x}, z) \in P(\mathbf{A}, \mathbf{b})$.

Esempio:

$$P: \quad x_1 \geq 0, \quad x_2 \geq 0, \quad 3x_1 + 2x_2 \leq 6$$

$$P' : \quad 0 \leq x_1 \leq 2$$

$$\text{poniamo } z = (6 - 3x_1)/2 \geq 0$$

$$\forall x_1 \in P'$$

$$\text{evidentemente } (x_1, (6 - 3x_1)/2) \in P$$

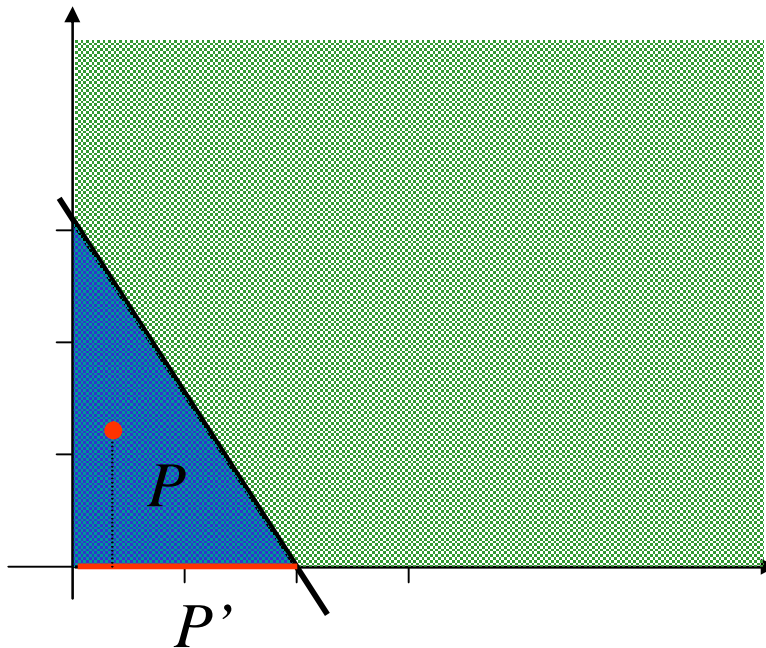
$$\forall x_1 \in P'$$

Proiezione di un poliedro

Esempio:

$$P : \quad x_1 \geq 0 \quad x_2 \geq 0 \quad 3x_1 + 2x_2 \leq 6$$

$$P' : \quad 0 \leq x_1 \leq 2$$



$$\forall x_1 \in P', \exists z: (x_1, z) \in P$$

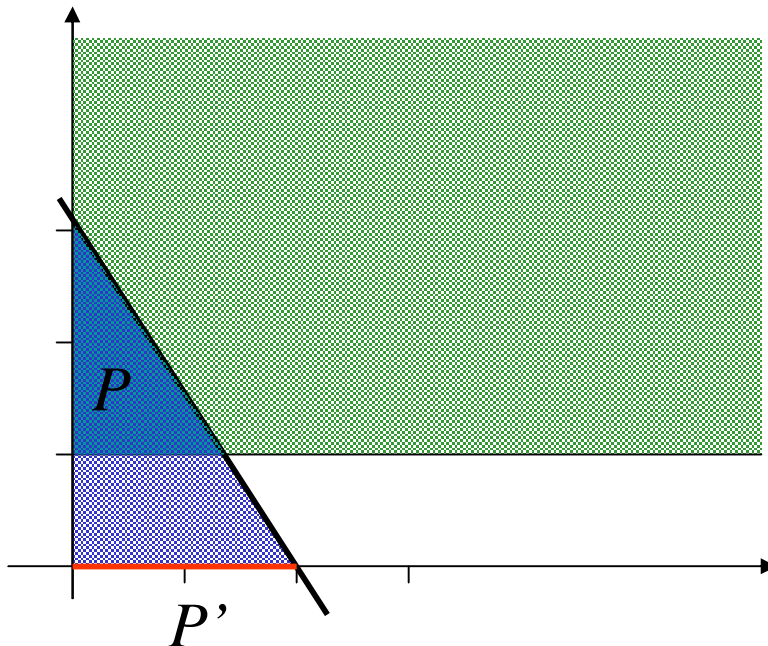
\Rightarrow P' è proiezione di P

Proiezione di un poliedro

Esempio:

$$P : \quad x_1 \geq 0 \quad x_2 \geq 1 \quad 3x_1 + 2x_2 \leq 6$$

$$P' : \quad 0 \leq x_1 \leq 2$$



$\nexists \mathbf{x} \in P$ tale che $x_1 = 2$

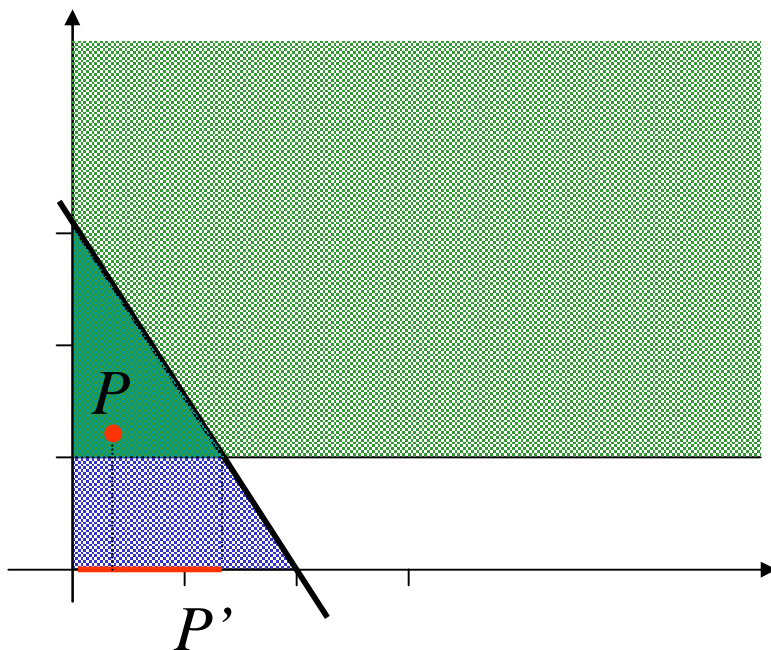
$\Rightarrow P'$ non è proiezione di P

Proiezione di un poliedro

Esempio:

$$P : \quad x_1 \geq 0 \quad x_2 \geq 1 \quad 3x_1 + 2x_2 \leq 6$$

$$P' : \quad 0 \leq x_1 \leq 4/3$$



P' è proiezione di P ?

Teorema di Fourier

Sia dato il poliedro P

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \leq b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \leq b_2$$

...

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \leq b_m$$

Dividiamo l'insieme delle righe R in 3 sottoinsiemi:

$$R_0 = \{i \in R: a_{i1} = 0\}, R^+ = \{i \in R: a_{i1} > 0\}, R^- = \{i \in R: a_{i1} < 0\}$$

Costruiamo un nuovo poliedro P' contenente:

- 1) tutte le disuguaglianze di R_0
- 2) una disuguaglianza per ogni elemento in $R^+ \times R^-$

Teorema di Fourier

- Una disuguaglianza del tipo (2) è associata a una riga $h \in R^+$ e una riga $k \in R^-$

$$\begin{aligned} a_{h1}x_1 + a_{h2}x_2 + \dots + a_{hn}x_n &\leq b_h && \leftarrow \text{riga } h \\ a_{k1}x_1 + a_{k2}x_2 + \dots + a_{kn}x_n &\leq b_k && \leftarrow \text{riga } k \end{aligned}$$

- La disuguaglianza di P' si ottiene per combinazione conica delle due
 - dividendo la prima per a_{h1}
 - dividendo la seconda per $|a_{k1}|$
 - sommandole insieme

~~$$\left(\frac{a_{h1}}{a_{h1}} + \frac{a_{k1}}{|a_{k1}|} \right) x_1 + \left(\frac{a_{h2}}{a_{h1}} + \frac{a_{k2}}{|a_{k1}|} \right) x_2 + \dots + \left(\frac{a_{hn}}{a_{h1}} + \frac{a_{kn}}{|a_{k1}|} \right) x_n \leq \left(\frac{b_h}{a_{h1}} + \frac{b_k}{|a_{k1}|} \right)$$~~

Teorema di Fourier

- Il nuovo sistema di disequaglianze P' **non contiene la variabile x_1**

Teorema (Fourier) P' è una proiezione di P nello spazio delle variabili x_2, \dots, x_n .

Dimostrazione

- Sia $\mathbf{w} = (w_2, \dots, w_n) \in P'$. Dobbiamo mostrare che esiste uno scalare z tale che $(z, w_2, \dots, w_n) \in P$.
- Per ogni $i \in R_0$ si ha $a_{i2}w_2 + \dots + a_{in}w_n \leq b_i$
- Per ogni $h \in R^+, k \in R^-$ si ha inoltre

$$\left(\frac{a_{h2}}{a_{h1}} + \frac{a_{k2}}{|a_{k1}|} \right) w_2 + \dots + \left(\frac{a_{hn}}{a_{h1}} + \frac{a_{kn}}{|a_{k1}|} \right) w_n \leq \left(\frac{b_h}{a_{h1}} + \frac{b_k}{|a_{k1}|} \right)$$

Teorema di Fourier (seguito)

- Riscriviamo l'ultima condizione

$$\frac{a_{k2}w_2}{|a_{k1}|} + \dots + \frac{a_{kn}w_n}{|a_{k1}|} - \frac{b_k}{|a_{k1}|} \leq \frac{b_h}{a_{h1}} - \frac{a_{h2}w_2}{a_{h1}} - \frac{a_{hn}w_n}{a_{h1}}$$

- Al variare di k in R^- (di h in R^+) il primo (secondo) membro descrive una classe C (una classe D) di numeri reali, e tutti gli elementi di C risultano \leq degli elementi di D
- Dunque esiste un **elemento di separazione z** tale che:

$$\frac{a_{k2}w_2}{|a_{k1}|} + \dots + \frac{a_{kn}w_n}{|a_{k1}|} - \frac{b_k}{|a_{k1}|} \leq z \quad \forall k \in R^-$$

$$\forall h \in R^+ \quad z \leq \frac{b_h}{a_{h1}} - \frac{a_{h2}w_2}{a_{h1}} - \frac{a_{hn}w_n}{a_{h1}}$$

Teorema di Fourier (seguito)

- Le ultime due disuguaglianze si possono riscrivere:

$$a_{k1}z + a_{k2}w_2 + \dots a_{kn}w_n \leq b_k \quad \forall k \in R^-$$

$$a_{h1}z + a_{h2}w_2 + \dots a_{hn}w_n \leq b_h \quad \forall h \in R^+$$

- Inoltre, $\forall i \in R_0$ si ha

$$0z + a_{i2}w_2 + \dots a_{in}w_n \leq b_i$$

- Ne segue che $(z, w_2, \dots, w_n) \in P$

Fine della dimostrazione

Algoritmo di Fourier-Motzkin

- Il Teorema di Fourier permette di ridurre il problema di decidere se un poliedro è o meno vuoto a quello di decidere se è o meno vuota **una sua proiezione**
- Poiché la proiezione di un poliedro è ancora un poliedro, il teorema **può essere ripetutamente applicato**, fino a pervenire a un poliedro del quale sia semplice decidere
- Ad esempio, si può applicare il teorema $n - 1$ volte: in questo caso il poliedro risultante $P^{(n-1)}$ sarà **un intervallo dell'asse reale**, eventualmente vuoto o illimitato
- Ovvero, si può applicare il teorema per n volte: in questo caso il poliedro risultante $P^{(n)}$ avrà la forma $\mathbf{0} \cdot \mathbf{x} \leq \mathbf{t}$. Si danno allora 2 casi:
 - se $\mathbf{t} \geq 0$, $P^{(n)}$ è **banalmente compatibile**, in quanto descrive l'intero \mathbb{R}^n , e quindi anche P è compatibile;
 - se esiste un indice i tale che $t_i < 0$, allora $P^{(n)}$ è **banalmente incompatibile**, e così P .

Applicazioni

Il **metodo di eliminazione di Fourier-Motzkin** si può applicare per

- Decidere se un poliedro è vuoto oppure no
- Costruire la rappresentazione implicita di $\text{conv}(S)$ per un insieme finito $S \subset \mathbb{R}^n$
- Risolvere un problema di Programmazione Lineare