

# Red sa prioritetom, heap, adaptivni RSP

© Goodrich, Tamassia, Goldwasser

Katedra za informatiku, Fakultet tehničkih nauka, Univerzitet u Novom Sadu

2019.

# Red sa prioritetom

- **red sa prioritetom** čuva kolekciju elemenata
- svaki element je par (**ključ**, **vrednost**)
- osnovne operacije:
  - **add**( $k, x$ ): dodaje element sa ključem  $k$  i vrednošću  $x$
  - **remove\_min**(): uklanja element sa najmanjim ključem
- dodatne operacije:
  - **min**(): vraća, ali ne uklanja, element sa najmanjim ključem
  - **len**(), **is\_empty**()

# Primer operacija nad redom sa prioritetom

operacija	rezultat	sadržaj reda
P.add(5, A)	–	[(5,A)]
P.add(9, C)	–	[(5,A), (9,C)]
P.add(3, B)	–	[(3,B), (5,A), (9,C)]
P.add(7, D)	–	[(3,B), (5,A), (7,D), (9,C)]
P.min()	(3,B)	[(3,B), (5,A), (7,D), (9,C)]
P.remove_min()	(3,B)	[(5,A), (7,D), (9,C)]
P.remove_min()	(5,A)	[(7,D), (9,C)]
len(P)	2	[(7,D), (9,C)]
P.remove_min()	(7,D)	[(9,C)]
P.remove_min()	(9,C)	[ ]
P.is_empty()	True	[ ]
P.remove_min()	greška	[ ]

# Ključevi i relacija poretka

- ključevi mogu biti bilo kog tipa za koga je definisana relacija poretka
- elementi u redu mogu imati jednake ključeve – u tom slučaju se primenjuje FIFO princip
- relacija poretka
  - refleksivna:  $x \leq x$
  - antisimetrična:  $x \leq y \wedge y \leq x \Rightarrow x = y$
  - tranzitivna:  $x \leq y \wedge y \leq z \Rightarrow x \leq z$

# Element RSP

```
class PriorityQueueItem:
    def __init__(self, k, v):
        self.key = k
        self.value = v

    def __lt__(self, other):
        return self.key < other.key

    def __le__(self, other):
        return self.key <= other.key
```

# Implementacija RSP

- implementacija sa **nesortiranom** listom
- **add** je  $O(1)$  jer dodavanje možemo raditi na bilo kom kraju liste
- **remove\_min** i **min** su  $O(n)$  jer moramo tražiti najmanji ključ u listi



- implementacija sa **sortiranom** listom
- **add** je  $O(n)$  jer moramo da nađemo pravo mesto za ubacivanje novog elementa
- **remove\_min** i **min** su  $O(1)$  jer je najmanji ključ uvek na početku



# RSP sa nesortiranom listom

```
class UnsortedPriorityQueue:
    def __init__(self):
        self._data = SingleList()

    def add(self, key, value):
        newest = PriorityQueueItem(key, value)
        self._data.add_last(newest)

    def _find_min(self):
        if self.is_empty():
            raise Empty('Queue is empty')
        smallest = self._data.first()
        current = smallest.next
        while current is not None:
            if current.element < smallest.element:
                smallest = curr
            current = current.next
        return smallest

    def remove_min(self):
        p = self._find_min()
        item = self._data.delete(p)
        return (item.key, item.value)
```

## RSP sa sortiranom listom

```

class SortedPriorityQueue:
    def __init__(self):
        self._data = SingleList()

    def add(self, key, value):
        newest = PriorityQueueItem(key, value)
        current = self._data.first()
        while current is not None and newest < current.element:
            current = current.next
        if current is None:
            self._data.add_first(newest)
        else:
            self._data.add_after(current, newest)

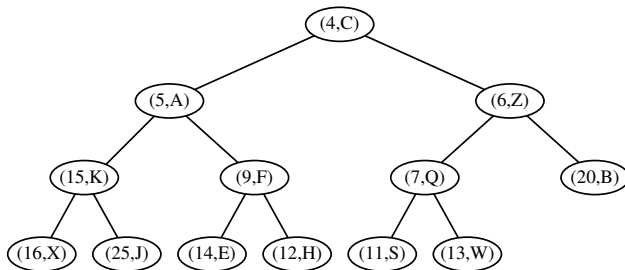
    def remove_min(self):
        if self.is_empty():
            raise Empty('Queue is empty')
        item = self._data.delete(self._data.first())
        return (item.key, item.value)

```



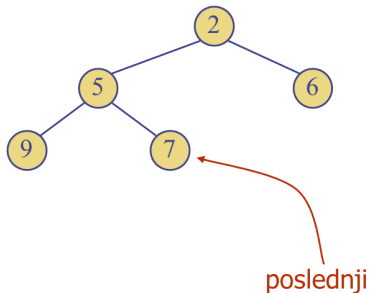
# Heap

- **heap** je binarno stablo...
- ...čiji elementi su uređeni parovi (**ključ**, **vrednost**)
- ...i koje zadovoljava još 2 uslova:
  - **redosled**: za svaki čvor  $n$  osim korena ključ od  $n$  je veći ili jednak ključu roditelja od  $n$
  - **kompletnost**: heap visine  $h$  ima nivoe  $0, 1, 2, \dots, h-1$  sa maksimalnim brojem čvorova ( $i$ -ti nivo ima  $2^i$  čvorova za  $0 \leq i \leq h-1$ )



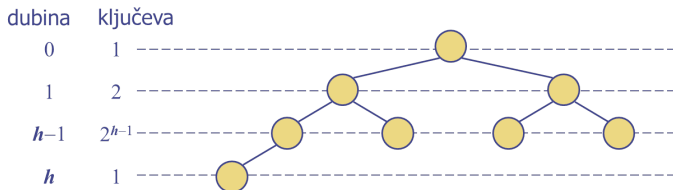
# Heap

- **poslednji čvor** je poslednji čvor sa **desne** strane na najnižem nivou stabla



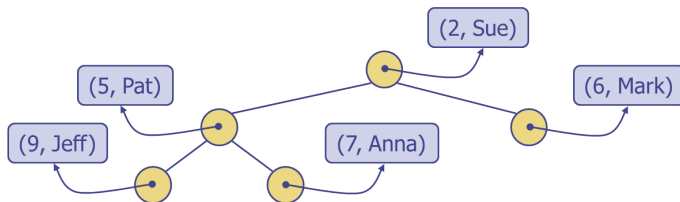
# Dubina heapa

- **teorema:** heap koji čuva  $n$  ključeva ima dubinu  $O(\log n)$ 
  - $h$ : visina heapa sa  $n$  ključeva
  - ima  $2^i$  ključeva na dubini  $i = 0, \dots, h-1$  i bar jedan ključ na dubini  $h$
  - prema tome,  $n \geq 1 + 2 + 4 + \dots + 2^{h-1} + 1$
  - $n \geq 2^h$
  - $h \leq \log n$



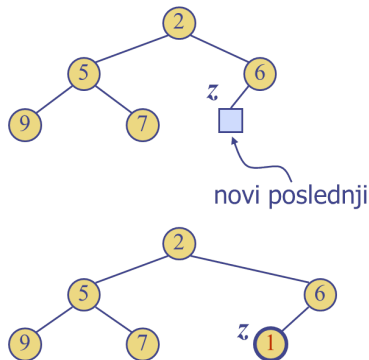
# Heap i red sa prioritetom

- red sa prioritetom možemo implementirati pomoću heapa
- u svakom čvoru stabla čuvamo par (ključ, vrednost)
- pamtimo položaj poslednjeg čvora



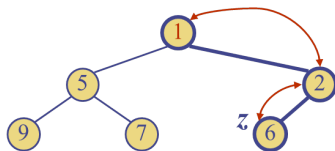
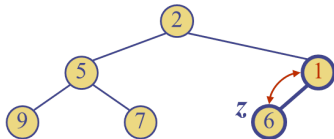
# Dodavanje u heap

- **add** u redu sa prioritetom se implementira kao dodavanje u heap
- dodavanje se vrši u tri koraka
  - 1 nađi novi poslednji čvor  $z$
  - 2 sačuvaj  $(k, v)$  u  $z$
  - 3 restauriraj pravilan **redosled**



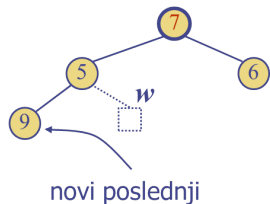
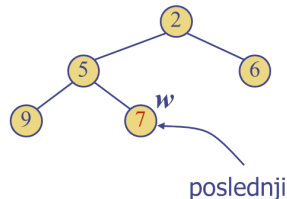
# Dodavanje u heap: restauracija redosleda

- nakon dodavanja novog ključa  $k$  redosled čvorova može biti narušen
- algoritam **upheap** uspostavlja korektan redosled zamenom  $k$  duž putanje od novog čvora prema korenu
- **upheap** se završava kada  $k$  dođe u koren ili njegov roditelj ima ključ manji ili jednak  $k$
- pošto heap ima visinu  $O(\log n)$ , upheap radi u  $O(\log n)$  vremenu



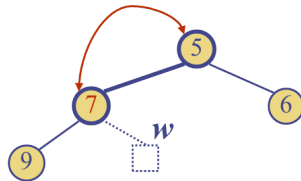
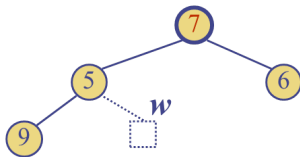
# Uklanjanje iz heapa

- **remove\_min** se implementira kao uklanjanje korena iz heapa
- uklanjanje se vrši u tri koraka
  - 1 na mesto korena stavi poslednji čvor  $w$
  - 2 ukloni  $w$
  - 3 restauriraj pravilan **redosled**



# Uklanjanje iz heapa: restauracija redosleda

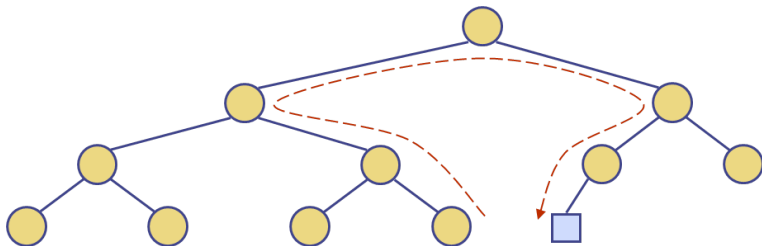
- nakon smeštanja ključa  $k$  poslednjeg čvora u koren redosled čvorova može biti narušen
- algoritam **downheap** uspostavlja korektan redosled zamenom  $k$  duž putanje od korena
- **downheap** se završava kada  $k$  dođe u list ili njegova deca imaju ključeve veće ili jednake  $k$
- pošto heap ima visinu  $O(\log n)$ , downheap radi u  $O(\log n)$  vremenu





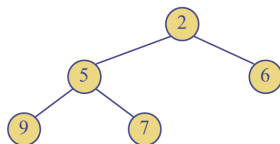
# Nađi mesto za novi poslednji prilikom dodavanja

- mesto za novi poslednji čvor se može naći prolaskom kroz putanju od  $O(\log n)$  čvorova
  - idi prema gore dok ne dođeš do korena ili nečijeg levog deteta
  - ako si došao do nečijeg levog deteta, idi na desno dete
  - idi prema dole levo dok ne dođeš do lista
- sličan je i algoritam prilikom uklanjanja



# Implementacija heapa pomoću niza

- heap sa  $n$  ključeva se može smestiti u niz dužine  $n$
- za čvor ranga  $i$ 
  - levo dete ima rang  $2i + 1$
  - desno dete ima rang  $2i + 2$
- veze između čvorova se ne čuvaju
- dodavanje se svodi na upis čvora ranga  $n + 1$
- uklanjanje se svodi na uklanjanje čvora ranga  $n$



# Heap u Pythonu 1

```
class HeapPriorityQueue:
    def __init__(self):
        self._data = []

    def _parent(self, j):
        return (j-1)//2

    def _left(self, j):
        return 2*j+1

    def _right(self, j):
        return 2*j+2

    def _has_left(self, j):
        return self._left(j) < len(self._data)

    def _has_right(self, j):
        return self._right(j) < len(self._data)

    def _swap(self, i, j):
        self._data[i], self._data[j] = self._data[j], self._data[i]
```

# Heap u Pythonu 2

```
def _upheap(self, j):
    parent = self._parent(j)
    if j > 0 and self._data[j] < self._data[parent]:
        self._swap(j, parent)
        self._upheap(parent)

def _downheap(self, j):
    if self._has_left(j):
        left = self._left(j)
        small_child = left
        if self._has_right(j):
            right = self._right(j)
            if self._data[right] < self._data[left]:
                small_child = right
        if self._data[small_child] < self._data[j]:
            self._swap(j, small_child)
            self._downheap(small_child)
```

# Heap u Pythonu 3

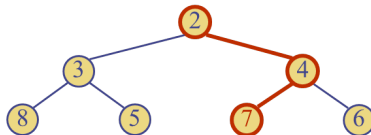
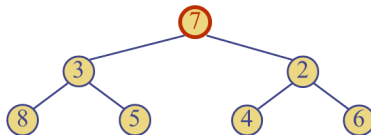
```
def add(self, key, value):
    self._data.append(PriorityQueueItem(key, value))
    self._upheap(len(self._data)-1)

def min(self):
    if self.is_empty():
        raise Empty('Queue is empty')
    item = self._data[0]
    return (item.key, item.value)

def remove_min(self):
    if self.is_empty():
        raise Empty('Queue is empty')
    self._swap(0, len(self._data)-1)
    item = self._data.pop()
    self._downheap(0)
    return (item.key, item.value)
```

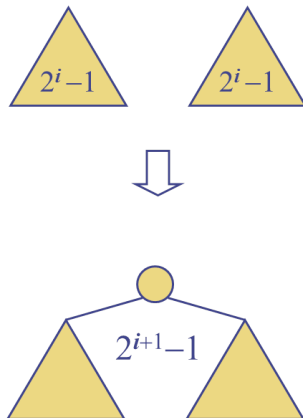
# Spajanje dva heapa

- imamo dva heapa i ključ  $k$
- kreiramo novi heap sa korenom  $k$  i dva heapa kao podstabla
- pokrenemo **downheap** da restauriramo redosled

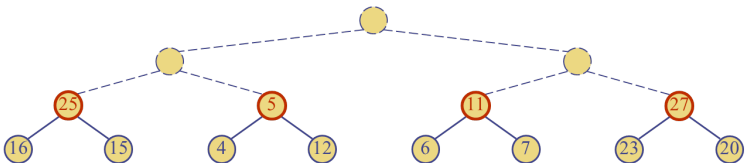
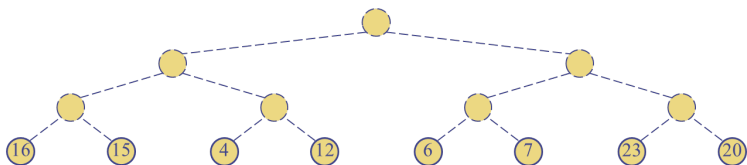


# Konstrukcija heapa od dole (bottom-up)

- možemo da napravimo heap sa  $n$  ključeva pomoću bottom-up spajanja u  $O(\log n)$  koraka
- u  $i$ -tom koraku, par heapova sa  $2^i - 1$  ključeva se spajaju u heap sa  $2^{i+1} - 1$  ključeva

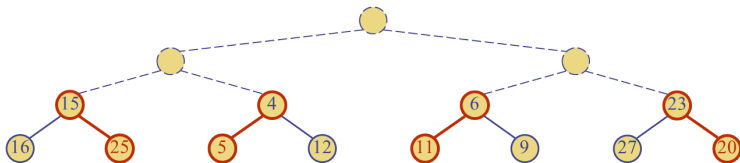
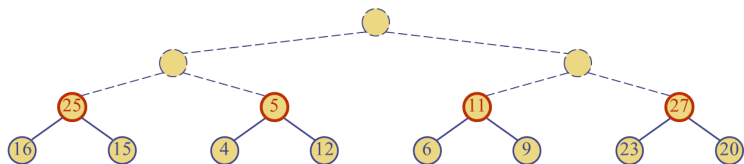


# Bottom-up primer <sub>1</sub>

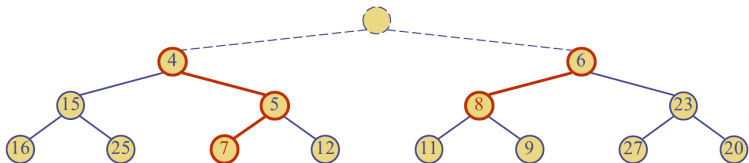
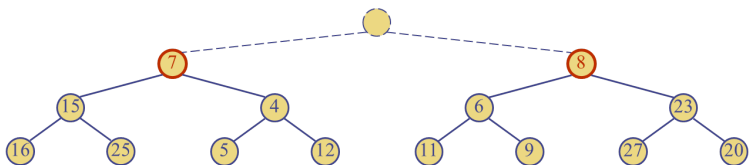




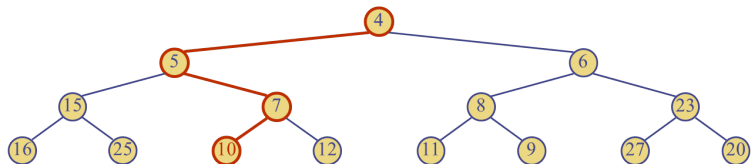
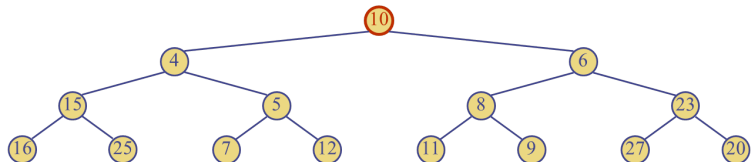
# Bottom-up primer <sub>2</sub>



# Bottom-up primer <sub>3</sub>

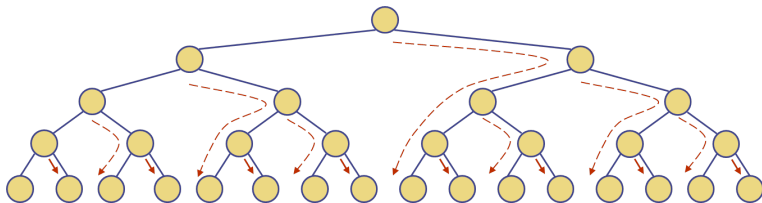


# Bottom-up primer <sub>4</sub>



# Analiza konstrukcije heapa

- najgori slučaj za downheap: prvo krene desno pa onda stalno levo do dna heapa
- svaki čvor se obiđe u najviše dve putanje
- ukupan broj čvorova u putanjama je  $O(n)$
- bottom-up konstrukcija heapa radi u  $O(n)$  vremenu
- bottom-up konstrukcija heapa je brža nego  $n$  dodavanja u heap sa upheap korekcijom



# Adaptivni red sa prioritetom

- **primer:** sistem za kupoprodaju akcija koristi dva reda sa prioritetom, jedan za prodaju i drugi za kupovinu sa elementima  $(p, s)$ 
  - ključ  $p$  je cena
  - vrednost  $s$  je broj akcija
  - nalog za kupovinu  $(p, s)$  se izvršava kada se pojavi nalog za prodaju  $(p', s')$  sa cenom  $p' \leq p$  (postupak je završen ako  $s' \geq s$ )
  - nalog za prodaju  $(p, s)$  se izvršava kada se pojavi nalog za kupovinu  $(p', s')$  sa cenom  $p' \leq p$  (postupak je završen ako  $s' \geq s$ )
- šta ako neko hoće da otkáže nalog pre nego što se izvrši?
- šta ako neko hoće da izmeni cenu ili broj akcija?

# Adaptivni red sa prioritetom: operacije

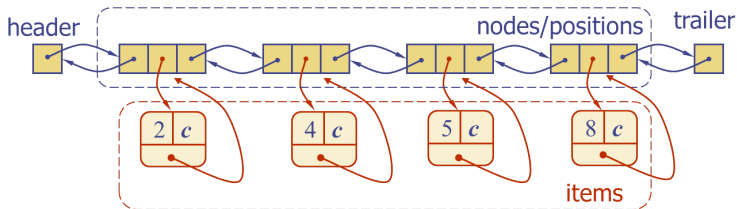
- **remove**( $loc$ ): ukloni i vrati element  $e$  iz reda za lokator  $loc$
- **update**( $loc, k, v$ ): zameni ključ/vrednost par  $(k, v)$  za lokator  $loc$

# Lokatori

- element sa lokatorom identifikuje i prati poziciju  $(k, v)$  unutar strukture podataka
- primeri:
  - broj kaputa u garderobi
  - broj rezervacije
- osnovna ideja:
  - pošto elemente kreira i vraća sama struktura podataka, oni mogu biti takvi da pamte svoju lokaciju, što pojednostavljuje kasnije ažuriranje

# Lokatori i liste

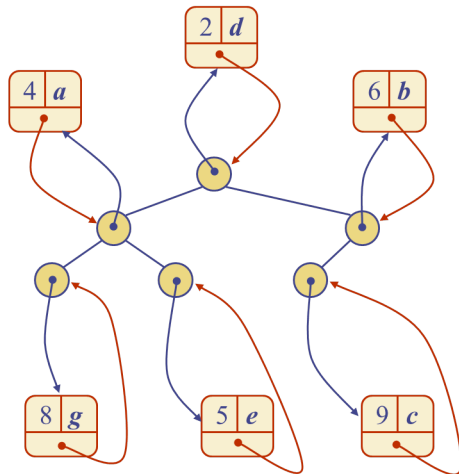
- element liste čuva
  - ključ
  - vrednost
  - poziciju
- reference se ažuriraju u **swap** operaciji





# Lokatori i heap

- element heapa čuva
  - ključ
  - vrednost
  - poziciju
- reference se ažuriraju u **swap** operaciji



# Performanse

- dobici u brzini usled korišćenja lokatora su označeni **crveno**

metoda	nesortirana lista	sortirana lista	heap
len, is_empty	$O(1)$	$O(1)$	$O(1)$
add	$O(1)$	$O(n)$	$O(\log n)$
min	$O(n)$	$O(1)$	$O(1)$
remove_min	$O(n)$	$O(1)$	$O(\log n)$
remove	$O(1)$	$O(1)$	$O(\log n)$
update	$O(1)$	$O(n)$	$O(\log n)$

# Red sa prioritetom i sortiranje

- možemo upotrebiti red sa prioritetom za sortiranje niza elemenata
  - dodamo elemente jedan po jedan putem **add** operacije
  - uklonimo elemente jedan po jedan putem **remove\_min** operacije
- vreme izvršavanja zavisi od načina implementacije

**PQ\_sort**( $S, C$ )

**Input:** sekvenca  $S$ , komparator  $C$

**Output:** rastuće sortirana  $S$  u skladu sa  $C$

$P \leftarrow$  RSP sa komparatorom  $C$

**while**  $\neg S.is\_empty()$  **do**

$e \leftarrow S.remove\_first()$

$P.add(e, \emptyset)$

**while**  $\neg P.is\_empty()$  **do**

$e \leftarrow P.remove\_min().key()$

$S.add\_last(e)$

# Selection sort

- **selection sort** je varijanta PQ-sorta gde je RSP implementiran pomoću **nesortirane** liste
- vreme izvršavanja selection sorta:
  - dodavanje  $n$  elemenata u RSP traje  $O(n)$
  - uklanjanje  $n$  elemenata u sortiranom redosledu traje

$$1 + 2 + \dots + n$$

- selection sort radi u  $O(n^2)$  vremenu

## Selection sort: primer

	sekvenca $S$	red $P$
<i>ulaz:</i>	(7, 4, 8, 2, 5, 3, 9)	()
<i>faza 1</i>		
(a)	(4, 8, 2, 5, 3, 9)	(7)
(b)	(8, 2, 5, 3, 9)	(7, 4)
...	...	...
(g)	()	(7, 4, 8, 2, 5, 3, 9)
<i>faza 2</i>		
(a)	(2)	(7, 4, 8, 5, 3, 9)
(b)	(2, 3)	(7, 4, 8, 5, 9)
(c)	(2, 3, 4)	(7, 8, 5, 9)
(d)	(2, 3, 4, 5)	(7, 8, 9)
(e)	(2, 3, 4, 5, 7)	(8, 9)
(f)	(2, 3, 4, 5, 7, 8)	(9)
(g)	(2, 3, 4, 5, 7, 8, 9)	()

# Insertion sort

- **insertion sort** je varijanta PQ-sorta gde je RSP implementiran pomoću **sortirane** liste
- vreme izvršavanja insertion sorta:
  - dodavanje  $n$  elemenata u RSP traje

$$1 + 2 + \dots + n$$

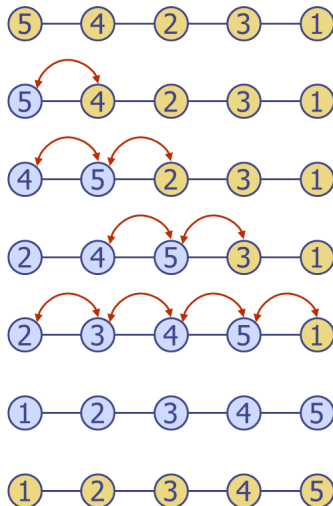
- uklanjanje  $n$  elemenata traje  $O(n)$
- insertion sort radi u  $O(n^2)$  vremenu

## Insertion sort: primer

	sekvenca $S$	red $P$
<i>ulaz:</i>	(7, 4, 8, 2, 5, 3, 9)	()
<i>faza 1</i>		
(a)	(4, 8, 2, 5, 3, 9)	(7)
(b)	(8, 2, 5, 3, 9)	(4, 7)
(c)	(2, 5, 3, 9)	(4, 7, 8)
(d)	(5, 3, 9)	(2, 4, 7, 8)
(e)	(3, 9)	(2, 4, 5, 7, 8)
(f)	(9)	(2, 3, 4, 5, 7, 8)
(g)	()	(2, 3, 4, 5, 7, 8, 9)
<i>faza 2</i>		
(a)	(2)	(3, 4, 5, 7, 8, 9)
(b)	(2, 3)	(4, 5, 7, 8, 9)
...	...	...
(g)	(2, 3, 4, 5, 7, 8, 9)	()

# Sortiranje unutar iste strukture podataka (in-place)

- umesto korišćenja 2 strukture možemo implementirati selection i insertion sort u okviru jedne strukture
- deo ulaznog niza će poslužiti kao RSP
- za insertion sort
  - držimo sortirani početak niza
  - elemente menjamo pomoću **swap** operacije





# Heap sort

- posmatramo RSP sa  $n$  elemenata, implementiran pomoću heapa
  - potreban prostor je  $O(n)$
  - **add** i **remove\_min** traju  $O(\log n)$
  - **len**, **is\_empty**, **min** traju  $O(1)$
- ovakav RSP možemo koristiti za sortiranje  $n$  elemenata za  $O(n \log n)$  vreme
- rezultujući algoritam se zove **heap sort**
- znatno brži od kvadratnih algoritama kao što su selection i insertion sort

$$O(n \log n) < O(n^2)$$