

Automatización y robótica

VadymFormanyuk vf13@alu.ua.es

17 de marzo de 2023

${\rm \acute{I}ndice}$

1.	Control de un motor desde un panel de mando.	2
	1.1. Variables	2
	1.2. Segmento	2
	1.3. Ejecución	3
	1.4. HMI	6
2.	Control de un sistema de alarma de una vivienda	7
	2.1. Variables	7
	2.2. Segmento	
	2.3. Ejecución	11
	2.4. HMI	12
3.	Control de un desapilador automático	13
	3.1. Variables	13
	3.2. Segmentos	14
	3.2.1. Segmento 1	
	3.2.2. Segmento 2	
	3.2.3. Segmento 3	
	3.2.4. Segmento 4	
	3.2.5. Segmento 5	
	3.2.6. Segmento 5	
	3.3. Ejecución	16
	3.4 HMI	19

1. Control de un motor desde un panel de mando.

1.1. Variables

Añado las variables del ejercicio:

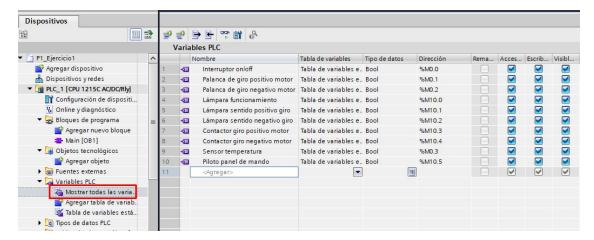


Figura 1: Ejercicio 1 variables

1.2. Segmento

Según las indicaciones que nos da el enunciado hago el fragmento:

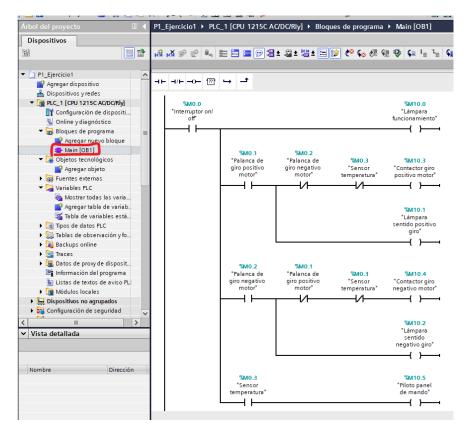


Figura 2: Ejercicio 1 fragmento

1.3. Ejecución

 El interruptor ON/OFF pone en marcha o para el sistema y enciende o apaga la lámpara de funcionamiento.

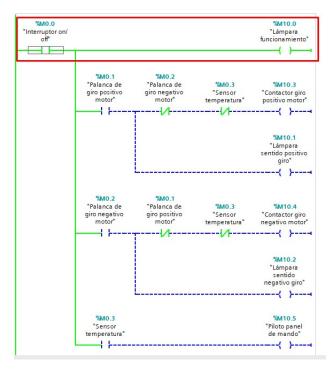


Figura 3: Ejercicio 1 punto 1

■ Si el interruptor está en ON y se actúa sobre la palanca de giro positivo, el motor gira a derechas y se activa la lámpara indicativa de ese sentido de giro.

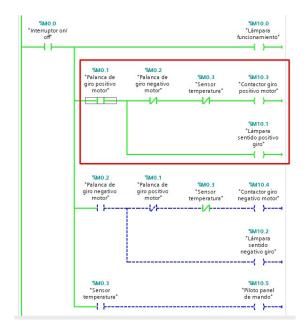


Figura 4: Ejercicio 1 punto 2

• Si el interruptor está en ON y se actúa sobre la palanca de giro negativo, el motor gira a izquierdas y se activa la lámpara indicativa de ese sentido de giro.

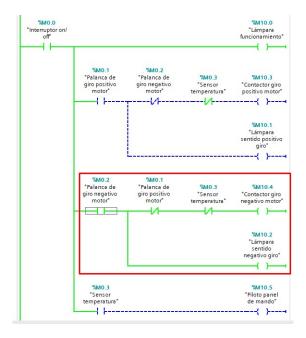


Figura 5: Ejercicio 1 punto 3

• Si, con el interruptor en ON, se actúa sobre ambas palancas, el motor no girará en ningún sentido, pero si se encenderán las dos lámparas indicativas del sentido de giro.

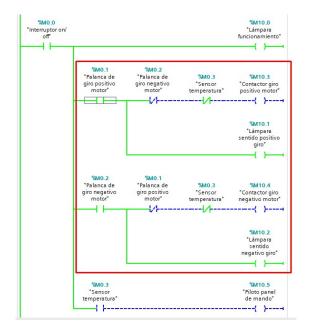


Figura 6: Ejercicio 1 punto 4

■ Se añade un sensor para medir la temperatura en el bobinado del motor. Cuando la temperatura sea excesiva, el motor debe detenerse y se debe encender un piloto en el panel de mando; una vez restablecida la temperatura normal se deberá apagar el piloto y el motor continuarán moviéndose.

```
%M10.0
   %MO.0
"Interruptor on/
                                                                                  "Lámpara
                                                                              funcionamiento"
                                                                                     ( )
                        %MO.1
                                            %MO.2
                     "Palanca de
                                         "Palanca de
                                                                %MO.3
                                                                                   %M10.3
                                                               "Sensor
                                                                               "Contactor giro
positivo motor
                    giro positivo
                                        giro negativo
                       motor"
                                                            temperatura"
                                                                               ----{ }-----
                                                                                   %M10.1
                                                                                  "Lámpara
                                                                              sentido positivo
giro"
                                                                                    -{ }-----
                        %M0.2
                                           %MO.1
                                                                %M0.3
                     "Palanca de
                                         "Palanca de
                                                                                   %M10.4
                                                               "Sensor
                                                                              "Contactor giro
negativo motor"
                                        giro positivo
                    giro negativo
                       motor"
                                           motor*
                                                             temperatura
                                                                                   -{ }----
                                                                                   %M10.2
                                                                                  "Lámpara
                                                                                  sentido
                                                                                negativo giro"
                                                                                    ( )
                        %MO.3
                                                                                   %M10.5
                       "Sensor
                                                                                "Piloto panel
                    temperatura"
                                                                                 de mando"
```

Figura 7: Ejercicio 1 punto 5

1.4. HMI



Figura 8: Ejercicio 1 HMI

2. Control de un sistema de alarma de una vivienda

2.1. Variables

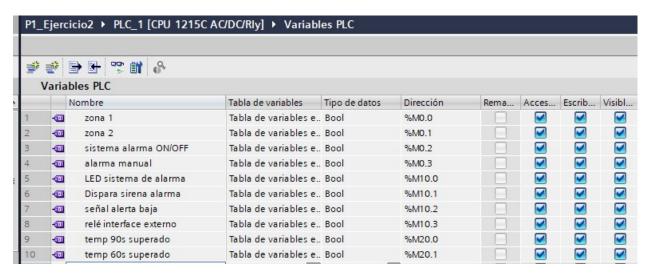


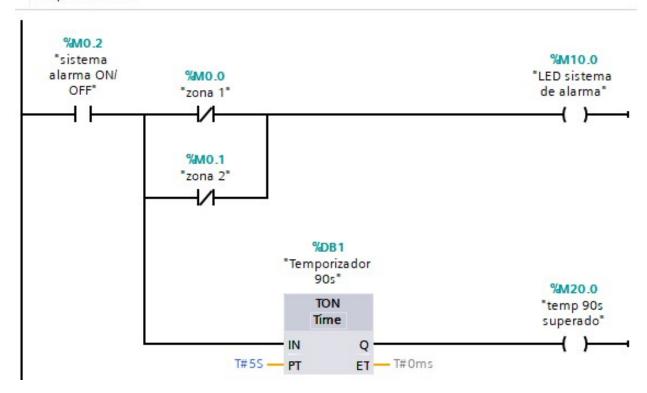
Figura 9: Ejercicio 2 variables

2.2. Segmento

Nota: El temporizador se ha reducido de 90s a 5s para testeo.

Segmento 1:

- ◆ Si el sistema no está activado, el LED (%M10.0) parpadea al estar abiertas la zona 1 (%M0.0) o 2 (%M0.1).
 - ●La entrada 1 (%M0.0) vigila la zona 1 (entrada delantera, sala de estar, cocina y dormitorio 3). Entrada normalmente cerrada. (Abierto="0", Cerrado="1").
 - •La entrada 2 (%M0.1) vigila la zona 2 (dormitorio 1, dormitorio 2, baño y entrada trasera). Entrada normalmente cerrada. (Abierto="0", Cerrado="1").
 - ◆La salida 1 (%M10.0) controla el LED del sistema de alarma. Estará encendido si está activado y parpadeante si está desactivado, estando abiertas la zona 1 o la zona 2.
 - Si el sistema está activado (girando la llave a la posición "on", lo que activa la entrada %M0.2), el programa arranca un temporizador de retardo de 90 segundos para que el propietario pueda salir de la vivienda. Durante ese tiempo de retardo, el programa no reacciona si se abre alguna de las zonas (%M0.0 ó %M0.1).
 - •Una vez arrancada la secuencia de notificación, si se desactiva el sistema (girando la llave a la posición "off", lo que desactiva %M0.2), el programa pone a "0" las salidas (%M10.0 y %M10.2) y los temporizadores.



Nota: El temporizador se ha reducido de 60s a 5s para testeo.

Segmento 2:

Si el sistema está activado y ha transcurrido el tiempo de retardo para salir de la vivienda, el programa evalúa el estado de ambas zonas. Si se abre alguna de ellas (%M0.0 ó %M0.1), el programa arranca una secuencia de notificación que activa la señal de alerta baja (%M10.2) y arranca un temporizador. Ello le recuerda al propietario que debe desactivar el sistema de alarma al regresar a casa.

```
%M20.0
                                                                             %M10.2
"temp 90s
                    %MO.0
                                                                          "señal alerta
superado"
                                                                              baja"
                    "zona 1"
                     %MO 1
                                                           %DB2
                    "zona 2"
                                                      "Temporizador
                                                           60s"
                                                                             %M20.1
                                                           TON
                                                                           "temp 60s
                                                           Time
                                                                           superado"
                                                       IN
                                               T#5s -
                                                      PT
                                                                  ET
```

Segmento 3: ...

- ◆ Si el sistema no se desactiva al cabo de 60 segundos a más tardar, el programa dispara la alarma y activa la marcación automática del módem (%M10.1 y %M10.3).
 - Si se activa la alarma manual (%M0.3), el programa dispara la alarma y activa la marcación automática del módem (%M10.1 y %M10.3). Esta tarea se realiza independientemente de la posición del interruptor que activa o desactiva el sistema de alarma (%M0.2) y no ejecuta la secuencia de notificación que ofrece un tiempo de retardo para desactivar el sistema.

```
%M20.1

"temp 60s
superado"

%M0.3

"alarma manual"

%M0.3

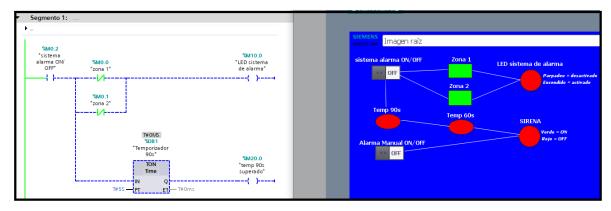
"relé interface externo"
```

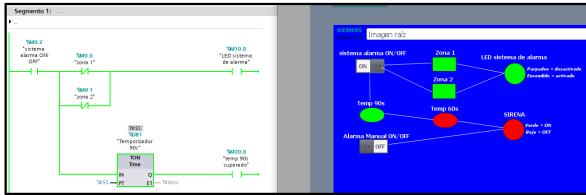
Segmento 4:

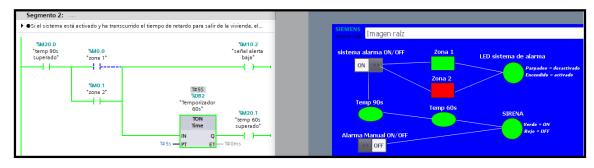
▼ Si se desactiva el sistema (girando la llave a la posición "off", lo que desactiva %M0.2) una vez disparada la alarma (%M10.1), el programa pone a "0" las salidas (%M10.1 y %M0.3) y los temporizadores.

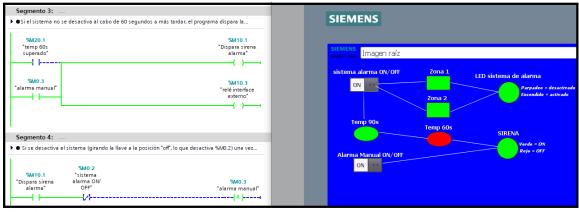


2.3. Ejecución

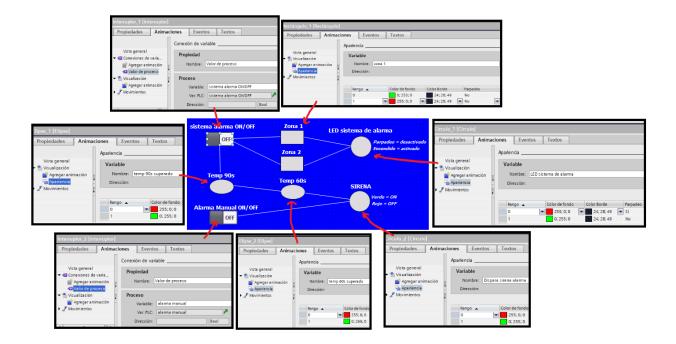






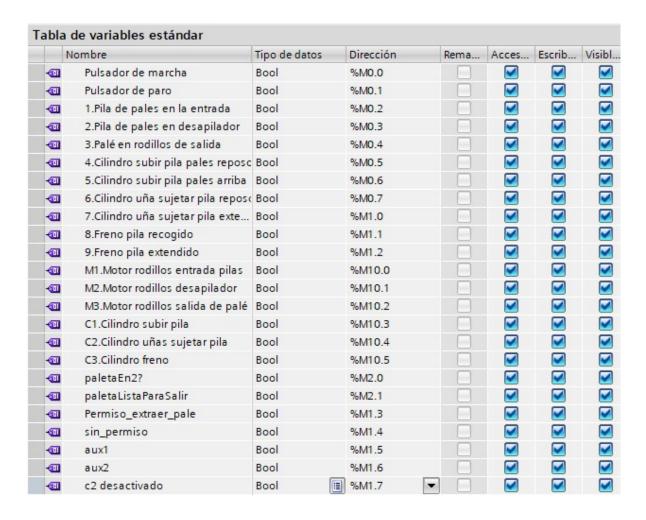


2.4. HMI



3. Control de un desapilador automático

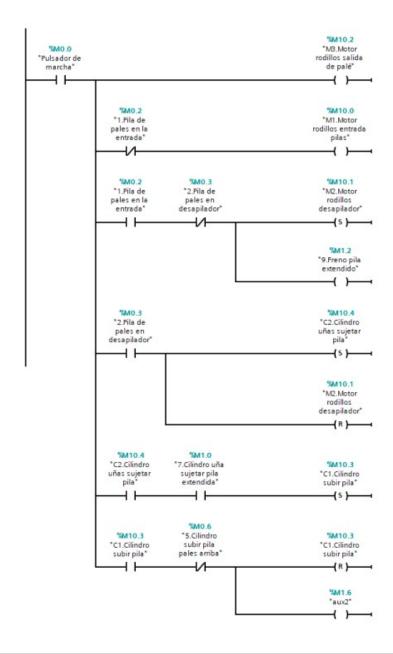
3.1. Variables



3.2. Segmentos

3.2.1. Segmento 1

3.2.2. Segmento 2



3.2.3. Segmento 3

```
%M0.4
                  "3.Palé en
%M1.6
"aux2"
                  rodillos de
salida"
                                                                                   %M1.4
                                                                              "sin_permiso"
 4 1
                     4 F
                                          %DB1
                    %M0.4
                                    "temporizador 3s"
                   "3.Palé en
                                                                                  %M1.3
                                          TON
                  rodillos de
salida"
                                                                                 "Permiso_
                                          Time
                                                                               extraer_pale*
                                      IN
                                                 Q
                             T#3s -
                                    PT
                                                 ET — T#0ms
```

3.2.4. Segmento 4

```
%M1.3
                                                                                        %M1.1
"Permiso_
extraer_pale"
                                                                                    "8.Freno pila
recogido"
                                                                                       %M10.1
                                                                                      *M2.Motor rodillos
                                                                                    desapilador"
                                                                                         (5)
                                              %DB3
                        %M0.3
                                                                                        %M0.5
                                        "IEC_Timer_0_DB"
                       *2.Pila de
                                                                                      "4.Cilindro
                                               TON
                       pales en
                                                                                      subir pila
                     desapilador"
                                              Time
                                                                                    pales reposo"
                                                                                         ( )-
                                          IN
                                                      Q
                                 T#3s — PT
                                                     ET-
```

3.2.5. Segmento 5

```
%M0.5

*4.Cilindro
subir pila
pales reposo*

(R)

%M1.7

*c2.cilindro
uñas sujetar
pila*

(R)

%M1.7
```

3.2.6. Segmento 5

```
#M0.3

*2.Pila de

*M1.7

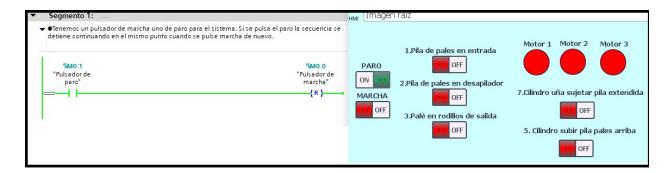
pales en

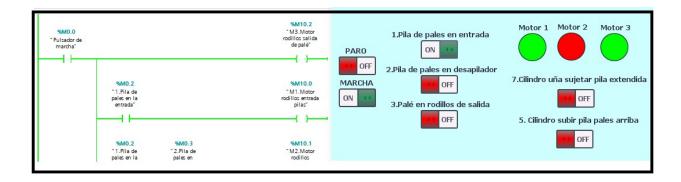
*c2 desactivado*

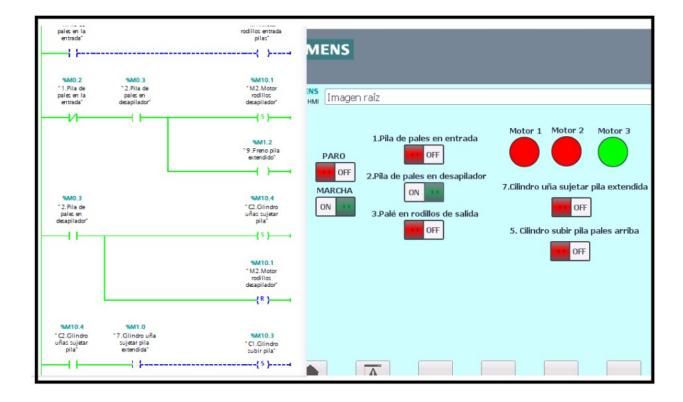
*desapilador*

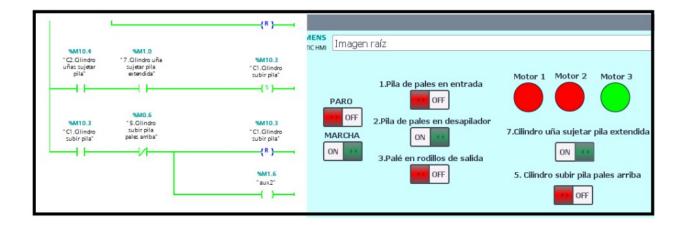
*(R)
```

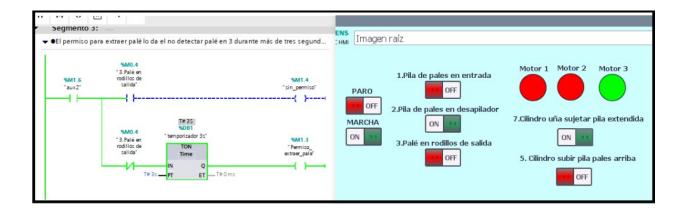
3.3. Ejecución

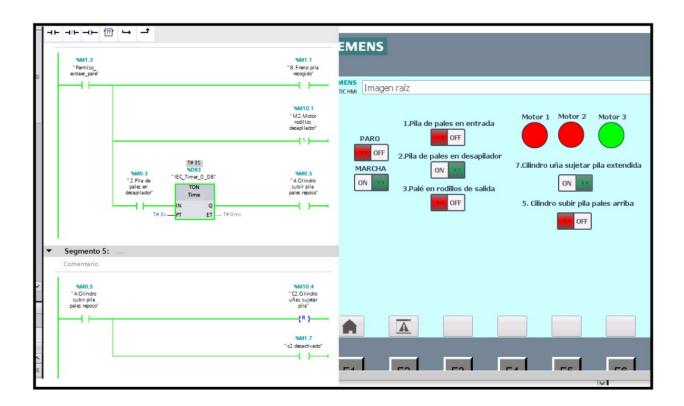


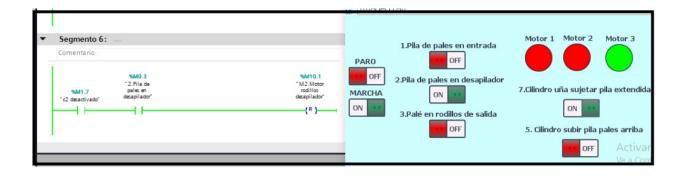












3.4. HMI

