MOTOR SPI
SCK: IO2
MOSI: IO3
MISO: IO4

CS: IO1
EN: IO20
DIR: IO5
STEP: IO6
DIAG: IO7

M0

(IO9)
CANL
GND GND CAN_RX

48V 24V CAN_TX
CANH
(IO8)

(IO9)
CANL
GND GND CAN_RX

48V 24V CAN_TX
CANH
(IO8)

5V RGB GND
(IO19)

BOOT0

SEL = NC, CAN_FD
SEL = GND, CAN

SEL

RST

GND

SWDIO

SWCLK

GND IO25 IO24 3V3 5V

IO28 GND T2

IO27 GND T1

IO26 GND T0

CS: IO21
EN: IO22
DIR: IO23
STEP: IO13
DIAG: IO14

M1

FAN0   FAN1

VF0 IO0   VF1 IO18

5V VF0 24V 5V VF1 24V

VBUS DM DP GND

XSTOP   YSTOP

IO16 GND VCC   IO17 GND VCC