第四次课程作业

导弹追踪问题

假设位于坐标原点的甲舰向位于 x 轴上点 A(1,0)处的乙舰发射导弹 ,导弹始终对准乙舰。如果乙舰以最大的速度 v(v) 为常数)沿平行于 y 轴的直线行驶,导弹的速度 是 5v,求:

- (1) 建立微分方程模型描述导弹运行的曲线, 并画出导弹运行的轨迹图。
- (2) 乙舰行驶多远时, 导弹将它击中?

评分标准:

问题分析: 1分 (了解背景,分析原因,形成比较清晰的问题)

模型假设: 1分(针对问题特点,作出合理简化假设,符号说明)

模型构成: 3 分 (采用数学工具描述问题, 尽量简洁, 可行, 创新)

模型求解: 3分(求解方法, 数学与计算机结合, 尽量编程实现, 给出结果)

模型分析: 2 分 (结果分析: 误差分析, 统计分析, 稳定性分析; 模型检验)

一、 问题分析

- → 问题一:由于敌艇的运动轨迹处于同一平面内,可以建立平面直角坐标系。又因为导弹始终对准乙舰,故满足微分方程模型,由 matlab 等数学工具进行数值求解,并绘制出图像。
- ♣ 问题二:根据问题一的图像,可以得到结果。

二、模型假设

- ♣ 导弹与敌艇的速率恒定。
- 导弹飞行的轨迹切线方向始终指向敌艇。
- 导弹飞行的轨迹和敌艇行驶的高度始终在同一平面内。
- ▲ 导弹和敌艇均可视为质点。
- ▲ 外界环境对导弹和敌艇的运动无影响,比如风阻。

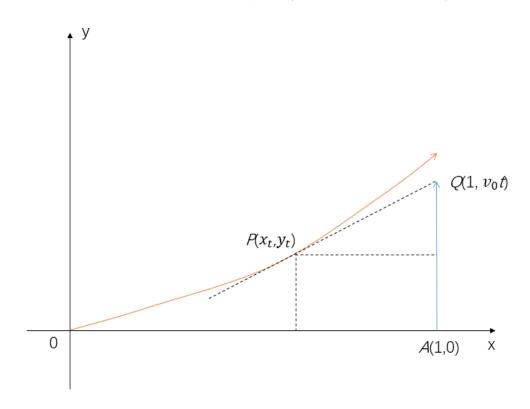
三、模型构成

♣ 一些符号说明:

符号	含义
(x_t, y_t)	t时刻坐标位置
t	经历的时间
v_0	乙舰速度
5v ₀	导弹速度
Н	敌艇最初与导弹的距离

四、模型求解

♣ 我用 PowerPoint 画了一个简单的示意图便于理解



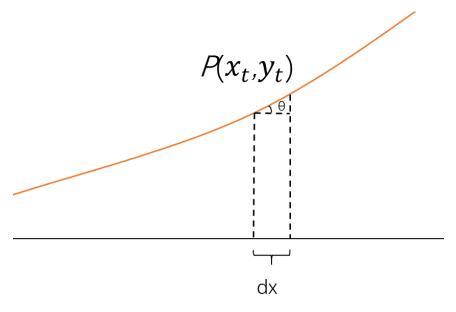
- ▲ 红色曲线弧 OP表示导弹轨迹。
- ▲ 蓝色直线 AP表示乙舰轨迹。
- ▲ 设此时导弹在 P点,且过 P点的黑色虚线 PQ表示过 P点切线。
- 因为导弹飞行的轨迹切线方向始终指向敌艇, 切线 PQ 指向乙舰, 有:

$$v_0 t = (1 - x) * y' + y$$
 (1)

■ 因为导弹速度等于五倍的乙舰速度,所以 OP 弧长等于五倍的 AP 线段长,有:

OP 弧长计算可以使用定积分,取 x 和微小段 dx 它所对应的弧长正等于 $\frac{dx}{\cos\theta}$ (θ 是 x 处 OP 所对应的切线与 x 轴夹

角)



■ 所以 OP 弧长可以表示为:

$$\int_0^x \sqrt{1+{y'}^2} dx$$

♣ 所以:

$$\int_0^x \sqrt{1 + {y'}^2} dx = 5v_0 t$$

▲ 所建立的数学模型为:

$$\begin{cases} v_0 t = (1 - x) * y' + y \\ \int_0^x \sqrt{1 + y'^2} dx = 5v_0 t \end{cases}$$

♣ 消去 t, 整理得模型:

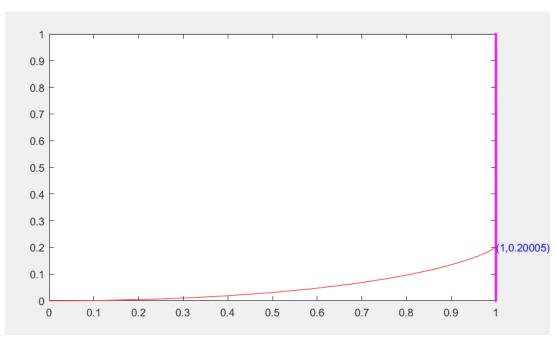
$$\sqrt{1+{y'}^2} = 5y''(1-x)$$

♣ 初值条件为:

$$y(0) = 0;$$

 $y'(0) = 0;$

♣ 使用matlab求解:



- ▲ 可知导弹在乙舰行驶 0.20005 时被击中。
- ▲ 导弹飞行轨迹如图所示

五、模型分析

♣ 优点:

- (1) 使用经典的对微积分方式对其求解的思想,得到方程的解,利用数学实验工具Matlab软件实现求解的工程,比较简单,与得到的方程的解进行对比,验证了模型的正确性。
- (2) 使用所建立模型可以在忽略从发现到发射时间误差的前提下(即如上述榄型假设情况下) 比较准确的估计导弹击中乙舰时刻和以及击中的位置。

₩ 缺点:

- (1) 未考虑导弹的射程。
- (2)实际情况下,导弹要受空气阻力,速度是变化的,而且敌机的速度也并不一定是恒定的,导弹和飞机也不可能一直在同一平面上。

六、 代码实现 (matlab)

♣ Main文件:

```
[x,y]=ode15s(@work,[0,0.999],[0 0]);
plot(x,y(:,1),'r-');
y(length(y))
t=1;
p=y(length(y));
text(t,p,['(',num2str(t),',',num2str(p),')'],'
color','b');
hold on;
u=0:0.001:1;
plot(1,u,'m.')
```

♣ Work文件:

```
function dy = work(x,y)
dy=zeros(2,1);
dy(1)=y(2);
dy(2)=1/5*sqrt(1+y(1)^2)/(1-x);
end
```