

指数映射的导数

Ethan Eade

November 12, 2018

1 简介

本文档计算

$$\left[\frac{\partial}{\partial \epsilon} \right]_{\epsilon=0} \log(\exp(x + \epsilon) \cdot \exp(x)^{-1}) \quad (1)$$

其中 \exp 和 \log 是李群中的指数映射及其逆映射，并且 x 和 ϵ 是相关李代数的元素。

2 定义

设 \mathcal{G} 是一个李群，具有相关的李代数 \mathfrak{g} 。则指数映射将代数元素转化为群元素：

$$\exp : \mathfrak{g} \rightarrow \mathcal{G} \quad (2)$$

$$\exp(x) = \mathbf{I} + x + \frac{1}{2!}x^2 + \frac{1}{3!}x^3 + \dots \quad (3)$$

群的伴随表示 Adj 通过与群元素左乘，线性地变换一个代数元素的指数映射：

$$x \in \mathfrak{g} \quad (4)$$

$$Y \in \mathcal{G} \quad (5)$$

$$Y \cdot \exp(x) = \exp(\text{Adj}_Y \cdot x) \cdot Y \quad (6)$$

在代数中的伴随算子是表示李括号的线性算子：

$$x, y \in \mathfrak{g} \quad (7)$$

$$\text{ad}_x \cdot y = x \cdot y - y \cdot x \quad (8)$$

伴随算子与指数映射进行交换：

$$\text{Adj}_{\exp(y)} = \exp(\text{ad}_y) \quad (9)$$

我们定义一个函数 f 从代数到群的微分如下：

$$f : \mathfrak{g} \rightarrow \mathcal{G} \quad (10)$$

$$\frac{\partial f(x)}{\partial x} : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g} \quad (11)$$

$$\frac{\partial f(x)}{\partial x} \equiv \left[\frac{\partial}{\partial \epsilon} \right]_{\epsilon=0} \log(f(x + \epsilon) \cdot f(x)^{-1}) \quad (12)$$

在本文档中，我们对 \exp 的导数 D_{\exp} 感兴趣：

$$D_{\exp} : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g} \quad (13)$$

$$D_{\exp}(x) = \frac{\partial \exp(x)}{\partial x} \quad (14)$$

3 $D_{\exp}(x)$ 公式的推导

这里不是一个严格的推导 (省略了两个近似步骤所需的 epsilon-delta 证明)，但我觉得它直观地令人满意。更严格的方法是使用关于连续向量场上积分流的定理。

定义 F 为 x 的 \exp ，由一个代数元素 ϵ 修改：

$$\epsilon \in \mathfrak{g} \quad (15)$$

$$F(x, \epsilon) = \exp(x + \epsilon) \quad (16)$$

我们也可以取同一测地线上多个较小群元素的乘积：

$$F(x, \epsilon) = \prod_{i=1}^N \exp\left(\frac{1}{N} \cdot (x + \epsilon)\right) \quad (17)$$

让步数 N 任意大，我们可以发送 $\frac{1}{N^2} \rightarrow 0$ 。则对于任意精确度，我们有

$$F(x, \epsilon) \approx \prod_{i=1}^N \exp\left(\frac{x}{N}\right) \cdot \exp\left(\frac{\epsilon}{N}\right) \quad (18)$$

$\exp\left(\frac{\epsilon}{N}\right)$ 的每一个因子都可以通过乘以伴随值适当的次数转移到乘积的左侧：

$$A_N \equiv \text{Adj}_{\exp\left(\frac{x}{N}\right)} \quad (19)$$

$$F(x, \epsilon) \approx \left[\exp\left(\frac{1}{N} \cdot A_N \cdot \epsilon\right) \cdot \exp\left(\frac{1}{N} \cdot A_N^2 \cdot \epsilon\right) \cdot \dots \cdot \exp\left(\frac{1}{N} \cdot A_N^N \cdot \epsilon\right) \right] \cdot \left[\prod_{i=1}^N \exp\left(\frac{x}{N}\right) \right] \quad (20)$$

$$= \left[\prod_{i=1}^N \exp\left(\frac{1}{N} \cdot A_N^i \cdot \epsilon\right) \right] \cdot \left[\prod_{i=1}^N \exp\left(\frac{x}{N}\right) \right] \quad (21)$$

$$= \left[\prod_{i=1}^N \exp\left(\frac{1}{N} \cdot A_N^i \cdot \epsilon\right) \right] \cdot \exp(x) \quad (22)$$

通过选择足够小的 ϵ ，指数的乘积可以任意地很好地近似于一个总和的指数：

$$F(x, \epsilon) = \exp\left(\frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^N A_N^i \cdot \epsilon + O(\|\epsilon\|^2)\right) \cdot \exp(x) \quad (23)$$

对于一个李群，我们可以使用伴随的性质方程 (9) 重写 A_N ：

$$A_N \equiv \text{Adj}_{\exp\left(\frac{x}{N}\right)} \quad (24)$$

$$= \exp\left(\text{ad}_{\frac{x}{N}}\right) \quad (25)$$

$$= \exp\left(\frac{1}{N} \cdot \text{ad}_x\right) \quad (26)$$

取第 i 次方为:

$$A_N^i = \exp\left(\frac{i}{N} \cdot \text{ad}_x\right) \quad (27)$$

因此当 $N \rightarrow \infty$, 总和变为积分:

$$\frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^N A_N^i = \frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^N \exp\left(\frac{i}{N} \cdot \text{ad}_x\right) \quad (28)$$

$$\rightarrow \int_0^1 \exp(t \cdot \text{ad}_x) \cdot dt \quad (29)$$

积分可以在矩阵指数的幂级数上进行。

$$\frac{1}{N} \cdot \sum_{i=1}^N A_N^i = \int_0^1 \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{t^i \cdot \text{ad}_x^i}{i!} \right) \cdot dt \quad (30)$$

$$= \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{t^{i+1} \text{ad}_x^i}{(i+1)!} \right) \Big|_0^1 \quad (31)$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\text{ad}_x^i}{(i+1)!} \quad (32)$$

代入等式 (23):

$$F(x, \epsilon) = \exp\left(\left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{\text{ad}_x^i}{(i+1)!}\right) \cdot \epsilon + O(\|\epsilon\|^2)\right) \cdot \exp(x)$$

使用来自等式 (14) 的定义,

$$D_{\exp}(x) = \left[\frac{\partial}{\partial \epsilon} \Big|_{\epsilon=0} \right] \log(F(x, \epsilon) \cdot \exp(x)^{-1}) \quad (33)$$

$$= \left[\frac{\partial}{\partial \epsilon} \Big|_{\epsilon=0} \right] \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{\text{ad}_x^i}{(i+1)!} \right) \cdot \epsilon + O(\|\epsilon\|^2) \quad (34)$$

$$= \sum_{i=0}^{\infty} \frac{\text{ad}_x^i}{(i+1)!} \quad (35)$$

4 \log 的导数

当 $x = \log(\exp(x))$ 时, 在等式 (14) 中, 我们可以倒置已微分的函数:

$$\delta \equiv f(\epsilon) = \log(\exp(x + \epsilon) \cdot \exp(x)^{-1}) \quad (36)$$

$$\epsilon = \log(\exp(\delta) \cdot \exp(x)) - x \quad (37)$$

当按 δ 微分时, 第二项消失:

$$D_{\log}(x) \equiv \left[\frac{\partial}{\partial \delta} \Big|_{\delta=0} \right] \log(\exp(\delta) \cdot \exp(x)) \quad (38)$$

在函数的双射区域中, 逆映射的导数是导数的逆映射:

$$\frac{\partial \epsilon}{\partial \delta} = \left[\frac{\partial \delta}{\partial \epsilon} \right]^{-1} \quad (39)$$

$$D_{\log}(x) = D_{\exp}^{-1}(x) \quad (40)$$

5 特殊情况

等式 (35) 的无穷级数可以在某些李群中可用封闭形式表达。

5.1 $\text{SO}(3)$

5.1.1 \exp 的导数

代数 $\mathfrak{so}(3)$ 的元素为 3×3 斜对称矩阵，且伴随表示相同：

$$\omega \in \mathfrak{R}^3 \quad (41)$$

$$\omega_{\times} = \begin{pmatrix} 0 & -\omega_3 & \omega_2 \\ \omega_3 & 0 & -\omega_1 \\ -\omega_2 & \omega_1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathfrak{so}(3) \quad (42)$$

$$\text{ad}_{\omega} = \omega_{\times} \quad (43)$$

$$\text{ad}_{\omega}^3 = -\|\omega\|^2 \cdot \text{ad}_{\omega} \quad (44)$$

由于 ad 的高阶次幂折回到低阶次幂，因此我们可以收集系列中的项：

$$D_{\exp}(\omega) = \mathbf{I} + \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{(-1)^i \cdot \|\omega\|^{2i}}{(2i+2)!} \right) \cdot \text{ad}_{\omega} + \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{(-1)^i \cdot \|\omega\|^{2i}}{(2i+3)!} \right) \cdot \text{ad}_{\omega}^2 \quad (45)$$

$$= \mathbf{I} + \left(\frac{1 - \cos \|\omega\|}{\|\omega\|^2} \right) \cdot \omega_{\times} + \left(\frac{1 - \frac{\sin \|\omega\|}{\|\omega\|}}{\|\omega\|^2} \right) \cdot \omega_{\times}^2 \quad (46)$$

注意这个

$$\omega_{\times}^2 = \omega \omega^T - \|\omega\|^2 \mathbf{I} \quad (47)$$

所以 $D_{\exp}(\omega)$ 可被重写为：

$$D_{\exp}(\omega) = \mathbf{I} + \left(\frac{1 - \cos \|\omega\|}{\|\omega\|^2} \right) \cdot \omega_{\times} + \left(\frac{1 - \frac{\sin \|\omega\|}{\|\omega\|}}{\|\omega\|^2} \right) \cdot (\omega \omega^T - \|\omega\|^2 \mathbf{I}) \quad (48)$$

$$= \frac{\sin \|\omega\|}{\|\omega\|} \cdot \mathbf{I} + \left(\frac{1 - \cos \|\omega\|}{\|\omega\|^2} \right) \cdot \omega_{\times} + \left(\frac{1 - \frac{\sin \|\omega\|}{\|\omega\|}}{\|\omega\|^2} \right) \cdot \omega \omega^T \quad (49)$$

为方便起见，我们标记系数：

$$a_{\theta} = \frac{\sin \theta}{\theta} \quad (50)$$

$$b_{\theta} = \frac{1 - \cos \theta}{\theta^2} \quad (51)$$

$$c_{\theta} = \frac{1 - a_{\theta}}{\theta^2} \quad (52)$$

$$D_{\exp}(\omega) = a_{\|\omega\|} \cdot \mathbf{I} + b_{\|\omega\|} \cdot \omega_{\times} + c_{\|\omega\|} \cdot \omega \omega^T \quad (53)$$

5.1.2 \log 的导数

回想一下，在 \exp 和 \log 的双射区域中，

$$D_{\log}(\omega) = D_{\exp}^{-1}(\omega) \quad (54)$$

对于 $\|\omega\| < 2\pi$, $D_{\text{exp}}(\omega)$ 存在一个封闭形式的逆映射:

$$D_{\text{exp}}^{-1}(\omega) = \mathbf{I} - \frac{1}{2}\omega_{\times} + e_{\|\omega\|}\omega_{\times}^2 \quad (55)$$

$$e_{\theta} = \frac{b_{\theta} - 2c_{\theta}}{2a_{\theta}} \quad (56)$$

$$= \frac{b_{\theta} - \frac{1}{2}a_{\theta}}{1 - \cos \theta} \quad (57)$$

根据 θ 的值, 应在等式 (56) 或等式 (57) 中使用一个更方便的等式来计算 e_{θ} 。

5.2 SE(3)

5.2.1 exp 的导数

同样的, ad 的高阶次幂可表达为低阶次幂:

$$u, \omega \in \mathbb{R}^3 \quad (58)$$

$$\theta \equiv \|\omega\| \quad (59)$$

$$x = \begin{pmatrix} \omega_{\times} & u \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathfrak{se}(3) \quad (60)$$

$$\text{ad}_x = \begin{pmatrix} \omega_{\times} & u_{\times} \\ 0 & \omega_{\times} \end{pmatrix} \quad (61)$$

$$\text{ad}_x^2 = \begin{pmatrix} \omega_{\times}^2 & (\omega_{\times} u_{\times} + u_{\times} \omega_{\times}) \\ 0 & \omega_{\times}^2 \end{pmatrix} \quad (62)$$

$$\text{ad}_x^3 = -\theta^2 \cdot \text{ad}_x - 2(\omega^T u) \begin{pmatrix} 0 & \omega_{\times} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (63)$$

收集各项, 我们有:

$$Q(\omega) \equiv \left(\frac{a_{\theta} - 2b_{\theta}}{\theta^2} \right) \cdot \omega_x + \left(\frac{b_{\theta} - 3c_{\theta}}{\theta^2} \right) \cdot \omega_{\times}^2 \quad (64)$$

$$D_{\text{exp}}(x) = \mathbf{I} + a_{\theta} \cdot \text{ad}_x + c_{\theta} \cdot \text{ad}_x^2 + (\omega^T u) \cdot \begin{pmatrix} 0 & Q(\omega) \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (65)$$

$$= \begin{pmatrix} D_{\text{exp}}(\omega) & (b_{\theta} \cdot u_{\times} + c_{\theta} \cdot (\omega_{\times} u_{\times} + u_{\times} \omega_{\times}) + (\omega^T u) \cdot Q(\omega)) \\ 0 & D_{\text{exp}}(\omega) \end{pmatrix} \quad (66)$$

使用特征式

$$\omega_{\times} u_{\times} + u_{\times} \omega_{\times} = \omega u^T + u \omega^T - 2(\omega^T u) \mathbf{I} \quad (67)$$

我们可以重写 $D_{\text{exp}}(x)$:

$$W(\omega) \equiv -2c_\theta \cdot \mathbf{I} + Q(\omega) \quad (68)$$

$$= -2c_\theta \cdot \mathbf{I} + \left(\frac{a_\theta - 2b_\theta}{\theta^2} \right) \cdot \omega_\times + \left(\frac{b_\theta - 3c_\theta}{\theta^2} \right) \cdot (\omega\omega^T - \theta^2 \mathbf{I}) \quad (69)$$

$$= (c_\theta - b_\theta) \cdot \mathbf{I} + \left(\frac{a_\theta - 2b_\theta}{\theta^2} \right) \cdot \omega_\times + \left(\frac{b_\theta - 3c_\theta}{\theta^2} \right) \cdot \omega\omega^T \quad (70)$$

$$D_{\text{exp}}(x) = \begin{pmatrix} D_{\text{exp}}(\omega) & (b_\theta \cdot u_\times + c_\theta \cdot (\omega u^T + u\omega^T) + (\omega^T u) \cdot W(\omega)) \\ 0 & D_{\text{exp}}(\omega) \end{pmatrix} \quad (71)$$

5.2.2 log 的导数

一个平方分块矩阵 M 具有形式 -

$$M = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & A \end{pmatrix} \quad (72)$$

并有逆矩阵

$$M^{-1} = \begin{pmatrix} A^{-1} & -A^{-1} \cdot B \cdot A^{-1} \\ 0 & A^{-1} \end{pmatrix} \quad (73)$$

因此, 当 $\|\omega\| < 2\pi$ 时, 使用等式 (55) 给定的 $D_{\text{exp}}^{-1}(\omega)$, 对于 $D_{\text{exp}}^{-1}(x)$ 存在封闭形式:

$$B \equiv b_\theta \cdot u_\times + c_\theta \cdot (\omega u^T + u\omega^T) + (\omega^T u) \cdot W(\omega) \quad (74)$$

$$D_{\text{exp}}^{-1}(x) = \begin{pmatrix} D_{\text{exp}}^{-1}(\omega) & -D_{\text{exp}}^{-1}(\omega) \cdot B \cdot D_{\text{exp}}^{-1}(\omega) \\ 0 & D_{\text{exp}}^{-1}(\omega) \end{pmatrix} \quad (75)$$

5.3 SE(2)

5.3.1 exp 的导数

在 $\mathfrak{se}(2)$ 中, ad 的高阶次幂折回到低阶次幂:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ \theta \end{pmatrix} \in \mathfrak{R}^3 \quad (76)$$

$$m = \begin{pmatrix} 0 & -\theta & x \\ \theta & 0 & y \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \in \mathfrak{se}(2) \quad (77)$$

$$\text{ad}_m = \begin{pmatrix} 0 & -\theta & y \\ \theta & 0 & -x \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (78)$$

$$\text{ad}_m^2 = \begin{pmatrix} -\theta^2 & 0 & \theta x \\ 0 & -\theta^2 & \theta y \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (79)$$

$$\text{ad}_m^3 = -\theta^3 \text{ad}_m \quad (80)$$

收集各项：

$$D_{\exp}(m) = \mathbf{I} + \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{(-1)^i \cdot \theta^{2i}}{(2i+2)!} \right) \text{ad}_m + \left(\sum_{i=0}^{\infty} \frac{(-1)^i \cdot \theta^{2i}}{(2i+3)!} \right) \text{ad}_m^2 \quad (81)$$

$$= \mathbf{I} + \left(\frac{1 - \cos \theta}{\theta^2} \right) \cdot \text{ad}_m + \left(\frac{1 - \frac{\sin \theta}{\theta}}{\theta^2} \right) \cdot \text{ad}_m^2 \quad (82)$$

$$= \begin{pmatrix} a_\theta & -\theta b_\theta & (c_\theta x + b_\theta y) \\ \theta b_\theta & a_\theta & (c_\theta y - b_\theta x) \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (83)$$

5.3.2 log 的导数

将来自等式 (83) 的 D_{\exp} 写为块矩阵形式，给出为：

$$D_{\exp} = \begin{pmatrix} A & v \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (84)$$

并具有逆矩阵

$$D_{\log} = \begin{pmatrix} A^{-1} & -A^{-1} \cdot v \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (85)$$

5.4 Sim(2)

5.4.1 exp 的导数

在 $\mathfrak{sim}(2)$ 中， ad 的高阶次幂不会折回到低阶次幂：

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ \theta \\ \lambda \end{pmatrix} \in \mathfrak{R}^4 \quad (86)$$

$$m = \begin{pmatrix} 0 & -\theta & x \\ \theta & 0 & y \\ 0 & 0 & -\lambda \end{pmatrix} \in \mathfrak{sim}(2) \quad (87)$$

$$\text{ad}_m = \begin{pmatrix} \lambda & -\theta & y & -x \\ \theta & \lambda & -x & -y \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (88)$$

$$= \begin{pmatrix} Q & P \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (89)$$

$$\text{ad}_m^n = \begin{pmatrix} Q^n & Q^{n-1} \cdot P \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (90)$$

为了计算 D_{exp} , 我们可以通过特征分解 ($i \equiv \sqrt{-1}$) 将 Q 对角化:

$$Q = V \cdot D \cdot V^* \quad (91)$$

$$V \equiv \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ i & -i \end{pmatrix} \quad (92)$$

$$E \equiv \begin{pmatrix} \lambda - \theta i & \\ & \lambda + \theta i \end{pmatrix} \quad (93)$$

现在我们可以依据 E 及其指数来表达 D_{exp} :

$$D_{\text{exp}}(m) = \sum_{j=0}^{\infty} \frac{\text{ad}_m^j}{(j+1)!} \quad (94)$$

$$= \sum_{j=0}^{\infty} \frac{1}{(j+1)!} \begin{pmatrix} Q^j & Q^{j-1} \cdot P \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (95)$$

$$= \begin{pmatrix} \left[\sum_{j=0}^{\infty} \frac{Q^j}{(j+1)!} \right] & \left[\left(\sum_{j=0}^{\infty} \frac{Q^j}{(j+2)!} \right) \cdot P \right] \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (96)$$

$$= \begin{pmatrix} \left[V \cdot \left(\sum_{j=0}^{\infty} \frac{E^j}{(j+1)!} \right) \cdot V^* \right] & \left[V \cdot \left(\sum_{j=0}^{\infty} \frac{E^j}{(j+2)!} \right) \cdot V^* \cdot P \right] \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (97)$$

$$= \begin{pmatrix} [V \cdot E^{-1} \cdot (\exp_0(E) - \mathbf{I}) \cdot V^*] & [V \cdot E^{-2} \cdot (\exp(E) - \mathbf{I} - E) \cdot V^* \cdot P] \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (98)$$

当 E 的逆矩阵存在时, E^{-1} 有一个简单形式:

$$E^{-1} = \frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} \begin{pmatrix} \lambda + \theta i & \\ & \lambda - \theta i \end{pmatrix} \quad (99)$$

乘回等式仅产生实数元素。

$$D_{\text{exp}}(m) = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} p & -q \\ q & p \end{pmatrix} & \begin{pmatrix} g & -h \\ h & g \end{pmatrix} \cdot P \\ 0 & \mathbf{I} \end{pmatrix} \quad (100)$$

$$p \equiv \frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} [e^\lambda \cdot (\lambda \cos \theta + \theta \sin \theta) - \lambda] \quad (101)$$

$$q \equiv \frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} [e^\lambda \cdot (\lambda \sin \theta - \theta \cos \theta) + \theta] \quad (102)$$

$$g \equiv \frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} \left[\frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} \cdot (\lambda p + \theta q) - \lambda \right] \quad (103)$$

$$h \equiv \frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} \left[\frac{1}{\lambda^2 + \theta^2} \cdot (\lambda q - \theta p) + \theta \right] \quad (104)$$

当 $\lambda^2 + \theta^2 \rightarrow 0$ 时, 则应使用泰勒展开式替代:

$$p \equiv 1 + \frac{a}{2} \quad (105)$$

$$q \equiv \frac{b}{2} \quad (106)$$

$$g \equiv \frac{1}{2} + \frac{a}{6} \quad (107)$$

$$h \equiv \frac{b}{6} \quad (108)$$

5.4.2 \log 的导数

将来自等式 (100) 的 D_{exp} 写为块矩阵形式, 给出为:

$$D_{\text{exp}} = \begin{pmatrix} A & B \\ 0 & \mathbf{I} \end{pmatrix} \quad (109)$$

并具有逆矩阵

$$D_{\log} = \begin{pmatrix} A^{-1} & -A^{-1} \cdot B \\ 0 & \mathbf{I} \end{pmatrix} \quad (110)$$

6 读书笔记

对于方程 (9),

$$\text{Adj}_{\exp(y)} = \exp(\text{ad}_y)$$

其表明, 对于给定的李代数元素 y , 它的指数映射 $\exp(y)$ 的伴随矩阵等于对应的李代数的伴随矩阵的指数映射。这个公式的意义在于, 通过指数映射和伴随矩阵的关系, 我们可以在李群和李代数之间进行转换和对应。

为证明方程 (9), 我们首先需要明确伴随表示。对于李群 \mathcal{G} 中的一个元素 g , 我们可以定义其伴随表示 Adj_g 为一个从 \mathcal{G} 到 \mathcal{G} 的映射, 具体为 $\text{Adj}_g(h) = g \cdot h \cdot g^{-1}$, 其中 “ \cdot ” 表示群的乘法操作。这个映射可以推广到李代数上, 即对于李代数上的一个元素 x , 我们可以定义其伴随表示 ad_x 为一个从李代数到李代数的映射, 具体为 $\text{ad}_x(y) = [x, y]$, 其中 “[x, y]” 表示李括号。

然后, 我们需要明确指数映射。对于李代数上的一个元素 x , 我们可以通过指数映射 $\exp(x)$ 来得到李群上的一个元素。这个映射的具体形式为 $\exp(x) = \sum_0^\infty (x^n/n!)$ 。并且我们有 $\exp(y)^{-1} = \exp(-y)$, 所以有 $\exp(y) \cdot x \cdot \exp(y)^{-1} = \exp(y) \cdot x \cdot \exp(-y)$ 。

在推导这个公式之前, 我们需要了解一些基本的概念和性质:

1. 对于李群 \mathcal{G} 中的元素 g , 其伴随表示 $\text{Adj}_g: \mathcal{G} \rightarrow \mathcal{G}$ 定义为 $\text{Adj}_g(h) = g \cdot h \cdot g^{-1}$, 其中 $h \in \mathcal{G}$ 。
2. 对于李代数 \mathfrak{g} 中的元素 x , 其伴随表示 $\text{ad}_x: \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ 定义为 $\text{ad}_x(y) = [x, y]$, 其中 $y \in \mathfrak{g}$, [x, y] 是 x 和 y 的李括号。
3. 指数映射 $\exp: \mathfrak{g} \rightarrow \mathcal{G}$ 是李代数 \mathfrak{g} 到李群 \mathcal{G} 的一个光滑映射, 且满足 $\exp(0) = e$ (这里 e 是李群的单位元), 以及 $\exp(x+y) = \exp(x)\exp(y)$ (对于足够小的 $x, y \in \mathfrak{g}$)。

利用这些定义和性质, 我们可以推导 $\text{Adj}_{\exp(y)} = \exp(\text{ad}_y)$ 这个公式。为了简化表示, 我们设 $g = \exp(y)$, 则 $\text{Adj}_g(h) = g \cdot h \cdot g^{-1}$ 。我们需要计算 h 的微分 $\left. \frac{d}{dt} \text{Adj}_{\exp(ty)}(h) \right|_{t=0}$, 其中 t 是实数。

首先, 我们需要计算 $\left. \frac{d}{dt} \text{Adj}_{\exp(ty)}(h) \right|_{t=0}$, 也就是 $\left. \frac{d}{dt} (\exp(ty) \cdot h \cdot \exp(-ty)) \right|_{t=0}$ 。

我们可以将 $\exp(ty) \cdot h \cdot \exp(-ty)$ 看作两个函数的复合, 即 $f(t) = \exp(ty) \cdot h$ 和 $g(t) = \exp(-ty)$, 我们要计算的是 $(f(t)g(t))'$ 在 $t=0$ 的值。

根据链式法则, $(f(t)g(t))' = f'(t)g(t) + f(t)g'(t)$ 。因此, 我们有

$$\left. \frac{d}{dt} (\exp(ty) \cdot h \cdot \exp(-ty)) \right|_{t=0} = \left. \frac{d}{dt} (\exp(ty) \cdot h) \cdot \exp(-ty) + \exp(ty) \cdot h \cdot \left. \frac{d}{dt} \exp(-ty) \right|_{t=0} \right|_{t=0}$$

其次, 我们需要计算 $\left. \frac{d}{dt} \exp(ty) \right|_{t=0}$ 和 $\left. \frac{d}{dt} \exp(-ty) \right|_{t=0}$ 。根据指数映射的微分性质, 我们有 $\left. \frac{d}{dt} \exp(ty) \right|_{t=0} = y \exp(ty)$ 和 $\left. \frac{d}{dt} \exp(-ty) \right|_{t=0} = -y \exp(-ty)$ 。因此, 我们得到

$$\begin{aligned} & \left. \frac{d}{dt} (\exp(ty) \cdot h) \cdot \exp(-ty) + \exp(ty) \cdot h \cdot \left. \frac{d}{dt} \exp(-ty) \right|_{t=0} \right|_{t=0} \\ &= y \exp(ty) \cdot h \cdot \exp(-ty) - \exp(ty) \cdot h \cdot y \exp(-ty) \Big|_{t=0} \end{aligned}$$

由于 $\exp(0) = e$, 我们得到

$$yehe - ehye = yh - hy = [y, h] = \text{ad}_y(h)$$

整理以上步骤，我们得到

$$\begin{aligned}\left. \frac{d}{dt} \text{Adj}_{\exp(ty)}(h) \right|_{t=0} &= \left. \frac{d}{dt} (\exp(ty) \cdot h \cdot \exp(-ty)) \right|_{t=0} \\ &= [y, h] \\ &= \text{ad}_y(h)\end{aligned}$$

其中，第一步使用了链式法则，第二步使用了 $\exp(ty)$ 的微分性质和李括号的定义。

因此，我们有 $\left. \frac{d}{dt} \text{Adj}_{\exp(ty)} \right|_{t=0} = \text{ad}_y$ ，这意味着 $\text{Adj}_{\exp(ty)}$ 和 $\exp(t\text{ad}_y)$ 在 $t = 0$ 处的切空间相同。由于它们都是光滑的，并且在 $t = 0$ 处相等（即 $\text{Adj}_e = \exp(0) = e$ ），我们可以得出 $\text{Adj}_{\exp(ty)} = \exp(t\text{ad}_y)$ 。

最后，将 t 替换为 1，我们得到 $\text{Adj}_{\exp(y)} = \exp(\text{ad}_y)$ ，这就完成了公式的推导。

在李群和李代数的理论中， Adj 和 ad 是两个核心的概念。 Adj 是李群的伴随表示，而 ad 是李代数的伴随表示。 Adj_g 表示在李群 \mathcal{G} 中元素 g 作用下，另一个元素 x 的伴随变换。而 ad_y 表示在李代数 \mathfrak{g} 中元素 y 作用下，另一个李代数元素 x 的伴随变换。李群和李代数之间存在指数映射的对应关系。也就是说，对于任意李代数 \mathfrak{g} 中的元素 y ，我们都可以找到对应的李群 \mathcal{G} 中的元素 $\exp(y)$ 。其次，李代数和李群之间也存在着相似的伴随变换表达 (adjoint representation) 的概念。因此，李代数元素 y 与李群元素 $\exp(y)$ 之间，其伴随变换应该存在某种一一对应关系。这两者之间的联系可以通过这个公式 $\text{Adj}_{\exp(y)} = \exp(\text{ad}_y)$ 来表达。

综上所述，这个公式是李群和李代数之间的一个重要联系。我们知道，对于一个李群 \mathcal{G} ，我们可以定义它的李代数为其单位元在切空间上的向量空间，这个向量空间上的向量可以通过李括号来定义一个李代数结构。同时，我们知道，李群上的操作可以通过指数映射来转化为李代数上的操作，这就是方程 (9) 想要表达的内容。