	几何意义	瞬时运动学	静力学
主部	直线	具有幅度的轴线	力的作用线
	(姿态向量)	$oldsymbol{\omega} = \dot{ heta} \hat{\mathbf{s}}$	$\mathbf{f} = f\hat{\mathbf{s}}$
副部	关于原点的矢距	平移速度	力矩
	(直线的位置)	$\mathbf{v}=\dot{ heta}\mathbf{s}_0$	$\mathbf{m} = f\mathbf{s}_0$
旋距的影响			
非零旋距	旋量	旋转 + 平移	纯力 + 力偶
	$\hat{\mathbf{s}}$	$\left \begin{array}{cc} \dot{ heta} \end{array}\right = \hat{\mathbf{s}}$	$f \begin{bmatrix} \hat{\mathbf{s}} \\ \hat{\mathbf{s}} \end{bmatrix}$
	$\left[\begin{array}{c} \mathbf{r} \times \hat{\mathbf{s}} + h \hat{\mathbf{s}} \end{array}\right]$	$\begin{bmatrix} b & \mathbf{r} \times \hat{\mathbf{s}} + h \hat{\mathbf{s}} \end{bmatrix}$	$\int \left[\mathbf{r} \times \hat{\mathbf{s}} + h \hat{\mathbf{s}} \right]$
零旋距	线向量	纯旋转	纯力
	$\begin{bmatrix} \hat{\mathbf{s}} \end{bmatrix}$	$\dot{ heta}$ $\left[\hat{\mathbf{s}} \right]$	$\begin{bmatrix} & \hat{\mathbf{s}} & \end{bmatrix}$
	$\left[egin{array}{c} \mathbf{r} imes \hat{\mathbf{s}} \end{array} ight]$	$\left[\begin{array}{c c} v & \hat{\mathbf{s}} \end{array}\right]$	$\int \mathbf{r} \times \hat{\mathbf{s}} \int$
无穷大旋距	偶量	纯平移	纯力偶
	[0]	$\theta \begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} & & & & & & & & & & & & & & & & & & &$
	$\left[\begin{array}{c} h\hat{\mathbf{s}} \end{array}\right]$	$\begin{bmatrix} & b & b & c & c & c & c & c & c & c & c$	$\begin{bmatrix} \hat{\mathbf{s}} \end{bmatrix}$