协方差矩阵特性

rinterested

2020/12

1 Gramian 矩阵

矩阵 $A^{T}A(Gramian 矩阵)$ 具有以下性质:

- $A^{T}A$ 是一个关键的矩阵结构,因为它在正交投影中起着重要的作用。 协方差矩阵只是特例。
- $A^{T}A$ 是协方差矩阵—你可以定义多元正态分布,其中 $A^{T}A$ 是协方差矩阵,参见这里。
- 这相当于讨论对称半正定矩阵 (symmetric positive semidefinite matrices, s.p.s.d.)—对于某些矩阵 A,每个对称半正定矩阵都可以写成 $A^{T}A_{\circ}$

特性列表:

- 1. 对称性
- 2. 半正定性 (可为零)
- 3. 实特征值和正特征值
- 4. 矩阵迹 (trace) 为正 (矩阵迹为特征值之和)
- 5. 行列式是正的 (行列式是特征值的乘积)
- 6. 对角线条目都是正数
- 7. 正交特征向量
- 8. 可对角化为 $Q\Lambda Q^T$
- 9. 可以得到 Cholesky 分解。
- 10. $A^{T}A$ 的秩与 A 的秩相同。
- 11. $\ker(A^{\top}A) = \ker(A)$

2 协方差矩阵 2

2 协方差矩阵

如果列向量的条目:

$$X = \begin{bmatrix} X_1 \\ \vdots \\ X_n \end{bmatrix}$$

是具有有限方差的随机变量,则协方差矩阵 Σ 是其 (i,j) 项为协方差的矩阵

$$\Sigma_{ij} = cov(X_i, X_j) = E[(X_i - \mu_i)(X_j - \mu_j)] = E[X_i, X_j] - E[X]E[Y]$$

其中 $\mu_i = E(X_i)$ 是向量 X 中第 i 项的期望值。换句话说,

$$\Sigma = \begin{bmatrix} E[(X_1 - \mu_1)(X_1 - \mu_1)] & E[(X_1 - \mu_1)(X_2 - \mu_2)] & \cdots & E[(X_1 - \mu_1)(X_n - \mu_n)] \\ E[(X_2 - \mu_2)(X_1 - \mu_1)] & E[(X_2 - \mu_2)(X_2 - \mu_2)] & \cdots & E[(X_2 - \mu_2)(X_n - \mu_n)] \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ E[(X_n - \mu_n)(X_1 - \mu_1)] & E[(X_n - \mu_n)(X_2 - \mu_2)] & \cdots & E[(X_n - \mu_n)(X_n - \mu_n)] \end{bmatrix}$$

对于具有均值向量 μ 的随机向量 $\mathbf{X} \in \mathbb{R}^n$,更简洁的定义是 $\mathbb{E} \big((\mathbf{X} - \mu)(\mathbf{X} - \mu)^T \big)$ 。

这与维基百科的另一个定义是一致的:

$$\Sigma = E\left[(X - E[X]) (X - E[X])^{\top} \right]$$

从这篇文章和另一篇文章可知:当数据居中 (零均值) 时,协方差矩阵 为 $\frac{1}{n-1}\mathbf{X}^{\mathsf{T}}\mathbf{X}_{\circ}$

因为协方差矩阵是对称的,所以矩阵是可对角化的,并且特征向量可以 归一化,使得它们是正交的:

$$\mathbf{X}\mathbf{X}^{\top} = \mathbf{W}\mathbf{D}\mathbf{W}^{\top}$$

另一方面, 对数据矩阵 X 应用 SVD 如下:

$$\mathbf{X} = \mathbf{U} \mathbf{\Sigma} \mathbf{V}^{\top}$$

同时尝试从这个分解构造协方差矩阵得到

$$\begin{split} \boldsymbol{X} \boldsymbol{X}^\top &= (\boldsymbol{U} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{V}^\top) (\boldsymbol{U} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{V}^\top)^\top \\ \boldsymbol{X} \boldsymbol{X}^\top &= (\boldsymbol{U} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{V}^\top) (\boldsymbol{V} \boldsymbol{\Sigma} \boldsymbol{U}^\top) \end{split}$$

并且因为 \mathbf{V} 是一个正交矩阵 ($\mathbf{V}^{\mathsf{T}}\mathbf{V} = \mathbf{I}$),

$$\mathbf{X}\mathbf{X}^{\top} = \mathbf{U}\mathbf{\Sigma}^{2}\mathbf{U}^{\top}$$

并且相关对应很容易看出 (XX^{T}) 的特征值的平方根是 X 的奇异值, 等等)。

3 几何解释 3

3 几何解释

正如单变量方差是平均值的平均平方距离一样, $trace(\hat{\Sigma})$ 是到质心的平均平方距离: 以 $\dot{\mathbf{X}}$ 为中心变量的矩阵, $\hat{\Sigma} = \frac{1}{n}\dot{\mathbf{X}}'\dot{\mathbf{X}}$,其中 $\dot{\mathbf{X}}'\dot{\mathbf{X}}$ 是 $\dot{\mathbf{X}}$ 列的点积矩阵。其对角线元素为 $\dot{\mathbf{X}}'_{ii}\dot{\mathbf{X}}_{\cdot i} = (\mathbf{X}_{\cdot i} - \overline{\mathbf{X}}_{\cdot i})'(\mathbf{X}_{\cdot i} - \overline{\mathbf{X}}_{\cdot i})$,即变量 i 与其平均值的平方距离。因此, $trace(\hat{\Sigma})$ 是单变量方差的自然推广。

第二个推广是 $\det(\hat{\Sigma})$: 这是描述分布的椭球体体积的度量。更准确地说, $|\det(\hat{\Sigma})|$ 是应用线性变换 $\hat{\Sigma}$ 后单位立方体体积变化的因子,(见此解释)。以下是行列式为 0.75 的矩阵 $(\frac{1}{.5},\frac{-.5}{.5})$ 的图示 (左:变换前,右:变换后):

