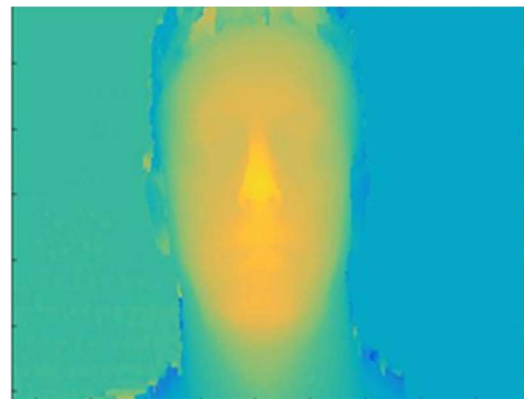


(b)



(c)

图 21 实物测量系统结果：(a)滤波后不通过初始相位的莫尔条纹；(b)由(a)中莫尔条纹计算出的折叠相位；(c)展开后的相位分布

时间相位展开需要利用在系统校准时得到的对应不同条纹周期得到的莫尔波长和高度的关系。它使用物体高度范围中值处的莫尔波长作为整个物体的莫尔波长。由于本论文仅在仿真环境下实验数字莫尔方法的处理算法，对于相位展开的结果⁴不作详细讨论。可从最终的展开相位图 21 中看到，根据人脸高度的不同，

注 4 图 21 实物结果由导师袁自钧老师和其研究生闫昭华先生提供，使用已征得同意。