

Resumen de teoremas para el final de Matemática Discreta II

Agustin Curto, agucurto95@gmail.com

2016

Índice general

1. Parte A	2
1.1. La complejidad de EDMONS-KARP	2
1.2. Las distancias de Edmonds-Karp no disminuyen en pasos sucesivos	3
1.3. La complejidad de DINIC	5
1.4. La complejidad de WAVE	7
1.5. La distancia entre NA sucesivos aumenta	7
2. Parte B	8
2.1. 2-COLOR es polinomial	8
2.2. Teorema Max-Flow Min-Cut	8
2.3. Complejidad del Hungaro es $\mathcal{O}(n^4)$	9
2.4. Teorema de Hall	10
2.5. Teorema del matrimonio	11
2.6. Si G es bipartito $\Rightarrow \chi'(G) = \Delta$	11
2.7. Teorema cota de Hamming	11
2.8. Sea H una matriz de chequeo de un código C , pruebe que:	11
2.8.1. $\delta(C)$ = mínimo número de columnas linealmente dependientes de H . . .	11
2.8.2. Si H no tiene la columna cero ni columnas repetidas $\Rightarrow C$ corrige al menos un error	11
2.9. Sea C un código cíclico de dimensión k y longitud n y sea $g(x)$ su polinomio generador, probar que:	11
2.9.1. C está formado por los múltiplos de $g(x)$ de grado menor a n	11
2.9.2. El grado de $g(x)$ es $n - k$	11
2.9.3. $g(x)$ divide a $1 + x^n$	11
3. Parte C	12
3.1. 4-COLOR \leq_p SAT	12
3.2. 3-SAT es NP-Completo	12
3.3. 3-COLOR es NP-Completo	12

Capítulo 1

Parte A

1.1. La complejidad de EDMONS-KARP

Teorema: La complejidad de $\langle E - K \rangle$ con $n = |V|$ y $m = |E|$ es $\mathcal{O}(nm^2)$.

Prueba: Sean: f_0, f_1, f_2, \dots la sucesión de flujos creados por $\langle E - K \rangle$. Es decir, el paso k crea f_k .

Para cada k definimos funciones:

- $d_k(x) =$ “distancia” entre s y x en el paso k en caso de existir, si no ∞ .
- $b_k(x) =$ “distancia” entre x y t en el paso k en caso de existir, si no ∞ .

“Distancia”: longitud del menor camino aumentante entre dos vértices.

Observaciones:

1.
 - $d_k(s) = 0$
 - $b_k(t) = 0$
2. Sabemos que las distancias de $\langle E - K \rangle$ no disminuyen en pasos sucesivos, como esto será útil para esta demostración llamaremos \otimes a la demostración de:

$$\begin{aligned} d_k(x) &\leq d_{k+1}(x) \\ b_k(x) &\leq b_{k+1}(x) \end{aligned}$$

Llamemos *crítico* a un lado disponible en el paso k pero no disponible en el paso $k+1$. Es decir, si xy es un lado $\Rightarrow xy$ se satura ó yx se vacía en el paso k .

Supongamos que al construir f_k el lado xy se vuelve crítico, el camino: $s \dots x, y \dots t$ se usa para construir f_k .

$$\begin{aligned} d_k(t) &= d_k(x) + b_k(x) \\ &= d_k(x) + b_k(y) + 1 \end{aligned} \tag{1}$$

Para que xy pueda ser *crítico* nuevamente debe ser usado en la otra dirección (*i.e* yx). Sea j el paso posterior a k en el cual se usa el lado en la otra dirección, el camino $s \dots y, x \dots t$ se usa para construir f_j .

$$\begin{aligned} d_j(t) &= d_j(x) + b_j(x) \\ &= d_j(y) + 1 + b_j(x) \end{aligned} \tag{2}$$

Entonces:

$$\text{De (1) y (2)} \Rightarrow \begin{cases} d_j(x) = d_j(y) + 1 & \star \\ d_k(y) = d_k(x) + 1 & \dagger \end{cases}$$

Luego:

$$\begin{aligned} d_j(t) &= d_j(x) + b_j(x) \\ &= d_j(y) + 1 + b_j(x) && \text{Por } \dagger \\ &\geq d_k(y) + 1 + b_k(x) && \text{Por } \circledast \\ &= d_k(x) + 1 + 1 + b_k(x) && \text{Por } \star \\ &= d_k(t) + 2 \\ \Rightarrow d_j(t) &\geq d_k(t) + 2 \end{aligned}$$

Por lo tanto cuando un lado se vuelve crítico recién puede volver a saturarse cuando la distancia de s a t haya aumentado en por lo menos 2. Puede existir $\mathcal{O}(n/t)$ tales aumentos, es decir:

$$\# \text{ Veces que un lado puede volverse crítico} = \mathcal{O}(n).$$

$$\begin{aligned} \therefore \text{Complejidad}(\langle E - K \rangle) &= (\# \text{pasos}) * \text{Compl}(1 \text{ paso}) \\ &= (\# \text{veces que un lado se vuelve crítico}) * (\# \text{lados}) * \text{Compl}(BFS) \\ &= \mathcal{O}(n) * \mathcal{O}(m) * \mathcal{O}(m) \\ &= \mathcal{O}(nm^2) \end{aligned}$$

1.2. Las distancias de Edmonds-Karp no disminuyen en pasos sucesivos

Teorema: Sean: f_0, f_1, f_2, \dots la sucesión de flujos creados por $\langle E - K \rangle$. Es decir, el paso k crea f_k .

Para cada k definimos funciones:

- $d_k(x)$ = “distancia” entre s y x en el paso k en caso de existir, si no ∞ .
- $b_k(x)$ = “distancia” entre x y t en el paso k en caso de existir, si no ∞ .

“Distancia”: longitud del menor camino aumentante entre dos vértices.

Queremos probar que:

$$1. \ d_k(x) \leq d_{k+1}(x)$$

$$2. b_k(x) \leq b_{k+1}(x)$$

Prueba: Lo probaremos por inducción y solo para d_k ya que para b_k la prueba es análoga.

$$\text{HI: } H(i) = \{\forall_z : d_{k+1}(z) \leq i, \text{ vale } d_k(z) \leq d_{k+1}(z)\}$$

$$1. \text{ Caso Base: } \boxed{i = 0} \quad H(0) = \{\forall_z : d_{k+1}(z) \leq 0, d_k(z) \leq d_{k+1}(z)\}$$

$$\text{Pero } d_{k+1}(z) \leq 0 \Rightarrow z = s$$

$$\begin{aligned} d_k(z) &= d_k(s) \\ &= 0 \\ &\leq d_{k+1}(s) \\ &\leq d_{k+1}(z) \\ \Rightarrow d_k(z) &\leq d_{k+1}(z) \end{aligned}$$

2. Caso Inductivo: Supongamos ahora que vale $H(i)$, veamos que vale $H(i+1)$.

Sea z con $d_{k+1}(z) \leq i+1$, si $d_{k+1}(z) \leq i$ vale $H(i)$ para z .

$$\therefore d_{k+1}(z) \leq d_{k+1}(z)$$

Supongamos que $\boxed{d_{k+1}(z) = i + 1}$

Entonces existe un camino aumentante, relativo a f_k , de la forma: $s = z_0, z_1, \dots, z_i, z_{i+1} = z$.

Sea $\boxed{x = z_i}$

- Caso 1: Existe algun camino aumentante, relativo a f_{k-1} de la forma s, \dots, x, z .
 $\Rightarrow \boxed{d_k(x) \leq d_k(x) + 1}$

Pues al haber un camino $\underbrace{s, \dots, x, z}_{d_k(x)}$, llamemosle A, de longitud $d_k(x) + 1$ entre s y z , sabemos que el minimo de todos los caminos de s a z seran $\leq A$.

- Caso 2: No existe un camino aumentante, relativo a f_{k-1} , pero si existe un camino aumentante relativo a f_k . Por lo tanto el lado xz no esta “disponible” en el paso k , ya que xz está saturado zx está vacío relativo a f_{k-1} . Para construir f_k usamos un camino de la forma s, \dots, z, x . Es decir:

- 1) $f_{k-1}(xz) = C(xz)$ pero $f_k(xz) < C(xz)$, f_k devuelve flujo por xz ó
- 2) $f_{k-1}(zx) = 0$ pero $f_k(zx) > 0$, f_k manda flujo por zx .

Como $\langle E - K \rangle$ funciona con BFS, ese camino usado pra construir f_k debe ser de longitud mínima. Es decir: $d_k(x) = d_k(z) + 1$

$$\begin{aligned} d_k(z) &= d_k(x) - 1 \\ &\leq d_k(x) + 1 \end{aligned}$$

Conclusión: En cualquiera de los dos casos tenemos:

$$\boxed{d_k(x) \leq d_k(x) + 1}$$

Ahora bien: $d_{k+1}(x) = d_{k+1}(z_i) = i \Rightarrow$ vale $H(i)$ para x .
 $\therefore d_k(z) \leq d_{k+1}(x)$

$$\begin{aligned} d_{k+1}(x) &= d_{k+1}(z_i) \\ &= i \\ &\Rightarrow H(i) \text{ vale para } x. \\ \therefore d_k(z) &\leq d_{k+1}(x) \end{aligned}$$

Por lo tanto:

$$\begin{aligned} d_k(z) &\leq d_k(x) + 1 \\ &\leq d_{k+1}(x) + 1 \\ &= i + 1 \\ &= d_{k+1}(z) \\ &\Rightarrow H(i+1) \text{ vale.} \end{aligned}$$

1.3. La complejidad de DINIC

Teorema: La complejidad del algoritmo de Dinic es $\mathcal{O}(n^2m)$.

Prueba: Vimos que la distancia entre s y t en networks auxiliares consecutivos aumenta y puede ir a lo sumo entre 1 y $n - 1$ entonces hay a lo sumo $\mathcal{O}(n)$ networks auxiliares.

Complejidad(Dinic) = $\mathcal{O}(n) * \text{Compl}(\text{Hallar un flujo bloqueante en un NA con Dinic})$

Para probar que la complejidad de Dinic es $\mathcal{O}(n^2m)$ debemos probar que complejidad del paso bloqueante es $\mathcal{O}(nm)$.

Sea:

- $A = \text{Avanzar}()$
- $R = \text{Retroceder}()$
- $I = \text{Incrementar_Flujo} + \text{Inicialización } (\mathcal{O}(1))$

Una corrida de Dinic luce como:

AA ... AIAAARA ... AIAARAAARR ... IA ...

Dividamos la corrida en subpalabras del tipo:

* $\underbrace{AA \dots A}_\text{Todas A's} I$

* $\underbrace{AA \dots A}_\text{Todas A's} R$

Nota: el número de A's puede ser 0.

Debemos determinar:

1. Cual es la complejidad de cada subpalabra.
2. Cuantas palabras hay de cada tipo.

Complejidad de cada subpalabra

Recordemos que:

$$\begin{aligned} \text{A: } \left[\begin{array}{l} P[i+1] = \text{algún elemento de } \Gamma^+(P[i]) \\ i = i+1 \end{array} \right] \\ \Rightarrow \text{A es } \mathcal{O}(1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{R: } \left[\begin{array}{l} P[i+1] = \text{borrar } P[i-1]P[i] \text{ del NA} \\ i = i-1 \end{array} \right] \\ \Rightarrow \text{R es } \mathcal{O}(1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{I: } \left[P[i+1] = \text{recorre 2 veces, un camino de longitud } d = d(t) \right] \\ \Rightarrow \text{I es } \mathcal{O}(d) \end{aligned}$$

Por lo tanto:

$$\begin{aligned} \text{Complejidad}(\underbrace{A \dots A}_j R) &= \underbrace{\mathcal{O}(1) + \dots \mathcal{O}(1)}_j + \mathcal{O}(1) \\ &= \mathcal{O}(j) + \mathcal{O}(1) \\ &= \mathcal{O}(j) \end{aligned}$$

Pero como cada A hace $i = i+1$ y tenemos $0 \leq i \leq d \Rightarrow j \leq d$.

$$\therefore \text{Complejidad}(A \dots AR) = \mathcal{O}(d)$$

Similarmente:

$$\begin{aligned} \text{Complejidad}(A \dots AI) &= \underbrace{\mathcal{O}(1) + \dots \mathcal{O}(1)}_{\leq d \text{ veces}} + \mathcal{O}(1) \\ &= \mathcal{O}(d) + \mathcal{O}(1) \\ &= \mathcal{O}(d) \end{aligned}$$

Cantidad de subpalabras

- R tiene la instrucción "**borrar lado**". Como los lados borrados quedan borrados hay a lo sumo m R's, es decir:

$$\therefore \#(A \dots AR's) \leq m$$

- I tiene también líneas de la forma:

```
if ... then
  borrar lado
end if
```

Lo que está dentro del **if** se cumple al menos una vez, es decir:

$$\therefore \#(A \dots AI's) \leq m$$

Este análisis muestra que:

$$\therefore \#(A \dots AR's) + \#(A \dots AI's) \leq m$$

Por lo tanto hay $\leq m$ palabras, cada una de complejidad $\mathcal{O}(d)$.

$$\begin{aligned} \therefore \text{Compl}(\text{Paso Bloqueante}) &= \mathcal{O}(m) + \mathcal{O}(md) \\ &= \mathcal{O}(mn) \end{aligned}$$

ya que $d \leq n$.

1.4. La complejidad de WAVE

1.5. La distancia entre NA sucesivos aumenta

Capítulo 2

Parte B

2.1. 2-COLOR es polinomial

2.2. Teorema Max-Flow Min-Cut

Teorema:

- a) Si f es flujo y S es corte $\Rightarrow V(f) \leq \text{Cap}(S)$.
- b) Si $V(f) = \text{Cap}(S) \Rightarrow f$ es maximal y S es minimal.
- c) Si f es maximal $\Rightarrow \exists S$ con $V(f) = \text{Cap}(S)$.

Prueba: Demostraremos primero que $V(f) = f(S, \bar{S}) - f(\bar{S}, S)$ donde f es un flujo y S un corte. Esto nos ayudará en la demostración del ítem (a).

Observemos que:

- $f(A \cup B, C) = f(A, C) + f(B, C) : A \text{ y } B \text{ disjuntos.}$
- $f(A, B \cup C) = f(A, B) + f(A, C) : B \text{ y } C \text{ disjuntos.}$
- $f(A, B) = \sum_{\substack{x \in A \\ y \in B}} f(x, y).$

Sea $x \in S \Rightarrow x \neq t$.

$$f(x, V) - f(V, x) = \begin{cases} V(f) & \text{Si } x = s \\ 0 & \text{Si } x \neq s \text{ pues } t \notin S \end{cases}$$

Luego:

$$\sum_{x \in S} (f(x, V) - f(V, x)) = 0 + 0 \cdots + V(f) = V(f) \quad (1)$$

$$V(f) = \sum_{x \in S} f(x, V) - \sum_{x \in S} f(V, x) \quad (2)$$

$$= f(S, V) - f(V, S) \quad (3)$$

$$= f(S, S \cup \bar{S}) - f(S \cup \bar{S}, S) \quad (4)$$

$$= f(S, S) + f(S, \bar{S}) - f(S, S) - f(\bar{S}, S) \quad (5)$$

a) $V(f) \leq \text{Cap}(S)$

2.3. Complejidad del Húngaro es $\mathcal{O}(n^4)$

Teorema: La complejidad del algoritmo Húngaro es $\mathcal{O}(n^4)$.

Prueba:

1. La complejidad del matching inicial es $\mathcal{O}(n^2)$, ya que:

Restar mínimo de cada fila:

$$(\mathcal{O}(n^2) + \mathcal{O}(n^2)) * n = \mathcal{O}(n^2) \text{ Idem para las columnas.}$$

2. Llamemos **extender** el matching, a incrementar su número de filas en 1, i.e agregar una fila más al matching.

$$\# \text{ extensiones de matching} = \mathcal{O}(n)$$

Resta ver la complejidad de cada **extender**.

3. En cada extensión vamos a ir revisando filas y columnas, donde escanear una fila es $\mathcal{O}(n)$ y se realizan n escaneos, por lo que sería $\mathcal{O}(n^2)$ sin considerar que se debe realizar un cambio de matriz.

Hacer un cambio de matriz es $\mathcal{O}(n^2)$.

- Buscar $m = \min S \times \overline{\Gamma(S)} \rightarrow \mathcal{O}(n^2)$
- Restar m de $S \rightarrow \mathcal{O}(n^2)$
- Sumar m a $\Gamma(S) \rightarrow \mathcal{O}(n^2)$

Luego la implementación NAIVE lanzaría nuevamente el algoritmo desde cero. La forma correcta es continuar con el matching que teníamos, ya que el mismo no se pierde.

$$\begin{bmatrix} A & A \\ B & C \end{bmatrix}$$

TO DO

Debemos ver cuantos Cambios de matriz hay antes de extender nuevamente un matching

Lema Interno: Luego de un cambio de matriz, se extiende el matching (i.e se termina el **extender**), o bien se aumenta S.

Prueba:

$$\begin{bmatrix} A & A \\ B & C \end{bmatrix}$$

Al restar $m = \min S \Gamma(S)$ de las filas de S, habrá un nuevo cero en alguna fila $i \in S$ y columna $j \in \Gamma(S)$ entonces la columna se etiquetará con i y se revisará. Tenemos dos resultados posibles:

- a) j está libre (i.e no forma parte del matching) \Rightarrow extendemos el matching.

- b) j forma parte de matching $\Rightarrow \exists$ fila k matcheada con j . En este caso, la fila k se etiquetará con j , por lo que el "nuevo" $S \geq S \cup \{k\}$.

Entonces se termina con una extensión o se produce un nuevo S de cardinalidad, al menos $|S| + 1$.

Fin lema interno

Luego como $|S|$ solo puede crecer $\mathcal{O}(n)$ veces, tenemos que hay a lo sumo n **cambios de matriz** antes de extender el matching. Entonces:

$$\begin{aligned} \text{Complejidad(1 Extensión)} &= \underbrace{\mathcal{O}(n)}_{\#CM} * \underbrace{\mathcal{O}(n^2)}_{\text{Compl}(CM)} + \underbrace{\mathcal{O}(n^2)}_{\text{Busqueda } n \text{ filas } x \text{ } n \text{ columnas}} \\ \therefore \text{Complejidad(Húngaro)} &= \underbrace{\mathcal{O}(n^2)}_{\text{Matching inicial}} + \underbrace{\mathcal{O}(n)}_{\#extensiones} * \underbrace{\mathcal{O}(n^3)}_{\text{Compl}(extension)} \end{aligned}$$

2.4. Teorema de Hall

Teorema: Sea $G = (x \cup y, E)$ grafo bipartito $\Rightarrow \exists$ matching completo de X a $Y \Leftrightarrow |S| = |\Gamma(S)| \forall S \subseteq X$.

Prueba:

\Rightarrow) Si M es matching comple de X a Y entonces observemos que M induce una función inyectiva de X a Y .

$$f(x) = \text{único } y : xy \in M.$$

1. Si $S \subseteq X \Rightarrow |S| = |\Gamma(S)|$.

Además por definición de f , $f(x) \in \Gamma(x)$.

2. Si $x \in S \Rightarrow f(x) \in \Gamma(S) \Rightarrow f(S) \subseteq \Gamma(S)$.

De ① y ② $\Rightarrow |S| \leq |\Gamma(S)|$.

\Leftarrow) Supongamos que no es cierto, entonces G es bipartito con $|S| \leq |\Gamma| \forall S \subseteq X$ pero no tiene matching completo de X a Y . Es equivalente a ver que: Si \nexists un matching completo $\Rightarrow \exists S \subseteq X : |S| > |\Gamma(S)|$.

Corramos el algoritmo para hallar matching. Al finalizar habrá filas sin matcher (las de s). Sean:

■

2.5. Teorema del matrimonio

2.6. Si G es bipartito $\Rightarrow \chi'(G) = \Delta$

2.7. Teorema cota de Hamming

2.8. Sea H una matriz de chequeo de un código C , pruebe que:

2.8.1. $\delta(C) = \text{mínimo número de columnas linealmente dependientes de } H$

2.8.2. Si H no tiene la columna cero ni columnas repetidas $\Rightarrow C$ corrige al menos un error

2.9. Sea C un código cíclico de dimensión k y longitud n y sea $g(x)$ su polinomio generador, probar que:

2.9.1. C está formado por los múltiplos de $g(x)$ de grado menor a n

2.9.2. El grado de $g(x)$ es $n - k$

2.9.3. $g(x)$ divide a $1 + x^n$

Capítulo 3

Parte C

3.1. 4-COLOR \leq_p SAT

3.2. 3-SAT es NP-Completo

3.3. 3-COLOR es NP-Completo

Bibliografía

- [1] CURTO AGUSTÍN , «Matemática Discreta II, apuntes de clase», *FaMAF, UNC*.
- [2] MAXIMILIANO ILLBELE, «Resumen de Discreta II, 16 de agosto de 2012», *FaMAF, UNC*.