## **Proceso Ligero**

Un *thread* es un flujo de control perteneciente a un proceso. Se les suele llamar también procesos ligeros, hebras o hilos

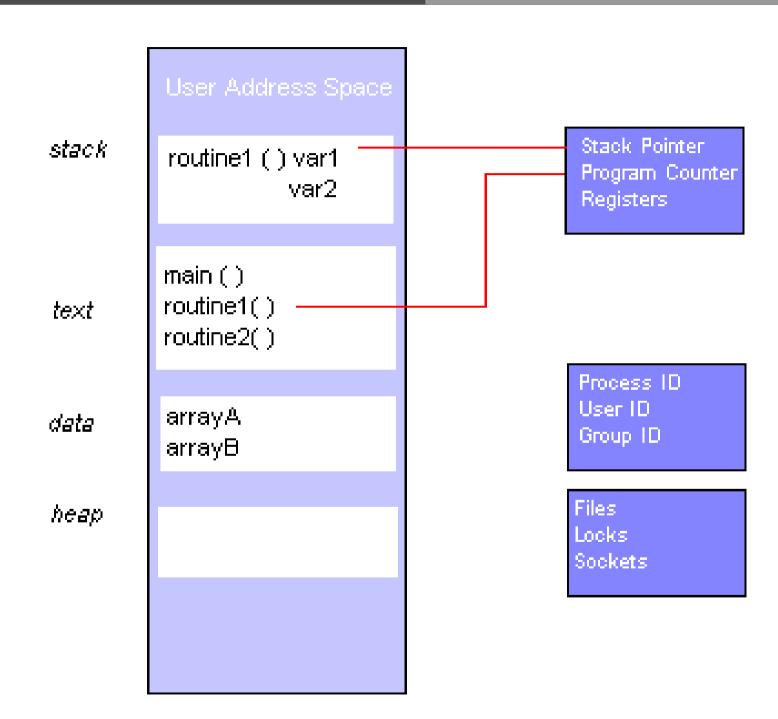
La sobrecarga debida a su creación y comunicación es menor que en los procesos pesados (fork)

Cada hilo pertenece a un proceso pesado

Todos los hilos comparten su espacio de direccionamiento. Sólo hay una copia de las variables

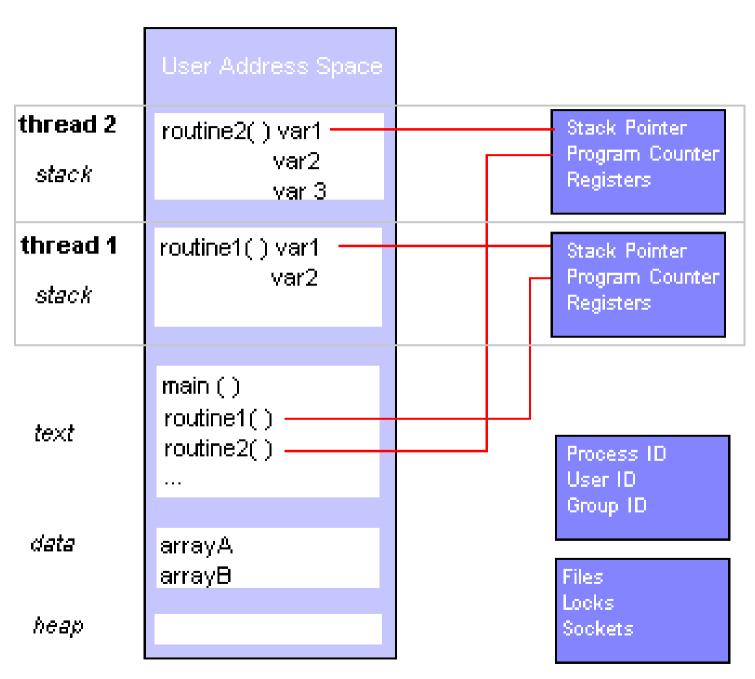






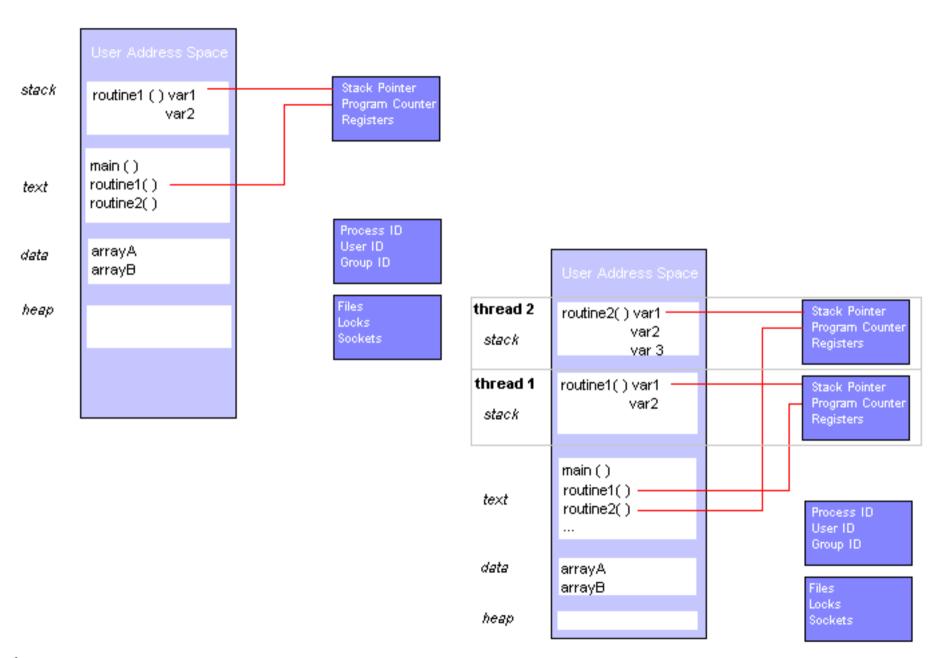






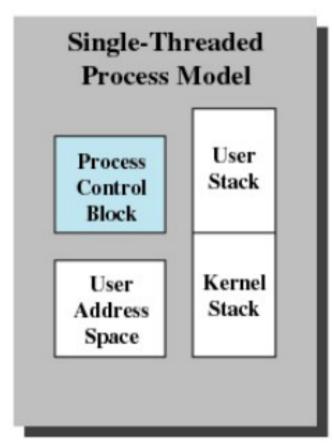


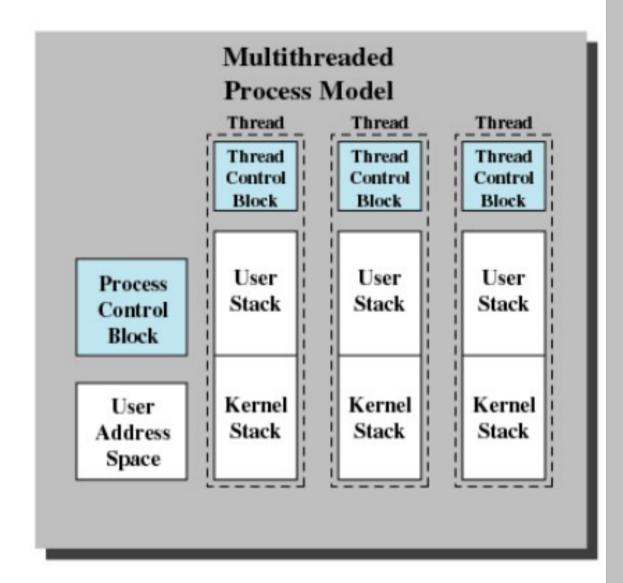
















Un proceso puede tener varios hilos y todos comparten los recursos del proceso y todos ejecutan dentro del mismo espacio de direcciones

Dado que comparten recursos, los cambios realizados por un hilo serán vistos por el resto de los hilos

Lectura y escritura a la misma dirección de memoria es posible en hilos, por lo tanto es necesario algún mecanismo de sincronización por parte del programador para evitar lo que se conoce como Condición de Carrera





#### **Beneficios**

Mejor aprovechamiento de los recursos de procesadores en ambiente multiprocesadores/multicores

Mejor velocidad de comunicación entre hilos de un mismo proceso que entre procesos independientes del sistema

Dividir las aplicaciones en módulos funcionales bajo un mismo direccionamiento virtual





## **Desventajas**

Programación más difícil

Mayor dificultad de encontrar los errores

Limitación en el recurso de memoria





#### Hilos a Nivel de Núcleo

Soportados a nivel del sistema operativo

El sistema operativo provee el soporte para la creación, planificación y administración de los hilos

El sistema reconoce cada hilo como una unidad de ejecución distinta a ser planificada.





#### Hilos a Nivel de Núcleo

Beneficios

Mayor nivel de paralelismo en un sistema multiprocesador ya que varios hilos de un proceso pueden estar ejecutando en varios procesadores a la vez

Los hilos son independientes, por lo que al bloquearse un hilo de un proceso los demás hilos del proceso pueden seguir ejecutando





#### Hilos a Nivel de Usuario

Son implementados a través de una biblioteca de usuario

La biblioteca provee soporte para la creación, planificación y administración de los hilos

El sistema operativo desconoce la existencia de estos hilos, por lo que solamente visualiza una unidad de ejecución





#### Hilos a Nivel de Usuario

#### Beneficios

El cambio de contexto es menor comparado con los hilos a nivel de núcleo

Permite otro sistema de planificación ya que viene dado en la biblioteca de usuario





#### Hilos POSIX

```
Librería #include <pthread.h>
```

```
Algunos tipos y macros:

pthread_t idh; //id del hilo

pthread_attr_t atrh; //atributos del hilo

PTHREAD_SCOPE_SYSTEM: hilo a nivel de kernel

PTHRAD SCOPE PROCESS: hilo a nivel de usuario
```

```
Inicializar y destruir atributos
    pthread_attr_init(pthread_att_t *attr);
    pthread_attr_destroy(pthread_att_t *attr);
```





# pthread\_create

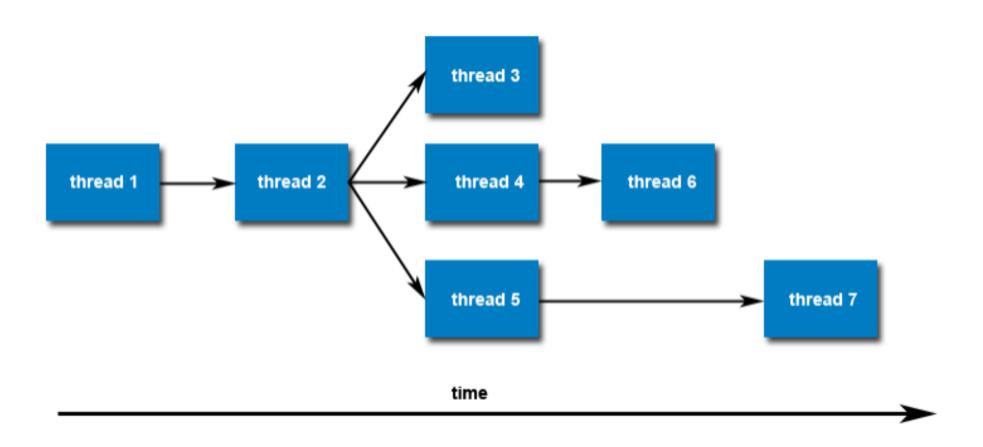
Recibe como parámetro un apuntador a una función que contiene el código que ejecutará el hilo

La función a ejecutar tiene una firma o prototipo predefinido

La creación de hilos genera, dentro del proceso, una estructura de árbol











## pthread\_create

#include <pthread.h>

pthread\_t \* variable que referenciará al hilo creado

const pthread\_attr\_t \* parámetro de inicialización del hilo

void \* (\* función\_thread) (void \*) apuntador a la función donde comenzará a

ejecutar el hilo creado

void \* arg argumento para la función a ejecutar el hilo





# pthread\_create

El tipo de dato pthread\_t permite definir hilos

Generalmente cuando se tiene un conjunto de hilos que realizan una misma tarea, se los agrupa en arreglos

```
pthread_t thrs[MAX_THREADS];
for (i = 0; i < MAX_THREADS; i++) {
    ...
    if (rc = pthread_create(&thrs[i],....))
    ...
}</pre>
```





## pthread\_create

Si el parámetro pthread\_attr\_t es nulo, el hilo será creado con valores por defecto

Atributo	Valor defecto	Resultado
Scope	PTHREAD_SCOPE_PROCESS	El thread es configurado como unbounded
Detachstate	PTHREAD_CREATE_JOINABLE	El valor de salida del thread es preservado luego que este termina
Stack size	1 MB	Tamaño del stack
Priority		El thread hereda la prioridad del padre





## pthread create

```
Se puede crear una variable de tipo
           pthread attr t
para crear un conjunto de hilos con alguna característica
particular
pthread attr t tattr;
pthread attr init(pthread attr t *tattr);
pthread attr init(&tattr);
pthread attr setstacksize((size t)1024*1024*100);
pthread create(&thr,&tattr,...);
```





# pthread\_create

Prototipo de la función a ejecutar el hilo

```
void * func_thread (void *)
```

El parámetro es de tipo void \* lo que permite pasar cualquier tipo de datos a la función

```
struct persona {
    struct fecha nacimiento;
    int sexo;
    ... };
struct persona p;

pthread_create (...., func_thread, (void *) p)
```





## Ejemplo 1





### Función de destrucción

# pthread\_exit

Típicamente es ejecutada cuando un hilo finaliza su ejecución y no tiene nada más para realizar

El programador puede asignar un status a la terminación de forma que algún otro hilo (a través de la primitiva pthread\_join) obtenga el valor de la ejecución

La función no elimina ningún recurso asignado al proceso que haya sido pedido por el hilo

Si el hilo main finaliza con un pthread\_exit, todos los hilos que hayan sido creados permanecerán activos





### Función de destrucción

# pthread\_exit

```
#include <pthread.h>
void pthread_exit(void *retval);
```





### Función de sincronización

# pthread\_join

La función pthread\_join permite a un hilo esperar por la finalización de otro hilo

La función pthread\_join es bloqueante sobre el hilo que la invoca

No es posible esperar por varios hilos como la función wait de C





## Ejemplo 2

```
struct thread data{
   int thread id;
   int sum;
   char *message;
};
void *PrintHello(void *threadarg) {
    struct thread data *my data;
    int taskid, sum;
    char *hello msg=(char *)malloc(sizeof(char)*MAX CHAR);
     ... . .
    my data = (struct thread data *) threadarg;
    taskid = my data->thread id;
    sum = my data->sum;
    hello msg = my data->message;
    pthread exit(NULL);
```





## Ejemplo 2 (continuación)

```
int main (int argc, char *argv[]) {
    pthreads t threads[NUM THREADS];
    int t, rc;
    void *status;
    for(t=0; t<NUM THREADS; t++) {</pre>
       thread data array[t].thread id = t;
       thread data array[t].sum = sum;
       thread data array[t].message = messages[t];
       rc = pthread create(&threads[t], NULL, PrintHello,
                            (void *) &thread data array[t]);
    for(t=0; t<NUM THREADS; t++) {</pre>
       rc = pthread join(thread[t], &status);
       if (rc) {
          printf("ERROR; return code from pthread join()
                  is %d\n", rc);
          exit(-1);
       printf("Main: completed join with thread %ld having a
               status of %ld\n",t,(long)status);
```



