

Definition NP-Vollständig

Definition 1:

Eine Sprache $L \subseteq \Sigma^*$ heißt *NP*-Vollständig, falls L

1. *NP*-hart ist und
2. selbst ein Element von *NP*.

Alle *NP*-Vollständigen Probleme bilden die Klasse *NPC*

NP-Hart

Definition 2:

Eine Sprache L' ist NP-Hart, falls für alle $L \in NP$ gilt:

$$L \leq_p L'$$

Polynomielle Reduktion

Definition 3:

Gegeben zweier Sprachen $L_1 \subseteq \Sigma_1^*$, $L_2 \subseteq \Sigma_2^*$ ist ein Problem dann polynomiell reduzierbar, falls es eine Funktion $f(x): \Sigma_1^* \rightarrow \Sigma_2^*$, $x \in L_1$ gibt, welche:

1. in polynomieller Zeit berechnet werden kann und
2. $x \in L_1 \Leftrightarrow f(x) \in L_2$ gilt.

Existiert diese Funktion, so schreibt man: $L_1 \leq_p L_2$

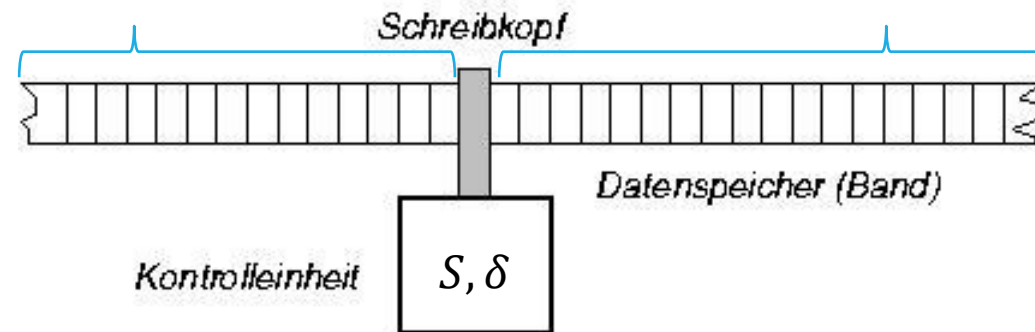
Nichtdeterminismus und NDTM

Ein Nichtdeterministischer polynomieller Algorithmus besteht aus zwei Phasen:

1. Raten
2. Verifizieren

Auf diese Weise als TM darstellbar

- $p(n)$ Leerzeichen: Raum für **rate z** Lese- und Schreibkopf **Eingabe x** und Leerzeichen bis $p(n)$



SAT

Kurzform von „Satisfiability“ (Erfüllbarkeit)

Auch bekannt als „Erfüllbarkeitsproblem der Aussagenlogik“

Klausel: Disjunktion von Literalen $\rightarrow (x_1 \vee y_1)$

Formel: Konjunktion von Klauseln $\rightarrow (x_1 \vee y_1) \wedge (x_2 \vee y_2)$

Problemformulierung:

„Gibt es eine Belegung für alle Literale bei denen die Formel zu WAHR evaluiert wird?“

Cook-Levin Theorem

Satz:
SAT ist NP-Vollständig

Beweis C-L - Variablen

- Bandinhalt B :

$B_{i,k,\sigma} = 1 \rightarrow$ Nach i Schritten steht Symbol σ in Feld k

- Zustand S :

$S_{i,s} = 1 \rightarrow$ Nach i Schritten ist TM in Zustand s

$$0 \leq i \leq p(n) \\ -p(n) \leq k \leq p(n)$$

- Kopfposition P :

$P_{i,k} = 1 \rightarrow$ Nach i Schritten ist Kopf an Position k

Beweis C-L - Startbedingung

Zu Beginn gilt die Startbedingung S:

- TM ist im Startzustand $s_0 \rightarrow S_{0,s_0}$
- Kopf ist an Position 0 $\rightarrow P_{0,0}$
- Auf dem Band findet sich nur das Eingabewort ω

- Darstellung:

$$S = S_{0,s_0} \wedge P_{0,0} (\wedge_{k=-p(n)}^{-1} B_{0,k,\blacksquare}) (\wedge_{k=0}^{n-1} B_{0,k,x_k}) (\wedge_{k=n}^{p(n)} B_{0,k,\blacksquare})$$

Beweis C-L - Randbedingungen

Zusätzlich gelten Randbedingungen $R = R_1 \wedge R_2 \wedge R_3$

- R_1 : zu jedem Zeitpunkt i ist die TM in **genau einem** Zustand
- R_2 : zu jedem Zeitpunkt i ist der Kopf an **genau einer** Position
- R_3 : zu jedem Zeitpunkt i ist **genau ein** Symbol in jedem Feld

$$R_1 = \bigwedge_{i=0}^{p(n)} \text{one} (S_{i,s_0}, S_{i,s_1}, \dots)$$

$$R_2 = \bigwedge_{i=0}^{p(n)} \text{one} (P_{i,-p(n)}, \dots, P_{i,p(n)})$$

$$R_3 = \bigwedge_{i=0}^{p(n)} \bigwedge_{k=-p(n)}^{p(n)} \text{One} (B_{i,k,\sigma_1}, B_{i,k,\sigma_2}, \dots)$$

$$\text{One} (y_1, \dots, y_m) \Leftrightarrow \sum_{i=1}^n y_i = 1$$

Beweis C-L - Transition

Es gilt $T = (T_1 \wedge T_2 \wedge T_3)$

T_1 sichert ab, dass die TM beim Schritt von i nach $i + 1$ in eine Folgekonfiguration übergeht

T_2 sorgt dafür, dass eine terminierte TM nicht weiter arbeitet

T_3 bildet die Tatsache ab, dass nur der Kopf den Bandinhalt ändern kann

$$T_2 = \bigwedge_{\substack{i,k,s,\sigma \\ \delta(s,\sigma) = \emptyset}} (S_{i,s} \wedge P_{i,k} \wedge B_{i,k,\sigma}) \rightarrow (S_{i+1,s} \wedge P_{i+1,k} \wedge B_{i+1,k,\sigma})$$

$$T_3 = \bigwedge_{i=0}^{p(n)} \bigwedge_{k=-p(n)}^{p(n)} \bigwedge_{\sigma \in \Pi} (\overline{P_{i,k}} \wedge B_{i,k,\sigma}) \rightarrow B_{i+1,k,\sigma}$$

Beweis Cook-Levin - Bedingungen

$$T_1 = \bigwedge_{\substack{i,k,s,\sigma \\ \delta(s,\sigma) \neq \emptyset}} (S_{i,s} \wedge P_{i,k} \wedge B_{i,k,\sigma}) \rightarrow \left[\begin{array}{l} \bigvee_{\substack{(s',\sigma',\leftarrow) \\ \in \delta(s,\sigma)}} (S_{i+1,s'} \wedge P_{i+1,k-1} \wedge B_{i+1,k,\sigma'}) \\ \\ \bigvee_{\substack{(s',\sigma',\rightarrow) \\ \in \delta(s,\sigma)}} (S_{i+1,s'} \wedge P_{i+1,k+1} \wedge B_{i+1,k,\sigma'}) \quad \bigvee_{\substack{(s',\sigma',\odot) \\ \in \delta(s,\sigma)}} (S_{i+1,s'} \wedge P_{i+1,k} \wedge B_{i+1,k,\sigma'}) \end{array} \right]$$

Beweis Cook-Levin - Bedingungen

Zusätzlich gilt die Akzeptanzbedingung:

$$A = \bigvee_{z \in E} S_{p(n), z}$$

Beweis Cook-Levin - Klauselmenge

Klauselmenge bleibt polynomiell:

- $|S| = \mathcal{O}(p(n))$
- $|R| = \mathcal{O}(p(n)^3)$
- $|T| = \mathcal{O}(p(n)^2)$
- $|A| = \mathcal{O}(1)$

Fazit

- NP-Vollständigkeit eines Problems P bedeutet:
 - P ist NP-Hart und
 - P liegt in NP
- Ein Problem liegt dann in NP , wenn ein ND-Algorithmus existiert der das Problem löst
 - ND-Polynomielle Algorithmen bestehen aus Guess & Check Phasen
- NP -Härte wird dadurch gezeigt, dass sich alle Probleme in NP auf ein bestimmtes Problem polynomiell reduzieren lassen

Quellen nach Folie

D.W. Hoffmann - Theoretische Informatik, Kapitel 7

M.R. Garey, D.S. Johnson – Computers and Intractability, Kapitel 2