Jeux de la vie

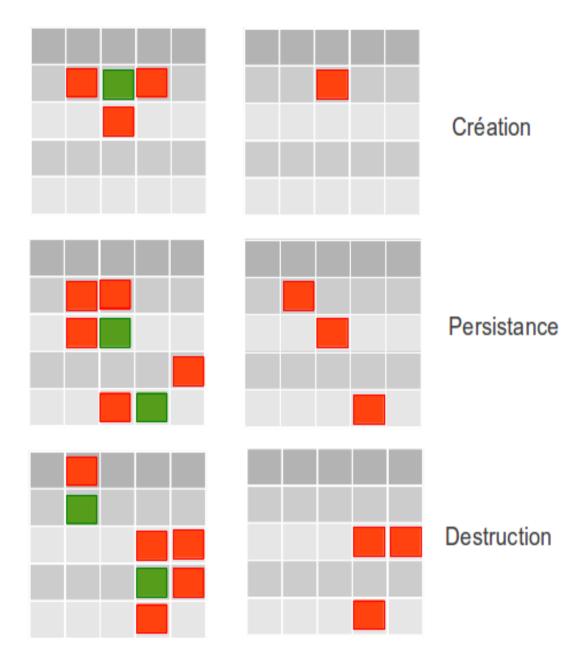


Table des matières

- Présentation du jeux de la vie
- Les algorithmes de calcul
 - Linéaire
 - Algorithme « threadé »
 - Barrière
 - Producteur/consommateur

Jeux de la vie

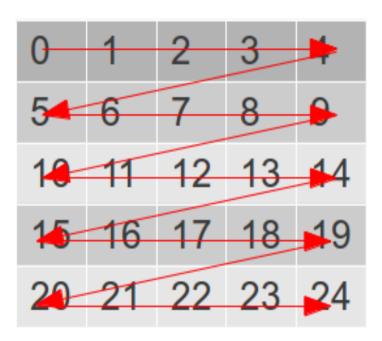
- Grille de taille quelconque
- Calcul du nombre de voisin
 - 3 → création
 - 2 → reste vivante
 - $> 3 \rightarrow surpopulation$
 - $< 2 \rightarrow population$



Algorithme linéaire

Algorithme simple

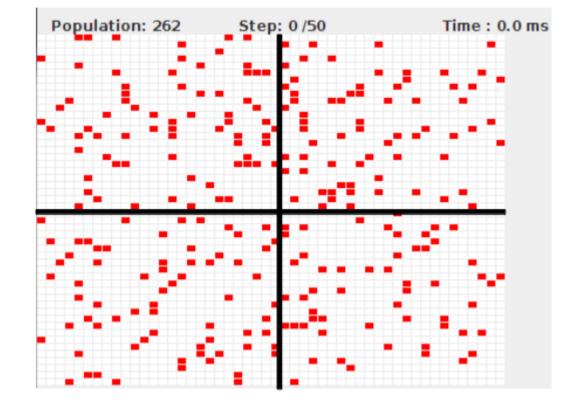
- Efficace pour :
 - Un grand nombre de case
 - Des calculs simples



Algorithme parallèle

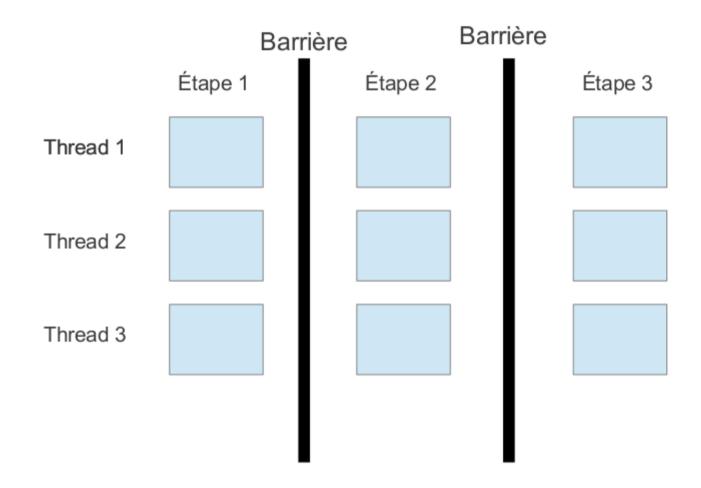
 Découpage de la zone de jeux en 4.

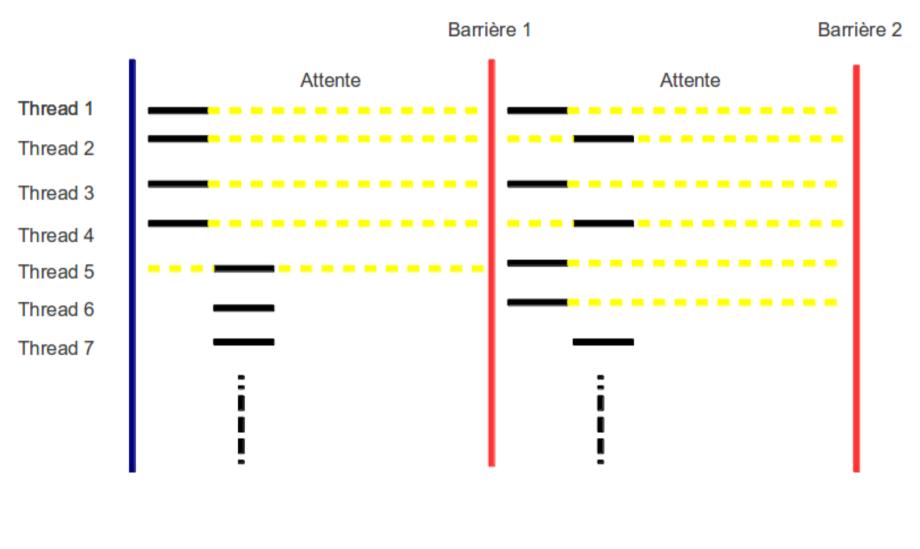
 Création de 4 threads



 Synchronisé avec des barrières

Les barrières





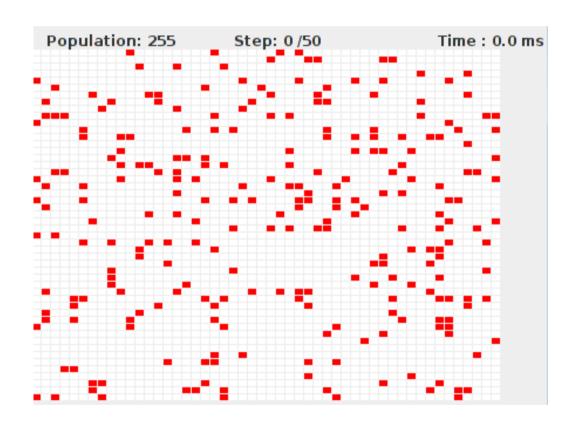
Algorithme parallèle

Un thread par case

 Synchronisé avec des barrières

 Initialisation au nombre de case + 1

 Nécessite nb case + 1 → await() pour s'ouvrir



Remarques

- Avantage
 - Simple à utiliser

- Inconvénient
 - Temps de création des barrières très lent.
 - Processus de synchronisation pénalisant

Nombre maximum de thread

Test sur 40 000 cases

33 050 theads au maximum

```
Exception in thread "AWT-EventQueue-0" java.lang.OutOfMemoryError:
          unable to create new native thread
at java.lang.Thread.startO(Native Method)
at java.lang.Thread.start(Thread.java:640)
at java.awt.EventQueue.initDispatchThread(EventQueue.java:878)
at java.awt.EventDispatchThread.run(EventDispatchThread.java:153)
```

Barrière en FSP

```
BARRIERE = (open -> BARRIERE[0]),
BARRIERE[c:0..NBCase] = (
                          when (c < NBCase) await -> BARRIERE[c+1]
                         | when (c == NBCase) open -> BARRIERE[0]).
WORKER = (open -> doWork -> await -> WORKER).
||JEUX = (BARRIERE || [p:0..NBThread-1]:WORKER)
         /{open/[k:0..NBThread-1].open,
         [1:0..NBThread-1].await/await}.
No deadlock.
```

Producteur/consomateur

Principe

- Chaque producteur calcul une case
- Un seul consommateur ; l'afficheur.
- Moniteur pour la synchronisation

Avantages

Synchronisation efficace

Temps d'exécution

Linéaire

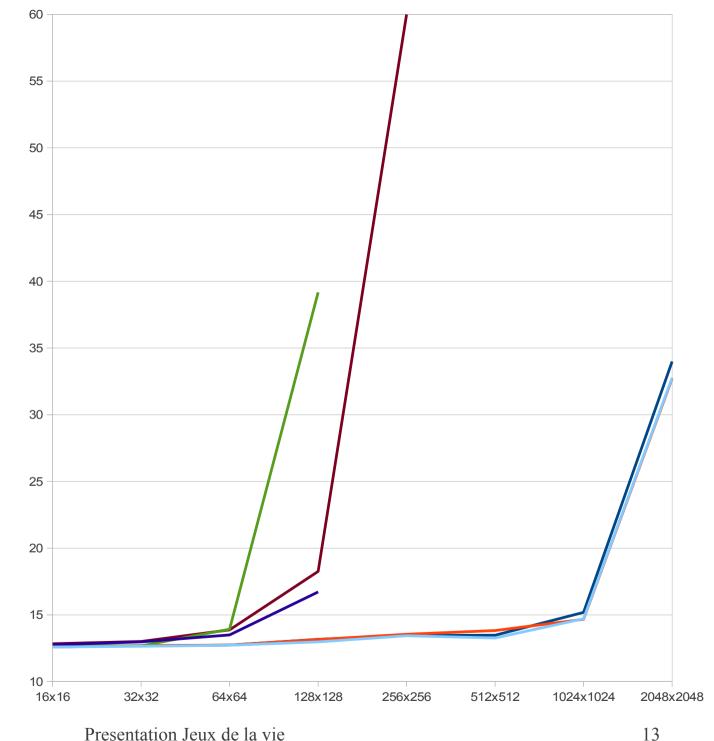
4 threads barrière

- nbCase²/4 threads

100% threads

prod/cons 100%

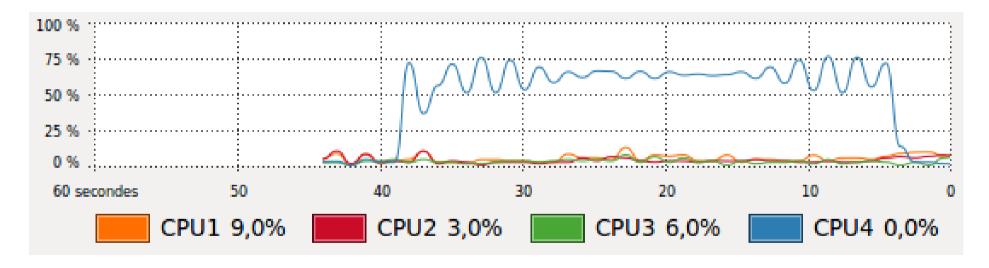
prod/cons 4



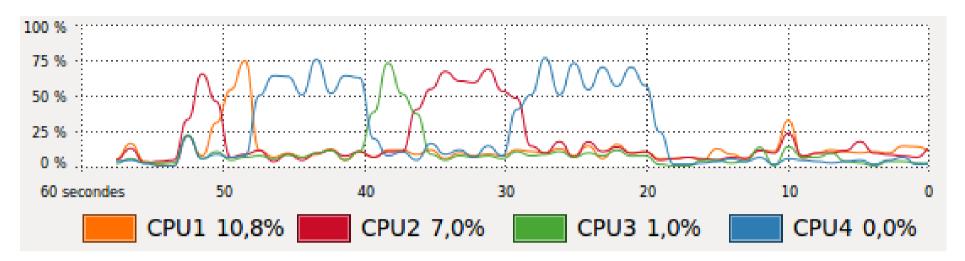
Allocation du processeur

Grille de 2048x2048

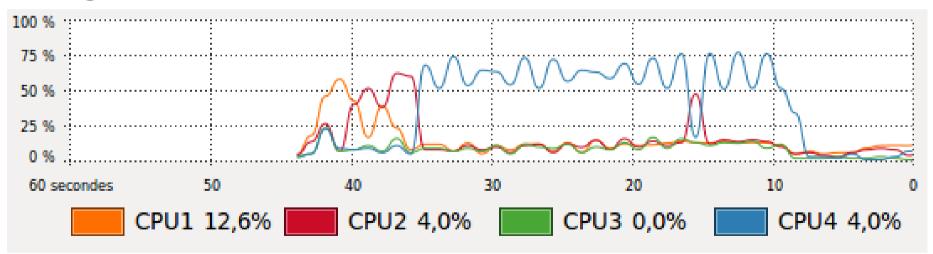
Algorithme linéaire



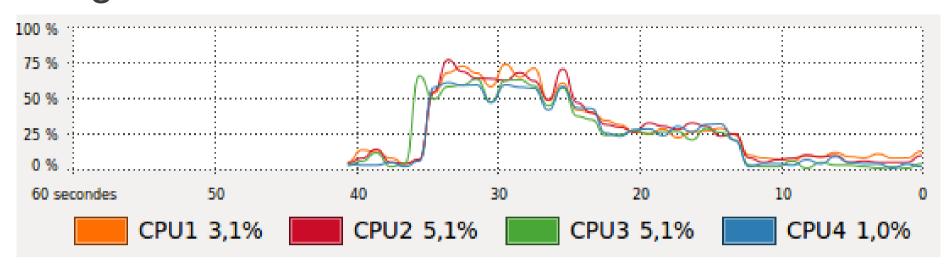
Algorithme « semi threadé » avec Barriere



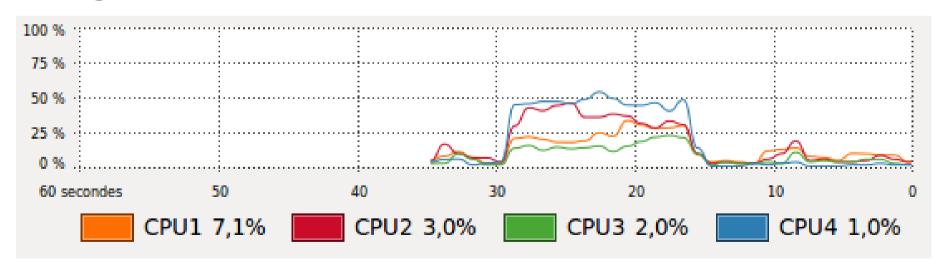
Algorithme « semi threadé », avec P/C



Algorithme «100 % threadé » avec Barriere



Algorithme «100 % threadé », avec P/C



Démonstration



Conclusion

- Un grand nombre de thread n'améliore pas la rapidité des calculs
 - Temps de création important
 - Algorithme de synchronisation lourd
 - Algorithme de calcul léger
- Plus performant pour des « gros » calculs
- Lourdeur des barrières / sémaphore