

3I013 Réunion du 19 Avril 2019

Nicolas CASTANET

Maël FRANCESCHETTI

Daoud KADOCH

Fabien MANSON



Sommaire

La Demande du Client

Scénario d'Utilisation

La Demande du Client

- ▶ Le client souhaite effectuer des rondes avec un drone Bebop 2
- ▶ Le drone doit voler de manière autonome en suivant un plan de vol prédéfini
- ▶ Le retour vidéo du drone doit être redirigé à un iPod touch qui sera placé dans un masque FPV pour permettre à l'utilisateur de voir comme s'il était à la place du drone

Scénario d'utilisation

1. Démarrage du drone
2. Lancement de l'application PC
3. Saisie du plan de vol à l'aide du composant dédié (carte interactive)
4. Connexion du PC au wifi du drone
5. Connexion de l'iPod au réseau local et démarrage de l'application sur l'iPod
6. Mise en place de l'iPod dans le masque FPV
7. Démarrage de la ronde depuis l'iPod ou le PC
8. Arrêt d'urgence si besoin

Problèmes rencontrés

► Résolus :

1. Calibration du drone après chaque arrêt d'urgence (choc ou inclinaison trop forte du drone)
2. Direction du drone durant le trajet

► En cours :

1. Perte du signal GPS sur campus de l'UPMC
2. Encodage du fichier video traité en .avi : conversion en mp4 (ffmpeg) trop lente
3. Ré-émission du flux vidéo par le serveur