# Fabien SANTOS-CESSAC

mr.fab@live.com

**Tél:** (+33) 07 70 30 37 54 (France) **Tél:** (+852) 2758 6209 (Hong Kong)

### **EXPÉRIENCE**

# **Hanson Robotics Ltd.**, Hong Kong — Junior Engineer

JUILLET 2016 - SEPTEMBRE 2016, JUILLET 2015 - AOÛT 2015 & MAI 2014 - AOÛT 2014

Construction et maintenance de robots humanoïdes, conception et prototypage de PCBs et approvisionnement de composants/pièces.

# **Andes Art Company Ltd.,** Hong Kong — IT Manager

AVRIL 2012 - SEPTEMBRE 2013

Gestion de site web de la compagnie ainsi que des pages Facebook et YouTube et le réseau informatique du bureau.

### **ÉDUCATION**

## **ENSEIRB MATMECA**, Bordeaux, France

Diplôme d'ingénieur (EN COURS D'OBTENTION)

## The Hong Kong Polytechnic University, Hong Kong

Bachelor of Electronic and Information Engineering Bachelor of Business Administration

### **DÉTAILS PERSONNELS**

Âge: 25

Nationalité: Français

Résident permanent de Hong Kong Permis de conduire international

#### **LANGUES**

Anglais: Langue maternelle Français: Langue maternelle

Espagnol: Bon niveau

Mandarin: Intermédiaire (HSK niveau 3)

## **COMPÉTENCES**

# **Langages de Programmation:** C++, C, Assembleur, Java, Python

### **Plateformes:**

Arduino, FPGA, PIC, Raspberry Pi

#### **Software:**

Linux, Arduino ISE, Xilinx ISE, MP Lab, MATLAB, Design Spark PCB, Cadence, Proteus

### **PROJETS**

## **Capteur de courant intelligent Pololu** — Hanson Robotics Ltd.

Conception, prototypage et fabrication d'un PCB se branchant sur le contrôleur de servomoteurs "Pololu". Il permet de détecter le courant consommé par chacun des 12 servomoteurs contrôlés par la carte et de leur couper le courant.

## **Smart hexarotor** — Projet personnel (en cours)

Conception et construction d'un drone semi-autonome avec caméra embarquée pilotable par radiocommande avec casque à écran intégré. Contrôlable par mouvements du casque.

## **3D LIDAR scanner** — Projet académique à ENSEIRB MATMECA

Scanner LIDAR capable de convertir un objet réel en objet 3D dans le langage VRML visionnable sur ordinateur.

### **Smart car radio commandé** — Projet académique à ENSEIRB MATMECA

Voiture télécommandé contrôlé par un FPGA avec capteurs ultrasoniques pour éviter les obstacles.

## **Aéroglisseur** — Projet personnel

Aéroglisseur télécommandé avec deux moteurs pour la propulsion et un moteur pour le gonflage de la jupe.