be			bleibende Regeldifferenz $e_{\infty}$ für			
Regler $G_R(s)$		Regelstrecke $G_S(s)$	$z_1 = 0$ $z_2 = 0$ $w_0$	$z_1 = 0$ $z_2 = 0$ $w_0 - \frac{1}{t}$	$   \begin{array}{c}                                     $	$ \begin{array}{c} w = 0 \\ z_1 = 0 \end{array} $
Р	$K_P$	Р-Тур	$\frac{1}{1 + K_P \cdot K_S} \cdot w_0$	∞	$\frac{-K_S}{1+K_P\cdot K_S}\cdot z_0$	$\frac{-1}{1 + K_P \cdot K_S} \cdot z_0$
I	$\frac{K_I}{s}$	entsprechend	0	$\frac{1}{K_I \cdot K_S} \cdot w_0$	0	0
PI	$K_P + \frac{K_I}{s}$	1+	0	$rac{1}{K_I \cdot K_S} \cdot w_0$	0	0
12	$\frac{K_I}{s^2}$	$K_S \cdot \frac{1+\ldots}{1+\ldots}$	0	0	0	0
Р	$K_P$	І-Тур	0	$\frac{1}{K_S \cdot K_P} \cdot w_0$	$rac{-1}{K_P} \cdot z_0$	0
1	$\frac{K_I}{s}$	entsprechend	0	0	0	0
PI	$K_P + \frac{K_I}{s}$	$\frac{K_S}{s} \cdot \frac{1+\ldots}{1+\ldots}$	0	0	0	0