

Ilmotore

Fabio Ros

In questa sezione

- Evoluzione del Docker Engine
- Componenti principali

Disclaimer

Sezione di <u>approfondimento</u>.

Puoi usare Docker anche senza conoscere nel dettaglio gli aspetti di questa sezione.

Software principale per il controllo di esecuzione e gestione dei container

- Composto da componenti specializzate ed intercambiabili
- Reso il più aderente possibile agli standard definiti da OCI

Componenti principali:

- Docker client
- Docker daemon
- containerd
- runc

Prima c'era un demone monolitico: "The Docker Daemon".

"LXC" gli forniva accesso alle principali primitive relative ai container presenti nel kernel linux.

Problema con LXC:

- Dipendenza da LXC per funzionalità core

Soluzione:

- libcontainer (Docker 0.9+)
 - proprietario
 - indipendente dalla piattaforma in cui gira cross platform

Problema con Docker deamon:

• Monolitico => difficile da mantenere, correggere ed estendere

Soluzione:

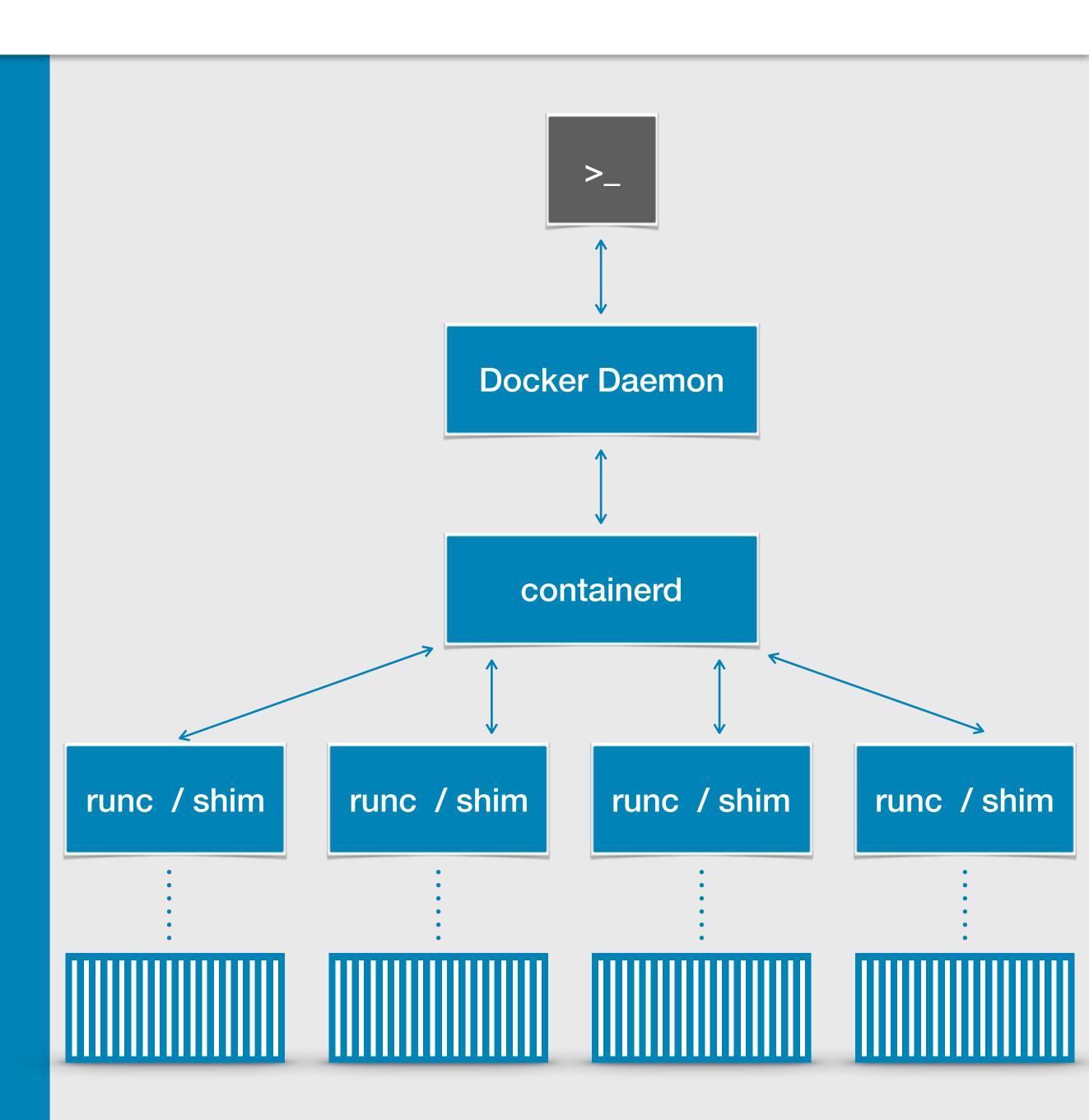
- Scomporlo in moduli più piccoli specializzati ed intercambiabili
- Attività ancora in corso
- Container runtime ed esecuzione dei container sono stati rimossi dal demone e gestiti dai moduli runc e containerd

Componenti principali

Componenti principali

Architettura ad alto livello del motore di Docker

(Docker Engine)



Componenti Principali

runc

Componenti Principali > runc

- Ha il compito di creare container.
- Standalone
- Implementato sulla base delle specifiche OCI per i containerruntime
- Interfaccia per libcontainer

Componenti Principali

containerd

Componenti Principali > containerd

- Gestisce la logica di esecuzione dei container
- Si occupa del ciclo di vita dei container nei vari aspetti, ma non della loro creazione, per quello c'è runc.
- Gestisce routine del tipo: start, stop, rm, ...
- Oltre ai container gestisce anche alcune funzionalità inerenti le immagini
- Sviluppato da Docker Inc. e donato a Cloud Native Computing Foundation (CNCF).

Componenti Principali

shim

Componenti Principali > shim

Una volta creato un container, il processo del runc termina.

A questo punto il processo shim diventa il padre del container ed assume responsabilità quali:

- Gestione degli stream di I/O standard (STDIN e STDOUT)
- Notifica degli eventi d'interesse (es terminazione) al demone