
MPI

Une Bibliothèque de communication par messages

Master SAR 1
Module AR (4I403)

Qu'est ce que MPI ?

- Message Passing Interface
- Une API standard permettant de faire communiquer par messages des processus
 - ♦ Distants
 - ♦ Sur un ensemble de machines hétérogènes
 - ♦ Ne partageant pas de mémoire
- Pour des applications écrites en C, C++ ou Fortran

Qu'est ce qu'il y a dans MPI ?

- Des communications point à point
 - ♦ Plusieurs modes de communication.
 - Bloquant/non Bloquant
 - Asynchrone/Synchrone
 - ♦ Support pour les buffers structurés et les dérivés
 - ♦ Support pour l'hétérogénéité
- Routines de communication collectives
 - ♦ Broadcast dans un sous-groupe de processus
 - ♦ Opérations pré-définies et utilisateur

Comment programmer sous MPI ?

- **Chaque processus a son propre flot de contrôle et son propre espace d'adressage.**
- **Attention** : une variable déclarée globale dans le code source reste locale et privée par rapport au processus
 - Les affichages sont redirigés via le réseau sur le terminal qui a lancé le programme MPI
- **Utilisation d'une représentation interne des données**
 - Utile pour l'hétérogénéité (implique une définition de type générique)
- **Les processus ne peuvent communiquer que via les primitives MPI.**
 - Nous utiliserons le langage C : tous les noms de routines commencent par « **MPI_** »

Primitives de Bases

- **Initialisation** : La première fonction à appeler

```
int MPI_Init(int* argc, char** argv);
```

- **Finalisation** : doit être la dernière fonction MPI à être appelée

```
int MPI_Finalize();
```

- Ces deux procédures doivent être appelées exactement une fois par tous les processus
- Directive préprocesseur : `#include <mpi.h>`

Communicateur

- Type : **MPI_Comm**
- **Définit un ensemble statique de processus.**
 - Peut être créé ou détruit en cours d'application
 - Utile pour les communications collectives
- **Un processus a un ou plusieurs identifiants de la forme :**
(communicateur, numéro)
 - Un processus peut appartenir à plusieurs communicateurs
 - Il peut avoir un numéro différent dans chaque communicateur
- **Chaque communication MPI doit préciser le communicateur concerné.**
 - Permet l'identification de l'émetteur / du destinataire
- **MPI_COMM_WORLD** est prédéfini et regroupe l'ensemble des processus du système

Avoir des informations sur le communicateur

- **Le nombre de processus présents dans le communicateur comm:**

```
int MPI_Comm_size(MPI_Comm comm, int *size) ;
```

- **Mon numéro dans le communicateur comm:**

```
int MPI_Comm_rank(MPI_Comm comm, int *rank) ;
```

MPI_COMM_WORLD

- Le communicateur **MPI_COMM_WORLD** contient tous les processus démarrés

```
int rang ;
```

```
MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rang) ;
```

- Le couple (MPI_COMM_WORLD, rang) identifie un processus de manière unique

Types de données

MPI	C
<code>MPI_CHAR</code>	<code>signed char</code>
<code>MPI_SHORT</code>	<code>signed short</code>
<code>MPI_INT</code>	<code>signed int</code>
<code>MPI_LONG</code>	<code>signed long</code>
<code>MPI_UNSIGNED_CHAR</code>	<code>unsigned char</code>
<code>MPI_UNSIGNED_SHORT</code>	<code>unsigned short</code>
<code>MPI_UNSIGNED</code>	<code>unsigned int</code>
<code>MPI_UNSIGNED_LONG</code>	<code>unsigned long</code>
<code>MPI_FLOAT</code>	<code>float</code>
<code>MPI_DOUBLE</code>	<code>double</code>
<code>MPI_LONG_DOUBLE</code>	<code>long double</code>

- Il est possible de construire ses propres types
- Puis construire de nouveaux types récursivement



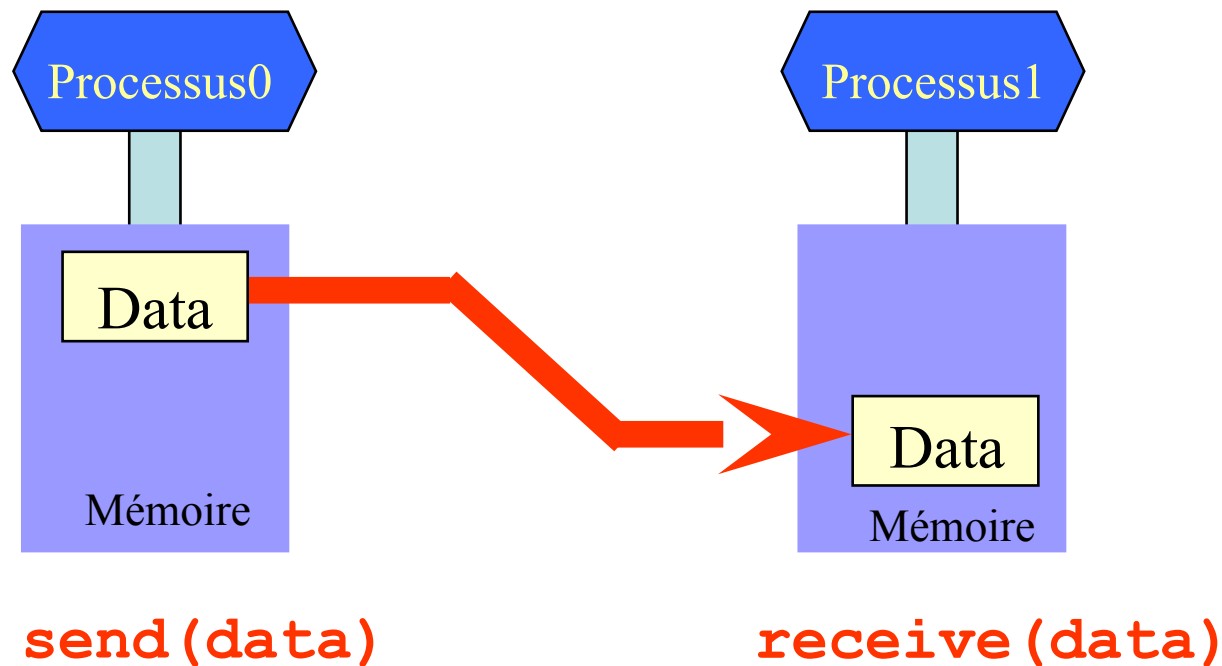
A cause de l'hétérogénéité, la construction de types est complexe !

Structure d'un message sous MPI

- **Un message est divisé en une zone de données et une enveloppe :**
- **Les données du message :**
 - Adresse du buffer contenant les données à envoyer
 - Nombre d'élément à envoyer
 - Type MPI des données (pour masquer l'hétérogénéité)
- **Les données de contrôle :**
 - le Communicateur
 - Le rang du processus (source/destination) dans ce communicateur
 - Le type du message (ou l'étiquette)

La communication point à point

- **Forme la plus simple de communication.**



L'objet Status

- **Pour obtenir des informations sur un message dans le buffer de réception :**
 - L'émetteur
 - L'étiquette
 - Le nombre de données présent dans les données du message
- **Structure de type prédéfini MPI_Status**
 - accès à la valeur du tag : `status.MPI_TAG;`
 - accès à l'identité de l'émetteur : `status.MPI_SOURCE;`
- **Peut être interrogé par l'intermédiaire d'une routine**
`MPI_Get_Count(&status, datatype, &count);`
 - Renvoie dans `count` le nombre d'objets de type `datatype` reçus

Émission d'un message

- Émission bloquante :

```
int MPI_Send(void *buf, int count, MPI_Datatype datatype,  
             int dest, int tag, MPI_Comm comm);
```

Partie données

- **buf** : adresse des données à envoyer
- **count** : le nombre de données à envoyer
- **datatype** : le type MPI à envoyer

Partie contrôle

- **dest** : le processus destinataire du message (dans le communicateur considéré)
- **tag** : le type du message (ou l'étiquette)
- **comm** : le communicateur considéré

Réception d'un message

- Consomme un message dans le buffer de réception
- Réception bloquante :

```
int MPI_Recv(void *buf, int count, MPI_Datatype datatype,  
             int source, int tag, MPI_Comm comm, MPI_Status *status);
```

Partie données

- **buf** : adresse du buffer où l'on va recevoir les données
- **count** : le nombre de données stockable dans le buffer
- **datatype** : le type de donnée MPI à recevoir

Partie contrôle

- **source** : le processus émetteur du message (dans le communicateur considéré)
- **tag** : le type du message (ou l'étiquette)
- **comm** : le communicateur considéré
- **status** : pointeur sur une variable MPI_Status pour avoir des informations complémentaires sur le message reçu

Les « jokers »

- Pour recevoir un message dont on ne connaît pas l'émetteur *a priori*
 - **MPI_ANY_SOURCE**
- Pour recevoir un message dont on ne connaît pas le type *a priori*
 - **MPI_ANY_TAG**
- Possibilité de récupérer l'identité de l'émetteur ou le type du message à travers l'objet MPI_Status

Tester le buffer de réception

- Possibilité de savoir si un message est présent **sans le consommer**
- Version bloquante :

```
int MPI_Probe(int source, int tag, MPI_Comm comm, MPI_Status *status);
```

- Version non-bloquante :

```
int MPI_Iprobe(int source, int tag, MPI_Comm comm, int *flag, MPI_Status status);
```

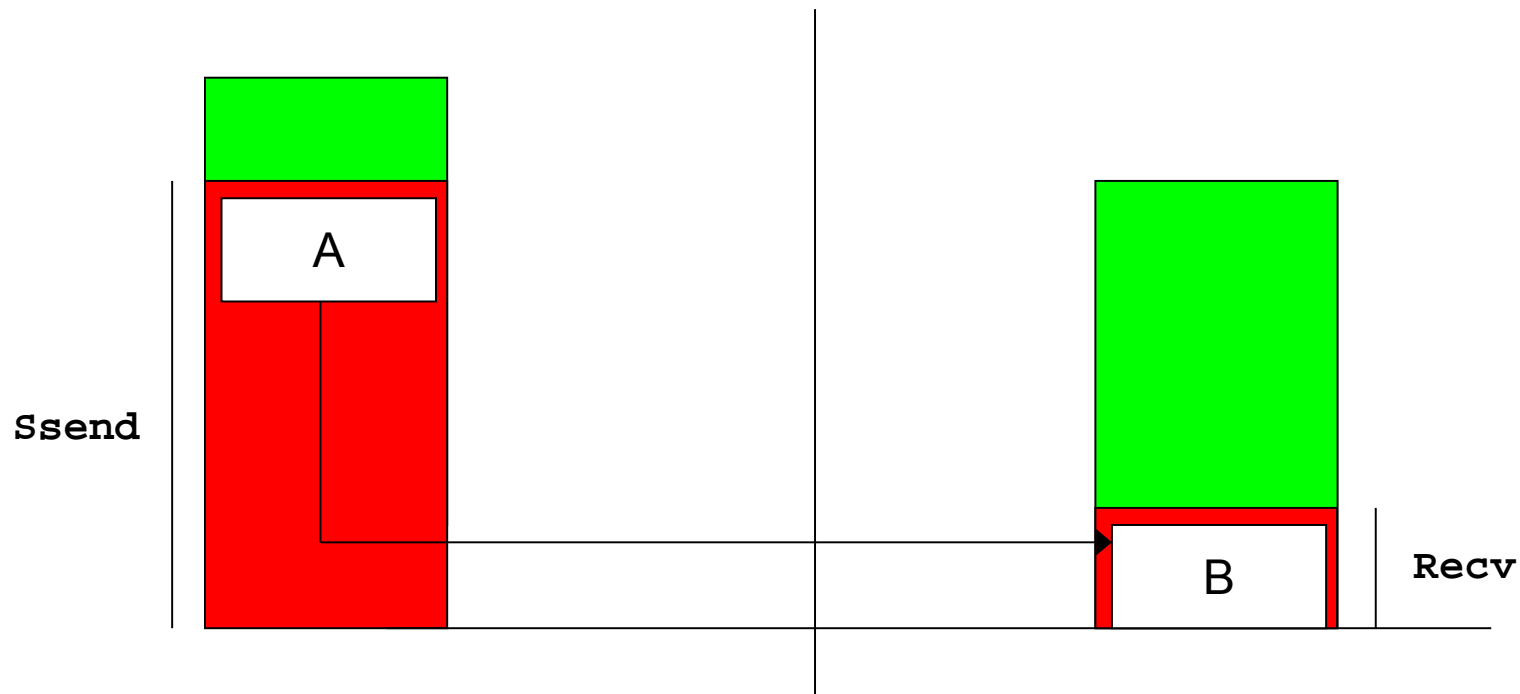
- **source** : l'émetteur attendu (dans le communicateur considéré)
 - **tag** : l'étiquette attendue
 - **flag** : paramètre résultat, vaut 0 s'il n'y a pas de message du processus source avec l'étiquette tag dans le buffer de réception
 - **comm** : le communicateur considéré
- Possibilité d'utiliser les jokers : le status identifie les messages et permet de définir une zone de réception appropriée pour les données

Primitives de communication MPI

- Bloquantes :
 - Asynchrone
 - Émission (**MPI_Send**) : L'émission se termine lorsque le message a bien été envoyé sur le réseau, le buffer d'émission peut ainsi être réutilisé.
 - Réception (**MPI_Recv**) : La réception se termine lorsque les données attendues sont disponibles dans le buffer de réception
 - Synchrone
 - Émission (**MPI_Ssend**) : l'émission se termine lorsque le destinataire a fait sa réception.
- Non bloquantes : Permet de recouvrir les communications par le calcul. (**MPI_Isend**, **MPI_Irecv** et **MPI_Issend**)

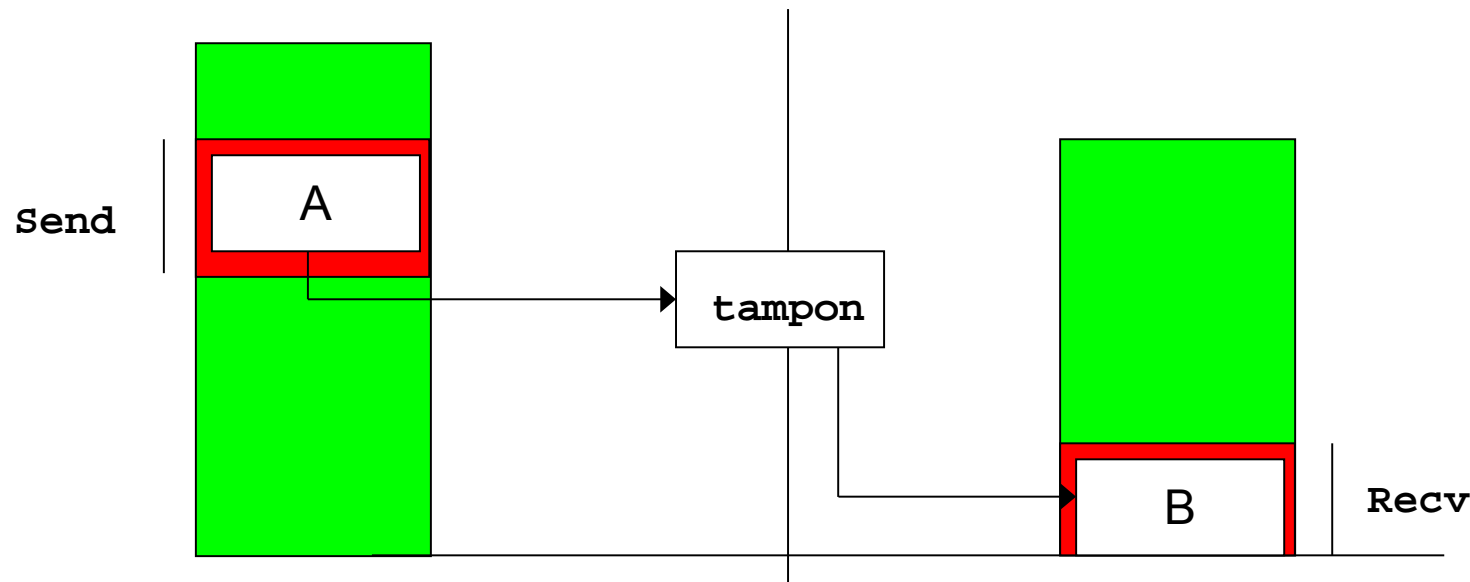
Émission synchrone bloquante

- L'émission ne peut s'exécuter que lorsque le destinataire appelle une primitive de réception (rdv)
 - Pas besoin de zone de stockage intermédiaire : les données sont copiées directement dans la zone de réception du destinataire.



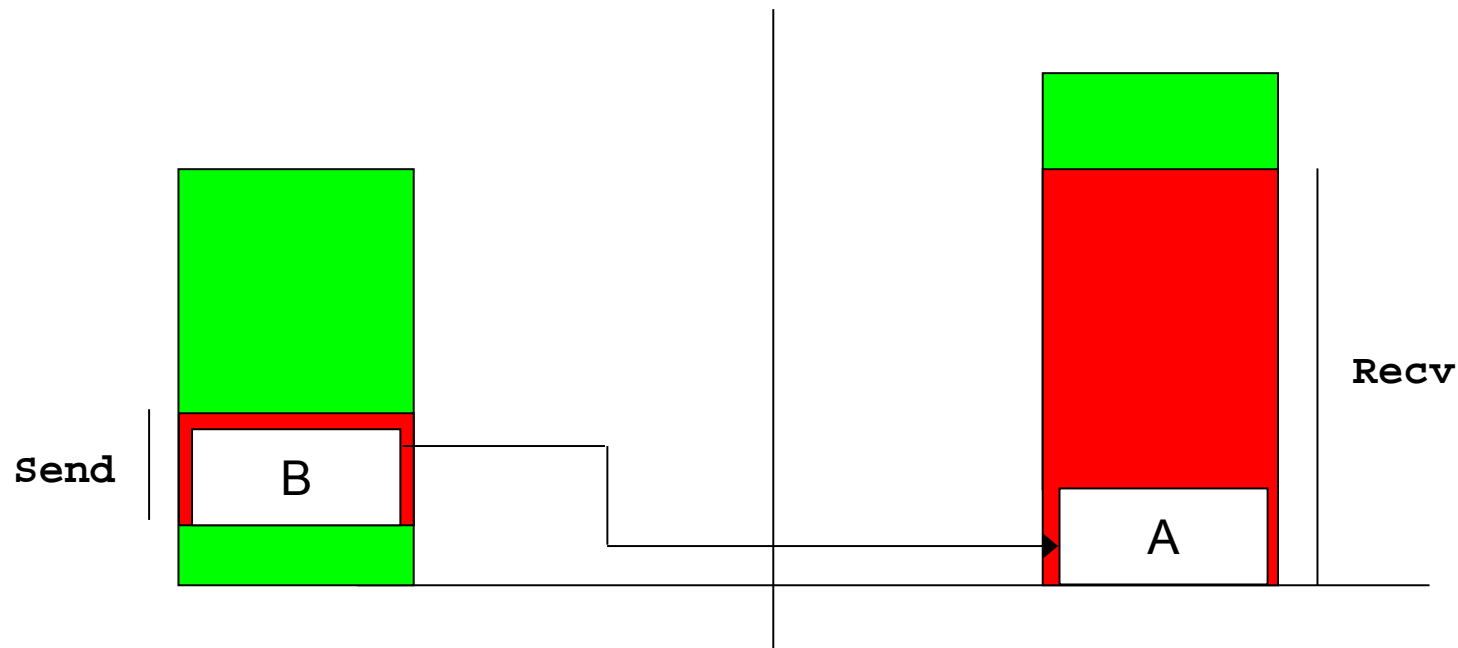
Émission asynchrone bloquante

- Lorsque l'émission se termine :
 - Soit les données ont été reçues
 - Soit elles sont en transit (copiées dans un tampon système)
- Possibilité d'une zone de stockage intermédiaire
 - Dépend de l'implémentation



Réception bloquante

- La réception se termine lorsque les données sont disponibles dans le buffer de réception



Exemple à 3 processus

```
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>

#define TAG 99

int main(int argc, char *argv[]){
    int msg = 2;
    int rang;
    MPI_Status status;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rang);

    if (rang == 0) { /* 0 attend 2 messages */
        MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, MPI_ANY_SOURCE, TAG, MPI_COMM_WORLD, &status);
        printf("Hello %d !\n", status.MPI_SOURCE);
        MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, MPI_ANY_SOURCE, TAG, MPI_COMM_WORLD, &status);
        printf("Hello %d !\n", status.MPI_SOURCE);
    } else {
        MPI_Send(&msg, 1, MPI_INT, 0, 99, MPI_COMM_WORLD);
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Les communications MPI

- **Communications fiables**
 - Tout message émis est reçu exactement une fois
- **Communications FIFO**
 - Pour tout couple de processus (P_i , P_j) :
 - Pour tout couple (m , m') de messages émis par P_i à destination de P_j :
 - Si m est envoyé avant m' , alors m est reçu avant m'
 - Cette condition ne s'applique pas si les destinataires sont différents
- **Le buffer de réception n'est pas une file**

Le buffer n'est pas une file...

```
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>
#define TAG1 99
#define TAG2 98

int main(int argc, char *argv[]){
    int msg = 3;
    int rang;
    MPI_Status status;
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rang);
    if (rang == 0) { /* 0 envoie a 1 */
        MPI_Send(&msg, 1, MPI_INT, 1, TAG1, MPI_COMM_WORLD);
        msg = 5;
        MPI_Send(&msg, 1, MPI_INT, 1, TAG2, MPI_COMM_WORLD);
    } else {
        MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, TAG2, MPI_COMM_WORLD, &status);
        printf("I received %d \n", msg);
        MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, TAG1, MPI_COMM_WORLD, &status);
        printf("J'ai recu %d \n", msg);
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Ce programme fonctionne !!

Mais ...

```
#include <stdio.h>
#include <mpi.h>
#define TAG1 99

int main(int argc, char *argv[]){
    int msg = 3;
    int rang;
    MPI_Status status;
    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rang);
    if (rang == 0) { /* 0 envoie a 1 */
        MPI_Send(&msg, 1, MPI_INT, 1, TAG1, MPI_COMM_WORLD);
        msg = 5;
        MPI_Send(&msg, 1, MPI_INT, 1, TAG1, MPI_COMM_WORLD);
    } else {
        MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, TAG1, MPI_COMM_WORLD, &status);
        MPI_Recv(&msg, 1, MPI_INT, 0, TAG1, MPI_COMM_WORLD, &status);
        printf("J'ai reçu %d \n", msg);
    }
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

La valeur affichée est toujours 5

Schéma d'un buffer de réception

Nombre de processus = 3

Nombre de types de message = 2

Sur chaque processus, un buffer de réception. Exemple :

Expéditeur	Tag	tête de file <-----	Messages	-----	queue de file	
Processus 0	0	m1			m10	...
	1		m3		m9	...
Processus 1	0		m2		m5	m11 ...
	1			m4		m7 ...
Processus 2	0				m6	...
	1					m8 ...

Si on note (processus, tag) les réceptions, donnez l'ordre dans lesquels les messages sont consommés avec la série de réceptions :

(any,any) (any,1) (2,any) (1,1) (1,0) (any,any) (0,any) (2,1) (1,any) (any,any) (any,any)

Communications collectives

- **Principes**

- Routines de haut niveau permettant de gérer simultanément plusieurs communications
- Doivent être appelées par tous les processus du communicateur
- Utilisent les routines de communication point à point

- **Exemples**

- Broadcast : envoi d'un message à tout le monde : **MPI_Bcast**
- Barrière de synchronisation : **MPI_Barrier**
- Distribution/rassemblement de données : `MPI_Scatter` / `MPI_Gather`
- Réduction : combinaison des données de plusieurs processus pour obtenir un résultat : `MPI_Reduce`

Diffusion de données

```
int MPI_Bcast(void *buffer, int count, MPI_Datatype datatype,  
              int root, MPI_Comm comm);
```

- Le contenu de la variable **buf** du processus de rang **root** est envoyé à tous les processus du communicateur **comm**.
- Ces données sont copiées dans la variable **buf** de tous les processus de **comm**, y compris **root**.
 - **buffer** : l'adresse sur les données à diffuser
 - **count** : nombre de données à diffuser
 - **datatype** : type MPI des données
 - **root** : l'identifiant (dans le communicateur **comm**) du processus source
 - **comm** : le communicateur considéré.

Exemple de diffusion

```
#include <stdio.h>
#include <string.h>
#include <mpi.h>

int main(int argc, char *argv[]) {
    char msg[20];
    int rang;

    MPI_Init(&argc, &argv);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rang);
    if (rang == 0) { /*-- on choisit 0 comme emetteur --*/

        strcpy(msg, "Hello world !");
    }

    MPI_Bcast(msg, 20, MPI_CHAR, 0, MPI_COMM_WORLD);
    printf("Je suis %d et je recois : %s\n", rang, msg);
    MPI_Finalize();
    return 0;
}
```

Multithread

- Permettre des processus multi-thread

```
int MPI_Init_thread(int *argc, char ***argv, int required, int  
                    *provided);
```

- Choix de plusieurs niveaux d'exécution avec le paramètre **required**.
 - MPI_THREAD_SINGLE : un seul thread par processus (équivalent à MPI_Init)
 - MPI_THREAD_FUNNELED : plusieurs threads, mais un seul autorisé à utiliser les primitives MPI (celui qui a appelé MPI_Init_thread).
 - MPI_THREAD_SERIALIZED : plusieurs threads, mais les appels aux primitives MPI se font de manière exclusive : au plus un seul appel au même moment
 - MPI_THREAD_MULTIPLE : plusieurs threads peuvent appeler les primitives MPI sans aucune restriction. (Actuellement peu testé et encore instable !)
- Le paramètre résultat **provided** indique le niveau disponible sur les machines (dépend de l'implémentation et de la version)

Conclusion

- Programmation intuitive (une fois qu'on dispose d'un algorithme)
- Si le processus est séquentiel, c'est au programmeur de gérer l'indéterminisme :
 - le processus doit-il exécuter une émission ou une réception ?
- Possibilité d'une vraie exécution répartie (processus sur machine distante)
- Il suffit de 6 primitives pour écrire des programmes MPI simples :

```
MPI_Init  
MPI_Comm_size  
MPI_Comm_rank  
MPI_Send  
MPI_Recv  
MPI_Finalize
```

MPI est simple !