

PINSEL

```
#include "lpc17xx_pinsel.h"
```

PINSEL_CFG_Type pin_x;

```
- Portnum
- Pinnum
- Pinmode //PINSEL_PINMODE_PU_PD_TS
- Funcnum //
- OpenDrain
PINSEL_PINMODE_NORMAL/OPENDRAIN
PINSEL_ConfigPin(&x)
```

GPIO

```
#include "lpc17xx_gpio.h"
```

```
void GPIO_SetDir(uint8_t portNum, uint32_t bitValue, uint8_t dir)
void GPIO_SetValue(uint8_t portNum, uint32_t bitValue)
void GPIO_ClearValue(uint8_t portNum, uint32_t bitValue)
uint32_t GPIO_ReadValue(uint8_t portNum)
GPIO_IntCmd(uint8_t portNum, uint32_t bitValue, uint8_t edgeState)
- 0: Rising edge
- 1: Falling edge
void GPIO_ClearInt(uint8_t portNum, uint32_t bitValue)
void FIO_SetMask(uint8_t portNum, uint32_t bitValue, uint8_t maskValue)
void FIO_HalfWordSetDir(uint8_t portNum, uint8_t halfwordNum, uint16_t bitValue, uint8_t dir)
halfwordNum: 0 (lower) or 1 (upper)
bitValue: los 16 bits afectados
void FIO_HalfWordSetMask(uint8_t portNum, uint8_t halfwordNum, uint16_t bitValue, uint8_t maskValue)
void FIO_HalfWordSetValue(uint8_t portNum, uint8_t halfwordNum, uint16_t bitValue)
void FIO_HalfWordClearValue(uint8_t portNum, uint8_t halfwordNum, uint16_t bitValue)
uint16_t FIO_HalfWordReadValue(uint8_t portNum, uint8_t halfwordNum)
void FIO_ByteSetDir(uint8_t portNum, uint8_t byteNum, uint8_t bitValue, uint8_t dir)
void FIO_ByteSetMask(uint8_t portNum, uint8_t byteNum, uint8_t bitValue, uint8_t maskValue)
void FIO_ByteSetValue(uint8_t portNum, uint8_t byteNum, uint8_t bitValue)
void FIO_ByteClearValue(uint8_t portNum, uint8_t byteNum, uint8_t bitValue)
uint8_t FIO_ByteReadValue(uint8_t portNum, uint8_t byteNum)
```

ADC

```
#include "lpc17xx_adc.h"
```

```
ADC_Init(LPC_ADC, rate); //ajusta los bits CLKDIV (divisor del ADC) según temp = (CLKPWR_GetPCLK())/(rate * 65)) - 1;
//tiene que ser <= 200KHz
ADC_IntConfig(LPC_ADC, ADC_ADINTENX, ENABLE); //configura interrupcion por canal 0-7
ADC_ChannelCmd(LPC_ADC, channelNumber, ENABLE); //habilita canal 0-7
ADC_BurstCmd(LPC_ADC, 1); //1: Set Burst mode //si no se usa en modo burst usar ADC_StartCmd() en main
ADC_EdgeStartConfig(LPC_ADC, EDGE) //0-> Rising, 1-> Falling USAR SOLO EN MODO NO BURST, y NO START NOW
ADC_StartCmd(LPC_ADC, START_MODE) //USAR SOLO EN MODO NO BURST START MODE entre 0-7
START_MODE:
- ADC_START_CONTINUOUS
- ADC_START_NOW
- ADC_START_ON_EINT0
- ADC_START_ON_CAP01
- ADC_START_ON_MAT01
- ADC_START_ON_MAT03
- ADC_START_ON_MAT10
- ADC_START_ON_MAT11
```

ADC_ChannelGetStatus(LPC_ADC, channelNumber, ADC_DATA_DONE) //channel 0-7

ADC_ChannelGetData(LPC_ADC, channelNumber) //channel 0-7

NVIC_EnableIRQ(ADC_IRQn);

NVIC_DisableIRQ(ADC_IRQn);

DAC

```
#include "lpc17xx_dac.h"
```

```
void DAC_Init(LPC_DAC) //setea bias con max corriente (700uA)
void DAC_UpdateValue(LPC_DAC)
void DAC_SetBias(LPC_DAC, uint32_t bias)
bias : 0 is 700 uA , 1MHz | 1 is 350 uA 400KHz
void DAC_ConfigDACConverterControl (LPC_DAC ,DAC_CONVERTER_CFG_Type )
- DBLBUF_ENA : enable/disable DACR double buffering feature
- CNT_ENA : enable/disable timer out counter
- DMA_ENA : enable/disable DMA access
void DAC_SetDMATimeOut(LPC_DAC, uint32_t time_out) // time out to reload for interrupt/DMA counter
//time out, tiempo al que desborda el timer del dac para que el dma sepa cuando mandar una nueva muestra al dac
//tiene que ser mayor que el tiempo de establecimiento del dac
```

DMA

```
#include "lpc17xx_gpdma.h"
```

GPDMA_LLY_Type name;

Name.SrcAddr = uint32_t(direccionOrigen) //puede ser nombre de arreglo

Name.DstAddr uint32_t(direccionDest) //puede ser el registro DACR donde esta el value que se va a sacar por un AOUT

Name.NextLLI = (uint_32_t) &name

Name.Control = //configurar transfer size (cant de datos a transf), SSize DBSize, Swidth Dwidth, Si, Di //table 564

//no tiene funcion propia, se usa como posible valor del campo DMALLI de la estructura de configuración de canal

GPDMA_Init() //inicia el controlador GPDMA

GPDMA_Channel_CFG_Type nombre

Nombre.ChannelNum = // 0-7

Nombre.SrcMemAddr = //puede ser nombre de arreglo

Nombre.DstMemAddr = 0 //el 0 indica que el destino es un periférico, no otra pos de memoria, en la lista previa se debe definir el perif de destino de los dato

Nombre.TransferSize = //mismo configurado en los bits de control de la estructura previa

Nombre.TransferWidth = 0 // solo usado para transferencia M2M

Nombre.TransferType = **GPDMA_TRANSFERTYPE_M2P**, M2M, P2M, P2P

Nombre.SrcConn = 0 //puede ser un periférico

Nombre.DstConn = // puede ser un periférico

Nombre.DMALLI = //puede ser la dirección a la estructura previa (si se esta trabajando con una lista), de lo contrario va en 0

GPDMA_Setup(&nombre)

//los campos de config que no se usan van en 0

GPDMA_ChannelCmd(0, ENABLE) // habilita el DMA, usar luego de haber configurado todo

PCLK

```
#include "lpc17xx_exti.h"
```

void CLKPWR_SetPCLKDiv (uint32_t ClkType, uint32_t DivVal)

ClkType:

CLKPWR_PCLKSEL_Periferico

DivVal:

CLKPWR_PCLKSEL_CCLK_DIV_8 (3)

CLKPWR_PCLKSEL_CCLK_DIV_4 (0)

CLKPWR_PCLKSEL_CCLK_DIV_2 (1)

CLKPWR_PCLKSEL_CCLK_DIV_1 (2)

uint32_t CLKPWR_GetPCLKSEL (uint32_t ClkType)

CLKPWR_GetPCLK (uint32_t ClkType) //este

TIMER

```
#include "lpc17xx_timer.h"
```

TIM_TIMERCFG_Type

PrescaleOption (TIM_PRESCALE_TICKVAL, TIM_PRESCALE_USVAL), PrescaleValue

TIM_MATCHCFG_Type

MatchChannel IntOnMatch ResetOnMatch StopOnMatch ExtMatchOutputType MatchValue

TIM_EXTMATCH_NOTHING

TIM_EXTMATCH_LOW:

TIM_EXTMATCH_HIGH:

TIM_EXTMATCH_TOGGLE:

TIM_CAPTURECFG_Type

CaptureChannel (0 o 1) – RisingEdge – FallingEdge - IntOnCaption

TIM_Init(LPC_TIMX, mode, &TIM_TIMERCFG_Type) //setea PCLK a CCLK/4 //TIMx->PR = pTimeCfg->PrescaleValue - 1 ;

Mode:

- TIM_TIMER_MODE: Timer mode

- TIM_COUNTER_RISING_MODE: Counter rising mode

- TIM_COUNTER_FALLING_MODE: Counter falling mode

- TIM_COUNTER_ANY_MODE: Counter on both edges

TIM_ConfigMatch(LPC_TIMX, &TIM_MATCHCFG_Type)

TIM_ConfigCapture(LPC_TIMX, &TIM_CAPTURECFG_Type)

TIM_GetCaptureValue(LPC_TIMX, CaptureChannel)

CaptureChannel:

TIM_COUNTER_INCAP0

TIM_COUNTER_INCAP1

TIM_Cmd(LPC_TIMX, ENABLE)

TIM_ResetCounter(LPC_TIMX)

TIM_GetIntStatus(LPC_TIMX, channelNumber)

channelNumber:

TIM_MR0_INT

TIM_MR1_INT

TIM_MR2_INT

TIM_MR3_INT

TIM_CR0_INT

TIM_CR1_INT

void TIM_ClearIntPending(LPC_TIMX, TIM_INT_TYPE IntFlag)

TIM_MR0_INT: Interrupt for Match channel 0

TIM_MR1_INT: Interrupt for Match channel 1

TIM_MR2_INT: Interrupt for Match channel 2

TIM_MR3_INT: Interrupt for Match channel 3

TIM_CR0_INT: Interrupt for Capture channel 0

TIM_CR1_INT: Interrupt for Capture channel 1

GPDMA_CONN_SSP0_Tx
GPDMA_CONN_SSP0_Rx
GPDMA_CONN_SSP1_Tx
GPDMA_CONN_SSP1_Rx
GPDMA_CONN_ADC

GPDMA_CONN_I2S_Channel_0
GPDMA_CONN_I2S_Channel_1

GPDMA_CONN_DAC
GPDMA_CONN_UART0_Tx
GPDMA_CONN_UART0_Rx
GPDMA_CONN_UART1_Tx
GPDMA_CONN_UART1_Rx
GPDMA_CONN_UART2_Tx
GPDMA_CONN_UART2_Rx
GPDMA_CONN_UART3_Tx
GPDMA_CONN_UART3_Rx
GPDMA_CONN_MAT0_0
GPDMA_CONN_MAT0_1
GPDMA_CONN_MAT1_0
GPDMA_CONN_MAT1_1
GPDMA_CONN_MAT2_0
GPDMA_CONN_MAT2_1
GPDMA_CONN_MAT3_0
GPDMA_CONN_MAT3_1

