Programación III

Ricardo Wehbe

UADE

13 de septiembre de 2021

Programa

- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- Signa Ejercicios propuestos

- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- 2 Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Repaso de la clase anterior Introducción a la programación dinámica Ejercicios propuestos aminos más cortos en grafos: Dijkstr irboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

Grafos. Un souvenir

aminos más cortos en grafos: Dijkstr rboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

Grafos. Un souvenir

 Recordemos que un grafo es un par (V, A) en el que V es un conjunto de vértices y A ⊆ V × V es un conjunto de aristas.

Grafos. Un souvenir

- Recordemos que un grafo es un par (V, A) en el que V es un conjunto de vértices y A ⊆ V × V es un conjunto de aristas.
- Un grafo puede ser *dirigido* o *no dirigido*. En el último caso, tenemos la equivalencia $(x,y) \equiv (y,x)$ para todo $(x,y) \in A$.

Zaminos más cortos en grafos: Dijkst Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

Algunas definiciones sobre grafos

• Un camino en un grafo (V, A) es una secuencia finita v_1, \ldots, v_n de vértices de V tal que $(v_i, v_{i+1}) \in A$ para todo $i \in \{1, \ldots, n-1\}$.

aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo :I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

- Un camino en un grafo (V, A) es una secuencia finita v_1, \ldots, v_n de vértices de V tal que $(v_i, v_{i+1}) \in A$ para todo $i \in \{1, \ldots, n-1\}$.
- Un grafo (V, A) es conectado o conexo si para cualquier par de nodos $x, y \in V$ hay un camino de x a y.

- Un camino en un grafo (V, A) es una secuencia finita v_1, \ldots, v_n de vértices de V tal que $(v_i, v_{i+1}) \in A$ para todo $i \in \{1, \ldots, n-1\}$.
- Un grafo (V, A) es conectado o conexo si para cualquier par de nodos $x, y \in V$ hay un camino de x a y.
- Un grafo (V, A) es *fuertemente conexo* si para cualquier par de nodos $x, y \in V$, $(x, y) \in A$.

- Un camino en un grafo (V, A) es una secuencia finita v_1, \ldots, v_n de vértices de V tal que $(v_i, v_{i+1}) \in A$ para todo $i \in \{1, \ldots, n-1\}$.
- Un grafo (V, A) es conectado o conexo si para cualquier par de nodos $x, y \in V$ hay un camino de x a y.
- Un grafo (V, A) es fuertemente conexo si para cualquier par de nodos $x, y \in V$, $(x, y) \in A$.
- Se pueden asociar distancias o costos a las aristas. Para ello, basta modificar ligeramente la definición de grafo.

- Un camino en un grafo (V, A) es una secuencia finita v_1, \ldots, v_n de vértices de V tal que $(v_i, v_{i+1}) \in A$ para todo $i \in \{1, \ldots, n-1\}$.
- Un grafo (V, A) es conectado o conexo si para cualquier par de nodos $x, y \in V$ hay un camino de x a y.
- Un grafo (V, A) es fuertemente conexo si para cualquier par de nodos $x, y \in V$, $(x, y) \in A$.
- Se pueden asociar distancias o costos a las aristas. Para ello, basta modificar ligeramente la definición de grafo.
- En un grafo (V, A) con costos, tenemos $A \subseteq \mathbb{N} \times V \times V$.

- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- 2 Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

 El problema es el siguiente: dado un grafo dirigido con costos (V, A) y un vértice x ∈ V, encontrar el camino de mínimo costo desde x a cualquier otro vértice de V.

- El problema es el siguiente: dado un grafo dirigido con costos (V, A) y un vértice $x \in V$, encontrar el camino de mínimo costo desde x a cualquier otro vértice de V.
- El resultado del proceso es un grafo con los mismos vértices pero que sólo tiene aristas desde el vértice x hacia los demás con el costo encontrado.

- El problema es el siguiente: dado un grafo dirigido con costos (V, A) y un vértice $x \in V$, encontrar el camino de mínimo costo desde x a cualquier otro vértice de V.
- El resultado del proceso es un grafo con los mismos vértices pero que sólo tiene aristas desde el vértice x hacia los demás con el costo encontrado.
- El algoritmo de Dijkstra es un algoritmo greedy que resuelve este problema.

aminos más cortos en grafos: Dijkstr rboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim

El algoritmo de Dijkstra. Estrategia

El algoritmo de Dijkstra. Estrategia

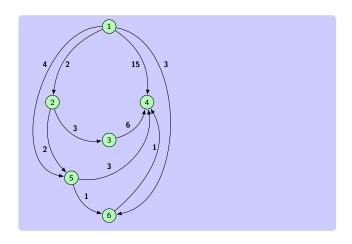
 El conjunto de candidatos es el conjunto de vértices del grafo sin el vértice de origen.

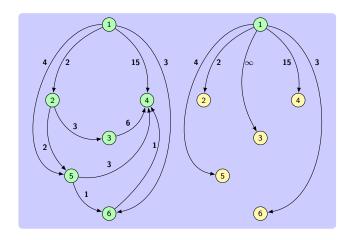
El algoritmo de Dijkstra. Estrategia

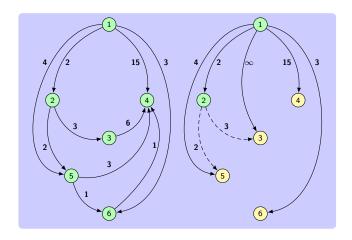
- El conjunto de candidatos es el conjunto de vértices del grafo sin el vértice de origen.
- En cada iteración, el método de selección elige el candidato que tenga el camino de mínimo costo desde el origen.

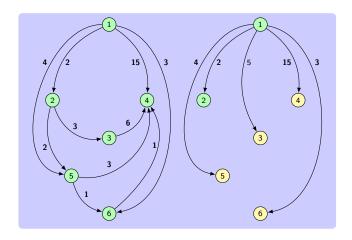
El algoritmo de Dijkstra. Estrategia

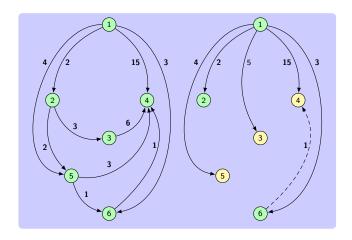
- El conjunto de candidatos es el conjunto de vértices del grafo sin el vértice de origen.
- En cada iteración, el método de selección elige el candidato que tenga el camino de mínimo costo desde el origen.
- La función factibilidad compara el costo del camino directo con el costo del camino que pasa por el vértice seleccionado, en caso de que este camino exista.

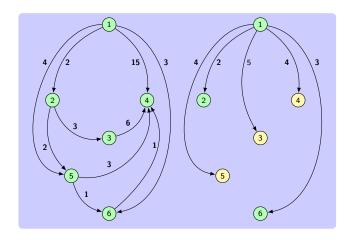


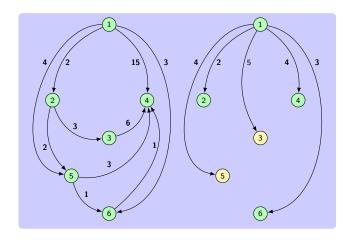


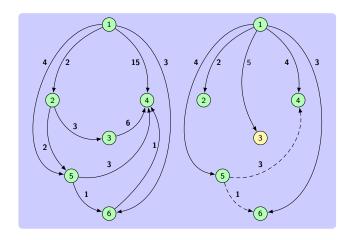


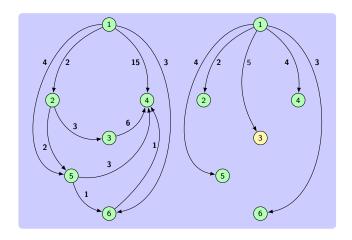


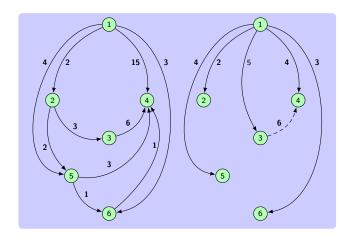


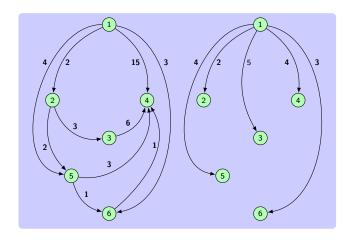












- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- 2 Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Caminos más cortos en grafos: Dijksi Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

Árbol de recubrimiento mínimo (minimum spanning tree)

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

Árbol de recubrimiento mínimo (minimum spanning tree)

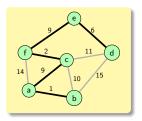
• Dado un grafo no dirigido y conectado con costos G = (V, A), un árbol de recubrimiento mínimo para G es un grafo G' = (V, A') con $A' \subseteq A$ que tiene estructura de árbol y que tiene costo mínimo.

Árbol de recubrimiento mínimo (minimum spanning tree)

- Dado un grafo no dirigido y conectado con costos G = (V, A), un árbol de recubrimiento mínimo para G es un grafo G' = (V, A') con $A' \subseteq A$ que tiene estructura de árbol y que tiene costo mínimo.
- Pueden existir múltiples árboles de recubrimiento mínimo para un mismo grafo.

Árbol de recubrimiento mínimo (minimum spanning tree)

- Dado un grafo no dirigido y conectado con costos G = (V, A), un árbol de recubrimiento mínimo para G es un grafo G' = (V, A') con $A' \subseteq A$ que tiene estructura de árbol y que tiene costo mínimo.
- Pueden existir múltiples árboles de recubrimiento mínimo para un mismo grafo.
- Por ejemplo:



Caminos más cortos en grafos: Dijkst Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

Algoritmos greedy para árboles de recubrimiento mínimos

Algoritmos greedy para árboles de recubrimiento mínimos

 Existen dos algoritmos greedy para obtener un árbol de recubrimiento mínimo: el algoritmo de Prim y el de Kruskal.

Algoritmos greedy para árboles de recubrimiento mínimos

- Existen dos algoritmos greedy para obtener un árbol de recubrimiento mínimo: el algoritmo de Prim y el de Kruskal.
- Si el árbol de recubrimiento es único, ambos algoritmos arrojan el mismo resultado; si hay más de uno, es posible que los resultados difieran por la diferente estrategia que sigue cada uno de los algoritmos.

- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Repaso de la clase anterior ntroducción a la programación dinámica Ejercicios propuestos Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim

Caminos más cortos en grafos: Dijkst Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

Algoritmo de Prim: estrategia

 Los candidatos son los vértices aún no incluidos. Se comienza con un vértice cualquiera.

- Los candidatos son los vértices aún no incluidos. Se comienza con un vértice cualquiera.
- La función de selección elige entre los candidatos al que tiene una arista de costo mínimo al conjunto de los vértices ya elegidos.

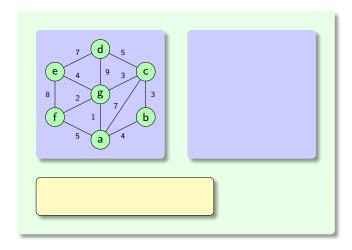
Caminos más cortos en grafos: Dijkstr Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

- Los candidatos son los vértices aún no incluidos. Se comienza con un vértice cualquiera.
- La función de selección elige entre los candidatos al que tiene una arista de costo mínimo al conjunto de los vértices ya elegidos.
- Dependiendo de la implementación, la función de factibilidad puede decidir no utilizar la arista encontrada.

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

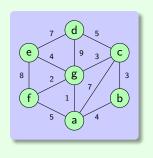
- Los candidatos son los vértices aún no incluidos. Se comienza con un vértice cualquiera.
- La función de selección elige entre los candidatos al que tiene una arista de costo mínimo al conjunto de los vértices ya elegidos.
- Dependiendo de la implementación, la función de factibilidad puede decidir no utilizar la arista encontrada.
- La función solución verifica que todos los vértices se hayan utilizado.

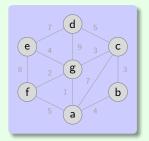
El algoritmo de Prim. Un ejemplo



aminos más cortos en grafos: Dijkstr irboles de recubrimiento mínimo il algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo

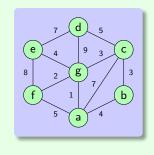


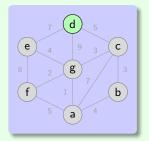


visitados	candidatos
Ø	$\{a,b,c,d,e,f,g\}$

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo



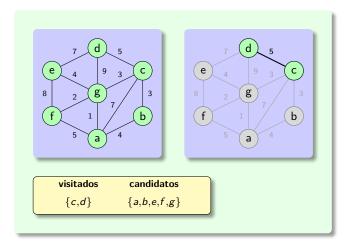


 visitados
 candidatos

 $\{d\}$ $\{a,b,c,e,f,g\}$

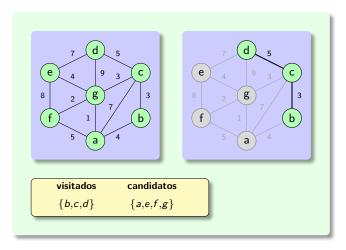
aminos más cortos en grafos: Dijkstr urboles de recubrimiento mínimo Il algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo



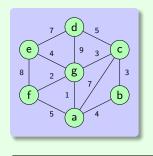
Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim

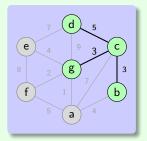
El algoritmo de Prim. Un ejemplo



Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo :! algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo

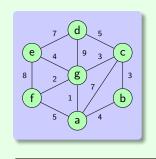


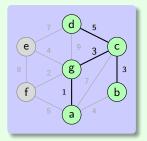


visitadoscandidatos $\{b,c,d,g\}$ $\{a,e,f\}$

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo

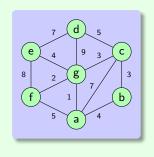


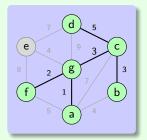


visitadoscandidatos $\{a,b,c,d,g\}$ $\{e,f\}$

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr Arboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo

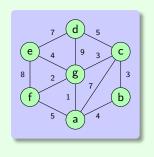


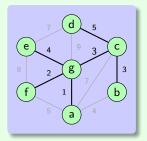


visitadoscandidatos $\{a,b,c,d,f,g\}$ $\{e\}$

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo :! algoritmo de Prim

El algoritmo de Prim. Un ejemplo





- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Repaso de la clase anterior Introducción a la programación dinámica Ejercicios propuestos Caminos más cortos en grafos: Dijkstr Árboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

Algoritmo de Kruskal: estrategia

 El algoritmo de Kruskal se basa en comenzar con árboles triviales (de un vértice) e ir uniéndolos hasta formar el árbol de recubrimiento mínimo.

aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

- El algoritmo de Kruskal se basa en comenzar con árboles triviales (de un vértice) e ir uniéndolos hasta formar el árbol de recubrimiento mínimo.
- Los candidatos son todas las aristas del grafo.

aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo :I algoritmo de Prim :I algoritmo de Kruskal

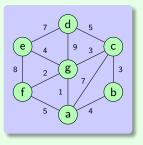
- El algoritmo de Kruskal se basa en comenzar con árboles triviales (de un vértice) e ir uniéndolos hasta formar el árbol de recubrimiento mínimo.
- Los candidatos son todas las aristas del grafo.
- La función de selección elige la arista de menos peso entre las disponibles.

aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim I algoritmo de Kruskal

- El algoritmo de Kruskal se basa en comenzar con árboles triviales (de un vértice) e ir uniéndolos hasta formar el árbol de recubrimiento mínimo.
- Los candidatos son todas las aristas del grafo.
- La función de selección elige la arista de menos peso entre las disponibles.
- La función de factibilidad verifica que la arista seleccionada tenga sus vértices en diferentes árboles.

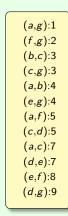
aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo :I algoritmo de Prim Il algoritmo de Kruskal

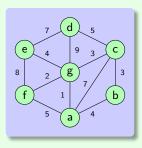
- El algoritmo de Kruskal se basa en comenzar con árboles triviales (de un vértice) e ir uniéndolos hasta formar el árbol de recubrimiento mínimo.
- Los candidatos son todas las aristas del grafo.
- La función de selección elige la arista de menos peso entre las disponibles.
- La función de factibilidad verifica que la arista seleccionada tenga sus vértices en diferentes árboles.
- La función solución verifica que haya quedado un único árbol.

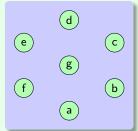




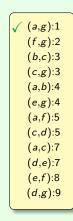
aminos más cortos en grafos: Dijkstra rboles de recubrimiento mínimo algoritmo de Prim

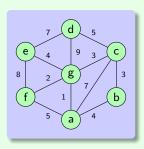


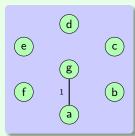




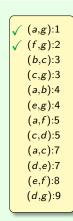
aminos más cortos en grafos: Dijkstra rboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim

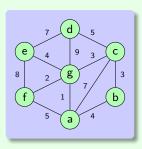


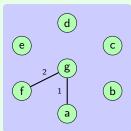


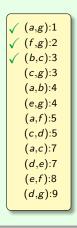


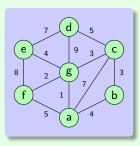
minos más cortos en grafos: Dijkstra boles de recubrimiento mínimo algoritmo de Prim

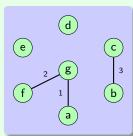


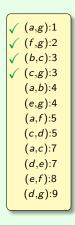


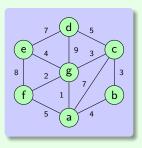


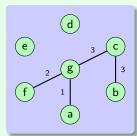


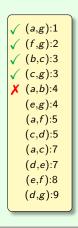


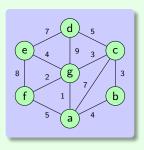


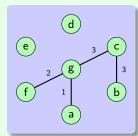


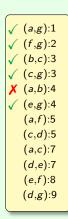


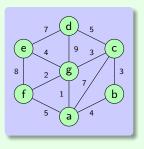


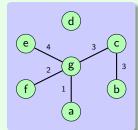


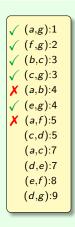


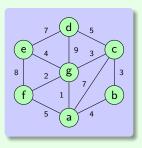


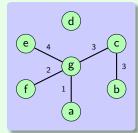




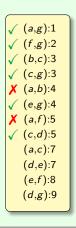


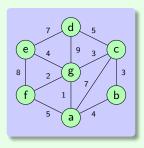


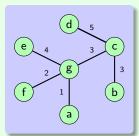




aminos más cortos en grafos: Dijkstra rboles de recubrimiento mínimo I algoritmo de Prim







Repaso de la clase anterior Introducción a la programación dinámica Ejercicios propuestos aminos más cortos en grafos: Dijkstr Irboles de recubrimiento mínimo :I algoritmo de Prim Il algoritmo de Kruskal

aminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo :I algoritmo de Prim :I algoritmo de Kruskal

Prim vs. Kruskal

• Tenemos una complejidad $\mathcal{O}(n^2)$ para Prim y una complejidad $\mathcal{O}(a \log n)$ para Kruskal, donde a es el número de aristas.

- Tenemos una complejidad $\mathcal{O}(n^2)$ para Prim y una complejidad $\mathcal{O}(a \log n)$ para Kruskal, donde a es el número de aristas.
- Un grafo conectado oscila entre n-1 aristas (si es un árbol) y n(n-1)/2 aristas (si se trata de un grafo fuertemente conectado).

Caminos más cortos en grafos: Dijkstr krboles de recubrimiento mínimo El algoritmo de Prim El algoritmo de Kruskal

- Tenemos una complejidad $\mathcal{O}(n^2)$ para Prim y una complejidad $\mathcal{O}(a \log n)$ para Kruskal, donde a es el número de aristas.
- Un grafo conectado oscila entre n-1 aristas (si es un árbol) y n(n-1)/2 aristas (si se trata de un grafo fuertemente conectado).
- Tenemos entonces dos casos límite para Kruskal: $\mathcal{O}(n \log n)$ (baja conectividad) y $\mathcal{O}(n^2 \log n)$ (alta conectividad).

- Tenemos una complejidad $\mathcal{O}(n^2)$ para Prim y una complejidad $\mathcal{O}(a \log n)$ para Kruskal, donde a es el número de aristas.
- Un grafo conectado oscila entre n-1 aristas (si es un árbol) y n(n-1)/2 aristas (si se trata de un grafo fuertemente conectado).
- Tenemos entonces dos casos límite para Kruskal: $\mathcal{O}(n \log n)$ (baja conectividad) y $\mathcal{O}(n^2 \log n)$ (alta conectividad).
- Dependiendo del tipo de grafo, uno de los dos algoritmos será entonces más adecuado.

- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Those who cannot remember the past are condemned to repeat it.

(Aquellos que no pueden recordar el pasado estÃan condenados a repetirlo.)

George Santayana, The Faces of Human Progress

Nueva visita a Fibonacci Nueva visita al problema del cambio Nueva visita al problema de la mochila

 La técnica de programación dinámica se basa en la resolución de problemas a través de su descomposición en subproblemas más pequeños del mismo tipo.

- La técnica de programación dinámica se basa en la resolución de problemas a través de su descomposición en subproblemas más pequeños del mismo tipo.
- ¿Pero no es esto lo que ya hemos hecho con divide & conquer?

- La técnica de programación dinámica se basa en la resolución de problemas a través de su descomposición en subproblemas más pequeños del mismo tipo.
- ¿Pero no es esto lo que ya hemos hecho con divide & conquer?
- En esencia, sí. La diferencia es que cuando los subproblemas no son independientes, la eficiencia de divide & conquer puede no ser aceptable.

- La técnica de programación dinámica se basa en la resolución de problemas a través de su descomposición en subproblemas más pequeños del mismo tipo.
- ¿Pero no es esto lo que ya hemos hecho con divide & conquer?
- En esencia, sí. La diferencia es que cuando los subproblemas no son independientes, la eficiencia de divide & conquer puede no ser aceptable.
- En el caso de la programación dinámica, los subproblemas no son independientes. Hay subproblemas comunes, cuya resolución se almacena para su reutilización.

 Como en el caso de divide & conquer, esta técnica se aplica a problemas cuya solución óptima es una combinación de soluciones óptimas a subproblemas.

- Como en el caso de divide & conquer, esta técnica se aplica a problemas cuya solución óptima es una combinación de soluciones óptimas a subproblemas.
- Esto se llama a veces principio de optimalidad. Si este principio se aplica al problema que queremos resolver, la programación dinámica o divide & conquer son dos buenos candidatos.

- Como en el caso de divide & conquer, esta técnica se aplica a problemas cuya solución óptima es una combinación de soluciones óptimas a subproblemas.
- Esto se llama a veces principio de optimalidad. Si este principio se aplica al problema que queremos resolver, la programación dinámica o divide & conquer son dos buenos candidatos.
- Si los subproblemas tienen elementos en común, la programación dinámica es la técnica más prometedora.

- Como en el caso de divide & conquer, esta técnica se aplica a problemas cuya solución óptima es una combinación de soluciones óptimas a subproblemas.
- Esto se llama a veces principio de optimalidad. Si este principio se aplica al problema que queremos resolver, la programación dinámica o divide & conquer son dos buenos candidatos.
- Si los subproblemas tienen elementos en común, la programación dinámica es la técnica más prometedora.
- Esta técnica se aplica a menudo a problemas de optimización, aunque esto no es excluyente.

- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- 2 Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Nueva visita a Fibonacci

Nueva visita a Fibonacci

Recordemos que la función de Fibonacci, que es una función
 F: N₀ → N₀, se define como sigue:

$$F_n = \begin{cases} 0 & \text{si } n = 0 \\ 1 & \text{si } n = 1 \\ F_{n-1} + F_{n-2} & \text{si } n > 1 \end{cases}$$

Nueva visita a Fibonacci

Recordemos que la función de Fibonacci, que es una función
 F: N₀ → N₀, se define como sigue:

$$F_n = \begin{cases} 0 & \text{si } n = 0 \\ 1 & \text{si } n = 1 \\ F_{n-1} + F_{n-2} & \text{si } n > 1 \end{cases}$$

• Una implementación directa (versión 1) de esto es la siguiente:

```
    int Algoritmo Fib (int n) {
    if (n ≤ 1) { // casos base
    return n;
    } else {
    return Fib(n − 1)+Fib(n − 2);
    }
```

• Aquí tenemos un caso de recurrencia por substracción.

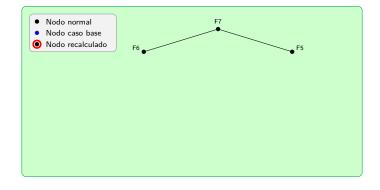
- Aquí tenemos un caso de recurrencia por substracción.
- Tenemos a=2, b=1 y k=0. Por lo tanto, estamos en $\Theta(n^k a^{n/b}) = \Theta(2^n)$.

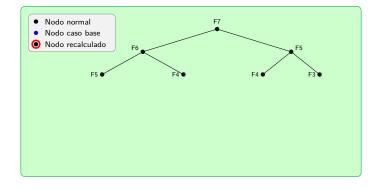
- Aquí tenemos un caso de recurrencia por substracción.
- Tenemos a=2, b=1 y k=0. Por lo tanto, estamos en $\Theta(n^k a^{n/b}) = \Theta(2^n)$.
- ¿Por qué tanto?

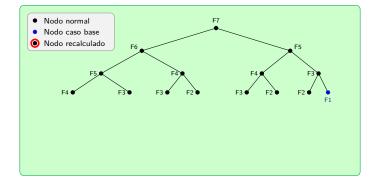
- Aquí tenemos un caso de recurrencia por substracción.
- Tenemos a=2, b=1 y k=0. Por lo tanto, estamos en $\Theta(n^k a^{n/b}) = \Theta(2^n)$.
- ¿Por qué tanto?
- Hay demasiadas cosas que se calculan una y otra vez. Los subproblemas no son independientes.

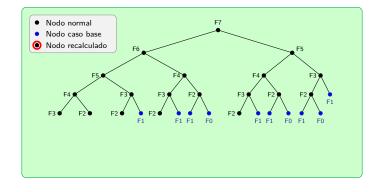


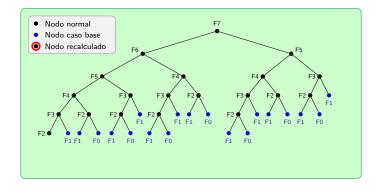


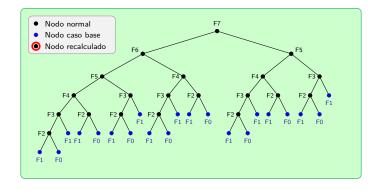


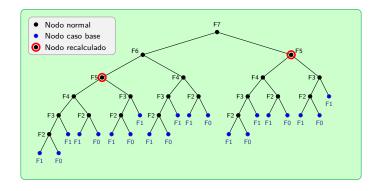


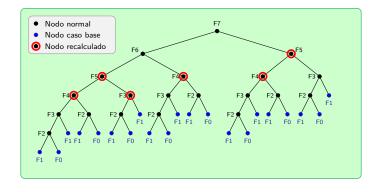




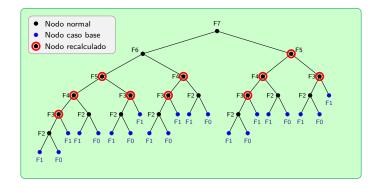




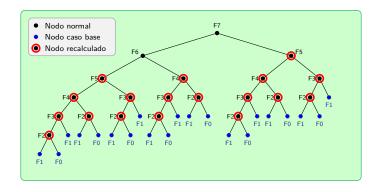




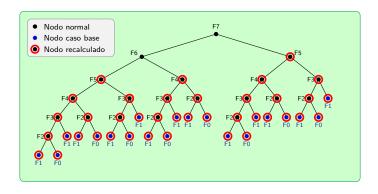
Fibonacci. Cálculos redundantes



Fibonacci. Cálculos redundantes



Fibonacci. Cálculos redundantes



Nueva visita a Fibonacci Nueva visita al problema del cambio Nueva visita al problema de la mochi

 Según el paradigma de la programación dinámica, podríamos almacenar los valores calculados en una tabla para su ulterior utilización

- Según el paradigma de la programación dinámica, podríamos almacenar los valores calculados en una tabla para su ulterior utilización
- La tabla tendrá el aspecto siguiente:

```
F(0) F(1) F(2) ... F(n)
```

```
int Algoritmo Fib (int n) {
          table = initializeArray;
          if (n < 1) {
                                                          // casos base
              return n;
          } else {
              table[0] = 0;
              table[1] = 1;
              for (i = 2; i \le n; i + +)
                  table[i] = table[i-1] + table[i-2]
9.
10.
11.
              return table[n];
12.
13.
```

```
int Algoritmo Fib (int n) {
                   table = initializeArray;
                   if (n < 1) {
                                                                   // casos base
                       return n;
                   } else {
                       table[0] = 0;
                       table[1] = 1;
        8.
                       for (i = 2; i <= n; i + +)
                           table[i] = table[i-1] + table[i-2]
\Theta(n)
        10.
        11.
                       return table n;
        12.
        13.
```

Nueva visita a Fibonacci Nueva visita al problema del cambio Nueva visita al problema de la mochi

Programación dinámica. Algunas consideraciones

Programación dinámica. Algunas consideraciones

 En general, una solución de programación dinámica tiene semejanzas con una solución divide & conquer: la solución se calcula en función de soluciones menores y se plantea recursivamente.

Programación dinámica. Algunas consideraciones

- En general, una solución de programación dinámica tiene semejanzas con una solución divide & conquer: la solución se calcula en función de soluciones menores y se plantea recursivamente.
- Se llena una tabla de soluciones de manera bottom-up

Programación dinámica. Algunas consideraciones

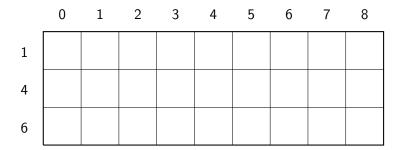
- En general, una solución de programación dinámica tiene semejanzas con una solución divide & conquer: la solución se calcula en función de soluciones menores y se plantea recursivamente.
- Se llena una tabla de soluciones de manera bottom-up
- El resultado se construye con la ayuda de la tabla.

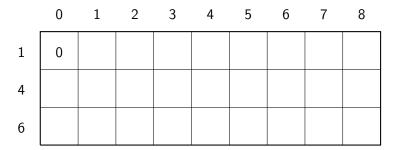
- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- 2 Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

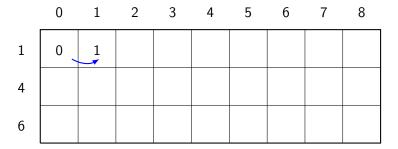
 Tenemos n denominaciones y queremos pagar v con la mínima cantidad de monedas

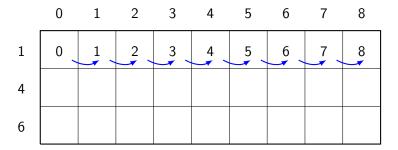
- Tenemos n denominaciones y queremos pagar v con la mínima cantidad de monedas.
- Soluciones parciales: pagar cantidades menores con la misma cantidad de denominaciones y con menos denominaciones.

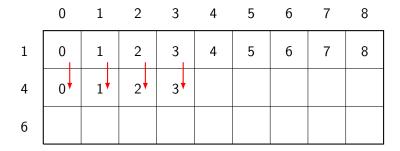
- Tenemos n denominaciones y queremos pagar v con la mínima cantidad de monedas.
- Soluciones parciales: pagar cantidades menores con la misma cantidad de denominaciones y con menos denominaciones.
- Considere primero el siguiente ejemplo.

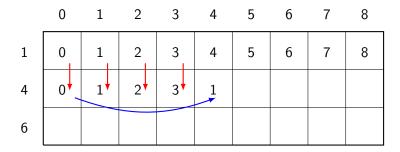


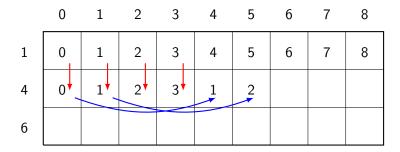


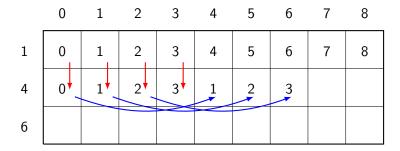


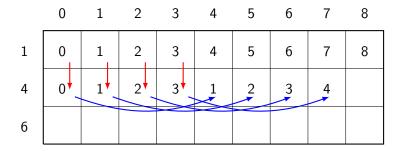


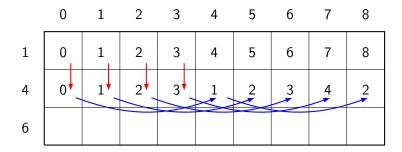




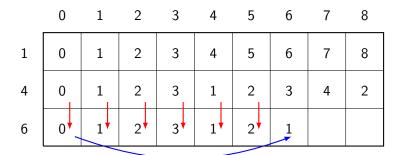


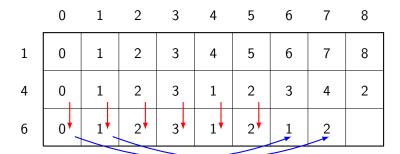


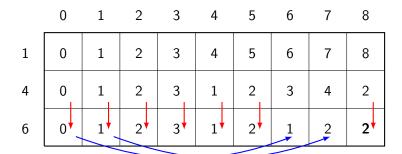


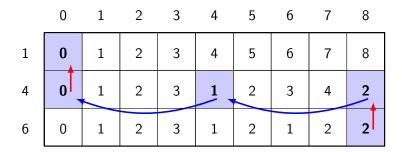


	0	1	2	3	4	5	6	7	8
1	0	1	2	3	4	5	6	7	8
4	0	1	2	3	1	2	3	4	2
6	0	1	2	3	1	2			









La construcción de la tabla. Prolegómenos

La construcción de la tabla. Prolegómenos

- La solución para pagar $j \leq V$ con $i \leq n$ será el mínimo entre
 - pagar j con i-1 denominaciones, y
 - pagar $j d_i$ con i denominaciones más uno.

La construcción de la tabla. Prolegómenos

- La solución para pagar $j \leq V$ con $i \leq n$ será el mínimo entre
 - pagar j con i-1 denominaciones, y
 - pagar $j d_i$ con i denominaciones más uno.
- Es decir, si uso una moneda d_i debo sumar uno más la cantidad de monedas que necesito para pagar $j-d_i$ con i denominaciones; si no, considero simplemente la cantidad de monedas que necesito para pagar j con i-1 denominaciones (no uso la moneda d_i .)

La construcción de la tabla. Prolegómenos

- La solución para pagar $j \leq V$ con $i \leq n$ será el mínimo entre
 - pagar j con i-1 denominaciones, y
 - pagar $j d_i$ con i denominaciones más uno.
- Es decir, si uso una moneda d_i debo sumar uno más la cantidad de monedas que necesito para pagar $j-d_i$ con i denominaciones; si no, considero simplemente la cantidad de monedas que necesito para pagar j con i-1 denominaciones (no uso la moneda d_i .)
- Esto continúa

• Tendremos entonces una función C[i,j] que nos da la cantidad mínima de monedas que se necesitan si tenemos i denominaciones para pagar j.

• Tendremos entonces una función C[i,j] que nos da la cantidad mínima de monedas que se necesitan si tenemos i denominaciones para pagar j.

$$C[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{si } i = 1 \text{ and } j = 0 \\ +\infty & \text{si } i = 1 \text{ y } d_i > j \\ 1 + C[i,j-d_i] & \text{si } i = 1 \text{ y } d_i \leq j \\ C[i-1,j] & \text{si } i > 1 \text{ y } d_i > j \\ \min(1 + C[i,j-d_i], C[i-1,j]) & \text{sino} \end{cases}$$

• Tendremos entonces una función C[i,j] que nos da la cantidad mínima de monedas que se necesitan si tenemos i denominaciones para pagar j.

$$C[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{si } i = 1 \text{ and } j = 0 \\ +\infty & \text{si } i = 1 \text{ y } d_i > j \\ 1 + C[i,j-d_i] & \text{si } i = 1 \text{ y } d_i \leq j \\ C[i-1,j] & \text{si } i > 1 \text{ y } d_i > j \\ \min(1 + C[i,j-d_i], C[i-1,j]) & \text{sino} \end{cases}$$

Se construye entonces una tabla de n filas (una para cada denominación y v + 1 columnas (una para cada valor entre 0 y V.) En cada posición C[i, j] de la tabla tendremos la cantidad mínima de monedas para pagar j con j denominaciones.

• Tendremos entonces una función C[i,j] que nos da la cantidad mínima de monedas que se necesitan si tenemos i denominaciones para pagar j.

$$C[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{si } i = 1 \text{ and } j = 0 \\ +\infty & \text{si } i = 1 \text{ y } d_i > j \\ 1 + C[i,j-d_i] & \text{si } i = 1 \text{ y } d_i \leq j \\ C[i-1,j] & \text{si } i > 1 \text{ y } d_i > j \\ \min(1 + C[i,j-d_i], C[i-1,j]) & \text{sino} \end{cases}$$

- Se construye entonces una tabla de n filas (una para cada denominación y v + 1 columnas (una para cada valor entre 0 y V.) En cada posición C[i,j] de la tabla tendremos la cantidad mínima de monedas para pagar j con i denominaciones.
- La solución estará en la posición C[n, V].

El algoritmo para el problema del cambio

```
Algoritmo Cambio (int[] D: array [], int V)
          C = initializeMatrix(D.length, V + 1)
          for (i = 1; i \le D.length; i + +) {
              for (i = 0; i \le V; i + +) {
                  if (i == 1) {
5.
6.
                     if (i == 0)
                         C[i,j]=0
7.
                     \} else if (D[i] > i) {
8.
                         C[i, i] = \infty
9.
10.
                      } else {
                         C[i,j] = C[i,j-D[i]] + 1
11.
12.
13.
                  } else {
14.
                     if (D[i] > j) {
                         C[i,j] = C[i-1,j]
15.
16.
                      } else {
                         C[i,j] = \min(C[i-1,j], C[i,j-D[i]] + 1)
17.
18.
19.
20.
21.
22.
          return C[D.length, V+1, V]
```

El algoritmo para el problema del cambio

```
\Theta(nV)
                                 Algoritmo Cambio (int[] D: array [], int V)
                           2.
                                      C = initializeMatrix(D.length, V + 1)
                           3.
                                      for (i = 1; i \le D.length; i + +) {
                                          for (i = 0; i \le V; i + +) {
                           4.
                           5.
                                             if (i == 1) {
                           6.
                                                 if (i == 0)
                                                     C[i,j]=0
                           7.
                                                 \} else if (D[i] > j) {
                           8.
                           g
                                                     C[i, i] = \infty
                           10.
                                                  } else {
                                                     C[i,j] = C[i,j-D[i]] + 1
                           11.
                           12.
                           13
                                              } else -
                           14
                                                 if (D[i] > j) {
                                                     C[i,j] = C[i-1,j]
                           15.
                           16.
                                                  } else {
                                                     C[i,j] = \min(C[i-1,j], C[i,j-D[i]] + 1)
                           17.
                           18.
                           19.
\Theta(V)
                           20.
            \Theta(n)
                           21.
                           22.
                                      return C[D.length, V+1, V]
```

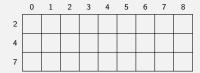
• La solución greedy tiene una complejidad temporal de $\Theta(V)$.

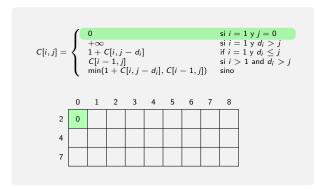
- La solución greedy tiene una complejidad temporal de $\Theta(V)$.
- La solución por programación dinámica tiene una complejidad temporal de $\Theta(n \cdot V)$.

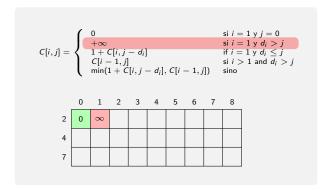
- La solución greedy tiene una complejidad temporal de $\Theta(V)$.
- La solución por programación dinámica tiene una complejidad temporal de ⊖(n · V).
- La solución greedy es por lo tanto más eficiente, pero no garantiza una solución óptima.

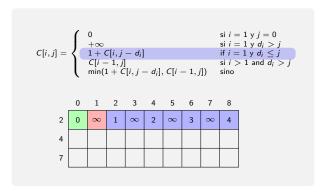
- La solución greedy tiene una complejidad temporal de $\Theta(V)$.
- La solución por programación dinámica tiene una complejidad temporal de ⊖(n · V).
- La solución greedy es por lo tanto más eficiente, pero no garantiza una solución óptima.
- Observe que la solución por programación dinámica tiene también una complejidad espacial de $\Theta(n \cdot V)$.

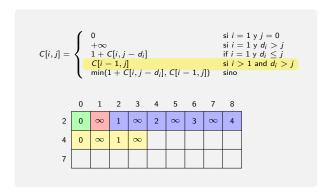
$$C[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } i=1 \text{ y } j=0 \\ +\infty & \text{si } i=1 \text{ y } d_i > j \\ 1+C[i,j-d_i] & \text{if } i=1 \text{ y } d_i \leq j \\ C[i-1,j] & \text{si } i>1 \text{ and } d_i > j \\ \min(1+C[i,j-d_i],C[i-1,j]) & \text{sino} \end{array} \right.$$

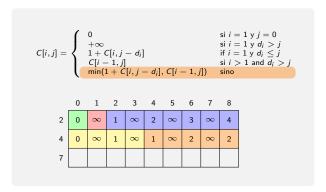


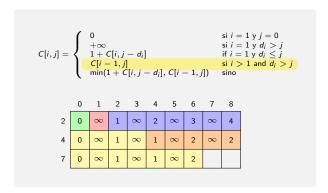


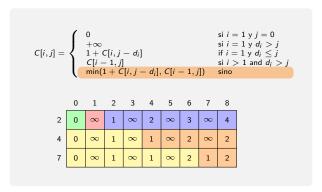












- Repaso de la clase anterior
 - Caminos más cortos en grafos: Dijkstra
 - Árboles de recubrimiento mínimo
 - El algoritmo de Prim
 - El algoritmo de Kruskal
- 2 Introducción a la programación dinámica
 - Nueva visita a Fibonacci
 - Nueva visita al problema del cambio
 - Nueva visita al problema de la mochila
- 3 Ejercicios propuestos

Nueva visita a Fibonacci Nueva visita al problema del cambio Nueva visita al problema de la mochila

• Tenemos n objetos y una mochila. Para $i \in \{1, ..., n\}$, cada objeto O[i] tiene un peso positivo p_i y un valor positivo v_i .

- Tenemos n objetos y una mochila. Para $i \in \{1, ..., n\}$, cada objeto O[i] tiene un peso positivo p_i y un valor positivo v_i .
- La mochila tiene una capacidad máxima de P. Si se le carga más peso, se desfonda.

- Tenemos n objetos y una mochila. Para $i \in \{1, ..., n\}$, cada objeto O[i] tiene un peso positivo p_i y un valor positivo v_i .
- La mochila tiene una capacidad máxima de P. Si se le carga más peso, se desfonda
- Los objetos no pueden ser fraccionados. O se los incluye completos en la mochila o se los deja de lado.

- Tenemos n objetos y una mochila. Para $i \in \{1, ..., n\}$, cada objeto O[i] tiene un peso positivo p_i y un valor positivo v_i .
- La mochila tiene una capacidad máxima de P. Si se le carga más peso, se desfonda
- Los objetos no pueden ser fraccionados. O se los incluye completos en la mochila o se los deja de lado.
- El objetivo es maximizar el valor cargado en la mochila respetando el límite de capacidad impuesto.

• El problema se descompone en problemas menores. Un problema menor es encontrar el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima $j \leq P$ considerando i objetos $1 \leq i \leq n$.

- El problema se descompone en problemas menores. Un problema menor es encontrar el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima $j \leq P$ considerando i objetos $1 \leq i \leq n$.
- Construimos una matriz V de tamaño $V^{n \times P+1}$.

- El problema se descompone en problemas menores. Un problema menor es encontrar el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima $j \leq P$ considerando i objetos $1 \leq i \leq n$.
- Construimos una matriz V de tamaño $V^{n \times P+1}$.
- El elemento V[i,j] contendrá el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima j teniendo la opción de objetos $O[1], \ldots, O[i]$.

- El problema se descompone en problemas menores. Un problema menor es encontrar el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima $j \leq P$ considerando i objetos $1 \leq i \leq n$.
- Construimos una matriz V de tamaño $V^{n \times P+1}$.
- El elemento V[i,j] contendrá el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima j teniendo la opción de objetos $O[1], \ldots, O[i]$.
- Un nuevo objeto (una nueva fila) puede ser incluido o no; en el último caso, utilizamos la solución previa (la que se encuentra en la fila superior.)

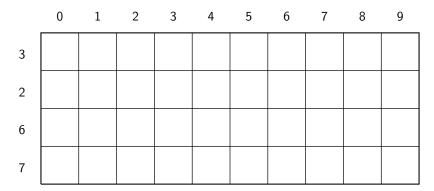
- El problema se descompone en problemas menores. Un problema menor es encontrar el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima $j \leq P$ considerando i objetos $1 \leq i \leq n$.
- Construimos una matriz V de tamaño $V^{n \times P+1}$.
- El elemento V[i,j] contendrá el valor máximo que podemos almacenar en una mochila de capacidad máxima j teniendo la opción de objetos $O[1], \ldots, O[i]$.
- Un nuevo objeto (una nueva fila) puede ser incluido o no; en el último caso, utilizamos la solución previa (la que se encuentra en la fila superior.)
- Si la solución parcial es óptima, la nueva solución, que elige la mejor de ambas alternativas, también lo es.

El problema de la mochila 0-1. Un ejemplo

Supongamos que tenemos cuatro objetos de pesos peso = (3, 2, 6, 7) con valores valor = (3, 8, 5, 7). El peso máximo es P = 9. Descomponemos el problema como se explicó:

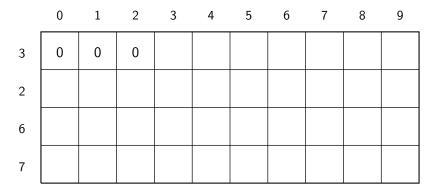
El problema de la mochila 0-1. Un ejemplo

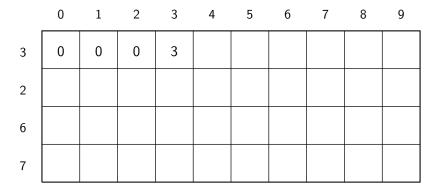
Supongamos que tenemos cuatro objetos de pesos peso = (3, 2, 6, 7) con valores valor = (3, 8, 5, 7). El peso máximo es P = 9. Descomponemos el problema como se explicó:

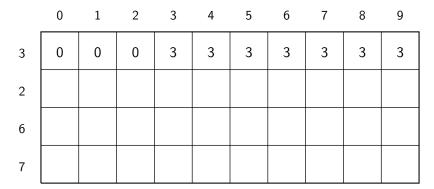


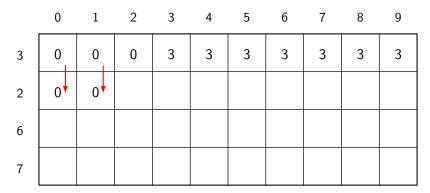
El problema de la mochila 0-1. Un ejemplo

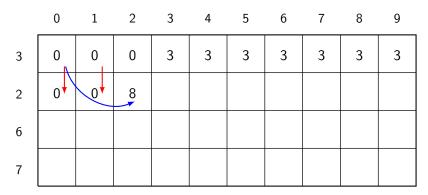
Supongamos que tenemos cuatro objetos de pesos peso = (3, 2, 6, 7) con valores valor = (3, 8, 5, 7). El peso máximo es P = 9. Descomponemos el problema como se explicó:

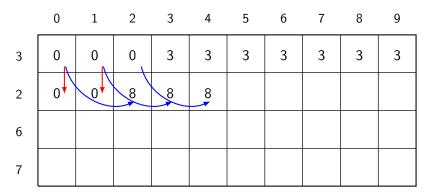


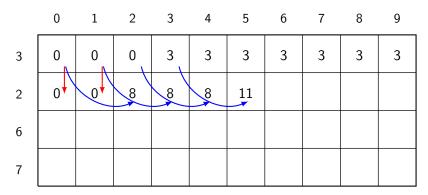


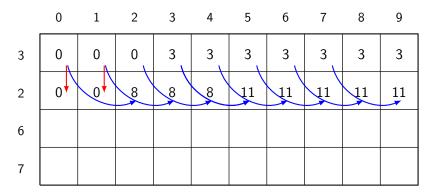


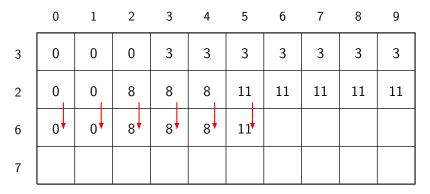


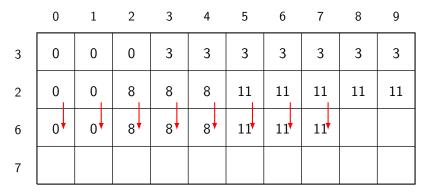


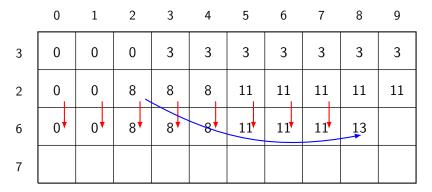


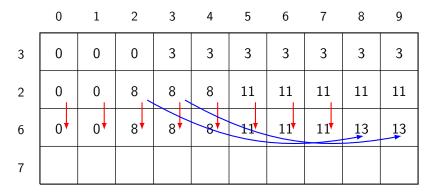


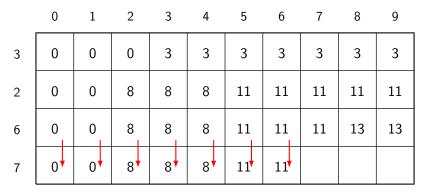


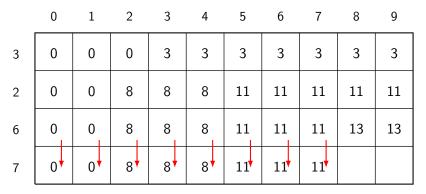


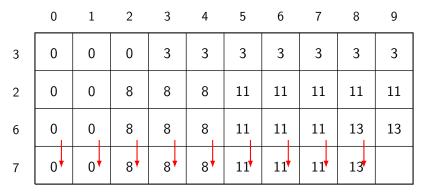


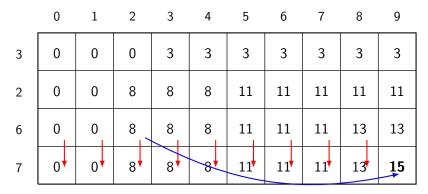


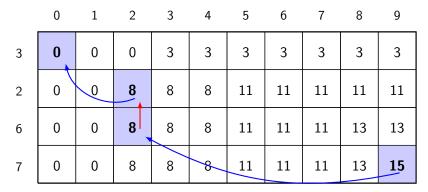












Nueva visita a Fibonacci Nueva visita al problema del cambio Nueva visita al problema de la mochila

La construcción de la tabla

La construcción de la tabla

Luego del ejemplo, debería ser relativamente fácil construir la tabla.
 Recuerde que tenemos n objetos y que la carga máxima que puede llevar la mochila es P.

La construcción de la tabla

- Luego del ejemplo, debería ser relativamente fácil construir la tabla.
 Recuerde que tenemos n objetos y que la carga máxima que puede llevar la mochila es P.
- Recuerde también que, por conveniencia, el índice i se mueve entre 1 y n, mientras que el índice j se mueve entre 0 y P. Las fórmulas de recurrencia son:

```
V[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } i = 1 \text{ y peso}[i] > j \\ valor[i] & \text{si } i = 1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ V[i-1,j] & \text{si } i > 1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ \max(V[i-1,j], V[i-1,j-peso[i]] + valor[i]) & \text{si } i > 1 \text{ y peso}[i] \leq j \end{array} \right.
```

El algoritmo Mochila

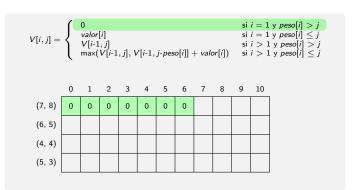
```
1.
      Algoritmo Mochila (object[] O: array [], int P)
           V = initializeMatrix(O.length, P + 1)
          for (i = 1; i \le O.length; i + +) {
3.
              for (i = 0; i \le P; i + +) {
5.
                  if (i == 1) {
6.
                      if (O[i].peso > j) {
7.
                         V[i,j]=0
8.
                      } else {
9.
                          V[i,j] = O[i].valor
10.
11.
                  } else {
12.
                      if (O[i].peso > i) {
13.
                          V[i, i] = V[i - 1, i]
14.
                      } else {
                          V[i,j] = \max(V[i-1,j], V[i-1,j-O[i],peso] + O[i],valor)
15.
16.
17.
18.
19.
20.
          return V[O.length, P]
```

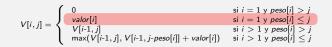
El algoritmo Mochila

```
\Theta(n \cdot P)
                       Algoritmo Mochila (object[] O: array [], int P)
                            V = initializeMatrix(O.length, P + 1)
                 3.
                            for (i = 1; i \le O.length; i + +) {
                                for (i = 0; i \le P; i + +) {
                 5.
                                    if (i == 1) {
                 6.
                                        if (O[i].peso > j) {
                 7.
                                           V[i, j] = 0
                 8.
                                        } else {
                 9.
                                            V[i,j] = O[i].valor
                 10.
                 11.
                                    } else {
                 12.
                                        if (O[i].peso > i) {
                 13.
                                            V[i, i] = V[i - 1, i]
                 14
                                        } else {
                                            V[i,j] = \max(V[i-1,j], V[i-1,j-O[i], peso] + O[i], valor)
                 15.
                 16.
                 17.
\Theta(P)
                 18.
                 19.
       \Theta(n)
                 20.
                            return V[O.length, P]
```

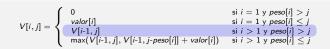
$$V[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } i=1 \text{ y peso}[i] > j \\ valor[i] & \text{si } i=1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ V[i-1,j] & \text{si } i>1 \text{ y peso}[i] > j \\ \max(V[i-1,j], V[i-1,j-peso[i]] + valor[i]) & \text{si } i>1 \text{ y peso}[i] \leq j \end{array} \right.$$



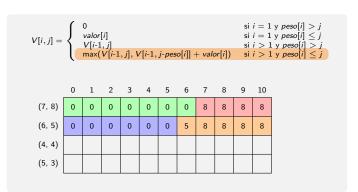




	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
(7, 8)	0	0	0	0	0	0	0	8	8	8	8
(6, 5)											
(4, 4)											
(5, 3)											



	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
(7, 8)	0	0	0	0	0	0	0	8	8	8	8
(6, 5)	0	0	0	0	0	0					
(4, 4)											
(5, 3)											



$$V[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } i=1 \text{ y peso}[i] > j \\ valor[i] & \text{si } i=1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ V[i-1,j] & \text{si } i>1 \text{ y peso}[i] > j \\ \max(V[i-1,j], V[i-1,j-peso[i]] + valor[i]) & \text{si } i>1 \text{ y peso}[i] \leq j \end{array} \right.$$

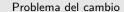
	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
(7, 8)	0	0	0	0	0	0	0	8	8	8	8
(6, 5)	0	0	0	0	0	0	5	8	8	8	8
(4, 4)	0	0	0	0							
(5, 3)											

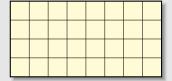
```
V[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{si } i = 1 \text{ y poso}[i] \leq j \\ valor[i] & \text{si } i = 1 \text{ y poso}[i] \leq j \\ V[i-1,j] & \text{si } i > 1 \text{ y poso}[i] > j \\ \max(V[i-1,j], V[i-1,j-peso[i]] + valor[i]) & \text{si } i > 1 \text{ y poso}[i] \leq j \end{cases}
                                                                                                                            si i = 1 y peso[i] > j
                                                                                                                                    10
      (7, 8)
                                    0
                                                         0
                                                                    0
                                                                               0
                                                                                         0
                                                                                                     8
                                                                                                               8
                                                                                                                                     8
      (6, 5)
                                   0
                                              0
                                                         0
                                                                    0
                                                                               0
                                                                                          5
                                                                                                     8
                                                                                                               8
                                                                                                                          8
                                                                                                                                     8
      (4, 4)
                                   0
                                              0
                                                         0
                                                                    4
                                                                                          5
                                                                                                     8
                                                                                                                          8
                                                                                                                                     9
      (5, 3)
```

$$V[i,j] = \left\{ \begin{array}{ll} 0 & \text{si } i=1 \text{ y peso}[i] > j \\ valor[i] & \text{si } i=1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ V[i-1,j] & \text{si } i>1 \text{ y peso}[i] > j \\ \max(V[i-1,j], V[i-1,j-peso[i]] + valor[i]) & \text{si } i>1 \text{ y peso}[i] \leq j \end{array} \right.$$

	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
(7, 8)	0	0	0	0	0	0	0	8	8	8	8
(6, 5)	0	0	0	0	0	0	5	8	8	8	8
(4, 4)	0	0	0	0	4	4	5	8	8	8	9
(5, 3)	0	0	0	0	4						

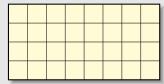
```
V[i,j] = \begin{cases} 0 & \text{si } i = 1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ v_{i}[i-1,j] & \text{si } i = 1 \text{ y peso}[i] \leq j \\ V[i-1,j] & \text{si } i > 1 \text{ y peso}[i] > j \\ \max(V[i-1,j],V[i-1,j-peso[i]] + v_{i}[i]) & \text{si } i > 1 \text{ y peso}[i] \leq j \end{cases}
                                                                                                                       si i = 1 y peso[i] > j
                                                                                                                               10
      (7, 8)
                                  0
                                                       0
                                                                  0
                                                                            0
                                                                                      0
                                                                                                 8
                                                                                                           8
                                                                                                                                8
      (6, 5)
                                  0
                                            0
                                                       0
                                                                  0
                                                                            0
                                                                                       5
                                                                                                 8
                                                                                                           8
                                                                                                                      8
                                                                                                                                8
     (4, 4)
                                  0
                                            0
                                                       0
                                                                  4
                                                                                       5
                                                                                                 8
                                                                                                           8
                                                                                                                      8
                                                                                                                                9
      (5, 3)
                                  0
                                             0
                                                       0
                                                                  4
                                                                                       5
                                                                                                 8
                                                                                                           8
                                                                                                                      8
                                                                                                                                9
```



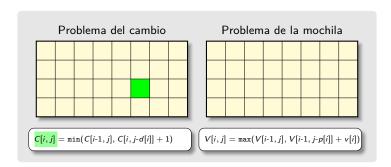


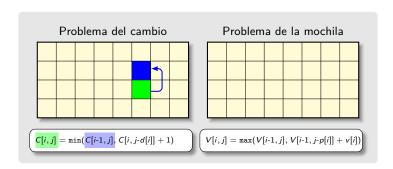
$$C[i,j] = \min(C[i-1,j], C[i,j-d[i]] + 1)$$

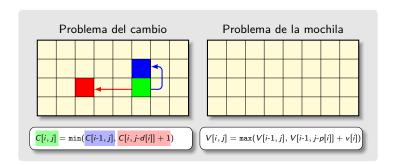
Problema de la mochila

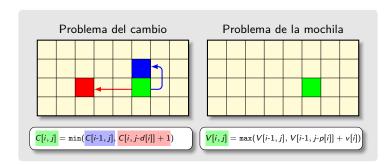


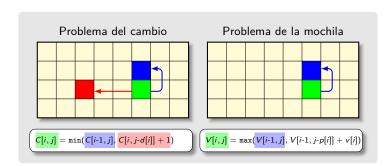
$$V[i,j] = \max(V[i-1,j], V[i-1,j-p[i]] + v[i])$$

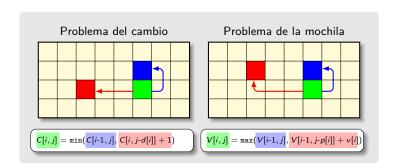












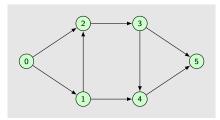
Ejercicios propuestos 1

- En el problema del cambio, complete el pseudo-código de manera que se pueda saber cuáles fueron las monedas usadas.
- ② En el problema de la mochila 0-1, complete el pseudo-código de manera que se pueda saber cuáles fueron los objetos seleccionados.
- ⓐ Navegación en el río Ctalamochita, de nuevo. Usted planea navegar en canoa aguas abajo por el río Ctalamochita entre las ciudades de Morrison y Monte Leña. Hay n puestos de canoas a lo largo de este trayecto. Antes de comenzar su excursión, usted consigue para cada $1 \le i < j \le n$, el precio $f_{i,j}$ para alquilar una canoa desde el puesto i hasta el puesto j. Estos precios son arbitrarios. Por ejemplo, es posible que sea $f_{1,3} = 10$ y $f_{1,4} = 5$. Usted comienza en el puesto 1 y debe terminar en el puesto 10 (usando canoas alquiladas). El objetivo es minimizar el costo.

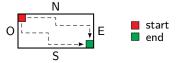
Aplique un abordaje de programación dinámica para resolver este problema. Considere la posibilidad de construir una tabla en la que la posición i contenga el costo minimopara llegar al puesto 1 desde el puesto 1.

- 4 Caminos más largos en grafos ordenados: supongamos que tenemos un grafo dirigido G = (V, E) con
 - $V = \{v_1, \ldots, v_n\}$. Decimos que G es ordenado si satisface las siguientes condiciones:
 - Todas las aristas tienen la forma (v_i, v_j) con i < j.
 - Todos los vértices tienen aristas salientes excepto v_n .

El objetivo es encontrar la longitud del camino más largo que va de v_1 a v_n . Se pide una estrategia de programación dinámica para resolver este problema. Por ejemplo, el siguiente grafo es ordenado. El camino más largo de 0 a 5 es (0-1-2-3-4-5), o sea tiene longitud 5.



El paseo probabilístico. El párroco de la iglesia de San Hilario en Fraile Muerto es conocido por ser una persona de costumbres sistemáticas. Todos los días, luego de su inevitable siesta, se dirige desde su casa (situada en la esquina noroeste en el mapa del centro de la ciudad (posición M[0,0]) a su iglesia situada en el extremo opuesto, es decir la esquina sudeste del mapa (posición M[m-1,n-1].) El mapa del centro de la ciudad de Fraile Muerto, como el de tantas otras ciudades de la Pampa, es una cuadrícula M de m filas por n columnas.



Su recorrido se dirige hacia el este o hacia el sur (nunca vuelve hacia el oeste ni hacia el norte.) La probabilidad de que en un punto dado se dirija hacia el este es del 40 %; la probabilidad de que se dirija hacia el sur es del 60 %. Por supuesto, una vez que llega al extremo sur (fila m-1), la probabilidad de tomar hacia el este es del 100 % y análogamente cuando llega al extremo este. Describa una estrategia de programación dinámica para determinar la probabilidad de que el cura pase por un punto M[y,y] dado con $x \in \{0,\dots,m-1\}, y \in \{0,\dots,n-1\}$.

[6] El campo de zanahorias. Se tiene un campo de zanahorias representado por una matriz M, que es una cuadrícula $m \times n$, en la que cada posición M[i,j] representa la cantidad de zanahorias que se pueden encontrar allí. Un conejo recorre el campo de izquierda a derecha. Comienza en la columna 0 y puede elegir cualquier fila desde 0 hasta m-1. Por supuesto, el conejo devorará todas las zanahorias que encuentre en cada posición por la que pase.

Si el conejo está en la posición M[i, j], tiene las siguientes posibilidades:

- Arriba a la derecha: $M[i, j] \rightarrow M[i-1, j+1]$ (si i > 0 y j < m-1.)
- A la derecha: $M[i, j] \rightarrow M[i, j + 1]$ (si j < m-1.)
- lacktriangle Abajo a la derecha: M[i,j]
 ightarrow M[i+1,j+1] (si i < n-1 y j < m-1.)

Estas movidas se muestran abajo.



Encuentre una estrategia de programación dinámica para que el conejo pueda maximizar la cantidad de zanahorias comidas.

El triángulo de Tartaglia. O de Pascal. O de Yang Hui. El coeficiente binomial C(n, k) da el coeficiente de la potencia k de x en el polinomio (1+x)ⁿ. Por ejemplo: C(4,3) = 4 porque (1+x)⁴ = 1 + 4x + 6x² + 4x³ + x⁴. Por ejemplo: C(4,3) = 4 porque (1+x)⁴ = 1 + 4x + 6x² + 4x³ + x⁴. Describa una estrategia de programación dinámica para encontrar C(n, k) a partir de dos valores n y k dados. Observe que C(n, k) puede ser computado a partir de resultados previos:

$$C(n, k) = C(n-1, k-1) + C(n-1, k)$$