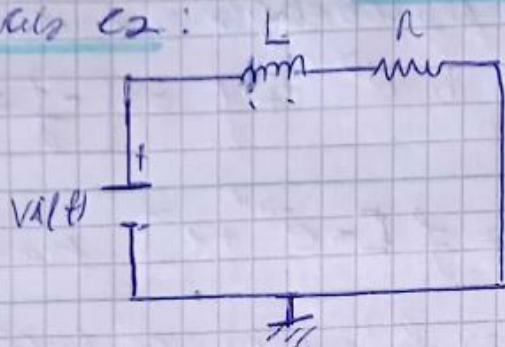


Ejercicio 2: Parte c



circuitos en serie

$$V_i(t) = V_R(t) + V_L(t)$$

$$V_i = I \cdot R + L \cdot \frac{dI}{dt}$$

$$\text{con } I_R = I_L = I$$

la EDO queda: $V_i = I \cdot R + L \cdot \dot{I} \Rightarrow a = L, b = R$

$$V_i - I \cdot R = L \cdot \dot{I}$$

$$\frac{V_i}{L} - I \cdot \frac{R}{L} = \dot{I}, \text{ genericamente } x \text{ de } b \text{ par } a$$

$$\dot{x} - \frac{b}{a} x = \frac{1}{a}$$

De manera matricial: $\begin{bmatrix} \dot{I} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{b}{a} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{a} \end{bmatrix} \cdot [V_i(t)]$

por lo que: $\begin{bmatrix} \dot{I} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -\frac{b}{a} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} I \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{a} \end{bmatrix} [V_i(t)]$

Parte 1:

Resolución de la EDO: Si normalizamos la EDO queda: $\frac{V_i}{L} = \dot{I} + I \cdot \frac{R}{L}, a = \frac{R}{L}$

Busco $I_{sg}(t) = I_{sh}(t) + I_{sp}(t)$ donde lo $I_{sh}(t)$ no depende de la entrada por lo que se obtiene al igualar a 0 la EDO como $I_{sh}(t) = b \cdot e^{-\frac{R}{L}t}$

luego lo $I_{sp}(t)$ si depende de la entrada por lo que obtenemos por $V_i(t) = u(t) - u(t-1) = 1 = t \cdot 0 \text{ para } 0 < t < 1$

y suponemos $I_{sp}(t) = A$, reemplazando en EDO:

$$\frac{1}{L} = 0 + A \cdot \frac{R}{L}$$

$$\frac{1}{L} \cdot \frac{L}{R} = A \Rightarrow A = \frac{1}{R} = I_{sp}(t)$$

• Para $0 < t < 1 \Rightarrow$ queda $I_{sg}(t) = b \cdot e^{-\alpha t} + \frac{1}{\alpha}$

• y para hallar "b" \Rightarrow plantear condiciones iniciales nulas $\Rightarrow I_{sg}(t=0) = 0 = b \cdot e^{-\alpha \cdot 0} + \frac{1}{\alpha} \Rightarrow \boxed{-\frac{1}{\alpha} = b}$

• luego la $I(t) = -\frac{1}{\alpha} e^{-\alpha t} + \frac{1}{\alpha} = \frac{1}{\alpha} [-e^{-\alpha t} + 1]$ para $0 < t < 1$ con $\alpha = \frac{R}{L}$

• Estado que para $t > 1 \Rightarrow$ lo homogéneo no depende
 $I_{sh}(t) = b e^{-\alpha(t-1)}$ y nuevamente no depende de la entrada
 la $I_{sp}(t)$ si depende de la entrada la cual es ahora $V_{in}(t) = 0$

para $t > 1$ y por tanto $I_{sp}(t) = 0 = A \cdot b e^{-\alpha(t-1)}$ en $t=0$: $0 = 0 + A \cdot \frac{1}{\alpha} \Rightarrow A = 0$

• luego queda $I_{sg}(t) = b e^{-\alpha(t-1)} + 0$ y para hallar "b"
 plantear condiciones iniciales como: $I_{sg}(t) = I_{sg}(t-1)$
 para $t=1 \Rightarrow +\frac{1}{\alpha} [-e^{-\alpha \cdot 1} + 1] = b \cdot e^{-\alpha(1-1)}$
 $\frac{1}{\alpha} [-e^{-\alpha} + 1] = b$

• Por lo que $I(t) = \frac{1}{\alpha} [-e^{-\alpha} + 1] \cdot e^{-\alpha(t-1)}$ para $t > 1$

con $\alpha = \frac{R}{L}$

• Para buscar $V_L(t) \Rightarrow$ obtenemos $V_L(t) = L \cdot \frac{dI(t)}{dt}$

• Para $0 < t < 1$

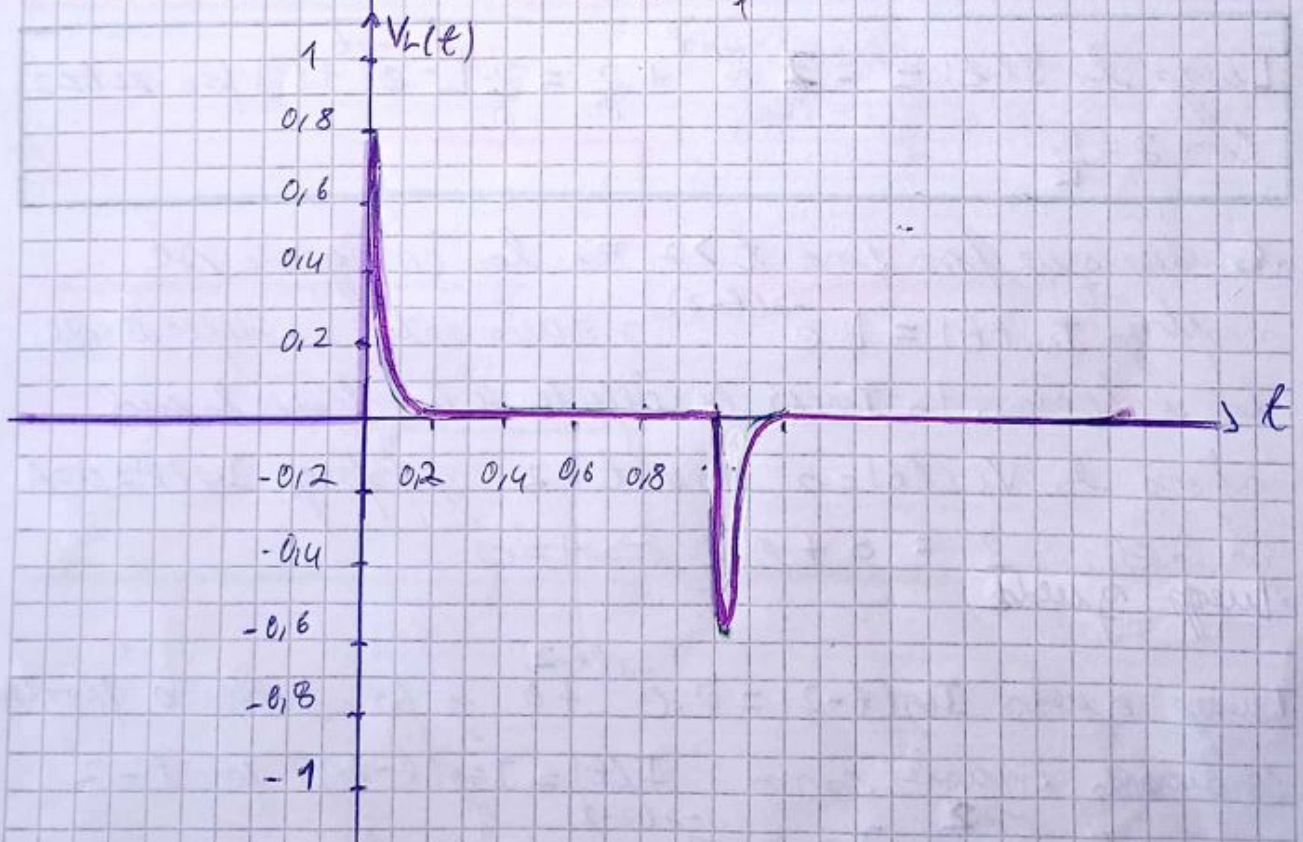
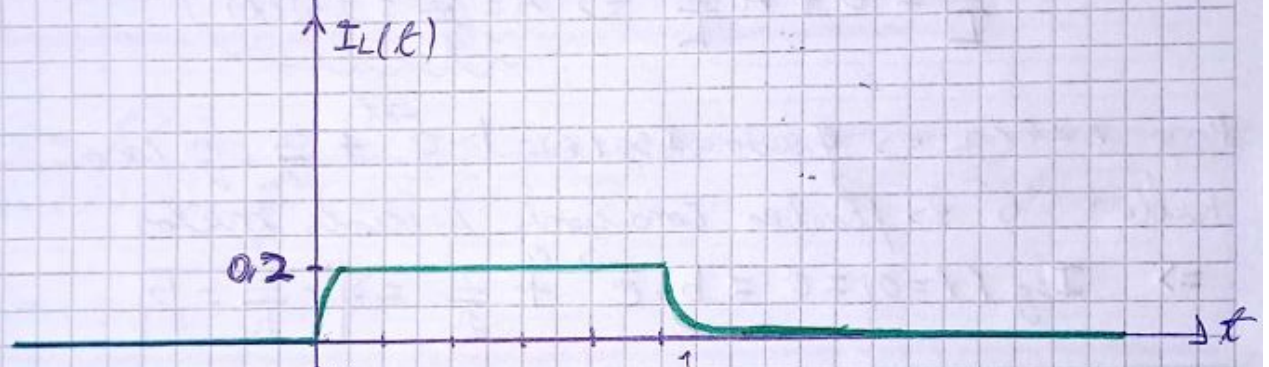
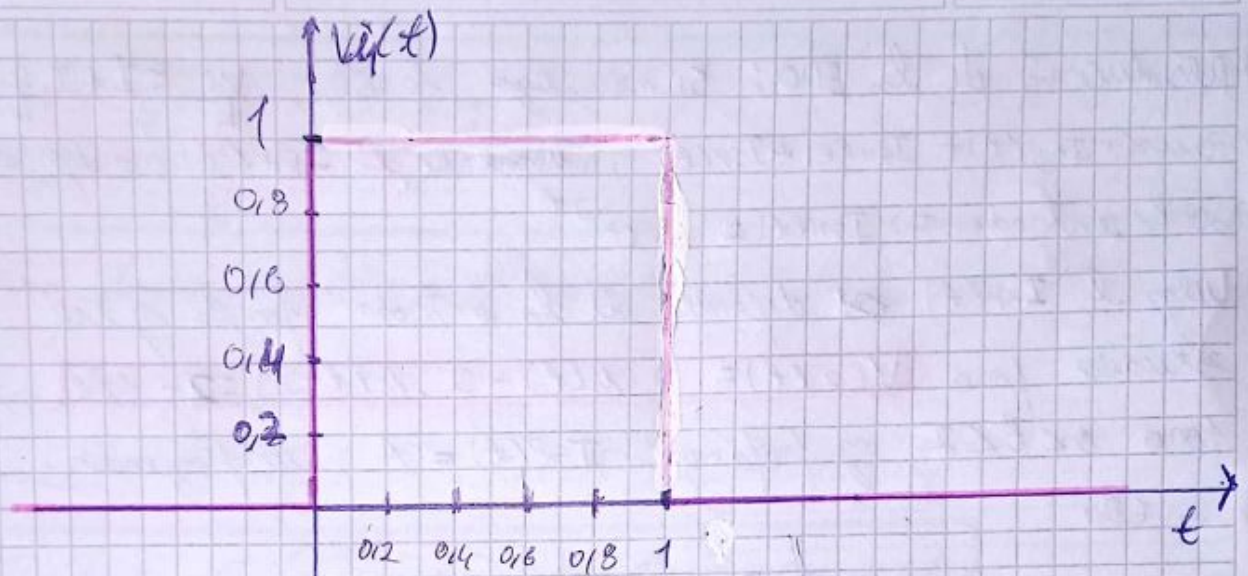
$V_L(t) = L \cdot \frac{1}{\alpha} [-e^{-\alpha t} (-\alpha) + 0] = +\frac{L}{\alpha} \cdot \alpha \cdot e^{-\alpha t} = \frac{L}{\alpha} \cdot \frac{R}{L} \cdot e^{-\alpha t}$

$V_L(t) = e^{-\alpha t}$ para $0 < t < 1$ con $\alpha = \frac{R}{L}$

• Para $t > 1$

$V_L(t) = L \cdot \frac{1}{\alpha} (-e^{-\alpha} + 1) \cdot e^{-\alpha(t-1)} \cdot (-\alpha) = -(-e^{-\alpha} + 1) \cdot e^{-\alpha(t-1)}$ con $\alpha = \frac{R}{L}, t > 1$

NOTA



Se considera $R = 5 \Omega$, $L = 0,1 H$ con $\omega = \frac{1}{L} = 50$

Parte 2:

Resolución de la EDO: Si normalizamos la EDO $\frac{V_i}{L} = \dot{I} + I \cdot \frac{R}{L}, R = \frac{R}{L}$

Puesto $I_{sg}(t) = I_{sh}(t) + I_{sp}(t)$, únicamente la $I_{sh}(t)$ no depende de la entrada. $\Rightarrow I_{sh}(t) = b \cdot e^{-\alpha t}$

Luego la $I_{sp}(t)$ sí depende de la entrada por lo que estudia para $V_{i2}(t) = 2 \cdot u(t) - 2 \cdot u(t-2) = 2 - (t-2)$ para $0 < t < 2$ y propongo $I_{sp}(t) = A$, reemplazando en EDO:

$$\frac{2}{L} = 0 + A \cdot \frac{R}{L} \Rightarrow A = \frac{2}{R} = I_{sp}(t)$$

Para $0 < t < 2 \Rightarrow$ queda $I_{sg}(t) = b \cdot e^{-\alpha t} + \frac{2}{R}$ y para hallar "b" \Rightarrow plantear condiciones iniciales nulas

$$\Rightarrow I_{sg}(t=0) = 0 = b \cdot e^{-\alpha \cdot 0} + \frac{2}{R} \Rightarrow \boxed{-\frac{2}{R} = b}$$

$$\text{Luego la } I(t) = -\frac{2}{R} e^{-\alpha t} + \frac{2}{R} = \frac{2}{R} [-e^{-\alpha t} + 1] \text{ para } 0 < t < 2$$

con $\alpha = \frac{R}{L}$

Estudiar que para para $t > 2 \Rightarrow$ la homogénea se desplaza $I_{sh}(t) = b e^{-\alpha(t-2)}$ y nuevamente no depende de la entrada. La $I_{sp}(t)$ sí depende de la entrada lo cual ahora es $V_{i2}(t) = 0$ para $t > 2$ y propongo $I_{sp}(t) = 0 = A$ en la EDO: $\frac{0}{L} = 0 + A \cdot \frac{R}{L} \Rightarrow A = 0$

$$\text{Luego queda } I_{sg}(t-2) = b \cdot e^{-\alpha(t-2)} + 0 \text{ y para hallar "b" plantear condiciones iniciales como: } I(t) = I_{sg}(t-2) \text{ para } t=2$$
$$\Rightarrow \frac{2}{R} [-e^{-\alpha \cdot 2} + 1] = b \cdot e^{-\alpha(2-2)} =$$
$$\Rightarrow \frac{2}{R} [-e^{-\alpha \cdot 2} + 1] = b$$

NOTA

Por lo que $I(t) = \frac{2}{R} [-e^{-\alpha t} + 1] \cdot e^{-\alpha(t-2)}$ para $t > 2$
 con $\alpha = \frac{R}{L}$

Para luego $V_L(t) \Rightarrow$ obtenemos $V_L(t) = L \cdot \frac{dI(t)}{dt}$

para $0 < t < 2$

$$V_L(t) = L \cdot \frac{2}{R} [-e^{-\alpha t} \cdot (-\alpha) + 0] \quad \text{con } \alpha = \frac{R}{L}$$

$$V_L(t) = 2 \cdot e^{-\alpha t} \quad \text{para } 0 < t < 2 \quad \text{con } \alpha = \frac{R}{L}$$

para $t > 2$

$$V_L(t) = L \cdot \frac{2}{R} (-e^{-\alpha t} + 1) \cdot e^{-\alpha(t-2)} \cdot (-\alpha) = -2(-e^{-\alpha t} + 1) \cdot e^{-\alpha(t-2)}$$

con $\alpha = \frac{R}{L}$, $t > 2$

