$\label{lem:true} Times New Roman PSMT\ Arial MT\ Courier New PSMT\ AutoFake Slant = true\\ AutoFake Bold = true\ simsun.ttc\ simhei.ttf\ simfang.ttf\ heisimhei.ttf\ [AutoFake Bold]\\ song simsun.ttc\ [AutoFake Bold]\ fangsong simfang.ttf\ [AutoFake Bold]\\$

XFZXBSJW-GB1-0

(中文题目) 基于近存计算技术的矩阵向量乘优化研究

Research on GEMV Optimization Based

(英文题目) on Processing-in-Memory Technology

作	者	学	号:	2023103756		
作	者	姓	名:	张 魁 耀 辉		
所	在	学	院:	信息学院		
专	业	名	称:	大数据技术与工程		
导	师	姓	名:	王 晶		
论	文主	主题	词:	近数计算;矩阵向量乘;查找表		
论文提交日期:			期:	2025年05月01日		

独创性声明

本人郑重声明: 所呈交的论文是我个人在导师的指导下进行的研究工作及取得的研究成果。尽我所知,除了文中特别加以标注和致谢的地方外,论文中不包含其他人已经发表或撰写的研究成果,也不包含为获得中国人民大学或其他教育机构的学位或证书所使用过的材料。与我一同工作的同志对本研究所做的任何贡献均已在论文中作了明确的说明并表示了谢意。

论文作者(签名):	日	期:	
-			

关于论文使用授权的说明

本人完全了解中国人民大学有关保留、使用学位论文的规定,即:学校有保留送交论文的复印件,允许论文被查阅和借阅;学校可以公布论文的全部或部分内容,可以采用影印、缩印或其他复制手段保存论文。

论文作者(签名):	H	期:	
指导老师(签名):	 日	期:	

授权书影印件

摘要

大语言模型(LLM)在多个领域的成功应用推动了人工智能发展,但其存在计算成本高、内存需求大等缺点,优化其推理效率、降低资源消耗成核心问题。主流大模型多为Decoder-Only架构,其中矩阵向量乘算子(GEMV)在大模型推理中占主导地位。GEMV因自身特点为内存瓶颈任务,GPU等计算密集型硬件利用率低,在边端场景下常成系统瓶颈。近存计算是新兴计算范式,能解决传统计算架构内存瓶颈问题。新兴的近存计算硬件,有高带宽、高存储、高并行性、高能效等优势,也存在计算能力弱、通信开销大等局限。如何从软件角度适配硬件加速,以及如何修改设计硬件优化其应用性能的软硬协同优化方案成为待深入研究的课题。

本论文基于近存计算技术研究算子GEMV的软硬协同加速方案: 1) 在近存计算硬件上,设计基于查找表的矩阵向量乘算法,使用查找表消除复杂计算,对近存计算硬件中的多级存储结构分别做出了访存优化,包括查找表分块算法减少通过DMA访问内存的次数,以及矩阵的行列重排减少对缓存的访问,增强寄存器的数据局部性; 2) 在模拟器上,为解决真实硬件上软件算法的计算瓶颈,基于周期精确近存激素模拟器设计硬件及指令以增强其计算能力,包括融合查表和加法指令用于高效快速查询乘积并累加,以及设计基于查找表的向量指令进行向量化的查表和访存,提高计算效率。最后对上述算法进行了详细的测试,分别在CPU和GPU以及近存硬件三个硬件平台上,进行了包括对GEMV算子总吞吐和能效比的测试。实验结果表明,在近存计算硬件上GEMV算子吞吐为355GOPS,大概达到理论性能的93%,是CPU平台的14.7倍,能效比大概是CPU平台的8.6倍,是GPU平台的1.13倍。

关键词: 近数计算 矩阵向量乘 查找表

Abstract

The successful application of Large Language Models (LLMs) in multiple domains has propelled the advancement of artificial intelligence. Nevertheless, they are plagued by drawbacks such as high computational costs and substantial memory demands. Optimizing the inference efficiency and reducing resource consumption have emerged as core issues. Mainstream LLMs adopt the Decoder-Only architecture, within which the Generalized Matrix-Vector Multiplication (GEMV) holds a dominant position in LLM inferences. Due to its inherent characteristics, GEMV constitutes a memory bounded task, with the utilization of computing-intensive hardware like GPUs being low. It has always become a system bottleneck in edge scenarios. Processing-in-Memory (PIM) represents an emerging computing paradigm capable of resolving the memory bounded problem in traditional computing architectures. Emerging PIM hardware boasts advantages such as high bandwidth, high storage capacity, high parallelism, and high energy efficiency, yet it also suffers from limitations including weak computing capabilities and significant communication overhead. How to adapt hardware acceleration from a software perspective and how to modify the design of hardware to optimize its application performance through a hardware-software co-design solution have become subjects warranting in-depth research.

This thesis investigates the hardware-software co-design solution for GEMV based on Processing-in-Memory technology: 1) On the PIM hardware, a matrix-vector multiplication algorithm based on lookup tables is devised. Lookup tables are employed to eliminate complex computations, and memory access optimizations are implemented for the multi-level storage structure within the PIM hardware. This encompasses the lookup table blocking algorithm to reduce the

number of memory accesses via DMA and the rearrangement of matrix rows and columns to minimize cache access and enhance data locality in registers. 2) On the simulator, to address the computational bottlenecks of software algorithms on real hardware, special processing unit and instructions are designed based on the cycle-accurate PIM simulator to enhance its computing capacity. This includes the fusion of table lookup and addition instructions for efficient and rapid query of products and accumulation, as well as the design of vector instructions based on lookup tables for vectorized lookup and memory access to boost computing efficiency. Finally, detailed tests were carried out on the aforementioned algorithms on three hardware platforms, namely CPU, GPU, and PIM hardware, including tests on the total throughput and energy efficiency of the GEMV operator. The experimental results indicate that the throughput of the GEMV operator on the PIM hardware amounts to 355 GOPS, approximately reaching 93% of the theoretical performance. It is 14.7 times that of the CPU platform, and the energy efficiency is approximately 8.6 times that of the CPU platform and 1.13 times that of the GPU platform.

Key Words: Processing-in-Memory GEMV Lookup-Table

目录

图目录

表目录

第1章 绪论

1.1 研究背景和意义

近些年来,大语言模型(Large Language Models,LLMs)在各个领域的成功应用,极大地推动了人工智能的发展。以OpenAI的GPT(Generative Pretrained Transformer)系列为代表的大模型,不仅在自然语言处理(Natural Language Processing,NLP)领域表现卓越,更逐步被应用于金融、医疗、教育、科学研究等众多行业,成为赋能各行各业的核心技术。

大模型的优点在于其强大的生成能力和通用性,但也存在显著的缺点,比如高昂的计算成本、巨大的内存需求以及模型特殊结构带来的推理瓶颈。因此,在"大模型时代",如何优化大模型的推理效率,降低资源消耗,已成为学术界和工业界亟待解决的核心问题。

当前主流的大模型(如GPT系列、Llama系列等)均为Decoder-Only架构,即只使用Transformer模型[1]中的解码器(Decoder)做生成[2,3]。Decoder采用自回归生成方式完成文本生成任务,其推理生成过程主要分为两个阶段: 1)预填充阶段(Prefilling),该阶段会将提示词(Prompt)中所有词元(token)嵌入为词向量并输入Decoder,主要执行通用矩阵矩阵乘(Generalized Matrix Multiplication,GEMM)运算; 2)解码阶段(Decoding),该阶段会逐token地计算和生成,主要执行通用矩阵向量乘(Generalized Matrix Vector Multiplication,GEMV)运算。

在"GPT式"大模型的整个推理过程中,解码阶段占据主导地位[4],有数据表明,其代表性算子GEMV平均占据82.3%的GPU运行时间,而预填充阶段的代表性算子GEMM的平均耗时只占2%,剩下的一些非线性算子总占比不到20%[5]。这使得GEMV算子成为大模型推理的主要性能瓶颈,GEMV算子的性能优化对于提升大模型的推理效率至关重要,具有重大研究价值。

与GEMM不同,GEMV的计算过程数据重用性低,计算近乎流式,存在大

量数据搬移操作,计算访存比低。这些特点决定了其为内存瓶颈任务,在常用的计算密集型硬件如GPU上执行该算子的硬件利用率低,难以充分发挥其硬件优势。虽然有技术将多个推理请求组成一个批次(batch),进而将GEMV操作合并成为GEMM操作以提高数据利用率[6],但是在边端场景下,用户数量十分有限,batch大小绝大多数情况为1,这时GEMV往往称为系统瓶颈[7]。

近存计算(Processing-in-Memory, PIM)是一种新兴的计算范式,其秉持以数据为中心的思想,将计算置于存储侧,即通过将计算单元集成至存储部件附近,以较高的传输带宽存取数据进行计算。采用此种架构的硬件往往能凭借其独有高速传输通道和简单存储结构的具备高存储、高带宽和低能耗的优势,能够充分解决传统冯诺依曼计算架构中的内存瓶颈问题。

近些年来许多PIM硬件被设计和提出[8,9,10,11,12],在这其中UPMEM是目前较为成熟的商用存算一体硬件,其硬件特点包括:1)高带宽和高存储,聚合带宽能达到TB级别;2)高并行性,拥有2560个DPU,每个DPU 16个线程可以并发控制,能够以极细的粒度分割任务;3)高能效,存算一体架构减少了数据搬运的能耗开销。同时UPMEM也存在一些局限性:1)较弱的计算能力,对于浮点和乘除法缺乏硬件支持;2)通信开销大,与主机或DPU之间通信开销大。

UPMEM的优势使得其特别适合卸载GEMV算子进行加速:高带宽和高存储可以有效解决GEMV算子乃至大模型推理过程中的内存瓶颈问题,同时GEMV中的矩阵和向量可以任意粒度切分且无数据依赖可以充分并行。但是UPMEM较弱的计算能力使得在加速GEMV时不得不做一些设计避免性能劣化。如何从软件角度适配硬件加速,以及如何修改设计硬件优化其软件性能的软硬协同优化方案成为待深入研究的课题。

1.2 国内外研究现状

大模型由最初的Transformer[1]发展而来,经过几次的参数膨胀[2, 13, 14]量变引起质变具有了非常强的通用智能,广泛应用于智能客服、文本生成、金融、电商、教育和医疗等等众多领域[15]。参数膨胀引起了大模型的部署推理成本极大增高,边端用户难以以合理的速度本地推理即使是参数量较小的模型(7B)。这个时候许多大模型推理加速方法应运而生[16],其中模型量化能够有效地缓解大模型推理的内存瓶颈[17]。模型量化按照量化的时机可以分为量化

感知训练、量化感知微调和训练后量化。按照量化的数制映射方式可以分为线性量化和非线性量化,其中以训练后线性量化方式的成本最为低廉和简单。这之中有许多出名的工作被提出,LLM.int8[18]通过矩阵离群值分解以较低的精度损失做到了8bit权重8bit激活量化(W8A8量化)。SmoothQuant[19]引入一种数学上的等价变换平滑了W8A8的激活量化和权重量化的难度。AWQ[20]作为一种仅权重量化,同样基于激活值分布对权重矩阵做分解实现了W4的量化。GPTQ[21]通过机器学习的方式逐层量化大模型,使用少量数据集校准,能够将权重量化到惊人的3-4bit。ZeroQuant系列[22, 23, 24]工作引入了多种推理加速手段包括知识蒸馏、低秩补偿来缓解W8A8甚至W8A4的量化带来的误差,并提出浮点数量化优化定点数量化的观点。

另一个能够显著加速大模型推理速度的方式是提升其推理过程中基本算子GEMV的性能[4]。GEMV相比GEMM计算偏流式,计算强度和数据重用性都没那么高,其中,诸如Strassen算法[25]等算法层面的优化在现代计算机系统上的实现并不一定高效。有效的GEMV优化都是在计算机系统层面,结合计算硬件合理布局数据减少访存的优化[26],常见的方法包括分块、数据打包、寄存器优化等等。

近存计算能够有效缓解内存瓶颈的应用。早在上世纪七十年代左右,存内计算悄然萌芽[27, 28]。上世纪九十年代,Wulf等人系统性地定义了内存墙(Memory Wall)[29],说明了CPU和内存速度不匹配的问题。有部分学者提出近存计算(PIM,Processing in Memory),希望在存储测引入计算减少数据的搬移以缓解内存墙的问题。RowClone[30]工作通过在DRAM的bank内同时打开多行并利用共享的行缓存器(row buffer)实现行之间的快速复制。Seshadri等人[31, 32]提出一系列工作,通过简单修改内存单元的电路实现快速批量的逻辑计算。

在本世纪10年代,3D堆叠架构技术的突破使得近存计算技术再度火热。与此同时由于AI技术的大火,有许多专用于神经网络的PIM芯片被推出。三星的HBM-PIM[8]为HBM(High Bandwidth Memroy)的每个内存bank配备了专门用于16位浮点数乘加操作的PIM单元以处理神经网络中的矩阵操作。三星的另一个产品AxDIMM[9]将DRAM芯片和FPGA处理单元集成到一块有着DDR4标准接口的主板上,用于加速向量嵌入查找(embedding lookup)。海力士的AiM[10]基于GDDR6内存,同样每个bank集成PIM单元用于神经网络的计算。国内的阿里也推出过近存计算产品[11]用于加速AI任务。

近几年,UPMEM作为以第一款可以商用的近存计算处理器产品[12],大受研究者青睐,其本身是一条有着标准DDR4接口的内存插块(Dual In-line Memory Module,DIMM),可以像正常的内存条一样插在Intel服务器上(一个服务器最多可以插入20条UPMEM)。每个UPMEM插块包含两个rank,每个rank有64个内存处理单元(Dram Processing Unit,DPU)。每个DPU都拥有一个14级流水的RISC处理器,拥有16个线程。同时每个DPU拥有二级存储结构,包括64KB的SRAM(称为WRAM)和64MB的DRAM(称为MRAM)。

UPMEM自出现以来有许多研究者以此硬件结合相关应用做出了许多工作, 涉及、数据库[33, 34, 35, 36, 37, 38, 39, 40]、生物基因[41, 42, 43, 44, 45]以及人工 智能[46, 47, 48, 49, 50, 51, 52]等各个领域。其中,UPMEM的高并行和通信效率 低的特性使得其非常适合用于加速神经网络的推理。Niloofar Zarif将UPMEM用 于embedding lookup任务的卸载[46],对于目前较大的嵌入表(embedding table)加速效果尤为明显。Juan Gómez-Luna等人[47]以简单直接的方式卸载了 传统机器学习中的基础模型到UPMEM上,包括线性回归、逻辑回归、决策树、 K均值聚类,并做了全面丰富的测试,但是测试结果无一表明这些模型的推理 都遭受了严重的计算性能瓶颈。Prangon Das[48]等人在UPMEM上分别卸载了 嵌入二值神经网络(Embedded Binary Neural Network , eBNN)和YOLOv3 (主要是卸载CNN的卷积操作),其主要思想是将卷积神经网络(CNNs)的权 重量化到低bit位,再通过查找表(Look Up Table,LUT)查询低bit浮点数乘 积,以消除浮点乘法运算,但这会严重降低模型的精度。最与本课题应用场景 相近的工作PIM-DL[50]使用UPMEM推理Bert,其通过将矩阵乘法转换为最近 邻查找和向量加法,减少了对乘法的需求,从而提高了计算效率。但其最近邻 查找是在CPU上完成的,而UPMEM只执行向量加法操作,并没将计算重担完 全卸载到UPMEM上。

1.3 研究内容和创新点

结合研究背景和国内外研究现状不难看出,使用UPMEM推理神经网络的主要难点在于其羸弱的计算能力往往拖累系统整体性能,无法充分发挥PIM架构的高内存带宽优势,如何简化和避免复杂的计算是本研究课题的主要挑战。本课题主要的研究内容如图??所示,主要分为理论基础、实践优化和结果总结三个部分。理论基础部分主要围绕大模型推理加速和近存计算两大主题梳

理基本概念,查阅相关文献,对研究现状进行分析,概括出GEMV的软件特点和UPMEM近存硬件的特性,为后续工作打下理论基础。实践优化部分由软硬件协同优化方案组成。软件层面在商用近存计算硬件UPMEM上设计相关算法并优化,硬件方面基于近存计算模拟器,针对软件层面的优化瓶颈修改硬件以提升性能。结果总结部分主要是设计实验对上面做出的优化算法进行测试并分析。我们将从四个维度和三个硬件平台上(CPU,GPU,UPMEM)设计实验并分析,包括1)矩阵向量乘算子的总吞吐;2)矩阵向量乘算子的能效比;3)算子执行时间的瓶颈分析;4)扩展性实验,分别测试算法的多线程扩展性和矩阵尺寸扩展性。基于上面的实验分析结果,总结优化效果,说明本次研究的不足并对未来进行展望。

基于上面的研究内容,概括本文的主要创新点如下:

- 1)通过文献阅读充分了解了UPMEM硬件的特点,设计基于查找表的矩阵向量乘算法,分别对两级存储结构(WRAM、MRAM)做出了优化:提出了针对多级存储访存优化的查找表分块算法LUT-M,通过分块载入查找表到缓存(WRAM)减少DMA访问MRAM次数增强WRAM的数据局部性;分别提出了针对缓存(WRAM)访存优化的矩阵行列重排算法,行重排算法LUT-W-R对矩阵的行进行重排减少GEMV中结果向量的读写次数从而减少对WRAM的访存。列重排算法LUT-W-C对矩阵进行列重排减少矩阵每一行计算中对查找表的访问从而减少WRAM的访问。这两种算法都减少数据从寄存器流出,增强寄存器的数据局部性,提升了GEMV算子的性能。
- 2) 通过分析基于查找表的矩阵向量乘算法的性能瓶颈,基于UPMEM的周期 精确模拟器PIMulator修改增强UPMEM硬件:设计硬件单元增加了对融 合查表加法指令的支持,主要用于优化UPMEM在进行查表时的内存地址 计算并融合加法到单条指令中,减少上述算法在每次做查表加法运算时 的指令数目;设计增加向量单元以支持向量指令,包括向量加法、移位 和重排,设计基于向量指令的查表矩阵向量乘算法LUT-SIMD,通过向 量重排指令实现向量化查表,大大提升硬件计算能力和访存粒度,提升 算法吞吐。
- 3) 对前两点的软硬协同优化设计了详细的基本测试,在CPU和GPU以及UPMEM三个硬件平台上,从四个维度进行实验,包括:测试各种优化算法下GEMV算

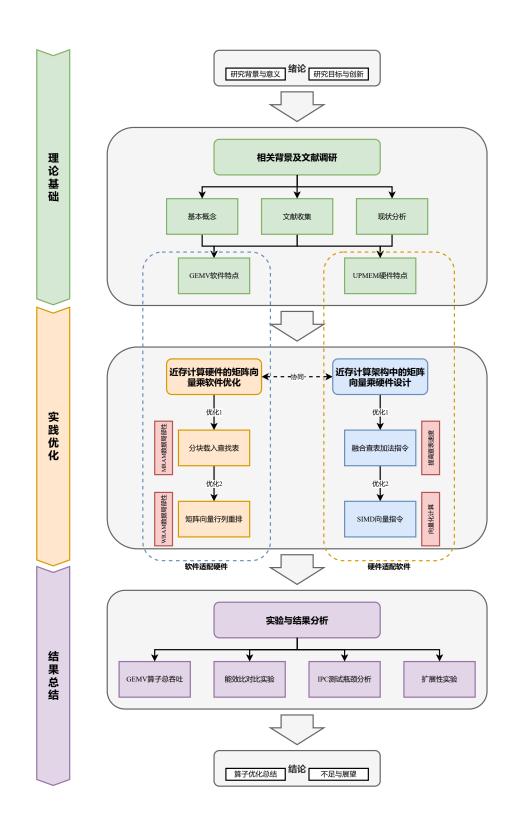


图 1.1 研究内容路线图

子的总吞吐分析算子的绝对性能;测试三个平台下算子的能效比;测试各个算法优化下的执行时间的IPC和内存带宽利用率分析目前算子的性能瓶颈;最后进行扩展性测试,包括多线程扩展性测试和矩阵尺寸测试分析UPMEM应对不同尺寸矩阵的通用性。

1.4 论文组织结构

本文共六个章节组成,其中每个章节的主要内容如下:

第1章是全文的绪论。主要介绍了本文研究背景与意义、国内外研究现状、研究内容与创新点,并在最后介绍了全文的组织结构。

第2章是相关工作。主要进行研究工作的综述,分别介绍了大模型推理加速相关技术和工作以及近存计算研究现状,梳理了已有文献的研究情况,从理论起源和内涵出发到研究现状。

第3章是基于近存计算硬件的矩阵向量乘软件优化。该章节基于UPMEM硬件平台对GEMV算子提出了相关软件的设计和优化算法,基础算法是针对近存硬件的多级存储的局部性,基于二元计算查找表设计的算法。此后更进一步对硬件的缓存做出局部性优化,提出行重排和列重排的优化算法。

第4章是近存计算架构中的矩阵向量乘硬件设计。该章节首先分析软件算法的性能瓶颈,在此基础上对近存硬件进行进一步的设计,包括增加融合查表加法指令加速查表,以及使用向量单元向量化访存和计算加速矩阵向量乘。最终选取了UPMEM的周期精确模拟器PIMulator实现上述对UPMEM的硬件改动。

第5章是实验结果与分析。该章节主要从四个维度设计了测试,包括不同硬件平台上算子总吞吐,不同硬件平台的能效比,算子的性能瓶颈分析,以及算子的扩展性等等,通过分析实验结果说明研究工作的有效性,并对硬件本身特性做进一步分析和展望。

第6章是总结与展望。该章节将对全文内容进行总结。首先对全文研究结果进行总结。接着,阐述了本研究在理论和实践贡献。最后,本章总结了本研究的不足,并提出了未来工作展望。

第2章 相关工作

本章节首先介绍大模型推理相关概念和工作,包括对现有流行大模型的架构和算子的介绍,对推理加速的技术尤其是模型量化的相关工作进行介绍,以及阐明推理性能和矩阵向量乘算子的关系。其次介绍近存计算的研究现状,首先介绍近存计算的发展历史以及相关工作,然后介绍第一款商用近存计算硬件UPMEM的硬件架构和特性,最后详细介绍各个领域基于UPMEM加速应用的相关工作。

2.1 大模型推理介绍

2.1.1 基本概念

自2022年11月OpenAI发布聊天机器人产品ChatGPT以来,其强大的语言理解对话能力和逻辑推理能力震惊了世界,并以势不可挡之式席卷全球,并受到了资本的热捧。其背后拥有强大智能的GPT大语言模型凭借惊人的通用智能被应用到了各行各业,开启了"LLM时代"。

GPT模型的结构源于Google在2017年提出的一个基本模型结构Transformer [1]。Transformer模型本身是为解决序列到序列(Seq2Seq)的自然语言翻译问题,构造了编码器(Encoder)模型用于理解待翻译序列,再使用解码器(Decoder)模型结合Encoder的理解生成翻译序列。在Encoder和Decoder中创造性地使用了自注意力(Self-Attention)机制,使得模型的性能表现异常优异,击败了当时其他的翻译模型。基于Transformer结构,自然语言处理(Natuarl Language Processing,NLP)领域的模型逐渐形成了三条不同的发展路径,分别是Encoder-Only架构、Encoder-Decoder架构和Decoder-Only架构。Encoder-Only架构的模型非常擅长做语义理解,其应用领域往往是文本分类,其中最著名的模型当属Bert[53];Encoder-Decoder架构和Transformer的应用领域类似,主要是用在

机器翻译领域,其中比较著名的模型同是Google公司的T5[54]。Bert和T5模型在前GPT时代基本确定了NLP模型的预训练+微调的部署范式:由大公司使用大量数据集训练基础通用模型(预训练模型),在此基础上由使用者自行用少量高质量数据微调模型以适应不同的下游任务。

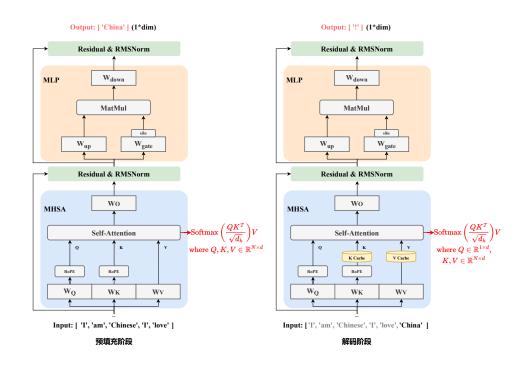


图 2.1 现代主流大模型推理的两个阶段, 重绘自文章[16]

Decoder-Only架构的模型与前面两者不同,可以直接自回归地生成自然语言,常常应用到文本续写领域和聊天机器人,其中代表模型就是OpenAI的GPT模型。最早的GPT-1[2]仍然采用有监督和无监督混合训练的方式直接生成下一个词元,效果并不是很理想。到了GPT-2[13],GPT模型开始使用无监督的训练方式,加大了训练数据量并提升模型参数规模到150亿,无须微调模型而只需简单地通过写提示词就可以达到非常好的效果。到了GPT-3[14],进一步将模型参数量提升到了惊人的1750亿,并专注于提升模型的上下文学习能力(In-Context-Learning,ICL)。量变引起了质变,GPT-3的效果非常优异,为接下来的GPT3.5以及ChatGPT的爆火做了铺垫。因Decoder-Only架构模型在大量数据集上的良好零样本(Zero Shot)学习能力[55]和少样本(Few Shot)微调能力[56],大模型的训练数据和参数规模不断增长(从前GPT时代Bert的1.1亿参

数到GPT-3的1750亿)。参数量的膨胀对于大模型推理提出了严峻的挑战,大公司旗下的云计算中心需要使用集群分布式推理上千亿大模型,常见的边端硬件几乎无法以可以接受的速度部署推理参数量较小的70亿参数模型。

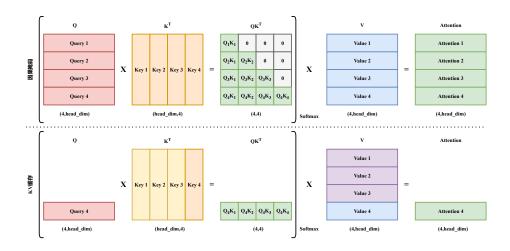


图 2.2 基于因果掩码和KV缓存的自注意力机制

要想了解大模型在常用硬件平台上的推理瓶颈,就需要先了解大模型的结 构,从开源的大模型入手是最佳选择。其中使用最广微调性能最高的开源大模 型当属Facebook推出的Llama系列。Llama系列的模型架构都秉承类似的结构, 以Llama2-7B[3]为例,模型一般由多层Decoder组成,每层Decoder分为多头注 意力(Multi-Head Self-Attention, MHSA)和前馈神经网络(Feed-Forward Neural Network, FFN)两个主要部分。在LLM进行推理的时候,分为两个阶段: 用户输入提示词进入网络到模型生成第一个token的阶段称作预填充阶段(The Prefilling Stage),在生成了第一个token之后,LLM不断自回归生成下一个token直 到输出终止符的阶段称为解码阶段(The Decoding Stage)。如图??所示,两 个阶段执行的计算并不相同,主要体现在Self-Attention部分,预填充阶段执 行的是GEMM,而在解码阶段执行的是GEMV。两者不同的原因主要在于现 代Decoder-Only架构的LLM在自回归生成阶段普遍采用因果注意力(Causal Self-Attention)并通过KVCache机制减少计算量,如图??所示,因果注意力会使用 因果掩码对QK乘积矩阵的上三角置0: 当生成第四个token时, Query1和Key2到Key4点 注意力都被掩码置0无效化,为的是防止其与未来生成的token做注意力计算以 保持因果一致性。第四个token进行推理时真正的新数据就是Query4、Kev4、 Value4和Attention4。因而KVCache就是将K向量和V向量缓存起来,每次只需

要最新生成的Query向量参与运算,减少重复的注意力计算,此时Self-Attention的计算为GEMV。

大模型的推理往往表现为内存瓶颈,尤其是在用户量不多的本地或边端场景,推理中的解码阶段占据主导地位[4],有数据表明,解码阶段代表性算子GEMV平均占据82.3%的GPU运行时间,而预填充阶段的代表性算子GEMM的平均耗时只占2%,剩下的一些非线性算子总占比不到20%;同时在执行GEMV算子时,GPU的硬件利用率显著地低于GEMM算子,并且将绝大部分的时间消耗在内存拷贝和数据传输上,表现为内存瓶颈[5]。这使得内存数据的搬移成为大模型推理的主要性能瓶颈,针对GEMV的优化对于提升大模型的推理效率至关重要,具有重大研究价值。

2.1.2 大模型量化技术

加速大模型推理有许多手段,包括模型量化、知识蒸馏、内存管理和批处理等技术[16],其中最流行以及能够显著降低模型的内存瓶颈的方法当属模型量化。所谓的量化就是指将模型的高位宽参数(float32)通过一系列措施(目标是最小化推理精度损失)转化为较低的位宽存储。这样做能够极大缩减模型尺寸,在硬件资源有限的情况下支持低精推理,使得本地大模型或边端大模型成为可能。以一组float32向量量化成int8向量为例,如图??所示,取得这组float32向量的最大绝对值5.4,将其映射到int8的动态范围[-128,127],计算得到缩放因子scale为23.5,将向量的每个元素与scale相乘并做整数舍入得到int8向量,此时完成量化;当需要量化后的向量参与计算时需要先解量化,将int8向量的每个元素与scale相除进行解量化,还原成float32向量。

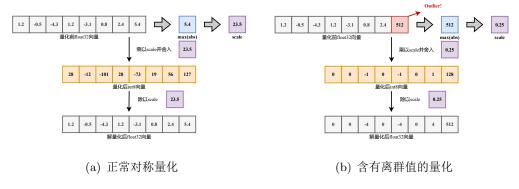


图 2.3 32位浮点数向量对称量化为8位定点数

上述量化是非常标准的对称量化——所谓对称量化就是取得原数值域的一个对称区间量化到目标数值区域,一般使用最大绝对值确定对称区间。而与之相对的非对称量化就是量化原数值域的非对称区间,使用的是最小值和最大值。对称量化是非对称量化的一种特殊情况,二者都可以用公式??来表示,其中r是原始浮点数,S是缩放因子scale,Z是零点偏移,q是量化后的数值。当为对称量化时,零点无偏移, $r_{max} - r_{min} = 2r_{max_abs}$ 。量化一般采用训练后量化(Post Training Quantization,PTQ)的方式以降低量化成本(简单的数学变换或者少量校准数据集),主要的量化对象就是激活值和权重,按照上述的方式将激活和权重全部量化到8bit的量化称为W8A8(weight 8bit activation 8bit)量化。但是假如激活向量或权重矩阵中,存在一个特别大的值如图??所示,为512,那么scale计算就得到为0.25,将原float32向量与scale相乘再舍入取整为int8,发现绝大部份数都变为了0,0在浮点数制中是一个特殊值,任何数与0相乘或相除都是0,因此将int8向量反量化后,float32向量中的大部分数据也都变为0,从而导致精度严重损失。

$$q = round\left(\frac{r}{S} + Z\right), \quad S = \frac{r_{max} - r_{min}}{q_{max} - q_{min}}, \quad Z = q_{min} - \frac{r_{min}}{S}$$
 (2.1)

为了解决这种离群值带来的量化精度影响,许多工作提出了不同的方案。 其中比较出名的int8量化方案为Dettmers等人提出的LLM.int8[18],该方法的主 要思路在于离群值往往分布在特定的维度且比较稀疏,因此可以将离群值提 取出来用float16进行计算,剩下的量化到int8,这样的混合精度分解能够很大 程度提升量化精度。SmoothQuant采用了不同的思路[19]做W8A8量化,其观察 到当前的LLM的激活相对权重难以量化,因此提出了一种数学上等价的逐通 道缩放变换,引入一个对角矩阵存放激活各个通道的缩放因子scale,将原激活 除以对应的缩放因子作为新的激活,原矩阵的每个通道等价地乘以对应的缩 放因子作为新的权重,这样就能将激活中难以量化的离群值平滑到了权重当 中,二者都变得容易量化了。Lin等人提出了一种W4A16的量化(仅量化权重) [20], 其核心思想是基于激活值的分布挑选对最终结果影响较大的权重, 将这 些显著权重保留精度分解,剩余权重采用低bit量化,以较小的量化误差达到 大幅度减少内存占用的效果。在PTQ中同样有一类工作可以实现非常低bit的 量化,即基于机器学习的量化,其中最具代表性的当属GPTQ。GPTQ[21]本身 的核心思想是对LLM进行逐层量化,希望在该层找到一个新权重(量化过后), 使得其和使用老权重相比输出之间的误差尽可能小。GPTQ将这个作为训练目 标使用机器学习的方式进行优化,基于此前的OBQ工作[57],对训练算法做了近似和加速,能够达到3-4bit的超低精度量化。Yao等人开展了一系列LLM上的量化工作ZeroQuant系列[22, 23, 24]。ZeroQuant-V1主要是针对GPU硬件构建了强大的推理后端并使用逐层知识蒸馏缓解量化带来的精度下降问题[22];ZeroQuant-V2则是针对常见的不同的PTQ方法进行了全面的分析,并提出了一种低秩补偿的技术来缓解量化带来的误差[23];ZeroQuantFP基于GPTQ的量化和低秩补偿,重点探索来浮点数据格式对于量化的影响,得出float8激活优于int8、float8权重与int8权重相当、float4权重优于int4权重的结论[24]。

2.1.3 矩阵向量乘算子

GEMV作为基本的线性代数运算被广泛地使用于各种科学计算和神经网络 计算当中,其本身可以视作GEMM中左矩阵列数为1的一种特例。关于GEMM和GEMV的 计算加速优化方法一直是研究人员的研究热点,因为GEMM和GEMV作为BLAS (Basic Linear Algebra Subprograms) 中最为基本的两个算子,其性能的提升 将极大提升建立于其基础上的应用性能。GEMM的优化主要分为两个方面,分 别是数学算法上的优化和计算机系统层面的优化。前者主要是在数学算法上 减少GEMM需要执行计算量,其中最经典的算法是Strassen算法[25],其将相乘 的每个矩阵分别分解为大小相同的四个子矩阵,通过对四个子矩阵执行一系 列的矩阵加法和乘法运算得到最终的乘积矩阵,成功将矩阵乘法的时间复杂 度从 $\emptyset(n^3)$ 优化到 $\emptyset(n^{\log_2 7})$,但是由于GEMV中向量无法进行有效地分块,因 此Strassen算法无法直接应用到GEMV的优化;另一种,也是研究工作最多且 更加有效的优化,通过将矩阵进行合适的分块和内存布局,减少计算机在执 行计算过程中的重复的和开销大的访存,增强数据的局部性。常见的工作都 是根据所使用硬件的离计算核心最近的一级存储器件(比如CPU中是L1 Data Cache, GPU中CUDA的shared memory[58])的存储大小,对矩阵进行合适大 小的分块以在执行每个小块的计算时访存都能落到最近的存储器而无需访问更 低速的内存。

GEMV的常规计算方式有两种,如图??所示,可以类似向量的内积和外积定义GEMV的内积和外积概念。如图??,GEMV的内积可以定义为向量(Activation Vector)和矩阵(Weight Matrix)的一行或一列的对应元素乘积之和,结果是最终结果向量(Result Vector)的一个元素。如图??,GEMV的外积可以定义为向量(Activation Vector)的某个元素与矩阵(Weight Matrix)对应行或列

的所有元素乘积,结果是一个向量,将所有向量对应相加得到最终结果向量(Result Vector)。在传统CPU平台下,GEMV的内积效率更高,因为其数据局部性更好,内积的累加结果基本能够留存在寄存器中,不需要频繁读写结果向量;当然GEMV的外积在某些场景下也有用武之地。除了考虑寄存器效率外,高速缓存(Cache)的命中率也非常重要:无论是何种方式,只需要Cache容量大于矩阵的两行或两列所占的空间,命中率就会很高,如果矩阵的两行或两列所占的空间过大,则需要将矩阵或向量在某一个维度上进行分块,以达更高缓存命中率。分块后,对于大多数的存储器来说,顺序读取效率是最高的,因此需要将数据按照顺序访问的方式进行重排,称为数据打包。如图??所示,将矩阵按行或列分成了N块,对每一块进行数据打包依次计算。

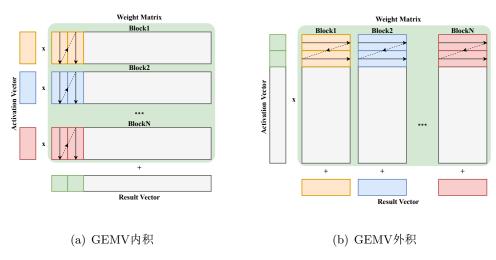


图 2.4 矩阵向量乘基本优化方法

常规的优化手段如上所述,当然还可以使用多线程进行优化,此时只需要考虑各个线程的数据划分和线程间的同步开销即可。除此之外有许多相关硬件被设计提出对GEMV的加速提供了支持,这其中包括基于单指令多数据(Single Instruction Multiple Data,SIMD)的Intel的向量单元和AVX指令集,可以在0.5个周期内完成512bit向量的融合乘加运算(Fused Multiply Accumulate,FMA)操作[59]。还有Nvidia基于单指令多线程(Single Instruction Multiple Threads,SIMT)模型设计的CUDA Core[58],以及专门用于GEMM计算的Tensor Core[60]等等,都极大地提升了GEMM和GEMV的计算效率。

2.2 近存计算研究现状

2.2.1 近存计算技术发展

早在上世纪七十年代左右,近存计算的思想就已经[27,28]初具雏形,这时 普遍提到的概念是"Logic-in-Memory", 其核心思想是在动态随机存取存储器 (Dynamic Random Access Memory, DRAM) 的存储单元上增加简单的逻辑电 路使得DRAM本身可以进行一些简单的运算。在九十年代,Wulf等人针对处理 器(CPU)和存储器(DRAM)之间不断增大的速度差异,通过科学的建模和 实验进行了分析,通过系统性的分析和实验,提出了内存墙(Memory Wall) 的概念以说明CPU和DRAM之间速度存在的难以逾越的鸿沟[29]。许多学者围 绕该问题提出了不同的解决方案,其中,有部分学者提出近存计算(Processing in Memory, PIM)的思想,希望通过在存储器原地进行计算从而减少CPU的 访存以达到更高的性能和更低的能耗。同年就有工作[61]被提出,该结构通过 在存储阵列旁加了一些计算单元 (例如 ALU), 用于支持存储阵列内部的数据 处理。又如RowClone这篇工作[30]提出在DRAM的同一存储体(Bank)内同时 打开多行并利用共享的行缓存器 (Row Buffer) 实现行之间的快速复制,这 种复制无需CPU参与数据搬移,大大提升了复制的效率。此外还有Seshadri等 人[31, 32]的一系列工作,通过利用内存单元本身的模拟特性以及对感应放大器 (Sense Amplifier)的简单修改,实现了大批量的按位与(AND)、或(OR)、 非(NOT)逻辑操作,由于计算完全发生在DRAM内部,因此不占用内存带 宽,可以达到非常高的吞吐。

尽管还有相当一部分此类的工作被提出,但是时代的局限性使得PIM的工作难以落地。一方面是当时的制造工艺无法在内存芯片内集成较为复杂的逻辑单元。另一方面,在内存墙概念被提出的九十年代,互联网的数据量远不如现在庞大,没有弃用原先普通内存更换造价更加高昂PIM型内存的迫切需求[62]。

本世纪10年代以来,人类社会进入大数据时代,数据量呈现指数级爆炸,而且由于人工智能的兴起,数据密集型场景逐渐增多,大量且频繁数据搬移造成的高延迟和高能耗等问题日渐凸显:跨内存层次结构移动数据的能耗将比执行双精度浮点运算的成本高出两个数量级[63]。想要消除这种不必要开销的迫切需求日益增长,计算机系统逐渐从以计算为中心的架构向着以数据为中心的架构发展。此时近存计算被重新提出,其在存储侧计算的思想与大数据时代信息处理的特征不谋而合,重新受到了研究人员的青睐。

与此同时,硬件方面的新进展为存内计算的复兴提供了坚实的土壤——3D堆叠技术(3D-Stacking)的出现极大程度上解决了此前PIM的逻辑集成难题,使得在同一块面积的芯片上集成更复杂高效的逻辑单元成为可能。如图??所示,3D堆叠技术纵向堆叠内存芯片,形成多层结构。3D堆叠内存立方体在最底层集成逻辑层,为存储侧计算单元提供设计空间,逻辑层上方即是堆叠的存储层。层与层之间通过硅穿孔(Through-Silicon Vias, TSV)TSV形成垂直互联。TSV能够高效传输数据,同时一个存储立方可能包含大量的TSV进行垂直互联,因而可以提供极大的内部存储带宽。凭借着新硬件技术,Ahn等人[64]提出Tesseract使用3D堆叠技术加速大规模的图处理。

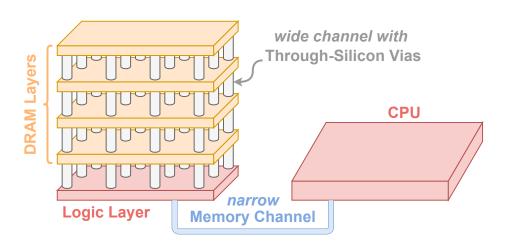


图 2.5 3D堆叠内存结构,重绘自文章[3D-Stack-Fig]

与此同时由于人工智能(Artificial Intelligence,AI)的兴起,许多专用于神经网络的PIM加速芯片也被设计出来,其中较为著名的就是三星的HBM-PIM(High Bandwidth Memory,HBM)产品[8],该产品采用20nmDRAM工艺,使用3D堆叠技术堆叠封装了4层裸芯(die),每层die的bank组内增加了专门用于做16位浮点数乘加操作的PIM单元以处理神经网络中的矩阵操作。此外三星的另一个产品AxDIMM[9]也采用了近存计算的技术,其将DRAM芯片(Chip)和一块FPGA处理单元整合到一块有着DDR4标准接口的主板上,主要用于加速推荐模型(Recommendation Model)的向量嵌入查找任务(Embedding Lookup)。海力士也提出过存内加速器AiM[10]用于加速AI,与三星的HBM PIM不同的是,AiM基于GDDR6(Graphics Double Data Rate V6)内存,为每个bank装配PIM单元,通过设计互连总线和全局缓存实现各个PIM单元的高效互连。近

些年国内的公司阿里巴巴推出过近存计算产品[11],同样采用的是3D堆叠技术将逻辑die和数据die堆叠封装在一起,通过TSV高速传输数据。逻辑die上分别设计了用于向量排序和矩阵乘法的计算单元处理不同类型的任务。

2.2.2 近存硬件UPMEM

然而上述工作因为各种复杂的原因难以落地使用和量产,甚至大部分基于模拟器,使得PIM技术的推广与使用犹如空中楼阁。近几年,一款号称真正可商用的PIM硬件横空出世: UPMEM作为第一款可以商用的近存计算处理器产品[12],有着更加通用的处理能力、高速的内存带宽、低廉的接入成本以及完备的开发生态。UPMEM本身是一条2400MHz的有着标准DDR4内存接口的DIMM插块,可以像正常的内存条一样插在Intel CPU的服务器上。每个双路服务器最多可以插入20条UPMEM(需要为每个CPU留出空余的DIMM插口插入普通的DDR4内存)。如图??所示,一个UPMEM内存条上有2个rank,每个rank拥有8个chip,每个chip中包含着8个bank,每个DPU(Dram Processing Unit)独占其中一个内存bank。因此一台服务器能够拥有20×2×8×8 = 2560个DPU并行处理任务。

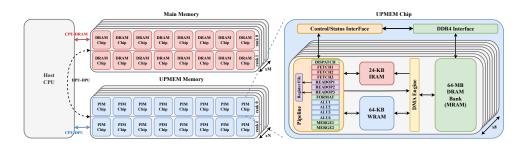


图 2.6 UPMEM硬件架构, 重绘自文章[65]

每个DPU拥有一个工作频率在400MHz的标量顺序(Scalar In-order)多线程的RISC核心,拥有16个物理线程和一个精调的(fine-grained)14级流水线。其中为了避免实现复杂的数据转发和流水线互锁电路[12],同一线程内的两个连续指令必须间隔 11 个周期才能被调度(只有最后三级ALU4、MERGE1、MERGE2可以和下一条指令的 DISPATCH、FFTCH 阶段并行执行)。因此至少同时有11个线程同时运行才能最大程度利用流水线。同时每个DPU的每个线程都有16个可用的32bit的寄存器,需要分奇偶访问。

UPMEM采取哈佛架构,将数据和指令分别存放,拥有24KB的指令存储器IRAM(能存放4096条48位指令)和64KB的数据存储器WRAM。DPU在工作时会在取指阶段访问IRAM,在访存和执行算术运算时访问WRAM。此外还存在存储层级MRAM,其就是每个DPU独占达的DRAM Bank,用于存放和CPU进行通信的数据,拥有较大的存储空间(64MB)。WRAM和MRAM除了在存储容量上的不同之外,由于WRAM本身属于静态RAM(Static Random Access Memory,SRAM),而MRAM就是正常的动态RAM(Dynamic Random Access Memory,DRAM),二者的访问速度存在着数量级的差别。再加上DPU无法直接访问MRAM需要通过WRAM进行中转,因此常规的访问方式是经过内置的DMA引擎将程序用到的大批量的数据从MRAM传输到WRAM中,再在WRAM中去频繁访存和计算。可以将WRAM视作通常意义上的Cache(缓存),而MRAM则类似于普通内存,不同之处在于WRAM对开发人员不透明,需要手动管理。

UPMEM在硬件的基础上开发了一套完整的软件栈和工具链方便开发人员在其上搭建应用,包括DPU程序的运行时库、编译器,以及主机端调用DPU程序的API库,以及功能强大的调试器dpu-lldb。UPMEM的编程模式为单程序多数据(Single Program Multiple Data,SPMD)模型,DPU及其独占的bank相对于CPU来说类似于一个协处理器,CPU端被称为host端,而DPU端被称为device端。由CPU主动地将编译好的DPU程序装载入DPU并准备数据传输到DPU,再启动DPU执行程序,执行结束后收集结果或执行下一轮的任务。CPU和DPU之间的通信需要使用UPMEM提供的主机端API库,而DPU和DPU之间无法直接通信需要到CPU搬移到内存中进行中转。具体参数可以看表格??。

表 2.1 UPMEM基本参数

名称	参数
Frequency	400 MHz
Register width	32 -bit (64 -bit support)
${\rm DPU\text{-}MRAM/DRAM\ Bandwidth}$	1 GB/s
Threads	16
Main RAM (MRAM/DRAM)	64 MB
Instruction RAM (IRAM)	24 kB (4,096 \times 48 -bit encoded instructions)
Work RAM	64 kB

有许多工作对UPMEM的硬件特征做了系统且全面的测试[65, 66, 67, 68, 69], 其中, Gómez-Luna等人[65]的测试工作较为全面且权威。在这些评测中, 不难发现UPMEM的硬件优势主要有下面几点:

- 1) 高存储容量和传输带宽,忽略WRAM等高速缓存,MRAM本身有64MB, 2560个DPU共有160GB内存,远超市面上常用显卡的显存,每个MRAM的 传输带宽大约为700MB/s,当2560个DPU并行工作其聚合带宽能够达到1.7TB/s, WRAM的聚合带宽更是能够达到6.8PB/s。
- 2) 高并发和细粒度并发控制,如上所述,2560个DPU可以同时工作,每个DPU内部还可以控制16个线程进行更加细粒度的控制,虽然大多数常规测试集(Benchmark)中,超过11个线程并发就会让核心达到饱和。按照11个线程来计算,整个PIM系统的并发线程数量能够达到近3万。
- 3) 高能效比,PIM设备由于减少了数据的多层级搬移可以大大降低能耗,文章[65]中测试,UPMEM的能效比高于运行同等任务且优化成熟的CPU和GPU。

虽然UPMEM有上述的许多优点,作为商用近存计算硬件能够充分支持并行计算,但同时UPMEM的局限性也十分明显:

- 1) UPMEM由于硬件资源十分有限,只支持32bit的整数加减法和8bit的乘法, 其他的算术操作包括64bit的相关操作,乘除操作,浮点操作都是使用软 件实现,效率较为低下;同时UPMEM本身主频不高,DPU处理器的规 模受限,即使是32bit加法的MRAM计算访存比也只有1:4[65],这些充分 说明UPMEM的计算能力弱,更加适合内存瓶颈的任务。
- 2) UPMEM的通信效率低,host和device的传输效率本身不高,只有大批量传输连续数据时才能勉强达到DDR4内存的传输带宽,同时DPU直接彼此独立缺乏有效的通信手段,只能通过CPU主动中转数据,效率更加低下。因此UPMEM不适合那些需要多核频繁通信的任务。[65]。

2.2.3 UPMEM相关应用

自UPMEM可商用以来,有许多研究者就此硬件做出了大量工作。其中较为基础的一类是针对UPMEM硬件特征构建软件栈或对硬件做修改。如Khan等

人[70]针对包括UPMEM在内的诸多近存计算硬件构建了编译器,以支持开发人员在更高的抽象层级编程。同样的,Chen等人[71]也针对UPMEM硬件抽象更为高级的软件栈,包括对DPU的元数据管理、主从通信以及批处理模式三个大主要模块。同时,还有部分工作专注于拓展UPMEM基础软件库。Giannoula等人[72]开发了基于UPMEM的稀疏矩阵向量乘法(Sparse Matrix Vector Multiplication,SpMV)库,支持多种稀疏格式的矩阵以及数据格式,设计了多种数据映射和优化方法以适应不同的场景。Item等人[73]在UPMEM上开发了一套基于查找表(Look UP Table,LUT)和CORDIC(coordinate rotation digital computer)迭代的超越函数库,以一定的精度范围内支持了包括三角函数、指数对数、双曲线、平方根等复杂计算。Noh等人[74]针对UPMEM的DPU之间通信慢的问题,开发了一套支持多种通信模式的高效通信框架。除此之外,有部分工作在了解了UPMEM硬件的优缺点后,试图对UPMEM的硬件本身进行修改。北大的Zhou等人[75]为解决UPMEM的通信慢的问题,增设外部数据连接电路联通物理相邻的DIMM,并设计数据转发和传输算法提高数据传输效率。

另外一大类重要的工作专注于利用现有UPMEM硬件去加速不同领域的应用,主要涉及到生物基因、数据库以及人工智能领域。生物基因领域主要是使用UPMEM加速基因测序和基因比对工作[41, 42, 43, 44, 45],这类工作的本质是字符串匹配,为内存瓶颈任务,因此适合使用UPMEM硬件进行加速。数据库领域有许多工作对UPMEM关注密切。比如早期的工作[33]将skyline算子卸载到UPMEM。清华的Kang等人做了一系列的工作[34, 35, 36]将数据库常见的索引查询如跳表、前缀树的查询卸载到了UPMEM上,并充分设计了负载均衡算法保证查询速度。一些工作[37, 38]将数据库最基本的查询算子,全部或部分卸载到了UPMEM上。Baumstark等人[39]将查询计划的优化也卸载到了UPMEM上。Lim等人[40]将数据库中的连接查询(Join)卸载到UPMEM上,通过巧妙地移位和排序解决了UPMEM因内存交错(Bank Interleave)带来的数据传输性能损失。

UPMEM的高并行和细粒度控制特性使得其非常适合用于AI和神经网络的场景。有相当一部分工作使用UPMEM加速神经网络的推理。Zarif等人[46]将UPMEM用于卸载巨型嵌入标的嵌入查找(Embedding Table Lookup)任务,加速效果尤为明显。Gómez-Luna等人[47]将机器学习中经典的模型和算法卸载到了UPMEM上,包括线性回归、逻辑回归、决策树、K均值聚类,并对其分别测试了准确性、性能和扩展性,结果表明UPMEM相对于CPU有巨大提升,与GPU几乎持平。

Das等人[48]在UPMEM上分别卸载了嵌入二值神经网络(Embedded Binary Neural Network , eBNN) 和高度量化的卷积神经网络YOLOv3, 使用查找表消 除浮点乘除计算,这种低bit量化在小模型上表现优异,但是不一定适用于大 模型。Giannoula等人[49]将图神经网络(Graph Neural Network, GNN)的推 理卸载到了UPMEM上,测试结果表明对于稀疏图和较为内存瓶颈的场景中, UPMEM的推理效率提升非常大。PIM-DL[50]使用UPMEM推理Bert,使用聚 类算法构建向量乘以矩阵的查找表,通过对输入向量切分子空间以对查找表 进行降维,从而消除GEMV算子为最近邻查找和向量加法,提高了计算效率。 最近也开始有研究者尝试使用UPMEM加速神经网络的训练过程。Gogineni等 人[51]提出SwiftRL以解决强化学习(Reinforcement Learning, RL)中的内存瓶 颈问题,将Tabular Q-learning和SARSA(State-Action-Reward-State-Action) 等强化学习算法在UPMEM上实现,并适应不同应用场景。Rhyner等人[52]希 望在UPMEM实现分布式随机梯度下降算法(Stochastic Gradient Descent, SGD) 探究UPMEM的AI训练能力和硬件特点。上述两个训练工作的结果都表明只有 在内存瓶颈的应用场景下,UPMEM的训练性能提升较大,而且由于训练过程 中存在跨节点通信,扩展性较差无法随数据规模线性扩展。

2.3 本章小结

本章首先详细地对大模型推理加速的技术和论文做了详尽介绍,从大模型的发展历程和模型结构的分析,了解大模型的推理成本很高,明白了加速推理的关键因素在于解决内存瓶颈或者提升基本算子的性能。随后介绍了模型量化的基本原理,以及用于加速大模型以缓解内存瓶颈的相关工作。然后对大模型推理阶段的基本算子矩阵向量乘做了基本介绍,并阐述了相关优化方法。本章还主要介绍了近存计算研究现状。首先梳理的近存计算的发展历程,包括近存计算的产生原因、发展和现状。然后着重介绍了第一款可商用的近存计算的硬件UPMEM,包括其硬件架构和软件栈,同时结合相关测评工作说明了改硬件的基本特性。最后详细地介绍了基于UPMEM硬件上做的相关科研工作,涉及生物基因、数据库和机器学习等诸多领域,对研究现状有了充分的认识。

第3章 基于近存计算硬件的矩阵向量乘软件优化

基于在第二章介绍的GEMV的通用两种方法,直接使用float32数据格式进行GEMV的计算的性能非常差,原因是UPMEM硬件不支持浮点数的算术运算而使用软件模拟,其性能大约是int32数据类型格式的算术吞吐的十分之一[65],因此需要考虑量化。在上一章提到,浮点量化格式往往优于定点量化[24];同时测试表明UPMEM的访存较计算更快,计算访存比仅有1:4[65],因此非常适合用访存换计算。基于上面的两点我们使用基于FP8数据格式[76]的查找表算法。为提高量化精度可以使用机器学习的方式以少量的校准数据集调整量化后参数,针对反向传播中LUT不可导的问题,可以使用直通估计器(Straight-Through Estimator,STE)解决[77](STE简单来说就是跳过LUT自身的梯度下降,将误差直通传递到上一层,通过调整上一层的矩阵权重来实现误差最小化,这是一种非均匀量化的手段)。此外为了和Llama2-7B保持一致,没有特别说明,本章中涉及到的权重矩阵的维度皆为4096×4096,同时本章所有讨论的优化都是建立在单个DPU的推理优化。因此单个DPU的GEMV内核的正常输入为4096维度FP8数据格式的激活向量,4096维度FP8数据格式的权重方阵,最终计算得到的结果为4096维度的结果向量。

本章将基于量化后FP8数据格式的查找表算法优化GEMV算子,主要分两个层次进行优化,首先优化WRAM的数据局部性,减少MRAM访存;其次优化寄存器的数据局部性,减少WRAM的访存。

3.1 基于多级存储的查找表分块算法

UPMEM的MRAM访问是通过DMA引擎,速度较慢,并且只在大批量数据传输时带宽较高,针对该硬件特性,本节针对存储层级MRAM做访存优化,提高WRAM的数据局部性。

3.1.1 矩阵向量乘查找表基础

查找表(Look Up Table,LUT)是非常典型的存储换计算的技巧,常常被用在某些边端设备或者计算能力有限的硬件上以支持复杂计算。由于UPMEM硬件本身较弱的计算能力,以及较低的计算访存比,非常适合使用访存换计算的方法。一般意义上的查找表就是对于函数 $f(x_1,x_2,\cdots,x_n)=y$,在一定的定义域范围和精度内穷举所有自变量的组合,并提前计算得到每种组合对应的函数值,制作成一张映射表,此后的函数计算无需计算而只需查表即可。由于计算机只能离散有限地表示数值,每种特定位宽的数是天然可穷举的,例如对于nbit的数作为自变量,其本身有 2^n 种不同的数值,两个nbit的数作为自变量,则有 2^{2n} 个不同的组合。

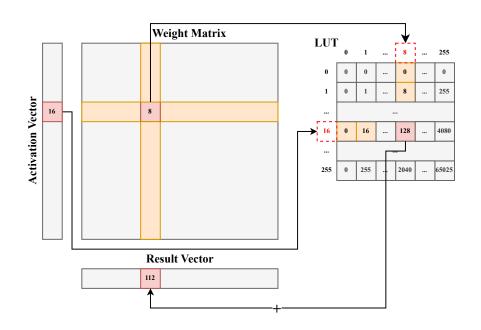


图 3.1 基于查找表的矩阵向量乘

这里举例GEMV的8bit乘法查找表的设计,如图??所示,其中有一张数据 类型为uint8的乘法查找表(为了直观采用uint8数据格式)。由于两个操作数都 为8bit,因此输入一共有256×256 = 2¹⁶种组合,因此可以提前构建一个256行256列 二维数组存储查找表LUT,第一个操作数的数值代表行索引,第二个操作数 的数值代表列索引,行索引和列索引交叉索引到的元素值为两个操作数的乘 积。例如在进行GEMV运算时,要计算激活向量(Activation Vector)中某个值为16的元素和权重矩阵中某个值为8的元素的乘积,现只需要访问提前构建好的二维数组(查找表)的第16行第8列的元素即可,得到答案为128,再加到结果向量(Result Vector)的对应位置上。当然这里加法计算同样可以通过构建一张8bit的加法查找表消除。这样,8位宽下任意数据格式的任意二元算术运算都可以按照上述的查表方式将计算转换为访存。同时上述访存过程仅仅涉及最简单的数组索引计算,几乎能够得到所有硬件的支持,从而降低了对硬件算术能力的要求。

上述乘法查找表的构建存在冗余,因为乘法满足交换律,因此上述256×256的矩阵只需要保存上三角或下三角即可。甚至能够进一步将8bit的乘法拆成多步4bit的乘法、加法和移位操作,但这两种做法无疑都会增加计算复杂度,对于在UPMEM上需要频繁访问的查找表而言是不合适的。同时查找表能够按照行划分成为子表,例如上述uint8的乘法查找表,当能够确定某个操作数的变化范围在[0,64)时,只需要上述查找表的前64行即可满足计算,即每一行和多行的组合都是属于8bit乘法查找表的子查找表,当空间受限时,可以按需载入子查找表。在此我们特别约定: 1)查找表的大小和构建方式都如上述所描述,nbit的二元运算查找表表项为2²n; 2)二元运算查找表通过两个索引(分别是行列索引)确定查找值,约定这里的索引在后文称作索引值(row/col index),查表得到的值为元素值(element); 3)后文如果没有特别说明,子查找表指的是原查找表二维数组的不同行的组合,即确定行索引值的范围的子表。

3.1.2 分块载入查找表卸载乘法

直接使用8bit乘法查找表的方法在UPMEM中卸载GEMV计算存在诸多问题,首当其冲的就是WRAM的空间限制:由于查找表在执行GEMV运算时需要频繁访问,因此必须要将其载入WRAM高速内存中才会有较好的性能。然而8bit的查找表光是表项就有256x256 = 2¹⁶ = 64K项,如果按照表中每个元素刚好占用1字节,则查找表需要占用空间64KB,而WRAM的容量只有64KB,除了用户数据之外至少需要为各个线程的堆栈留存一部分空间,因此无法将整个查找表载入WRAM。

解决办法就是分块载入查找表,每次只执行数据范围落在当前载入的子查 找表覆盖的范围内的计算。但是此时需要注意的一点就是数据的重用性:权重 矩阵无法一次性全部载入WRAM,从MRAM载入WRAM的带宽远低于WRAM与 核心交互的带宽,分多次载入子查找表后需要避免因为计算不完整而重复载入矩阵。基于上述考虑,我们设计了基于分块载入查找表卸载GEMV中的乘法的算法,具体如图??所示,激活向量(Activation Vector)和结果向量(Result Vector)完整载入WRAM中,将查找表拆分成16个子查找表,行索引范围被划分为在[0-15), [16-31), \cdots , [240,256)16个区间。

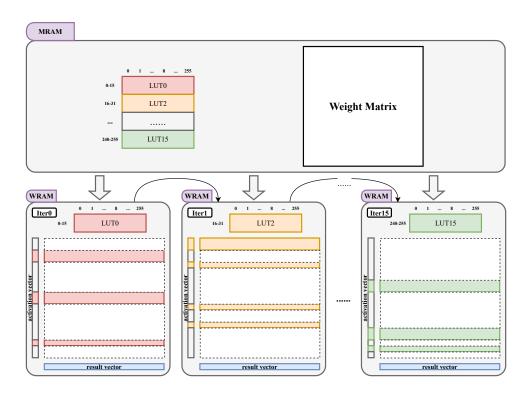


图 3.2 分块载入查找表卸载GEMV中的乘法

该算法需要进行子查找表个数次迭代,每次迭代流程大致为:将子查找表载入WRAM中,遍历激活向量,对于每个元素判断其值是否在当前子查找表的行索引值区间内,对于满足要求的元素,将该元素所对应的权重矩阵(Weight Matrix)的行向量从MRAM载入WRAM,执行查表乘法计算并加到结果向量上;对于不满足要求的元素直接跳过,等待下一次迭代再进行判断。如此一来完全没有将数据重复地从MRAM搬移到WRAM中,无论是查找表还是权重矩阵,都只从MRAM中搬移到WRAM中一次,实现了非常良好的WRAM数据局部性。

3.1.3 基于数制映射表卸载加法

想要完整卸载GEMV算子的所有计算仅仅使用上述分块查找表卸载乘法远远不够,上述方法虽然使用分块载入的方式解决空间上的限制,但是在计算加法时无法简单套用类似的思路:由于使用的数制是FP8,硬件加法无法支持,同时由于累加的操作特性,FP8加法的所在查找表区间是动态变化的,无法事先静态地确定并载入子查找表,直接从MRAM中读取性能就会非常差。一种方式是直接使用软件模拟:FP8常用的有两种格式[76],如表??所示,我们选用E4M3格式的FP8进行推理,因其相较于E5M2具有更高的精度(E5M2相较于E4M3拥有更高的动态范围更适合训练)。其数据格式并不完全符合IEEE754,取消了无穷的表示缩减了NaN的表示范围以容纳更多规格化数,其他部分均符合IEEE754的标准。

E5M2E4M3 Exponent bias 7 15 Infinities N/A $S.11111.00_2$ NaN S.11111.11₂ $S.11111.\{01, 10, 11\}_2$ $S.0000.00_2$ Zeros $S.00000.00_2$ $S.1111.10_2 = 1.75 * 2^8 = 448$ $S.11110.11_2 = 1.75 * 2^{15} = 57,344$ Max normal $S.0001.00_2 = 2^{-6}$ $S.000001.00_2 = 2^{-14}$ Min normal Max subnormal $S.0000.11_2 = 0.875 * 2^{-6}$ $S.000000.11_2 = 0.75 * 2^{-14}$ $S.000000.01_2 = 2^{-16}$ $S.0000.01_2 = 2^{-9}$ Min subnormal

表 3.1 FP8常用两种格式二进制细节

如果直接使用软件模拟,计算两个浮点数的流程的大致为:对阶、尾数求和、规格化、舍入、溢出处理,虽然不用处理无穷等特殊情况,但是上述几个步骤中涉及到大量的移位操作和逻辑操作,由于UPMEM的一个周期至多只能执行一条指令[12],因此这些位运算和逻辑运算指令开销不能忽视,而且由于规格和非规格数的区别存在大量的条件判断和跳转语句,同样非常影响性能。注意到,可以将E4M3格式的FP8展开成int32,使用int32进行加法计算和中间结果的保存(硬件不支持int32乘法但是支持加法),在得到最终的结果向量后再转回FP8数制以便后续的传输。具体的展开形式可以很简单,E4M3的

符号位不变置于int32的符号位,同时根据指数位置判断该数是否为规格化数,若是规格化数,则需要将尾数的低三位前面添1形成4位尾数;若不是规格化数,则正常取尾数。然后假设指数部分的值为e,将尾数左移max(e-1fi0)位即可。如图??所示,FP8数0 0010 110转为int32为0...11100,FP8数0 0000 110转为int32为0...110,二者相加得0...100010,这个时候反转回FP8应该首先判断是否为规格数,显然该数为规格化数,需要将int32数右移直至前导第一个1到最低第4位上(计算舍入)即可。

但其实同样可以使用一张数制映射表代替上述复杂的逻辑操作,如图??中的MapLUT,是一个表项为256的一元映射查找表,提前将FP8展开存储在该张映射表中,在计算时展开操作就可以换为查表操作。更进一步,原本的乘法查找表元素为单字节FP8,现在将其替换为其对int32的映射项,变为四字节。这样查询出来的乘积就是int32的展开格式,直接加到同样每个元素扩展为32位的结果向量中。最后,基于查找表MapLUT再通过二分查找将结果向量中的每个元素还原成FP8以便后续的传输。

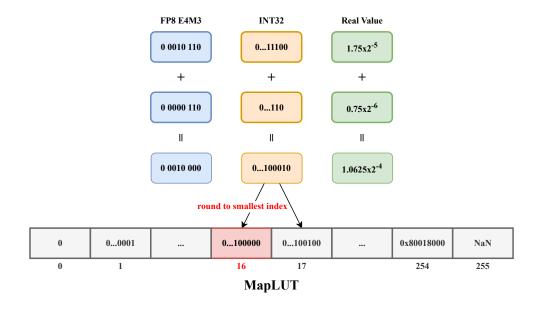


图 3.3 数制映射表卸载GEMV中的加法

在查找的过程中,可能会遇到舍入问题,即计算出来的元素值无法精准匹配查找表中的元素,其原因是使用int32进行加法运算时保留了相当的精度没有舍入,这个时候会出现待查找的值处于查找表两个相邻元素值之间,如图??所示,为了简化计算加速查找我们直接选择索引值较小的那个数作为查找结果:

一方面转为int32进行中间结果的加法运算相对于直接使用FP8计算保留了相当 大精度,这里只是将最终结果进行转换因此精度损失整体来讲不大;另一方面 精度损失仍然可以通过离线的基于机器学习的量化工作优化消除。这种舍入方 式我们这里称之为向最小索引值舍入(Round to Smallest Index),这种舍入其 实本质和向零舍入(Round toward Zero)是同一种舍入规则。

3.1.4 算法小结

```
算法 3.1 基于多级存储的查找表分块算法(LUT-M)
输入: Vector[M], Matrix[M][N], LUT[256][256], MapLUT[256];
输出: Result_{-}8[N];
 1: define SubLUT[16][256], MatRow[N], Result\_32[N]
 2: for i \leftarrow 0 to 15 do
       mram\_read(SubLUT, LUT[16i \cdots 16i + 15], 16K)
                                                          ⊳ parallel read
       for j \leftarrow 0 to M-1 do
 4:
          if Vector[j] not in [16i, 16i + 15] then
 5:
             continue
 6:
          end if
 7:
          mram\_read(MatRow, Matrix[i], N) > parallel in N for each tasklet
          for k \leftarrow 0 to N-1 do
                                                ▶ parallel in N for each tasklet
 9:
              Result[k] \leftarrow Result[k] + SubLUT[Vector[j]\&0xF][MatRow[k]]
10:
          end for
11:
       end for
12:
13: end for
14: Result\_8 \leftarrow \mathbf{BinarySearch}(Result\_32, MapLUT)
                                                                ▶ parallel in N
15: return Result_8
```

至此,可以完全卸载GEMV算子的全部运算到UPMEM上,我们在这里对上述方法进行总结,给出算法如??所示,假设M和N都为4096,那么激活向量大小为4KB,32bit的结果向量的大小为16KB,转成对应的FP8向量需要占用4KB的空间,但是可以直接覆盖写入激活向量以节省空间,将查找表分成16份,每个子查找表的大小为16KB,载入的矩阵一行的大小为4KB,FP8到int32的映射

表大小为1KB,总共占用WRAM空间41KB,剩余23KB给各个线程分配堆栈空间完全足够用。在这种设计下,权重矩阵的所有行总共只需要从MRAM中载入WRAM中一次,LUT的每个子表同样也只载入一次,FP8和int32的相互映射也是直接在WRAM中完成,充分提高了数据的重用性。

3.2 基于缓存的矩阵行列重排算法

UPMEM访问WRAM的速度较快,当流水线充满时,且访问带宽不受访问模式影响(顺序、随机),且任何8byte以下的数据访问都只会消耗一个时钟周期[65]。在上一小节主要针对MRAM的读写做了优化,提高了WRAM的数据局部性,这一小节主要针对WRAM做优化,提高寄存器的数据重用。

3.2.1 矩阵行重排

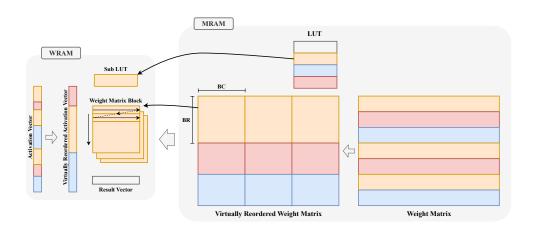


图 3.4 矩阵行重排计算示意图

针对算法??,可以观察到每完成权重矩阵的一行计算就要读写各一次结果向量,有很大的开销,这里基于此前提到的算法做出修改如图??所示,此前由于考虑权重矩阵一行的向量会较长无法同时载入多行,在这里可以依据激活向量的值的分布对权重矩阵进行分块,划分成BR(Block Row)行BC(Block Column)列的子矩阵。

对于子矩阵,可以一次性全部载入,进而使用GEMV的内积计算方式,将结果向量某个元素的值缓存在寄存器中,完成了子矩阵的一列计算后再写入内

算法 3.2 行重排的矩阵向量乘算法(LUT-W-R)

```
Vector[M], Matrix[M][N], LUT[256][256], MapLUT[256], BR, BC;
输出:
        Result_8[N];
 1: define SubLUT[16][256], SubMat[BR][BC], Result\_32[N]
 2: for i \leftarrow 0 to 15 do
       mram\_read(SubLUT, LUT[16i \cdots 16i + 15], 16K)
                                                                      ▶ parallel read
 3:
       define Offset[BR], Index[BR], vidx = 0
 4:
       while vidx < M do
 5:
           row \leftarrow 0
 6:
           while row < BR and vidx < M do \triangleright parallel in BR for each tasklet
 7:
               if Vector[vidx] in [16i, 16i + 15] then
 8:
                  Index[row] \leftarrow vidx, row \leftarrow row + 1
 9:
                  Offset[row-1] \leftarrow SubLUT[Vector[vidx]\&0xF]
10:
               end if
11:
               vidx \leftarrow vidx + 1
12:
           end while
13:
           for j = 0 to N - 1 step BC do
14:
               for k = 0 to row -1 do
                                                   ▶ parallel in BR for each tasklet
15:
                  mram\_read(SubMat[k], \&Matrix[Index[k]][j], BC)
16:
               end for
17:
               for k = i to i + BC - 1 do
                                               ▶ parallel in BC for each tasklet
18:
                  temp \leftarrow Result\_32[k]
19:
                  for l = 0 to row - 1 do
20:
                      temp \leftarrow temp + *(Offset[l] + SubMat[l][k] \times ele\_width)
21:
                  end for
22:
                  Result\_32[k] \leftarrow temp
23:
               end for
24:
           end for
25:
       end while
26:
27: end for
28: Result_8 \leftarrow \mathbf{BinarySearch}(Result_32, MapLUT)
                                                                      ▶ parallel in N
29: return Result_8
```

存。注意这里不改变矩阵的行列主存格式,依然按照行主存,原因是这里不真实地对矩阵的行进行重排,仅仅是在载入时挑选满足需求的子矩阵行,称之为虚拟重排(Virtually Reordered)。因此行之间不一定是连续的,改为列主存的话无法充分利用DMA引擎的大批量连续数据传输带宽高的特性,好在WRAM的访存模式对访存带宽并无影响,这里仍然按照列进行访存和计算,将子矩阵的一列和对应的激活向量进行向量内积操作,结果加到结果向量对应位置中。每次载入子查找表,就以BR行的粒度载入BC列的子矩阵,当该BR行的所有子矩阵完成了计算后,取寻找下一个BR行的子矩阵直至结束激活向量的所有访问。

具体如算法??所示,设置M和N都为4096,且一次性载入的子矩阵大小上限为16KB,可以将BR和BC都设置为128,此时新增的数据结构有子矩阵SubMat,占用空间16KB;有Index数组保存行索引,占用256B;有Offset数组用于保存该行查找表的偏移,占用1KB空间,因此一共多占用了近13KB的WRAM的空间,相比于算法??剩余8KB的空间,分配给各个线程的堆栈足够了。在使用行重排之前,每一行矩阵的计算都要读写各一次4096维度的结果向量。而使用了行重排之后,假设每次子矩阵都是128行,那么每128行才会读写各一次4096维度的向量,单就读写结果向量的提升来说,是128倍。当然每次处理矩阵元素时,不仅仅只做读写向量的操作,还包括读取矩阵元素、查表、相加以及其中隐含的算术逻辑操作,实际提升需要进一步测试。

3.2.2 矩阵列重排

同样针对算法??,可以观察到,当激活向量中的某个元素和权重矩阵的一行做乘积时,需要频繁地查找子查找表以获取乘积,然而由于矩阵权重的每个元素为8bit,总共只有256种值,对应的乘积也只有256种值,因此理论上最多只需要查询256次LUT,但是实际的计算情况是矩阵一行中的每一个元素都重新去查询LUT,一共查询了4096次。如果将矩阵的一行按照数值排序,相同的连续数值只需要查表一次,这样就能避免重复查询LUT,提高访存效率。

按照此思想,我们提出列重排如图??所示,为方便展示工作原理,这里以3bit数据位宽和一个16元素的向量为例,对于权重矩阵的每一行,首先我们保留其索引值,按照元素值进行排序,排序后我们构建一个8个元素的桶(数组)对应3bit数据的所有取值情况,对权重矩阵每一行0-7数值出现的次数进行计数,计数完成的这8个桶,我们称之为Delim数组,*Delim[i]*代表的含义就是值为i的元素出现的次数,接下来设置状态转移方程??。

$$\operatorname{delim}[i] = \begin{cases} \operatorname{delim}[i] - 1, & i = 0\\ \operatorname{delim}[i] + \operatorname{delim}[i - 1], & i > 0 \end{cases}$$
(3.1)

这样更新之后,Delim才被真正称之为分界数组,然后再将排序后的索引构成的Index数组替换为权重矩阵对应的行向量即可。这个时候Delim数组的值就是指示着矩阵元素值发生变化的分界线。使用这样两个数据结构进行GEMV运算,如果确定了激活向量的元素的值V为2后,相当于确定了要查找的子查找表(查找表的某一行),然后读取Delim数组可以知道,Index数组的索引(0,7]的元素值都是1,因此可以通过查找LUT确定这个7个数的乘积都为1(uint8查找表),再读取载入的Index数组确定累加到结果向量的索引完成计算。

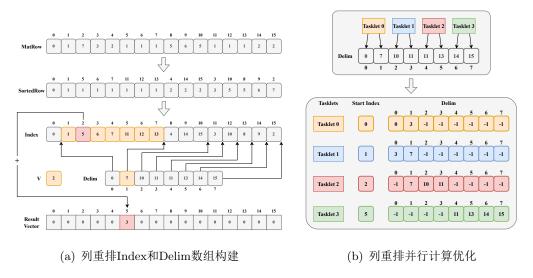


图 3.5 矩阵列重排计算示意图

但是由于数据的分布情况未知,简单按照Delim长度平均分配给各个线程的任务可能出现严重的负载不均,无法充分利用DPU的并行计算能力。可以看到图??中,这16个元素的向量交由4个tasklet进行数据划分执行GEMV,如果按照简单地Delim数组长度平均分,即tasklet0负责Delim数组中索引0和1的计算,tasklet1负责2和3等等,那么就出现负载不均衡: tasklet0负责了8个元素的计算,几乎占据了整个向量计算量的一半,而其他tasklet的计算量非常低,甚至有些只有两个元素的计算量,这些tasklet计算完成后就会被闲置等待tasklet0完成工作。

算法 3.3 列重排的矩阵向量乘算法(LUT-W-C)

```
输入: Vector[M], DelimMat[M][TN][257], IndexMat[M][N], LUT[256][256], MapLUT[256];
输出: Result_{-}8[N];
 1: define SubLUT[16][256], IndexRow[N], Delim[257], Result\_32[N]
 2: for i \leftarrow 0 to 15 do
       \mathbf{mram\_read}(SubLUT, LUT[16i \cdots 16i + 15], 16K)
                                                                      ▶ parallel read
       for j \leftarrow 0 to M-1 do
 4:
           if Vector[j] not in [16i, 16i + 15] then
 5:
               continue
 6:
           end if
 7:
           mram\_read(IndexRow, IndexMat[j], 2N)
                                                                      ▶ parallel read
 8:
           mram\_read(Delim, DelimMat[j][TaskletId], 514)
 9:
           k \leftarrow Delim[0]
10:
           while Delim[k] \neq -1 do
11:
               product \leftarrow SubLUT[Vector[j]\&0xF][k]
12:
               for l \leftarrow (if \ k = 0 \ then \ 0 \ else \ Delim[k-1] + 1) to Delim[k] do
13:
                  Result[IndexRow[l]] \leftarrow Result[IndexRow[l]] + product
14:
               end for
15:
               k \leftarrow k + 1
16:
           end while
17:
       end for
18:
19: end for
20: Result_8 \leftarrow \mathbf{BinarySearch}(Result_32, MapLUT)
                                                                     ▶ parallel in N
21: return Result_8
```

回到实际情况,试想一种极端情况:权重矩阵的某一行4096个元素,值全部都是1,这样所有的计算任务都会交由tasklet0执行,其他线程需要等待tasklet0计算完成才能进行下一行的计算,性能会大大降低。因此为了负载均匀,需要重新设计Delim数组的形式:为每个tasklet配备一个Delim数组,然后将任务均分到每个tasklet独享的Delim数组中。

如图??所示,将前4个元素的计算分给tasklet0,则tasklet0需要执行一个值为0的计算和三个值为1的计算,那么只需要在Delim数组的0号索引填0,一号索引填3即可,在二号索引填-1表示任务结束不用继续读取Delim数组; tasklet1负责5-8号元素的计算,需要执行四个值为1的计算,只需要在一号索引填7,Start Index处填1表示任务起始的计算值,这样tasklet1就会从1号索引的前一号索引读取起始位置为3+1=4,然后读取4、5、6、7号元素执行计算。其他的tasklet类似。如此以来就能避免负载不均衡的问题。给出对应的算法??。

假使M和N都为4096,相比算法??,MRAM中多了DelimMat,Matrix变为IndexMat,因为需要记录索引因此矩阵的元素从一字节变为两字节。MRAM仍然足够,当TN(TaskletNum)为16时,WRAM中多了16个Delim数组,大概占用8KB的空间,且MatRow变为IndexRow多占用4KB空间,一共多占用12KB,总共占用WRAM空间53KB,剩余11KB给16个线程分配堆栈空间足够。同时每个tasklet在处理一行矩阵时由原来的4096次查表,变成了现如今最多256次查表,仅仅只是多读取了一个Delim数组,每行矩阵大概由原本的8K WRAM reads变为4.5K WRAM reads,差不多有两倍的性能提升。和此前算法??类似,实际过程中查表操作的占比未知,提升需要进一步测试。

3.3 本章小结

本章主要是介绍了在近存计算UPMEM硬件上对GEMV算子的软件优化。首先简要提及了基于查找表的量化手段,介绍了查找表卸载二元算术运算基础。在此基础上提出针对多级存储访存优化的矩阵向量乘算法LUT-M,该算法使用查找表的方法卸载了FP8数据格式的乘法和加法的二元运算,拥有非常好的WRAM数据局部性。随后,更进一步提出了针对缓存访存优化的矩阵向量乘算法,分别对矩阵进行行重排(LUT-W-R)和列重排(LUT-W-C),充分考虑GEMV计算中WRAM的访问模式,优化寄存器局部性,减少无意义的内存读写。

第4章 近存计算架构中的矩阵向量乘硬件设计

本章主要介绍借助近存计算模拟器的修改硬件,优化矩阵向量乘的设计。 第一小节是对上一章提出的三个软件算法的性能分析。之后介绍新增融合查表 加法指令对矩阵向量乘的优化手段。然后详细介绍通过增加向量单元和指令, 向量化计算矩阵向量乘的设计和算法。最后说明上述设计实现的模拟器平台, 简要介绍模拟器特性和硬件修改实现方式。

4.1 软件优化性能瓶颈分析

算法执行耗时IPCMBULUT-M698.7 ms96.96%3.70%LUT-W-C467.6 ms84.38%11.66%LUT-W-R298.8 ms76.97%10.67%

表 4.1 软件优化性能分析

在上一章提出了三种算法优化后,本小节对每种算法下的矩阵向量乘算子的在近存硬件上的执行情况进行了测试,分别测试其在特定规模和的矩阵和线程配置下的执行时间、周期数以及指令数。我们计算了不同算法的计算利用率(Instructions Per Cycle,IPC)和内存带宽利用率(MRAM Bandwidth Utilization,MBU)。这里MBU的计算公式为??,MRAMRead是算子执行过程种从MRAM读取的数据(MB),ExecuteTime是算子执行时间(秒),通过此前的工作知道理论带宽大概为628MB/s[65]),因此可以算出利用率。矩阵仍然采用的是4096 × 4096的FP8格式,开启16个Tasklets,在单一DPU上的测试如表??所示。

$$MBU = \frac{MRAM\ Read}{ExecuteTime \times 628} \times 100\% \tag{4.1}$$

可以看到,在三种算法中,从LUT-M、LUT-W-C再到LUT-W-R,IPC是下降的,相应的MBU是上升的,这说明我们在针对WRAM的优化中通过增加MRAM的访存次数来减少WRAM的访存,可以看到执行时间在逐渐降低证明这种优化有效: LUT-M虽然MRAM的访问少但是执行时间长,通过额外访问MRAM获取一些辅助性数据或增加访问MRAM的次数提高寄存器的局部性可以有效的提升算子性能,是一种权衡(trade off)。

尽管如此,能观察到IPC的值始终在70%以上,相应地MBU的值在10%左右,这充分说明了UPMEM这个硬件平台的特性为计算瓶颈,与传统的冯诺依曼架构不同,UPMEM的访存带宽很快几乎不会成为瓶颈。想要进一步提升算子性能,本文认为仅仅在软件层面做算法的优化十分有限,需要着手与UPMEM硬件结构做出优化,比如为UPMEM增添额外的计算单元和算术能力以增强UPMEM的计算强度。这里将不探讨简单的硬件参数修改诸如提高主频、增加浮点单元支持硬件浮点算术计算等等,我们将结合我们的软件算法特点(LUT)去设计硬件的微架构的更改。

4.2 查表和加法融合的指令设计

在传统CPU平台上编程时,如果需要访问数组的某个元素,需要拿到数组的首地址addr和元素索引index,以及每个元素所占字节数为width,通过计算addr+index*width得到真正的内存地址然后再去访存。这种乘加的操作在编译时会做优化,假如数组是连续访问的,那么会优化指令递增地址:只有第一次访问数组需要计算乘加,后面访问只需要在地址寄存器累加上width即可。但是在上述基于查找表的算法,数组的访问往往不是连续的,无法消除乘加操作,因此这里可以设计增加一系列指令专门用于访问数组(查找表),如图??所示,分别设计了适用于不同数据位宽的指令,如LHSI(Lookup Halfword Signed by Index),该指令接受dst寄存器、base寄存器、idx寄存器和移位立即数shift:dst寄存器是目标寄存器,base寄存器是数组的首地址,idx寄存器是数组的索引,shift指示的是元素宽度(2byte宽度是移位1位),这条指令的操作就是将idx寄存器的值左移shift位,然后与base寄存器的值相加得到地址addr并访存2个字节,将结果存入dst寄存器(符号位扩展)。这样数组的访问就可以通过这一条

指令完成。

```
LBUI dst: wreg, base: wreg, idx: wreg
                                                             FMLA add: wreg, lut_base: wreg, idx: wreg, shift: imm
Behavior:
                                                             Behavior:
                                                              -index = idx << shift[4: 0]
 addr = base + idx
- target = [addr + 7: addrl
                                                              addr = lut_base + index
                                                              - lut = [addr + 31: addr]
                                                              add = add + lut
LBSI dst: wreg, base: wreg, idx: wreg
                                                            FMAL add base: wreg, idx: wreg, shift: imm, lut: wreg
Behavior:
 addr = base + idx
 target[31] = [addr + 7]
                                                             addr = add_base + index
                                                             add = [addr + 31: addr]
- target[6: 0] = [addr + 6: addr]
                                                             - [addr] = add + lut
LHUI dst: wreg, base: wreg, idx: wreg, shift: imm
                                                                      LWI dst: wreg, base: wreg, idx: wreg, shift: imm
Behavior:
                                                                      Behavior:
- offset = idx << shift[4: 0]
                                                                        offset = idx << shift[4: 0]
 addr = base + offset
                                                                        addr = base + offset
- target = [addr + 15: addr]
                                                                       - target = [addr + 31: addr]
LHSI \quad dst; wreg \, , \quad base; wreg \, , \quad idx; wreg \, , \quad shift; imm
                                                                      LDI dst: dreg, base: wreg, idx: wreg, shift: imm
Behavior:
                                                                      Behavior:
 offset = idx << shift[4: 0]
                                                                        offset = idx << shift[4: 0]
 addr = base + offset
                                                                        addr = base + offset
- target[31] = [addr + 15]
                                                                       - target = [addr + 63: addr]
 target[14: 0] = [addr + 14: addr]
```

图 4.1 FLA指令集设计

在矩阵乘法的计算中,能够观察到一个非常基本的操作:向量和矩阵的元素相乘再与结果向量中的元素相加,将这种乘加操作融合成为单个操作,称为融合乘加(Fused Multiply Add,FMA)操作。在许多AI加速芯片中都设计有MAC单元(Multiplier-Accumulator Unit)支持FMA操作和指令。将乘加操作融合成为一条指令的优势一方面在于能够使得指令数目减少,减少取指和译码的时间,另一方面就是能够设计专门的电路优化计算,减少消耗周期数,从而整体提高算术吞吐。因此可以基于此前的查表指令,修改UPMEM硬件支持融合查表加法指令,如图??所示,FMLA(Fused Multiply Lookup Add)指令接受add寄存器,lut_base寄存器,idx寄存器和移位立即数shift: add寄存器用于存放累加结果,lut_base寄存器存放的是查找表的首地址,idx寄存则是查找表的索引,shift同样指示的是元素宽度,这条指令的操作类似此前的查表指令,先取得lut_base[idx]结果,与add寄存器相加并累加到add中。至于FMAL

(Fused Multiply Add Lookup)指令则是受armv8的LDADDA指令启发¹,专门用于解决需要频繁读写结果向量的操作,其会从内存中读取某个数进行加法运算后再存回。这一系列的指令我们称之为FLA(Fused Lookup Add)指令集。

```
1 ;Result:r0, k:r2, SubLUT[Vector[j]&0xF]:r4, MatRow:r6
                                                                        1 ;temp:r0, Offset:r2, 1:r4, SubMat:r6, k:r8, ele_width:4
                                                                                                                                               1 ;Result:r0, IndexRow:r2, 1:r4, product: r6
   3 ;Matrow
4 add r1, r6, r2
5 lbu r1, r1, 0
5 ;SubtUT
7 ls1_add r3, r4, r1, 2
                                                                                                                                                6
7 ;Result
8 ls1_add r3, r0, r1, 2
9 lw r5, r3, 0
                                                                          1 lsl_add r3, r8, r4, 7
/ is_add rs, r4, r1, 2
8 lw r3, r3, 0
9 ;Result
10 lsl_add r5, r0, r2, 2
11 lw r7, r5, 0
12 ;add
13 add r7, r7, r3
14 sw r5, 0, r7
                                                                        11 lsl_add r7, r1, r5, 2
12 lw r7, r7, 0
                                                                                                                                               11 :add
               (a) LUT-M算法
                                                                                   (b) LUT-W-R算法
                                                                                                                                                          (c) LUT-W-C算法
1 ;Result:r0, k:r2, SubLUT[Vector[j]&0xF]:r4, MatRow:r6
                                                                      1 ;temp:r0, Offset:r2, 1:r4, SubMat:r6, k:r8, ele_width:4
                                                                                                                                           1 ;Result:r0, IndexRow:r2, l:r4, product: r6
                                                                       2
3 ;Offset
4 ldi r1, r2, r4, 3
5 ;SubMat
2
3 ;MatRow
4 lbui r1, r6, r2
5 ;SubLUT
6 lwi r3, r4, r1, 2
                                                                                                                                             3 ;IndexRow
4 lhui r1, r2, r4, 1
                                                                      6 lsl_add r3, r8, r4, 7
7 lwi r5, r6, r3, 0
                                                                                                                                             6 fmal r0, r1, 2, r6
8 fmal r0, r2, 2, r3
                                                                      8 ;add
9 fmla r0, r1, r5, 2
         (d) LUT-M算法优化 (e) LUT-W-R算法优化 (f) LUT-W-C算法优化
```

图 4.2 不同GEMV算法查表累加语句汇编分析

对算法??、??、??中查表累加语句进行汇编分析:算法LUT-M对应的是Result[k]+=SubLUT[其编译指令序列如图??所示;算法LUT-W-C对应Result[IndexRow[1]]+=product,其指令序列如图??所示;算法LUT-W-R对应的是语句temp+=*(Offset[1]+SubMat[1][k]*ele_wi其指令序列如图??所示。每做一次数组的访问或者累加操作,至少需要两条甚至以上的指令,现在使用图??中所示的指令集对上述汇编代码进行重写,能够得到优化后的汇编代码如图??、??、??所示,指令数目大大减少,由原先的6至8条指令减少到2至4条,由2到3倍的提升;由于最深层循环的循环次数是最多的,主要决定程序的性能,因此理论上使用融合查表加法指令能够对程序

4.3 基于查表的向量指令设计实现

有2到3倍的性能提升。

SIMD (Single Instruction Multiple Data) 是一种特殊的计算模式,即"单指令多数据",它允许处理器通过一条指令同时对多个数据执行相同的操作,从而显著提高数据处理的效率和性能。在SIMD架构中,处理器执行一条指令,但这条指令会同时作用于多个数据单元,同时执行相同的算术操作,因此SIMD指

¹https://developer.arm.com/documentation/dui0801/g/A64-Data-Transfer-Instructions/

令非常适用于矩阵和向量的数据计算。Intel是SIMD计算模式的主要推动者之一,为多种架构的处理器配备了SIMD处理单元和对应的指令集[59],SIMD的数据位宽从一开始的128bit逐渐增长到256bit最后到512bit,大大提升了数据处理的效率。

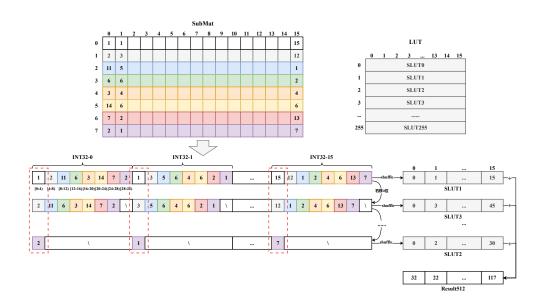


图 4.3 基于SIMD指令的矩阵构建和GEMV计算

对于更低bit量化,参考Intel AVX向量指令集增添SIMD指令进行加速: __m512i _mm512_pe 接受两个AVX-512向量,并返回一个AVX-512向量,这些AVX-512向量由16个32位整型数组成,这个函数的作用是: 按照index向量中指示的索引将a向量重排,比如index向量中第1个元素值是3,表示会将a向量中第4个元素重排到新向量的第1个位置。值的注意的是index向量中每个int32只用到了最低4bit的数值(确保索引值不超过16)。这种重排与查表操作存在相同之处,查表本身也是给出一张向量(子查找表),读取权重矩阵元素的值作为索引,再去查找表中取得乘积。上述函数中a向量为子查找表,权重矩阵的一行的前16个元素为index向量,相当于使用权重矩阵的值对子查找表做重排,可以一次性查出16个乘积结果。假设权重矩阵数据宽度为4bit,输入向量仍然是8bit的位宽,那么查找表为256×16的二维数组,仍然展开FP8到int32,那么LUT的每一行就是一个AVX512向量,刚好满足上述指令的条件。

要想使用SIMD计算GEMV,首先需要对权重矩阵进行重新划分,现以Intel的AVX-512向量为例,对于行主存的矩阵,现将其切分成8×16的子块SubMat如图??,

对这个子块进行重排,将其转换成一个AVX-512向量:将该AVX-512向量分组,分为16组INT32,将SubMat[0][0]的元素放置到INT32-0的最低四位[0:4),再将SubMat[1][0]的元素放置到INT32-1的[4:8),依次类推,直至遍历完8行,这样就填满了INT32-0,同样的道理,处理SubMat矩阵的第二列,得到INT32-1,当处理完SubMat的所有行和所有列之后,填满了该AVX-512向量。将该向量代替原子矩阵进行存储。完成了所有子块的重排之后,矩阵划分结束,其结果是行数减小到原来的8倍,列数扩大到原来的8倍。这时由于执行的是8 $bit \times 4bit$ 的乘法,查找表的大小为256 × 16 × 4Byte = 16KB,可以完全载入WRAM,因此可以直接按照GEMV内积的方式计算。

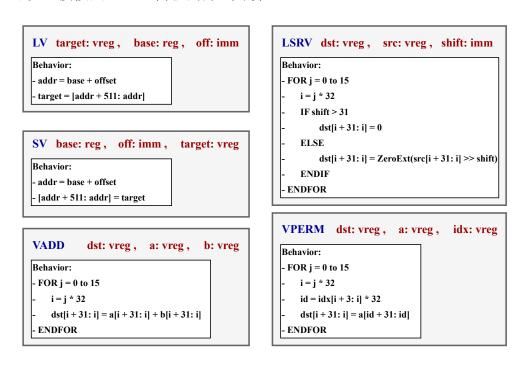


图 4.4 向量指令集设计

具体的计算方式也需要将重排后的权重矩阵从行主存改为列主存,也就是以512bit的粒度进行转置。转置过后,原来一列的元素现在可以按照行访问提高访问效率。再基于DPU内部线程并行化,每个tasklet处理一列并均分所有列。具体到单个AVX-512向量,仍然以IntelAVX指令为例,计算仍然以图??为例,计算该AVX-512向量时需要先载入对应的子查找表SLUT1到AVX-512向量a中(使用_mm512_loadu_si512指令载入寄存器),然后载入权重的AVX-512向量到index寄存器中,执行_mm512_permutexvar_epi32操作得到结果,使用_mm512_add_epi32指

令将其加到AVX-512累加结果寄存器上。然后使用_mm512_srli_epi32指令对index向量右移4位,再重复刚才的过程;左移8次后完成整个AVX-512向量的计算,再依次执行该列的所有AVX-512向量的计算,执行完成后再将AVX-512的累加寄存器写到结果向量的对应位置上。不同的tasklet负责不同的列,其对应的结果向量的位置也不同,但是之间互相不干扰无同步开销。

算法 4.1 基于SIMD指令的矩阵向量乘算法(LUT-SIMD) 输入: Vector[M], TransMat[N/16][M*8], LUT[256][16], MapLUT[256];输出: $Result_{-}8[N];$ 1: **define** MatBuffer[1024], $Result_32[N]$ 2: for $i \leftarrow TaskletId$ to N/16 - 1 step TaskletNum do for $j \leftarrow 0$ to M * 8 - 1 step 1024 do $mram_read(MatBuffer, \&TransMat[i][j], 1024)$ 4: for $k \leftarrow 0$ to 1023 step 64 do LV(A, &MatBuffer[k], 64)6: for $l \leftarrow 0$ to 7 do 7: LV(Index, LUT[Vector[(j+k)/8+l]], 0)8: VPERM(Temp, A, Index)9: VADD(Adder, Adder, Temp), LSRV(A, A, 4)10: end for 11: end for 12: end for 13: $SV(\&Result_32[i*16], 0, Adder)$ 14: 15: end for 16: $Result_8 \leftarrow \mathbf{BinarySearch}(Result_32, MapLUT)$ ▶ parallel in N

要想完成上述工作,需要给UPMEM增加相应的向量单元并适配相应的指令集,如图??所示,使用LV和SV指令来从内存某处加载/存储512bit的向量到向量寄存器中。使用LSRV指令对512bit向量中的每个32bit数进行右移,右移的位数不超过31位。当然还要使用VADD执行两个512bit向量逐元素加法,以VPERM指令使用index向量对a向量进行重排。同时要高效完成上述工作,每个线程至少

17: **return** Result_8

需要4个512向量寄存器,其中两个分别充当a和index,剩下的两个一个用于暂存向量重排的结果,一个用作累加寄存器。考虑到硬件实现,由于我们只是支持SIMD的部分计算,仅仅包括重排、加法和位移(向量的Load/Store比较简单),因此向量计算单元的电路设计不会特别复杂,同时由于UPMEM工作特性,线程数量大于11对于性能没有明显提升,存在大量空闲的寄存器(UPMEM有16个物理线程每个线程都有24个32bit寄存器),因此有足够的空间留给向量寄存器堆。

给出基于SIMD向量指令的算法如算法??所示,这里卸载的是8bit×4bit的乘法,因此查找表的维度是256×16,刚好可以放进WRAM中且每一行都是一个512bit的向量。权重矩阵需要重排,假设M和N都为4096,原本的维度是4096×4096,使用int8存储数组的维度是4096×2048,重排之后行缩小8倍,列扩大8倍变为512×16384,再按照512bit(64B)的粒度进行行列转置,维度就变成256×32768。上述操作中最深层循环的操作是指令LV、VPERM和VADD,每次执行这三条指令就可以一次性对16个数进行查表并累加,大大提升了性能。

4.4 基于近存模拟器的硬件设计实现

为了实现上述硬件的修改并验证性能,需要使用一个能够模仿UPMEM硬件计算的软件。PIMulator是一个UPMEM的周期精确模拟器[69],能够满足我们修改硬件的需求。它由两个关键组件组成,如图??所示:一个是与UPMEM指令集架构(Instruction Set Architecture, ISA)兼容的软件编译工具链,以及一个经过真实UPMEM-PIM硬件交叉验证的硬件性能模拟器。

PIMulator的软件编译工具链的一部分基于开源的UPMEM软件开发工具包²(Software Development Kit,SDK)提供的LLVM[78]编译器工具链(dpu-upmem-dpurte-clang),另一部分包括自定义的编译器、链接器和汇编器。PIMulator主要是用UPMEM SDK提供的编译器将用户所书写的能在真实硬件上运行的源代码以及和UPMEM兼容的C标准库程序进行预处理、编译和汇编成二进制对象,最终链接形成UPMEM的可执行二进制文件。同时,PIMulator使用自定义设计的链接器和汇编器,而不是直接使用UPMEM SDK的链接器。这是因为UPMEM的链接器与UPMEM硬件的微架构紧密绑定,限制了对PIM硬件架构的自定义能力。例如,当编译后的程序大小或WRAM内存使用量超过物理IRAM或WRAM容

²https://sdk.upmem.com

Application
Source
Codes

Application
Source
Codes

Application
Source
Codes

Amount Anomic Man
Amount Man
Amo

量时, UPMEM的链接器会报错。

图 4.5 PIMulator架构图, 重绘自文章[69]

PIMulator的硬件周期精确模拟器设计参考了UPMEM的用户手册和公开的微架构信息,主要设计点包括: 1)对DPU计算核心进行建模: DPU核心被建模为一个14级顺序流水线处理器,充分模拟了流水线的调度算法以及奇偶寄存器堆访问时的限制。2)DRAM子系统建模: PIMulator的DRAM子系统模拟基于GPGPU-Sim的周期级DRAM模拟[79]。由于UPMEM-PIM的内存调度策略细节未公开,PIMulator采用了首行优先,先到先服务(First Row, First Come First Served, FR-FCFS)算法来调度内存事务。3)CPU-DPU通信:设定固定通信值来模拟CPU和DPU之间的通信延迟,其值通过UPMEM-PIM真实硬件的系统性的性能分析来调整。UPMEM使用Intel AVX指令进行CPU-DPU通信,PIMulator同样模拟了这种通信的不对称带宽特性。

PIMulator有多个版本的实现³,在论文中实现的是前后端分离的单线程版,使用Python实现前端,C++做硬件模拟后端,没有多线程支持,平均模拟速率为3KIPS(千条指令每秒),与GPGPU-Sim相当。PIMulator另有一版基于Golang开发的前后端一体的版本,充分利用多协程(coroutine)实现了模拟速度提8.5倍的提升并且内存占用减少7.5倍。

PIMulator的设计采用了模块化结构,将SPMD的前端代码/数据生成与后端模拟器清晰分离,类似于GPGPU-Sim的设计。这种设计使得PIMulator可以轻松扩展以模拟和评估新的软硬件架构。本文的硬件架构改动使用PIMulator的这种前后端分离架构实现,具体来说对于改动一的新增的融合查表加法单元,在定义好指令的格式后,会在前端直接修改GEMV算子的汇编代码并使用自定义的FLA指令集,然后修改前端汇编器,包括语法分析和词法分析的程序,使得前端程序能够正确识别我们新增的指令。与此同时,在后端的逻辑部分新增对应指令的逻辑计算,以函数的形式暴露给后端模拟仿真,就相当于增添了相

³https://github.com/VIA-Research/uPIMulator

应的硬件单元。对于改动二SIMD指令也是类似的流程,不过稍有不同之处在 于SIMD指令需要自行添加向量寄存器并识别,这个需要在前后端的寄存文件 中去定义向量寄存器。

4.5 本章小结

本章主要介绍了在近存计算模拟器上修改硬件加速矩阵向量乘的设计。首先对此前提出的软件算法进行了分析,分析算子的性能瓶颈在于商用硬件的计算性能上,阐明了修改硬件的原因和必要性。接着介绍了设计的融合查表加法指令集,通过对矩阵乘法汇编代码的分析和比较表明引入该融合查表加法指令会大幅减少指令数目并加速程序。然后是对UPMEM增加向量单元的设计,详细描述了权重矩阵的重排流程、SIMD指令集的设计和基于向量指令的GEMV算法,通过向量化访存和计算能够极大提高程序效率。最后介绍了上述硬件改动的实现,包括模拟器平台PIMulator的介绍和修改方式。

第5章 实验结果与分析

本章节主要是对此前在UPMEM上进行软硬协同优化的GEMV算子的综合测试,第一小节介绍环境配置平台,第二小节重点在UPMEM近存计算硬件平台上进行算子综合测试,包括与其他常见的硬件计算平台进行对比,第三小节重点在PIMulator模拟器平台上测试硬件优化的效果。

5.1 环境配置介绍

5.1.1 硬件平台

本文实验的近存计算平台在UPMEM官方推荐的UPMEM服务器上。该服务器配备了双插槽的英特尔至强4210 CPU,每颗CPU拥有10个核心20个线程,每个核心工作在2.20GHz的基准频率,拥有32KB的L1缓存、1MB的L2缓存和13.75MB的L3缓存。每个CPU配备6个内存通道,支持DDR4-2400的内存。我们为每个CPU的5个通道插满UPMEM DIMM,剩余的一个通道配置常规DDR4-2400的内存。每个内存通道插入两根UPMEM DIMM,每个UPMEM DIMM上配有128个DPU。因此一共有2×5×2×128 = 2560个DPU可以同时工作,每个DPU的存储容量为64MB,因此UPMEM内存的存储容量一共是160GB。普通CPU内存有128GB。

同时实验对比使用的CPU平台是在配备了双插槽的英特尔至强6242 CPU的服务器平台上,每颗CPU拥有16个核心32个线程,每个核心工作在2.80GHz的基准频率,拥有32KB的L1缓存、1MB的L2缓存和22MB的L3缓存。每个CPU配备6个内存通道,支持DDR4-2933的内存。该平台上没有插UPMEM DIMM,全部配备的是标准DDR4内存共256GB。之所以CPU平台和UPMEM平台要分开成两套硬件测试,而不能复用UPMEM平台的原因是,UPMEM平台的CPU的6个内存通道有5个都被UPMEM占用,CPU内存传输带宽变为原来的六分之一,这

样的对比实验并不公正。

GPU的硬件装配在CPU平台上,由于通过PCIE接口连接而并不影响性能。GPU平台配备了一块Nvidia A6000 GPU,其核心代号为GA102,安培架构,拥有10752个CUDA Core和336个Tensor Core,单精度浮点性能达38.7TFLOPS。其拥有48GB的GDDR6显存,384bit的传输位宽,显存带宽能达到768GB/s,足以容纳我们评估中使用的数据。具体详细的硬件配置可以见表??。

硬件平台	制程	处理核心		内存		功耗	
		核心数	工作频率	峰值性能	容量	总带宽	切和
Intel Xeon 6242 CPU	14 nm	16	2.8GHz	89.6 GFLOPS	255.9 GB	$256\mathrm{GB/s}$	$150~\mathrm{W}$
NVIDIA A6000 GPU	8 nm	10752	1.41GHz	38.7 TFLOPS	48 GB	$768\mathrm{GB/s}$	$300~\mathrm{W}$
UPMEM	2x nm	2560	400MHz	1024 GOPS	160 GB	$1.7~\mathrm{TB/s}$	256 W

表 5.1 硬件平台配置

5.1.2 数据准备和矩阵尺寸选择

本文选择被广泛使用的开源模型Llama2-7b-chat,使用WikiText2¹和PTB²作为量化校准数据集对原始权重进行FP8/FP4量化,以机器学习的方式构建FP8/FP4查找表,以随机选取的量化后的权重矩阵(MHSA中的线性层)作为测试数据。我们在主要的测试中选取的GEMV数据尺寸为4096×1024,对应Llama2-7B推理过程中的线性层;在扩展性测试中我们将使用不同矩阵尺寸测试DPU的扩展性。在数据宽度方面,近存计算平台选择FP8(E4M3)数据格式进行测试,在CPU和GPU平台选择Float32进行测试(精度由现有量化方法工作保证)。每个DPU使用4096×1024尺寸的矩阵,用满UPMEM所有DPU进行总的吞吐测试,矩阵的大小为4096×1024×2560,假设使用FP32的数据格式,矩阵所占空间最大为4096×1024×2560×4Byte=40GB,上述硬件平台足以存储。

5.1.3 基线设置

对于商用近数计算硬件平台的测试,我们设置基线(baseline)分别为CPU、GPU和UPMEM平台的Float32矩阵向量乘。PIM平台使用UPMEM SDK(版本2024.1.0)编译在UPMEM-DIMM执行;CPU平台使用英特尔数学核心函数库

¹https://huggingface.co/datasets/mindchain/wikitext2/tree/main

²https://aistudio.baidu.com/datasetdetail/67

(Intel Math Kernel Library, MKL) [80],它是英特尔官方开发的一套高性能数学计算库,里面包含BLAS接口,针对Intel(至强处理器)硬件特性进行了深度优化(包含OpenMP以及SIMD指令),同时能够简单高效地支持多线程和并行计算;而GPU平台我们将基于CUDA(12.2)使用cuBLAS库³: cuBLAS是NVIDIA官方开发的一个高性能线性代数库,专为CUDA平台设计,充分利用了NVIDIAGPU的硬件特性,能够显著加速矩阵乘法(GEMM)、向量运算和其他线性代数任务。对于下发的任务包括GEMV,在支持Tensor Core的GPU硬件上,cuBLAS会自动优化选择使用Cuda Core还是Tensor Core以到达最佳性能。对于近存计算模拟器平台的测试,我们主要测试硬件修改对算子的提升,基线设置为第三章提出的三个算法LUT-M??、LUT-W-R??和LUT-W-C??以及朴素GEMV内积LUT-FP4。

5.2 基于近存计算平台的软件优化测试与分析

5.2.1 总吞吐对比测试

我们定义GEMV算子的吞吐为每秒操作运算次数(Operations Per Second, OPS)来衡量,对于矩阵尺寸为 $M \times N$ 的GEMV算子来说,具体的计算公式为??,其中 $M \times N$ 的矩阵中的每个元素都要进行一次乘法和加法,因此是两次操作;ExecuteTime为GEMV算子的多次连续执行的平均耗时,单位为秒。图??分别显示了在近存计算平台(UPMEM)、CPU平台和GPU平台上的GEMV算子运算性能,UPMEM使用了全部2560个DPU,每个DPU配置16个tasklet,LUT-W-R算法配置子矩阵大小为32 \times 512。

$$Throughput = \frac{2 \times M \times N}{ExecuteTime} \times 10^{-9} GOPS \tag{5.1}$$

结果显示,与CPU平台的MKL库中的矩阵向量乘法相比,UPMEM平台的最大吞吐算法LUT-W-R算法有14.7倍的提升,而相比较GPU的cuBlas而言,吞吐量基本持平有微小的差距。CPU平台使用MKL库充分利用了Intel CPU的向量指令和多线程(OpenMP,设置线程数量为16)并行计算,但是由于CPU平台有限的内存带宽和复杂的存储层级,GEMV受到数据传输的限制,性能与近存计算平台相差较大。对于GPU的表现符合预期,因为GPU的内部带宽并

³https://docs.nvidia.com/cuda/cublas/index.html

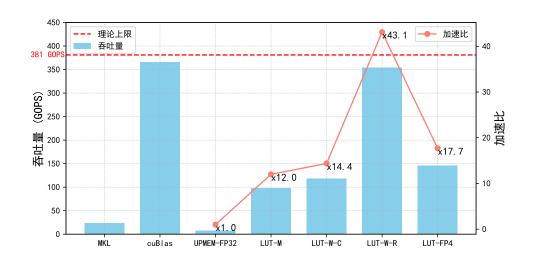


图 5.1 不同平台及算法下GEMV总吞吐

不低,此前在第四章的分析中发现UPMEM平台的内存带宽利用率最高也只达到10%左右,因此二者在数据传输方面的表现是类似的。同时GPU的核心数量并不少,且每个核心的主频更是有1.41GHz是UPMEM的核心主频的2 3倍,因此理应相较于UPMEM更快,但是UPMEM平台凭借着高速的内部带宽和精调的优化算法缩小了与GPU平台的差距。同时在GPU测试的过程中,我们发现计算吞吐(Compute SM Troughput)仅达47.57%,远远没有充分利用硬件计算的能力,然而内存带宽利用率却以及达到96.89%表现为内存瓶颈。

同时可以看到在UPMEM平台上,软件优化的加速比。以最基础的GEMV算法UPMEM-FP32为基准,该算法就是普通地使用UPMEM上的软件模拟Float32直接进行计算而不采用查找表,其性能非常低,吞吐仅达8GOPS。使用了针对MRAM的分块载入查找表的算法LUT-M后,相比UPMEM-FP32有巨大的提升,加速比高达12倍。之后是针对WRAM优化的两种算法将矩阵行重排LUT-W-R和矩阵列重排LUT-W-C。在这之中,LUT-W-C的算法的提升有限,达到UPMEM-FP32的14.4倍,而LUT-W-R算法提升较高,是各种软件优化算法中吞吐最高的算法,达到355GOPS,是UPMEM-FP32的43.1倍。LUT-FP4的算法是卸载W4A8量化的矩阵向量乘法,因为权重进一步量化到了4bit,因此乘法查找表的大小刚好只有16KB,完全能够放在WRAM中,因此执行的算法与UPMEM-FP32是类似的,同样是矩阵向量的内积,只不过乘法换成了查表操作。此处比较奇怪的是,LUT-FP4算法虽然相比UPMEM-FP32算法有17.7倍的提升,但是却弱于LUT-W-R算法,而LUT-

W-R算法是载入子矩阵同样进行内积操作,理应比LUT-FP4要更慢。我们通过研究两种算法的汇编代码后发现,LUT-W-R的算法汇编代码进行了循环展开而LUT-FP4完全没有展开,换言之LUT-W-R的编译优化非常好,性能远超LUT-FP4(在第三小节的测试也侧面说明了这一点),因此出现了LUT-FP4算子吞吐弱于LUT-W-R的情况,推测主要原因在于UPMEM的软件栈不够完善。

同时为了评估硬件限制对UPMEM平台的影响,将LUT-W-C算法下的GEMV的实际性能与理论性能进行了比较。理论性能通过公式??计算。其中 N_{dpu} 表示UPMEM核心的数量,为2560。F表示核心频率,为400MHz。 N_{inst} 表示执行一次FMA操作所需的指令数,包括5条指令:1条用于加载权重,1条用于地址生成,1条用于乘法,1条用于加法,以及1条用于循环中的杂项操作。理论带宽上限为381GOPS,测试的LUT-W-C算法的GEMV算子吞吐为355GOPS,大概达到理论性能的93%。

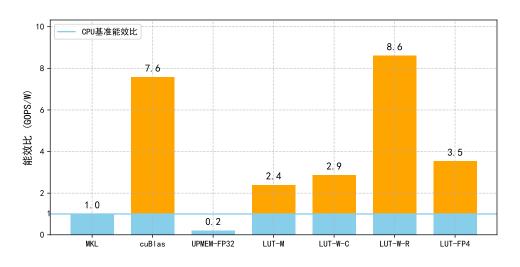
$$MaxThroughput = \frac{2 \times N_{dpu} \times F}{N_{inst}} GOPS$$
 (5.2)

5.2.2 能效比测试与瓶颈分析

近存硬件平台的一大优势在于其减少了数据移动的开销从而能够更加节能,非常适合边端对功耗有严格要求的设备,因此我们在测试计算能力的同时也测试了各个硬件平台的能效比。我们使用Intel VTune Profiler来测试CPU平台上的能耗,同时使用Nsight工具来测试GPU平台的能耗。对于UPMEM平台,由于官方没有提供能耗测试工具,因此我们只能通过UPMEM SDK的dpu-diag工具测试DPU的内核和DRAM Bank的静态功耗,大约为12.8w每根DIMM条。能效比定义简单地计算公式为??,其中算子吞吐与上一小节中的测试结果保持一致,Energy为能耗,单位瓦特(W)。

$$EnergyEffiency = \frac{Troughput}{Energy} GOPS/W$$
 (5.3)

能效比的实验如图??所示,其中以CPU平台的能效比作为基准(1),对其他平台和算法的能效比进行了测试和数据整理,可以看到除了UPMEM-FP32算法因过低的算子吞吐导致能效比较低外,其他平台的能效比皆高于CPU平台,其中最高能效比的算法为LUT-W-R,是CPU平台的8.6倍,是GPU平台的1.13倍,结果充分显示了近存计算平台的低能耗的优势。



(a) 能效比实验

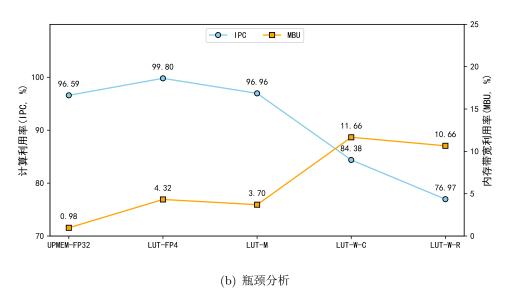


图 5.2 不同平台及算法下GEMV能效比和瓶颈分析

同时在这里对第四章的表??进行补充测试,完善了UPMEM平台下各种算法的计算利用率和内存带宽利用率的数据如图??所示,此时矩阵的大小为4096×4096,设置16个Tasklets,LUT-W-R算法配置子矩阵大小为32×64。此前已分析过CPU平台和GPU平台都是内存瓶颈,反观UPMEM平台的各种算法,IPC都相当之高而内存带宽利用率仅最高达11%,是非常明显的计算瓶颈的表现。同时可以看到逐步优化算法会将IPC降低而MBU提高,是非常典型的使用访存减少计算的优化手段,这意味着在UPMEM这种近存平台编程或者加速应用需要转变此前的冯诺依曼架构计算机的编程定式——减少访存,在近存平台上访存变得更加的"便宜",我们往往需要用访存换计算。

此外实验中比较特殊的点在于LUT-FP4相较于LUT-M,从MRAM读写的字节数量是相同的(FP4仍然用8bit存储减少取数的开销),但是由于LUT-FP4能够执行GEMV内积而LUT-M只能执行GEMV外积导致LUT-FP4的WRAM访问更少,因此运行时间更短,IPC更高且MBU更高。

5.2.3 扩展性测试

本小节将从两个方面对算法进行扩展性测试,首先测试UPMEM每个DPU中的多线程扩展性,即保持矩阵的尺寸不变,增多Tasklet数量,观察算法性能。另一个方面,我们将测试算法处理矩阵尺寸的扩展性,即保持Tasklet的数量不变,增大矩阵的尺寸观察算法的性能。

对于多线程扩展性,本小节测试的矩阵大小为4096 × 4096,具体的算法选择以下几种: UPMEM-FP32,LUT-FP4,LUT-M,LUT-W-C,LUT-W-R。设置Tasklet数量从1逐渐翻倍到16,测试各个算子的执行时间如图??所示。可以看到无论是哪种算法,随着Tasklet的成倍增加,各个算法的执行时间随之成倍减少(对数坐标),然而当Tasklet的数量从8变化到16时,执行时间只减少到了原来的1.3倍,这个刚好符合从8变化打11扩大1.3倍的数据对应关系,也同样验证了UPMEM的流水线在11个线程时就已经充满,多增加线程无继续提升计算吞吐的硬特性。

在Llama2-7B的MHSA中,会将一个完整的4096长度的词向量通过线形层成映射到32个子空间,对应到32个头(会将4096×1的向量映射成32个128×1的向量),本质上属于降维操作,(单个头)线形层是一个4096×128的窄矩阵;在最终计算得到attention向量后,又会通过一个线性层将128×1的向量重新映射为4096×1并最终合并各个头的结果,属于升维操作,此时线形层是一

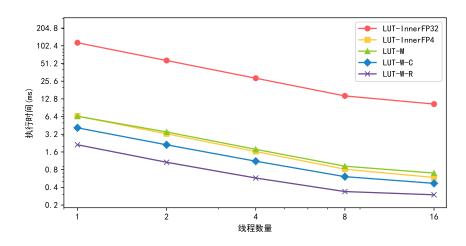


图 5.3 UPMEM平台不同GEMV算法的多线程扩展性测试

个128×4096的宽矩阵。同时由于DPU的通信开销低的特性,往往对算子进行融合,比如将QKV的单个头的线性层合并为大矩阵,此时的维度就是4096×384,且MLP部分的矩阵可以随意切分,因此在实际的大模型推理过程中会遇到不同尺寸的矩阵。此前受制于多个平台的内存容量问题,我们只测试了4096×128的矩阵性能,当矩阵的行列发生变化时,算法的性能是否能够随之正常扩展,这是影响推理效率的关键问题。

对于矩阵尺寸扩展性测试,同样选择UPMEM-FP32,LUT-FP4,LUT-M,LUT-W-C,LUT-W-R这几种算法,设置Tasklet数量为16,改变工作负载,将矩阵的尺寸从 4096×256 翻倍变化到 4096×4096 ,同样将 256×4096 翻倍变化到 4096×4096 ,测试各个算子的执行时间如图??所示。

对于改变矩阵的行数来说,如图??,成倍地将矩阵的行数从128翻倍到4096,算子的执行时间基本上是成倍地增加,说明上述的算法对于矩阵的行变化并不敏感。对于改变矩阵的列数来说,如图??,同样的翻倍手段,大部分算法都是符合成倍减少的特性,对列变化不敏感,只有LUT-M和LUT-W-C除外。这两个算法对于列的成倍增加,算法的执行时间并未成倍的增加,而是低于2倍地增加,换句话说,当成倍减少矩阵的列时,LUT-M和LUT-W-C的算法反而会"耗时增加"。

其中的原因在于这两个算法都是以行为单位进行同步和计算的,LUT-M和LUT-W-C每次会载入权重矩阵的一行,当列数变小时,因MRAM的DMA引擎的特

点(大批量数据载入带宽更高),DMA的效率就会变低,相对应的执行时间就会变多。同时LUT-W-C的算法的优化的理论在于矩阵一行的所有元素不必都查一次表而只需查256次,即通过减少查表的次数来减少访存。当列数变小时,甚至小于256时,LUT-W-C的查表次数反而可能超过未经过优化的查表次数,因此相比于LUT-M,LUT-W-C的"耗时增加"会更严重。

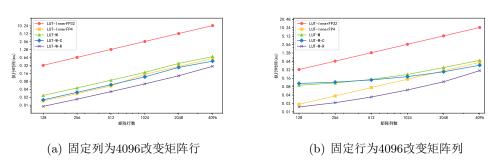


图 5.4 UPMEM平台不同GEMV算法矩阵尺寸扩展性测试

此外可以看到LUT-W-R在增加矩阵的列时,其执行时间并不是等比增长,而是耗时越来越多,原因在于LUT-W-R算法本身对权重矩阵的行列并不敏感,而是对其分块处理的子矩阵的大小敏感,子矩阵越大执行耗时越少。当增加矩阵的列时,会较为严重地挤占WRAM的空间导致子矩阵的变小,从而需要更多的DMA操作从MRAM中读取数据,从而造成执行耗时增加因此可以得出结论,LUT-W-R的算法更加适合行数远大于列数的"窄矩阵",而LUT-W-C的算法更加适合列数远大于行数的"宽矩阵"。

5.3 基于模拟器平台的硬件设计测试与分析

在真实硬件平台测试后GEMV算子的各项数据后,需要对基于模拟器平台的硬件优化进行测试。我们分别做了两部分的硬件优化,分别是增加了融合查表加法指令集(FLA)和向量指令(SIMD):使用FLA指令优化第三章提出的三个基于查表的算法LUT-M、LUT-W-C和LUT-W-R;使用SIMD指令优化GEMV朴素内积LUT-FP4的算法LUT-SIMD。基于UPMEM周期精确模拟器PIMulator对上述优化进行测试,通过模拟器模拟器的周期数和主频测算算子执行耗时,进而得到算子优化后的吞吐。设置矩阵的尺寸为4096×4096,设置16个Tasklets,LUT-W-R算法配置子矩阵大小为32×64。具体的加速如图??所

示。

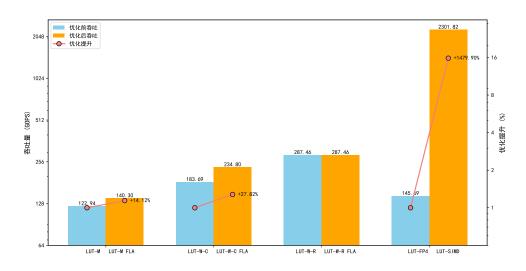


图 5.5 硬件架构修改对于GEMV算子吞吐提升——编译优化O3

对于算法LUT-M、LUT-W-C和LUT-W-R而言,使用了FLA指令集后算子的吞吐提升分别在14.88%、27.82%和0%,在这里对结果进行解释。对于LUT-M和LUT-W-C而言,提升大概在15% 30%左右较为优秀但是没有达到理论预期。在汇编分析的代码段??中,FMA操作的提升普遍在2 3倍,但是上述假设的情况过于理想,没有考虑寄存器的使用限制以及编译优化手段,在真实的算法汇编代码中,能够使用我们设计的查找指令的代码段仅仅在查表指令代码段一处,并且通过一定的编译优化对指令进行了重排,无法通过人手动地更改整体代码段以达到最佳优化,其结果就是使用我们设计的FLA指令往往只能优化FMA操作中的一条到两条指令:比如LUT-M仅有一处查表可以使用FLA指令增强,就是最深循环出的查表语句;而LUT-W-C算法有两处可以使用FLA指令增强,一处是查表得乘积,另一处是查表得累加索引。而我们在之前的理论最大算子吞吐的计算过程中展示过,理论上一次FMA操作往往需要消耗5条指令,因此优化大概在15% 30%左右符合预期。

对于算法LUT-W-R而言,我们无法通过汇编代码分析找到任何可以优化的代码段。我们分析发现LUT-W-R的算法编译优化非常好,将查表操作的额外开销部分通过指令重排优化掉了,从而导致我们无法直接从汇编代码入手优化算法,因此并无加速效果。从上面的测试可以看出,UPMEM平台的软件生态较为完善,编译优化较好,其中的部分原因可能是UPMEM本身基于RISC指

令集,本身指令简单且优化成熟。然而很多其他的近存计算平台,由于底层的硬件和支持的指令集并不像UPMEM这样简单且流行,仍然存在不完善的软件链,编译优化不好的问题。因此基于上面的实验,我们做了补充实验??,对于各个算法不开启编译优化,其余配置保持一致测试了结果。

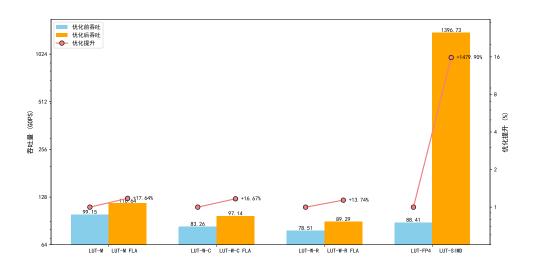


图 5.6 硬件架构修改对于GEMV算子吞吐提升——编译优化O0

这时对于算法LUT-M,使用了FLA指令集后算子性能提升能达到17.64%,有少许提升。算法LUT-W-C的提升为16.67%,该算法的FLA指令增强和O3编译一样有两处,但是提升反而相比于O3编译减少了,其原因在于LUT-W-C的未经编译优化其复杂的源码结构使得其编译产生的汇编代码非常低效,吞吐量甚至低于LUT-M(LUT-W-R也是类似),并且我们在编译的汇编指令中发现了许多废指令,我们未将这些废指令或非查找表的指令优化计入,因此整体LUT-W-C的提升变低了。LUT-W-R此时就有了13.74%的提升,提升较低的原因和其总吞吐低有关。

可以看到,对于编译优化较差的平台我们的FLA指令增强效果较好,尤其对于算法LUT-W-C,有两次随机数组访问(查表),优化效果是最好的。但是我们提出的一系列FLA指令集其实不止局限于查表的优化,可以用于多种场景,许多移位、访存和累加操作都可以通过一条FLA指令完成。此时的工作应该在编译器层面进行,直接进行汇编指令的替换不会有效果。

对于使用SIMD指令加速的效果,不论编译优化等级,比较LUT-FP4和LUT-SIMD可以发现,加速效果约为16倍(提升是1479%差不多就是原来的16倍),

这与理论提升高度符合,因为可以一次性向量完成16个元素的查表和加法,同时我们简单地修改了PIMulator模拟器的让其支持向量指令且保证CPI(Cycle Per Instruction)为1,与其他的RISC指令并无明显差异,因此原本16个元素的计算需要16次载入激活、载入矩阵、查表、累加,而使用向量指令后,就变成了1次载入子表、矩阵向量移位、重排、累加(每8次操作载入一次矩阵向量),因此性能提升非常大。

当然我们在模拟器上实现时并未考虑实际的硬件工艺和电路设计是否允许这样的支持,比如是否能够在较小的芯片内集成支持512bit向量计算的向量单元,并且能支持指令的CPI达到1。当然我们可以结合更低bit权重量化的工作减小向量的长度,比如3bit的权重量化只需要256bit的向量运算,而2bit只需要128bit。

在真实硬件平台上测试的能效比、瓶颈分析和扩展性实验,在模拟器平台 上测试结论基本保持一致,在此不多赘述。

5.4 本章小结

本章对此前的软硬协同优化方案做了充分的测试及结果分析。首先介绍了测试的环境和基本配置,包括所使用的三大硬件平台的基本介绍和硬件配置,测试数据的配置以及对比基线的设置。然后在商用近存计算硬件UPMEM上做了一些的测试和分析,包括对各种基于UPMEM的优化算法的GEMV算子总吞吐测试,对比了CPU和GPU平台的算子吞吐,分析得到结论: UPMEM上GEMV算子强于CPU平台并于GPU平台持平;同时包括对三个硬件平台GEMV计算的能效比测试以及计算瓶颈分析,分析得到近存计算平台UPMEM的能效比高于CPU和GPU平台且GEMV的优化算法表现为计算瓶颈;还包括对GEMV算子的扩展性测试,测试得到此前提出的GEMV算法对于Tasklet有良好的扩展性(不超过11个线程),而对于矩阵的尺寸大多也同样具有良好的扩展性,其中LUT-M和LUT-W-C算法更适合在行数远小于列数的矩阵,而LUT-W-R则更适合行数远大于列数的矩阵。最后在PIMulator模拟器上测试硬件的修改对于GEMV算子性能的提升,其中增加FLA指令集对于LUT-M和LUT-W-C的提升在15%30%左右,增加向量处理单元对于LUT-FP4算法的提升在16倍。

第6章 总结与展望

本章将对全文内容进行总结与展望。首先是对全文的设计进行简要介绍,接着分析了现有研究工作的不足,提出了未来研究和改进的空间。

6.1 总结

本文主要是基于近存计算技术,针对优化大模型推理中最基本的算子矩阵向量乘做出优化和研究。首先是介绍大模型推理加速和近存计算的相关工作,包括大模型推理的基本概念、大模型量化的相关工作以及矩阵向量乘的相关优化手段,介绍了近存计算的发展历程,详细介绍了商用近存计算硬件UPMEM的硬件架构和特性,以及基于UPMEM的相关应用,重点介绍了UPMEM被用于加速神经网络的相关文献。

基于上述文献调查,我们在商用近存计算硬件上设计了基于查找表的矩阵向量乘的相关算法。首先我们针对UPMEM的MRAM层级设计了算法LUT-M,通过分块载入查找表减少通过DMA传输数据到WRAM的次数,充分优化了WRAM的数据局部性。随后我们进一步针对UPMEM更高速的存储层级WRAM设计了矩阵行列重排算法LUT-W-R和LUT-W-C。通过矩阵行重排,将矩阵分块载入,减少做GEMV的累加操作时频繁地读写结果向量;通过矩阵列重排,按照权重值重排构造分界数组,减少每一行矩阵计算时的查表次数。这两种基于WRAM的算法都优化了寄存器数据的局部性,减少了对WRAM的访问。

同时,我们测试每个上述软件算法在UPMEM上的执行CPU和内存带宽利用率,分析性能瓶颈为计算,普通的基于访存优化的算法难以解决。因为我们基于UPMEM时钟精确模拟器PIMulator修改硬件。首先我们增设新的硬件单元加入了对融合查表加法指令的支持:融合查表加法指令是将查表操作(包括计算内存地址和访存)和累加操作融合到一条指令中,通过减少指令数量和融合指令执行加速算法。然后我们增加了向量单元以支持部分SIMD指令,使

用SIMD指令的重排操作可以方便快速地进行多个数的乘法查表,同时以向量加法和向量位移指令辅助,可以大大提升访存和计算效率。

为了测试上说优化效果,在三个硬件平台CPU、GPU、UPMEM上我们设计了详尽的实验。首先我们测试GEMV算子的总吞吐,我们用计算量与执行时间的比值得到吞吐指标,在UPMEM上能达到355GOPS,是理论性能的93%,是CPU平台总吞吐的14.7倍有较大提升。同时测试各个平台的能效比,用吞吐与功耗的比值标识,结果表明UPMEM的能耗比大概是CPU平台的8.6倍,是GPU平台的1.13倍,充分发挥了UPMEM近存计算硬件的优势。

6.2 展望

本文在商用近存计算硬件UPMEM上卸载矩阵向量乘算子,提出了一系列的基于查找表的优化方法,并在UPMEM模拟器PIMulator上做出了硬件架构的修改,总体工作使得GEMV算子在UPMEM上的吞吐量表现较好。但是上述工作仍然有局限性和需要改进的地方,总结为以下几点:

- 1)基于PIMulator的UPMEM硬件修改和探索不够深入。本文的工作对主要对硬件做了两处修改,包括增加融合查表指令和向量指令,更多地是基于指令集的简单修改,试图改善UPMEM计算瓶颈的问题,但是没有更多探索新的硬件架构诸如英伟达GPU的编程模型SIMT,或者将传统CPU常见的超标量、超流水、乱序等技术引入UPMEM的架构中来,以及WRAM和MRAM的DMA传输引擎的分析和优化空间等等,都是值得深入探究的问题。
- 2)硬件设计指令部分实现不够完善。本文的工作是基于UPMEM编译器编译用户代码为汇编代码后,直接对汇编代码进行模式匹配和人工分析进行指令的替换,这样存在无法充分利用编译优化的问题,而事实上本文也遇到了算法LUT-W-R的编译后的代码无法直接使用此前设计的指令优化的问题。因此最佳方式是从编译器入手,也就是UPMEM官方使用的LLVM项目入手增加指令,此类工作需要有深厚的编译优化基础,可以在将来对诸如LUT-W-R等算法进行进一步的优化。

参考文献

- [1] Vaswani A, Shazeer N, Parmar N, et al. Attention is All you Need[C/OL] //Guyon I, Luxburg U V, Bengio S, et al. Advances in Neural Information Processing Systems: vol. 30. Curran Associates, Inc., 2017. https://proceedings.neurips.cc/paper_files/paper/2017/file/3f5ee243547dee91fbd053c1c4a845aa-Paper.pdf.
- [2] Radford A, Narasimhan K. Improving Language Understanding by Generative Pre-Training[C/OL]//. 2018. https://api.semanticscholar.org/CorpusID:49313245.
- [3] Touvron H, Martin L, Stone K R, et al. Llama 2: Open Foundation and Fine-Tuned Chat Models[J/OL]. ArXiv, 2023, abs/2307.09288. https://api.semanticscholar.org/CorpusID:259950998.
- [4] 毛秋力, 沈庆飞, 李秀红. 面向算力中心的大模型推理优化技术[J]. 质量与 认证, 2024(09): 40-44. DOI: 10.16691/j.cnki.10-1214/t.2024.09.007.
- [5] Kim J H, Ro Y, So J, et al. Samsung PIM/PNM for Transfmer Based AI
 : Energy Efficiency on PIM/PNM Cluster[C]//2023 IEEE Hot Chips 35
 Symposium (HCS). 2023: 1-31. DOI: 10.1109/HCS59251.2023.10254711.
- [6] Yu G I, Jeong J S, Kim G W, et al. Orca: A Distributed Serving System for Transformer-Based Generative Models[C/OL]//16th USENIX Symposium on Operating Systems Design and Implementation (OSDI 22). Carlsbad, CA: USENIX Association, 2022: 521-538. https://www.usenix.org/confere nce/osdi22/presentation/yu.
- [7] Ibrahim M A, Islam M, Aga S. PIMnast: Balanced Data Placement for

- GEMV Acceleration with Processing-In-Memory[C/OL]//SC-W '24: Proceedings of the SC '24 Workshops of the International Conference on High Performance Computing, Network, Storage, and Analysis. Atlanta, GA, USA: IEEE Press, 2025: 970-981. https://doi.org/10.1109/SCW63240.2024.00137. DOI: 10.1109/SCW63240.2024.00137.
- [8] Lee S, Kang S h, Lee J, et al. Hardware Architecture and Software Stack for PIM Based on Commercial DRAM Technology: Industrial Product[C] //2021 ACM/IEEE 48th Annual International Symposium on Computer Architecture (ISCA). 2021: 43-56. DOI: 10.1109/ISCA52012.2021.00013.
- [9] Ke L, Zhang X, So J, et al. Near-Memory Processing in Action: Accelerating Personalized Recommendation With AxDIMM[J]. IEEE Micro, 2022, 42(1): 116-127. DOI: 10.1109/MM.2021.3097700.
- [10] Lee S, Kim K, Oh S, et al. A 1ynm 1.25V 8Gb, 16Gb/s/pin GDDR6-based Accelerator-in-Memory supporting 1TFLOPS MAC Operation and Various Activation Functions for Deep-Learning Applications[C]//2022 IEEE International Solid-State Circuits Conference (ISSCC): vol. 65. 2022: 1-3. DOI: 10.1109/ISSCC42614.2022.9731711.
- [11] Niu D, Li S, Wang Y, et al. 184QPS/W 64Mb/mm23D Logic-to-DRAM Hybrid Bonding with Process-Near-Memory Engine for Recommendation System[C]//2022 IEEE International Solid-State Circuits Conference (ISSCC): vol. 65. 2022: 1-3. DOI: 10.1109/ISSCC42614.2022.9731694.
- [12] Devaux F. The true Processing In Memory accelerator[C]//2019 IEEE Hot Chips 31 Symposium (HCS). 2019: 1-24. DOI: 10.1109/HOTCHIPS.2019.8 875680.
- [13] Radford A, Wu J, Child R, et al. Language Models are Unsupervised Multitask Learners[C/OL]//. 2019. https://api.semanticscholar.org/CorpusID:160025533.
- [14] Brown T B, Mann B, Ryder N, et al. Language models are few-shot learners [C]//NIPS '20: Proceedings of the 34th International Conference on Neural

- Information Processing Systems. Vancouver, BC, Canada: Curran Associates Inc., 2020.
- [15] 孙思涵. 大模型及其应用前景分析——从大模型应用场景到推理算力在边缘的展望[J]. 江西通信科技, 2024(03): 1-2. DOI: 10.16714/j.cnki.36-1115/t n.2024.03.006.
- [16] Zhou Z, Ning X, Hong K, et al. A Survey on Efficient Inference for Large Language Models[EB/OL]. 2024. https://arxiv.org/abs/2404.14294. arXiv: 2404.14294 [cs.CL].
- [17] 王睿, 张留洋, 高志涌, 等. 面向边缘智能的大模型研究进展[J]. 计算机研究与发展, 1-18.
- [18] Dettmers T, Lewis M, Belkada Y, et al. LLM.int8(): 8-bit matrix multiplication for transformers at scale[C]//NIPS '22: Proceedings of the 36th International Conference on Neural Information Processing Systems. New Orleans, LA, USA: Curran Associates Inc., 2022.
- [19] Xiao G, Lin J, Seznec M, et al. SmoothQuant: accurate and efficient post-training quantization for large language models[C]//ICML'23: Proceedings of the 40th International Conference on Machine Learning. Honolulu, Hawaii, USA: JMLR.org, 2023.
- [20] Lin J, Tang J, Tang H, et al. AWQ: Activation-aware Weight Quantization for On-Device LLM Compression and Acceleration[J/OL]. GetMobile: Mobile Comp. and Comm., 2025, 28(4):12-17. https://doi.org/10.1145/37149 83.3714987. DOI: 10.1145/3714983.3714987.
- [21] Frantar E, Ashkboos S, Hoefler T, et al. GPTQ: Accurate Post-Training Quantization for Generative Pre-trained Transformers[EB/OL]. 2023. https://arxiv.org/abs/2210.17323. arXiv: 2210.17323 [cs.LG].
- [22] Yao Z, Aminabadi R Y, Zhang M, et al. ZeroQuant: efficient and affordable post-training quantization for large-scale transformers[C]//NIPS '22: Proceedings of the 36th International Conference on Neural Information Processing Systems. New Orleans, LA, USA: Curran Associates Inc., 2022.

- [23] Yao Z, Wu X, Li C, et al. Exploring Post-training Quantization in LLMs from Comprehensive Study to Low Rank Compensation[J/OL]. Proceedings of the AAAI Conference on Artificial Intelligence, 2024, 38(17): 19377-19385. https://ojs.aaai.org/index.php/AAAI/article/view/29908. DOI: 10.1609/aaai.v38i17.29908.
- [24] Wu X, Yao Z, He Y. ZeroQuant-FP: A Leap Forward in LLMs Post-Training W4A8 Quantization Using Floating-Point Formats[EB/OL]. 2023. https://arxiv.org/abs/2307.09782. arXiv: 2307.09782 [cs.LG].
- [25] Strassen V. Gaussian elimination is not optimal[J/OL]. Numerische Mathematik, 1969, 13(4): 354-356. https://doi.org/10.1007/BF02165411. DOI: 10.1007/BF02165411.
- [26] 殷建. 基于GPU的矩阵乘法优化研究[D]. 山东大学, 2015.
- [27] Kautz W. Cellular Logic-in-Memory Arrays[J]. IEEE Transactions on Computers, 1969, C-18(8): 719-727. DOI: 10.1109/T-C.1969.222754.
- [28] Stone H S. A Logic-in-Memory Computer[J]. IEEE Transactions on Computers, 1970, C-19(1): 73-78. DOI: 10.1109/TC.1970.5008902.
- [29] Wulf W A, McKee S A. Hitting the memory wall: implications of the obvious[J/OL]. SIGARCH Comput. Archit. News, 1995, 23(1): 20-24. https://doi.org/10.1145/216585.216588. DOI: 10.1145/216585.216588.
- [30] Seshadri V, Kim Y, Fallin C, et al. RowClone: Fast and energy-efficient in-DRAM bulk data copy and initialization[C]//2013 46th Annual IEEE/ACM International Symposium on Microarchitecture (MICRO). 2013: 185-197.
- [31] Seshadri V, Hsieh K, Boroum A, et al. Fast Bulk Bitwise AND and OR in DRAM[J]. IEEE Computer Architecture Letters, 2015, 14(2):127-131. DOI: 10.1109/LCA.2015.2434872.
- [32] Seshadri V, Lee D, Mullins T, et al. Ambit: In-Memory Accelerator for Bulk Bitwise Operations Using Commodity DRAM Technology[C]//2017

- 50th Annual IEEE/ACM International Symposium on Microarchitecture (MICRO). 2017: 273-287.
- [33] Zois V, Gupta D, Tsotras V J, et al. Massively parallel skyline computation for processing-in-memory architectures [C/OL]//PACT '18: Proceedings of the 27th International Conference on Parallel Architectures and Compilation Techniques. Limassol, Cyprus: Association for Computing Machinery, 2018. https://doi.org/10.1145/3243176.3243187. DOI: 10.1145/3243176.3243187.
- [34] Kang H, Gibbons P B, Blelloch G E, et al. The Processing-in-Memory Model[C/OL]//SPAA '21: Proceedings of the 33rd ACM Symposium on Parallelism in Algorithms and Architectures. Virtual Event, USA: Association for Computing Machinery, 2021: 295-306. https://doi.org/10.1145/3409964.3461816. DOI: 10.1145/3409964.3461816.
- [35] Kang H, Zhao Y, Blelloch G E, et al. PIM-Tree: A Skew-Resistant Index for Processing-in-Memory[J/OL]. Proc. VLDB Endow., 2022, 16(4):946-958. https://doi.org/10.14778/3574245.3574275. DOI: 10.14778/3574245.3 574275.
- [36] Kang H, Zhao Y, Blelloch G E, et al. PIM-trie: A Skew-resistant Trie for Processing-in-Memory[C/OL]//SPAA '23: Proceedings of the 35th ACM Symposium on Parallelism in Algorithms and Architectures. Orlando, FL, USA: Association for Computing Machinery, 2023: 1-14. https://doi.org/1 0.1145/3558481.3591070. DOI: 10.1145/3558481.3591070.
- [37] Bernhardt A, Koch A, Petrov I. pimDB: From Main-Memory DBMS to Processing-In-Memory DBMS-Engines on Intelligent Memories[C/OL]// DaMoN '23: Proceedings of the 19th International Workshop on Data Management on New Hardware. Seattle, WA, USA: Association for Computing Machinery, 2023: 44-52. https://doi.org/10.1145/3592980.3595312. DOI: 10.1145/3592980.3595312.
- [38] Baumstark A, Jibril M A, Sattler K U. Accelerating Large Table Scan using Processing-In-Memory Technology[G]//BTW 2023. Bonn: Gesellschaft für

- Informatik e.V., 2023: 797-814. DOI: 10.18420/BTW2023-51.
- [39] Baumstark A, Jibril M A, Sattler K U. Adaptive Query Compilation with Processing-in-Memory[C]//2023 IEEE 39th International Conference on Data Engineering Workshops (ICDEW). 2023:191-197. DOI: 10.1109/ICDEW58674.2023.00035.
- [40] Lim C, Lee S, Choi J, et al. Design and Analysis of a Processing-in-DIMM Join Algorithm: A Case Study with UPMEM DIMMs[J/OL]. Proc. ACM Manag. Data, 2023, 1(2). https://doi.org/10.1145/3589258. DOI: 10.1145/3589258.
- [41] Lavenier D, Roy J F, Furodet D. DNA mapping using Processor-in-Memory architecture [C]//2016 IEEE International Conference on Bioinformatics and Biomedicine (BIBM). 2016: 1429-1435. DOI: 10.1109/BIBM.2016.7822732.
- [42] Lavenier D, Cimadomo R, Jodin R. Variant Calling Parallelization on Processor-in-Memory Architecture [C]//2020 IEEE International Conference on Bioinformatics and Biomedicine (BIBM). 2020: 204-207. DOI: 1 0.1109/BIBM49941.2020.9313351.
- [43] Chen L C, Yu S Q, Ho C C, et al. RNA-seq Quantification on Processing in memory Architecture: Observation and Characterization[C]//2022 IEEE 11th Non-Volatile Memory Systems and Applications Symposium (NVMSA). 2022: 26-32. DOI: 10.1109/NVMSA56066.2022.00014.
- [44] Chen L C, Ho C C, Chang Y H. UpPipe: A Novel Pipeline Management on In-Memory Processors for RNA-seq Quantification[C]//2023 60th ACM/IEEE Design Automation Conference (DAC). 2023: 1-6. DOI: 10.11 09/DAC56929.2023.10247915.
- [45] Abecassis N, Gómez-Luna J, Mutlu O, et al. GAPiM: Discovering Genetic Variations on a Real Processing-in-Memory System[J/OL]. bioRxiv, 2023. eprint: https://www.biorxiv.org/content/early/2023/07/29/2023.07.26.55 0623.full.pdf. https://www.biorxiv.org/content/early/2023/07/29/2023.0

- 7.26.550623. DOI: 10.1101/2023.07.26.550623.
- [46] Zarif N. Offloading embedding lookups to processing-in-memory for deep learning recommender models[D]. University of British Columbia, 2023.
- [47] Gómez-Luna J, Guo Y, Brocard S, et al. An Experimental Evaluation of Machine Learning Training on a Real Processing-in-Memory System [EB/OL]. 2023. https://arxiv.org/abs/2207.07886. arXiv: 2207.07886 [cs.AR].
- [48] Das P, Sutradhar P R, Indovina M, et al. Implementation and Evaluation of Deep Neural Networks in Commercially Available Processing in Memory Hardware [C]//2022 IEEE 35th International System-on-Chip Conference (SOCC). 2022: 1-6. DOI: 10.1109/SOCC56010.2022.9908126.
- [49] Giannoula C, Yang P, Fernandez I, et al. PyGim: An Efficient Graph Neural Network Library for Real Processing-In-Memory Architectures [J/OL]. Proc. ACM Meas. Anal. Comput. Syst., 2024, 8(3). https://doi.org/10.1145/3700434. DOI: 10.1145/3700434.
- [50] Li C, Zhou Z, Wang Y, et al. PIM-DL: Expanding the Applicability of Commodity DRAM-PIMs for Deep Learning via Algorithm-System Co-Optimization[C/OL]//ASPLOS '24: Proceedings of the 29th ACM International Conference on Architectural Support for Programming Languages and Operating Systems, Volume 2. La Jolla, CA, USA: Association for Computing Machinery, 2024: 879-896. https://doi.org/10.1145/3620665.36 40376. DOI: 10.1145/3620665.3640376.
- [51] Gogineni K, Dayapule S S, Gómez-Luna J, et al. SwiftRL: Towards Efficient Reinforcement Learning on Real Processing-In-Memory Systems[C]//2024 IEEE International Symposium on Performance Analysis of Systems and Software (ISPASS). 2024: 217-229. DOI: 10.1109/ISPASS61541.2024.00029.
- [52] Rhyner S, Luo H, Gómez-Luna J, et al. PIM-Opt: Demystifying Distributed Optimization Algorithms on a Real-World Processing-In-Memory System [C/OL]//PACT '24: Proceedings of the 2024 International Conference on

- Parallel Architectures and Compilation Techniques. Long Beach, CA, USA: Association for Computing Machinery, 2024: 201-218. https://doi.org/10.1145/3656019.3676947. DOI: 10.1145/3656019.3676947.
- [53] Devlin J, Chang M W, Lee K, et al. BERT: Pre-training of Deep Bidirectional Transformers for Language Understanding[C/OL]//Burstein J, Doran C, Solorio T. Proceedings of the 2019 Conference of the North American Chapter of the Association for Computational Linguistics: Human Language Technologies, Volume 1 (Long and Short Papers). Minneapolis, Minnesota: Association for Computational Linguistics, 2019: 4171-4186. ht tps://aclanthology.org/N19-1423/. DOI: 10.18653/v1/N19-1423.
- [54] Raffel C, Shazeer N, Roberts A, et al. Exploring the Limits of Transfer Learning with a Unified Text-to-Text Transformer[EB/OL]. 2023. https://arxiv.org/abs/1910.10683. arXiv: 1910.10683 [cs.LG].
- [55] Wang T, Roberts A, Hesslow D, et al. What Language Model Architecture and Pretraining Objective Work Best for Zero-Shot Generalization? [EB/OL]. 2022. https://arxiv.org/abs/2204.05832. arXiv: 2204.05832 [cs.CL].
- [56] Dai D, Sun Y, Dong L, et al. Why Can GPT Learn In-Context? Language Models Implicitly Perform Gradient Descent as Meta-Optimizers[EB/OL]. 2023. https://arxiv.org/abs/2212.10559. arXiv: 2212.10559 [cs.CL].
- [57] Frantar E, Singh S P, Alistarh D. Optimal brain compression: a framework for accurate post-training quantization and pruning[C]//NIPS '22: Proceedings of the 36th International Conference on Neural Information Processing Systems. New Orleans, LA, USA: Curran Associates Inc., 2022.
- [58] Luebke D. CUDA: Scalable parallel programming for high-performance scientific computing[C]//2008 5th IEEE International Symposium on Biomedical Imaging: From Nano to Macro. 2008: 836-838. DOI: 10.1109/ISBI.200 8.4541126.
- [59] Jeong H, Kim S, Lee W, et al. Performance of SSE and AVX Instruction

- Sets[EB/OL]. 2012. https://arxiv.org/abs/1211.0820. arXiv: 1211.0820 [hep-lat].
- [60] Choquette J, Gandhi W, Giroux O, et al. NVIDIA A100 Tensor Core GPU: Performance and Innovation[J]. IEEE Micro, 2021, 41(2): 29-35. DOI: 10.1 109/MM.2021.3061394.
- [61] Gokhale M, Holmes B, Iobst K. Processing in memory: the Terasys massively parallel PIM array[J]. Computer, 1995, 28(4): 23-31. DOI: 10.1109/2.375174.
- [62] Balasubramonian R, Chang J, Manning T, et al. Near-Data Processing: Insights from a MICRO-46 Workshop[J]. IEEE Micro, 2014, 34(4): 36-42. DOI: 10.1109/MM.2014.55.
- [63] Kestor G, Gioiosa R, Kerbyson D J, et al. Quantifying the energy cost of data movement in scientific applications[C]//2013 IEEE International Symposium on Workload Characterization (IISWC). 2013: 56-65. DOI: 10 .1109/IISWC.2013.6704670.
- [64] Ahn J, Hong S, Yoo S, et al. A scalable processing-in-memory accelerator for parallel graph processing[C]//2015 ACM/IEEE 42nd Annual International Symposium on Computer Architecture (ISCA). 2015: 105-117. DOI: 10.1145/2749469.2750386.
- [65] Gómez-Luna J, Hajj I E, Fernandez I, et al. Benchmarking a New Paradigm: Experimental Analysis and Characterization of a Real Processing-in-Memory System[J]. IEEE Access, 2022, 10: 52565-52608. DOI: 10.1109/A CCESS.2022.3174101.
- [66] Friesel B, Lütke Dreimann M, Spinczyk O. A Full-System Perspective on UPMEM Performance[C/OL]//DIMES '23: Proceedings of the 1st Workshop on Disruptive Memory Systems. Koblenz, Germany: Association for Computing Machinery, 2023: 1-7. https://doi.org/10.1145/3609308.362526 6. DOI: 10.1145/3609308.3625266.
- [67] Nider J, Mustard C, Zoltan A, et al. A Case Study of Processing-in-Memory

- in off-the-Shelf Systems[C/OL]//2021 USENIX Annual Technical Conference (USENIX ATC 21). USENIX Association, 2021:117-130. https://www.usenix.org/conference/atc21/presentation/nider.
- [68] Falevoz Y, Legriel J. Energy Efficiency Impact of Processing in Memory: A Comprehensive Review of Workloads on the UPMEM Architecture[C/OL] //Euro-Par 2023: Parallel Processing Workshops: Euro-Par 2023 International Workshops, Limassol, Cyprus, August 28 September 1, 2023, Revised Selected Papers, Part II. Limassol, Cyprus: Springer-Verlag, 2024: 155-166. https://doi.org/10.1007/978-3-031-48803-0_13. DOI: 10.1007/978-3-031-48803-0_13.
- [69] Hyun B, Kim T, Lee D, et al. Pathfinding Future PIM Architectures by Demystifying a Commercial PIM Technology[C]//2024 IEEE International Symposium on High-Performance Computer Architecture (HPCA). 2024: 263-279. DOI: 10.1109/HPCA57654.2024.00029.
- [70] Khan A A, Farzaneh H, Friebel K F A, et al. CINM (Cinnamon): A Compilation Infrastructure for Heterogeneous Compute In-Memory and Compute Near-Memory Paradigms[EB/OL]. 2024. https://arxiv.org/abs/2301.0748 6. arXiv: 2301.07486 [cs.AR].
- [71] Chen J, Gómez-Luna J, El Hajj I, et al. SimplePIM: A Software Framework for Productive and Efficient Processing-in-Memory[C]//2023 32nd International Conference on Parallel Architectures and Compilation Techniques (PACT). 2023: 99-111. DOI: 10.1109/PACT58117.2023.00017.
- [72] Giannoula C, Fernandez I, Luna J G, et al. SparseP: Towards Efficient Sparse Matrix Vector Multiplication on Real Processing-In-Memory Architectures[J/OL]. Proc. ACM Meas. Anal. Comput. Syst., 2022, 6(1). https://doi.org/10.1145/3508041. DOI: 10.1145/3508041.
- [73] Item M, Oliveira G F, Gómez-Luna J, et al. TransPimLib: Efficient Transcendental Functions for Processing-in-Memory Systems[C]//2023 IEEE International Symposium on Performance Analysis of Systems and Software (ISPASS). 2023: 235-247. DOI: 10.1109/ISPASS57527.2023.00031.

- [74] Noh S U, Hong J, Lim C, et al. PID-Comm: A Fast and Flexible Collective Communication Framework for Commodity Processing-in-DIMM Devices [C]//2024 ACM/IEEE 51st Annual International Symposium on Computer Architecture (ISCA). 2024: 245-260. DOI: 10.1109/ISCA59077.2024.00027.
- [75] Zhou Z, Li C, Yang F, et al. DIMM-Link: Enabling Efficient Inter-DIMM Communication for Near-Memory Processing[C]//2023 IEEE International Symposium on High-Performance Computer Architecture (HPCA). 2023: 302-316. DOI: 10.1109/HPCA56546.2023.10071005.
- [76] Micikevicius P, Stosic D, Burgess N, et al. FP8 Formats for Deep Learning [EB/OL]. 2022. https://arxiv.org/abs/2209.05433. arXiv: 2209.05433 [cs.LG].
- [77] Liu Z, Cheng K T, Huang D, et al. Nonuniform-to-Uniform Quantization: Towards Accurate Quantization via Generalized Straight-Through Estimation[C]//2022 IEEE/CVF Conference on Computer Vision and Pattern Recognition (CVPR). 2022: 4932-4942. DOI: 10.1109/CVPR52688.2022.00 489.
- [78] Lattner C, Adve V. LLVM: A Compilation Framework for Lifelong Program Analysis & Transformation[C]//CGO '04: Proceedings of the International Symposium on Code Generation and Optimization: Feedback-Directed and Runtime Optimization. Palo Alto, California: IEEE Computer Society, 2004: 75.
- [79] Bakhoda A, Yuan G L, Fung W W L, et al. Analyzing CUDA workloads using a detailed GPU simulator[C]//2009 IEEE International Symposium on Performance Analysis of Systems and Software. 2009: 163-174. DOI: 10.1109/ISPASS.2009.4919648.
- [80] Wang E, Zhang Q, Shen B, et al. Intel Math Kernel Library[M/OL]//High-Performance Computing on the Intel® Xeon Phi[™]: How to Fully Exploit MIC Architectures. Cham: Springer International Publishing, 2014: 167-188. https://doi.org/10.1007/978-3-319-06486-4_7. DOI: 10.1007/978-3-319-06486-4_7.

致谢

时光荏苒,两年的专业硕士学习生涯即将画上句号,在这段旅程的终点, 我心中满是感恩,千言万语如潮水般涌上心头。

我要将最诚挚的敬意与感谢献给我的指导老师王晶教授。从论文选题时的 迷茫与徘徊,到构思阶段的反复斟酌,再到撰写过程中的字斟句酌,直至最终 定稿的每一个细节,王老师都给予了我悉心的指导和耐心的帮助。她严谨的治 学态度,体现在对每一个数据、每一处引用的严格把关;她渊博的学术知识, 犹如一座取之不尽的宝库,总能在我困惑时提供多元的思路;当研究陷入瓶 颈,王老师总是能以其敏锐的洞察力,迅速发现问题的关键所在,为我指明前 行的方向。回首这段历程,若没有王老师的指导与支持,我绝不可能顺利完成 这篇毕业论文。

在实验室的日子里,师兄师弟们也给了我莫大的帮助。初入实验室时,面对复杂的机器环境和复杂的操作流程,我满心茫然。师兄们凭借丰富的经验,手把手地教我科研,从选题的发现、文献的调研,到实验步骤的具体实施,每一个环节都耐心示范。师弟们积极向上的态度和对科研的热情,也时刻感染着我。我们排座在实验室内,激烈讨论研究方案,那些一起在实验室忙碌的日夜,不仅充实了我的知识储备,更让我收获了珍贵的友谊。

而在远方的家中,母亲是我永远的温暖港湾。在外地上大学和攻读硕士的日子里,母亲给予了我无尽的关爱与支持。求学期间,每当我遭遇挫折,母亲总是在电话那头耐心倾听,用温柔的话语安慰我、鼓励我,让我在异乡也能感受到家的温暖。母亲,您默默承担起生活的琐碎,只为让我能安心追求学业,您的爱是我前行路上源源不断的动力。

在未来的日子里,我会带着这份感恩,将所学用于实践,不辜负所有给予 我帮助的人。愿王老师的教诲如春风化雨,培育出更多优秀的学子;愿实验室 的伙伴们在科研道路上,能突破重重难关;愿家人平安健康,岁月温柔以待。