**회의록**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **회의일시** | **2025 년 03 월 19 일** | **작성자** |  |
| **참석자** | 송승진, 김호건, 정승윤 | | |
| **회의장소** | 디스코드를 통한 온라인 회의 | | |

|  |  |
| --- | --- |
| **회의안건** | 자동 주차 시스템에 필요한 기능 선정 및 명세화 |

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
| **회의내용** | **내용** | **메 모 란** |
| 주행 기능  1. 전진 및 후진  2. 좌·우 방향 전환 (조향)  3. 주행 속도 조절 4. 사용자 입력에 따른 수동 조작 (전진, 후진, 좌·우 회전, 정지)  센서 기반 기능  1. 장애물 감지 (초음파 센서, 적외선 센서 활용)  2. 거리 측정 (주변 물체와의 거리 계산)  3. 라인 감지 (차선 및 주차 공간 인식)  자동 주차 기능  1. 주차 공간 탐색 (비어있는 주차 공간 감지)  2. 지정된 주차 공간으로 이동 및 정렬  3. 평행 주차 및 직각 주차 기능  4. 주차 완료 후 LED 상태 표시 (예: 이동 중 초록, 주차 중 점멸, 주차 완료 빨간 색)  5. 출차 기능 (다른 주차 자리로 이동 포함)  무선 통신 및 제어  1. 블루투스 또는 Wi-Fi를 이용한 원격 제어 |  |

|  |  |
| --- | --- |
| **결정사항** |  |
| **특이사항** | **추후에 몇 가지 기능이 수정될 수 있음** |