

بسم الله الرحمن الرحيم



موضوع پروژه

بررسی الگوریتم SPEA-II

مقطع و رشته تحصیلی

کارشناسی ارشد هوش مصنوعی و رباتیکز

استاد مربوطه

دکتر سید جلال الدین موسوی راد

گرد آورنده

مهدیه سادات فخاری

بهار ۹۶

❖ چکیده:

الگوریتم SPEA در سال ۲۰۰۱ ارائه شده است. دو سال بعد الگوریتم SPEA-II ارائه شد. در ابتدا پرداخته می شود به توضیحی از SPEA ساده (strength pareto evolutionary algorithm) یک الگوریتم تکاملی می باشد از آپراتور های ژنتیکی استفاده می کنند در واقع یک جور الگوریتم ژنتیک چند هدفه می باشد. مهم ترین بخشی که وجود دارد در این الگوریتم شدت pareto است که در SPEA و SPEA-II این تعریف متفاوت می باشد. در واقع این تعریف به ما نشان می دهد یک پاسخ چه مقدار به pareto نزدیک است اما نسبی است مطلق نمی باشد. در الگوریتم SPEA-II یک سری مشکلاتی از جمله: مشکل خوشه بندی، غلبه شدن یک سری پاسخ ها توسط یک گروه ثابت، فاقد عامل ثانویه بودن. در الگوریتم SPEA-II مشکلات را حل می کند. به طور کلی مراحل SPEA-II بیان شده است به شرح ذیل می باشد:

قبل از بررسی مراحل تعارف اولیه مورد نیاز است. که به این صورت بیان می شود.

جمعیت اصلی در $P_t = t$	آرشیو در تکرار t ام: \bar{P}_t	$ P_t = N$ تعداد اعضای P_t	$ \bar{P}_t = \bar{N}$ تعداد ائلمان های \bar{P}_t
-------------------------	------------------------------------	-------------------------------	--

❖ مراحل اصلی:

۱- آماده سازی : تولید P_0 و $\bar{P} = \emptyset$

۲- محاسبه برازندگی p_t و \bar{P}_t

۳- انتخاب : اعضای نامغلوب $P_t \cup \bar{P}_t$ را به \bar{P}_{t+1} منتقل می کنیم . (\bar{P}_{t+1} پیش نویس آرشیو مرحله بعد می باشد امکان اینکه کمتر، بیشتر، برابر بودن وجود دارد).

اگر $|P_{t+1}| < N$ باشد، آنگاه آن را پر می کنیم ب استفاد از اعضای مغلوب P_t .

اگر $|P_{t+1}| > N$ باشد، اعضای اضافی با روش خاصی حذف می شوند.

۴- در صورتی که شرایط توقف محقق شده باشند، اعضای نامغلوب P_{t+1} به عنوان پاسخ های نهایی معرفی می شوند.

- ۵- با استفاده از تورنومتر باینری والدین را از P_{t+1} انتخاب می کنیم. (تورنومتر باینری به این معنا می باشد که: برا ساس فیتنس است به تصادف دو عضو از جمعیت اصلی انتخاب می کنیم و اونی را که f کمتری دارد انتخاب می شود مجدد یک تورنومتر دیگر برداشته انقدر این کار را انجام می دهیم تا یک mating pool ایجاد کنیم بعد روی تمام آپراتور ها تقاطع و جهش اعمال می شود).
- ۶- عملیات جهش و تقاطع بر روی والدین انجام می شوند و P_{t+1} ایجاد می شود.
- ۷- یک واحد به شمارنده اضافه می کنیم.
- ۸- تکرار از مرحله ۲.

❖ محاسبه برازندگی در SPEA-II :

$$S(i) = \frac{|\{j \mid j \in P_t \cup \bar{P}_t \text{ \& } I \text{ dom } j\}|}{i \in \bar{P}_t \cup P_t}$$

strength برای همه عضو ها به این گونه تعریف می شود یک مجموعه ای را در نظر می گیریم مجموعه همه j هایی که، این j ها یا عضو جمعیت هستند یا عضو آرشیو و i ، dominate می کند j یعنی اعضای از جمعیت یا آرشیو توسط j غلبه می شوند.

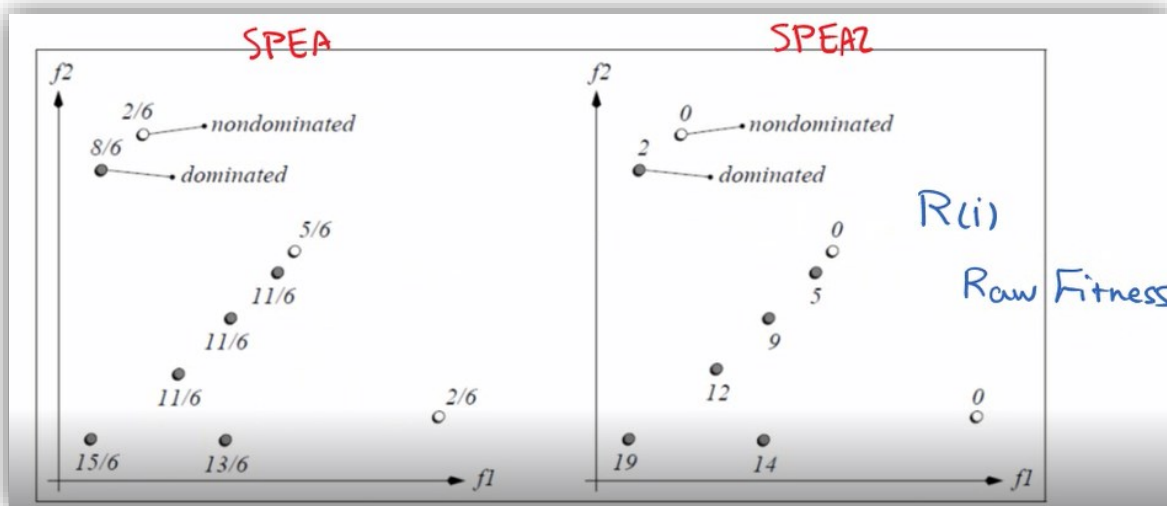
مفهوم $s(i)$ یعنی strength ، i تعداد ائلمان هایی هست که چه در جمعیت اصلی چه در جمعیت آرشیو i بر آنها غلبه دارد اما شامل مساوی ها نمی شود.

❖ توضیحی از برازندگی خام (Raw fitness):

دلیل اینکه برازندگی خام را بهش نسبت می دهیم این است که اصل کار شکل گرفته است اما قسمتی از آن تکمیل نیست و قرار است ما آن قسمت را تشکیل بدهیم به همین منظور $R(i)$ را تعریف می کنیم.

$$R(i) = \sum_{\substack{k \in P_t \cup \bar{P}_t \\ k \text{ dom } i}} S(k)$$

یعنی افرادی را که i را dominate می کنند s آنها را با هم جمع کن. و این را می دانیم که Raw fitness حتما یک عدد صحیح است.



شکل ۱- نمایی از Raw fitness

برای پیاده سازی الگوریتم یک سری مسائلی برای شناخت این الگوریتم وجود دارد که یکی از آنها MOP2 می باشد. دو تابع هدف یا همان CostFunction وجود دارد .

که دو تابع هدف به صورت زیر بیان شده است:

$$\left. \begin{aligned} F1(x) &= 1 - \exp[-\sum_{i=1}^n (xi - \frac{1}{\sqrt{n}})^2] \\ F2(x) &= 1 - \exp[-\sum_{i=1}^n (xi + \frac{1}{\sqrt{n}})^2] \end{aligned} \right\} \rightarrow \text{فنوتایپ}$$

$$X=(x_1, x_2, \dots, x_n) \in R^n \rightarrow \text{ژنوتایپ} \quad -4 < x_i < +4$$

بر خلاف نمایش استاندارد که در الگوریتم های تک هدفه داریم پاسخ ها را در فضای ژنوتایپ نشان می دهیم در اینجا پاسخ ها در فضای فنوتایپ نشان داده می شوند.

❖ کد های پیاده سازی شده MOP2 در محیط متلب:

در ابتدا تابع که خروجی آن را با Z که تابع هدف باشد نشان می دهد و MOP2 اسم تابع ، (X) هم ورودی می باشد. بنا به گفته قبلی دو مولفه قرار شد داشته باشیم اولین مولفه f1 و دومین مولفه f2 و به صورت عمودی بردار را بر می گردانیم.

مقدار n برابر با numel (x) که همان ورودی های ما است. Z برابر شده است با همان مقدار تابع f1, f2 با تفاوت اینکه

```
function z=MOP2(x)
n=numel(x);
z=[1-exp(-sum((x-1/sqrt(n)).^2))
    1-exp(-sum((x+1/sqrt(n)).^2))];
end
```

این را ذخیره کرده و تابع MOP2 ما ایجاد شده و برای فراخوانی آماده می باشد. که می شود برای مسائل بهینه سازی استفاده کرد و نشان داد که مسئله، یک مسئله بهینه سازی است.

❖ مراحل پیاده سازی SPEA-II در محیط متلب :

در ابتدا صفحه جدید باز کرده و از `clc` و `clear` و `close all` کدها را شروع می کنیم که به ترتیب صفحه رو پاک می کند، حافظه را پاک می کند، نمودار اضافی و ... را می بندد.

برنامه را از نظر منطقی به چند قسمت تقسیم می کنیم :

۱- Problem Definition

۲- Settings SPEA-II

۳- Initialization

۴- Main Loop

۵- Results

❖ در قسمت اول Problem Definition ، تابع هدف یا CostFunction تابعی که قرار است کمینه

شود که برابر است با یک تابعی از (x) یا خروجی همان $MOP2(x)$ می باشد. تعداد متغیر های تصمیم را با `nVar` نشان می دهیم که مقدار آن برابر با ۳ شده است. معمولا ساختاری افقی در نظر گرفته می شود که اینجا در حال حاضر به دلایلی به شکل عمودی در نظر می گیریم. `VarSize` برابر شده است به صورت `[nVar 1]` که به شکل بردار عمودی نشان داده شده. در واقع `VarSize` اندازه ماتریسی است که متغیر های مجهول ما هستند.

حد بالا و حد پایین که همان `VarMin` و `VarMax` می باشد را با یک عددی مشخص می کنیم که عدد تعیین شده در قسمت بالا از -۴ تا ۴ بوده است.

```
CostFunction = @(x) MOP2 (x);
```

```
nVar =3;           % Number of Decision Variables
```

```
VarSize = [nVar 1]; % Decision Variables Matrix Size
```

```
VarMin = -4 ;      % Decision Variables Lower Bound
```

```
VarMax = 4;        % Decision Variables Upper Bound
```

❖ در قسمت دوم SPEA-II Settings ، تنظیمات مربوط به الگوریتم می باشد. که شامل اندازه جمعیت اصلی ، حلقه تکرار برای رفتن به جلو، و... . بیشترین تعداد تکرار های چرخه تکامل را با MaxIt مشخص می کنیم که در اینجا بابر با ۱۰۰ بار تکرار است. تعداد اعضای جمعیت اصلی با npop نمایش داده می شود که بر فرض مثال برابر با ۲۰ است و تعداد اعضای آرشیو nArchive برابر با ۱۰ است. در ادامه k را داریم همان پارامتر kNN می باشد که جذر nArchive, npop می باشد. احتمال انجام crossover در واقع چند درصد از اعضای جمعیت جدید که همان جمعیت قبلی است در اثر crossover ایجاد می شوند در این بخش pCrossover برابر با ۰.۷ قرار داده شده است، ۰.۷ از آن تعداد ۲۰ تایی که می خواهند تولید بشوند از crossover می باشد. تعداد عضویت آنها را با nCrossover نشان می دهیم ، برابر است با $pCrossover * nPop$ ، اما محدودیت ذاتی که وجود دارد این است که حتما باید تعداد اینها زوج باشد، بنابراین تقسیم بر ۲ می کنیم و برای اینکه روند شود کل آن را ضرب در ۲ می کنیم . در اینجا دو دلیل برای ایجاد اعضای جمعیت جدید داریم یعنی یا باید از طریق crossover یا از طریق Mutation ایجاد شوند. به همین دلیل درصدی که با crossover ایجاد می شوند و درصدی که با Mutation باید هر دو برابر ۱ باشد. برای محاسبه جمعیت Mutation، که با nMutation نمایش می دهیم برابر است با $nPop - nCrossover$. نوع انتخاب در این روش با استفاده از تورنومتر باینری می باشد.

MaxIt=۱00; % Maximum Number of Iterations

nPop=۲۰; % Population Size

nArchive=10; % Archive Size

K= round(sqrt(nPop+nArchive)); % KNN Parameter

pCrossover=0.7;

nCrossover=round(pCrossover*nPop/2)*2;

pMutation=1-pCrossover;

nMutation=nPop-nCrossover;

❖ در قسمت سوم Initialization، در ابتدا آماده سازی و محاسبه برازندگی وجود دارد. اول آماده سازی را انجام داده، برای هر پاسخی لازم است یک سری پارامتر هایی در نظر گرفته شود. مانند تابع هدف، مقدار فواصل ، مقدار فیتنس و انتظاری که از یک فرد یا یک جواب انتظار داریم میریزیم داخل یک empty_individual به معنای اینکه یک فضای خالی را در نظر می گیریم .

empty_individual قبل از همه مستقل ترین خاصیت این Position است که در فضای جستجو دارد. و بعد از این مهم ترین خاصیت Cost می باشد. این دو در هر الگوریتم ثابت می باشد. در این الگوریتم SPEA-II این empty_individual یک شدت (strength) را دارد که با S نشان داده می شود در ضمن یک فیتنس خامی را هم دارد (Raw) که با R نشان می دهیم ، و یک مجموعه ای از sigma ها وجود دارد که فواصل موجود هستند. و یک F را دارد که final fitness ما می باشد. این ها همه خواص یک individual می باشد. که باعث می شود خاصیت ها به صورت فرضی داخل یک empty_individual به صورت ساخت یافته داشته باشیم.

```
Empty_individual.Position=[];
empty_individual.Cost=[];
empty_individual.S=[];
empty_individual.R=[];
empty_individual.sigma=[];
empty_individual.sigmaK=[];
empty_individual.D=[];
empty_individual.F=[];
```

این هارو باید تکثیر کنیم و از آن ها جمعیت بسازیم که به صورت عمودی تکثیر را انجام می دهیم .
 Pop ها ایجاد شده اند خالی هستند که باید آنها را پر کنیم. یک حلقه for ایجاد کرده که در این حلقه
 برای مقدار های ما از حد بالا و حد پایین و اندازه ساختاری استفاده نموده است.

```
Pop= repmat(empty_individual,nPop,1);
for i=1:nPop
    pop(i).Position=unifrnd(VarMin,VarMax,VarSize);
    pop(i).Cost=CostFunction(pop(i).Position);
end
archive=[];
```

❖ در قسمت چهارم Main Loop ، این قسمت از یک دستور for استفاده کرده.. در مرحله بعد فیتنس هارو محاسبه نموده . فیتنس اول S می باشد که S تعداد افرادی که در این بایگانی هستند که j هایی توسط i غلبه می شوند در واقع شدت و قدرت را نشان می دهد. چون همیشه داریم آرشیو را در جمعیت ادغام می کنیم این جمعیت بزرگ را با Q مشخص میکنیم. در مرحله بعد به ازای j هایی که در جمعیت هستند با i ها مقایسه کنیم، که مجدد از حلقه for استفاده می شود. برای اینکه هر بار داره j و i یکدیگر را بررسی میکنند و یک کار اضافی است باید مسئله را به این صورت تعریف کنیم که بیا هر بار با بعدی مقایسه رو انجام بده که با i+1 مشخص نموده ایم. حال باید بررسی شود اگر پاسخ i دارد پاسخ j را غلبه می کند آنگاه به strength، i یک واحد اضافه می کند، و اگر برعکس است یک واحد به strength، j اضافه می کند. در قسمت بعد تابع Dominates را به صورت کامل بیان نموده ایم اما در این بخش تابع را فراخوانی کرده به این صورت که اگر پاسخ Dominates Q(i) می کند پاسخ Q(j) را آنگاه عضو i از جمعیت ادغام شده S برابر است با یک واحد بیشتر در غیر این صورت اگر بر عکس شد یک واحد به j اضافه می کند. در ادامه ماتریسی به اسم dom تعریف می کنیم برای محاسبات سریه Raw fitness ، برای i و j، dom را برابر یک قرار می دهیم. برای استفاده از این ماتریس از یک حلقه for استفاده می کنیم که بررسی می کند S مربوط به ائلمان هایی که i را دارند Dominates می کنند.

```
For it=1:MaxIt
```

```

Q=[pop
  archive];
nQ=numel(Q);
dom=false(nQ,nQ);
for i=1:nQ
  Q(i).S=0;
  end
  for i=1:nQ
    for j=i+1:nQ
      if Dominates(Q(i),Q(j))
        Q(i).S=Q(i).S+1;
        dom(i,j)=true;
      elseif Dominates(Q(j),Q(i))
        Q(j).S=Q(j).S+1;
        dom(j,i)=true;
      end
    end
  end
end
for i=1:nQ
  Q(i).R=sum(S(dom(:,i)));
end

```

مفهوم غلبه را بیان می کنیم و برای استفاده از آن تابعی تعریف می کنیم تا در صورت نیاز در هر قسمت برنامه از آن استفاده کنیم .

❖ تعریف تابع Dominates به صورت زیر می باشد. می خواهیم ببینیم x ، y را غلبه می کند یا خیر ؟

بافرض اینکه X و Y مقادیر خود همان تابع هدفشان را داشته باشند. اگر x ما یک `isstruct` هست و فیلدی به اسم `cost` هم داخلش است آنگاه x همان `cost` می باشد. برای y هم به همین صورت می باشد. در آخر می گوییم x ، y غلبه می کند اگر و فقط اگر هیچ جا بدتر از آن نباشد و در یک جا حداقل بهتر باشد.

```
function b=Dominates(x,y)
    if isstruct(x) && isfield(x,'Cost')
        x=x.Cost;
    end
    if isstruct(y) && isfield(y,'Cost')
        y=y.Cost;
    end
    b=all(x<=y) && any(x<y);
end
```

❖ در این بخش می خواهیم محاسبه فواصل را بررسی کنیم که X برابر شد با جمع همه ی موقعیت ها. یک ماتریسی بزرگ به اسم `SIGMA` برابر است با یم تابع آماری به اسم `pdist2` که شکل های گوناگونی دارد اما در اینجا از `seuclidean` استفاده کرده ایم که استاندارد اقلیدوسی است به این معنا که متغیرها در انحراف معیارشان تقسیم می شوند، باعث به وجو آمدن نرمال شدن آماری اتفاق افتد. به فرض مثال اگر تابع هدف ما پراکنده باشد با این ورش پاسخ بهتری را خواهیم به دست آورد. که بعد ها در مرحله

بعد هم از ان استفاده شده است. همسایگی در این بخش را می شود هم در فضای ژنوتیپ در نظر گرفت هم در فضای فنوتیپ اما چون ذات این الگوریتم این همسایگی در فضای فنوتیپ در نظر گرفته می شود. بنابراین $cost$ را در نظر میگیریم و X های ما تبدیل به Z می شوند. بعد از محاسبه SIFMA ما یک ماتریس 20×20 می باشد. و برای مرتب سازی این SIGMA از sort استفاده می کنیم. محاسباتی که در قسمت بالا تعرق شده اند را در اینجا در یک حلقه for آنهار انجام می دهیم. و بعد از اجرا خواهیم دید مقدار هایی که در قبل از نوشتن این for خالی بوده اند الان دای مقدار شده اند.

```
Z=[Q.Cost]';
SIGMA=pdist2(Z,Z,'seuclidean');
SIGMA=sort(SIGMA);
for i=1:nQ
    Q(i).sigma=SIGMA(:,i);
    Q(i).sigmaK=Q(i).sigma(K);
    Q(i).D=1/(Q(i).sigmaK+2);
    Q(i).F=Q(i).R+Q(i).D;
end
```

❖ در این قسمت nND همان غلبه نشده های ما هستند. بررسی را انجام میدهد که اگر کمتر یا بیشتر بود چه اتفاقی رخ بدهد در ابتدا $nND \leq nArchive$ بررسی کرده که اگر برقرار بود کافی است که این اعضای جمعیت Q را بر اساس فیتنس مرتب کنیم به این صورت که فیتنس هر چقدر کمتر باشد بهتر است در غیر اینصورت اگر بیشتر بود باید معیار ثانویه را در نظر بگیریم که این معیار ثانویه را از داخل SIGMA برداشته می شود. عامل مهم در مرتب سازی ما so می باشد زیرا Q را طبق so میچینیم در

واقع آرشیو جدید برابر می شود با nArchive عضو اول، زمانی این روند اتفاق می افتد که کمتر باشد اما اگر بیشتر باشد باید حذف کنیم. ابتدا بر اساس فواصلشون مرتب کرده بعد حذف را بر اساس SIGMA انجام می دهیم. در غیر اینصورت

```
nND=sum([Q.R]==0);
if nND<=nArchive
    F=[Q.F];
    [F, SO]=sort(F);
    Q=Q(SO);
    archive=Q(1:min(nArchive,nQ));
else
```

❖ تعداد اعضای آرشیو را تا زمانی که بزرگتر است حلقه تکرار، تکرار می شود در ضمن این کار را بر اساس همسایه شماره ۲ یا $k=2$ زیرا خوش هم همسایه خودش حساب می شود بنابراین از همسایه شماره ۲ شروع می کنیم برای این کار همانطور که در قبل گفته شد ماتریس SIGMA داشتیم که هر ستون آن برای یک جواب بوده است و هر سطر آن برای یک رتبه است یعنی سطر اول نزدیک ترین همسایه می باشد. بنابراین برای ستون هایی که میخواهیم انتخاب شوند SIGMA را برابر صفر گذاشته. در اینجا چک می کنیم که بین اعضای یک سطر هر کدام که کمتر می باشند آنگاه باید حذف شود. همه رو چک میکنیم در هر مرحله تا جایی که می شود حذف را انجام میدهم اما زمانی همه انحراف معیار های یک

سطر با هم برابر باشند نمی شود چیزی را حذف کرد بنابراین سطر بعدی رفته و چک می کنیم و تا جایی ادامه می دهیم که به سطر آخر نرسیده باشیم. برای پیدا کردن کمترین مقدار عاملی که مهم است برای ما محل وقوع آن می باشد و مقدار اون کمترین برای ما مهم نمی باشد که از طریق آرشیو عضو چنم است و ستون آن چندمی هست عملیات حذف را انجام می دهیم. اگر شماره تکرار به قسمت آخر رسیده خارج می شویم. زمانی که خارج شده ایم pareto front برابر اعضای آرشیو که فیتنس خام آنها برابر صفر می باشد.

```
SIGMA=SIGMA(:,[Q.R]==0);
```

```
archive=Q([Q.R]==0);
```

```
k=2;
```

```
while numel/archive)>nArchive
```

```
while min(SIGMA(k,:))==max(SIGMA(k,:)) && k<size(SIGMA,1)
```

```
k=k+1;
```

```
end
```

```
[~,j]=min(SIGMA(k,:));
```

```
archive(j)=[];
```

```
SIGMA(:,j)=[];
```

```
end
```

```
PF=archive([archive.R]==0); % Approximate Pareto Front
```

❖ در این قسمت می خواهیم تابع crossover را جداگانه پیاده سازی کرده تا در بخش اصلی بتوانیم آن را فراخوانی کنیم. که تابع تعریف شده به صورت زیر می باشد.

برای تعریف از یک تابع crossover محاسباتی استفاده می کنیم چون فضای محاسباتی پیوسته است. تابعی را تعریف می خواهیم تعریف کنیم که دارای دو ورودی والد و دو خروجی فرزند می باشد. در اثر crossover، x_1, x_2 تبدیل می شوند به y_1, y_2 که فرزندان ما هستند. این تابع محاسباتی چند پارامتر مختلف دارد بنابراین در یک پارامتری به اسم params عملیات جمع را ذخیره می کنیم. یک پارامتر مهم پارامتر ضریب خروج از بازه دو والد می باشد. با تغییر α بین ۰ و ۱ چون در یک بازه در حال تغییر هستند زیاد جالب نمی باشد بنابراین اگر بخواهیم یکم بخواهیم بیشتر شود به جای این که در بازه ۰ و ۱ قرار دهیم α را به این صورت $\gamma \leq \alpha \leq 1 + \gamma$ قرار داده یعنی اجاده می دهد که به اندازه γ

کمتر شود و از ۱ بیشتر شود. با این کار باعث می شود که به والدینش محدود نشود. γ خودش به عنوان یک پارامتر است. موضوع بعدی اینکه اینها به طور آزادانه می توانند هر نوع فرزندی را تولید کنند. بنابراین VarMin و VarMax داخل params آمده اند. در اینجا alpha که توضیح داده شده است را تعریف می کنیم یک سری عدد تصادفی در بازه گفته شده است با اندازه $x1$. در اینجا فضا چند بعدی می باشد باید برای هر بعد آنها مقداری باید نوشت. که $y1$ ما می شود بردار alpha ضرب در $x1$ می کند به همین ترتیب برای $y2$ هم همینطور می باشد. با این حال باید چک کنیم که $y1$ نباید کمتر از حد پایین باشد و نباید بیشتر از حد بالا باشد درواقع با این کار محدود می کنیم به همین صورت برای $y2$ هم داریم.

function [y1, y2]=Crossover(x1,x2,params)

gamma=params.gamma;

VarMin=params.VarMin;

VarMax=params.VarMax;

alpha=unifrnd(-gamma,1+gamma,size(x1));

y1=alpha.*x1+(1-alpha).*x2;

y2=alpha.*x2+(1-alpha).*x1;

y1=min(max(y1,VarMin),VarMax);

y2=min(max(y2,VarMin),VarMax);

❖ تابع دیگری را تعریف کرده به اسم Mutate که خروجی آن یک y و ورودی آن یک x می باشد. این mutation را بر روی یک پاسخ انجام می دهد. در اینجا از یک mutation گوسی ساده برای نرمال سازی استفاده می کنیم که میانگین در این توزیع نرمال x می باش اما واریانس را بر اساس همان حد بالا و حد پایین تعریف می کنیم. انحراف معیار را برابر قرار می دهیم با درصدی از اختلاف حد بالا و حد پایین می باشد.

اگر بخواهیم به صورت گوسی باشد یک رندوم نرمال را با واریانس انحراف معیار sigms جمع می کنیم با x . به هر حال ما محدود سازی را هم در این قسمت انجام می دهیم. در حال حاضر دو عنصر اصلی که mutation , crossover را پیاده سازی نموده ایم.


```

function y=Mutate(x,params)
    h=params.h;
    VarMin=params.VarMin;
    VarMax=params.VarMax;
    sigma=h*(VarMax-VarMin);
    y=x+sigma*randn(size(x));
    y=min(max(y,VarMin),VarMax);
end

```

❖ توضیح تابع انتخاب تورنومتر باینری به این صورت است که خروجی آن عضوی از جمعیت می باشد. از اعضای یک جمعیت بر اساس یک معیاری مانند فیتنس میایم انتخاب را انجام می دهیم بعد به ترتیب دو عضو از این جمعیت برداشته که نباید با هم برابر باشند یعنی نباید دو بار یکی را انتخاب کنیم برای این کار از تابع `randsample` استفاده می کنیم .

`n` تعداد ائلمان های جمعیت است و انتخاب شده هایمان را با `I` نمایش می دهیم که برابر است با `randsample` که دوتا را بدون تکرار انتخاب می کند. بعد بررسی را انجام می دهد که کدام یک بهتر است `i1` یا `i2` هر کدام بهتر است را انتخاب می کند.

```

function p=BinaryTournamentSelection(pop,f)
    n=numel(pop);

```

```
I=randsample(n,۲);
```

```
i۱=I(۱);
```

```
i۲=I(۲);
```

```
if f(i۱)<f(i۲)
```

```
    p=pop(i۱);
```

```
else
```

```
    p=pop(i۲);
```

```
end
```

```
end
```

❖ در اصل باید یک جمعیتی را داشته باشیم که والدین را از آن انتخاب کند و با crossover جمعیت را تکمیل کند و یکی دیگر را داشته باشیم که mutation انجام بدهد به همین دلیل دو ستونه در نظر می گیریم به این صورت که به جای اینکه کلش را داشته باشیم تقسیم بر ۲ می کنیم. در ابتدا فاز crossover را داریم :

به این شکل است که در ابتدا یک جمعیت خالی را تولید می کنیم همانطور که گفته شده است ۰.۷ از ۲۰ تا جمعیت قرار است با crossover تولید شود. یعنی ۱۴ تا فرزند با ۷ تا Crossover تولید می شود. بنابر این یک for را گذاشته و از ۱ تا تعداد crossover قرار داده. برای هر crossover دو تا والد مورد نیاز است که این انتخاب والد را با باینری تورنومتر که تابع آن در قسمت بالا توضیح داده است را انجام می دهیم بر روی جمعیت آرشیو. والد اول را بررسی می کنیم که با استفاده از تورنومتر باینری از آرشیو نسبت به فیتنس آن یا F ، F آن است که هر چقدر کمتر باشد مهم است این کار را انجام می دهد. والد دوم را به همین صورت انجام می دهیم. حال باید عملیات crossover را انجام بدهیم وقتی که انجام داده ایم باید قسمت crossover_params این را مشخص کنیم که در قسمت SPEA-setting II ، یگ گاما داریم برابر با ۰.۱ قرار می دهد و حد بالا و حد پایین را هم داریم. در ادامه داخل همین بخش

mutation را هم می نویسیم به این صورت که mutation.params ان برابر است با ۰.۲ و یک حد بالا و یک حد پایین را هم داریم.

Crossover %

```
popc= repmat(empty_individual,nCrossover/۲,۲);
for c=۱:nCrossover/۲
    p۱=BinaryTournamentSelection(archive,[archive.F]);
    p۲=BinaryTournamentSelection(archive,[archive.F]) ;
    [popc(c,۱).Position,
popc(c,۲).Position]=Crossover(p۱.Position,p۲.Position,crossover_params);
    popc(c,۱).Cost=CostFunction(popc(c,۱).Position);
    popc(c,۲).Cost=CostFunction(popc(c,۲).Position);
end
```

❖ در این قسمت mutation را می خواهیم انجام دهیم. در ابتدا یک جمعیت خالی را تولید کرده و به صورت ستون تعریفش می کنیم به این شکل که popc را برابر popc(:) قرار می دهیم. یک حلقه for گذاشته و از تا mutation حلقه را می گذاریم. والد را با روش انتخاب تورنومتر باینری انجام داده از آرشیو بر اساس تابع F که هر چه کمتر باشد برای ما مهم است و بعد مراحل mutation انجام می شود.

```
popc=popc(:);
popm= repmat(empty_individual,nMutation,1);
for m=1:nMutation
    p=BinaryTournamentSelection(archive,[archive.F]);
    popm(m).Position=Mutate(p.Position,mutation_params);
    popm(m).Cost=CostFunction(popm(m).Position);
end
```

و بعد از انجام این مراحل جمعیت جدیدمان را که ناشی از جمعیت crossover و mutation است را تولید می کند.

```
% Create New Population  
pop=[popc  
      popm];  
end
```

❖ pareto front ما ده عضو بیشتر ندارد برای ترسیم آن در قسمت pareto front که pareto شکل می گیرد قسمتی به اسم figure باز کرده. بعد اگر هست که ایجاد کن اگر هیست تصویر را با همان انجام بده. جمع pareto front و cost را به شکل یک ماتریس ایجاد کرده که برابر قرارداده با PFC. و ترسیم آن به صورت ضرب در PFC1 را با PFC2 انجام می دهد.

```
PF=archive([archive.R]==0); % Approximate Pareto Front
```

```
% Plot Pareto Front  
figure(1);  
PFC=[PF.Cost];  
plot(PFC(1,:),PFC(2,:),'x');
```

```
xlabel('f_1');
```

```
ylabel('f_2');
```

می توان در هر لحظه هم اطلاعات مربوط به آن را نمایش داد با قطعه کدی در قسمت ترسیم می توان این کار را انجام داد با دستور Display

```
%Display Iteration Information
```

```
disp(['Iteration ' num2str(it) ': Number of PF members = ' num2str(numel(PF))]);
```

❖ و در آخر قسمت نتیجه گیری آن کار هایی که در اصل برنامه انجام نداده ایم اگر بخواهیم انجام بدهیم در این قسمت تغییراتی را می توان اعمال کنیم. بر فرض مثال PFC را که در بالا داشتیم بخواهیم کمترین رو یا بیشترین، انحراف معیار، میانگین رو نمایش بدهیم که با دستور FOR این کار را انجام داده است و با دستور disp نمایش را صورت داده.

```
disp(' ');
```

```
for j=1:size(PFC,1)
```

```
disp(['Objective #' num2str(j) ':']);
```

```
disp(['   Min = ' num2str(min(PFC(j,:)))]);
```

```
disp(['   Max = ' num2str(max(PFC(j,:)))]);
```

```
disp(['   Range = ' num2str(max(PFC(j,:))-min(PFC(j,:)))]);
```

```
disp(['   St.D. = ' num2str(std(PFC(j,:)))]);
```

```
disp(['   Mean = ' num2str(mean(PFC(j,:)))]);
```

```
    disp(' ');  
end
```