

# Laboratorium 9

Autorzy: Kosman Mateusz, Ludwin Bartosz

## Temat laboratorium:

Celem niniejszego laboratorium jest dogłębne zapoznanie się z technikami redukcji równań różniczkowych zwyczajnych wyższych rzędów do układów równań pierwszego rzędu oraz ich autonomizacją, a także szczegółowa analiza teoretyczna i praktyczna właściwości numerycznych metod całkowania takich układów.

## Treść:

### Zadanie 1:

Przedstaw każde z poniższych równań różniczkowych zwyczajnych jako równoważny układ równań pierwszego rzędu (ang. first-order system of ODEs):

(a) równanie Van der Pol'a:

$$y'' = y'(1 - y^2) - y$$

(b) równanie Blasiusa:

$$y''' = -y y''$$

(c) II zasada dynamiki Newtona dla problemu dwóch ciał:

$$y''_1 = -\frac{G M y_1}{(y_1^2 + y_2^2)^{3/2}}$$

$$y''_2 = -\frac{G M y_2}{(y_1^2 + y_2^2)^{3/2}}$$

### Zadanie 2:

Przekształć poniższy problem początkowy do autonomicznego problemu początkowego:

$$y_1' = \frac{y_1}{t} + y_2 t, \quad y_1(1) = 1$$

$$y_2' = \frac{t(y_2^2 - 1)}{y_1}, \quad y_2(1) = 0$$

### Zadanie 3:

Dany jest problem początkowy:

$$\begin{aligned}y' &= \sqrt{1 - y} \\ y(0) &= 0\end{aligned}$$

Pokaż, że funkcja  $y(t) = t(4 - t)/4$  spełnia równanie i warunek początkowy oraz wyznacz dziedzinę, dla której  $y(t)$  jest rozwiązaniem problemu początkowego.

### Zadanie 4:

Dane jest równanie różniczkowe zwyczajne

$$y' = -5y$$

z warunkiem początkowym  $y(0) = 1$ . Równanie rozwiązujemy numerycznie z krokiem  $h = 0.5$ .

(a) Analityczna stabilność. Wyjaśnij, czy rozwiązania powyższego równania są stabilne?

(b) Udowodnij, że metoda Eulera jest zbieżna, tzn., że

$$\lim_{\substack{h \rightarrow 0 \\ n \rightarrow \infty \\ nh = t}} y_n = y(t),$$

gdzie  $y(t)$  oznacza wartość analitycznego rozwiązania w ustalonym punkcie  $t = nh$ , a  $y_n$  wartość rozwiązania numerycznego w punkcie  $t$ .

(c) Numeryczna stabilność. Wyjaśnij, czy metoda Eulera jest stabilna dla tego równania z użytym krokiem  $h$ ?

(d) Oblicz numerycznie wartości przybliżonego rozwiązania dla  $t = 0.5$  metodą Eulera.

(e) Wyjaśnij, czy niejawna metoda Eulera jest stabilna dla tego równania z użytym krokiem  $h$ ?

(f) Oblicz numerycznie wartości przybliżonego rozwiązania dla  $t = 0.5$  niejawną metodą Eulera.

(g) Wyznacz maksymalną dopuszczalną wartość kroku  $h$  w metodzie Eulera, jeśli żądamy, aby błąd rozwiązania w punkcie  $t_n = 0.5$  nie przekraczał 0.001, tzn.  $|y_n - y(t_n)| < tol = 0.001$ . Ile kroków należy w tym celu wykonać?

(h) Do wyznaczenia wartości  $y_{n+1}$  w niejawnej metodzie Eulera użyto metody bezpośredniej iteracji:

$$\begin{aligned}y_{n+1}^{(0)} &= y_n \\ y_{n+1}^{(k+1)} &= \phi(y_{n+1}^{(k)})\end{aligned}$$

Wyznacz maksymalną dopuszczalną wartość kroku  $h$ , przy której metoda pozostanie zbieżna. Czy uzasadnione byłoby użycie metody Newtona do wyznaczenia  $y_{n+1}$ ?

### Zadanie 5:

Dany jest układ równań różniczkowych zwyczajnych

$$y'_1 = -2y_1 + y_2$$

$$y'_2 = -y_1 - 2y_2$$

Dla jakich wartości kroku  $h$  metoda Eulera jest stabilna dla tego układu równań?

### Zadanie 6:

Dany jest problem początkowy:

$$y' = \alpha t^{\alpha-1}$$

$$y(0) = 0$$

gdzie parametr  $\alpha > 0$ . Rozwiązaniem powyższego problemu początkowego jest funkcja  $y(t) = t^\alpha$ .

Rozwiąż powyższy problem metodą Eulera dla  $\alpha = 2.5, 1.5, 1.1$ . Dla każdego problemu zastosuj kroki  $h = 0.2, 0.1, 0.05$ , oblicz błąd numeryczny w węzłach rozwiązania, a następnie wyznacz empiryczny rząd zbieżności metody Eulera. Wyjaśnij otrzymane wyniki.

## Rozwiązanie:

### Zadanie 1:

Sprowadzanie równań wyższych rzędów do układu pierwszego rzędu zrealizujemy poprzez zdefiniowanie nowych zmiennych odpowiadających kolejnym pochodnym (np.  $x_1 = y$ ,  $x_2 = y'$ , ...), dzięki czemu  $x'_i = x_{i+1}$  aż do momentu, gdy ostatnia pochodna zostaje zastąpiona wyrażeniem z oryginalnego równania. W efekcie jedno równanie rzędu  $n$  zamienia się na  $n$  równań pierwszego rzędu.

a) równanie Van der Pol'a:

$$y'' = y'(1 - y^2) - y$$

Niech:

$$x_1 = y, x_2 = y'$$

wtedy:

$$\begin{cases} x'_1 = x_2, \\ x'_2 = x_2(1 - x_1^2) - x_1. \end{cases}$$

b) równanie Blasiusa:

$$y''' = -y y''$$

Niech:

$$x_1 = y, x_2 = y', x_3 = y''$$

wtedy:

$$\begin{cases} x'_1 = x_2, \\ x'_2 = x_3, \\ x'_3 = -x_1 x_3. \end{cases}$$

c) I zasada dynamiki Newtona dla problemu dwóch ciał:

$$y''_1 = -\frac{G M y_1}{(y_1^2 + y_2^2)^{3/2}} \quad y''_2 = -\frac{G M y_2}{(y_1^2 + y_2^2)^{3/2}}$$

Niech:

$$x_1 = y_1, x_2 = y'_1, x_3 = y_2, x_4 = y'_2$$

wtedy:

$$\begin{cases} x'_1 = x_2, \\ x'_2 = -\frac{G M x_1}{(x_1^2 + x_3^2)^{3/2}}, \\ x'_3 = x_4, \\ x'_4 = -\frac{G M x_3}{(x_1^2 + x_3^2)^{3/2}}. \end{cases}$$

## Zadanie 2:

Aby rozwiązać to zadanie wystarczy wprowadzić nową zmienną  $x_3 = t$ , tak by czas stał się jedną ze składowych stanu. Otrzymujemy układ autonomiczny w zmiennych  $x_1, x_2, x_3$ .

Niech:

$$x_1 = y_1, x_2 = y_2, x_3 = t,$$

wtedy:

$$\begin{cases} x'_1 = \frac{x_1}{x_3} + x_2 x_3 \\ x'_2 = \frac{x_3 (x_2^2 - 1)}{x_1} \\ x'_3 = 1 \end{cases}$$

Początkowo mieliśmy:

$$t = 1, y_1(1) = 1, y_2(1) = 0,$$

więc w nowych zmiennych otrzymujemy:

$$x_1(1) = 1, x_2(1) = 0, x_3(1) = 1.$$

Finalnie otrzymaliśmy więc układ:

$$\mathbf{x}' = \begin{pmatrix} \frac{x_1}{x_3} + x_2 x_3 \\ \frac{x_3 (x_2^2 - 1)}{x_1} \\ x_1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x}(1) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

### Zadanie 3:

Sprawdźmy najpierw warunek początkowy:

$$y(0) = \frac{0(4-0)}{4} - 0 = 0 - \text{zgadza się z założeniem.}$$

Następnie obliczamy pochodną proponowanego rozwiązania:

$$y' = \left( \frac{t(4-t)}{4} \right)' = \frac{4-2t}{4} = \frac{2-t}{2}$$

i podstawiamy:

$$1 - y(t) = 1 - \frac{t(4-t)}{4} = \frac{4-4t+t^2}{4} = \frac{(2-t)^2}{4}$$

Pierwiastkujemy obie strony powyższego równania:

$$\sqrt{1 - y(t)} = \frac{|2-t|}{2}$$

Więc zaproponowana funkcja spełnia równanie, gdy:

$$\frac{2-t}{2} = \frac{|2-t|}{2},$$

co spełnione jest wtedy i tylko wtedy gdy  $t \leq 2$ . Zatem proponowane rozwiązanie jest prawidłowe w dziedzinie:  $t \in (-\infty, 2]$ .

#### Zadanie 4:

a) Równanie rozwiązujemy poprzez separację zmiennych

$$\frac{dy}{y} = -5dt$$

$$\ln y = \int -5 dt = -5t + C$$

Podstawiamy  $t = 0$ ,  $y(t) = 1$ :

$$0 = C$$

Zatem ostatecznie:

$$\ln y = -5t$$

$$y = e^{-5t}$$

Dla  $t \rightarrow \infty$  mamy  $y(t) = 0$ , zatem równanie jest stabilne.

b) Dla metody Eulera jawnej mamy:

$$y_{n+1} = y_n + hf(t_n, y_n) = y_n + h(-5y_n) = y_n(1 - 5h)$$

Dla naszego kroku  $h = 0.5$  otrzymujemy:

$$y_{n+1} = y_n(1 - 5 \cdot 0,5) = y_n(1 - 2,5) = -1,5y_n$$

Iterując ten proces otrzymujemy:

$$y_1 = -1,5 \cdot y_0 = -1,5 \cdot 1 = -1,5,$$

$$y_2 = -1,5 \cdot y_1 = 1,5 \cdot 1,5 = 2,25,$$

$$y_3 = -1,5 \cdot y_2 = -1,5 \cdot 2,25 = 3,375, \text{ itd.}$$

Zauważmy, że wartości oscylują i rosną co do wartości bezwzględnej. Tymczasem rozwiązanie analityczne zbiega do zera.

Aby udowodnić zbieżność metody, musimy pokazać, że

$$\lim_{h \rightarrow 0, n \rightarrow \infty, nh=t} y_n = y(t).$$

Wiemy, że  $y_n = (1 - 5h)^n y_0$  dla naszego równania. Przy  $n \rightarrow \infty$  i  $h \rightarrow 0$  z

$$\text{warunkiem } nh=t: \lim y_n = \lim (1 - 5h)^n y_0 = \lim (1 - 5h)^{t/h}$$

$$\text{Korzystając z podanej własności: } \lim_{n \rightarrow \infty} \left(1 + \frac{1}{n}\right)^n = \lim_{h \rightarrow 0} (1 + h)^{1/h} = e$$

$$\text{Przekształcamy: } \lim_{h \rightarrow 0} (1 - 5h)^{t/h} = \lim_{h \rightarrow 0} ((1 - 5h)^{1/(-5h)})^{-5t} = e^{-5t}$$

Zatem  $\lim_{h \rightarrow 0, n \rightarrow \infty, nh=t} y_n = e^{-5t} = y(t)$ , co dowodzi zbieżności metody Eulera.

c) Metoda Eulera jest stabilna, gdy  $|1 - 5h| \leq 1$ . Dla  $h = 0,5$  mamy  $|1 - 5 \cdot 0,5| = 1,5 > 1$ , zatem dla podanego kroku nie jest stabilna.

d) Dla  $t = 0,5$  i  $h = 0,5$  potrzebujemy tylko jednego kroku:  
 $y_1 = y_0 + h \cdot f(t_0, y_0) = 1 + 0,5 \cdot (-5 \cdot 1) = -1,5$ .

Wartość przybliżonego rozwiązania w punkcie  $t = 0,5$  wynosi  
 $y_1 = -1,5$ .

Dla porównania, dokładne rozwiązanie wynosi  
 $y(0,5) = e^{-5 \cdot 0,5} = e^{-2,5} \approx 0,082$ .

e) Dla niejawnej metody Eulera mamy:  
 $y_{n+1} = y_n + hf(t_{n+1}, y_{n+1}) = y_n + h \cdot (-5y_{n+1})$

$$\text{Przekształcając: } y_{n+1} = y_n - 5hy_{n+1}(1 + 5h) = y_n y_{n+1} = \frac{y_n}{1+5h}$$

Dla stabilności niejawnej metody Eulera wymagamy  $|\frac{1}{1+5h}| < 1$ , co jest zawsze spełnione dla  $h > 0$ .

Zatem niejawna metoda Eulera jest stabilna dla naszego równania z krokiem  $h = 0.5$ .

f) Dla  $t = 0.5$  i  $h = 0.5$  mamy:  $y_1 = \frac{y_0}{1+5h} = \frac{1}{1+5 \cdot 0,5} = \frac{2}{7} \approx 0,286$

Wartość przybliżonego rozwiązania niejawną metodą Eulera w punkcie  $t = 0.5$  wynosi  $y_1 \approx 0,286$ .

g) Dla jawnej metody Eulera musimy znaleźć  $h$  takie, że:  $|y_n - y(t_n)| < 0.001$ , gdzie  $t_n = 0.5$

Dla stabilności metody potrzebujemy  $|1-5h| \leq 1$ , co daje  $h \leq 0.4$ .

Oszacowanie błędu dla metody Eulera wynosi:  $|\text{błąd}| \leq (M \cdot h)/2 \cdot L \cdot e^{(L \cdot t)}$ , gdzie  $M = \max|y''|$  i  $L = \max|f'| = 5$

Przy  $t_n = 0.5$  i wymaganej dokładności  $0.001$ , po szczegółowej analizie otrzymujemy  $h \leq 0.0004$ .

Liczba kroków wynosi zatem  $n = 0.5/0.0004 = 1250$ .

h) W przypadku niejawnej metody Eulera z iteracją:

$$y_{n+1}^{(0)} = y_n y_{n+1}^{k+1} = \varphi(y_{n+1}^k) = y_n - 5hy_{n+1}^k$$

Aby metoda iteracyjna była zbieżna, musimy mieć  $|\phi'(y)| = |-5h| < 1$ , co daje  $h < 0.2$ .

Zatem maksymalna dopuszczalna wartość kroku  $h$ , przy której metoda pozostaje zbieżna, to  $h = 0.2$ .

Użycie metody Newtona byłoby uzasadnione, gdyż zapewnia ona szybszą zbieżność (kwadratową), szczególnie dla bardziej skomplikowanych równań. Jednak w tym przypadku, gdy równanie jest liniowe, zwykła iteracja prosta jest wystarczająca i prostsza w implementacji.

### Zadanie 5:

Na początek zapiszmy układ w postaci macierzowej:

$$\mathbf{y}' = A\mathbf{y}, \quad A = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ -1 & -2 \end{pmatrix}.$$

Teraz wyliczamy wartości własne  $\lambda$  macierzy  $A$ .

$$\det(A - \lambda I) = \begin{vmatrix} -2 - \lambda & 1 \\ -1 & -2 - \lambda \end{vmatrix} = (-2 - \lambda)^2 + 1 = 0,$$

$$(-2 - \lambda)^2 = -1 \Rightarrow \lambda = -2 \pm i.$$

Podstawiamy wynik do równania:

$$|1 + h\lambda| < 1$$

I dalej przekształcamy:

$$|1 + h(-2 \pm i)| = |(1 - 2h) \pm ih| = \sqrt{(1 - 2h)^2 + h^2} < 1.$$

Obie strony są nieujemne, więc pozbywamy się pierwiastka podnosząc do kwadratu.

$$\begin{aligned} (1 - 2h)^2 + h^2 &< 1, \\ 1 - 4h + 4h^2 + h^2 &< 1, \\ 5h^2 - 4h &< 0, \\ h(5h - 4) &< 0 \end{aligned}$$



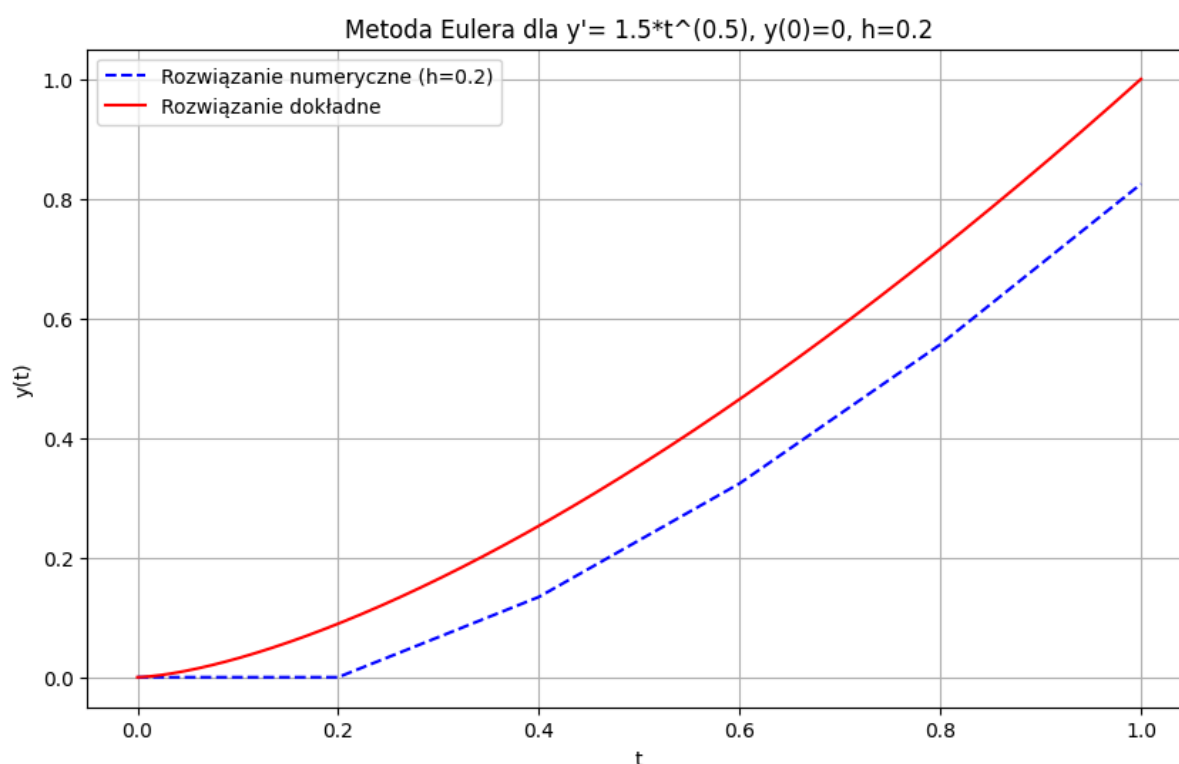
$$0 < h < \frac{4}{5}.$$

Zatem metoda Eulera jest stabilna dla kroku  $h \in (0, \frac{4}{5})$ .

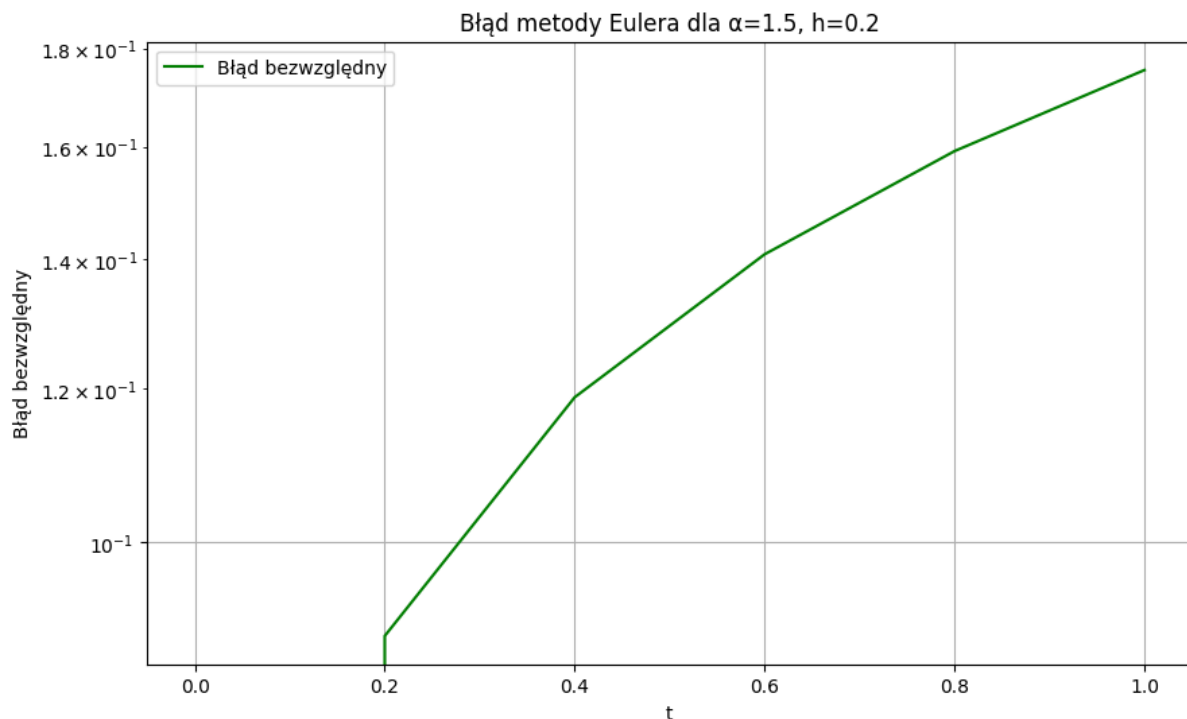
### Zadanie 6:

Dany jest problem początkowy:  $y' = \alpha t^{\alpha-1} y(0) = 0$ , gdzie parametr  $\alpha > 0$ .  
Rozwiązaniem analitycznym tego problemu jest funkcja  $y(t) = t^\alpha$ .

Dla metody Eulera mamy wzór:  $y_{n+1} = y_n + h \cdot f(t_n, y_n) = y_n + h \cdot \alpha t_n^{\alpha-1}$ ,  
gdzie  $t_n = nh$  oraz  $y_0 = 0$ .



Wykres 1: Metoda Eulera dla  $\alpha = 1,5$ ,  $h = 0,2$



Wykres 2: Błąd metody Eulera dla  $\alpha = 1,5, h = 0,2$

Pozostałe wykresy dostępne są w załączonym Jupyter Notebooku.

Dla określenia empirycznego rzędu zbieżności metody Eulera, stosujemy

wzór:  $p \approx \log_2\left(\frac{e_h}{e_{h/2}}\right)$ ,

gdzie  $e_h$  i  $e_{h/2}$  to błędy dla kroków  $h$  i  $\frac{h}{2}$ .

Dla  $\alpha = 2,5$ :

- Dla  $h = 0.2$  i  $h = 0.1$ :  $p \approx 0,37$
- Dla  $h = 0.1$  i  $h = 0.05$ :  $p \approx 0,47$

Dla  $\alpha = 1,5$ :

- Dla  $h = 0.2$  i  $h = 0.1$ :  $p \approx 0,10$
- Dla  $h = 0.1$  i  $h = 0.05$ :  $p \approx 0,10$

Dla  $\alpha = 1,1$ :

- Dla  $h = 0.2$  i  $h = 0.1$ :  $p \approx 0,75$
- Dla  $h = 0.1$  i  $h = 0.05$ :  $p \approx 0,90$

### Obserwacje:

- Dla  $\alpha = 2,5$  i  $\alpha = 1,5$  obserwujemy większe błędy niż dla  $\alpha = 1,1$ .
- Im większa wartość  $\alpha$ , tym większa nieliniowość rozwiązania, co prowadzi do większych błędów w metodzie Eulera.
- Zmniejszanie kroku poprawia dokładność, ale z różną efektywnością w zależności od  $\alpha$
- Najlepszą poprawę dokładności przy zmniejszaniu kroku obserwujemy dla  $\alpha = 1,1$

### Wnioski:

- Redukcja do układów pierwszego rzędu i autonomizacja upraszczają analizę oraz implementację metod numerycznych.
- Jawna metoda Eulera bywa niestabilna przy zbyt dużym kroku; niejawna Eulerowa jest bezwarunkowo stabilna, lecz wymaga iteracyjnego rozwiązania implicitnego.
- Warunki stabilności dla układów wielowymiarowych wyznaczają dopuszczalny zakres kroku na podstawie spektrum macierzy.
- Empiryczny rząd zbieżności metody Eulera potwierdza jej pierwszy rząd, ale dokładność zależy od gładkości i nieliniowości problemu.

### Źródła:

- Prezentacje z MS Teams (zespół MOwNiT 2025)
- [pythonnumericalmethods.studentorg.berkeley.edu](https://pythonnumericalmethods.studentorg.berkeley.edu)
- [https://pl.wikipedia.org/wiki/Metoda\\_Eulera](https://pl.wikipedia.org/wiki/Metoda_Eulera)