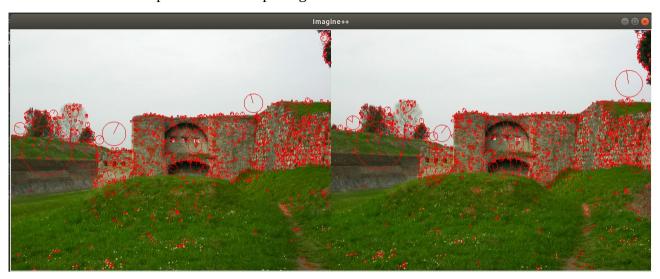
## TD2 – 3D Computer Vision – Benoit ORIOL

La détection des correspondaces se fait par algorithme SIFT.



Par algorithme RANSAC on détermine la matrice fondamentale F, avec 30 itérations et 520 inliers:

```
There are now 520inliers at iteration 30
We have N_iter = 29
F=
-7.95744e-09 4.44251e-07 -8.14887e-05
-4.45695e-07 -1.13883e-07 0.00056082
9.57837e-05 -0.000510405 -0.0108589
```

On termine en traçant quelques lignes épipolaires, grâce à la matrice fondamentale que nous avons calculée, passant par le sommet de l'arbre, les sommets des 2 voutes, et par une motte dans le talus.

