



U.F.R SCIENCES ET TECHNIQUES

Département d'Informatique

B.P. 1155

64013 PAU CEDEX

Téléphone secrétariat : 05.59.40.79.64

Télécopie : 05.59.40.76.54

III- Problème de Flot Max /Cout Min

- I- Modèle du problème de transport
- II- Formulation du problème
- III- Algorithme de Roy (Busacker et Gowen)

I-Modèle du problème de transport

Soit n sites d'assemblage de smartphones :

F_1, F_2, \dots, F_n

Chaque site F_i fabrique m modèles P_k de smartphones :

P_1, P_2, \dots, P_m

Les produits doivent être acheminés vers q sites de consommation C_j .

C_1, C_2, \dots, C_q

Le problème:

On recherche le **réseau de flot** satisfaisant la **demande**.

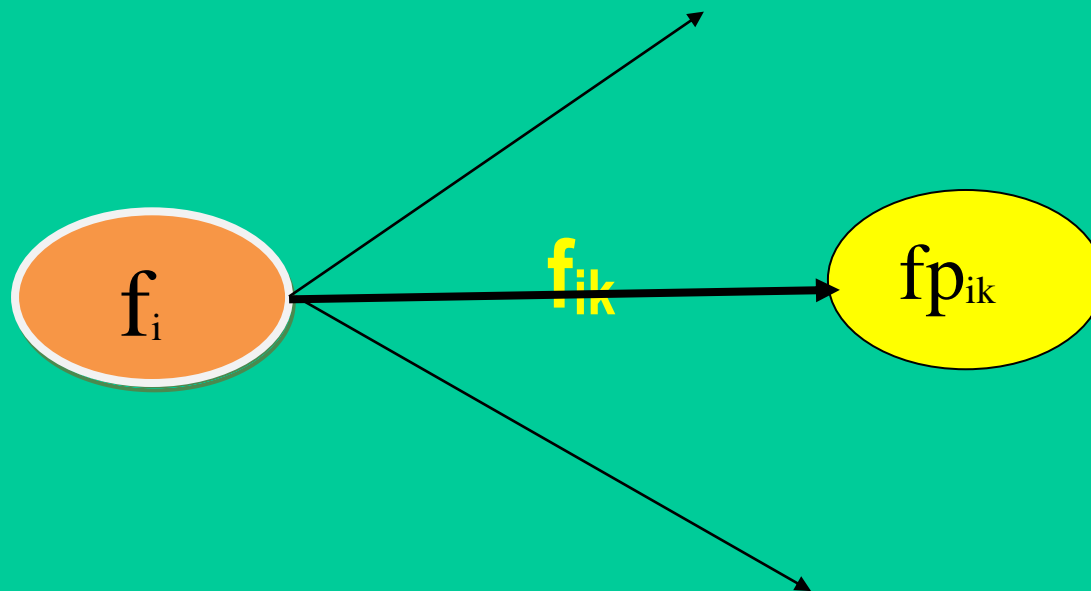
C'est le **réseau de transport**

1- Vue côté offre

Chaque couple

(F_i, P_k)

est caractérisé par la capacité de **production** ou **offre** notée f_{ik} du site F_i en produits de modèle P_k .

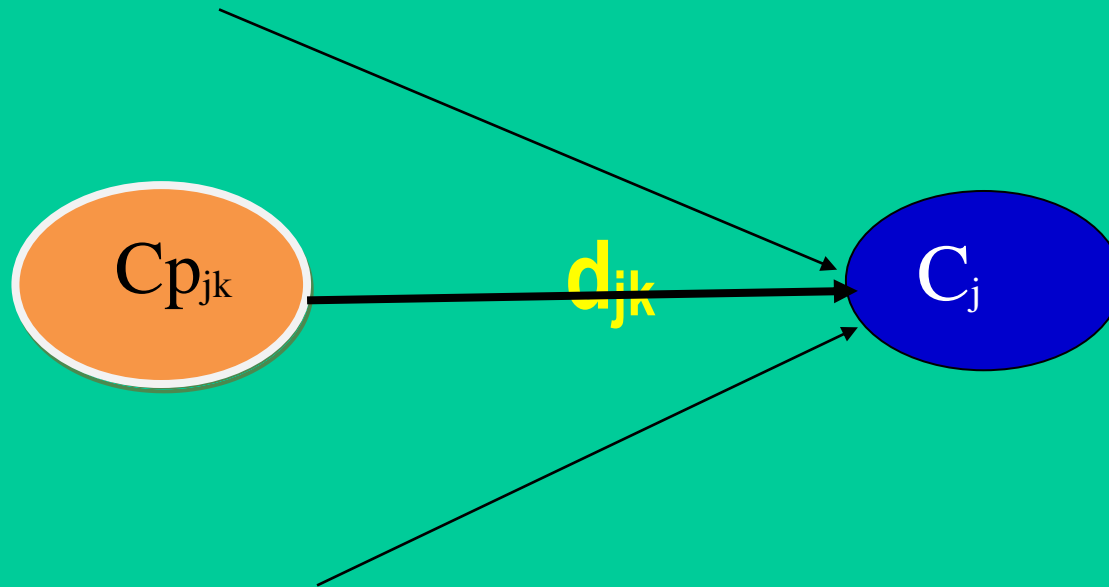


2- Vue côté demande

Réciproquement, chaque couple

$$(C_j, P_k)$$

est caractérisé par la capacité de **consommation** ou **demande** notée d_{jk} en produits de modèle P_k sur le site C_j .



3- Vue côté produit

Un même modèle de produit P_k peut être vu de deux façons:

-**côté offre** : fp_{ik} pour représenter le produit P_k offert par le site F_i

-**côté demande**: Cp_{jk} pour représenter le produit P_k demandé par le site de consommation C_j

4- Vue côté «transport »

Chaque couple

(F_i, C_j)

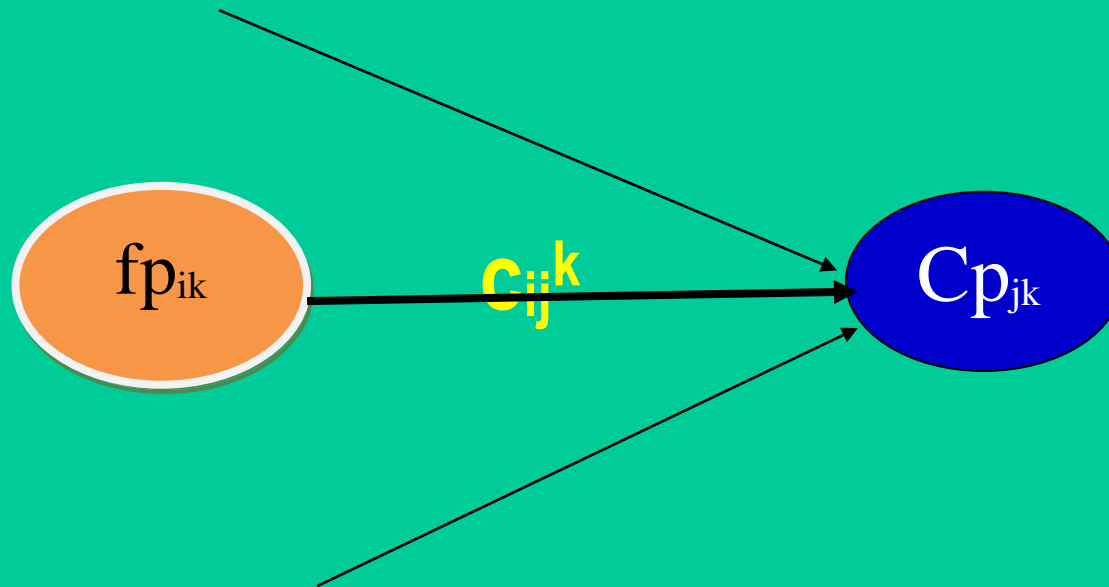
est défini par:

- le coût d'acheminement c_{ij}^k d'un produit P_k depuis son site de fabrication F_i vers le lieu de consommation C_j ,

- et l_{ij}^k et u_{ij}^k , quantités respectives minimales et maximales et par produit P_k devant être livrées par le site F_i au site C_j .

Ces quantités modélisent des contraintes qui peuvent être:

- du type **contractuel** (pour les l_{ij}^k)
- ou bien refléter la **saturation** des lignes de transport (pour les u_{ij}^k)



Modèle de flot optimal/coût minimal

Ce problème ultra classique se modélise aisément comme un problème de **flot optimal de coût minimum**.

Le modèle de **réseau de transport** est défini selon les quatre étapes décrites ci-après.

Etape 1:

Tout d'abord, chaque site de fabrication F_i est représenté par une **source** de contribution:

$$\forall i \in 1..n \quad b(F_i) = \sum_{k=1}^m f_{ik}$$

Etape 2:

A l'autre bout du réseau, chaque site de consommation C_j est représenté par un **puits** de contribution:

$$\forall j \in 1..q \quad b(C_j) = - \sum_{k=1}^m d_{jk}$$

Etape 3:

Les produits sont, quant à eux, représentés par deux ensembles de sommets.

Le premier modélise les associations **fabricant/produit**.

Le second modélise les associations **consommateur / produit**.

Le premier est l'ensemble des sommets notés fp_{ik} .

Chaque sommet F_i est relié au sommet fp_{ik} si et seulement si il fabrique le produit P_k .

La capacité de ces arcs est fixée à f_{ik} , capacité maximale de fabrication du produit P_k par le site F_i .

Le second est l'ensemble des sommets cp_{jk} .

Chaque sommet C_j est relié aux sommets cp_{jk} associés aux produits qu'il consomme par des arcs de capacité d_{jk} .

Etape 4:

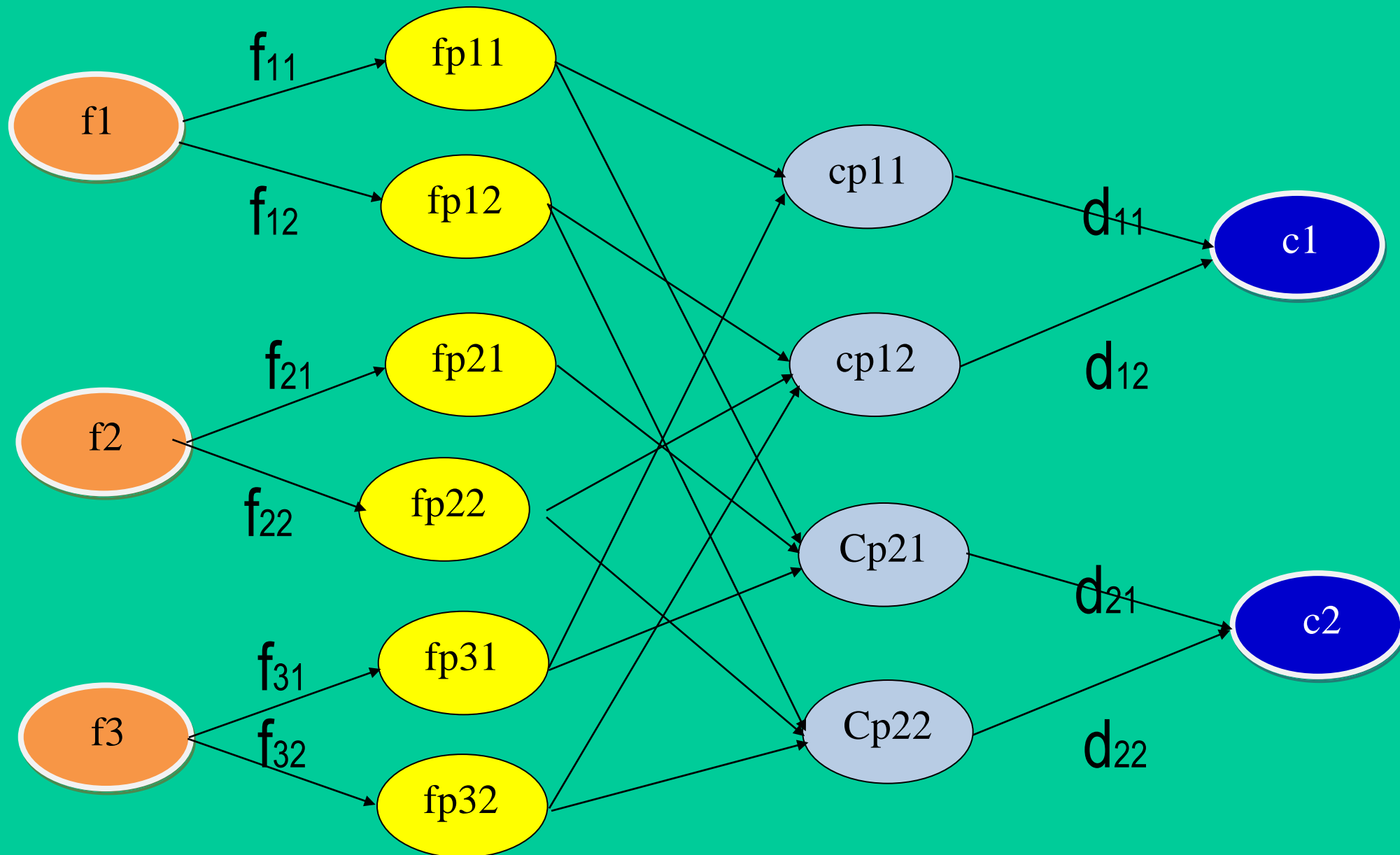
Finalemment les **arcs de transport** relient les sommets **fp_{ik}** aux sommets **cp_{jk}** de même produit **P_k** .

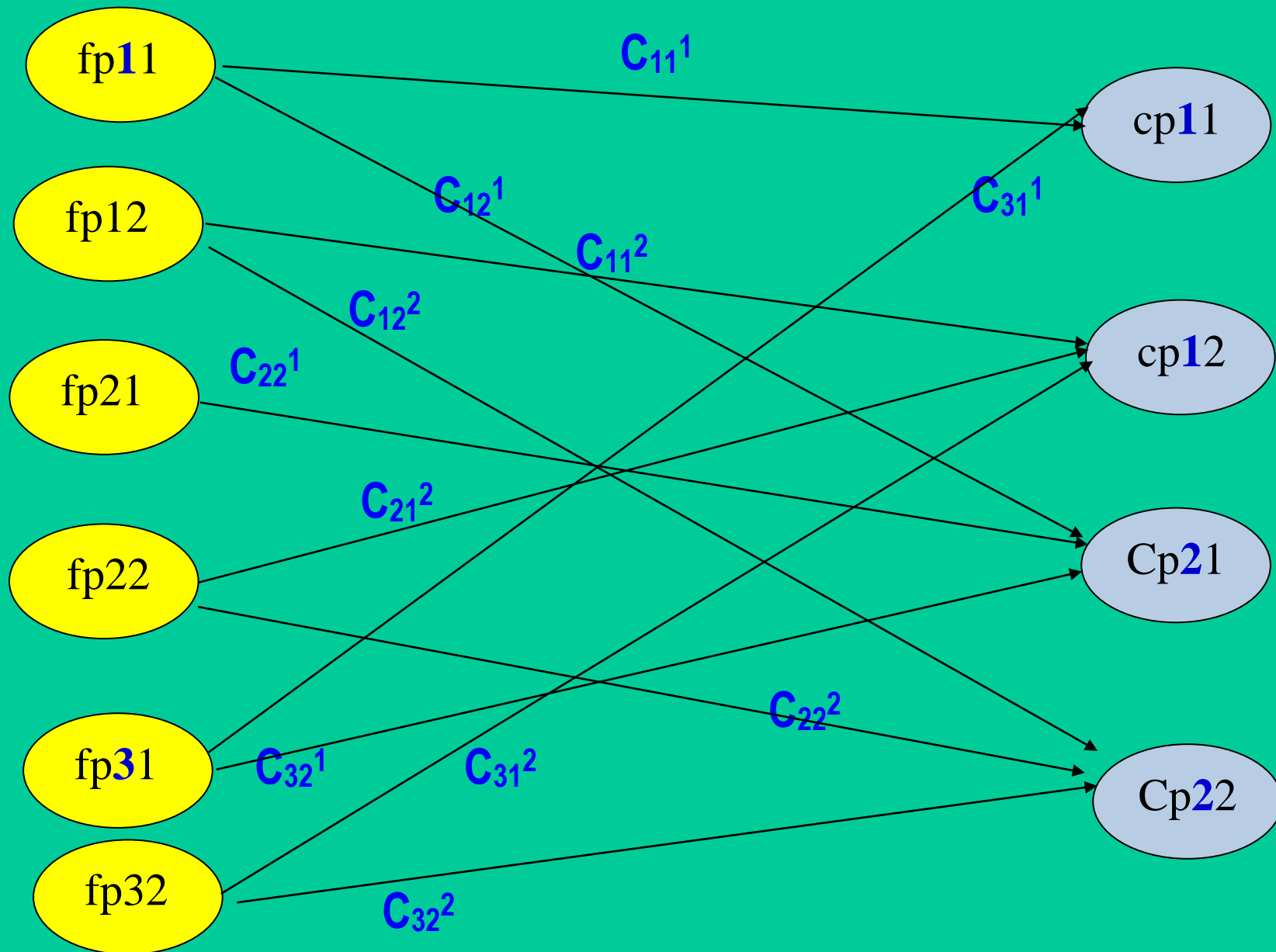
Leurs capacités sont **l_{ij}^k** ($=0$) et **u_{ij}^k** (>0) alors que leur coût est fixé à **c_{ij}^k** .

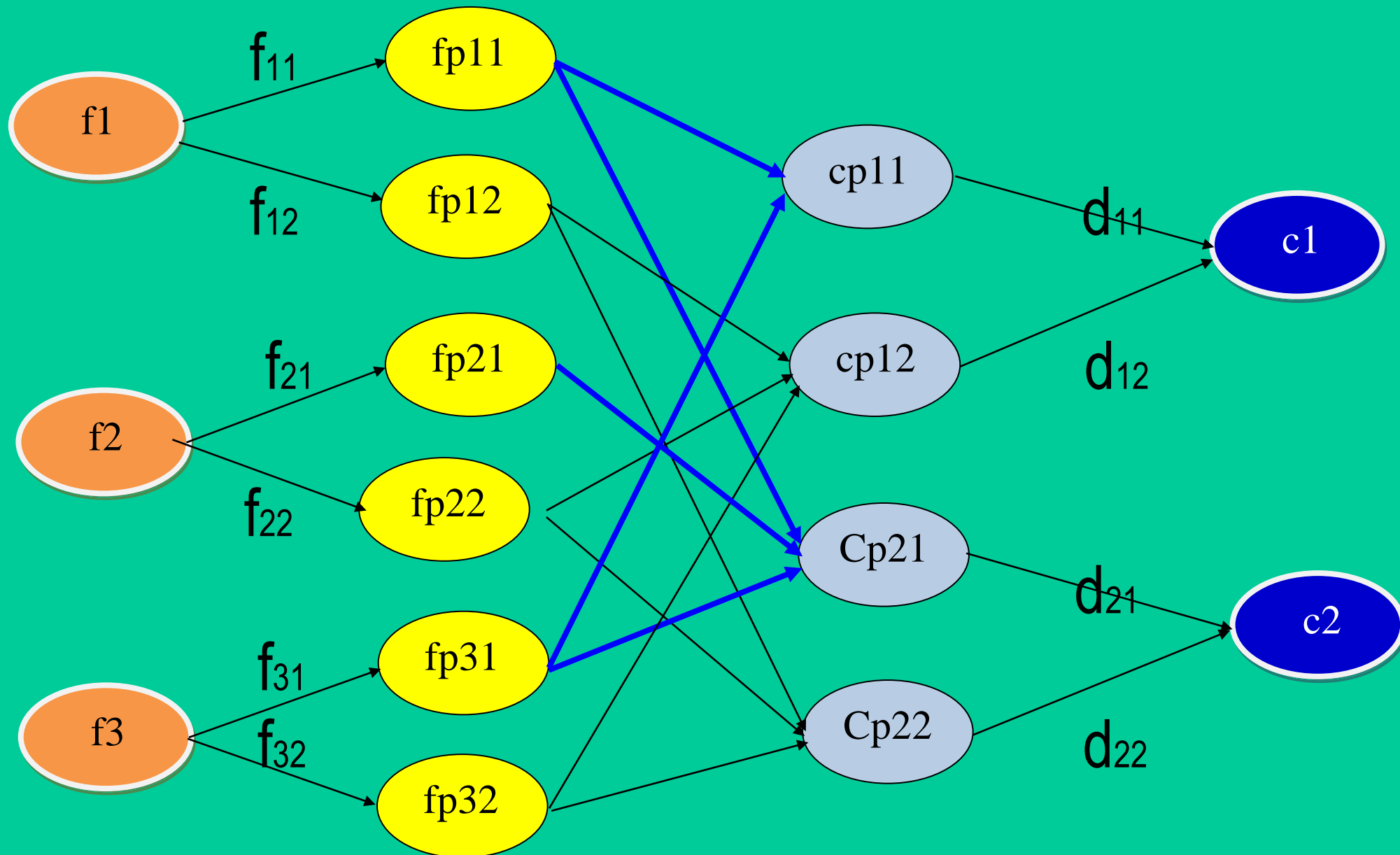
La recherche du **flot maximal à coût minimal** sur ce réseau garantit l'optimalité de la solution.

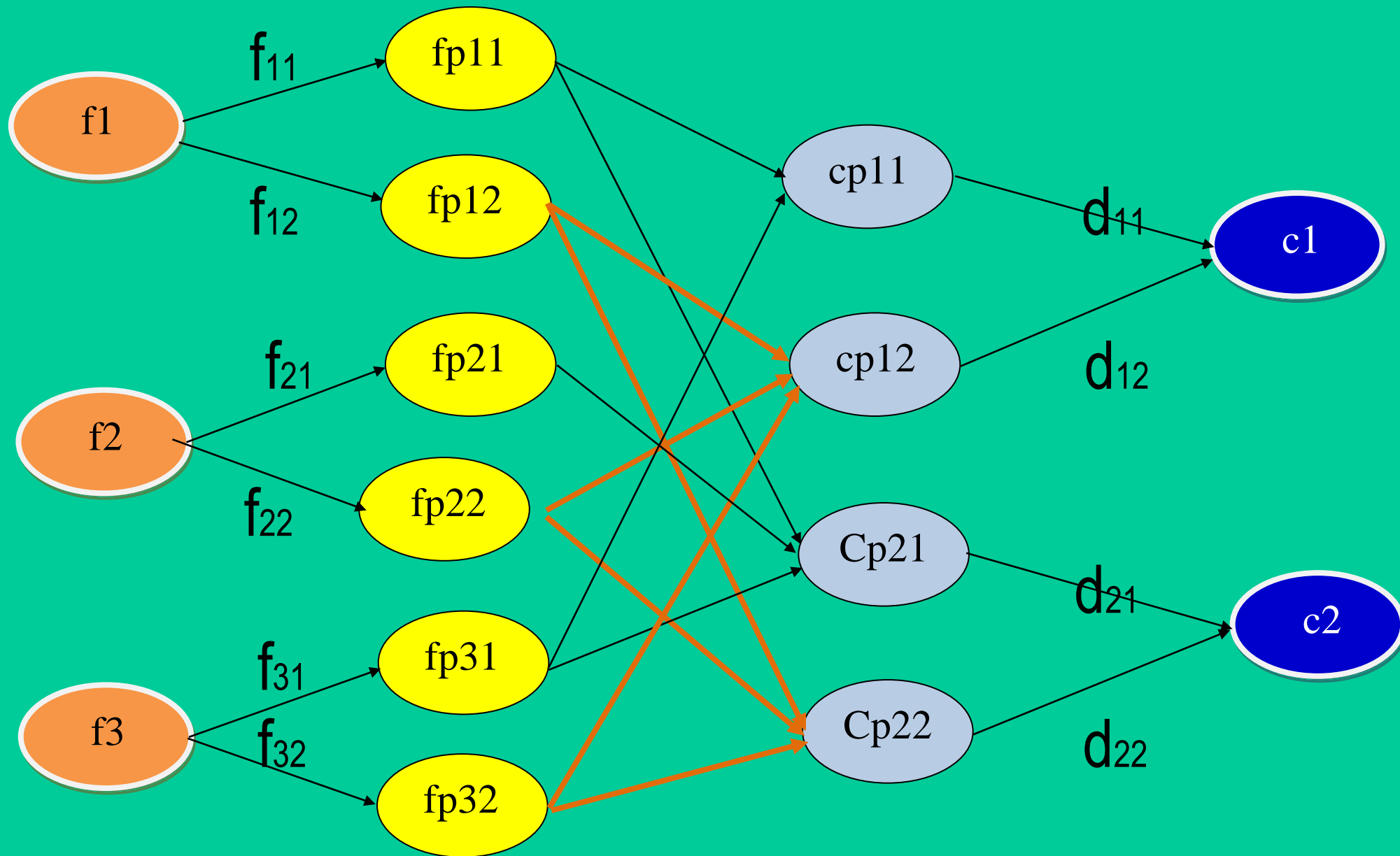
Il suffit alors de suivre les chaînes de flot pour retracer le trajet des marchandises.

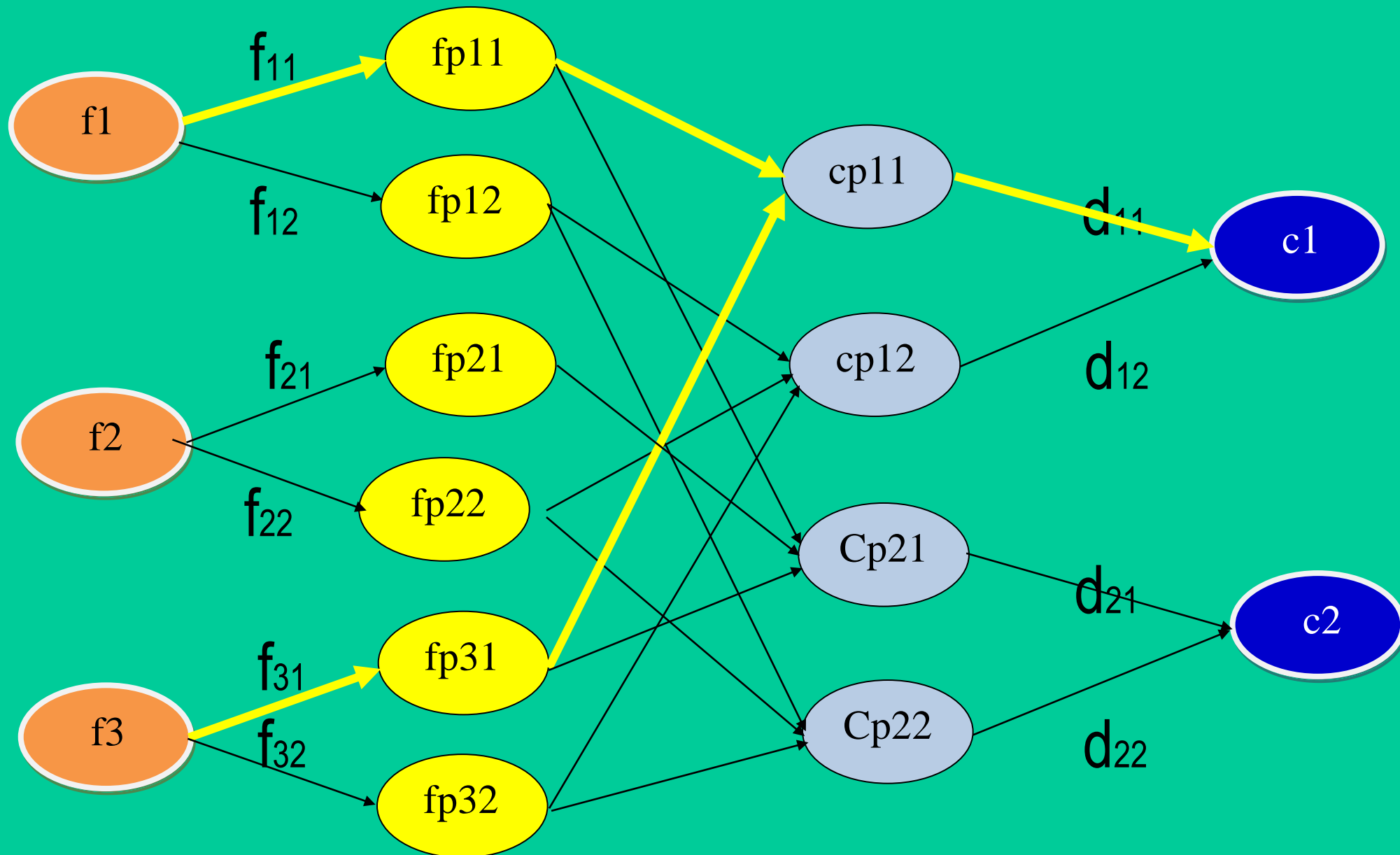
La figure suivante montre un cas à trois fabricants, deux produits, et deux centres de consommations.

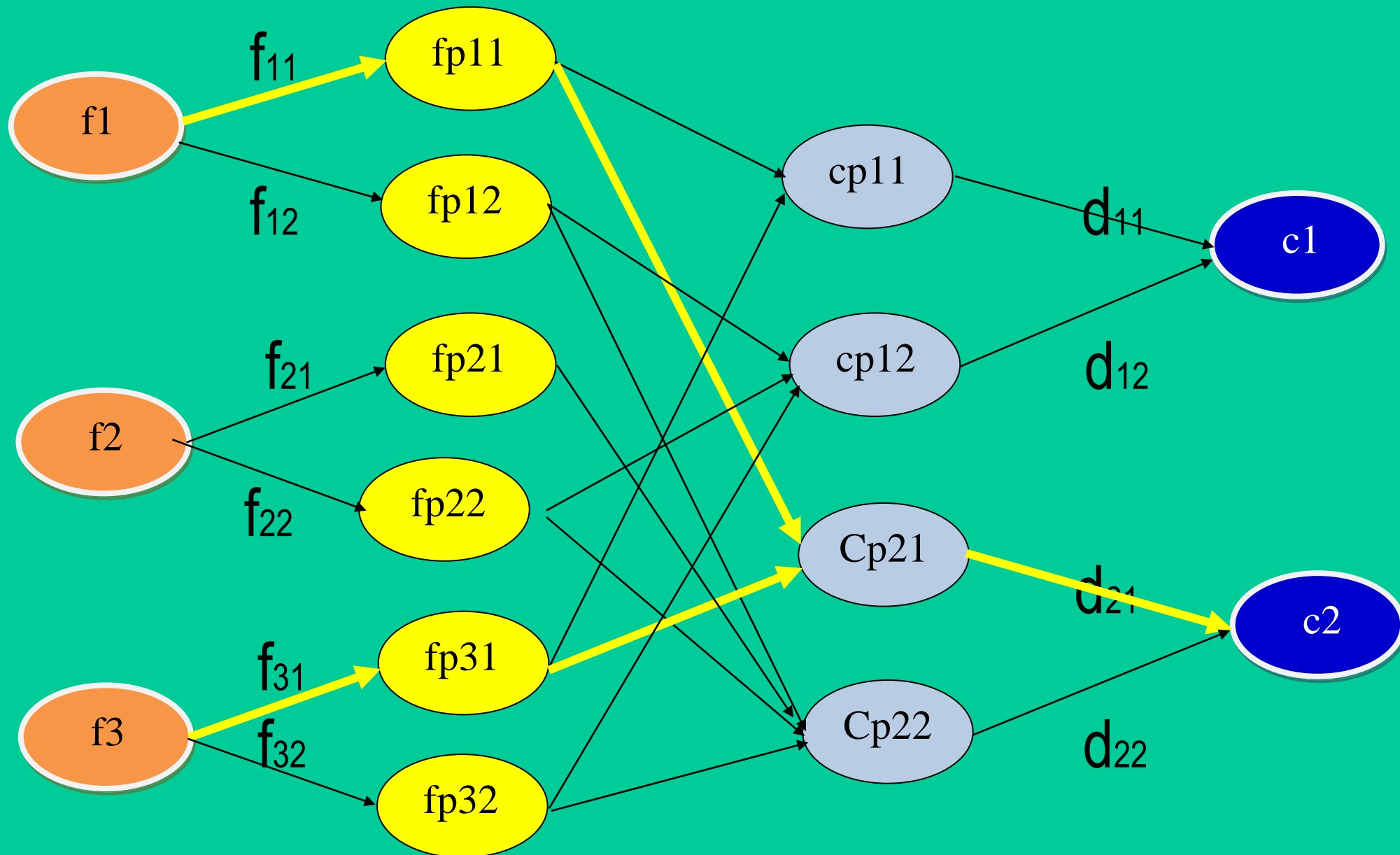












II- Formulation du problème

On considère que dans un réseau de flot (G,s,t) chaque arc (i,j) est muni d'un coût c_{ij} dit **coût unitaire de flux**.

Le **coût du flot** porté par ce réseau est:

$$\sum_{(i,j) \in G} x_{ij} \times c_{ij}$$

Le problème de «**flot Max/cout Min**» consiste à :

- trouver un flot **V maximum** sur le réseau
- tel que le coût de ce flot soit **minimum**.

Beaucoup de problème dans la vie courante se ramènent à la recherche d'un flot maximal à coût minimal.

Les algorithmes les plus performants travaillent alors en deux temps.

Dans un premier temps:

On cherche le **flot maximal**: ce qui permet de **fixer** sa **valeur V**.

Dans un deuxième temps:

- soit on recherche *ex nihilo* un **nouveau flot** de **valeur V** de coût minimal,
- soit on **modifie le flot** obtenu précédemment afin de rendre son coût minimal.

Ce problème est d'une **importance cruciale** en recherche opérationnelle.

En effet, comme nous le verrons plus tard, il sert à modéliser de nombreux cas concrets.

Techniques de résolution

Il existe deux techniques de résolution du problème:

- 1- formulation comme un **programme linéaire** et application particulière du **simplexe** (simplexe réseau),
- 2- application d'algorithmes de **chemins augmentants**.

Formulation par un Programme Linéaire(PL)

1-Rappel des lois sur le flot

$$0 \leq x_{ij} \leq u_{ij} \quad \forall (i,j) \in A \quad (\text{flux borné})$$

$$\sum_{j:(i,j) \in A} x_{ij} - \sum_{j:(j,i) \in A} x_{ji} = 0 \quad \forall i \in X - \{s,t\}$$

(conservation du flot)

$$V = \sum_{j:(s,j) \in A} x_{sj} = - \sum_{j:(j,t) \in A} x_{jt}$$

(flot sortant de **s**)

(flot entrant en **t**)

2-Problème de flot max sous la forme d'un PL

$$\text{Max } \sum_{j:(s,j) \in A} x_{sj}$$

Sc

$$\sum_{j:(i,j) \in A} x_{ij} - \sum_{j:(j,i) \in A} x_{ji} = 0 \quad \forall i \in X - \{s, t\}$$

$$\sum_{j:(s,j) \in A} x_{sj} = - \sum_{j:(j,t) \in A} x_{jt}$$

$$0 \leq x_{ij} \leq u_{ij} \quad \forall (i,j) \in A$$

3-Problème de flot max/coût min sous la forme d'un PL

$$\text{Min } \sum_{(i,j) \in X} c_{ij} x_{ij}$$

Sc

$$\sum_{j:(i,j) \in A} x_{ij} - \sum_{j:(j,i) \in A} x_{ji} = 0 \quad \forall i \in X - \{s, t\}$$

$$\sum_{j:(s,j) \in A} x_{sj} = - \sum_{j:(j,t) \in A} x_{jt}$$

$$0 \leq x_{ij} \leq u_{ij} \quad \forall (i,j) \in A$$

3-Problème de flot max/cout min: cas général

$$\text{Min } \sum_{(i,j) \in X} \mathbf{C}_{ij} \mathbf{x}_{ij}$$

Sc

$$\sum_{j:(i,j) \in A} \mathbf{x}_{ij} - \sum_{j:(j,i) \in A} \mathbf{x}_{ji} = \mathbf{b}_i \quad \forall i \in X$$

$$0 \leq \mathbf{x}_{ij} \leq \mathbf{u}_{ij} \quad \forall (i,j) \in A$$

III- Algorithme de Roy (Busacker et Gowen)

Principe :

Il consiste, **itérativement**, à améliorer un flot qui doit être initialisé à **0** .

Cette hypothèse garantit qu'on arrive **toujours** à un flot optimal.

Remarque:

Si, on commençait par un flot **aléatoire**, il ne serait pas garanti qu'on arrive à un flot optimal.

A chaque itération:

- construire un **graphe d'écart** $G(x)$ qui dépend du flot actuel X et du graphe du réseau G .

- Si G a un arc (i,j) avec coût c_{ij} ,

- si $x_{ij} < u_{ij}$ alors le coût de l'arc $(i,j) \in G(x)$ est c_{ij}

- si $x_{ij} > 0$ alors le coût de l'arc $(j,i) \in G(x)$ est $-c_{ij}$

On cherche, dans le graphe $G(x)$ le plus court chemin π de la source s au puits t

Si le chemin π existe :

Alors

- calculer la **capacité résiduelle minimum** du chemin π notée r_{ij}^*
- **mettre à jour** le graphe G

Sinon:

--on ne trouve pas de chemin π

L'algorithme se **termine** : alors « le flot est **maximum** et son coût est **minimum** »

Remarque:

La recherche du **chemin de coût minimum** π applique un algorithme bien connu de recherche du **plus court chemin** :

- entre deux sommets
- avec des arcs pouvant avoir un **coût négatif**.

Procedure BusackerGowen

Procedure BusackerGowen(G ; c ; w)

$$V_{\max} = 0; \quad \forall (i,j) \in G \bullet X_{ij} = 0$$

$$C_{\min} = 0;$$

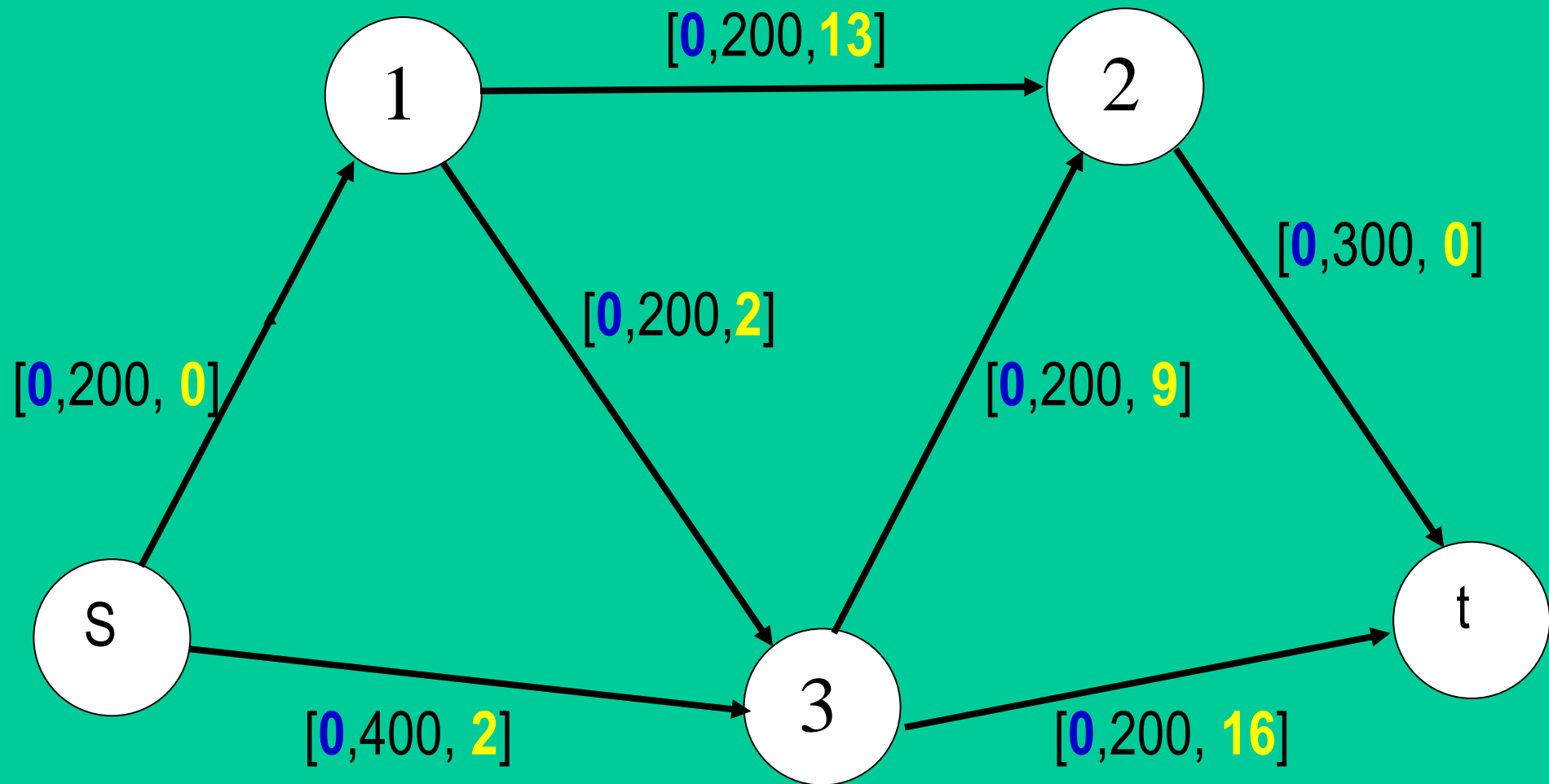
Construire le graphe d'écart $G(x)$,

TantQue

- « dans $G(x)$, on trouve un chemin π de s à t de coût minimum φ »
- calculer la capacité résiduelle minimum r_u^* sur π
 - dans G , **augmenter** de r_u^* le flux sur les arcs directs($\pi+$)
 - dans G , **diminuer** de r_u^* le flux sur les arcs indirects($\pi-$)
 - $C_{\min} = C_{\min} + r_u^* \cdot \varphi$; $V_{\max} = V_{\max} + r_u^*$.
 - **mettre à jour** le graphe d'écart $G(x)$

FinTant

Exemple d'application

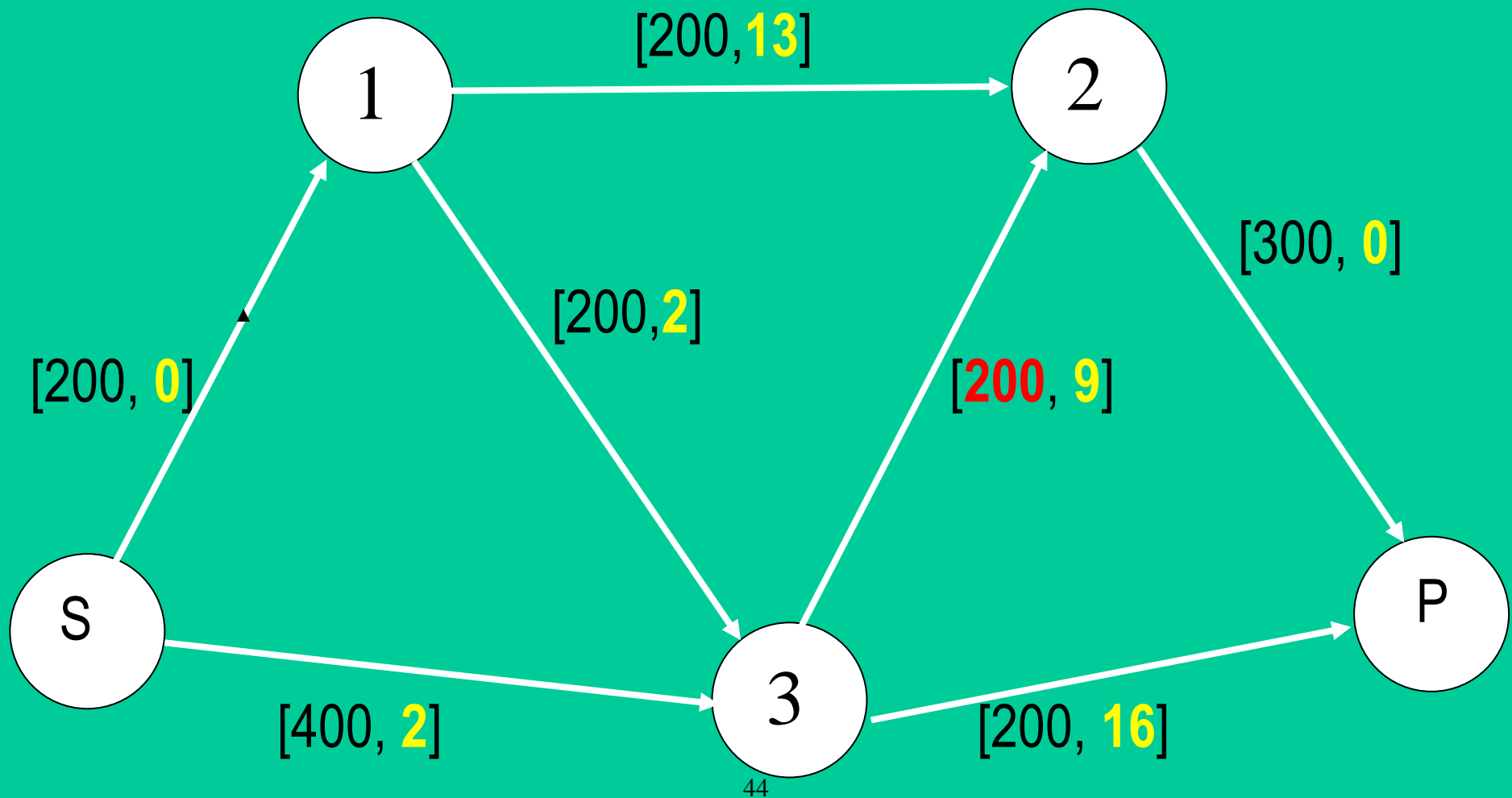


$$V_{\max} = 0$$

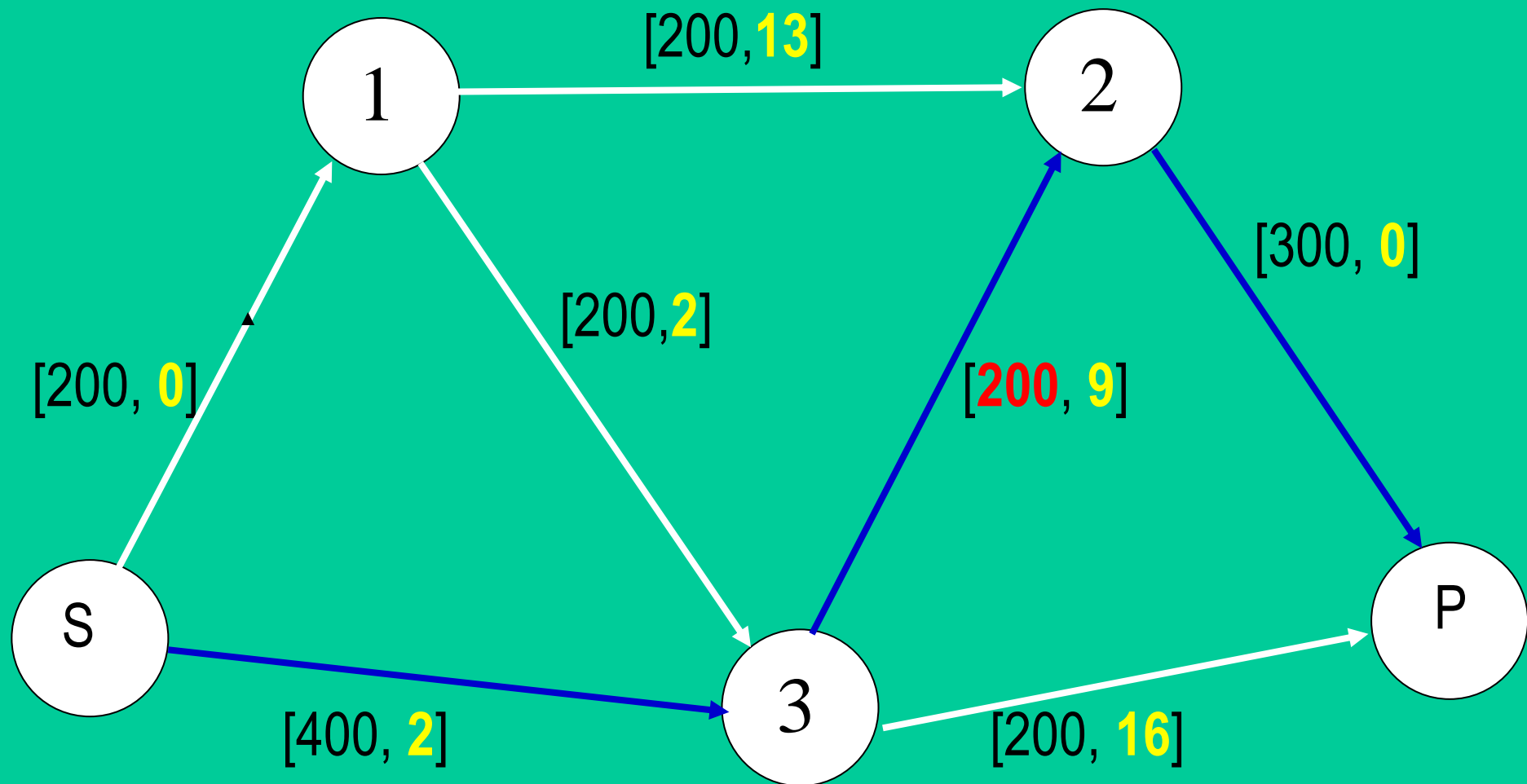
$$C_{\min} = 0$$

Itération 1:

Graphe d'écart



Recherche du chemin π



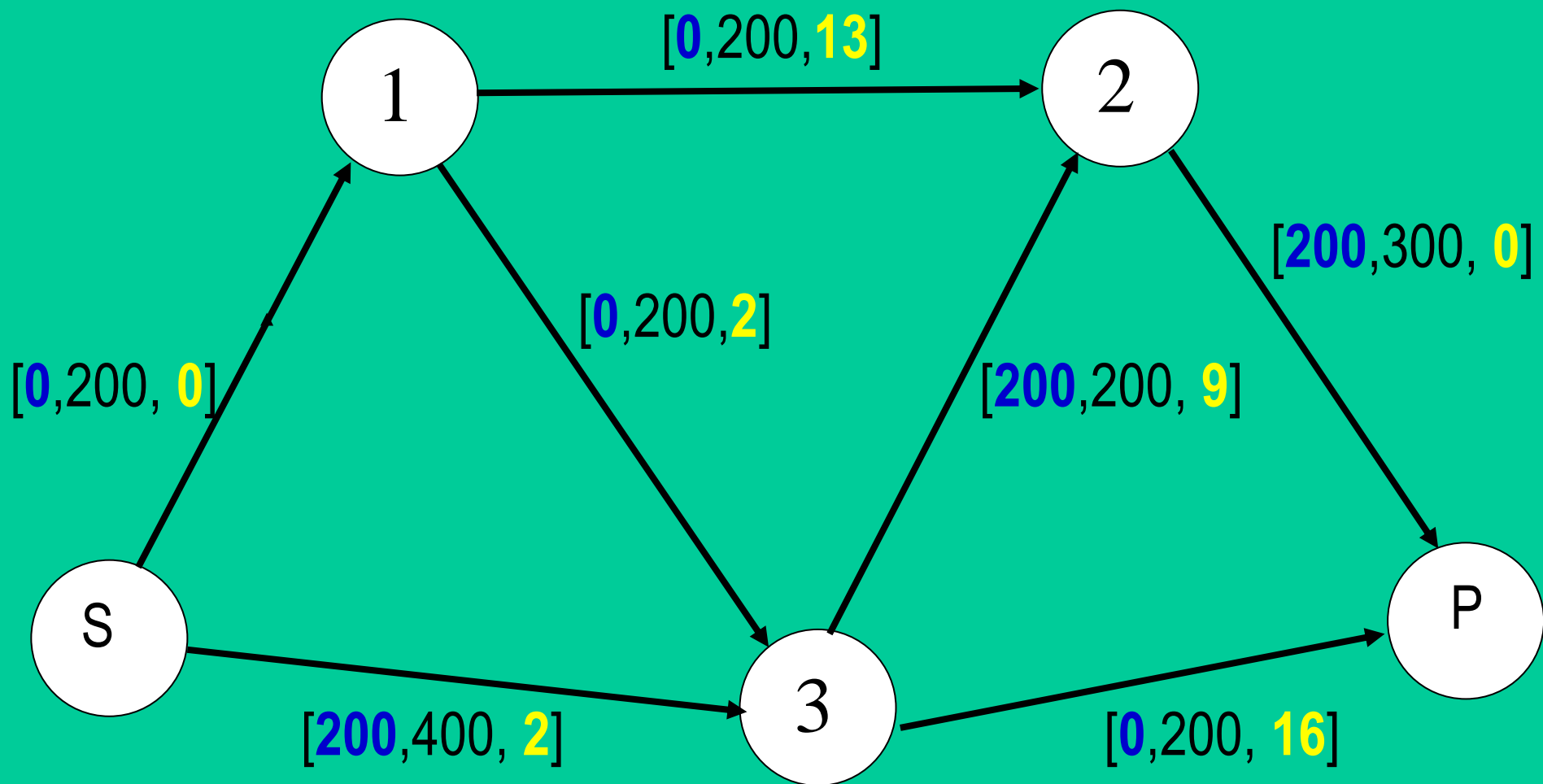
Mises à jour de G :

$$\varphi = 2+9+0 = 11$$

$$r_u^* = \min(400, 200, 300) = 200$$

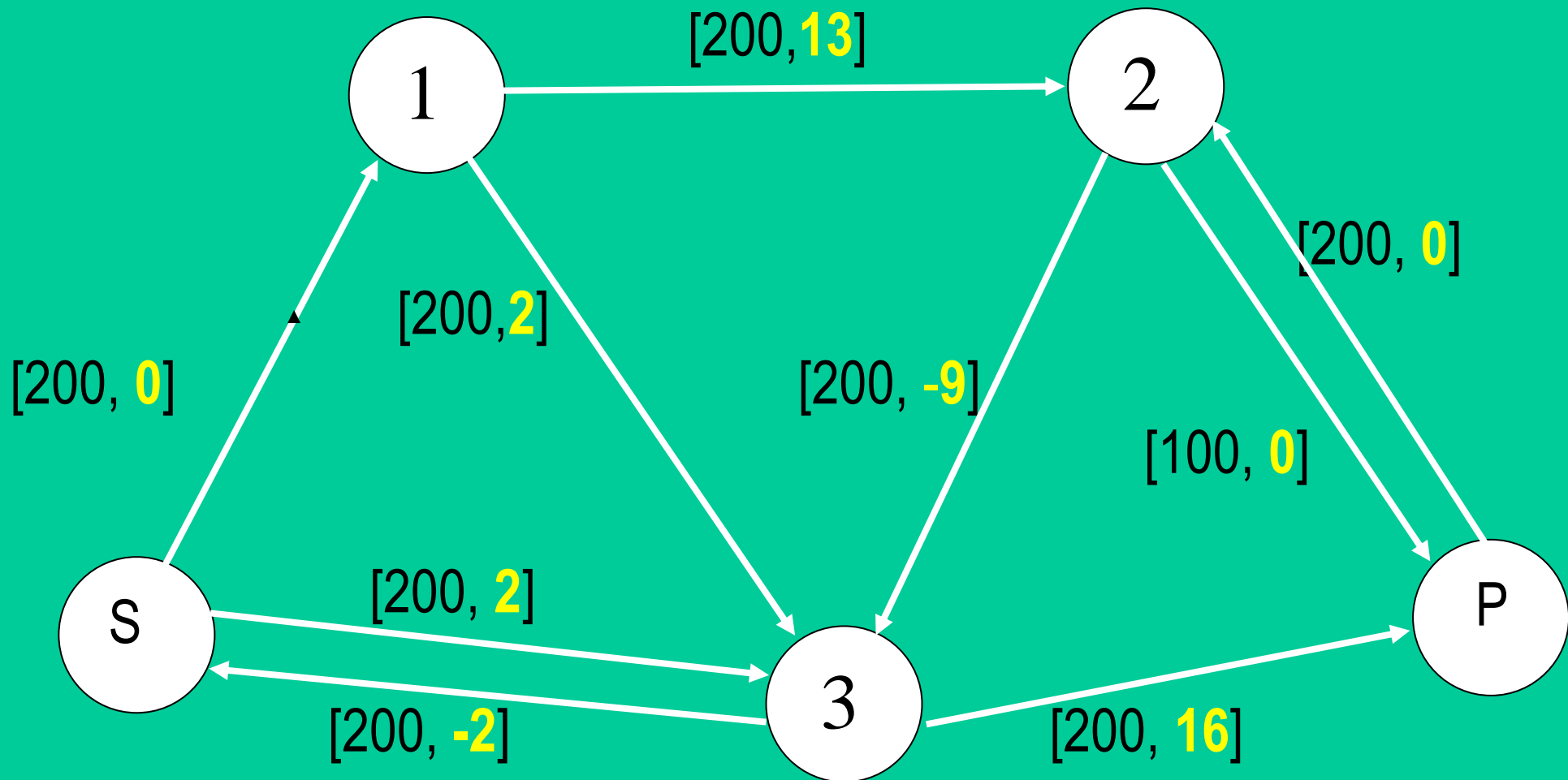
$$C_{\min} = 0 + 11 \times 200 = 2200$$

$$V_{\max} = 0 + 200 = 200$$

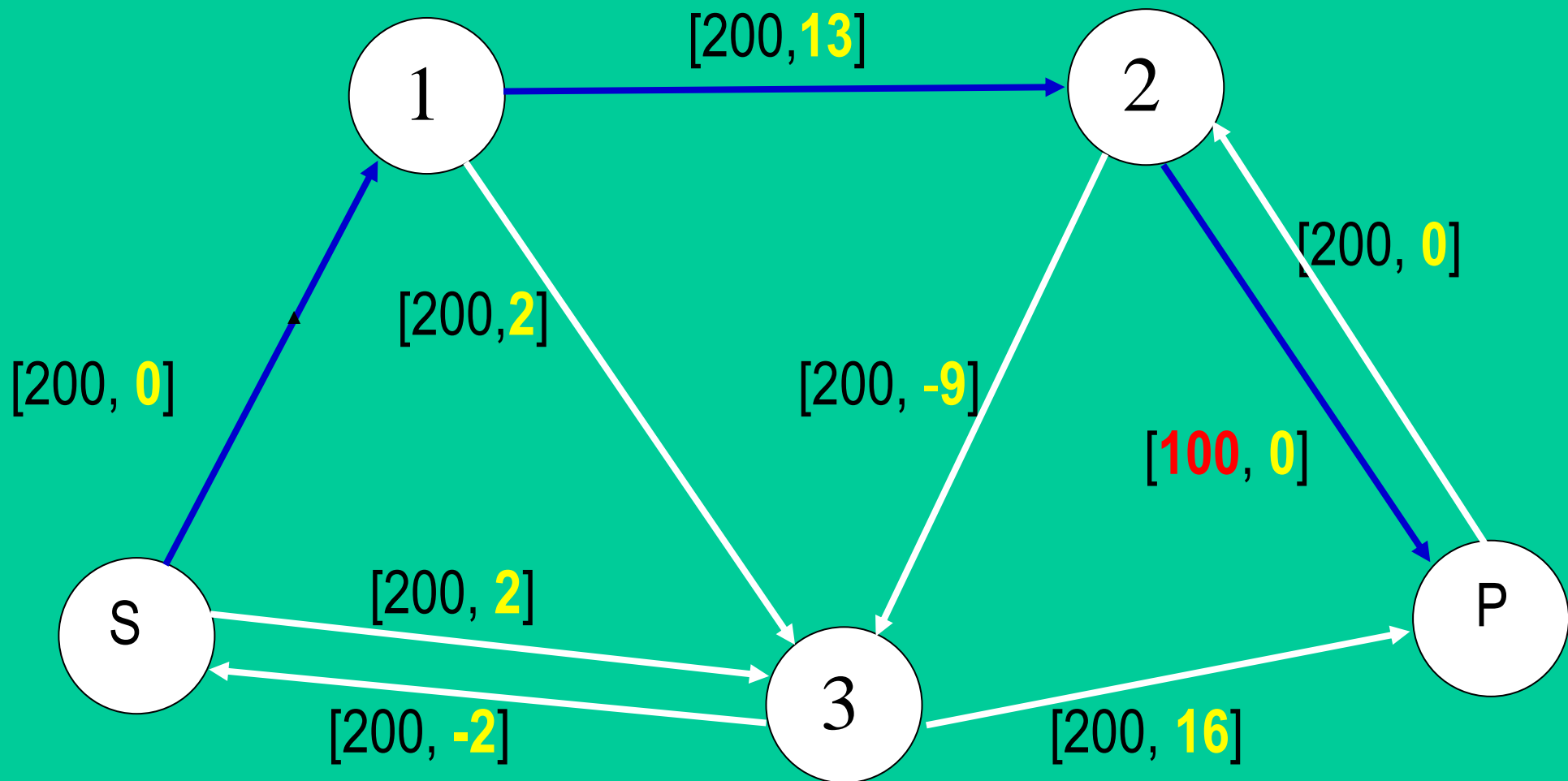


Itération 2:

Graphe d'écart



Recherche du chemin π



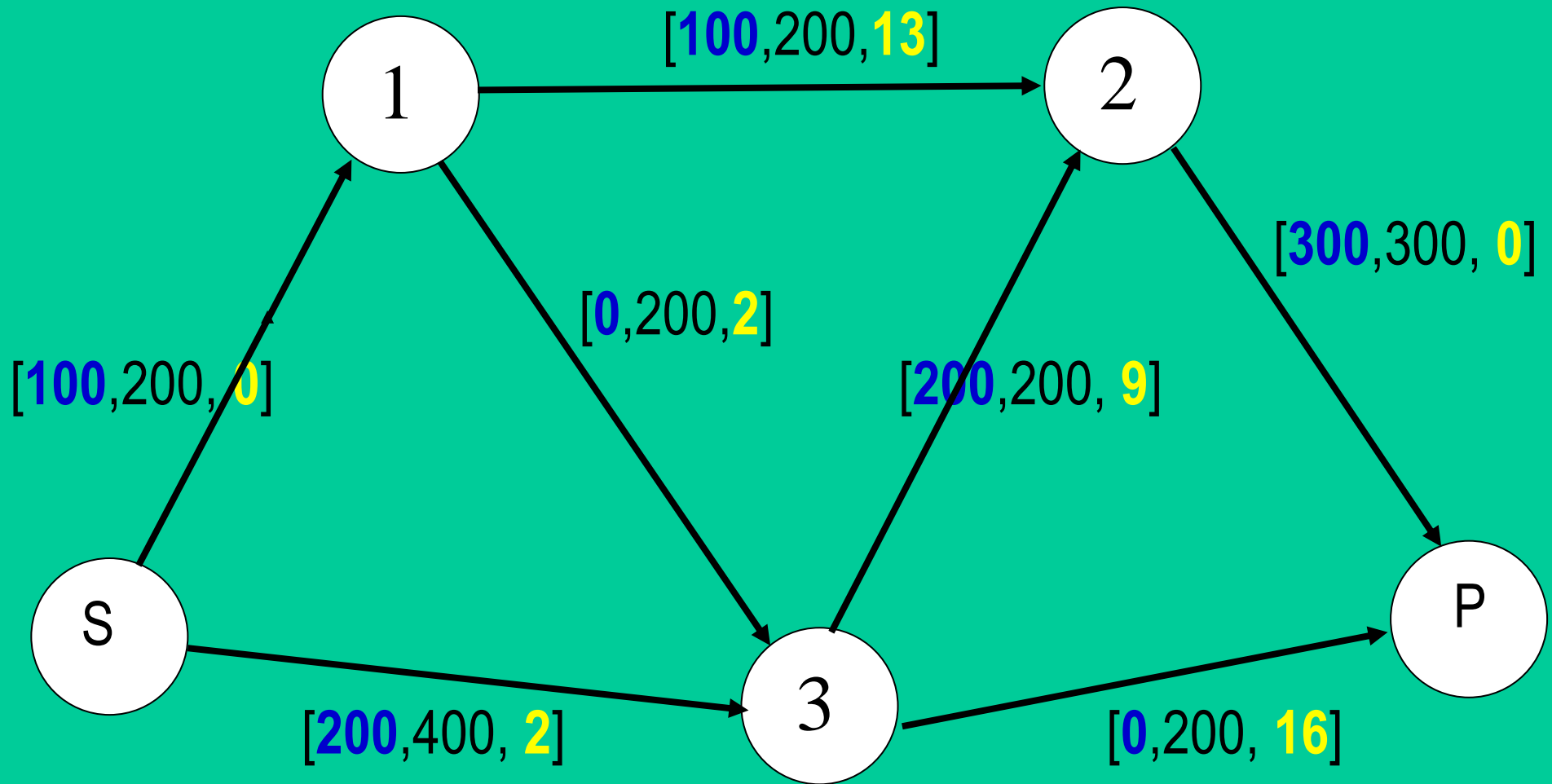
Mises à jour de G

$$\varphi = 0 + 13 + 0 = 13$$

$$r_{ij}^* = \min(200, 200, 100) = 100$$

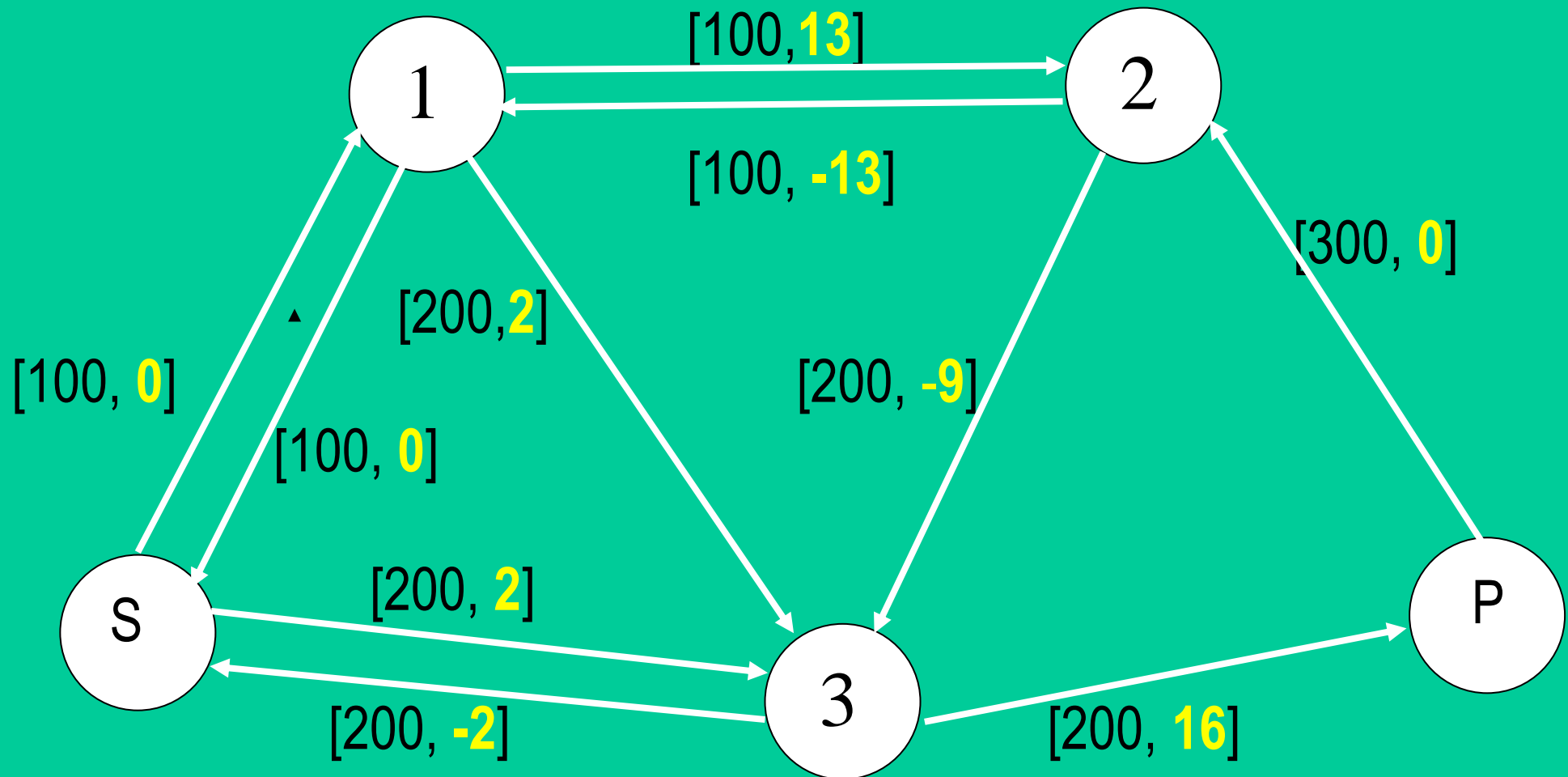
$$C_{\min} = 2200 + 13 \times 100 = 3500$$

$$V_{\max} = 200 + 100 = 300$$

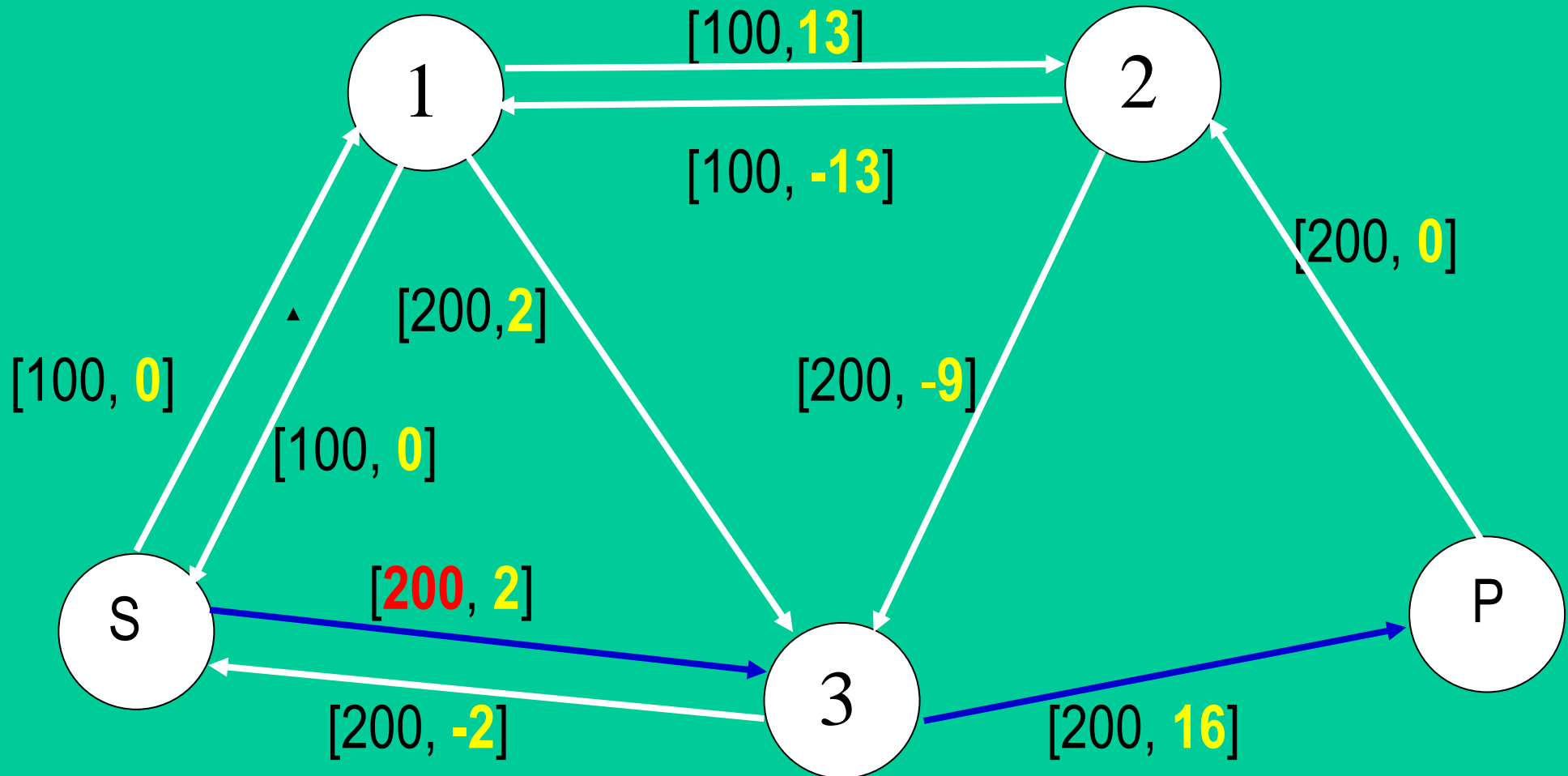


Itération 3:

Graphe d'écart



Recherche du chemin π



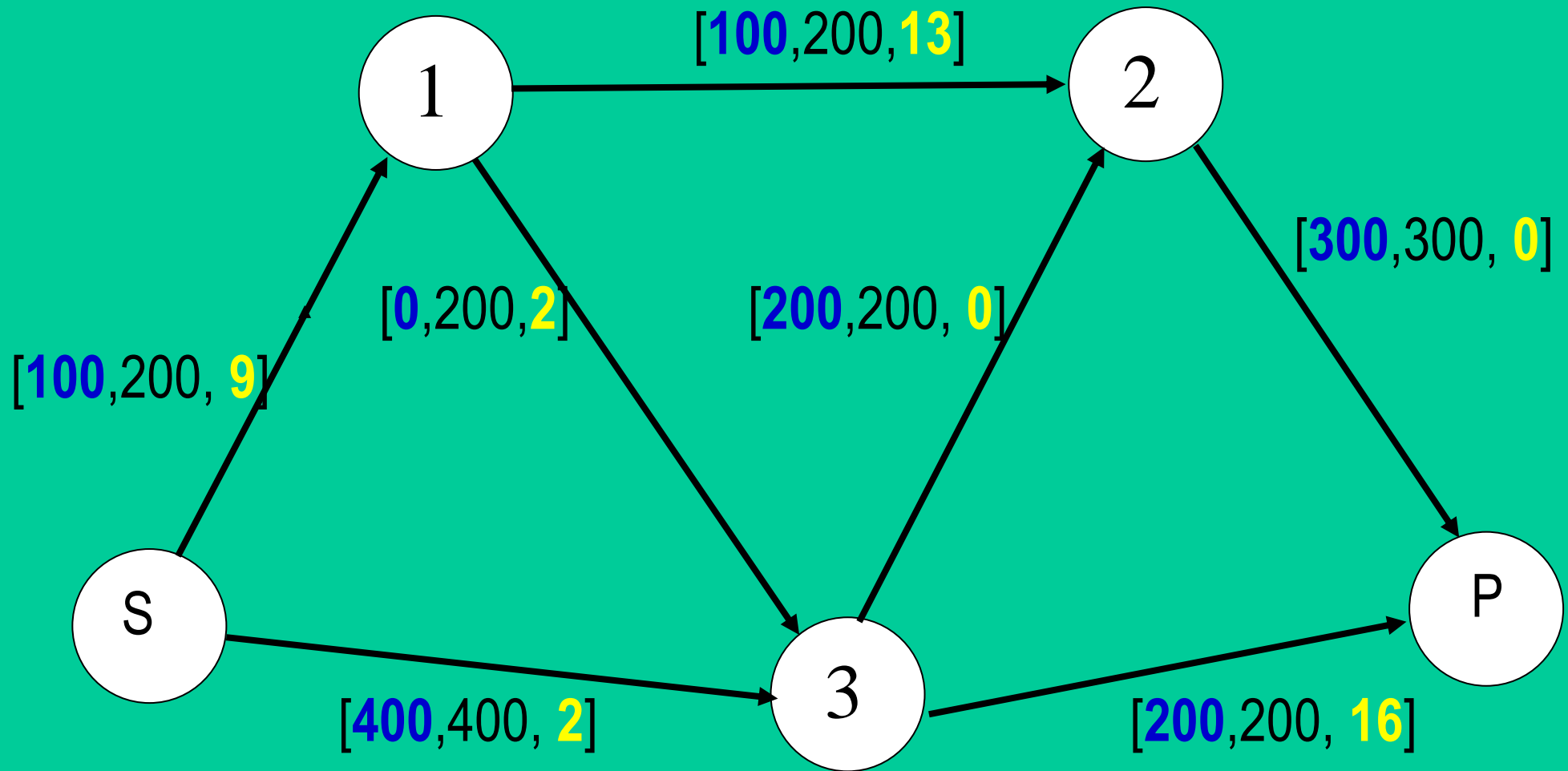
Mises à jour de G

$$\varphi = 2 + 16 = 18$$

$$r_{ij}^* = \min(200, 200) = 200$$

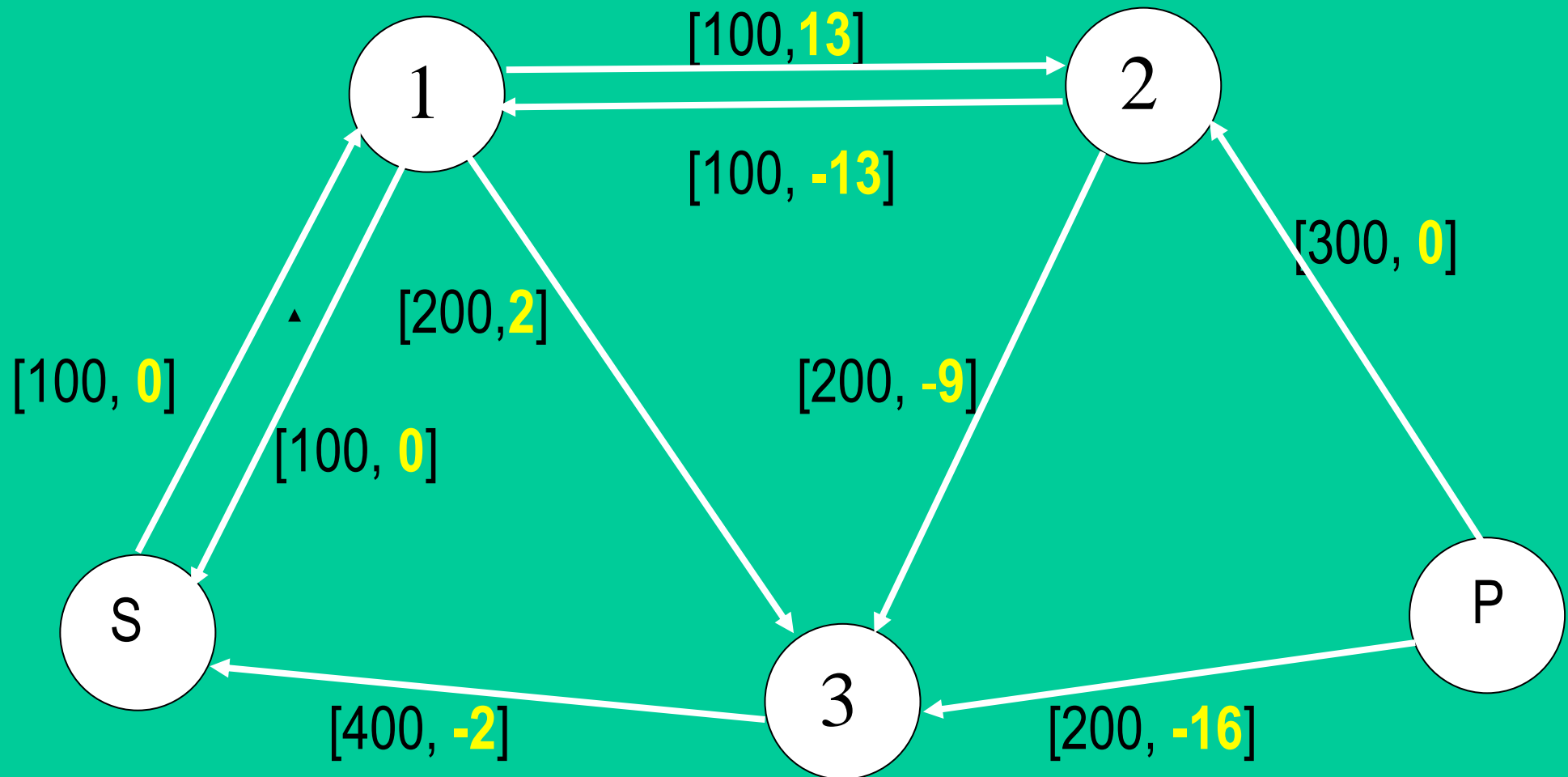
$$C_{\min} = 3500 + 18 \times 200 = 7100$$

$$V_{\max} = 300 + 200 = 500$$

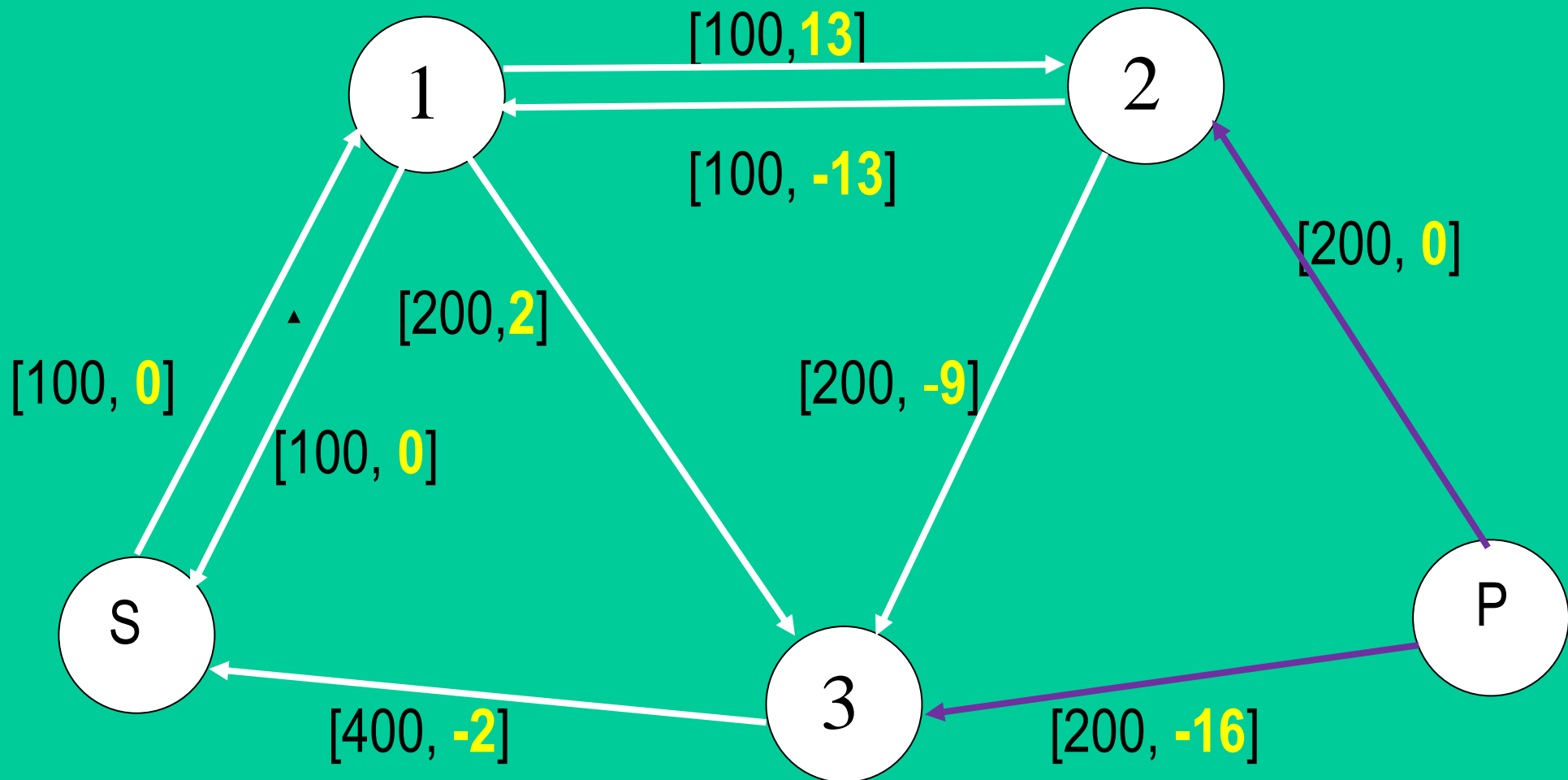


Itération 4:

Graphe d'écart



Recherche du chemin π : échec



$V_{\max} = 500$

$C_{\min} = 7100$