

实验 6：系统调用

实验目标

通过分析 xv6 的系统调用机制，深入理解用户态与内核态的交互方式，实现完整的系统调用框架和常用系统调用功能。

核心学习资料

系统调用理论基础

- 操作系统概念 第 2 章：操作系统结构
- RISC-V 特权级规范 第 12.1 节：Supervisor Trap Handling
- xv6 手册 第 2.5 节和第 4 章：系统调用和陷阱

xv6 系统调用源码分析

- kernel/syscall.c - 系统调用分发机制
 - 重点函数：syscall(), argint(), argstr(), argaddr()
 - 学习要点：参数传递、返回值处理、错误检查
- kernel/sysproc.c - 进程相关系统调用实现
- kernel/sysfile.c - 文件相关系统调用实现
- user/usys.pl - 用户态系统调用桩代码生成
- kernel/trampoline.S - 用户态/内核态切换

RISC-V 系统调用约定

- 调用约定：ecall 指令、寄存器使用、参数传递
- 特权级切换：用户模式到监督模式的转换过程

任务列表

任务 1：理解系统调用的实现原理

学习重点：

1. 分析系统调用的完整流程：
 用户程序调用 → usys.S 桩代码 → ecall 指令 → uservec → usertrap → syscall →
 系统调用实现 → 返回用户态
 - 每个环节的作用是什么？
 - 参数是如何传递的？
 - 返回值如何返回？
2. 研究 RISC-V 的 ecall 机制：
 - ecall 指令的作用
 - scause 寄存器中系统调用的编码
 - sepc 寄存器的作用和更新
3. 理解特权级切换：
 - 用户栈到内核栈的转换
 - 寄存器状态的保存和恢复
 - 页表的切换时机

深入思考：

- 为什么需要陷阱帧(trapframe)？
- 系统调用和中断处理有什么相同和不同？

任务 2：分析 xv6 的系统调用分发机制

代码阅读指导：

1. 研读 syscall.c 中的核心分发逻辑：

```

void syscall(void) {
    int num;
    struct proc *p = myproc();
    num = p->trapframe->a7; // 系统调用号
    if(num > 0 && num < NELEM(syscalls) && syscalls[num]) {
        p->trapframe->a0 = syscalls[num](); // 调用并保存返回值
    } else {
        // 处理无效系统调用
    }
}

```

- 系统调用号是如何传递的?
- 返回值存储在哪里?
- 错误处理机制是什么?

2. 分析参数提取函数:

```

C
int argint(int n, int *ip);      // 获取整数参数
int argaddr(int n, uint64 *ip);  // 获取地址参数
int argstr(int n, char *buf, int max); // 获取字符串参数

```

- 参数是从哪里提取的?
- 如何处理不同类型的参数?
- 边界检查是如何实现的?

3. 理解用户内存访问:

- copyout() 和 copyin() 的作用
- 为什么不能直接访问用户内存?
- 如何防止用户传递恶意指针?

任务 3: 设计你的系统调用框架

设计要求:

1. 定义系统调用表结构
2. 设计参数传递机制
3. 实现错误处理策略

核心组件设计:

```

C
// 系统调用描述符
struct syscall_desc {
    int (*func)(void); // 实现函数
    char *name;        // 系统调用名称
    int arg_count;     // 参数个数
    // 可选: 参数类型描述
};

// 系统调用表
extern struct syscall_desc syscall_table[];

```

// 系统调用分发器

```
void syscall_dispatch(void);

// 参数提取辅助函数
int get_syscall_arg(int n, long *arg);
int get_user_string(const char __user *str, char *buf, int max);
int get_user_buffer(const void __user *ptr, void *buf, int size);

// 你需要考虑的问题：
// 1. 如何验证用户提供的指针？
// 2. 如何处理系统调用失败？
// 3. 如何支持可变参数的系统调用？
// 4. 如何实现系统调用的权限检查？
```

任务 4：实现基础系统调用

必需实现的系统调用：

1. 进程控制类：

```
C
int sys_fork(void);      // 创建子进程
int sys_exit(void);      // 终止进程
int sys_wait(void);      // 等待子进程
int sys_kill(void);      // 发送信号
int sys_getpid(void);    // 获取进程 ID
```

2. 文件操作类：

```
C
int sys_open(void);      // 打开文件
int sys_close(void);     // 关闭文件
int sys_read(void);      // 读文件
int sys_write(void);     // 写文件
```

3. 内存管理类：

```
C
void* sys_sbrk(void);    // 调整堆大小
// 可选：mmap, munmap 等
```

实现策略：

```
C
// 以 sys_write 为例
int sys_write(void) {
    int fd;
    char *buf;
    int count;

    // 1. 提取参数
    if (argint(0, &fd) < 0 ||
        argaddr(1, (uint64*)&buf) < 0 ||
        argint(2, &count) < 0) {
        return -1;
    }

    // 2. 处理参数
    // 3. 执行操作
    // 4. 返回结果
}
```

```

}

// 2. 参数有效性检查
if (fd < 0 || fd >= NOFILE || count < 0) {
    return -1;
}
// 3. 调用内核函数实现
return filewrite(myproc()->ofile[fd], buf, count);
}

```

任务 5：实现用户态系统调用接口

参考 xv6 的 [usys.pl](#), 理解:

1. 桩代码生成机制:

```

asm
# 每个系统调用的桩代码格式
.global write
write:
    li a7, SYS_write      # 系统调用号加载到 a7
    ecall                  # 陷入内核
    ret                   # 返回

```

2. 用户库函数设计:

```

c
// 用户库中的系统调用声明
int fork(void);
int exit(int) __attribute__((noreturn));
int wait(int*);
int pipe(int*);
int write(int, const void*, int);
int read(int, void*, int);

```

实现考虑:

- 如何处理系统调用的错误返回?
- 是否需要 errno 机制?
- 如何提供用户友好的接口?

任务 6：系统调用安全性

安全检查要点:

1. 指针验证:

```

c
// 检查用户指针是否有效
int check_user_ptr(const void *ptr, int size) {
    // 1. 指针是否在用户地址空间?
    // 2. 内存区域是否有相应权限?
    // 3. 是否会越界访问?
}

```

2. 缓冲区保护:
 - 防止缓冲区溢出

- 检查字符串是否正确终止
- 限制数据传输大小

3. 权限检查:

- 文件访问权限
- 进程操作权限
- 资源使用限制

4. 竞态条件防护:

- TOCTTOU 攻击防护
- 原子操作保证
- 锁的正确使用

测试与调试策略

基础功能测试

C

```
void test_basic_syscalls(void) {
    printf("Testing basic system calls...\n");

    // 测试 getpid
    int pid = getpid();
    printf("Current PID: %d\n", pid);

    // 测试 fork
    int child_pid = fork();
    if (child_pid == 0) {
        // 子进程
        printf("Child process: PID=%d\n", getpid());
        exit(42);
    } else if (child_pid > 0) {
        // 父进程
        int status;
        wait(&status);
        printf("Child exited with status: %d\n", status);
    } else {
        printf("Fork failed!\n");
    }
}
```

参数传递测试

C

```
void test_parameter_passing(void) {
    // 测试不同类型参数的传递
    char buffer[] = "Hello, World!";
    int fd = open("/dev/console", O_RDWR);

    if (fd >= 0) {
        int bytes_written = write(fd, buffer, strlen(buffer));
```

```
    printf("Wrote %d bytes\n", bytes_written);
    close(fd);
}

// 测试边界情况
write(-1, buffer, 10);      // 无效文件描述符
write(fd, NULL, 10);        // 空指针
write(fd, buffer, -1);      // 负数长度
}
```

安全性测试

C

```
void test_security(void) {
    // 测试无效指针访问
    char *invalid_ptr = (char*)0x10000000; // 可能无效的地址
    int result = write(1, invalid_ptr, 10);
    printf("Invalid pointer write result: %d\n", result);

    // 测试缓冲区边界
    char small_buf[4];
    result = read(0, small_buf, 1000); // 尝试读取超过缓冲区大小

    // 测试权限检查
    // ...
}
```

性能测试

C

```
void test_syscall_performance(void) {
    uint64 start_time = get_time();

    // 大量系统调用测试
    for (int i = 0; i < 10000; i++) {
        getpid(); // 简单的系统调用
    }

    uint64 end_time = get_time();
    printf("10000 getpid() calls took %lu cycles\n",
           end_time - start_time);
}
```

调试建议

系统调用跟踪

C

```
// 在 syscall.c 中添加调试信息
```

```
void syscall(void) {
    int num;
```

```
struct proc *p = myproc();
num = p->trapframe->a7;

// 调试输出
if (debug_syscalls) {
    printf("PID %d: syscall %d (%s)\n",
           p->pid, num, syscall_names[num]);
}

// 原有逻辑...
}
```

参数检查调试

- 在参数提取函数中添加验证日志
- 跟踪用户内存访问
- 记录异常的参数值

性能分析

- 测量系统调用延迟
- 分析频繁调用的系统调用
- 识别性能瓶颈

思考题

1. 设计权衡:
 - 系统调用的数量应该如何确定?
 - 如何平衡功能性和安全性?
2. 性能优化:
 - 系统调用的主要开销在哪里?
 - 如何减少用户态/内核态切换开销?
3. 安全考虑:
 - 如何防止系统调用被滥用?
 - 如何设计安全的参数传递机制?
4. 扩展性:
 - 如何添加新的系统调用?
 - 如何保持向后兼容性?
5. 错误处理:
 - 系统调用失败时应该如何处理?
 - 如何向用户程序报告详细的错误信息?