

### OPERAZIONI DA TENERE A MENTE

Gradiente:  $\text{Grad}(H) = \nabla H = \frac{\partial H}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial H}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial H}{\partial z} \hat{k}$   $\rightsquigarrow$  è un vettore  
 $\downarrow$   
 $H(x, y, z) = \text{funzione}$

Divergenza:  $\text{div}(\vec{V}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{V} = \frac{\partial V_x}{\partial x} + \frac{\partial V_y}{\partial y} + \frac{\partial V_z}{\partial z}$   $\rightsquigarrow$  è uno scalare  
 $\downarrow$   
 vettore qualunque

TEOREMA DELLA DIVERGENZA:  $\oint_S \vec{V} \cdot \hat{n} dS = \int_V \text{div}(\vec{V}) dz$   
 $\downarrow$   
 integrale di superficie  $\downarrow$   
 integrale di volume

$$\text{div}(\vec{V}) = \text{div}(\text{Grad}(H)) = \nabla^2(H) = \frac{\partial^2 H}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 H}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 H}{\partial z^2}$$

Rotore:  $\text{Rot } \vec{V} = \vec{\nabla} \times \vec{V} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ V_x & V_y & V_z \end{vmatrix} = \hat{i} \left( \frac{\partial V_z}{\partial y} - \frac{\partial V_y}{\partial z} \right) + \hat{j} \left( \frac{\partial V_x}{\partial z} - \frac{\partial V_z}{\partial x} \right) + \hat{k} \left( \frac{\partial V_y}{\partial x} - \frac{\partial V_x}{\partial y} \right)$   
 $\downarrow$   
 è uno pseud-vettore perché dipende dalle coordinate di riferimento

Laplaciano:  $\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$   $\rightsquigarrow$  è uno scalare

Operatore Nabla:  $\vec{\nabla} = \left( \frac{\partial}{\partial x}, \frac{\partial}{\partial y}, \frac{\partial}{\partial z} \right)$   $\rightsquigarrow$  è uno pseud-vettore

### LEGGE DI COULOMB

$$\vec{F} = K \frac{q_1 q_2}{r^2} \hat{r}$$

$$K = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \rightarrow \text{costante dielettrica nel vuoto}$$

$$\text{Campo elettostatico: } \vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_p} = \sum_{i=1}^N \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_i}{r_i^2} \hat{r}_i$$

ESEMPIO: campo elettostatico tra due lastre caricate

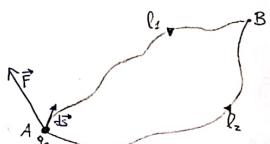
$$\text{ALL'INTERNO: } E = \frac{Q}{\epsilon}$$

$$\text{ALL'ESTERNO: } E = 0$$

### LAVORO ELETTRICO

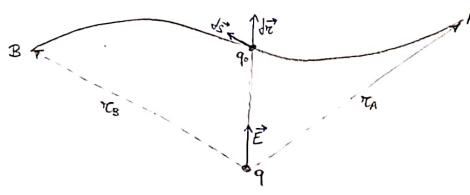
$$W(A \rightarrow B) = \int_{l_1} \vec{F} \cdot d\vec{s} = q_0 \int_{l_1} \vec{E} \cdot d\vec{s}$$

$$\vec{E} \text{ campo conservativo} \Rightarrow q_0 \int_{l_1} \vec{E} \cdot d\vec{s} = q_0 \int_{l_2} \vec{E} \cdot d\vec{s}$$



$$\vec{E} \text{ campo conservativo} \Rightarrow W(A \rightarrow A) = \oint \vec{F} \cdot d\vec{s} = q_0 \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0$$

$$\Rightarrow f_{\text{em}} = \oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = 0$$



La carica  $q$  esercita un campo elettrico su una carica di prova  $q_0$

$$W_{AB} = \int_A^B \vec{F} \cdot d\vec{s} = q_0 \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \int_{r_A}^{r_B} \frac{dr}{r^2} = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right)$$

$$\text{Potenziale: } V(r) = \int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q_0}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r} + (A) \xrightarrow{\text{costante}}$$

$$\text{Energia potenziale: } U(r) = q_0 \int \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r} + (B) \xrightarrow{\text{costante}}$$

$$\text{Variazione di potenziale tra A e B: } V(B) - V(A) = \frac{q_0}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right) = - \frac{W_{AB}}{q_0}$$

$$\text{Variazione di energia potenziale tra A e B: } U(B) - U(A) = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right) = - W_{AB}$$

→ SISTEMA DI CARICHE  $q_1, q_2, \dots, q_n$  NELLE POSIZIONI  $r_1, r_2, \dots, r_n$  E UNA CARICA DI PROVA  $q_0$  NEL PUNTO  $P$

$$\text{Energia potenziale elettrostatica: } U_e = U_e(q_0) + U_e(\text{sistema})$$

$$U_e(\text{sistema}) = \frac{1}{2} \sum_{i \neq j} \frac{q_i q_j}{4\pi\epsilon_0 r_{ij}} = \frac{1}{2} \sum_{i \neq j} q_i (V_{ij}) \xrightarrow{\text{potenziale che } q_j \text{ genera nel punto in cui si trova } q_i}$$

→ MOTO DI UNA CARICA (DA UN PUNTO A A UN PUNTO B) ⇒ CONSERVAZIONE DELL'ENERGIA

$$W = \Delta E_k = \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = - \Delta U_e = U_e(A) - U_e(B) = q_0 V_A - q_0 V_B \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m v_A^2 + q_0 V_A = \frac{1}{2} m v_B^2 + q_0 V_B = E_k + U_e = E_{\text{tot}}$$

Se  $\vec{E}$  è un campo uniforme (costante in modulo, direzione e verso):

$$V_A - V_B = \vec{E} \int_A^B d\vec{s} = \vec{E} \cdot \vec{r}_{AB} = E (z_B - z_A) \Rightarrow V_A = -E z_A + C; \quad V_B = -E z_B + D$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m v_B^2 - \frac{1}{2} m v_A^2 = q_0 E (z_B - z_A) = \frac{q_0 q}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{1}{r_B} - \frac{1}{r_A} \right)$$

Variazione di potenziale in un tratto infinitesimo  $d\vec{r}$ :

$$dV = V(x+dx, y+dy, z+dz) - V(x, y, z) = -\vec{E} \cdot d\vec{r} = -E_x dx - E_y dy - E_z dz$$

PER IL TEOREMA DEL DIFFERENZIALE TOTALE:  $dV = \frac{\partial V}{\partial x} dx + \frac{\partial V}{\partial y} dy + \frac{\partial V}{\partial z} dz$

$$\Rightarrow E_x = -\frac{\partial V}{\partial x}; \quad E_y = -\frac{\partial V}{\partial y}; \quad E_z = -\frac{\partial V}{\partial z} \quad \Rightarrow \vec{E} = -\nabla V = -\text{Grad}(V)$$

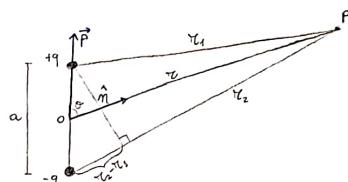
### DIPOLO ELETTRICO

Momento di dipolo:  $\vec{p} = q\vec{a}$

Potenziale in  $P$ :  $V(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \left( \frac{q}{r_1} - \frac{q}{r_2} \right) =$

$$= \frac{q}{4\pi\epsilon_0} \frac{r_2 - r_1}{r_1 r_2} \quad \text{con } r_2 - r_1 = a \cos\theta; \quad r_1 r_2 = r^2$$

$$\Rightarrow V(P) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{p \cos\theta}{r^2} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{p} \cdot \hat{m}}{r^2}$$



Campo elettrico in coordinate sferiche:

$$E_r = -\frac{\partial V}{\partial r} = \frac{p \cos\theta}{2\pi\epsilon_0 r^3}; \quad E_\theta = -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} = \frac{p \sin\theta}{4\pi\epsilon_0 r^3}; \quad E_\phi = -\frac{1}{r \sin\theta} \frac{\partial V}{\partial \phi} = 0$$

$$\Rightarrow \vec{E} = E_r \hat{m}_r + E_\theta \hat{m}_\theta = \frac{p}{4\pi\epsilon_0 r^3} (2 \cos\theta \hat{m}_r + \sin\theta \hat{m}_\theta) \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \vec{E} = \frac{p}{4\pi\epsilon_0 r^3} \sqrt{3 \cos^2\theta + 1}$$

Momento di dipolo in coordinate sferiche:  $\vec{p} = p \cos\theta \hat{m}_r - p \sin\theta \hat{m}_\theta$

$$\Rightarrow \vec{E} = \frac{p}{4\pi\epsilon_0 r^3} (2 \cos\theta \hat{m}_r + \sin\theta \hat{m}_\theta) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} (3 p \cos\theta \hat{m}_r - \vec{p}) =$$

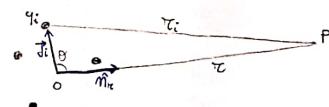
$$= \frac{1}{4\pi\epsilon_0 r^3} [3(\vec{p} \cdot \hat{m}_r) \hat{m}_r - \vec{p}]$$

→ SISTEMA DI CARICHE IN UNA REGIONE DI SPAZIO RISTRETTA DI DIMENSIONE  $d$  E CON CENTRO O

Potenziale in  $P$ :  $V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_i \frac{q_i}{r_i}$

$$r_i = r - \vec{r}_i \cdot \hat{m}_r = r - \vec{r}_i \cdot \hat{m}_r \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{1}{r_i} = \frac{1}{r - \vec{r}_i \cdot \hat{m}_r} = \frac{r + \vec{r}_i \cdot \hat{m}_r}{r^2 - (\vec{r}_i \cdot \hat{m}_r)^2} \approx \frac{r + \vec{r}_i \cdot \hat{m}_r}{r^2}$$



$$\Rightarrow V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_i \frac{q_i}{r_i} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_i \frac{q_i (r + \vec{r}_i \cdot \hat{n}_i)}{r^2} \quad \underbrace{Q := \sum_i q_i}_{\rightarrow \text{carica totale del sistema}}$$

$$\Rightarrow V = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \sum_i \frac{q_i \vec{r}_i \cdot \hat{n}_i}{r^2} \quad \underbrace{\vec{P} := \sum_i q_i \vec{r}_i}_{\rightarrow \text{momento di dipolo elettrico del sistema rispetto al punto O}}$$

$$\Rightarrow V = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 r} + \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{\vec{P} \cdot \hat{n}_i}{r^2} = V_0 + V_{\text{dip}} \quad \begin{matrix} \text{potenziale punto da sua carica di valore} \\ Q \text{ posta nel punto O (monopolo)} \end{matrix} \quad \begin{matrix} \downarrow \\ \text{termine di dipolo} \end{matrix}$$

$$\text{Se si approssima } \vec{P} = \sum_i q_i \vec{r}_i \approx Q \vec{r} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \frac{V_{\text{dip}}}{V_0} = \frac{\vec{P} \cdot \hat{n}_i}{r Q} \approx \frac{Q d}{r Q} = \frac{d}{r} \ll 1 \Rightarrow V_{\text{dip}} \ll V_0$$

→ DIPOLO ELETTRICO LE CUI CARICHE  $-q, +q$  SI TROVANO RISPECTIVAMENTE NEI PUNTI  $P_1 = (x, y, z)$ ,  $P_2 = (x+a_x, y+a_y, z+a_z)$

$$U_e = q V(x+a_x, y+a_y, z+a_z) - q V(x, y, z)$$

Se  $a$  è molto piccolo, si può sviluppare in serie il potenziale (approssimazione di dipolo):

$$U(x+a_x, y+a_y, z+a_z) = U(x, y, z) + \frac{\partial U}{\partial x} a_x + \frac{\partial U}{\partial y} a_y + \frac{\partial U}{\partial z} a_z = -\vec{E} \cdot \vec{r} = -\rho E \cos \theta \quad \begin{matrix} \uparrow \\ \vec{E} = -\nabla V \end{matrix}$$

Forze che agiscono su  $-q, +q$ :  $\vec{F}_1 = -q \vec{E}$ ;  $\vec{F}_2 = q \vec{E}$

$$\text{Momento sul dipolo: } \vec{M} = \vec{r}_1 \wedge \vec{F}_1 + \vec{r}_2 \wedge \vec{F}_2 = (\vec{r}_1 - \vec{r}_2) \wedge q \vec{E} = q \vec{a} \wedge \vec{E} = \vec{P} \wedge \vec{E} \quad \begin{matrix} W = M \cdot \theta = -\frac{dU}{d\theta} \\ \rightarrow \end{matrix}$$

$$\Rightarrow M = -p \sin \theta E = -\frac{dU}{d\theta}$$

### ROTORE DEL CAMPO ELETTRICO

Circuito rettangolare di  $\vec{E}$  lungo una superficie  $\partial \Sigma$ :  $dR = dR_x + dR_y + dR_z =$

$$= \left( \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) d\Sigma_x + \left( \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) d\Sigma_y + \left( \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) d\Sigma_z =$$

$$= \left( \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \cos \hat{n}_x d\Sigma + \left( \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) \cos \hat{n}_y d\Sigma + \left( \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) \cos \hat{n}_z d\Sigma =$$

$$= \text{rot } \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma$$

$$\text{TEOREMA DI STOKES: } \oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot d\vec{l} = \int_{\Sigma} \text{rot } \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma = \int_{\Sigma} (\vec{\nabla} \wedge \vec{E}) \cdot \hat{n} d\Sigma$$

$$\Rightarrow \text{rot } \vec{E} = \vec{\nabla} \wedge \vec{E} = \begin{vmatrix} \hat{n}_x & \hat{n}_y & \hat{n}_z \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_x & E_y & E_z \end{vmatrix} = \left( \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} \right) \hat{n}_x + \left( \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} \right) \hat{n}_y + \left( \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} \right) \hat{n}_z$$

$\vec{E}$  campo conservativo  $\Rightarrow \vec{\nabla} \wedge \vec{E} = 0$   $\rightarrow$  forma locale di  $\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = 0$

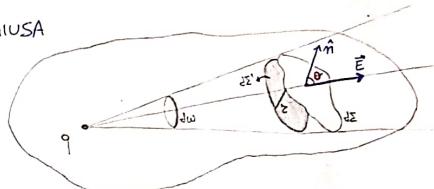
### FLUSSO DEL CAMPO ELETTRICO

$$\oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma \quad \downarrow \text{normale alla superficie} \quad \Rightarrow \Phi_{\Sigma}(\vec{E}) = \int_{\Sigma} \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma$$

$\rightarrow$  TEOREMA DI GAUSS

CASO A: CARICA  $q$  INTERNA ALLA SUPERFICIE CHIUSA

$$d\omega = \frac{d\Sigma'}{r^2}$$



$$\oint_{\Sigma} \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma = E \cos \theta d\Sigma =$$

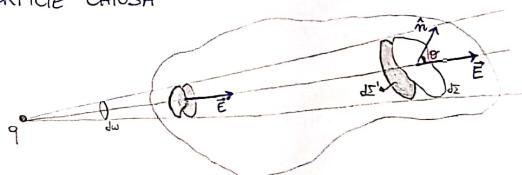
$$= E d\Sigma' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} d\Sigma' = \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\omega$$

$$\Rightarrow \Phi_{\Sigma}(\vec{E}) = \int_{\Sigma} \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma = \int_0^{4\pi} \frac{q}{4\pi\epsilon_0} d\omega = \frac{q}{\epsilon_0}$$

CASO B: CARICA  $q$  ESTERNA ALLA SUPERFICIE CHIUSA

$$\oint_{\Sigma_1} \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma + \oint_{\Sigma_2} \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma = 0$$

$\downarrow$   
il flusso entrante si semplifica col flusso uscente



Se si hanno  $n$  cariche dentro una superficie chiusa:  $\Phi_{\Sigma}(\vec{E}) = \sum_{i=1}^n \frac{q_i}{\epsilon_0}$

Se si ha un corpo non puntiforme carico:  $\Phi_{\Sigma}(\vec{E}) = \frac{1}{\epsilon_0} \int_{\Sigma} p(x, y, z) dV$

$$\rightarrow \text{LEGGE DI GAUSS DIFFERENZIALE}$$

$$\oint \vec{\Phi}_E(\vec{E}) = \vec{E} \cdot \hat{n} d\Sigma = \left( \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} \right) dx dy dz \quad \xrightarrow{\vec{\Phi}_E(\vec{E}) = \frac{\rho(x,y,z)}{\epsilon_0} dV}$$

$$\implies \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} = \frac{\rho(x,y,z)}{\epsilon_0}$$

$$\text{Divergenza in coordinate cartesiane: } \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \rho(x,y,z)$$

$$\text{Divergenza in coordinate cilindriche: } \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r E_r) + \frac{1}{r} \frac{\partial E_\theta}{\partial \theta} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$

$$\text{Divergenza in coordinate sferiche: } \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} (r^2 E_r) + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial (E_\theta \sin\theta)}{\partial \theta} + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial E_\phi}{\partial \phi}$$

EQUAZIONI DI MAXWELL

$$\vec{\nabla} \wedge \vec{E} = 0 \quad \rightarrow \text{campo conservativo}$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \quad \rightarrow \text{legge di Gauss}$$

EQUAZIONE DI POISSON

$$\nabla^2 V = \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = -\frac{\rho}{\epsilon_0}$$

EQUAZIONE DI LAPLACE (nello spazio vuoto)

$$\nabla^2 V = \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2} = 0$$

$$\text{Laplaciano in coordinate cartesiane: } \nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

$$\text{Laplaciano in coordinate cilindriche: } \nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2}$$

$$\text{Laplaciano in coordinate sferiche: } \nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin\theta} \frac{\partial}{\partial \theta} \left( \sin\theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2\theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

## CONDUTTORI

Carica distribuita superficialmente su un conduttore:  $q = \oint \sigma(x,y,z) d\Sigma$

$$\text{Potenziale: } V = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \oint \frac{\sigma(x,y,z)}{r^2} d\Sigma$$

$$\text{Capacità di un conduttore: } C = \frac{q}{V}$$

Capacità di un condensatore sferico:  $C = \frac{\epsilon_0}{h} \cdot \text{Area sfera}$

Capacità di un condensatore cilindrico:  $C = \frac{\epsilon_0}{h} \cdot \text{Area cilindro}$

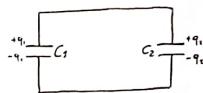
Capacità di un condensatore piano:  $C = \frac{\epsilon_0}{h} \cdot \text{Area ornatura}$

→ CONDENSATORI IN PARALLELO

$$q_1 = C_1 V; \quad q_2 = C_2 V$$

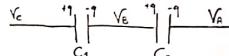
$$q_{\text{tot}} = q_1 + q_2 = (C_1 + C_2) V$$

$$C_{\text{eq}} = \frac{q_{\text{tot}}}{V} = C_1 + C_2$$



→ CONDENSATORI IN SERIE

$$V_C - V_B = \frac{q}{C_1}; \quad V_B - V_A = \frac{q}{C_2}$$



$$V_{\text{tot}} = V_C - V_A = q \left( \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right)$$

$$C_{\text{eq}} = \left( \frac{1}{C_1} + \frac{1}{C_2} \right)^{-1} = \frac{C_1 C_2}{C_1 + C_2}$$

Supponendo che nel processo di carica di un condensatore sia stata trasferita già una quantità di carica  $q'$  con una differenza di potenziale  $V'$  tra le due armature, il lavoro per spostare un'ulteriore carica  $dq'$  attraverso  $V'$  è:

$$dW = V' dq' = \frac{q'}{C} dq' \quad \Rightarrow \quad W = \int dW = \int_0^q \frac{q'}{C} dq' = \frac{q^2}{2C}$$

$$\text{Energia elettrostatica: } U_e = W = \frac{q^2}{2C} = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} qV$$

NEL CASO DI UN CONDENSATORE CON ARMATURE PARALLELE:

$$U_e = \frac{1}{2} CV^2 = \frac{1}{2} \frac{\epsilon_0}{h} \sum (Eh)^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 \tau = \int \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 d\tau$$

$\downarrow$   
 $\tau = \sum h$  è il volume del condensatore

$$\text{Densità di energia elettrostatica: } u = \frac{U_e}{\tau} = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2$$

## CORRENTE ELETTRICA

Definizione di corrente:  $i = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\Delta q}{\Delta t} = \frac{dq}{dt}$  verso positivo della velocità delle cariche ( $v_i$ )

Intensità di corrente attraverso una superficie  $\Sigma$ :  $\oint i = n_+ e v_+ \cdot \hat{n} \Sigma \cos\theta$   
numero di portatori di carica positivi e per unità di volume

Densità di corrente:  $\vec{j} = n_+ e \vec{v}_+$

$$\Rightarrow \oint i = \int_{\Sigma} \vec{j} \cdot \hat{n} d\Sigma \Rightarrow i = \int_{\Sigma} \vec{j} \cdot \hat{n} d\Sigma = \Phi_{\Sigma}(\vec{j})$$

SE I PORTATORI DI CARICA SONO NEGATIVI:  $\vec{j} = -n_- e \vec{v}_-$

SE CI SONO PORTATORI DI CARICA SIA POSITIVI CHE NEGATIVI:  $\vec{j} = n_+ e \vec{v}_+ - n_- e \vec{v}_-$

Princípio di conservazione della carica:  $i = \oint \vec{j} \cdot \hat{n} d\Sigma = -\frac{dQ_{INT}}{dt} \quad Q_{INT} = \int_{\tau} p d\tau$

$$\Rightarrow \oint \vec{j} \cdot \hat{n} d\Sigma = - \int_{\tau} \frac{dp}{dt} d\tau \Rightarrow \oint \vec{j} \cdot \hat{n} d\Sigma + \int_{\tau} \frac{dp}{dt} d\tau = 0 \quad \text{TEOREMA DI VERSOGENZA}$$

$$\Rightarrow \int_{\tau} (\vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \frac{dp}{dt}) d\tau = 0 \Rightarrow \int_{\tau} (\vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \frac{dp}{dt}) d\tau = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{j} + \frac{dp}{dt} = 0$$

↓  
equazione di continuità  
della corrente elettrica

IN REGIME STAZIONARIO:  $\frac{dp}{dt} = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{j} = 0$

Legge di Ohm della conduzione elettrica:  $\vec{j} = \sigma \vec{E} = \frac{\vec{E}}{\rho} \quad \cos\theta = 1$

$$\Rightarrow i = J \sum = \frac{\sum}{\rho} E \Rightarrow E = \frac{\rho}{\sum} i$$

$\sigma$  = CONDUTTIVITÀ DEL CONDUTTORE  $\left[ \frac{1}{\Omega \cdot m} \right] = \left[ \frac{\text{siemens}}{m} \right]$

$\rho = \frac{1}{\sigma}$  = RESISTIVITÀ DEL CONDUTTORE  $\left[ \Omega \cdot m \right]$   
cresce con l'aumentare della temperatura secondo la legge  $\rho = \rho_0 (1 + \alpha \Delta T)$

Differenza di potenziale tra i capi A, B di un conduttore:

$$V = V_A - V_B = \int_A^B \vec{E} \cdot d\vec{s} = Eh = \frac{\rho h}{\sum} i$$

Resistenza del conduttore:  $R = \frac{\rho h}{\sum}$

Legge di Ohm per i conduttori:  $V=RI$

Conduttanza:  $G = \frac{1}{R}$

Potenza per mantenere in moto una carica:  $P = \vec{F} \cdot \vec{v}_f = e\vec{E} \cdot \vec{v}_f$

Potenza per unità di volume:  $P_v = nP = ne\vec{v}_f \cdot \vec{E} = \vec{j} \cdot \vec{E}$   $\xrightarrow{\vec{j} = \sigma \vec{E}}$

$$\Rightarrow P_v = \sigma E^2 = \sigma \left( \frac{P}{I^2} I \right)^2 = \frac{1}{\rho} \left( \frac{P}{I^2} I \right)^2 = \rho \frac{I^2}{\sum}$$

$$dP = P_v \sum dh = \rho \frac{I^2}{\sum} \sum dh = \rho \frac{I^2}{\sum} dh \Rightarrow P = \int_A^B i^2 \rho \frac{1}{\sum} dh = i^2 R$$

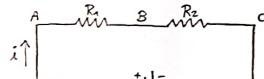
equazione dell'effetto Joule

$$dW = V dq = Vi dt \Rightarrow P = \frac{dW}{dt} = Vi = \frac{V^2}{R} \Rightarrow W = \int_0^t P dt = \int_0^t R i^2 dt = R i^2 t$$

→ RESISTORI IN SERIE

$$V_A - V_B = R_1 i; \quad V_B - V_C = R_2 i$$

$$\Rightarrow V_A - V_C = (R_1 + R_2) i = R_{eq} i$$

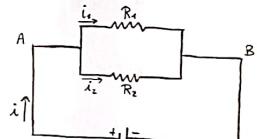


$$\text{Potenza totale: } P = (V_A - V_C) i = (R_1 + R_2) i^2 = R_{eq} i^2$$

→ RESISTORI IN PARALLELO

$$i = \frac{V}{R_1} + \frac{V}{R_2} = V \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) = \frac{V}{R_{eq}}$$

$$\Rightarrow i_1 = \frac{V}{R_1} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} i; \quad i_2 = \frac{V}{R_2} = \frac{R_1}{R_1 + R_2} i$$



$$\text{Potenza totale: } P = V^2 \left( \frac{1}{R_1} + \frac{1}{R_2} \right) = \frac{V^2}{R_{eq}} = R_{eq} i^2$$

## CAMPO MAGNETICO

Forza di Lorentz:  $\vec{F} = q\vec{v} \wedge \vec{B}$

IN modulo:  $F = qvB \sin\theta$

$$\text{Lavoro: } W = \Delta E_k = \frac{1}{2} m v_0^2 - \frac{1}{2} m v_p^2 = \int_{\rho}^{\alpha} \vec{F} \cdot d\vec{l} = 0$$

$\rightarrow$  CASO  $\theta = 90^\circ$  ( $\vec{B} \perp \vec{v}$ )

$$F = qvB = ma_n = m \frac{v^2}{r} \implies r = \frac{mv}{qB} = \text{costante} \implies \text{MOTORE CIRCOLARE UNIFORME}$$

$$\text{Velocità angolare: } \omega = \frac{v}{r} = \frac{qB}{m}$$

$$\text{IN TERMINI VETTORIALI: } q\vec{v} \wedge \vec{B} = m\vec{\omega} \wedge \vec{v} = -m\vec{v} \wedge \vec{\omega} \implies \vec{\omega} = -\frac{qB}{m} \vec{B}$$

$$\text{Periodo: } T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi m}{qB}$$

$$\text{Frequenza: } \nu = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{qB}{2\pi m}$$

$\rightarrow$  CASO  $\theta$  QUALSIASI

$$\vec{F} = q\vec{v} \wedge \vec{B} = q(\vec{v}_m + \vec{v}_{\perp}) \wedge \vec{B} = q\vec{v}_m \wedge \vec{B}$$

$$\text{Raggio di curvatura della traiettoria: } r = \frac{mv_m}{qB} = \frac{mv \sin\theta}{qB} \implies \text{MOTORE ELICOIDALE UNIFORME}$$

$$\text{Passo dell'elica: } p = v_{\perp} T = \frac{2\pi m v \cos\theta}{qB}$$

## CONDUTTORE PERCORSO DA CORRENTE

In un tratto lungo  $dl$  di un conduttore con sezione  $\Sigma$  immerso in un campo magnetico ci sono  $n\Sigma dl$  elettroni che risentono della forza di Lorentz data da:

$$d\vec{F} = n \sum dl d\vec{F}_e = -(\sum dl) en \vec{v}_e \wedge \vec{B} = (\sum dl) \vec{j} \wedge \vec{B}$$

$\vec{j} = -ne\vec{v}_e$        $\rightarrow$  volume infinitesimo

$$\text{Forza per unità di volume: } \vec{F}_v = \vec{j} \wedge \vec{B}$$

Seconda legge di Laplace:  $\oint \vec{F} = i \oint \vec{l} \wedge \vec{B}$

$$\Rightarrow \vec{F} = \int_A^B \vec{F} = i \int_A^B \vec{l} \wedge \vec{B} \quad \text{con } A, B = \text{estremi del filo}$$

$$\text{SE IL CAMPO MAGNETICO È UNIFORME: } \vec{F} = i \left( \int_A^B \vec{l} \right) \wedge \vec{B} = i \overline{AB} \wedge \vec{B}$$

la forza dipende solo dai punti A, B e non dalla forma del conduttore  $\leftarrow$  sia se il conduttore è rettilineo, sia se è curvo

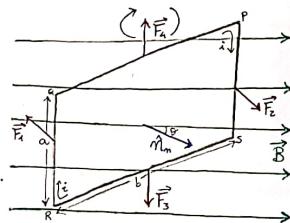
### MOMENTI MECCANICI

Modulo del momento di coppia:

$$M = b \sin \theta F = iabB \sin \theta = i \sum B \sin \theta$$

Momento magnetico della spira:

$$\vec{m} = i \sum \hat{m}_m \Rightarrow \vec{M} = \vec{m} \wedge \vec{B} = i \sum \hat{m}_m \wedge \vec{B}$$



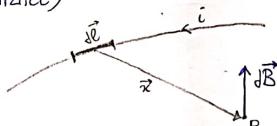
Se la spira è vincolata nel suo asse di rotazione e ha un suo momento di inerzia:

$$M = -mB\theta = \frac{dL}{dt} = I\alpha = I \frac{d^2\theta}{dt^2} \Rightarrow \frac{d^2\theta}{dt^2} + \omega^2 = 0 \Rightarrow \omega = \sqrt{\frac{mB}{I}}$$

La spira oscilla di moto armonico

### LEGGE DI BIOT-SAVART (o PRIMA LEGGE DI LAPLACE)

Induzione magnetica in P:  $\oint \vec{B} = K_i \frac{\vec{l} \wedge \vec{x}}{|\vec{x}|^3}$



$$\underline{i = \frac{dq}{dt}; idl = qv} \Rightarrow \oint \vec{B} = Kq \frac{\vec{v} \wedge \hat{m}_x}{|x|^3}$$

Dove  $K = \frac{\mu_0}{4\pi} = 10^{-7} \frac{H}{A \cdot m}$   $\rightarrow$  costante di permeabilità magnetica nel vuoto  $= 1.26 \cdot 10^{-6} \frac{H}{A \cdot m}$

$$\Rightarrow \oint \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i \vec{l} \wedge \hat{m}_x}{|x|^3} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i \vec{l} \wedge \hat{m}_x}{x^2}$$

$$\Rightarrow \vec{B} = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{\vec{l} \wedge \hat{m}_x}{x^2} \quad \rightarrow \text{Legge di Laplace-Ampère}$$

$$\underline{j = \frac{i}{l}; j = mqv} \Rightarrow \oint \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{qv \wedge \hat{m}_x}{x^2} \cdot l \oint d\tau \quad \text{dove } \int d\tau = \sum dl$$

$$\Rightarrow \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{qv \wedge \hat{m}_x}{x^2} \quad \underline{\frac{\vec{E}(x) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 x^2} \hat{m}_x}{\vec{E}}} \Rightarrow \vec{B} = \epsilon_0 \mu_0 v \wedge \vec{E} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \wedge \vec{E} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow C = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} = 2.98 \cdot 10^8 \text{ m/s}$$

### FILO INDEFINITO PERCORSO DA CORRENTE

$$\oint \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i \int d\ell \hat{m}_z}{r^2} \Rightarrow dB = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \frac{i dl \sin\theta}{r^2}$$

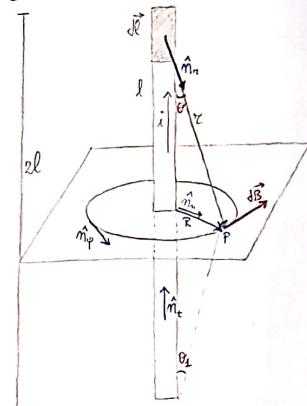
$$\begin{aligned} r \sin(\pi-\theta) &= r \sin\theta = R \Rightarrow \hat{m}_z = \frac{\sin\theta}{R} \\ \ell \sin(\pi-\theta) &= \ell \sin\theta = R \Rightarrow d\ell = Rd\theta / \sin\theta \end{aligned} \Rightarrow dB = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \frac{\sin\theta d\theta}{R} = -\frac{\mu_0 i}{4\pi R} \frac{d(\cos\theta)}{R}$$

Campo magnetico generato da metà filo:

$$\begin{aligned} B_\ell &= -\frac{\mu_0 i}{4\pi R} \int_{\cos\theta_z}^0 d(\cos\theta) = \frac{\mu_0 i}{4\pi R} \cos\theta_z = \\ &= \frac{\mu_0 i}{4\pi R} \frac{l}{\sqrt{R^2+l^2}}$$

$$\Rightarrow B = 2B_\ell = \frac{\mu_0 i}{2\pi R} \frac{l}{\sqrt{R^2+l^2}} \Rightarrow \vec{B} = \frac{\mu_0 i}{2\pi R} \frac{l}{\sqrt{R^2+l^2}} \hat{m}_\varphi$$

$$\Rightarrow \lim_{l \rightarrow \infty} \vec{B} = \frac{\mu_0 i}{2\pi R} \hat{m}_\varphi = \frac{\mu_0 i}{2\pi R} \hat{m}_t \wedge \hat{m}_n$$



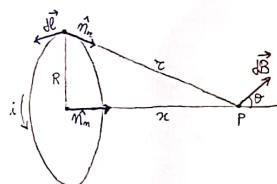
### SPIRA CIRCOLARE

$$\oint \vec{B} = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i \int d\ell \hat{m}_z}{r^2} \Rightarrow dB = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i dl}{r^2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow dB_x = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i dl}{r^2} \cos\theta$$

$$\Rightarrow \vec{B} = \oint dB_x = \oint \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i dl}{r^2} \cos\theta = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \frac{\cos\theta}{r^2} 2\pi R \hat{m}_m = \frac{\mu_0 i}{2} \frac{\cos\theta}{r^2} R \hat{m}_m \xrightarrow{\cos\theta = \frac{R}{r^2} = \frac{R}{x^2}} \vec{B}(x)$$

$$\Rightarrow \vec{B}(x) = \frac{\mu_0 i R^2}{2x^3} \hat{m}_m = \frac{\mu_0 i}{2} \frac{R^2}{(R^2+x^2)^{3/2}} \hat{m}_m$$



Campo magnetico al centro della spira:  $\vec{B}(x=0) = \frac{\mu_0 i}{2R} \hat{m}_m$

Campo magnetico per  $x \gg R$ :  $\vec{B}(x) \approx \frac{\mu_0 i R^2}{2x^3} \hat{m}_m = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \frac{8\pi R^2}{x^3} \hat{m}_m \approx \frac{\mu_0 i \cdot 2\bar{m}}{4\pi x^3}$

dove  $\bar{m}$  = momento magnetico della spira =  $i \sum \hat{m}_m = i \pi R^2 \hat{m}_m$

Dipolo magnetico (in coordinate sferiche):  $\vec{B} = B_r \hat{m}_r + B_\theta \hat{m}_\theta = \frac{\mu_0 m}{4\pi r^3} (2\cos\theta \hat{m}_r + \sin\theta \hat{m}_\theta)$

## SOLENOIDE RETTILINEO

$d$  = LUNGHEZZA

$R$  = RAGGIO

$N$  = NUMERO TOTALE DI SPIRE

$n = N/d$  = DENSITÀ DI SPIRE

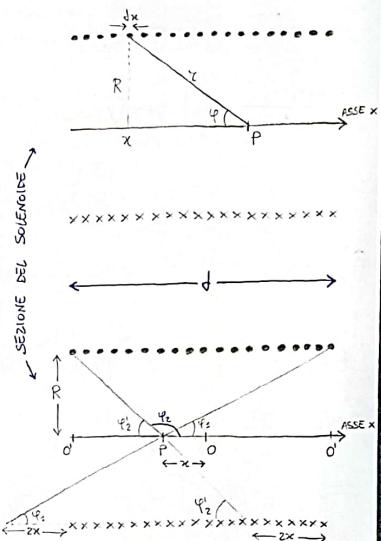
$$dB(x) = \frac{\mu_0 i}{2} \frac{R^2}{x^3} n dx \quad \underline{\underline{(x-x)/R = -\cos\varphi \Rightarrow dx = \frac{R d\varphi}{\sin\varphi}}}$$

$$\Rightarrow dB(x) = \frac{\mu_0 i R^2}{2} n dx = \frac{\mu_0 i}{2} n \sin\varphi d\varphi$$

$$\Rightarrow B(x) = \frac{\mu_0 n i}{2} \int_{\varphi_1}^{\varphi_2} \sin\varphi d\varphi = \frac{\mu_0 n i}{2} (\cos\varphi_1 - \cos\varphi_2) =$$

$$= \frac{\mu_0 n i}{2} (\cos\varphi_1 + \cos\varphi_2) =$$

$$= \frac{\mu_0 n i}{2} \left[ \frac{d+2x}{\sqrt{(d+2x)^2 + 4R^2}} + \frac{d-2x}{\sqrt{(d-2x)^2 + 4R^2}} \right]$$



$$\text{Campo magnetico al centro del solenoide: } B_o(x=0) = \mu_0 n \frac{d}{\sqrt{d^2+4R^2}}$$

$$\text{Campo magnetico al bordo del solenoide: } B_{o1}(x=d/2) = \frac{\mu_0 n i}{2} \frac{d}{\sqrt{d^2+R^2}}$$

$$\text{SE } d \gg R, \text{ AL CENTRO SI HA UN CAMPO MAGNETICO FISSO A: } B_{oo} = \mu_0 n i$$

## ELETTRODINAMICA

Consideriamo due fili paralleli, distanti  $r$ , di lunghezza  $l_1, l_2$  e attraversati dalle correnti  $i_1, i_2$ .

Il filo  $l_2$  riceve della forza  $\vec{F}_{1,2}$  dovuta alla presenza del campo magnetico  $\vec{B}_1$  prodotto dal filo  $l_1$ :

$$\vec{F}_{1,2} = i_2 \vec{l}_2 \wedge \vec{B}_1 \quad \underline{\underline{\vec{B}_1 = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{i_1 \vec{l}_1}{r^2}}} \quad \vec{F}_{1,2} = i_2 \vec{l}_2 \wedge \vec{B}_1 = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{4\pi} \frac{\vec{l}_2 \wedge (\vec{l}_1 \wedge \hat{n}_{r_1})}{r^2}$$

$$\text{Allo stesso modo si ha: } \vec{F}_{2,1} = i_1 \vec{l}_1 \wedge \vec{B}_2 = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{4\pi} \frac{\vec{l}_1 \wedge (\vec{l}_2 \wedge \hat{n}_{r_2})}{r^2}$$

$$\Rightarrow \vec{F}_{1,2} = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{4\pi} \oint_{l_2} \oint_{l_1} \frac{\vec{l}_2 \wedge (\vec{l}_1 \wedge \hat{n}_{r_1})}{r^2} = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{4\pi} \oint_{l_2} \oint_{l_1} (\vec{l}_1 \cdot \hat{n}_{r_1}) \vec{l}_2 - (\vec{l}_2 \cdot \vec{l}_1) \vec{l}_2 \hat{n}_{r_1} \frac{r^2}{r^2}$$

$$\vec{F}_{2,1} = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{4\pi} \oint_{l_1} \oint_{l_2} \frac{\vec{l}_1 \wedge (\vec{l}_2 \wedge \hat{n}_{r_2})}{r^2} = \frac{\mu_0 i_1 i_2}{4\pi} \oint_{l_1} \oint_{l_2} (\vec{l}_2 \cdot \hat{n}_{r_2}) \vec{l}_1 - (\vec{l}_1 \cdot \vec{l}_2) \vec{l}_1 \hat{n}_{r_2} \frac{r^2}{r^2}$$

$$\frac{\hat{m}_{r_1}}{r^2} = -\nabla\left(\frac{1}{r}\right) \implies \frac{\mu_0 i_2 i_1}{4\pi} \oint_1 \oint_2 \frac{(\vec{dl}_2 \cdot \hat{n}_{r_1}) \vec{dl}_1}{r^2} = \frac{\mu_0 i_2 i_1}{4\pi} \oint_2 \oint_1 -\nabla\left(\frac{1}{r}\right) \cdot (\vec{dl}_2 \cdot \vec{dl}_1) =$$

$$= \frac{\mu_0 i_2 i_1}{4\pi} \oint_1 \left[ \oint_2 -\nabla\left(\frac{1}{r}\right) \cdot (\vec{dl}_2) \right] \vec{dl}_1 \rightarrow \begin{array}{l} \text{integrale nullo poiché la circuitazione di} \\ \text{un gradiente è sempre nulla} \end{array}$$

Stessa considerazione per  $\vec{F}_{z,1}$ ,  $\frac{\hat{m}_{r_2}}{r^2}$ .

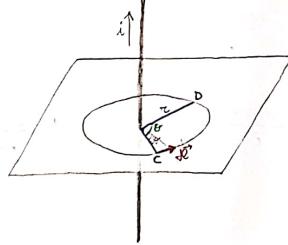
$$\hat{m}_{r_1} = -\hat{m}_{r_2} \implies \vec{F}_{z,1} = \frac{\mu_0 i_2 i_1}{4\pi} \oint_1 \oint_2 \frac{(\vec{dl}_2 \cdot \vec{dl}_1) \hat{m}_{r_1}}{r^2} = -\vec{F}_{z,2}$$

### LEGGE DI AMPÈRE

$$\vec{B} \cdot \vec{dl} = \frac{\mu_0 i}{2\pi r} dl = \frac{\mu_0 i}{2\pi} d\theta$$

$$\implies \int_C \vec{B} \cdot \vec{dl} = \int_C \frac{\mu_0 i}{2\pi} d\theta = \frac{\mu_0 i}{2\pi} \theta$$

$$\int_D \vec{B} \cdot \vec{dl} = -\frac{\mu_0 i}{2\pi} \theta$$



$$\text{Integrale lungo una linea chiusa: } \oint \vec{B} \cdot \vec{dl} = \frac{\mu_0 i}{2\pi} \oint \theta$$

DUE CASI:

1) IL PERCORSO CHIUSO CONCATENA LA CORRENTE

$$\oint \vec{B} \cdot \vec{dl} = \frac{\mu_0 i}{2\pi} \oint \theta = \frac{\mu_0 i}{2\pi} 2\pi = \mu_0 i$$

2) IL PERCORSO CHIUSO NON CONCATENA LA CORRENTE

$$\oint \vec{B} \cdot \vec{dl} = \frac{\mu_0 i}{2\pi} \oint \theta = 0$$

Legge di Ampère

→ FORMA LOCALE DELLA LEGGE DI AMPÈRE

$$\text{Per il teorema di Stokes: } \oint \vec{B} \cdot \vec{dl} = \int_{\Sigma} \text{rot } \vec{B} \cdot \hat{n} d\Sigma = \int_{\Sigma} (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \hat{n} d\Sigma$$

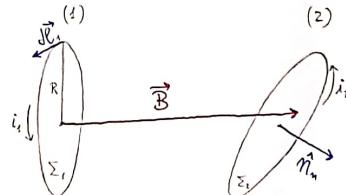
SE LA SUPERFICIE  $\Sigma$  È ATTRAVERSATA DA UNA CORRENTE:  $i = \int_{\Sigma} \vec{J} \cdot \hat{n} d\Sigma \implies$

$$\xrightarrow{\text{LEGGE DI AMPÈRE}} \int_{\Sigma} (\vec{\nabla} \times \vec{B}) \cdot \hat{n} d\Sigma = \mu_0 \int_{\Sigma} \vec{J} \cdot \hat{n} d\Sigma \implies \vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu_0 \vec{J}$$

## FLUSSO DEL CAMPO MAGNETICO

Dalla legge di Laplace-Ampère:

$$\vec{B} = \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l}}{r^2} \wedge \hat{n}_x$$



Possiamo scrivere il flusso del campo magnetico generato dal circuito (1) attraverso la superficie del circuito (2) come:

$$\Phi_{1,2} = \int_{\Sigma_2} \left( \frac{\mu_0 i_1}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l}_1}{r^2} \wedge \hat{n}_x \right) \cdot \hat{n}_m d\Sigma_2 = (\mathcal{M}_{1,2}) i_1$$

Analogamente per il circuito (2):

$$\Phi_{2,1} = \int_{\Sigma_1} \left( \frac{\mu_0 i_2}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l}_2}{r^2} \wedge \hat{n}_x \right) \cdot \hat{n}_m d\Sigma_1 = (\mathcal{M}_{2,1}) i_2$$

coefficienti di mutua induzione

Il campo magnetico generato da un circuito produce un flusso anche attraverso se stesso (AUTOFLUSSO):

$$\Phi = \int_{\Sigma} \left( \frac{\mu_0 i}{4\pi} \oint \frac{d\vec{l}}{r^2} \wedge \hat{n}_x \right) \cdot \hat{n}_m d\Sigma = (2) i$$

coefficiente di autoinduzione

Legge di Gauss per il campo magnetico:  $\oint \vec{B} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = 0$

$\Rightarrow$  il flusso di  $\vec{B}$  attraverso una superficie chiusa è sempre nullo

$$\xrightarrow{\text{TEOREMA DI DIVERGENZA}} \oint \vec{B} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = \iiint_V \vec{\nabla} \cdot \vec{B} dV = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

franca dimostrazione della legge di Gauss — la divergenza del campo magnetico è sempre nulla

## POTENZIALE VETTORE $\vec{A}$

Il potenziale vettore è definito dalle relazioni:  $\vec{B} = \vec{\nabla} \times \vec{A}$ ,  $\vec{\nabla} \cdot \vec{A} = 0$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \times \vec{B} = \vec{\nabla} \times (\vec{\nabla} \times \vec{A}) = \vec{\nabla} (\vec{\nabla} \cdot \vec{A}) - \vec{\nabla}^2 \vec{A} = \mu_0 \vec{J} \Rightarrow \vec{\nabla}^2 \vec{A} = -\mu_0 \vec{J}$$

$$\Rightarrow A_i(x, y, z) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{J_i(x', y', z')}{[(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2]^{1/2}} dx' dy' dz'$$

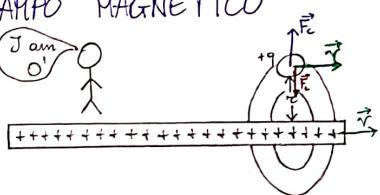
IN FORMA VETTOREALE

$$\vec{A} = \frac{\mu_0}{4\pi} \int_V \frac{\vec{J}}{r^2} dV$$

Flusso di  $\vec{B}$  in funzione di  $\vec{A}$ :  $\Phi(\vec{B}) = \int_{\Sigma} \vec{B} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = \int_{\Sigma} (\vec{\nabla} \times \vec{A}) \cdot \hat{n}_m d\Sigma = \oint \vec{A} \cdot d\vec{l}$

<p style="text-align: center;"><b>TRASFORMAZIONI GALILEIANE</b></p> $\begin{cases} x' = x \\ y' = y \\ z' = z - vt \\ t' = t \end{cases}$ <p style="text-align: center;">↑                      ↑ SISTEMA DI RIFERIMENTO IN MOVIMENTO    SISTEMA DI RIFERIMENTO FERMO</p>	<p style="text-align: center;"><b>TRASFORMAZIONI DI LORENTZ</b></p> $\begin{cases} x' = x \\ y' = y \\ z' = \frac{1}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} (z - vt) \\ t' = \frac{1}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} (t - \frac{v}{c^2} z) \approx \frac{t}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \end{cases}$ <p style="text-align: center;"><math>\rightarrow L' = L \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}</math></p>
---	--

### INTERPRETAZIONE RELATIVISTICA DEL CAMPO MAGNETICO



Applichiamo il teorema di Gauss al filo indefinito (di densità  $\lambda$ ), trattandolo come un cilindro di raggio  $r$  e lunghezza  $l$ :

$$\Phi(\vec{E}) = 2\pi r l E = \frac{Q}{\epsilon_0} = \frac{\lambda l}{\epsilon_0} \implies E = \frac{\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$$

Forza di Coulomb su  $q$ :  $F_c = qE = \frac{q\lambda}{2\pi\epsilon_0 r}$

Forza di Lorentz dovuta al campo magnetico del filo:  $F_L = qvB$

Possiamo considerare la fila di cariche come una corrente di intensità:

$$i = \frac{\Delta Q}{\Delta t} = \frac{qN}{\Delta t} = \frac{q(mr\Delta t)}{\Delta t} = qm r \xrightarrow{\lambda = qm \rightarrow i = \lambda v}$$

NUMERO DI CARICHE PER UNITÀ DI LUNGHEZZA

$$\implies \oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = 2\pi r B = \mu_0 i \implies B = \frac{\mu_0 i}{2\pi r} = \frac{\mu_0 \lambda r}{2\pi r} \implies$$

$$\implies F_L = qvB = qv \frac{\mu_0 \lambda r}{2\pi r} = \frac{\mu_0 q \lambda}{2\pi r} v^2 \xrightarrow{c = \frac{1}{\sqrt{\mu_0 \epsilon_0}}} \epsilon_0 \mu_0 = \frac{1}{c^2}$$

$$\implies F_L = \frac{q\lambda}{2\pi\epsilon_0 r} \frac{v^2}{c^2}$$

$$\text{Densità di carica per } O': \lambda' = \frac{N}{L'} = \frac{N}{L\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} = \frac{\lambda}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}}$$

$$\text{Quantità di moto per } O: \Delta p = F_e \Delta t = qE \Delta t = \frac{q\lambda}{2\pi\epsilon_0 c} \Delta t$$

$$\begin{aligned} \text{Quantità di moto per } O': \Delta p' &= F' \Delta t' = F_{\text{tot}} \Delta t' = \frac{q\lambda'}{2\pi\epsilon_0 c} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \Delta t' = \\ &= \frac{q}{2\pi\epsilon_0 c} \frac{\lambda}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \left(1 - \frac{v^2}{c^2}\right) \frac{\Delta t}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} = \frac{q\lambda}{2\pi\epsilon_0 c} \quad \Rightarrow \Delta p = \Delta p' \end{aligned}$$

CAMPPI ELETROMAGNETICI LENTAMENTE VARIABILI NEL TEMPO

$$\text{Corrente indotta dalla variazione del campo magnetico: } i = \frac{-\frac{d\Phi(B)}{dt}}{R}$$

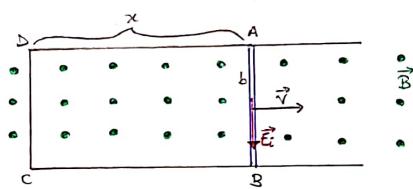
$$\text{Forza elettromotrice: } f = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt}$$

$$\text{Campo elettromotore: } \vec{E}_i = \frac{\vec{F}}{-e} = \vec{v} \wedge \vec{B}$$

Circuazione di  $\vec{E}_i$  lungo ABCD:

$$f = \int_{ABCD} (\vec{v} \wedge \vec{B}) dL = \int_{AB} (\vec{v} \wedge \vec{B}) dL = -v B b$$

$$\text{Flusso di } \vec{B}: \Phi(\vec{B}) = \int_S \vec{B} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = B b x \Rightarrow f = -\frac{d\Phi(\vec{B})}{dt} = -B b \frac{dx}{dt} = -B b v$$



## AUTOINDUZIONE

Sappiamo già che l'autoflusso di un circuito è pari a:  $\Phi(\vec{B}) = Li$

$$\Rightarrow f_L = -\frac{d\Phi(B)}{dt} = -L \frac{di}{dt} \quad \text{SE } L \text{ È COSTANTE}$$

$$\text{Equazione di un circuito RL: } f_{\text{GEN}} + f_L = Ri \Rightarrow f_{\text{GEN}} = L \frac{di}{dt} + Ri = Li' + Ri$$

$$\Rightarrow L \frac{di}{dt} = f_{\text{GEN}} - Ri \Rightarrow \frac{di}{f_{\text{GEN}} - Ri} = \frac{dt}{L} \Rightarrow \int \frac{di}{f_{\text{GEN}} - Ri} = \int \frac{dt}{L} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \ln(f_{\text{GEN}} - Ri) = -\frac{R}{L}t + \text{cost} \Rightarrow f_{\text{GEN}} - Ri = Ae^{-\frac{R}{L}t}$$

→ CHIUSURA DEL CIRCUITO (con  $i=0$  per  $t=0$ )

$$f_{\text{GEN}} - 0 = Ae^{-\frac{R}{L}(t=0)} = A \Rightarrow f_{\text{GEN}} - R i(t) = f_{\text{GEN}} e^{-\frac{R}{L}t} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow i(t) = \frac{f_{\text{GEN}}}{R} (1 - e^{-\frac{R}{L}t}) =: \frac{f_{\text{GEN}}}{R} (1 - e^{-\frac{t}{\tau}})$$

$\tau := \frac{L}{R} \rightarrow$  costante di tempo del circuito RL

$$i_{t \rightarrow \infty} = \frac{f_{\text{GEN}}}{R}$$

$$f_L = -L \frac{di}{dt} = -f_{\text{GEN}} e^{-\frac{t}{\tau}}$$

→ APERTURA DEL CIRCUITO (equivalente all'introduzione di una resistenza  $R' \gg R$ )

$$i(t) = \frac{f_{\text{GEN}}}{R} e^{-\frac{R'}{L}t} =: \frac{f_{\text{GEN}}}{R} e^{-\frac{t}{\tau'}} \quad f_L = \frac{R'}{R} f_{\text{GEN}} e^{-\frac{t}{\tau'}}$$

$\tau' := \frac{L}{R'} \rightarrow$  tempo di decentramento

### ENERGIA MAGNETICA

Sappiamo che  $f_{\text{GEN}} = L \frac{di}{dt} + Ri \Rightarrow$

Potenza:  $i \cdot f_{\text{GEN}} = L i \frac{di}{dt} + R i^2$

Lavoro:  $i \cdot f_{\text{GEN}} dt = L i \frac{di}{dt} dt + R i^2 dt$

Lavoro compiuto dal generatore

Lavoro speso per far circolare la corrente nel circuito e trasformarlo in calore per effetto Joule

Lavoro speso contro la forza elettromotrice di autointutazione per far aumentare la corrente da  $i$  a  $i+di$

Lavoro contro il fenomeno di autointutazione:  $W = \int_0^i L i dt = \frac{1}{2} L i^2$

Energia intrinseca della corrente:  $U_L = \frac{1}{2} L i^2$  in un solenoide di lunghezza  $l$  ( $L = \mu_0 m^2 \Sigma$ ;  $B = \mu_0 i$ )

$$\Rightarrow U_L = \frac{1}{2} L i^2 = \frac{1}{2} (\mu_0 m^2 \Sigma) i^2 = \frac{B^2}{2\mu_0} \Sigma l = \frac{B^2}{2\mu_0} \tau$$

### LEGGE DI AMPÈRE-MAXWELL

Circuazione di  $\vec{B}$  in condizioni stazionarie:  $\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 i_c$

Corrente di spostamento in un condensatore:  $i_s = \frac{dq}{dt} = \frac{1}{C} (CV) = \frac{1}{C} (E_0 \frac{\Sigma V}{h})$   
 $= E_0 \frac{1}{C} (\Sigma E) = E_0 \frac{\oint \Phi(\vec{E})}{C}$

Legge di Ampère-Maxwell (in condizioni non stazionarie):  $\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (i_c + E_0 \frac{\partial \Phi(\vec{E})}{\partial t})$

### EQUAZIONI DI MAXWELL

	Forma integrale	Forma differenziale	Forma integrale per $q=0, i=0$	Forma differenziale per $\rho=0, j=0$	Se ci troviamo in un mezzo (1)	Se ci troviamo in un mezzo (2)
1	$\oint \vec{E} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = \frac{q}{\epsilon_0}$	$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$	$\oint \vec{E} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = 0$	$\nabla \cdot \vec{E} = 0$	$\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$	$\nabla \cdot \vec{D} = \rho$
2	$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi(\vec{S})}{dt}$	$\nabla \wedge \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = -\frac{d\Phi(\vec{S})}{dt}$	$\nabla \wedge \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\nabla \wedge \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$	$\nabla \wedge \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t}$
3	$\oint \vec{B} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$	$\oint \vec{B} \cdot \hat{n}_m d\Sigma = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$	$\nabla \cdot \vec{B} = 0$
4	$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 (i + \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t})$	$\nabla \wedge \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$	$\oint \vec{B} \cdot d\vec{l} = \mu_0 \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$	$\nabla \wedge \vec{B} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$	$\nabla \wedge \vec{B} = \mu_0 \vec{j} + \epsilon_0 \mu_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}$	$\nabla \wedge \vec{H} = \vec{j} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t}$

$\vec{P}$  tiene conto del momento di dipolo

$\vec{M}$  tiene conto dei momenti di magnetizzazione degli atomi all'interno

$\vec{D}$  = vettore di induzione elettrica

$\vec{H}$  = campo magnetizzante

$$\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P} = \epsilon \vec{E}$$

$$\vec{H} = \frac{\vec{B}}{\mu_0} - \vec{M} = \frac{\vec{B}}{\mu}$$

### CONSERVAZIONE DELLA CARICA ELETTRICA

Applicando l'operatore divergenza all'equazione di Maxwell-Ampère, si ha:

$$\vec{\nabla} \cdot (\mu \vec{J} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}) = 0 \quad \leftarrow \begin{array}{l} \text{POICHÉ LA DIVERGENZA DI UN ROTORE} \\ \text{È SEMPRE NULLA } (\vec{\nabla} \cdot (\vec{J} \wedge \vec{B}) = 0) \end{array}$$

$$\Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} (\vec{\nabla} \cdot \vec{E}) = \vec{\nabla} \cdot \vec{J} + \epsilon_0 \frac{\partial}{\partial t} \left( \frac{\rho}{\epsilon_0} \right) = 0 \Rightarrow \vec{\nabla} \cdot \vec{J} = - \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

È un altro modo per dimostrare il principio di conservazione della carica elettrica.

### ONDE ELETTROMAGNETICHE PIANE

Portiamo delle equazioni di Maxwell relative a un mezzo di costante dielettrica  $\epsilon$  e permeabilità magnetica  $\mu$ , con  $\rho=0$ ,  $\vec{J}=0$ ; consideriamo il caso particolare in cui la soluzione delle equazioni differenziali sia un'onda piana, in cui il campo elettrico e il campo magnetico dipendono solo dalla coordinata  $x$  e dal tempo.

Quindi si ha che:

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z} = 0 \Rightarrow \frac{\partial E_x}{\partial x} = 0$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = \frac{\partial B_x}{\partial x} + \frac{\partial B_y}{\partial y} + \frac{\partial B_z}{\partial z} = 0 \Rightarrow \frac{\partial B_x}{\partial x} = 0$$

$$(\vec{\nabla} \wedge \vec{E})_x = \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} = - \frac{\partial B_x}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial B_x}{\partial t} = 0$$

$$(\vec{\nabla} \wedge \vec{E})_y = \frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} = - \frac{\partial B_y}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial B_y}{\partial t} = \frac{\partial E_x}{\partial z}$$

$$(\vec{\nabla} \wedge \vec{E})_z = \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = - \frac{\partial B_z}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial B_z}{\partial t} = - \frac{\partial E_y}{\partial x}$$

$$(\vec{\nabla} \wedge \vec{B})_x = \frac{\partial B_z}{\partial y} - \frac{\partial B_y}{\partial z} = \epsilon_0 \mu \frac{\partial E_x}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial E_x}{\partial t} = 0$$

$$(\vec{\nabla} \wedge \vec{B})_y = \frac{\partial B_x}{\partial z} - \frac{\partial B_z}{\partial x} = \epsilon_0 \mu \frac{\partial E_y}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial E_y}{\partial t} = - \frac{1}{\epsilon_0 \mu} \frac{\partial B_z}{\partial x}$$

$$(\vec{\nabla} \wedge \vec{B})_z = \frac{\partial B_y}{\partial x} - \frac{\partial B_x}{\partial y} = - \frac{\partial E_z}{\partial t} \Rightarrow \frac{\partial E_z}{\partial t} = \frac{1}{\epsilon_0 \mu} \frac{\partial B_x}{\partial y}$$

→ 1° CONSEGUENZA:

$$E_x(x, t) = 0 ; \quad B_x(x, t) = 0$$

↳ I campi  $E$ ,  $B$  oscillano solo lungo le direzioni  $y, z$ .

→ 2° CONSEGUENZA:

Deriviamo  $\frac{\partial E_z}{\partial x} = \frac{\partial B_y}{\partial t}$  rispetto a  $x$  e  $\frac{\partial E_z}{\partial t} = \frac{1}{\epsilon\mu} \frac{\partial B_y}{\partial x}$  rispetto a  $t$ :

$$\frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 B_y}{\partial x \partial t} ; \quad \frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2} = \frac{1}{\epsilon\mu} \frac{\partial^2 B_y}{\partial t \partial x} \implies \frac{\partial^2 E_z}{\partial x^2} = \epsilon\mu \frac{\partial^2 B_y}{\partial t^2}$$

In modo analogo si ha:  $\frac{\partial^2 B_y}{\partial x^2} = \epsilon\mu \frac{\partial^2 E_z}{\partial t^2}$

Entrambe le componenti del campo elettrico e del campo magnetico delle ultime due equazioni trovate soddisfano le equazioni delle onde piane che si propagano con velocità  $v$  uguale:

$$\frac{\partial^2 \psi}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \quad \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} = \epsilon\mu \frac{\partial^2 \psi}{\partial t^2} \implies v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon\mu}} = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0\mu_0}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\epsilon_r\mu_r}} = \frac{c}{\sqrt{\epsilon_r\mu_r}}$$

Le soluzioni di tali equazioni sono del tipo:

$$\vec{E} = E_y(x-vt) \hat{m}_y + E_z(x-vt) \hat{m}_z$$

$$\vec{B} = B_y(x-vt) \hat{m}_y + B_z(x-vt) \hat{m}_z$$

Essendo  $u = (x-vt)$  l'argomento delle soluzioni, si ha:

$$\frac{du}{dt} = -v ; \quad \frac{du}{dx} = 1 \implies \frac{\partial B_y}{\partial t} = \frac{\partial E_z}{\partial x} = \frac{\partial E_z}{\partial u} \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial E_z}{\partial u}$$

$$\implies B_y(x-vt) = \int \frac{\partial B_y}{\partial t} dt = \int \frac{\partial E_z}{\partial u} du = -\frac{1}{v} \int \frac{\partial E_z}{\partial u} du = -\frac{1}{v} E_z(x-vt)$$

Analogamente si ha:  $B_z(x-vt) = \frac{1}{v} E_y(x-vt)$

$$\implies \vec{E} = E_y(x-vt) \hat{m}_y + E_z(x-vt) \hat{m}_z$$

$$v\vec{B} = -E_z(x-vt) \hat{m}_y + E_y(x-vt) \hat{m}_z$$

Modulo dei campi:  $B^2 = B_y^2 + B_z^2 = \frac{1}{v^2} (E_y^2 + E_z^2) = \frac{1}{v^2} E^2 \implies$

$$\implies E = vB \xrightarrow{\text{nel vettore}} E = cB$$

Prodotto scalare:  $\vec{E} \cdot \vec{B} = E_y B_y + E_z B_z = -\frac{1}{v^2} (-E_y E_z + E_z E_y) = 0$

I DUE VETTORI SONO SEMPRE PERPENDICOLARI TRA LORO

Prodotto vettoriale:  $\vec{E} \wedge \vec{B} = \begin{bmatrix} \hat{n}_x & \hat{n}_y & \hat{n}_z \\ 0 & E_y & E_z \\ 0 & -E_z & E_y \end{bmatrix} = \frac{1}{\sqrt{\epsilon\mu}} (E_y^2 + E_z^2) \hat{n}_x = \frac{E^2}{\sqrt{\epsilon\mu}} \hat{n}_x = v B^2 \hat{n}_x = EB \hat{n}_x$

### POLARIZZAZIONE DELLA LUCE

La soluzione dell'equazione dell'onda elettromagnetica  $(\frac{\partial^2 E_x}{\partial x^2} = \epsilon \mu \frac{\partial^2 E_x}{\partial t^2})$  ;

$\frac{\partial^2 B_y}{\partial x^2} = \epsilon \mu \frac{\partial^2 B_y}{\partial t^2}; \quad v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon \mu}}$  può essere scritta come:

$$E_y(x,t) = E_{oy} \sin(Kx - \omega t)$$

$$E_z(x,t) = \pm E_{oz} \sin(Kx - \omega t + \delta)$$

Dove:  $\omega = Kv = 2\pi\nu$ ;  $\lambda\nu = v$ ;

$$K = \frac{2\pi}{\lambda}$$

$v$  = frequenza

$\lambda$  = lunghezza d'onda

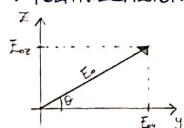
$\omega$  = pulsazione

$K$  = numero d'onde (= modulo del vettore d'onda)

$\delta$  = fase iniziale

$E_{oy} / E_{oz}$  = ampiezza

#### → POLARIZZAZIONE RETTILINEA



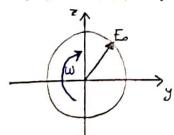
$$\text{Posto } \delta=0, \pi \rightarrow E_y(x,t) = E_{oy} \sin(Kx - \omega t)$$

$$E_z(x,t) = \pm E_{oz} \sin(Kx - \omega t)$$

$$\Rightarrow \frac{E_y}{E_z} = \pm \frac{E_{oy}}{E_{oz}} = \tan \theta \quad \leftarrow \text{IL RAPPORTO} \frac{\text{DELLE}}{\text{COMPONENTI}} \text{ È COSTANTE}$$

Ampiezza dell'oscillazione:  $E_0 = \sqrt{E_{oy}^2 + E_{oz}^2} \Rightarrow E_{oy} = E_0 \cos \theta; E_{oz} = E_0 \sin \theta$

#### → POLARIZZAZIONE CIRCOLARE



$$E_y(x,t) = E_0 \sin(Kx - \omega t)$$

$$E_z(x,t) = \pm E_0 \sin(Kx - \omega t)$$

$\Rightarrow E_0$  = ampiezza costante

Energia di un'onda elettromagnetica:  $M = M_e + M_m = \frac{1}{2} \epsilon E^2 + \frac{B^2}{2\mu} \Rightarrow$

$$B = \frac{E}{v}; \quad v = \frac{1}{\sqrt{\epsilon \mu}}; \quad C = \frac{1}{\sqrt{\epsilon_0 \mu_0}} \Rightarrow M_e = M_m = \frac{B^2}{2\mu} = \frac{E^2}{2\mu v^2} = \frac{1}{2} \epsilon E^2 = M_e \Rightarrow M = 2M_e = \epsilon E^2$$

$\Rightarrow$  L'energia elettromagnetica è per metà dovuta al campo elettrico e per metà al campo magnetico.

Energia contenuta in un volume  $\Delta V$  attraversato da un'onda elettromagnetica:

$$\Delta U = \mu \Delta V = \mu \int \Sigma v dt \cos\alpha = \epsilon E^2 v \cos\alpha \int \Sigma dt$$

Potenza che attraversa  $\int \Sigma$ :  $\int P = \epsilon E^2 v \cos\alpha \int \Sigma$

Vettore di Poynting:  $\vec{S} = \epsilon E^2 \vec{v} = \frac{1}{\mu} (\vec{E} \wedge \vec{B})$   
 $\vec{E} \wedge \vec{B} = \frac{E^2}{v} \hat{n}_x = v B^2 \hat{n}_x = EB \hat{n}_x$

$$\Rightarrow \int P = \int \Phi_{\epsilon}(\vec{S}) = \vec{S} \cdot \hat{n}_n \int \Sigma = \epsilon E^2 v \cos\alpha \int \Sigma = \epsilon E^2 v \int \Sigma.$$

Modulo di  $\vec{S}$  per un'onda polarizzata linearmente:  $S = \epsilon E^2 v = \epsilon v (E_0 \sin(Kx - wt))^2$

$$\Rightarrow \text{Valore medio di } S: S_m = \epsilon v E_m^2 = \epsilon v \frac{1}{T} \int_0^T (E_0 \sin(Kx - wt))^2 dt = \frac{1}{2} \epsilon v E_0^2$$

→ CASO DI UN'ONDA ELETTROMAGNETICA PIANA TRASPORTATA RETTILINEARMENTE

Intensità:  $I = S_m = \epsilon v E_m^2 = \frac{1}{2} \epsilon_0 c E_0^2$

$$I = I_y + I_z = \frac{1}{2} \epsilon v (E_{0y}^2 + E_{0z}^2) ; \quad \epsilon v = \frac{\epsilon}{\sqrt{\mu_0}} = \sqrt{\frac{\epsilon}{\mu_0}} =: \frac{1}{Z_0} =: \frac{(m)}{Z_0}$$

$$\Rightarrow I = \frac{1}{2} \frac{m}{Z_0} E_0^2 = \frac{m}{Z_0} E_{eff}^2$$

→ CASO DI UN'ONDA POLARIZZATA CIRCOLARMENTE

$$I_y = \frac{1}{2} \frac{m}{Z_0} E_0^2$$

$$I = I_y + I_z = \frac{m}{Z_0} E_0^2$$

$$I_y = I_z$$