بسم الله الرحمن الرحيم





Digital Communications Laboratory

Supervisor: Dr. Shirvani Moghaddam

Student: Mohammad Reza Farhadi Nia

Experiment 7
PWM Modulation & Demodulation

Fall 2020

Shahid Rajaei Teacher Training University, Tehran

سـوال 1: در صـورتیکه برای تولید سـیگنال PWMدو سـطحی مجاز به اسـتفاده از دو پالس به پهناهای 25 و 57درصــد باشــید، کدامیک را انتخاب میکنید؟ چرا؟ دلیل خود را شرح دهید.

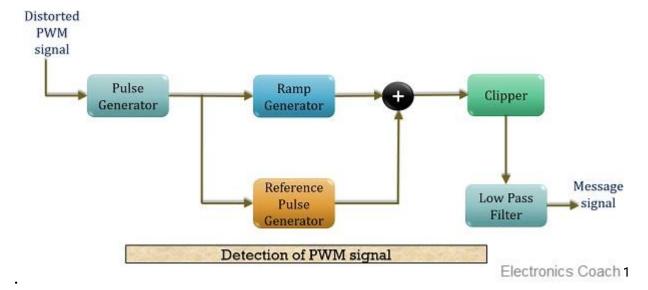
چون تفاوتی میان اختلاف دو پهنای پالس وجود ندارد مقادیر اول اما اگر نویز کانال زیاد باشــد از مقادیر دوم استفاده میکنیم.

سوال 2: مداری پیشنهاد دهید که با استفاده از آن بتوان پهنای پالس را تغییر داد. در این مدار میتوانید از سیگنال دندانه ارهای و مقایسه آن با دامنه پالس استفاده کنید.

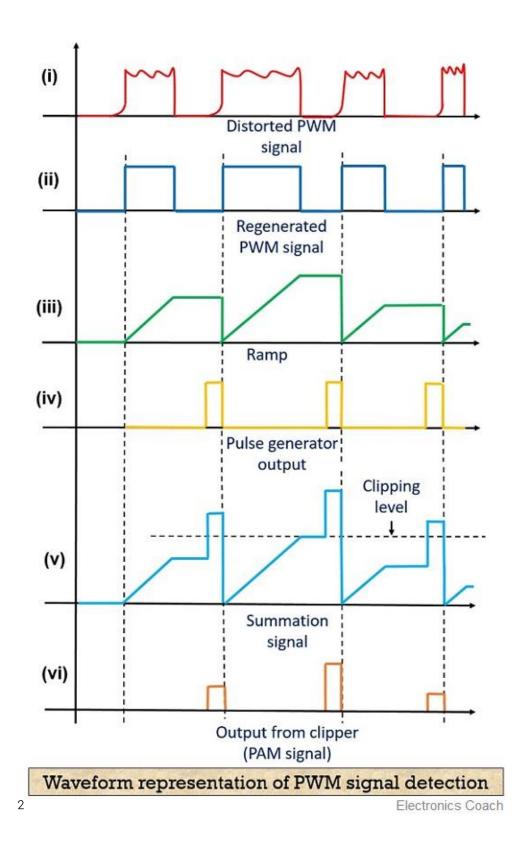
مدار ترسیم شده در آزمایش پروتئوس مدار پیشنهادی برای مدار با پهنای متغییر است.

سوال 3: به صورت بلوکی، سیستمی برای تولید و آشکارسازی سیگنالهای PWM چهار سطحی با پهناهای 90، 40، 60 درصد رسم کنید. برای تحقق مداری ساختار پیشنهادی، برای هر بخش از چه عنصرهایی استفاده میشود؟ شرح دهید. دقت شود که ابتدا بسته های دو بیتی ساخته شود و بر اساس این که 01،00،10 یا 11 وجود دارد یکی از چهار سیگنال فعال شود

نمونه زیر برای دو سطحی است که میتوان همین الگو را برای چهار سطح تعمیم داد



¹ https://electronicscoach.com/pulse-width-modulation.lh²m



² https://electronicscoach.com/pulse-width-modulation.ham)



آزمایش ۷: مدولاتور و دمدولاتور باند پایه پهنای پالس دوسطحی (PWM)

نام و نامخانوادگی دانشجویان:

۱–۷- شبیه سازی در محیط MATLAB

الف – برای رشته تصادفی ۲۰ بیتی با استفاده از مولّد تصادفی با چندجمله ای مشخصه $x^4 + x^3 + x^4$ سیگنال پهنای پالس دوسطحی باند پایه با پهناهای ۵۰ درصد و ۷۵ درصد بسازید.

y سطح آستانه y محاسبه سطح زیر سیگنال حاصل از بند الف در هر بازه زمانی به طول سیگنال ساعت y و مقایسه آن با سطح آستانه از پیش تعیین شده (که بستگی به بازه زمانی سیگنال ساعت، زمان ماندگاری پالس و دامنه پالس دارد)، بهدست آورید. برنامه نرمافزاری:

نتيجه:

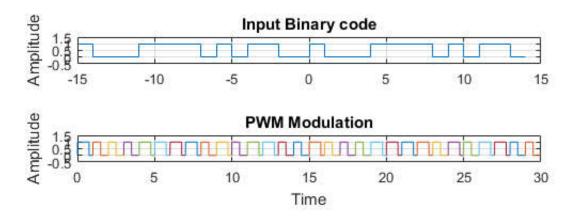
Contents

- Section A
- Section B
- Function

Section A

```
pnSequence1 = comm.PNSequence('Polynomial',[4 3 0], ...
    'SamplesPerFrame', 30, 'InitialConditions', [0 0 0 1]);
Binary Random Input = pnSequence1();
[Binary Random Input(1:15) Binary Random Input(16:30)]
subplot(4,1,1);stairs([-length(Binary Random Input)/2:length(Binary Random Input)/2-1],Binary
Random Input)
axis([-length(Binary Random Input)/2 length(Binary Random Input)/2 -0.5 1.5]);title('Input Bi
nary code');grid on; ylabel('Amplitude');
b = Binary Random Input; %%
l=length(b); b(l+1)=0; n=1;
OUT = [];
while n<=1
   t=(n-1):.001:n;
    if b(n) == 1
        duty = 0.75;
        y=(t< n-(1-duty) & t>(n-1));
        OUT = [OUT y];
    else
        duty = 0.5;
        y=(t< n-(1-duty) & t>(n-1));
        OUT = [OUT y];
    end
    subplot(4,1,2);plot(t,y); hold on; grid on; axis([0\ 30\ -0.5\ 1.5]);
    n=n+1;
end
title('PWM Modulation'); xlabel('Time'); ylabel('Amplitude'); hold off;
```

```
1
        1
1
        1
1
        1
        0
1
        1
0
        0
1
        1
1
        1
0
        0
        0
```



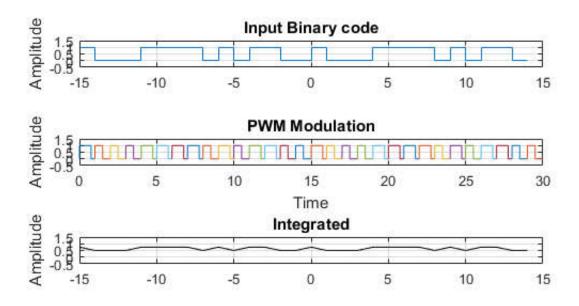
Section B

```
offset = (0.5 + 0.75)/2;
PWM_Dem_Integrated = 0*Binary_Random_Input;
Pwm = OUT;
    for k = 1:length(Binary_Random_Input)
        PWM_Dem_Integrated(k) = sum(OUT((k-1)*1001+1:k*1001))/(1001);
    end

subplot(4,1,3);plot([-length(PWM_Dem_Integrated)/2:length(PWM_Dem_Integrated)/2-1],PWM_Dem_Integrated,'k')
axis([-length(PWM_Dem_Integrated)/2 length(PWM_Dem_Integrated)/2 -0.5 1.5]);title('Integrated');grid on; ylabel('Amplitude');

output_PWM_dem = Comparator(offset, PWM_Dem_Integrated)
```

```
subplot(4,1,4);stairs([-length(output_PWM_dem)/2:length(output_PWM_dem)/2-1],output_PWM_dem,'
r')
axis([-length(output_PWM_dem)/2 length(output_PWM_dem)/2 -0.5 1.5]);title('Output Binary code
');grid on; ylabel('Amplitude');
```

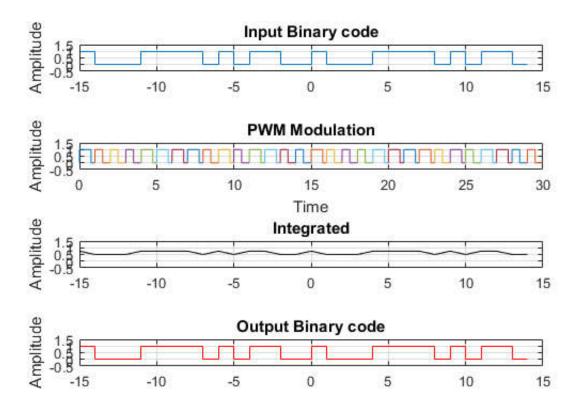


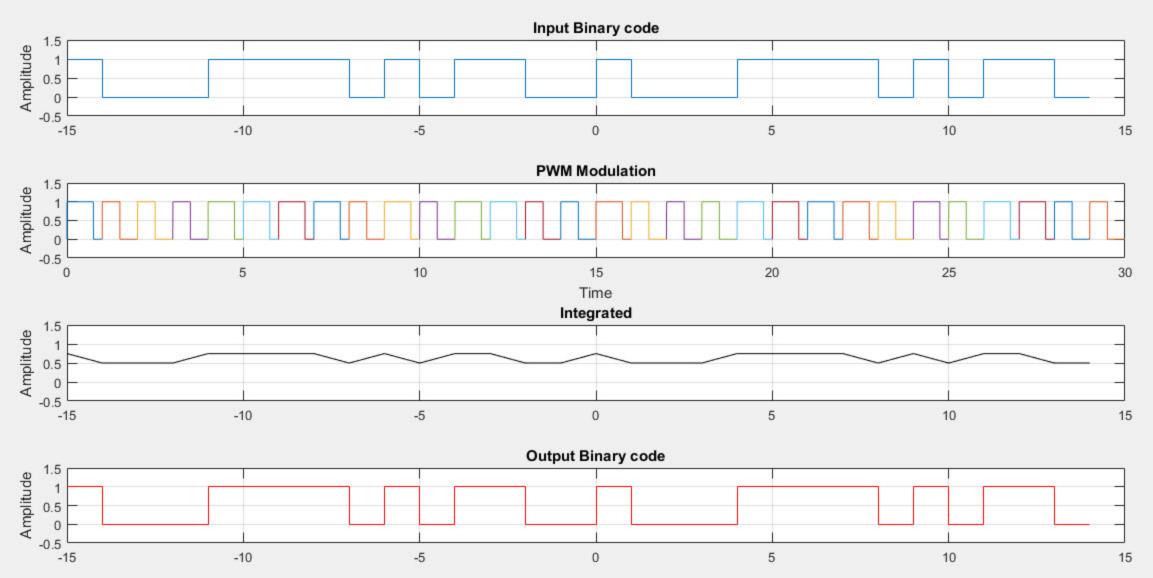
Function

```
function Output = Comparator(Offset, input)
    Output = (input>Offset); % you can change equal to strictly
end
```

```
output_PWM_dem =
   30×1 logical array

1
   0
   0
   0
   1
   1
   1
   0
   1
   0
   1
   0
   1
   0
   1
   0
   1
   0
   1
   0
   1
```







دستورکار آزمایشگاه مخابرات دیجیتال تهیهکننده: شهریار شیروانی مقدّم

۲-۷- شبیه سازی در محیط PROTEUS

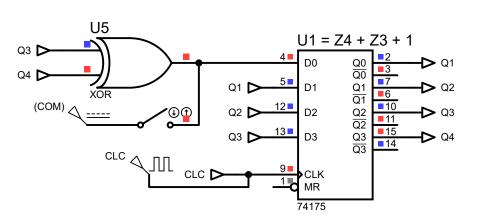
الف- رشته تصادفی حاصل از LFSR با چندجملهای $f(x)=1+x^3+x^4$ را به سیگنال PWM با پهناهای ۵۰ و ۷۵ درصد تبدیل کند.

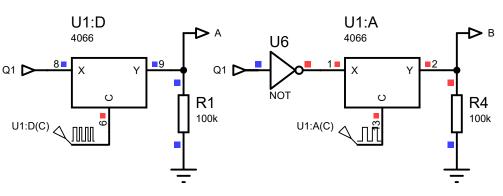
ب- با استفاده از مدار انتگرال گیر (حاصل از تقویت کننده عملیاتی، مقاومت و خازن) سطح زیر سیگنال را در هر سیگنال ساعت (به بازه زمانی T) به دست آورید. در صورت استفاده از مقایسه گر و قرار دادن پایه مرجع به اندازه میانگین دو سطح زیر انتگرال ها را با در حالتهای و ۱ ، خروجی و ۱ را استخراج کنید. در صورتی که از مقایسه گر استفاده نمی کنید، سطح زیر انتگرال ها را با یک ضریب به اندازه ای برسانید که در حالت داشتن پهنای بزرگ، گیت AND که یک پایه آن به Vcc وصل است را فعال کند و در حالت پهنای کم، گیت AND را فعال نکند.

مدار:

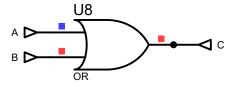
نتيجه:

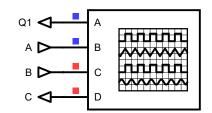
Section 1 Pulse Width Modulation





Dr. Shirvani Moghaddam Mohammad Reza Farhadi nia Fall 2020 Digital Comm Lab





Digital Oscilloscope Channel C Level Position AC [AC [DC E 120 DC DC GND GND OFF OFF 140 Invert Invert Auto 0.5 0.2 0.1 One-Shot Cursors Source 10 mV Channel B Channel D Position Position AC [Source AC DC DC -150 GND GND Position OFF OFF Invert Invert 100 20° 20° 200 mV ms mV

Section 2 Pulse Width Modulation (Demodulation)

