

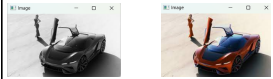
fonksiyonların anlatımı, örnek

PCB Kusur Tespiti ve Görüntü Kaydı Yöntemleri ile Alınan Görüntülerde Homografi Hesaplama

Görüntü Okuma ve Yazma

cv2.imread():
belirtilen dosyadan bir görüntü yükler. Görüntü okunamıyorsa (eksik dosya, uygun olmayan izinler veya desteklenmeyen ya da geçersiz biçim nedeniyle) bu yöntemle boş bir matris dönüyor.

örnek



cv2.findContours():
bir bölgesel sınır boyunca aynı yoğunluğa sahip tüm noktaları birleştiren çizgi olarak başlanır. Konturlar, şekil analizinde, ilgililenen nesnenin problemini bulmada ve nesne algılamada kullanışlıdır.

örnek

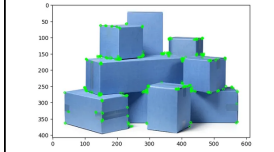


cv2.imwrite():
herhangi bir depolama aygıtına kaydetmek için kullanılır. Bu, güncel çalışma dizininde belirtilen formata göre kaydedilecektir.

Anahtar Nokta Tespiti ve Eşleme

cv2.ORB_create():
ORB (Oriented FAST and Rotated BRIEF) algoritmasıyla anahtar noktaları tespit eder ve tanımlayıcıları çıkarır.

örnek



cv2.threshold():
Görüntüdeki piksellerin yoğunluklarını belirli bir eşliğe göre sınıflandırır. Genellikle fark haritası üzerinde nesne tespiti için kullanılır.

örnek



detectAndCompute():
Anahtar noktaları ve bu noktalara karşılık gelen özellikleri (descriptor) çıkarır.

örnek



cv2.BFMatcher():
Brute-Force eşleştirici oluşturur. Bu eşleştirici, iki set özellikli arasındaki eşleşmeleri bulmak için kullanılır.

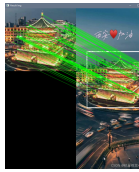
örnek



Görüntü Hizalama ve Dönüşüm

cv2.findHomography():
Görüntü hizalama ve perspektif görüntüleri kritik işlevlerden biri. Bu fonksiyon, noktaları bir uçaktan diğerine eşleyen dönüşüm matrisini bulmak için kullanılır.

örnek



cv2.warpPerspective():
Perspektif Dönüşümünde, gerekli bilgilere dair daha iyi içgörüler elde etmek için verilen bir görüntü veya videonun perspektifini değiştirebiliriz.

örnek

