

$$(-1/-1) = 0.09$$

$$-0.1|33 \times -1 + -0.0467 \times -1 + 0.8193 = 0.9793|$$

$$b = 0.8193 + 0.1 (1-0.9793) \pm 0.82137|$$

$$w_1 = -0.1133 + 0.1 (1-0.9793) \cdot -1 = -0.11537|$$

$$w_2 = -0.0496 + 0.1 (1-0.9793) \times 1 = -0.05167|$$

سوال دو

الف)

تابع فعالسازی خطی (Linear Activation Function)

تابع فعال سازی خطی یک تابع خطی ساده است که خروجی آن به طور مستقیم و خطی با ورودی مرتبط است. به عبارت دیگر، خروجی تابع فعال سازی خطی برابر با یک ضرب ثابت از مقدار ورودی است. معمولاً تابع هویت (Identity Function) به عنوان یک تابع فعال سازی خطی استفاده می شود. استفاده از تابع فعال سازی خطی محدودیتهایی را در مدل ایجاد می کند و توانایی مدل در یادگیری الگوهای پیچیده را محدود می کند. به همین دلیل، توابع غیر خطی معمولاً در شبکههای عصبی بیشتر استفاده می شوند.

تابع فعال سازی غیر خطی (Nonlinear Activation Function)

تابع فعال سازی غیر خطی توانایی مدل را در تعبیه الگوهای پیچیده افزایش میدهد. این توابع تغییرات غیر خطی را در خروجی شبکه ایجاد می کنند و به مدل امکان یادگیری روابط پیچیده تری را میدهند. توابع فعال سازی غیر خطی معمولاً توابعی هستند که خروجی آنها بر اساس توابع غیر خطی و ناخطی از ورودی محاسبه می شود، مانند تابع سیگموئید (Sigmoid) ، تابع تانژانت هیپربولیک (Hyperbolic Tangent) و (بایده توابع به شبکه عصبی اجازه می دهند الگوهای پیچیده تر را یاد بگیرد و در بسیاری از مسائل عملکرد بهتری نسبت به توابع خطی دارند.

با استفاده از توابع فعال سازی غیر خطی، شبکه عصبی قادر است تعبیه الگوهای پیچیده تری را انجام دهد و در مسائلی مانند تشخیص تصاویر، ترجمه ماشینی و تشخیص گفتار، بهبود عملکرد مدر مکالمه قبلی توضیح داده شد که تابع فعال سازی خطی توانایی مدل را در تعبیه الگوهای پیچیده محدود می کند و توابع غیر خطی به مدل

امکان یادگیری روابط پیچیده تری می دهند. البته توجه داشته باشید که هنوز هم تعدادی مدل و معماری شبکه عصبی وجود دارند که از توابع فعال سازی خطی استفاده می کنند، اما در بسیاری از موارد توابع غیر خطی مورد استفاده قرار می گیرند زیرا عملکرد بهتری ارائه می دهند.

ب

بایاس رندوم و وزنها صفر: در این حالت، بایاسها با مقادیر تصادفی اولیه تنظیم میشوند و وزنها با مقدار صفر شروع می کنند. این به این معنی است که هر نورون در لایههای مختلف شبکه، از یک بایاس تصادفی مستقل از دیگر نورونها استفاده می کند و تمام وزنهای ورودی به آن نورون صفر هستند.

بایاس صفر و وزنها رندوم: در این حالت، بایاسها با مقدار صفر شروع می شوند و وزنها با مقادیر تصادفی اولیه تنظیم می شوند. این بدین معنی است که هر نورون در لایههای مختلف شبکه، از یک بایاس ثابت برابر با صفر استفاده می کند و تمام وزنهای ورودی به آن نورون با مقادیر تصادفی مختلف تنظیم می شوند.

در هر دو حالت فوق، پس از تنظیم مقادیر اولیه وزنها و بایاسها، مدل MLP شروع به آموزش می کند. روند آموزش شامل مراحل زیر است:

- ۱. پیشبینی: در این مرحله، مدل با استفاده از وزنها و بایاسهای اولیه، ورودیها را به صورت پیشبینی می کند. در هر لایه، محاسباتی انجام می شود و خروجیهای لایهها به عنوان ورودیهای لایههای بعدی استفاده می شوند.
- ۲. محاسبه خطا: مقدار خطا بین خروجی مدل و خروجی مورد انتظار محاسبه میشود. این خطا معمولاً با استفاده از تابع هدف (مانند خطا میانگین مربعات) محاسبه میشود.
- ۳. بهروزرسانی وزنها و بایاسها: با استفاده از الگوریتم بهینهسازی (مانند روش پسانتشار خطا)، وزنها و بایاسها به گونهای تغییر می کنند که خطا کاهش یابد. این بهروزرسانیها براساس gradient نسبت به وزنها و بایاسها صورت می گیرد و با هدف بهروزرسانیها انجام می شود.
- ۴. تکرار مراحل ۱ تا ۳: مراحل پیشبینی، محاسبه خطا و بهروزرسانی وزنها و بایاسها تا زمانی که مدل به میزان قابل قبولی دقت برسد یا تا زمانی که شرایط مشخصی برای پایان آموزش تعیین شود.

در بعضی موارد، مقدار دادن بایاسها به صفر می تواند منجر به vanishingمیشود. این مشکل زمانی رخ می دهد که خروجی لایههای پایین تر شبکه به دلیل بایاس صفر، به صفر نزدیک باشد و در نتیجه تابع فعال سازی (مانند

تابع سیگموئید) نزدیک به زمینه خطی قرار بگیرد. این موضوع میتواند باعث از بین رفتن اطلاعات و عدم توانایی شبکه در یادگیری الگوهای پیچیده شود.

از طرف دیگر، اگر تمام وزنها را صفر بدهیم، همه نورونها در لایهها متصل به هم خروجی یکسانی خواهند داشت و نتیجه طیف محدودی از خروجیها خواهد بود. این موضوع می تواند باعث عدم قدرت شبکه در تقسیم بندی دادهها و یادگیری ویژگیهای مهم شود.

به طور کلی، معمولاً بهتر است مقادیر اولیه وزنها و بایاسها را به صورت تصادفی و با توزیعهای کوچک و متفاوت انتخاب کنیم. برای مثال، مقادیر اولیه معمولاً از توزیع نرمال با میانگین صفر و انحراف معیار کوچک استفاده بکنیم.

ج)

قابلیت تعمیم در شبکههای عصبی بیشتر به عوامل مختلفی بستگی دارد، از جمله معماری شبکه، تعداد لایهها و نورونها، توابع فعالسازی، الگوریتم آموزش و حجم و تنوع دادههای آموزش.

بین شبکه هایی که تا الان خوندیم (MLP) می تواند به خوبی قابلیت تعمیم را داشته باشد MLP با داشتن لایههای مخفی و تعداد زیادی نورون، قادر است الگوهای پیچیده را یاد بگیرد و در کاربردهای مختلف موفقیت آمیز باشد. همچنین، MLP می تواند با استفاده از توابع فعال سازی متنوع مانند سیگموئید، تانژانت هیپربولیک و رلو، تطبیق خوبی با داده ها داشته باشد.

اما برای بقیه شبکه هایی که خوندیم پرسپترون، Adalineو Adaline ، قابلیت تعمیم آنها به طور کلی کمتر است. این مدلها به عنوان شبکههای تکلایه و بدون لایههای مخفی، قابلیت یادگیری الگوهای پیچیده را ندارند و در مسال خطی و ساده عملکرد خوبی دارند.

(১

در ابتدا توضیحی در رابطه با خود رابطه میدهم که دقیقا چیکار میکند:

ه استه Matrix hessian

در این روش، ابتدا ماتریس هسین (Hessian matrix) محاسبه می شود. ماتریس هسین شامل مشتقهای جزئی دوم تابع هدف نسبت به وزنها است. به عبارت دیگر، این ماتریس نشان می دهد که تغییرات وزنها چگونه تاثیر می گذارند روی گرادیان تابع هدف.

محاسبه معكوس ماتريس هسين:(Inverse Hessian Matrix)

بعد از محاسبه ماتریس هسین، معکوس آن محاسبه می شود. این مرحله نیازمند محاسبه معکوس یک ماتریس است. معکوس ماتریس هسین (Hessian inverse) با نماد H^{-1} نمایش داده می شود.

محاسبه تغییرات وزنها:

محاسبه گرادیان تابع هدف نسبت به وزنها $(\partial E/\partial w)$ ، تغییرات وزنها $(\Delta \omega)$ با استفاده از رابطه $-H^* - 1$ $\partial E/\partial w$ H استفاده از رابطه نشان میدهد که تغییرات وزنها برابر است با ضرب معکوس ماتریس هسین در گرادیان تابع هدف.

بهروزرسانی وزنها:

با داشتن تغییرات وزنها ($\Delta\omega$) ، میتوان وزنها را بهروزرسانی کرد. این بهروزرسانی معمولاً با استفاده از یک الگوریتم بهینهسازی مانند گرادیان کاهشی (gradient descent) انجام می شود. با اعمال تغییرات وزنها، مدل شبکه MLP بهبود می یابد و تطبیق بهتری با داده های آموزش می کند.

مزايا:

- ۱. همگرایی سریع: از مزیتهای اصلی این روش، همگرایی سریع مدل است. با استفاده از اطلاعات ماتریس هسین، تغییرات وزنها به صورت دقیق و هدفمند محاسبه میشود که میتواند به سرعت بیشتری در رسیدن به نقطهای که تابع هدف به حداقل میرسد، کمک کند.
- ۲. مقاومت در برابر لوکال مینیمم: این روش بهترین راه حل ممکن را در نزدیکی نقطهای که تابع هدف به حداقل می رسد، پیدا می کند. این مزیت به معنای مقاومت در برابر گیر کردن در مینیممهای محلی است و می تواند به دستیابی به نقاط بهینه برتر در فضای پارامترها کمک کند.

معایب:

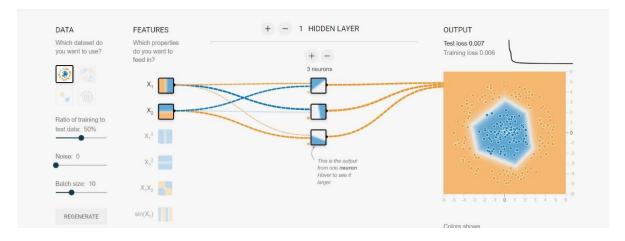
- ا. پیچیدگی محاسباتی: محاسبه معکوس ماتریس هسین و ضرب آن در گرادیان تابع هدف، محاسبات پیچیدهای هستند و نیازمند منابع محاسباتی قابل توجهی هستند. این موضوع میتواند زمان زیادی را برای آموزش مدل در برخی موارد مصرف کند.
- حساسیت به دادههای نویزی: این روش ممکن است حساسیت بیشتری به دادههای نویزی داشته باشد.
 به عبارت دیگر، اگر دادههای ورودی حاوی نویز زیادی باشند، این روش ممکن است دچار مشکلات همگرایی شود و نتایج آموزشی ضعیفی داشته باشد.

۳. نیاز به اطلاعات دقیق ماتریس هسین: برای استفاده از معکوس ماتریس هسین، نیاز به داشتن اطلاعات دقیق و کامل از ماتریس هسین وجود دارد. این اطلاعات ممکن است در برخی موارد محدود و یا سخت قابل دستیابی باشند.

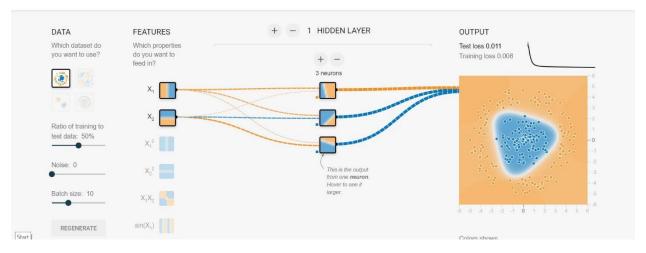
سوال سه

ديتا اول:

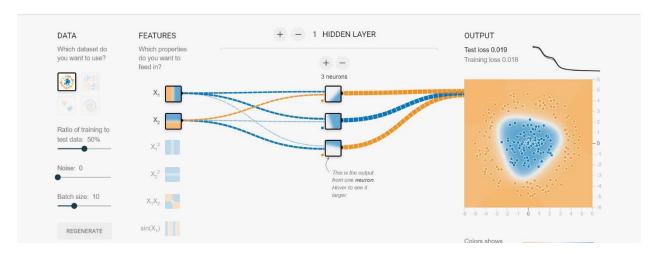
برای دیتا اول با تابع فعال ساز RElu:



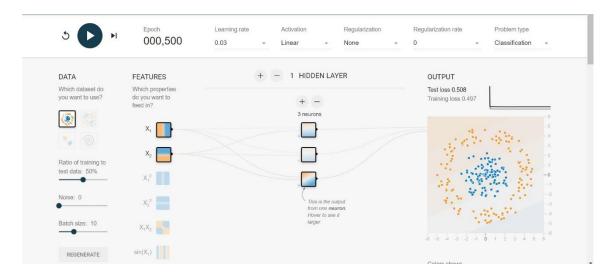
ديتا اول تابع فعال ساز tanh:



ديتا اول تابع فعال ساز sigmoid:



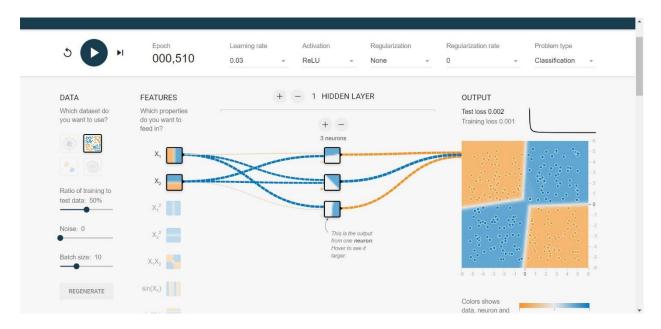
دیتا اول با تابع فعال ساز linear :



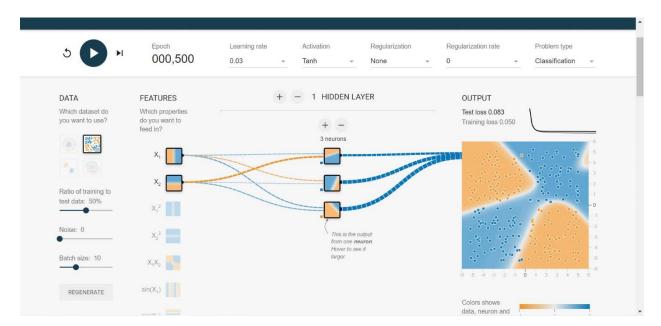
برای دیتاست اول بهترین نتیجه را تابع relu داشت و بدترین نتیجه را تابع linear که طبیعی هست چون دیتاها را با یک خط نمیتوان جدا کرد و هم چنین

ديتا دوم:

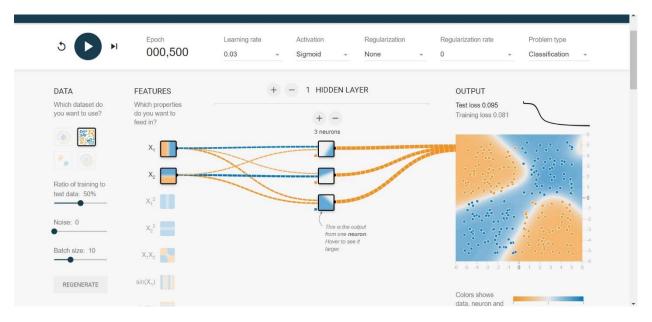
: Relu



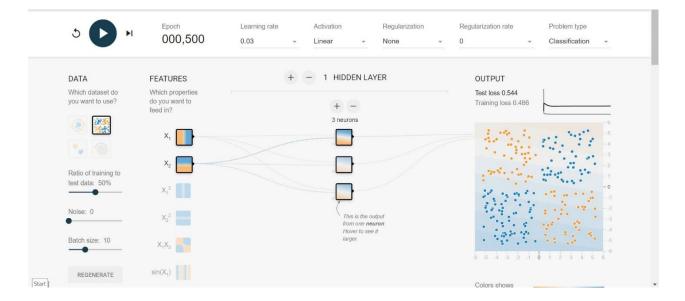
: Tanh



: Sigmoid

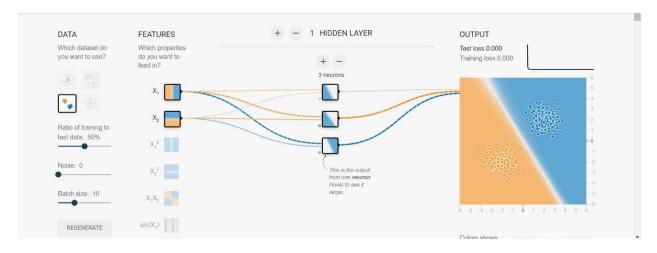


: Linear

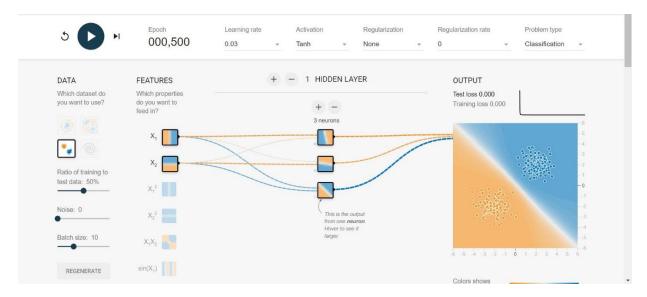


ديتا سوم:

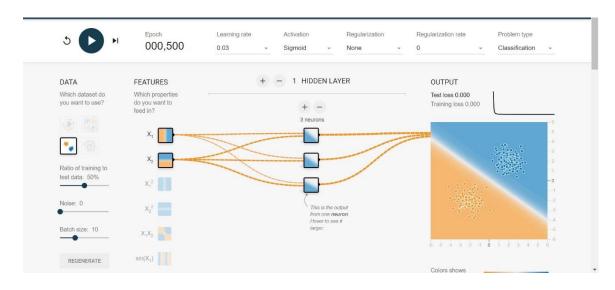
: Relu



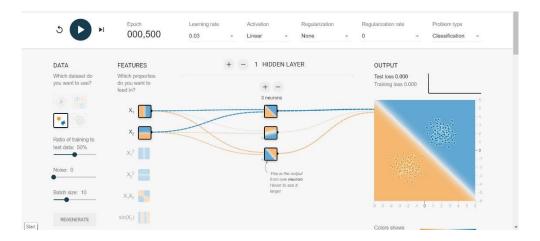
: Tanh



: Sigmoid

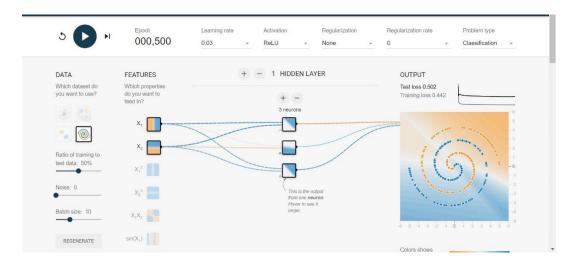


: Linear

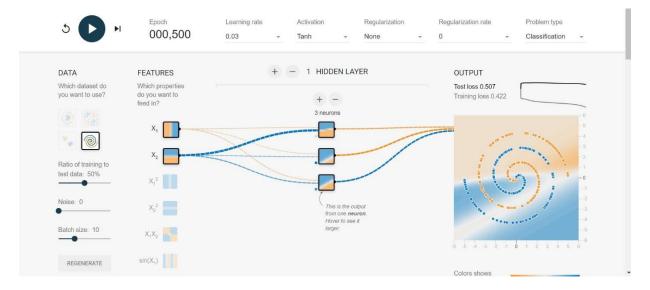


دیتا چهارم:

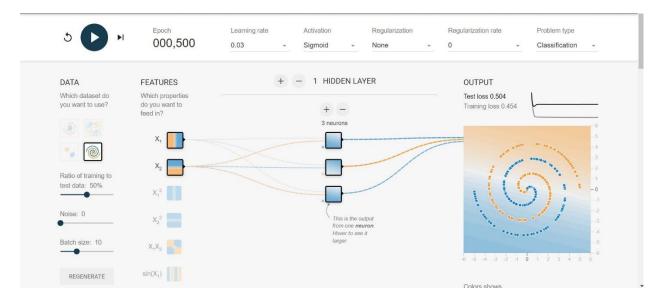
: Relu



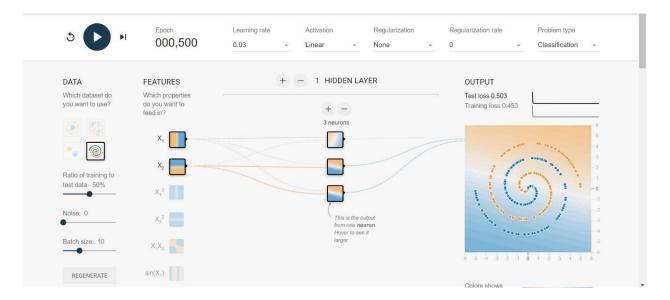
: Tanh



: Sigmoid



: Linear



تحليل:

برای دیتاست اخر چون جداسازی دو کلاس کمی پیچیده است مشکل از شبکه ساده ای هست که در نظر گرفتیم به همین علت هیچ کدام از توابع فعال سازی نمی تواند خوب جداسازی کند.

برای دیتاست سوم به علت اینکه با یک خط جدا میشود روی تمامی توابع فعالسازی ضرر کمی داریم.

برای تابع linear به این دلیل که جز دیتاست سوم بقیه با خط جدا نمی شوند نمی تواند به خوی تفکیک کند.

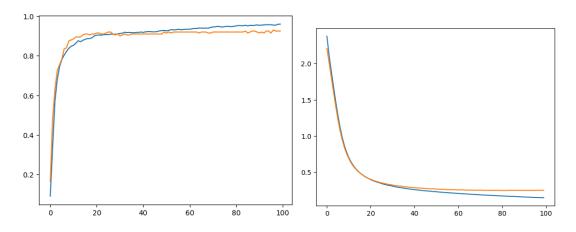
برای دو دیتاست اول relu از بقیه عملکرد بهتری دارد چون مشتق ان به ازای مقادیر زیاد به صفر میل نمی کند و میتواند با خطوط نقاط را تفکیک کند. و بعد از relu عملکرد بهتر را tanh نسبت به sigmoid دارد چون مقادیر خروجی در بازه منفی نیز تولید می کند بر عکس sigmoid ک خروجی ان بین و ۱۹ هست.

سوال چهار

دو لایه dense که یکی لایه hidden هست را به صورت زیر تعریف می کنیم:

```
model=Sequential()
model.add(Dense(64, activation='relu', input_dim=25))
model.add(Dense(10, activation='softmax'))
```

و در ادامه نمودار های loss و accuracy به صورت زیر میشود:



به میزان بسیار کمی مدل overfit شده است ولی دقت بسیار خوبی دست یافتیم.

سوال پنج

کد من شامل تعدادی لایه ورودی، لایههای مخفی و یک لایه خروجی است. در این کد، از تابع فعالسازی sigmoid برای برای به بای استفاده شده است. تابع sigmoid برای تبدیل خروجی شبکه به یک مقدار بین ۰ و ۱ استفاده می شود.

دادههای ورودی (X) شامل چهار سطر و دو ستون است که هر سطر یک نمونه داده ورودی را نشان میدهد. دادههای خروجی (y) نیز شامل چهار سطر و یک ستون است که هر سطر مقدار خروجی مورد انتظار برای هر نمونه داده ورودی را نشان میدهد.

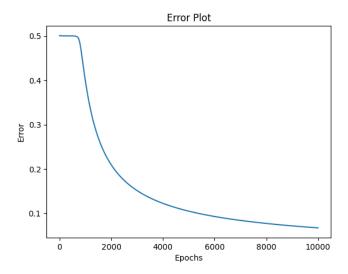
ماتریس وزنیز شامل دو سطر و دو ستون است. هر سطر از ماتریس w1 نشان دهنده وزنهای لایه مخفی است که به دادههای ورودی وارد می شوند. ماتریس w2 نیز شامل دو سطر و یک ستون است و نشان دهنده وزنهای لایه خروجی است.

در هر مرحله از حلقه تکرار (epochs) ، ابتدا با استفاده از فیدفوروارد، خروجی شبکه محاسبه می شود. سپس خطا بین خروجی محاسبه شده و خروجی مورد انتظار محاسبه می شود. سپس با استفاده از الگوریتم پسانتشار خطا، گرادیان خطا نسبت به وزنها محاسبه می شود و وزنها به روزرسانی می شوند. این فرآیند تا به تعداد تکرارها (epochs) ادامه پیدا می کند.

در نهایت، با استفاده از وزنهای بهروزرسانی شده، خروجی نهایی شبکه محاسبه میشود و چاپ میشود.

با اجرای این کد، خروجی نهایی شبکه برای دادههای ورودی X چاپ خواهد شد که خروجی همانطور که در نوتبوک Q5 هست درست هست.

نمودار ارور نیز به صورت زیر است که کاهشی است:



سوال شش

لایه ورودی: لایه ورودی با ۵۱۲ نرون و تابع فعالسازی ReLU استفاده شده است.

لایه مخفی: یک لایه مخفی با ۲۵۶ نرون و تابع فعالسازی ReLU استفاده شده است. این تعداد نرون به عنوان یک تعداد وسطی برای مدل انتخاب شده است.

لایه خروجی: لایه خروجی با تعداد نرونهای برابر با تعداد کلاسها (در اینجا ۱۰) و تابع فعالسازی softmax استفاده شده است. تابع softmax برای تولید احتمالات کلاسها استفاده می شود.

در اینجا، تعداد لایهها و نرونها به صورت تجربی تعیین شده است. معمولاً در مدلهای MLP برای مسائل پیچیده تر، از تعداد لایهها و نرونهای بیشتر استفاده می شود تا مدل بتواند ویژگیهای پیچیده تر را یاد بگیرد. اما برای مسئله MNIST که تشخیص اعداد در تصاویر ساده است، تعداد لایهها و نرونهای کمتری نیز کافی است.

در این حالت خاص، لایه ورودی شامل ۵۱۲ نرون است تا بتواند ویژگیهای اولیه تصاویر را استخراج کند. سپس لایه مخفی با ۲۵۶ نرون استفاده شده است تا به عنوان یک نقطه وسطی برای استخراج ویژگیهای بیشتر از تصاویر عمل کند. در نهایت، لایه خروجی با تعداد نرونهای برابر با تعداد کلاسها (۱۰) استفاده شده است تا احتمالات مربوط به هر کلاس را تولید کند.

به دقت 0.9933 رو داده های train و به دقت ۰.۹۸ در داده های تست رسیدیم.

```
model = keras.models.Sequential([
    keras.layers.Dense(512, activation='relu', input_shape=(784,)),
    keras.layers.Dense(256, activation='relu'),
    keras.layers.Dense(num_classes, activation='softmax')
])
```

و نمودار loss و accuracy ان به صورت زیر است:

