# هوش مصنوعی و سیستم های خبره پروژه اول (درخت تصمیم) فاطمه سادات باقری 400522355

## 1. توضيحات لازم كد:

```
class Node:
    def __init__(self , feature = None, threshold=None, left = None, right =
None,*, value= None ):
        self.feature = feature
        self.threshold = threshold
        self.left = left
        self.right = right
        self.value = value

def is_leaf_node(self):
        return self.value is not None
```

### Node کلاس:

این کلاس یک گره در درخت تصمیم را نمایش میدهد.

ویژگیهای این کلاس عبارتند از:

:feature ویژگی مربوط به تقسیم در گره (برای بچهها نیاز نیست)

```
: threshold : آستانهی تقسیم برای ویژگی مذکور left. : زیردرخت چپ (بچه چپ)گره : left. : زیردرخت راست (بچه راست) گره : right : زیردرخت راست (بچه راست) گره : value : اگر گره برگ باشد، اینجا مقدار پیشبینی شده برای این برگ ذخیره می شود . is_leaf_node().
```

```
class DecisionTree:
    def __init__(self ,min_samples_split=2 , max_depth=100, n_features=None):
        self.min samples split=min samples split
        self.max_depth=max_depth
        self.n features=n features
        self.root = None
    def fit(self, X, y):
        self.n features = X.shape[1] if not self.n features else min(X.shape[1],
self.n_features)
        self.root = self._grow_tree(X, y)
    def _grow_tree(self, X, y, depth=0):
        n samples, n feats= X.shape
        n_lables = len(np.unique(y))
        if (depth>= self.max depth or n lables==1 or
n_samples<self.min_samples_split):</pre>
            leaf_value = self._most_common_lable(y)
            return Node(value=leaf_value)
        feat_idxs = np.random.choice(n_feats , self.n_features, replace=False)
```

```
best_feature, best_thresh =self._best_split(X, y, feat_idxs)
    left_idxs, right_idxs =self._split(X[:, best_feature ], best_thresh)
    left = self._grow_tree(X[left_idxs, :], y[left_idxs], depth+1)
    right = self._grow_tree(X[right_idxs, :], y[right_idxs], depth+1)
    return Node(best_feature, best_thresh, left, right)
def _best_split(self, X , y ,feat_idxs):
   best_gain = -1
    split_idx, split_threshold = None, None
    for feat idx in feat idxs:
        X_column = X[:, feat_idx]
        thresholds = np.unique(X_column)
        for thr in thresholds:
            gain = self._information_gain(y, X_column, thr)
            if gain > best_gain:
                best gain = gain
                split_idx = feat_idx
                split threshold = thr
    return split_idx, split_threshold
def _information_gain(self, y, X_column, threshold):
    parent_entropy = self._entropy(y)
    left_idxs, right_idxs = self._split(X_column, threshold)
    if len(left_idxs) == 0 or len(right_idxs) == 0:
        return 0
    n = len(y)
    n_l, n_r = len(left_idxs), len(right_idxs)
    e_l, e_r = self._entropy(y[left_idxs]), self._entropy(y[right_idxs])
    child_entropy = (n_l/n) * e_l + (n_r/n) * e_r
```

```
information_gain = parent_entropy - child_entropy
    return information gain
def _split(self, X_column, split_thresh):
    left idxs = np.argwhere(X column <= split thresh).flatten()</pre>
    right_idxs = np.argwhere(X_column > split_thresh).flatten()
    return left_idxs, right_idxs
def _entropy(self, y):
    hist = np.bincount(y)
    ps = hist / len(y)
    return -np.sum([p * np.log(p) for p in ps if p>0])
def _most_common_lable(self, y):
    counter = Counter(y)
    value =counter.most_common(1)[0][0]
    return value
def predict(self, X):
    return np.array([self._traverse_tree(x, self.root) for x in X])
def _traverse_tree(self,x,node):
    if node.is_leaf_node():
        return node.value
    if x[node.feature] <= node.threshold:</pre>
        return self. traverse tree(x, node.left)
    return self._traverse_tree(x, node.right)
```

### DecisionTree کلاس:

این کلاس درخت تصمیم را پیادهسازی می کند.

ویژگیهای این کلاس عبارتند از:

.min\_samples\_split : حداقل تعداد نمونهها براى انجام یک تقسیم

: max\_depth : حداكثر عمق ممكن براى درخت

: n\_features تعداد ویژگیهایی که بررسی میشوند تا بهترین تقسیم را پیدا کنیم

.root : ریشهی درخت

grow\_tree(X, y, depth): متد خصوصی برای ساخت درخت با استفاده از بازگشتی

best\_split(X,: بررسی تمامی تقسیمها برای ویژگیها و یافتن بهترین تقسیم بر اساس افزایش اطلاعات y, feat\_idxs).

.information\_gain(y, X\_column, threshold).

.\_split(X\_column, split\_thresh).

.entropy(y). محاسبه آنتروپی

y یافتن بیشترین تکرار برچسب در بردار :\_most\_common\_label(y).

: predict(X).

traverse\_tree(x, node).: اجرای پیمایش درخت برای یک نمونه ورودی و یک گره

## 2. نحوه ي كار:

در این بخش، یک مجموعه داده تعریف شده است که برخی از مشخصات مربوط به یک رستوران و خروجی مورد نظر (منتظر بمانید یا نه) را شامل میشود.

.سپس متغیرهای دستهبندی شوند.

.سپس دادهها به دو مجموعه آموزش و آزمون تقسیم شده و درخت تصمیم آموزش داده میشود.

.در نهایت، پیشبینیها بر روی دادههای آزمون انجام شده و دقت مدل محاسبه میشود.

### 3. دقت:

دقت به این معناست که چه تعداد از نمونههای تست به درستی پیشبینی شدهاند. برای محاسبه دقت، ابتدا باید نتایج پیشبینی شده را با نتایج واقعی مقایسه کرد.

### Accuracy: 1.0

این به این معناست که مدل با دقت 100٪ درست پیشبینی کرده است.

## روش هایی برای افزایش دقت :

پیشپردازش دادهها:

گاهی اوقات انجام پیشپردازش روی دادهها (مثل استانداردسازی یا نرمالسازی) میتواند به مدل کمک کند تا بهتر عمل کند.

استفاده از انتخاب ویژگیها:

ممکن است بعضی از ویژگیها تاثیر بیشتری در پیشبینی داشته باشند. انتخاب ویژگیهای مناسب میتواند کمک کند.

استفاده از یک الگوریتم متنوع تر:

Random Forest L Gradient Boosting

### رفع اورفیتینگ:

درختهای تصمیم به تمایل به یادگیری دادههای آموزشی به خوبی، حتی تا حدی که به دادههای نوین بر نمیخورند. این پدیده را اورفیتینگ مینامند. ممکن است نیاز باشد تا با تغییر پارامترها، تعداد نمونههای آموزشی یا استفاده از یک روش ارزیابی مختلف این موضوع را رفع کنیم.

#### توسعه يافتن مدل:

ممکن است با استفاده از مدلهای پیچیدهتر مانند شبکههای عصبی، دقت مدل بیشتر شود. اما در این صورت نیاز به مقدار بیشتری از دادههای آموزشی و تنظیم پارامترها داریم.

### انجام كراس واليديشن:

اجرای کراس والیدیشن بر روی مدل می تواند بهترین تنظیمات پارامترها را بر اساس دادههای آموزش و اعتبار سنجی به دست آورد.

## : Entropy and Gini Index .4

هر دو معیار میزان ارتباط بین متغیرهای ورودی و متغیر خروجی را اندازه گیری می کنند.

## :آنتروپی

معیاری است که نشان میدهد چقدر دادهها گسسته هستند. آنتروپی بالا به معنای نامطمئنی بیشتر است و آنتروپی پایین به معنای نامطمئنی کمتر است.

	Gini Index
زهگیری خطای ممکن در پیشبینی است. هرچقدر کمتر باشد مدل بهتر و پایدارتر است.	یک معیار اندا