

Presentación Proyecto Final

Laboratorio de Sistemas Embebidos

Fausto Alvarez Mollo

Prácticas Profesionalizantes

E.E.S.T. N°7 "T.R.Q."

Quilmes, Buenos Aires, Argentina

faustoalvarezmollo@gmail.com

Martín Alejandro Cabrera

Prácticas Profesionalizantes

E.E.S.T. N°7 "T.R.Q."

Quilmes, Buenos Aires, Argentina

martincabreracirco@gmail.com

Resumen—En este trabajo se realizó una aplicación en FreeRTOS integrando varios de los periféricos del microcontrolador LPC845.

Index Terms—Tareas, Sistema Operativo en Tiempo Real, Microcontrolador, Semáforos, Colas

I. INTRODUCCIÓN

El fin de este documento es explicar el funcionamiento del proyecto integrador del curso Sistemas Embebidos realizado por ambos estudiantes, a fin de demostrar los conocimientos aprendidos en el transcurso del mismo, y aplicarlos como muestra de las practicas realizadas previamente.

II. RESUMEN

El código funciona como una aplicación en C para un sistema embebido utilizando FreeRTOS y periféricos para controlar un sistema de iluminación en función de la intensidad de luz medida, junto a funcionalidades de visualización y control. Este sistema esta diseñado para ejecutarse en un LPC845 en MCUXpresso tiene el soporte de librerías para periféricos y comunicación.

III. FUNCIONAMIENTO

III-A. Inicialización del sistema y periféricos

BOARD_BootClockFRO30M() establece el reloj del sistema a 30 MHz.

project_init() es una función que inicializa los periféricos esenciales: I2C, el ADC, el PWM y el display de 7 segmentos.

Esta configuración define el entorno de hardware y la velocidad de reloj con la que trabajan las tareas y periféricos.

III-B. Definición de Tareas y Semáforos en FreeRTOS

Cada tarea tiene una función específica y se ejecuta en paralelo, permitiendo que el sistema realice varias acciones simultáneamente:

- task_button: Detecta la pulsación de un botón y alterna entre mostrar el "setpoint"(referencia de temperatura) o la intensidad de luz en el display de 7 segmentos. Utiliza (queue_show_setpoint) para almacenar el valor de si se debe mostrar el setpoint o la intensidad de luz.

- task_display: Controla la visualización en el display de 7 segmentos. Alterna la visualización entre el setpoint y la intensidad de luz dependiendo del valor de show_setpoint.
- task_measure_light: Lee los datos de un sensor de luz conectado mediante I2C para medir la intensidad de luz en lumenes. Los datos se almacenan en queue_light_intensity para después ser usados en otras tareas.
- task_change_setpoint: Cambia el "setpoint" del sistema al detectar las pulsaciones de los botones: BTN_1 y BTN_2. Este valor se usa para ajustar el sistema de iluminación. Se utiliza un semáforo (semphr) para contar las pulsaciones y generar un "setpoint" que se guarda en queue_setpoint.
- task_print_information: Muestra por consola la información sobre el tiempo, la intensidad de luz medida, el setpoint y la intensidad del LED. Es la tarea encargada de monitorear el estado del sistema.
- task_change_blue_led_intensity: Ajusta la intensidad de un LED azul en función del potenciómetro conectado al puerto de ADC. La intensidad del LED se controla mediante PWM y se almacena el valor de ciclo de trabajo en queue_duty_cycle.

III-C. Funciones de inicialización de Periféricos

- i2c_init(): Configura la comunicación I2C y el sensor de luz BH1750. Prepara el sensor para realizar lecturas de la intensidad de la luz del LED.
- adc_init(): Configura el puerto ADC para leer el valor del potenciómetro, Valor usado para ajustar la intensidad del LED mediante PWM.
- pwm_init(): Configura el temporizador y el PWM para controlar la intensidad del LED. El temporizador se inicializa con una frecuencia de 1 kHz y permite que varíe la intensidad del LED.
- display_init(): Configura los pines para el display de 7 segmentos. Inicializa los pines como salidas y asegura que estén apagados inicialmente.
- buttons_init(): Configura los botones como entradas y crea colas y semáforos para almacenar el estado de los

botones y el “setpoint”.

III-D. Inicio de Scheduler en FreeRTOS

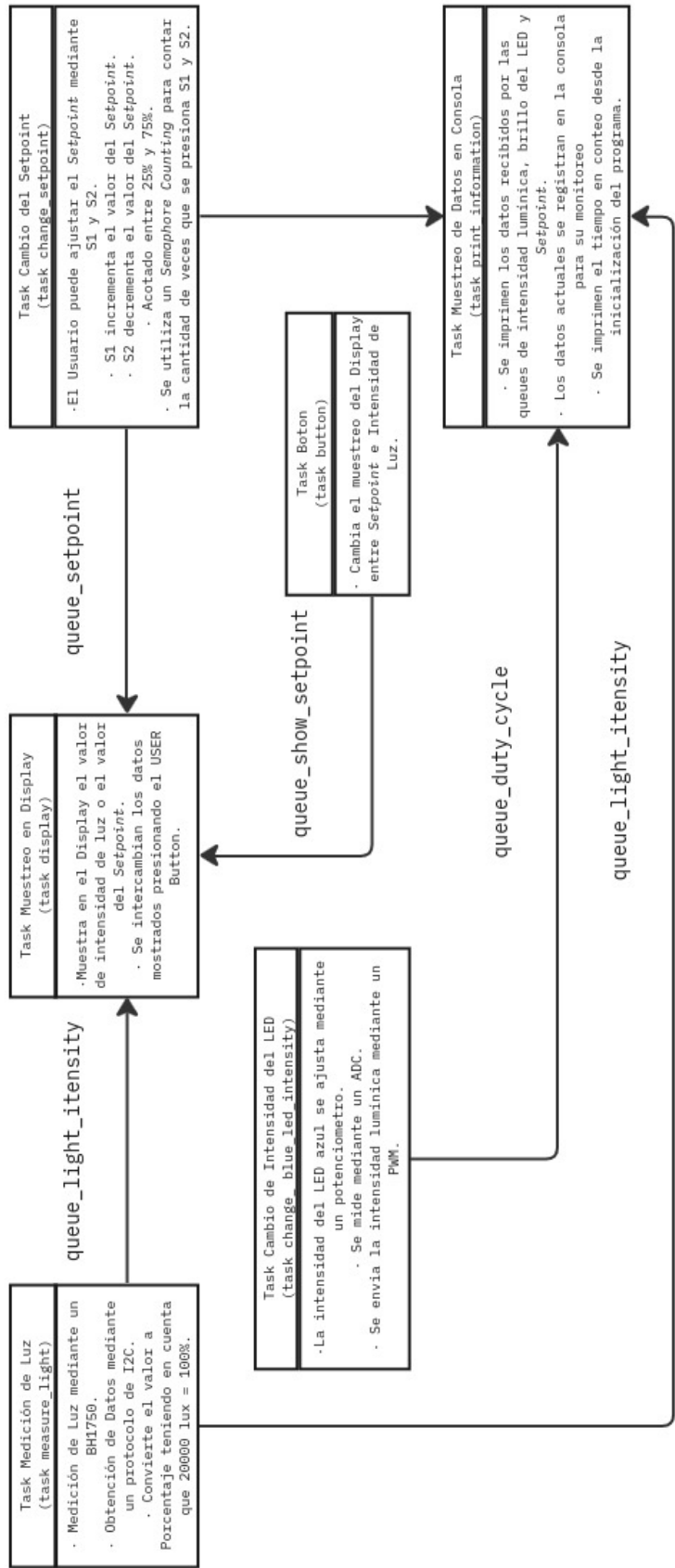
La función `vTaskStartScheduler()` inicia el scheduler de FreeRTOS, permitiendo que las tareas se ejecuten de acuerdo a sus prioridades y tiempos asignados.

III-E. Flujo de Trabajo

- Se mide la intensidad de luz usando el sensor BH1750 (`task_measure_light`).
- El usuario puede ajustar el “setpoint” usando botones (`task_change_setpoint`).
- Se visualiza en el display la intensidad de luz o el “setpoint” según lo indicado por el botón de usuario (`task_button` y `task_display`).
- La intensidad del LED azul se ajusta en función de la posición de un potenciómetro (`task_change_blue_led_intensity`).
- Los datos actuales se registran en la consola para su monitoreo (`task_print_information`).

IV. CONCLUSIÓN

Este programa, diseñado para un LPC845, implementa un sistema de control de iluminación con retroalimentación y ajuste dinámico de intensidad. Utilizando FreeRTOS, el sistema realiza las siguientes funciones: medición de niveles de luz, ajuste de los puntos de referencia, control de la intensidad del LED y gestión de la visualización en un display de 7 segmentos.



Tarea de Prioridad 1