

Estrutura de Dados

Aula 3 : Estruturas Dinâmicas

Prof. MSc. Fausto Sampaio

https://github.com/Fausto14/estrutura_de_dados

Centro Universitário UniFanor - Wyden

5 de novembro de 2019

- 1 Vetores e alocação dinâmica
- 2 Alocação dinâmica de matrizes

Vetores e alocação dinâmica

Vetores e alocação dinâmica

- A forma mais simples de estruturarmos um conjunto de dados é por meio de vetores;
- Definimos um vetor em C da seguinte forma: `intv[10];`
- Esta declaração diz que `v` é um vetor de inteiros dimensionado com 10 elementos, isto é, reservamos um espaço de memória contínuo para armazenar 10 valores inteiros. Assim, se cada `int` ocupa 4 bytes, a declaração reserva um espaço de memória de 40 bytes;

- O acesso a cada elemento do vetor é feito através de uma indexação da variável V .

Em C, a indexação de um vetor varia de zero a $n - 1$, onde n representa a dimensão do vetor.

- $v[0]$ acessa o primeiro elemento de v ;
- $v[1]$ acessa o segundo elemento de v ...
- $v[10]$ invade a memória (erro).

Vetores e alocação dinâmica

```
float v[10];  
int i;  
/* leitura dos valores */  
for (i = 0; i < 10; i++)  
    scanf("%f", &v[i] );
```

- Passamos para scanf o endereço de cada elemento do vetor (&v[i]), pois desejamos que os valores capturados sejam armazenados nos elementos do vetor.
- Se v[i] representa o (i+1)-ésimo elemento do vetor, &v[i] representa o endereço de memória onde esse elemento está armazenado.
- Existe uma associação entre vetores e ponteiros, pois a variável v , que representa o vetor, é uma constante que armazena o endereço inicial do vetor, isto é, v , sem indexação, aponta para o primeiro elemento do vetor.

- Em um vetor temos as seguintes equivalências:
 - $v + 0$: aponta para o primeiro elemento do vetor
 - $v + 1$: aponta para o segundo elemento do vetor
 - $v + 9$: aponta para o último elemento do vetor
- Portanto, escrever $\&v[i]$ é equivalente a escrever $(v+i)$.
- De maneira análoga, escrever $v[i]$ é equivalente a escrever $*(v+i)$ (é lógico que a forma indexada é mais clara e adequada).
- Note que o uso da aritmética de ponteiros aqui é perfeitamente válido, pois os elementos dos vetores são armazenados de forma contínua na memória.

- Passar um vetor para uma função consiste em passar o endereço da primeira posição do vetor. Se passarmos um valor de endereço, a função chamada deve ter um parâmetro do tipo ponteiro para armazenar este valor. Assim, se passarmos para uma função um vetor de `int`, devemos ter um parâmetro do tipo `int*`, capaz de armazenar endereços de inteiros.
- Sendo assim, a expressão “passar um vetor para uma função” deve ser interpretada como “passar o endereço inicial do vetor”. Os elementos do vetor não são copiados para a função, o argumento copiado é apenas o endereço do primeiro elemento.

Vetores e alocação dinâmica

```
/* Incrementa elementos de um vetor */
```

```
#include <stdio.h>
```

```
void incr_vetor ( int n, int *v ) {
```

```
    int i;
```

```
    for (i = 0; i < n; i++)
```

```
        v[i]++;
```

```
}
```

```
int main ( void ) {
```

```
    int a[ ] = {1, 3, 5};
```

```
    incr_vetor(3, a);
```

```
    printf("%d %d %d \n", a[0], a[1], a[2]);
```

```
    return 0;
```

```
}
```

A saída do programa é 2 4 6 , pois os elementos do vetor serão incrementados dentro da função.

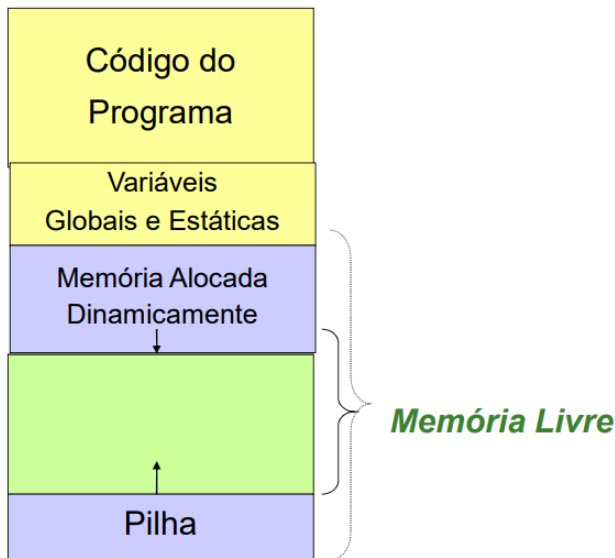
Alocar memória dinamicamente

- A linguagem C oferece meios de requisitarmos espaços de memória em tempo de execução.
- **Uso de Memória:**
 - ① uso de variáveis globais (e estáticas). O espaço reservado para uma variável global existe enquanto o programa estiver sendo executado.
 - ② uso de variáveis locais. Neste caso, o espaço existe apenas enquanto a função que declarou a variável está sendo executada, sendo liberado para outros usos quando a execução da função termina. Assim, a função que chama não pode fazer referência ao espaço local da função chamada.
 - ③ reservar memória requisitando ao sistema, em tempo de execução, um espaço de um determinado tamanho.

Alocar memória dinamicamente

- O espaço alocado dinamicamente permanece reservado até que explicitamente seja liberado pelo programa. Por isso, podemos alocar dinamicamente um espaço de memória numa função e acessá-lo em outra.
- A partir do momento que liberarmos o espaço, ele estará disponibilizado para outros usos e não podemos mais acessá-lo. Se o programa não liberar um espaço alocado, este será automaticamente liberado quando a execução do programa terminar.

Alocação da Memória Principal



Alocação da Memória Principal

- Para executar um determinado programa, o S.O. carrega na memória o **código do programa**, em linguagem de máquina. Além disso, o S.O. reserva os espaços necessários para armazenar as **variáveis globais** (e estáticas) do programa.
- O restante da **memória livre** é utilizado pelas variáveis locais e pelas variáveis **alocadas dinamicamente**.

Alocação da Memória Principal

- Cada vez que uma função é chamada, o S.O. reserva o espaço necessário para as variáveis locais da função. Este espaço pertence à **pilha** de execução e, quando a função termina, é liberado.
- A memória não ocupada pela pilha de execução **pode ser requisitada dinamicamente**. Se a pilha tentar crescer mais do que o espaço disponível existente, dizemos que ela “estourou” e o programa é abortado com erro.

Alocação Dinâmica de Memória

- As funções *calloc* e *malloc* permitem alocar blocos de memória em tempo de execução.

```
void * malloc( size_t );
```



número de bytes alocados

```
/*
```

```
retorna um ponteiro void para n bytes de memória não iniciados.
```

```
Se não há memória disponível malloc retorna NULL
```

```
*/
```

Alocação da Memória Principal

- EXEMPLOS:

- Código que aloca 1000 bytes de memória livre:

```
char *p;  
p = malloc(1000);
```

- Código que aloca espaço para 50 inteiros:

```
int *p;  
p = malloc(50*sizeof(int));
```

Obs.: O operador `sizeof()` retorna o número de bytes de um inteiro.

Funções para Alocar e Liberar memória

- Com **malloc**, se não houver espaço livre suficiente para realizar a alocação, a função retorna um endereço nulo (representado pelo símbolo `NULL`, definido em `stdlib.h`).
- Podemos tratar o erro na alocação do programa verificando o valor de retorno da função `malloc`.
- Ex: imprimindo mensagem e abortando o programa com a função `exit`, também definida na `stdlib`.

```
...  
int * v;  
v = (int*) malloc(10*sizeof(int));  
if (v == NULL) {  
    printf("Memoria insuficiente.\n");  
    exit(1);  
    /* aborta o programa e retorna 1 para o SO */  
} ...
```

Liberação de Memória

```
int *pi = (int *) malloc (sizeof(int));  
/* aloca espaço para um inteiro */
```

```
int *ai = (int *) calloc (n, sizeof(int));  
/* aloca espaço para um array de n inteiros */
```

- toda memória não mais utilizada deve ser liberada através da função **free()**:

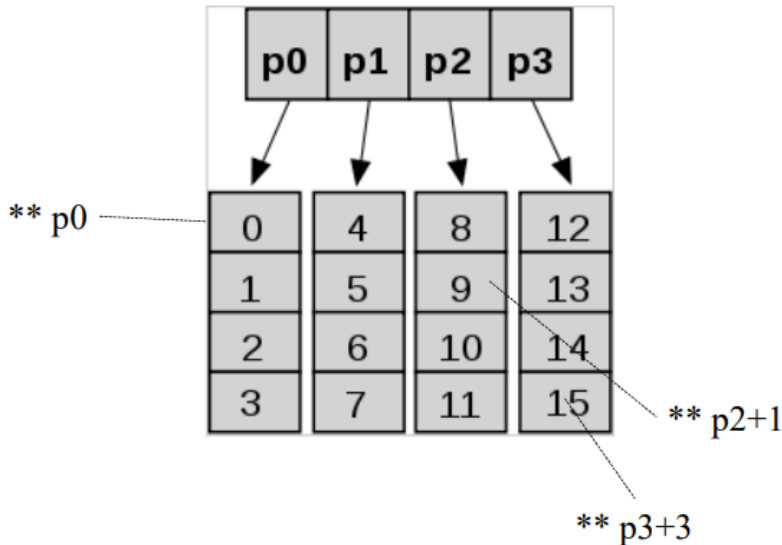
```
free(ai); /* libera todo o array */  
free(pi); /* libera o inteiro alocado */
```

Alocação dinâmica de matrizes

Alocação dinâmica de matrizes

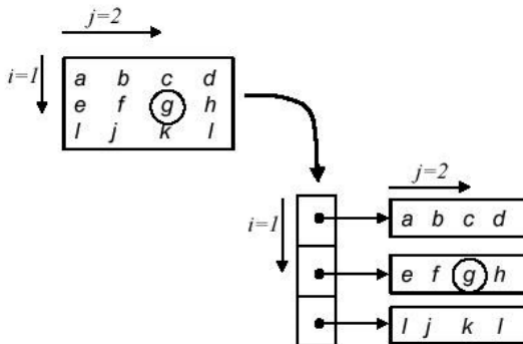
- A alocação dinâmica de memória para matrizes é realizada da mesma forma que para vetores, com a diferença que teremos um ponteiro apontando para outro ponteiro que aponta para o valor final, o que é denominado indireção múltipla.
- A indireção múltipla pode ser levada a qualquer dimensão desejada.

Alocação dinâmica de matrizes



Alocação dinâmica de matrizes

- Cada linha da matriz é representada por um vetor independente.
- A matriz é então representada por um vetor de vetores, ou vetor de ponteiros, no qual cada elemento armazena o endereço do primeiro elemento de cada linha.



Alocação dinâmica de matrizes

```
float **Alocar_matriz_real (int m, int n) {  
    float **v; /* ponteiro para a matriz */  
    int i; /* variavel auxiliar */  
  
    if (m < 1 || n < 1) { /* verifica parametros recebidos */  
        printf ("** Erro: Parametro invalido **\n");  
        return (NULL);  
    }  
    /* aloca as linhas da matriz */  
    v = (float **) calloc (m, sizeof(float *));  
    if (v == NULL) {  
        printf ("** Erro: Memoria Insuficiente **");  
        return (NULL);  
    }  
  
    /* aloca as colunas da matriz */  
    for ( i = 0; i < m; i++ ) {  
        v[i] = (float*) calloc (n, sizeof(float));  
        if (v[i] == NULL) {  
            printf ("** Erro: Memoria Insuficiente **");  
            return (NULL);  
        }  
    }  
    return (v); /* retorna o ponteiro para a matriz */  
}
```

Alocação dinâmica de matrizes

```
float **Liberar_matriz_real (int m, int n, float **v) {
    int i; /* variavel auxiliar */
    if (v == NULL) return (NULL);

    if (m < 1 || n < 1) { /* verifica parametros recebidos */
        printf ("** Erro: Parametro invalido **\n");
        return (v);
    }
    for (i = 0; i < m; i++) free (v[i]); /* libera as linhas da matriz */
    free (v); /* libera a matriz */

    return (NULL); /* retorna um ponteiro nulo */
}

void main (void)
{
    float **mat; /* matriz a ser alocada */
    int l, c; /* numero de linhas e colunas da matriz */
    ... /* outros comandos, inclusive inicializacao para l e c */
    mat = Alocar_matriz_real (l, c);
    ... /* outros comandos utilizando mat[][] normalmente */
    mat = Liberar_matriz_real (l, c, mat);
    ...
}
```