# IRMP auf STM32 - Bauanleitung

Copyright (C) 2014-2015 Jörg Riechardt

#### **Inhaltsverzeichnis**

- 1 Vorwort
- 2 Kauf
- 3 Firmware bauen (Linux)
- 4 Firmware bauen (Windows)
- <u>5 Programmer</u>
- 6 Target
- 7 Flashen (Linux)
- 8 Flashen (Windows)
- 9 Anschlüsse
- 10 Wakeup anlernen
- 11 Testen (Linux)
- 12 Testen (Windows)
- 13 Aufsteckplatine
- 14 Bootloader (Linux)
- 15 Automatisches Starten/Beenden von irmplircd(\*) beim An/Abstecken mit systemd
- 16 Minimalistischer Aufbau für erfahrene Bastler

#### **Vorwort**

Diese Anleitung ist für zwei ST-Links. Man kann auch ein Developer Board und einen USB-Seriell-TTL Adapter nehmen. Die ST-Links im USB Stick Gehäuse sind wie rote ST-Links beschaltet.

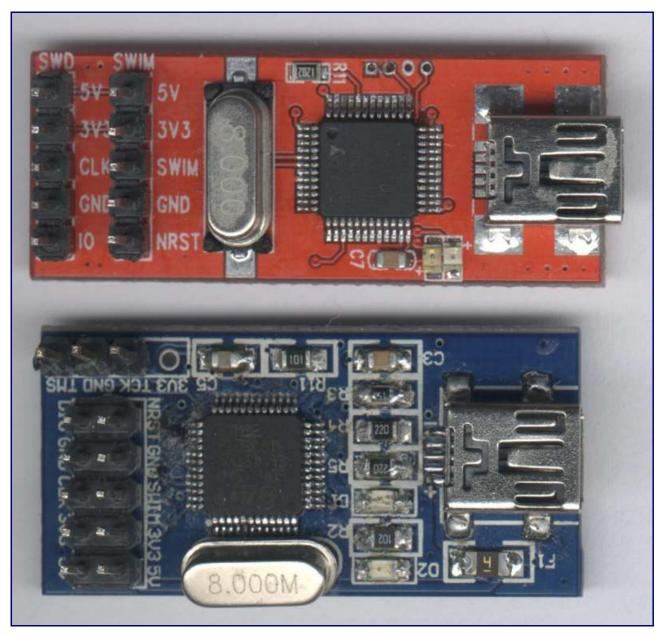
#### Kauf

Man braucht zwei ST-Link V2 Emulatoren.

Eine ebay Suche nach "ST-Link V2 Emulator" zeigt, was es gerade gibt.

Ich habe meine Roten beim Verkäufer e goto für 4.99 \$ gekauft, also ca. 4 €.

Die Blauen gibt es bei <a href="http://www.aliexpress.com/item/STLINK-V2-STM8-STM32-emulator-programmer-mini-STLINK-downloader/1446941850.html">http://www.aliexpress.com/item/STLINK-V2-STM8-STM32-emulator-programmer-mini-STLINK-downloader/1446941850.html</a>



In den Blauen habe ich 3 Pins zusätzlich eingelötet für TCK und TMS. Beim Blauen sind CLK und TCK sowie DIO und TMS vertauscht.

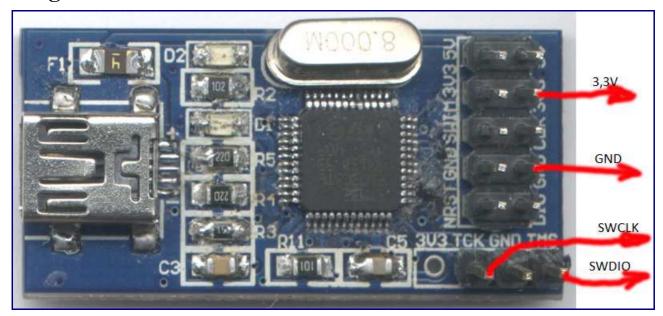
## Firmware bauen (Linux)

gcc-arm-none-eabi wird zum Kompilieren gebraucht. Wenn es nicht schon über die Distribution verfügbar ist, kann man es sich von <a href="https://launchpad.net/gcc-arm-embedded/+download">https://launchpad.net/gcc-arm-embedded/+download</a> holen. git clone <a href="mailto:gitthub.com/j1rie/IRMP\_STM32">gitthub.com/j1rie/IRMP\_STM32</a> cd IRMP\_STM32 cd F103 ./make

# Firmware bauen (Windows)

https://github.com/j1rie/IRMP\_STM32 IRMP\_STM32-master.zip herunter laden und auspacken in scripts prepare.bat ausführen IR.coproj in CooCox laden und kompilieren

# **Programmer**

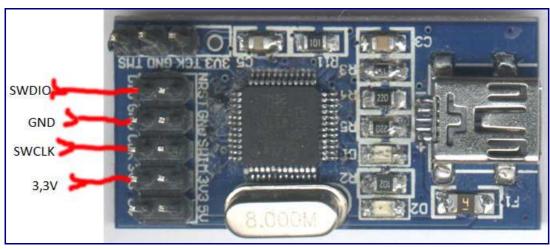


Der Blaue als Programmer

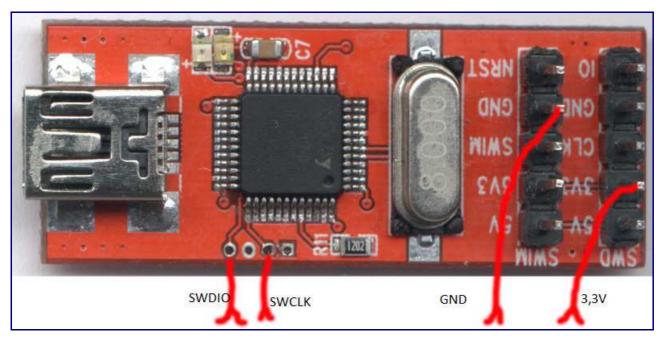


Der Rote als Programmer

# **Target**



Der Blaue als Target



Der Rote als Target.

Damit der TSOP an SWIM funktioniert, muss möglicherweise der PullUp an SWIM entfernt werden (Bild unten). Ich habe einen (uralten) TSOP, der mit PullUp nicht funktioniert. Ein TSOP 34136 funktioniert aber auch mit dem Widerstand.

Wenn man einen Roten als Programmer und einen Blauen als Target nimmt, muss man nichts löten (wenn man auf den Bootloader verzichtet). Oder man kann auch einfach während des Flashens zwei Kontaktstifte an SWDIO und SWCLK pressen.

#### Flashen (Linux)

Programmer und Target werden verbunden, SWCLK - SWCLK, SWDIO - SWDIO, 3,3V - 3,3V, Gnd -Gnd.

Für das erste Flashen ist es nötig, den Controller mit folgendem openocd-Befehl zu entsperren: \$ openocd -f interface/stlink-v2.cfg -f target/stm32f1x\_stlink.cfg -c "init" -c "halt" -c "stm32f1x unlock 0" -c "shutdown"

Danach kann die Firmware geflasht werden:

git clone git://github.com/texane/stlink.git

cd stlink

./autogen.sh

./configure

./make

./st-flash erase

./st-flash --reset write /IRMP STM32/F103C8/firmware.bin 0x8000000

In manchen Fällen ist es nötig, zu Beginn des Flashens den ST-Link zu resetten. Dazu muss die Stelle im Bild auf Masse gezogen werden und kurz nach Absetzen des Flash Befehls wieder los gelassen werden.

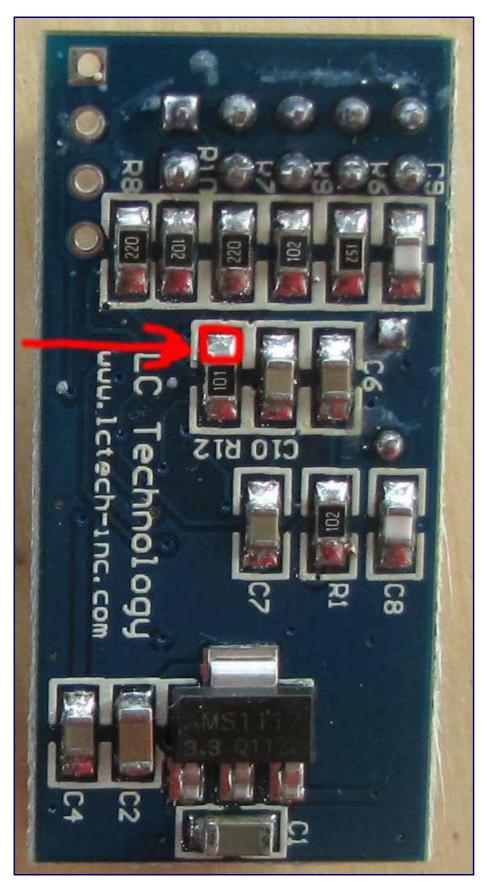
### Flashen (Windows)

Mit dem STM32 ST-LINK Utility.

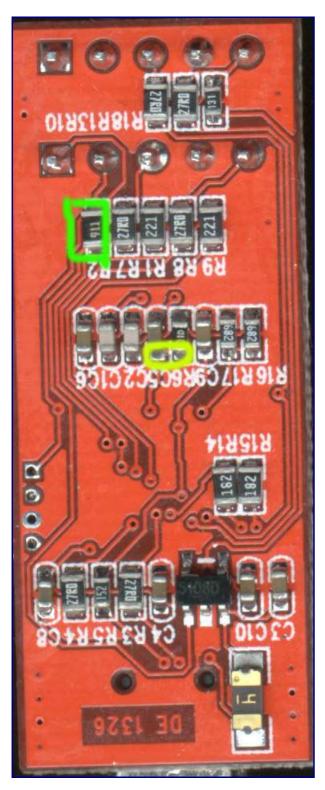
Verbinden und resetten wie unter Linux.

Entsperren: -> Target -> Option Bytes, die Read Out Protection auf Disabled stellen.

Flashen: -> Target -> Program & Verify

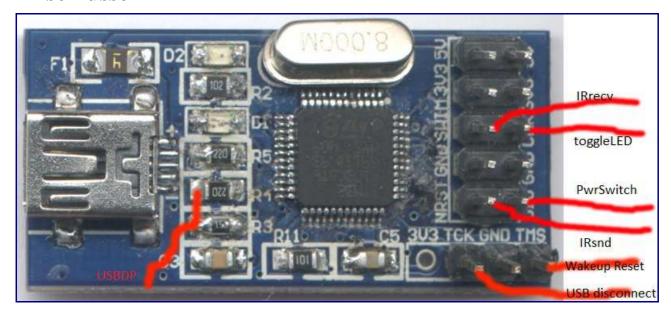


Für Reset das rot Umrahmte auf Masse ziehen.



Für Reset das gelb Umrahmte auf Masse ziehen. Grün umrahmt der PullUp an SWIM.

#### Anschlüsse



Den Blauen verbinden.



Den Roten verbinden.

## Wakeup anlernen

Falls das erste Wakeup leer ist, werden automatisch die ersten empfangenen IR Daten ins erste Wakeup gespeichert.

Für das erneute Anlernen zieht man den Wakeup Reset Pin kurz auf Masse und drückt in den nächsten 5 Sekunden die Taste, die angelernt werden soll.

Man kann die neuen Wakeup IR Daten auch manuell oder per Fernbedienung mit dem Konfigurationsprogramm eingeben.

Die Wakeup-Taste löst bei laufendem PC nicht den Optokoppler aus, wird aber über irmplircd weiter geleitet. Wenn die Wakeup-Taste im VDR als Power-Taste angelernt ist, kann man darüber den PC herunter fahren.

## **Testen (Linux)**

Mit stm32IRconfig\_gui: ST-Link anschliessen, stm32IRconfig\_gui starten, "receive mode" drücken und testen.

Mit stm32IRconfig: ST-Link anschliessen, stm32IRconfig starten, m eingeben für Monitor-Modus

und testen.

Mit irmplired: ST-Link anschliessen, irmplired und irw starten und testen.

Bitte beachten: Geschaltet wird am (D)IO/PwrSwitch-Pin nur, wenn der PC aus ist.

#### **Testen (Windows)**

Mit stm32IRconfig\_gui: ST-Link anschliessen, stm32IRconfig\_gui starten, "receive mode" drücken und testen.

Mit stm32IRconfig: ST-Link anschliessen, stm32IRconfig starten, m eingeben für Monitor-Modus und testen.

Mit SimpleHIDWrite: ST-Link anschliessen, in SimpleHIDWrite auswählen und testen.

http://janaxelson.com/hidpage.htm#tools

Bitte beachten: Geschaltet wird am (D)IO/PwrSwitch-Pin nur, wenn der PC aus ist.

## **Aufsteckplatine**

Es gibt eine Aufsteckplatine. Mit dem Steckverbinder auf der einen Seite passt sie auf den Blauen, und mit dem Steckverbinder auf der anderen Seite passt sie auf den Roten.

Schaltplan

 $\frac{http://www.vdr-portal.de/board73-marktplatz/board75-verkaufen/p1220193-usb-ir-receiver-inkl-einschalter-opensource-sw-hw/#post1220193$ 

Es ist wichtig, die Polarität des Optokopplers zu beachten. Die Kontakte, die näher am IRin sind, sind Plus.

## **Bootloader (Linux)**

git clone -b unify\_platforms  $\underline{git://github.com/j1rie/maple-bootloader.git}$ 

cd maple-bootloader

make Platform=Dev (Developer Board) bzw.

make Platform=Red (Roter) bzw.

make Platform=Blue (Blauer)

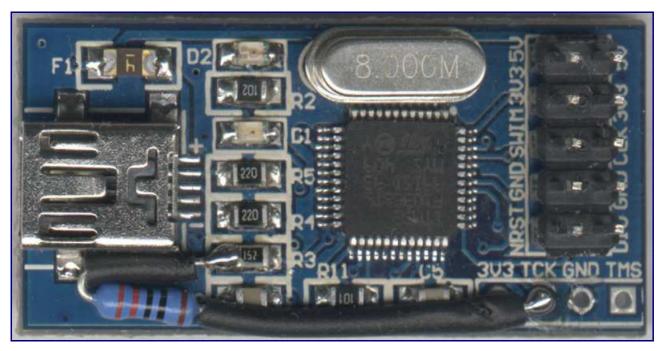
Dann ./build/maple boot.bin flashen.

Danach wird dann so geflasht:

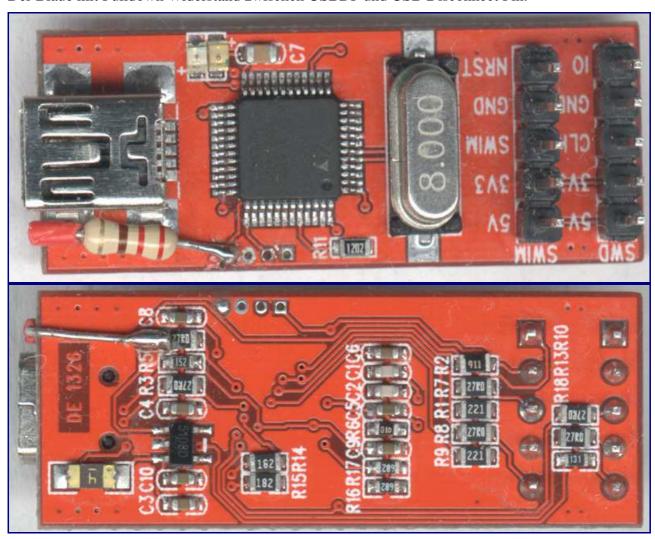
Zuerst /path/FlashDFUSe.sh /path/neueFirmware.bin\* ausführen,

dann den ST-Link anstecken.

(\*) Die Firmware muss mit Bootloader=1 kompiliert sein.



Der Blaue mit Pulldown Widerstand zwischen USBDP und USB Disconnect Pin.



Der Rote mit Pulldown Widerstand zwischen USBDP und USB Disconnect Pin.

# Automatisches Starten/Beenden von irmplircd(\*) beim An/Abstecken mit systemd

80-irmp.rules aus IRMP\_STM32/irmplircd/ nach /etc/udev/rules.d/ kopieren. irmplircd.service aus IRMP\_STM32/irmplircd/ nach /etc/systemd/system/ kopieren. Service aktivieren mit 'systemctl enable irmplircd.service'.

Die Pfade zu irmplircd und irmp\_stm32.map in irmplircd.service falls nötig anpassen. Die Übersetzungstabelle irmp\_stm32.map kann mit stm32IRconfig\_gui erzeugt und angepasst werden.

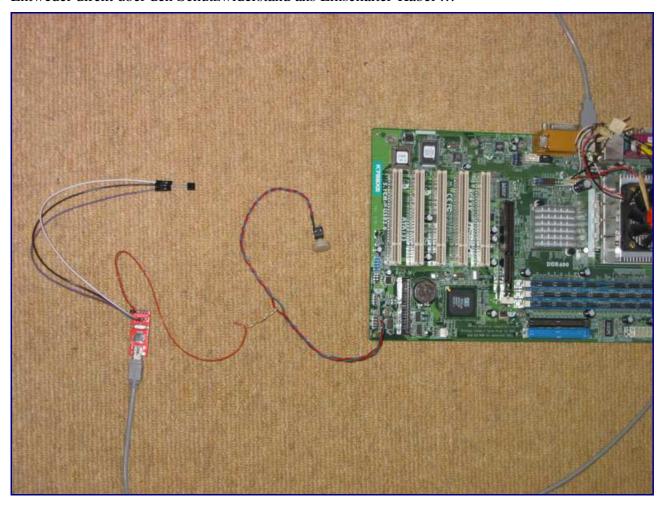
(\*) https://github.com/realglotzi/irmplired

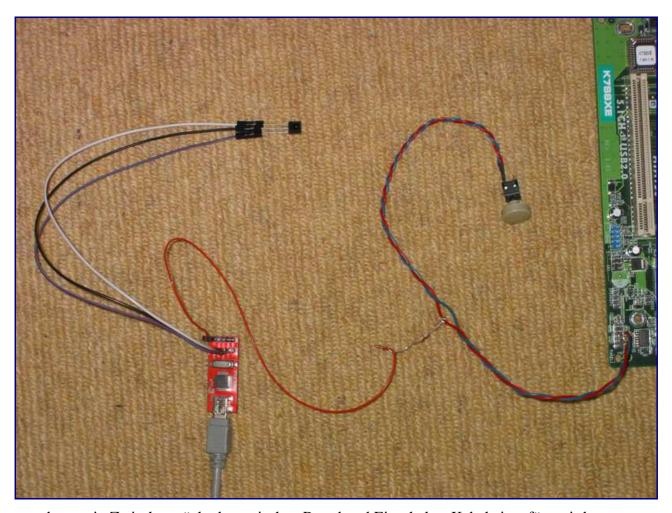
#### Minimalistischer Aufbau für erfahrene Bastler

Nur für IR Empfang und PC Einschalten. Der TSOP ist direkt mit den entsprechenden Pins verbunden und der aktive Einschaltpin des Mainboards wird über den Widerstand (220 Ohm) herunter gezogen (SimpleCircuit = 1).

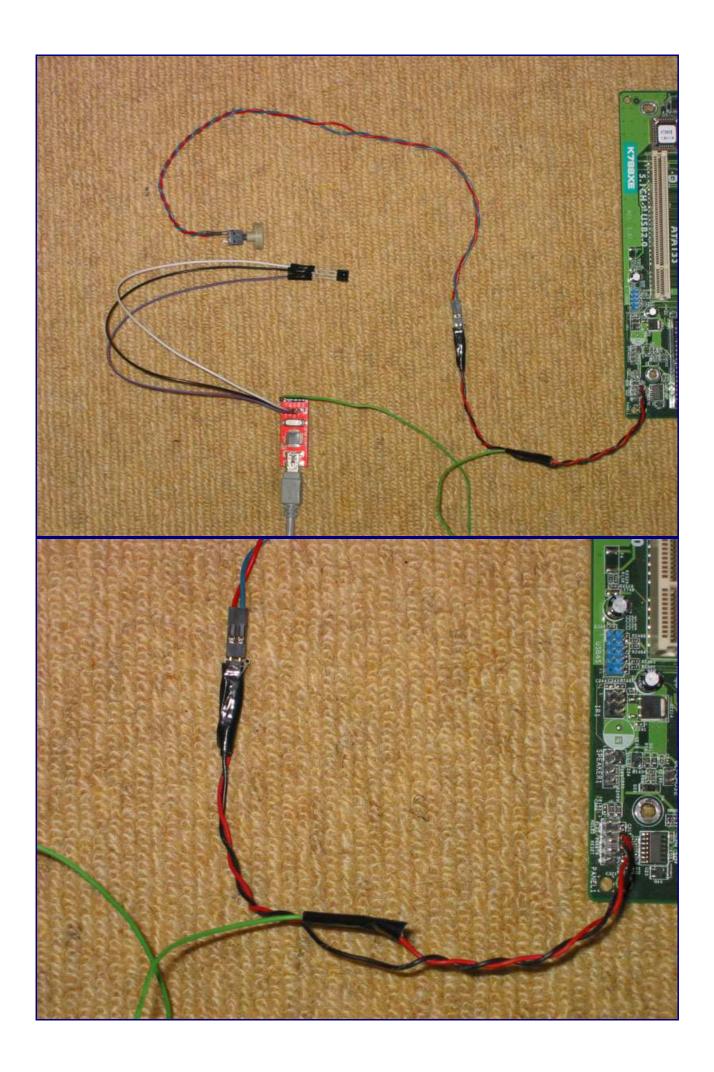
Bitte vorsichtig sein und nicht das Motherboard beschädigen!

Entweder direkt über den Schutzwiderstand ans Einschalter-Kabel ...





... oder an ein Zwischenstück, das zwischen Board und Einschalter-Kabel eingefügt wird.



Zum Überprüfen, ob man den Optokoppler weglassen kann, macht man folgenden Test an den Einschaltpins des Mainboards.

Man misst, ob der eine Pin an Masse liegt und ob der andere ca. +3,3V oder +5V führt. Dann schließt man beide über ein Multimeter kurz, und misst den Strom. Der beträgt üblicherweise nur wenige mA, und solange es unter 25mA sind, ist der Test bestanden.

Perfektionisten können ein hoch gedrehtes Poti an beide Pins klemmen, es langsam herunter drehen und messen, ab welchem Widerstand das Board einschaltet. Dann kann man einen entsprechenden Schutzwiderstand nehmen. Sonst nimmt man 220 Ohm, nachdem man geprüft hat, dass das Board an geht, wenn man beide Pins damit überbrückt. Wer sich sicher ist, dass er sich beim Zusammenstecken nie vertut, kann den Widerstand auch weglassen.

Auch wenn dies auf den Bildern der Einfachheit halber nicht gemacht wurde, ist es besser, den TSOP über ein RC-Glied zu verbinden, siehe <a href="http://www.vishay.com/docs/82492/tsop312.pdf">http://www.vishay.com/docs/82492/tsop312.pdf</a> .