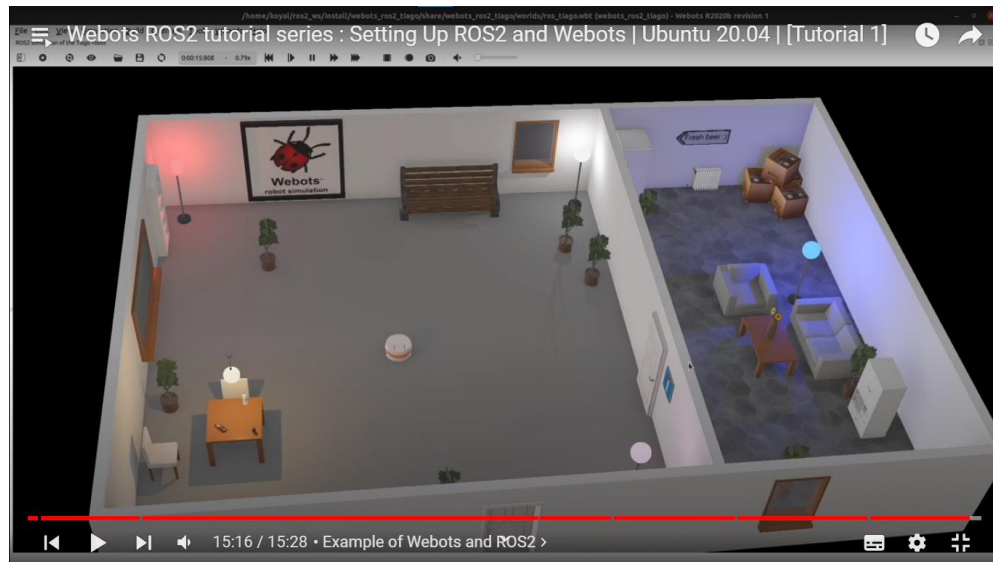


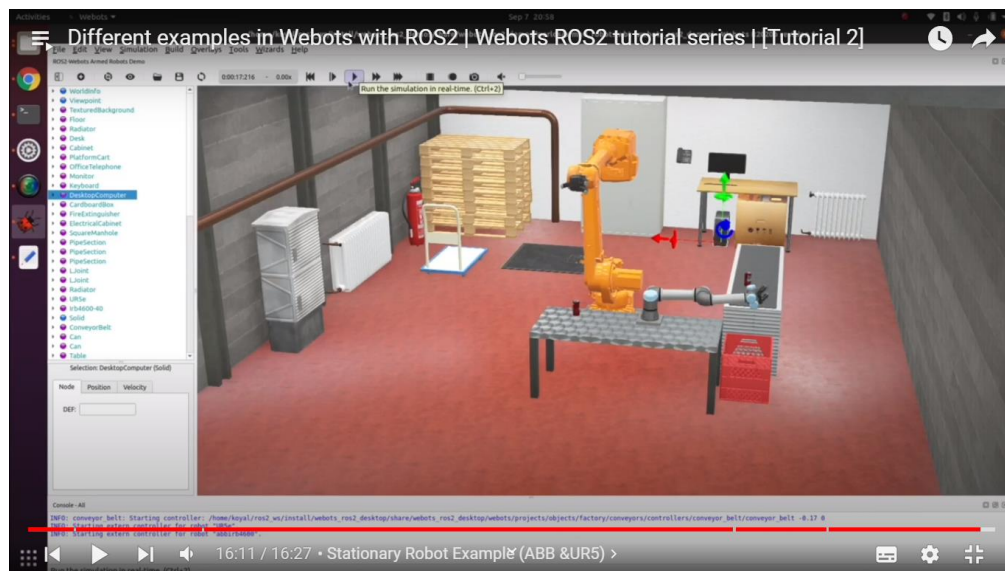
Muhammad Fauzan Nur'ilham
1103204085
TK-44-G7
Robotika

Webots ROS2 Tutorial Series

Pada video pertama tutorial ini masih pengenalan dan juga penginstalan ROS2, Webots, Webots ROS2 package, dan juga VS Code. Kemudian di akhir video diberikan contoh gambaran dari Webots dan ROS2.



Kemudian pada video kedua melakukan simulasi contoh robot yang menggunakan infra-red, light sensor, dan LED. Simulasi yang dilakukan untuk mengetahui pengukuran sensor yang ada didepan robot dengan menggunakan U, I, D, J, K, L, M, <, > pada keyboard sebagai penggerak robotnya. Dan diakhir video ditunjukkan stationary robot example.



Pada video ini menunjukkan bagaimana cara membuat service dengan menggunakan node dan juga perbedaan antara ROS dan ROS2 service.

