

INTRODUCCIÓN A LA DETECCIÓN DE OBJETOS

Características de píxel

Maria Vanrell

DEPARTAMENTO DE CIENCIAS DE LA COMPUTACIÓN

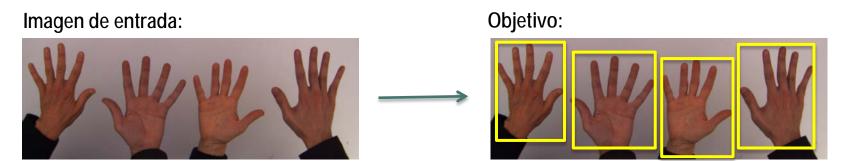
La extracción de características construye los descriptores de los objetos de las imágenes





UAB Universitat Autònoma de Barcelona

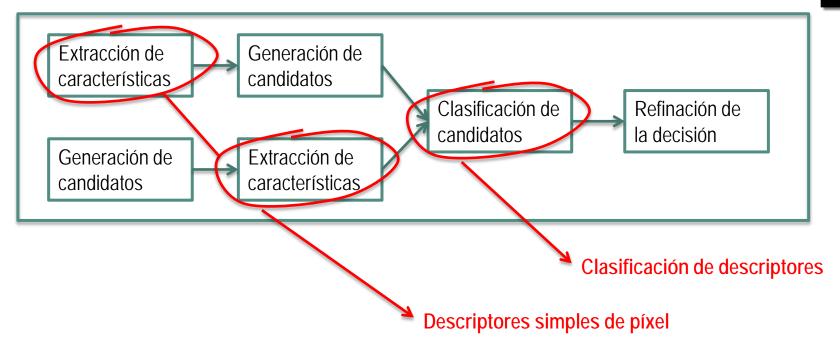
Un descriptor simple: EL COLOR del píxel



Objeto: Región de píxeles conectados que tienen color de piel.

UAB Universitat Autònoma de Barcelona

Consideraremos sólo una parte del esquema general



Esquema:

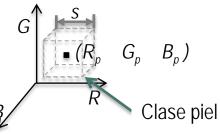




Para cada píxel, p(x,y), le asociamos un descriptor de 3 dimensiones:

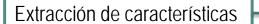
Descriptor(p) =
$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix}$$

Cada descriptor de píxel se clasificará dentro o fuera del cubo la clase piel



Para los píxeles de clase piel se extraerán las regiones conectadas que se han formado





Clasificación de descriptores

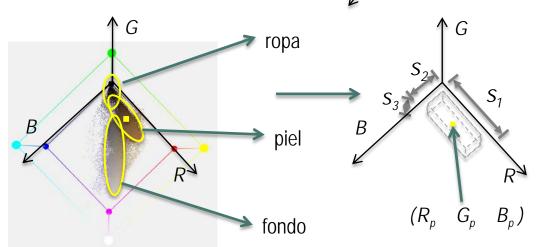
Descriptor(p) =
$$\begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R \\ G \\ B \end{pmatrix}$$

$$\begin{matrix} G \\ G \\ B \end{matrix}$$

$$\begin{matrix} G \\ R \end{matrix}$$

Imagen entrada





Resultados:





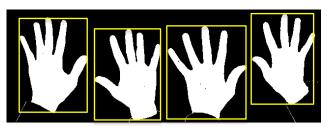




Imagen entrada

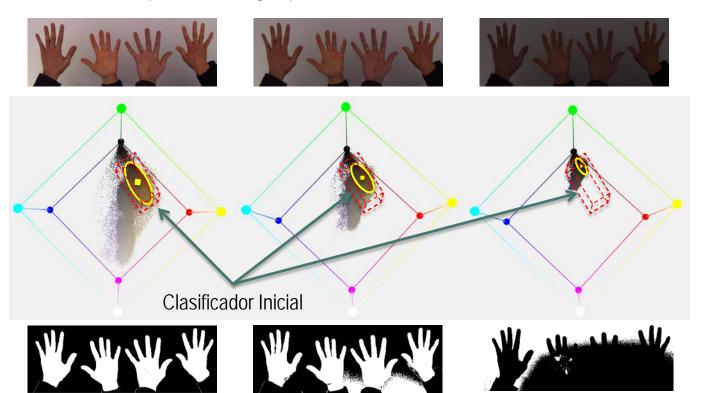


Clase piel: $(R_p \quad G_p \quad B_p) = (117.5 \quad 66.0 \quad 38.5)$ $S_1 = 113 \quad S_2 = 80 \quad S_3 = 77$



Generación de ventanas

Problema: Qué pasa si la imagen presenta cambios de intensidad, luz más tenue







Solución: Eliminar los efectos de la intensidad en la imagen, <u>cambio de descriptor</u> pasaremos a un espacio de color invariante a la intensidad, <u>son las coordenadas cromáticas</u>

Nuevo descriptor:

Paso a coordenadas cromáticas (división por la Intensidad)

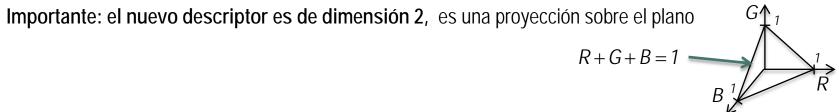
$$(R \quad G \quad B) \rightarrow \left(\frac{R}{R+G+B} \quad \frac{G}{R+G+B} \quad \frac{B}{R+G+B}\right)$$

Un cambio de intensidad en la imagen es un producto con un escalar

$$(R \ G \ B) \rightarrow s \cdot (R \ G \ B) \rightarrow (s \cdot R \ s \cdot G \ s \cdot B) \quad s \in \Re$$

La intensidad se cancelará y el nuevo descriptor es invariante a la intensidad

$$(sR \quad sG \quad SB) \rightarrow \left(\frac{sR}{sR + sG + sB} \quad \frac{sG}{sR + sG + sB} \quad \frac{sB}{sR + sG + sB}\right) = \left(\frac{\$R}{\$(R + G + B)} \quad \frac{\$G}{\$(R + G + B)} \quad \frac{\$B}{\$(R + G + B)}\right)$$







Resultados:

Imagen original







Coordenadas Cromáticas







Resultado Clasificación

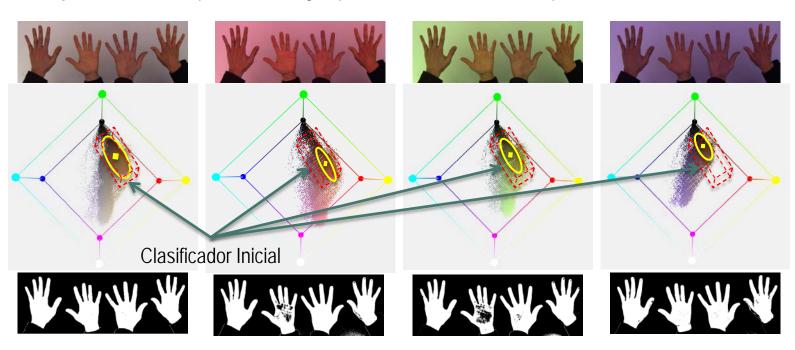




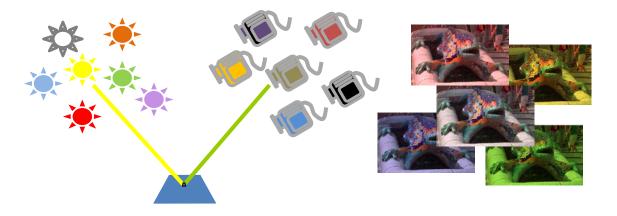


Más problemas: Qué pasa si la imagen presenta cambios de color, por cambio de luz o de cámara





El clasificador no funciona y además es difícil re-definir sus parámetros para todas las condiciones.





Solución: Eliminar los efectos del cambio de color directamente sobre la imagen original, y pasar a una representación canónica, una representación donde una superficie blanca en la escena tenga valores de RGB que sean (255, 255, 255), es el algoritmo de *white-patch*.

Algoritmo White-patch. Asume que los valores máximos de color en los tres canales de la imagen es el color del blanco bajo la luz de la escena, entonces se elimina el efecto de esa luz y se impone una luz blanca.



Estimación del color de la luz de la escena de la imagen

Suponemos el color de la luz blanca en este caso

Eliminamos la luz de la escena e introducimos la luz blanca

$$(R \quad G \quad B) \rightarrow \left(\frac{255}{R_{max}(I)} \cdot R \quad \frac{255}{G_{max}(I)} \cdot G \quad \frac{255}{B_{max}(I)} \cdot B\right)$$

Resultados:

Imagen original









Algoritmo White-patch









Clasificador Inicial









Clasificador adaptado











En resumen: hemos trabajado en

- Un esquema simple de detección de objetos
- Un descriptor de objetos basado la característica del color del píxel
- El problema de la invariancia a los cambios de intensidad
- El problema de la invariancia a los cambios de color (luz o cámara)

UAB Universitat Autònoma de Barcelona

Más problemas:

- ¿Qué pasa si el fondo de la imagen no presenta ninguna superficie blanca? (white-patch puede dar imágenes desviadas hacia el color de la superficie más intensa de la escena)
- ¿Qué pasa si el fondo de la imagen tiene objetos que no son manos, pero son de color piel?