Universidad Nacional Autónoma de México



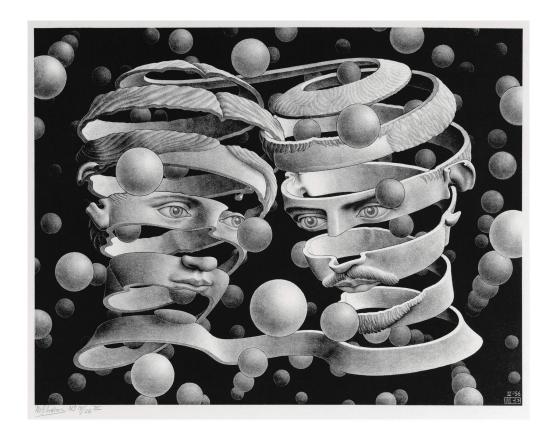
ELECTRODINÁMICA CLÁSICA

Semestre 2016-II

12 de mayo de 2016

Tarea # 9. Radiación.

 $\begin{array}{c} \textit{Autor:} \\ \text{Favio V\'AZQUEZ}^{\dagger} \end{array}$



 $^{^\}dagger favio.vazquez@correo.nucleares.unam.mx$

Problema 1

En la zona lejana demostrar, partiendo de los potenciales retardados,

(a)
$$\mathbf{A} = \frac{\dot{\mathbf{p}}}{cr} + \frac{\dot{\mathbf{m}} \times \hat{n}}{cr} + \frac{\ddot{Q}_{\alpha}}{6c^2r}, \quad \text{donde} \quad Q_{\alpha} = Q_{\alpha\beta}\hat{n}_{\beta}$$

(b)
$$P = \frac{2|\ddot{p}|^2}{3c^3} + \frac{2|\ddot{m}|^2}{3c^3} + \frac{\ddot{Q}_{\alpha\beta}}{180c^5}.$$

Solución:

Esta demostración se hará a partir de Landau y Lifshitz [1], por lo tanto la notación será la de ese texto. Para entender la notación del texto comenzamos con la sección §66. Como trabajamos para la zona lejana, consideremos el campo producida por un sistema de cargas móviles a distancias que son grandes comparadas con la dimensiones del sistema.

Elijamos, como el autor, el origen de coordenadas O en un punto cualquiera interior al sistema de cargas. Llamemos R_0 el vector de origen en O y extremo en el punto de observación del campo, P, y sea \mathbf{n} el vector unitario correspondiente. Sea \mathbf{r} el vector posición del elemento de carga $de = \rho dV$ y \mathbf{R} el vector de origen en de y extremo en P. Evidentemente, $\mathbf{R} = \mathbf{R}_0 - \mathbf{r}$.

A grandes distancias del sistema, es $R_0 \gg r$ y se tiene aproximadamente:

$$R = |\mathbf{R}_0 - \mathbf{r}| \approx R_0 - \mathbf{r} \cdot \mathbf{r}. \tag{1.1}$$

Con esta notación, el potencial vectorial retardado, donde el tiempo retardado es $t' = t - \frac{R}{c}$,

$$\mathbf{A} = \frac{1}{cR_0} \int \mathbf{J}_{t' + \frac{\mathbf{r} \cdot \mathbf{n}}{c}} dV, \tag{1.2}$$

y si ahora desarrollamos en potencias de $\mathbf{r} \cdot \mathbf{n}/c$, y conservando ahora los dos primeros términos se encuentra;

$$\mathbf{A} = \frac{1}{cR_0} \int \mathbf{J}_{t'} dV + \frac{1}{c^2 R_0} \frac{\partial}{\partial t'} \int (\mathbf{r} \cdot \mathbf{n}) \mathbf{J}_{t'} dV. \tag{1.3}$$

Sustituyendo $\mathbf{J} = \rho \mathbf{v}$ y pasando a cargas puntuales, obtenemos:

$$\mathbf{A} = \frac{\sum e\mathbf{v}}{cR_0} + \frac{1}{c^2R_0} \frac{\partial}{\partial t} \sum e\mathbf{v}(\mathbf{r} \cdot \mathbf{n}). \tag{1.4}$$

Desde aquí, como hace el libro en la sección $\S71$, prescindimos del índice t' para simplificar la notación. En el segundo término de la ecuación anterior hagamos

$$\mathbf{v}(\mathbf{r} \cdot \mathbf{n}) = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}(\mathbf{n} \cdot \mathbf{r}) + \frac{1}{2} \mathbf{v}(\mathbf{n} \cdot \mathbf{r}) - \frac{1}{2} \mathbf{r}(\mathbf{n} \cdot \mathbf{v}) \qquad = \frac{1}{2} \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{r}(\mathbf{n} \cdot \mathbf{r}) + \frac{1}{2} (\mathbf{r} \times \mathbf{v}) \times \mathbf{n}.$$

Se encuentra entonces para A la expresión

$$\mathbf{A} = \frac{\dot{\mathbf{d}}}{cR_0} + \frac{1}{2c^2R_0} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \sum e\mathbf{r}(\mathbf{n} \cdot \mathbf{r}) + \frac{1}{cR_0} (\dot{m} \times \mathbf{n}), \tag{1.5}$$

donde **d** es el momento dipolar del sistema y $\mathbf{m} = \frac{1}{2c} \sum e\mathbf{r} \times \mathbf{v}$ es su momento magnético. Para seguir la transformación, podemos observar, sin cambiar el campo, podemos sumar a **A** un a **A** un vector cualquiera proporcional a **n**. Entonces nos queda

$$\mathbf{A} = \frac{\dot{\mathbf{d}}}{cR_0} + \frac{1}{2c^2R_0} \frac{\partial^2}{\partial t^2} \sum e[3\mathbf{r}(\mathbf{n} \cdot \mathbf{r}) - \mathbf{n}r^2] + \frac{1}{cR_0} \dot{m} \times \mathbf{n}.$$
 (1.6)

Pero la expresión que sigue al signo de derivación $\frac{\partial^2}{\partial t^2}$ es precisamente el producto que dice el enunciado $Q_{\alpha\beta}n_{\beta}$ del vector \mathbf{n} por el tensor momento cuadrupolar $Q_{\alpha\beta} = \sum r(3x_{\alpha}x_{\beta}beta - \delta_{\alpha\beta}r^2)$, entonces encontramos la expresión para el potencial vectorial

$$\mathbf{A} = \frac{\dot{\mathbf{d}}}{cR_0} + \frac{1}{cR_0}\dot{m} \times \mathbf{n} + \frac{1}{6c^2R_0}\ddot{Q}_{\alpha},\tag{1.7}$$

que podemos escribir en la notación del problema haciendo $R_0 \to r$ y con un poco de álgebra vectorial como

$$\mathbf{A} = \frac{\dot{\mathbf{p}}}{cr} + \frac{\dot{\mathbf{m}} \times \hat{n}}{cr} + \frac{\ddot{Q}_{\alpha}}{6c^2r}, \quad \text{donde} \quad Q_{\alpha} = Q_{\alpha\beta}\hat{n}_{\beta}.$$
 (1.8)



(b) Ahora la intensidad de potencia emitida en el ángulo sólido $d\Omega$ viene dada por

$$dP = c\frac{H^2}{4\pi}r^2d\Omega,\tag{1.9}$$

y dado que a partir del potencial retardado en la expansión multipolar para zona lejana podemos encontrar que (ec. 71.4)

$$\mathbf{H} = \frac{1}{c^2 r} \left(\ddot{d} \times \mathbf{n} + \frac{1}{6c} \ddot{\mathbf{Q}} \times \mathbf{n} + (\ddot{m} \times \mathbf{n}) \times \mathbf{n} \right), \tag{1.10}$$

podemos calcular la potencia radiada total, es decir, la energía radiada por el sistema en todas direcciones por unidad de tiempo. Para ello, se determina el valor medio de dP para todas las direcciones de ${\bf n}$; la potencia total es igual a este valor medio multiplicado por 4π . Al promediar el cuadrado del campo magnético, se anulan todos los productos cruzados en los tres términos de ${\bf H}$, de forma que sólo los valores medios de los cuadrados de cada uno de ellos. Obtenemos entonces

$$\mathbf{P} = \frac{2}{3c^3}\ddot{\mathbf{d}}^2 + \frac{2}{3c^3}\ddot{m}^2 + \frac{1}{180c^5}\ddot{Q}_{\alpha\beta}^2,\tag{1.11}$$

que podemos escribir como, con un poco de álgebra vectorial,

$$P = \frac{2|\ddot{p}|^2}{3c^3} + \frac{2|\ddot{m}|^2}{3c^3} + \frac{\ddot{Q}_{\alpha\beta}}{180c^5}.$$
 (1.12)



Problema 2

Explicar la radiación de bremsstrahlung.

Solución:

Los cálculos para esta sección se harán en S.I. ya que se tomaron en gran parte de la sección 23.3 de Zangwill [2]. Lo que trabajaremos será con la teoría clásica de bremsstrahlung, y veremos que solo es un nombre a que se le da a un tipo de radiación en electrodinámica.

La energía radiada al infinito por una partícula cargada está determinada por los campos de aceleración $\mathbf{E}_a(\mathbf{r},t)$ y $\mathbf{B}_a(\mathbf{r},t)$ fueron obtenidos en la tarea anterior, acá los escribimos en S.I. para trabajar con ellos

$$\mathbf{E}_{a}(\mathbf{r},t) = \frac{q}{4\pi\epsilon_{0}} \left[\frac{\hat{n} \times \{(\hat{n} - \boldsymbol{\beta}) \times \dot{\boldsymbol{\beta}}\}\}}{cg^{3}R} \right]_{ret}, \tag{2.1}$$

$$\mathbf{B}_{a}(\mathbf{r},t) = \frac{\mu_{0}q}{4\pi} \left[\frac{(\boldsymbol{\beta} \times \hat{n})(\dot{\boldsymbol{\beta}} \cdot \hat{n}) + g\dot{\boldsymbol{\beta}} \times \hat{n}}{g^{3}R} \right]_{ret}, \tag{2.2}$$

donde $\beta = \mathbf{v}/c$, $g(t') = \frac{d}{dt}[r' - r + R(t')/c]$ y \hat{n} es un vector unitario definido por $\mathbf{R}(t) = R(t)\hat{n}(t)$ y el ret se refiere a que las mediciones se hacen el tiempo retardado.

Éstos son campos de radiación porque decrecen con 1/R y forman una triada ortogonal con el vector unitario retardado de la línea de visión, \hat{n}_{ret} . El vector de Poynting asociado,

$$\mathbf{S}(t) = \frac{1}{\mu_0} \mathbf{E}_a \times \mathbf{B}_a = \epsilon_0 c E_a^2 \hat{n}_{ret} = \epsilon_0 c \left(\frac{q}{4\pi\epsilon_0} \right)^2 \left| \frac{\hat{n} \times [(\hat{n} - \boldsymbol{\beta} \times \dot{\boldsymbol{\beta}})]}{cg^3 R} \right|_{ret} \hat{n}_{ret}, \tag{2.3}$$

determina la tasa en la cual la energía fluye a través de un ángulo sólido $d\Omega$ de una esfera envolvente distante de radio R:

$$\frac{dP(t)}{d\Omega} = \frac{dU}{dtd\Omega} = R^2 \mathbf{S}(t) \cdot \hat{n}_{ret}.$$
 (2.4)

La tasa de emisión se convierte en una cantidad más fundamental cuando la multiplicamos por g_{ret} y nos enfocamos en la distribución angular del poder emitido,

$$\frac{dP(t)}{d\Omega} = \frac{dU}{dt_{ret}d\Omega} = g_{ret}R^2\mathbf{S}(t) \cdot \hat{n}_{ret} = \frac{1}{c} \left(\frac{q}{4\pi\epsilon_0}\right)^2 \left| \frac{\hat{n} \times [(\hat{n} - \boldsymbol{\beta} \times \dot{\boldsymbol{\beta}})]}{(1 - \hat{n} \cdot \boldsymbol{\beta})^5} \right|_{ret}.$$
 (2.5)

Esta ecuación se simplifica considerablemente cuando la aceleración $\bf a$ es paralela a la velocidad $\bf v$. El patrón de radiación tiene simetría azimutal al rededor su dirección común y entonces depende solamente del ángulo θ definido por $\hat{n} \cdot \boldsymbol{\beta} = (v/c)\cos\theta$. Recordando que todas las cantidades se refieren al tiempo retardado de emisión, la distribución angular de la radiación emitida es

$$\frac{dP}{d\Omega}\Big|_{\parallel} = \frac{\mu_0 q^2}{16\pi^2 c} \frac{a^2 \operatorname{sen}^{\theta}}{(1 - \beta \cos \theta)^5}.$$
(2.6)

Ahora la dependencia de esta ecuación en a^2 nos dice que el patrón de radiación ocurre cuando la carga se acelera o se desacelera. La palabra alemana bremsstrahlung que significa "radiación de frenado" es usada comúnmente para el caso de desaceleración. Un ejemplo de la teoría clásica de bremsstrahlung es cuando un electrón de rápida velocidad choca

con un blanco metálico, y se desacelera rápidamente, dando lugar a este tipo de radiación, bremsstrahlung [3].

Problema 3

Para una partícula no relativista acelerada dibujar el patrón de radiación.

Solución:

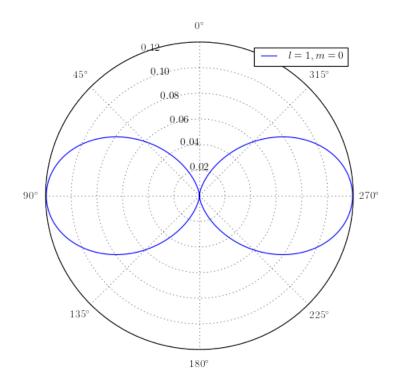
Para solucionar este problema recrearemos la figura 9.5 de Jackson [4] que a nuestro parecer representa varios aspectos de los patrones de radiación. En la sección 9.9 del texto, el autor describe como se llegan a las ecuaciones para poder encontrar los patrones de radiación tanto dipolares como cuadrupolares, y dispone una tabla donde se encuentran distribuciones angulares para la forma normalizada del vector de armónicos esféricos $\mathbf{X}_{lm}(\theta,\phi)$, que se define como (ec. 9.119 de Jackson [4])

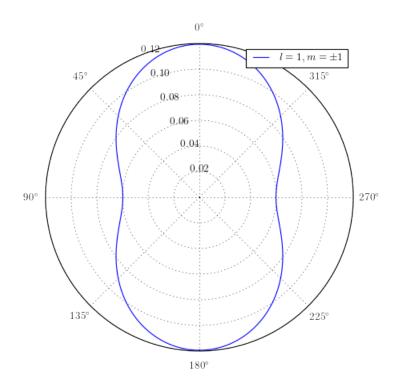
$$\mathbf{X}_{lm}(\theta,\phi) = \frac{1}{\sqrt{l(l+1)}} \mathbf{L} Y_{lm}(\theta,\phi), \tag{3.1}$$

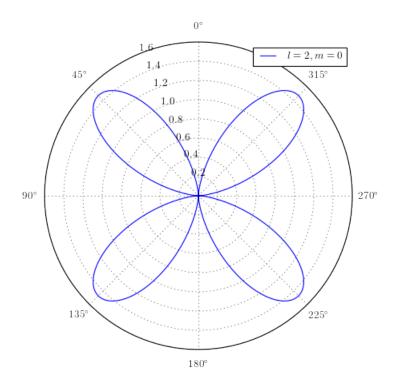
donde $\mathbf{L} = \frac{1}{i}(r \times \nabla)$. La tabla en cuestión es la siguiente (tabla 9.1 de Jackson [4])

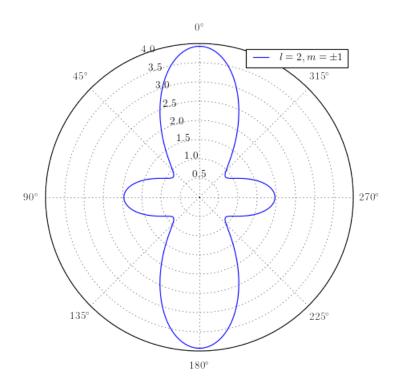
Table 9.1 Some Angular Distributions: $|\mathbf{X}_{lm}(\theta, \phi)|^2$

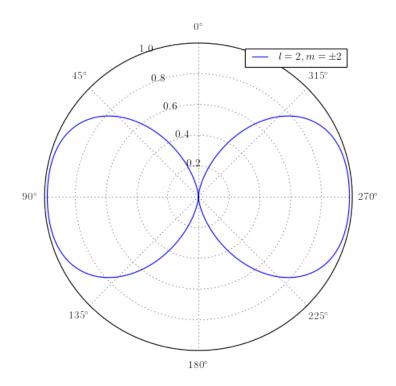
Debajo las distribuciones dipolares se ven como aquellas en las que un dipolo oscila paralelo al eje z (m=0) y las que dos dipolos, uno a lo largo del eje x y otro a lo largo del eje y, 90° fuera de fase ($m=\pm 1$). Las distribuciones angulares dipolares y cuadrupolares están graficadas debajo como diagramos de intensidad dipolar. Representan distribuciones angulares para l=1 y l=2. La ecuación de donde salen las porciones de ecuaciones que se encuentran en la tabla de arriba es la (9.152) de Jackson [4]. Cada una tiene su respectiva leyenda que la relaciona a la tabla de arriba, y la última figura es un compendio de todos los patrones de radiación.









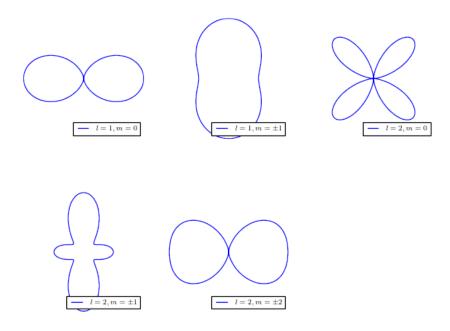


El código que hace estas imágenes de arriba es (Link al notebook de Python en mi GitHub)

```
1 from __future__ import print_function
2 import numpy as np
3 from numpy import arccos, sin, cos, pi, array, sqrt, log, exp
4 import matplotlib
5 matplotlib.use('nbagg')
6 import matplotlib.pyplot as plt
7 from matplotlib import rc
9 rc('font',**{'family':'sans-serif','sans-serif':['Helvetica']})
10 ## for Palatino and other serif fonts use:
11 #rc('font',**{'family':'serif','serif':['Palatino']})
rc('text', usetex=True)
13
14 #LaTeX
plt.rc('text', usetex=True)
plt.rc('font', family='serif')
17
18 # Linespace for theta
19
  theta = np.linspace(-pi, pi, 360)
20
21
22 # Variable definitions
x1 = 3/(8*pi)*(sin(theta))**2 #l=1,m=0
x^2 = 3/(16*pi)*(1 + (cos(theta))**2)#l=1,m=+-1
x3 = 15/8*pi * (sin(theta))**2*(cos(theta))**2 #l=2,m=0
x4 = (5/8*pi) * (1 - 3*(cos(theta))**2 +
               4*(\cos(theta))**4) #1=2, m=+-1
27
x5 = 5/16*pi * (1 - (cos(theta))**4)
30 #Plots and Style
32 \# l=1, m=0
33 ax = plt.subplot(111, polar=True)
```

```
ax.set_theta_offset(pi/2)
ax.plot(theta,x1,label=r'$l=1,m=0$')
as ax.legend(loc=1, fontsize=12)
37 plt.show()
39 # l=1, m=+−1
ax = plt.subplot(111, polar=True)
ax.set_theta_offset(pi/2)
ax.plot(theta, x2, label=r'$l=1,m=\pm 1$')
ax. legend (loc=1, fontsize=12)
44 plt.show()
45
46 \# l=2, m=0
ax = plt.subplot(111, polar=True)
ax.set_theta_offset (pi/2)
49 ax.plot(theta, x3, label=r'$l=2,m=0$')
ax.legend(loc=1, fontsize=12)
51 plt.show()
52
53 \# 1=2, m=+-1
ax = plt.subplot(111, polar=True)
ax.set_theta_offset (pi/2)
ax.plot(theta,x4, label=r'$l=2,m=\pm 1$')
ax.legend(loc=1, fontsize=12)
58 plt.show()
59
60 \# l=2, m=+-2
ax = plt.subplot(111, polar=True)
ax.set_theta_offset(pi/2)
ax.plot(theta, x5, label=r'$1=2,m=\pm 2$')
ax.legend(loc=1, fontsize=12)
65 plt.show()
```

Compendio de patrones de radiación



El código que hace esta figura es

```
from __future__ import print_function
2 import numpy as np
3 from numpy import arccos, sin, cos, pi, array, sqrt, log, exp
4 import matplotlib
5 matplotlib.use('nbagg')
6 import matplotlib.pyplot as plt
7 from matplotlib import rc
9 rc('font',**{'family':'sans-serif','sans-serif':['Helvetica']})
10 ## for Palatino and other serif fonts use:
11 #rc('font',**{'family':'serif','serif':['Palatino']})
rc('text', usetex=True)
13
14 #LaTeX
plt.rc('text', usetex=True)
plt.rc('font', family='serif')
18 # Linespace for theta
19
theta = np.linspace(-pi, pi, 360)
21
22 # Variable definitions
x1 = 3/(8*pi)*(sin(theta))**2 #l=1,m=0
x^2 = 3/(16*pi)*(1 + (cos(theta))**2)#1=1,m=+-1
x_3 = 15/8*pi * (sin(theta))**2*(cos(theta))**2 #1=2,m=0
x4 = (5/8*pi) * (1 - 3*(cos(theta))**2 +
               4*(\cos(\text{theta}))**4) \#l=2, m=+-1
27
x5 = 5/16*pi * (1 - (cos(theta))**4)
29
30 fig = plt.figure()
31
32 #Plots
ax1 = fig.add_subplot(231, projection='polar')
ax1.plot(theta, x1, label=r'$l=1,m=0$')
ax2 = fig.add_subplot(232,projection='polar')
ax2. plot (theta, x2, label=r'$l=1,m=\pm 1$')
ax3 = fig.add_subplot(233,projection='polar')
38 ax3.plot(theta, x3, label=r'$l=2,m=0$')
as ax4 = fig.add_subplot(234, projection='polar')
ax4.plot(theta, x4, label=r'\$1=2,m=\pm 1\$')
ax5 = fig.add_subplot(235, projection='polar')
ax5.plot(theta, x5, label=r'$l=2,m=\pm 2$')
43
44 #Offsets
ax1.set_theta_offset(pi/2)
ax2.set_theta_offset(pi/2)
ax3.set_theta_offset(pi/2)
ax4.set_theta_offset(pi/2)
ax5.set_theta_offset(pi/2)
51 #Legends
ax1.legend(loc=4, fontsize=8)
ax2.legend(loc=4, fontsize=8)
ax3.legend(loc=4, fontsize=8)
ax4.legend(loc=4, fontsize=8)
ax5.legend(loc=4, fontsize=8)
58 #Axis style
59 ax1.axis('off')
60 ax2.axis('off')
61 ax3.axis(', off')
```

```
62 ax4.axis('off')
63 ax5.axis('off')
64 plt.show()
```

Problema 4

¿Cuánto tiempo tarda en caer un electrón al núcleo? Considere el átomo de hidrógeno y n=1.

Solución:

La pérdida de energía dominante en este caso está dada por la radiación dipolar, que utilizando la ecuación de Larmor podemos escribir como

$$\frac{dU}{dt} = -\langle P \rangle = -\frac{2a^2e^2\omega^4}{3c^3}. (4.1)$$

Para un electrón de carga -e y masa m_e en una órbita de radio a acerca de un núcleo fijo de carga +e (átomo de hidrógeno), la segunda ley de Newton, F=ma nos dice que

$$\frac{e^2}{a^2} = m\frac{v^2}{a} = m\omega^2 a, (4.2)$$

de manera que

$$\omega^2 = \frac{e^2}{ma^3},\tag{4.3}$$

y también la energía total será

$$U = -\frac{e^2}{a} + \frac{1}{2}mv^2 = -\frac{e^2}{2a}. (4.4)$$

Usando las ecuaciones (4.3) y (4.4) en la ecuación (4.1), tenemos

$$\frac{dU}{dt} = \frac{e^2}{2a^2}\dot{a} = -\frac{2e^6}{3a^4m^2c^3},\tag{4.5}$$

o

$$a^{2}\dot{a} = \frac{1}{3}\frac{da^{3}}{dt} = -\frac{4e^{4}}{3m^{2}c^{3}} = -\frac{4}{3}r_{0}^{2}c,$$
(4.6)

donde $r_0 = e^2/mc^2$ es el radio clásico del electrón. Entonces

$$a^3 = a_0^3 - 4r_0^2 ct. (4.7)$$

El tiempo de caída del electrón será entonces $(a \to 0)$

$$t_{\text{caída}} = \frac{a_0^3}{4r_0^2c}. (4.8)$$

Sustituyendo los valores conocidos para $r_0 = 2.8 \times 10^{-13}$ cm y $a_0 = 5.3 \times 10^{-9}$ cm, el tiempo de caída del electrón al núcleo será $t_{\text{caída}} = 1.6 \times 10^{-11}$ s. Este es el orden de magnitud para el tiempo de vida de un átomo de hidrógeno excitado con n = 1.

Referencias

- [1] L. Landau y E. Lifshitz, *Teoría Clásica de los campos*, Vol. 2 del Curso de Física Teórica, 2da edición, 1992.
- [2] A. Zangwill, Modern Electrodynamics, Cambridge University Press, 2012.
- [3] D. Griffits, Introduction to Electrodynamics, 4ta edición, Pearson Education, 2013.
- [4] J. Jackson, Classical Electrodynamics, 3ra edición. John Wiley and Sons, Inc. 1999.