

GUÍA DE RESOLUCIÓN DE PARCIALES DE ANÁLISIS NUMÉRICO

①

EJERCICIO N.º 1 → SISTEMAS DE ECUACIONES LINEALES.

- MÉTODO DE GAUSS SIN PIVOTE (SUSTITUCIÓN HACIA ATRÁS)

EL MÉTODO DE GAUSS CONSISTE EN LLIGAR A LA MATRIZ ORIGINAL A UNA MATRIZ TRIANGULAR SUPERIOR (U) Y LUEGO HACER LA SUSTITUCIÓN HACIA ATRÁS.

* CUANTO MAYOR ES EL ELEMENTO PIVOTE, MENOR ES EL ERRORE DE REDONDEO QUE SE COMETE.

U : MATRIZ TRIANGULAR SUPERIOR

$$L : \text{MATRIZ TRIANGULAR INFERIOR} \quad | \quad L \cdot U = A$$

→ FORMAR POR LOS MULTIPLICADORES Y UMOS EN LA DIAGONAL.

- MÉTODO DE GAUSS CON PIVOTE PARCIAL (SUSTITUCIÓN HACIA ATRÁS)

SE BASA EN BUSCAR EL ELEMENTO DE MAYOR VALOR ABSOLUTO DE UNA COLUMNAS Y LLEVARLO A LA POSICIÓN DE PIVOTE. (COLOCARLO EN LA DIAGONAL)

- MÉTODO DE GAUSS CON PIVOTE TOTAL (SUSTITUCIÓN HACIA ATRÁS) → NO SE SUSTITUYE

SE BASA EN BUSCAR EN TODA LA MATRIZ EL ELEMENTO DE MAYOR VALOR ABSOLUTO Y TRATAR DE LLEVARLO A LA POSICIÓN DE PIVOTE. (COLOCARLO EN LA DIAGONAL)

EXAMPLE: Ejercicio de parcial.

SEA EL SIGUIENTE SIST:

$$\begin{bmatrix} 17 & 12 & 8 \\ 1800 & 1,2 & 1,4 \\ 16 & 9 & 4 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3,83 \\ 18,2 \\ -4,84 \end{pmatrix}$$

② HALLAR LA SOLUCIÓN DEL SISTEMA MEDIANTE EL MÉTODO DE GAUSS SIN PIVOTE UTILIZANDO UNA GRILLA DE 3 DÍGITOS SIGNIFICATIVOS Y REDONDEO. HALLAR LA DESCOMPOSICIÓN LU RESULTANTE.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 17 & 12 & 8 & -3,83 \\ 1800 & 1,2 & 1,4 & 18,2 \\ 16 & 9 & 4 & -4,84 \end{array} \right) \xrightarrow{1^{\text{er}} \text{ PASO}} \left(\begin{array}{ccc|c} 17 & 12 & 8 & -3,83 \\ (106) - 1270 & -847 & 424 & \\ (0,941) - 2,3 & -3,53 & -1,24 & \end{array} \right) \xrightarrow{2^{\text{do}} \text{ PASO}} \left(\begin{array}{ccc|c} 17 & 12 & 8 & -3,83 \\ (106) - 1270 & -847 & 424 & \\ (0,941) (0,00181) - 2 & -2,01 & \end{array} \right)$$

1^{er} PASO.

$$m_{21} = \frac{1800}{17} = 106 \quad \left. \begin{array}{l} \\ \end{array} \right\} \text{MULTIPLICADORES}$$
$$m_{31} = \frac{16}{17} = 0,941$$

LUEGO...

$$a'_{22} = a_{22} - m_{21} \cdot a_{12} = 1,2 - 106 \cdot 12 = 1,2 - 1270 = -1270$$

$$a'_{23} = a_{23} - m_{21} \cdot a_{13} = 1,4 - 106 \cdot 8 = 1,4 - 848 = -847$$

$$b'_2 = b_2 - m_{21} \cdot b_1 = 18,2 - 106 \cdot (-3,83) = 18,2 + 406 = 424$$

LA CUENTA DA -1268,8 PERO DEBE TENER 3 CIFRAS SIGNIFICATIVAS SOLAMENTE !!
(EL CERO NO ES CIFRA SIGNIFICATIVA)

$$a'_{32} = a_{32} - m_{31} \cdot a_{12} = 9 - 0,941 \cdot 12 = 9 - 11,3 = -2,3$$

$$a'_{33} = a_{33} - m_{31} \cdot a_{13} = 4 - 0,941 \cdot 8 = 4 - 7,53 = -3,53$$

$$b'_3 = b_3 - m_{31} \cdot b_1 = -4,84 + 0,941 \cdot 3,83 = -4,84 + 3,60 = -1,24$$

2^{do} PASO

$$m_{32} = \frac{-2,3}{-12,70} = 0,00181$$

$$a''_{33} = a'_{33} - m_{32} \cdot a_{23} = -3,53 + 0,00181 \cdot 8,47 = -3,53 + 1,53 = -2$$

$$b'_3 = b'_3 - m_{32} \cdot b'_2 = -1,24 - 0,00181 \cdot 4,24 = -1,24 - 0,767 = -2,01$$

SUSTITUCIÓN INVERSA.

$$x_3 = \frac{-2,01}{-2} \Rightarrow | x_3 = 1,005 |$$

$$-12,70 \cdot x_2 - 8,47 \cdot 1,005 = 4,24 \Rightarrow -12,70 \cdot x_2 - 8,51 = 4,24 \Rightarrow x_2 = \frac{4,24 + 8,51}{-12,70} \Rightarrow | x_2 = -1,004 |$$

$$7 \cdot x_1 - 12 \cdot 1,004 + 8 \cdot 1,005 = -3,83 \Rightarrow x_1 = \frac{-3,83 + 12,05 - 8,04}{7} \Rightarrow | x_1 = 0,0106 |$$

$$\therefore \boxed{x = \begin{pmatrix} 0,0106 \\ -1,004 \\ 1,005 \end{pmatrix}} \text{ DTA}$$

$$L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 106 & 1 & 0 \\ 0,941 & 0,00181 & 1 \end{pmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} 17 & 12 & 8 \\ 0 & -12,70 & -8,47 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

- MÉTODO DE REFINAMIENTO ITERATIVO.

PARA REFINAR LA SOLUCIÓN PRIMERO DEBE DETERMINARSE EL RESIDUO (r), TRABAJANDO PARA ELLA CON DOBLE PRECISIÓN.

SE DEBE RESOLVER EL SIGUIENTE SISTEMA:

$$r = b - A \cdot \tilde{x} = A \cdot x - A \cdot \tilde{x} = A \cdot (x - \tilde{x}) = A \cdot \delta x$$

$$\Rightarrow r = A \cdot \delta x \Rightarrow P \cdot r = P \cdot A \cdot \delta x \text{ con } P \cdot A = L \cdot U$$

$$\Rightarrow P \cdot r = L \cdot U \cdot \delta x \text{ TOMANDO } y = U \cdot \delta x \Rightarrow \begin{cases} L \cdot y = P \cdot r & \textcircled{1} \\ U \cdot \delta x = y & \textcircled{2} \end{cases}$$

EL RESIDUO SE DETERMINA COMO: $| r = b - A \cdot \tilde{x} | \text{ } \textcircled{3}$

\tilde{x} : ES LA SOLUCIÓN HACIDA ANTES (PUNTO $\textcircled{2}$)

P : MATRIZ DE TRANSPOSICIÓN.

PROCEDIMIENTO

(2)

1º) SE DETERMINA EL RESIDUO (r) UTILIZANDO LA FÓRMULA (3) CON DOBLE PRECISIÓN

2º) SE DETERMINA y UTILIZANDO LA FÓRMULA (1)

3º) SE DETERMINA d_x UTILIZANDO LA FÓRMULA (2)

4º) SE DETERMINA LA NUEVA SOLUCIÓN REFINADA COMO: $\tilde{x}_2 = \tilde{x} + d_x$

EJEMPLO: CONTINUACIÓN EJERCICIO DE PARCIAL

(b) REFINAR LA SOLUCIÓN CON LA LU HALLADA PREVIAMENTE

PARA REFINAR LA SOLUCIÓN DEBO TRABAJAR CON EL RESIDUO RESOLVIENDO EL SIGUIENTE SISTEMA:

$$r = b - A \cdot \tilde{x} = A \cdot x - A \cdot \tilde{x} = A \cdot (x - \tilde{x}) = A \cdot d_x$$

$$\Rightarrow P \cdot r = P \cdot A \cdot d_x \text{ con } P \cdot A = L \cdot U \Rightarrow P \cdot r = L \cdot U \cdot d_x$$

TOMO: $y = U \cdot d_x \Rightarrow \begin{cases} P \cdot r = L \cdot y & (1) \\ y = U \cdot d_x & (2) \end{cases}$

DETERMINO EL RESIDUO UTILIZANDO DOBLE PRECISIÓN:

$$| r = b - A \cdot \tilde{x} |$$

$$\Rightarrow r = \begin{pmatrix} -3,83 \\ 18,2 \\ -4,84 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 17 & 12 & 8 \\ 1800 & 1,2 & 1,4 \\ 16 & 9 & 4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0,0106 \\ -1,004 \\ 1,005 \end{pmatrix}$$

EN ESTE CASO CON 6 DÍGITOS SIGNIFICATIVOS
Y REDONDEO.

$$\Rightarrow r = \begin{pmatrix} -3,83 \\ 18,2 \\ -4,84 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 17 \cdot 0,0106 - 12 \cdot 1,004 + 8 \cdot 1,005 \\ 1800 \cdot 0,0106 - 1,2 \cdot 1,004 + 1,4 \cdot 1,005 \\ 16 \cdot 0,0106 - 9 \cdot 1,004 + 4 \cdot 1,005 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3,83 \\ 18,2 \\ -4,84 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 0,1802 - 12,048 + 8,04 \\ 19,08 - 1,2048 + 1,407 \\ 0,1696 - 9,036 + 4,02 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow r = \begin{pmatrix} -3,83 \\ 18,2 \\ -4,84 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -3,8278 \\ 19,2022 \\ -4,8464 \end{pmatrix} \Rightarrow r = \begin{pmatrix} -0,0022 \\ -1,0822 \\ 0,0064 \end{pmatrix}$$

REEMPLAZO EN (1) PARA DETERMINAR y ...

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -0,0022 \\ -1,0822 \\ 0,0064 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0,941 & 1 & 0 \\ 0,941 \cdot 0,0022 & 0,941 \cdot -1,0822 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} y_1 = -0,0022 \\ 106 \cdot y_1 + y_2 = -1,0822 \\ 0,941 \cdot y_1 + 0,00181 \cdot y_2 + y_3 = 0,0064 \end{cases}$$

$$\therefore y_2 = -1,0822 + 106 \cdot 0,0022 = -1,0822 + 0,233 \Rightarrow | y_2 = -0,849 |$$

$$y_3 = 0,0064 + 0,941 \cdot 0,0022 + 0,00181 \cdot 0,849 = 0,0064 + 0,00207 + 0,00154 \Rightarrow | y_3 = 0,0101 |$$

DETERMINA δx REEMPLAZANDO EN ③ ...

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 17 & 12 & 8 & -0,0022 \\ 0 & -1270 & -847 & -0,849 \\ 0 & 0 & -2 & 0,01001 \end{array} \right)$$

$$\bullet \delta x_3 = \frac{0,01001}{-2} \Rightarrow \boxed{\delta x_3 = -0,005005}_x$$

$$\bullet -1270 \cdot \delta x_2 - 847 \cdot \delta x_3 = -0,849 \Rightarrow \delta x_2 = \frac{-0,849 - 847 \cdot 0,005005}{-1270} = \frac{-0,849 - 4,24}{-1270}$$

$$\Rightarrow \boxed{\delta x_2 = 0,004007}_x$$

$$\bullet 17 \cdot \delta x_1 + 12 \cdot \delta x_2 + 8 \cdot \delta x_3 = -0,0022 \Rightarrow \delta x_1 = \frac{-0,0022 - 12 \cdot 0,004007 + 8 \cdot 0,005005}{17}$$

$$\Rightarrow \delta x_1 = \frac{-0,0022 - 0,048008 + 0,04004}{17} \Rightarrow \delta x_1 = -0,01024 \Rightarrow \boxed{\delta x_1 = 0,0006024}_x$$

FINALMENTE ...

$$x_2 = x_1 + \delta x = \begin{pmatrix} 0,0106 \\ -1,004 \\ 1,005 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0,0006024 \\ 0,004007 \\ -0,005005 \end{pmatrix} \Rightarrow \boxed{x_2 = \begin{pmatrix} 0,0112 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}}_{\text{DTA}}$$

ESTIMACIÓN DE $K(A)$

$K(A)$ es el número de condición de la matriz. A partir del mismo se puede determinar si la matriz está bien condicionada o mal condicionada.

$$\boxed{K(A) \approx \frac{\|f_x\|_\infty \cdot b^t}{\|x\|_\infty}} \quad b = 10 \text{ (generalmente)} \\ t: \text{INDICADO EN LA GRILLA.}$$

- Si $1 \leq K(A) \leq 100 \Rightarrow$ LA MATRIZ ESTÁ BIEN CONDICIONADA
- Si $K(A) > 100 \Rightarrow$ LA MATRIZ ESTÁ MAL CONDICIONADA.

EL VALOR EXACTO DE $K(A)$ SE DETERMINA COMO: $\boxed{K(A) = \|A\| \cdot \|A^{-1}\|}$

SIN EMBAJO NUNCA SE PIDE YA QUE SE REALIZAR MUCHAS CUELTAS.

EJEMPLO: CONTINUACIÓN EJERCICIO DE PARCIAL.

④ DIFERE EN ALGO SI SE UTILIZA PIVOTE PARCIAL O TOTAL. INDICAR SI CON LOS RESULTADOS DE ③ Y ⑥ SE PUEDE OBTENER UNA ESTIMACIÓN DE $K(A)$.

AL UTILIZAR PIVOTE PARCIAL O TOTAL SE COMETE UN ERROR SERIO PUES SE BUSCA COLOCAR COMO PIVOT (EN LA DIAGONAL) EL ELEMENTO DE MAYOR MÓDULO, LO QUE AFECTA POSITIVAMENTE A LOS MULTIPLICADORES Y POR ende AL PESO DE LA FILA. EN RESUMEN, SE REDUCE EL GRADO DE EFICIENCIA PROPIOS DE LOS MÉTODOS DIRECTOS

RESUELVO POR MÉTODO DE GAUSS CON PIVOTE PARCIAL POR FILAS

(a)

ES EL MÉTODO QUE SE TIENE SIEMPRE.

NOTA: CUANDO SE RESUELVE CON PIVOTE PARCIAL O TOTAL TENER CUIDADO EN COMO
SUSTITUIR LA MATRIZ P.

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 17 & 12 & 8 & -3,83 \\ 1800 & 1,2 & 1,4 & 18,2 \\ 16 & 9 & 4 & -4,84 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{1er PIVOT}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1800 & 1,2 & 1,4 & 18,2 \\ 17 & 12 & 8 & -3,83 \\ 16 & 9 & 4 & -4,84 \end{array} \right) \xrightarrow{\text{2do PIVOT}} \left(\begin{array}{ccc|c} 1800 & 1,2 & 1,4 & 18,2 \\ 0,00944 & 12 & 7,99 & -4,002 \\ 0,00889 & 8,99 & 3,99 & -5,002 \end{array} \right)$$

3^{er}

PASO $\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1800 & 1,2 & 1,4 & 18,2 \\ 0,00944 & 12 & 7,99 & -4,002 \\ 0,00889 & 8,99 & 3,99 & -5,002 \end{array} \right)$

1^{er} PASO \rightarrow INTERCAMBIO $F_1 \leftrightarrow F_2$ (TAMBIÉN SE INTERCAMBIAN EN LA MATRIZ P !!)

2^{do} PASO

$$m_{21} = \frac{17}{1800} = 0,00944$$

$$m_{31} = \frac{16}{1800} = 0,00889$$

WEBO...

$$a'_{22} = a_{22} - m_{21} \cdot a_{21} = 12 - 0,00944 \cdot 1,2 = 12 - 0,0113 = 11,988$$

$$a'_{23} = a_{23} - m_{21} \cdot a_{13} = 8 - 0,00944 \cdot 1,4 = 8 - 0,0132 = 7,988$$

$$b'_2 = b_2 - m_{21} \cdot b_1 = -3,83 - 0,00944 \cdot 18,2 = -3,83 - 0,172 = -4,002$$

$$a'_{32} = a_{32} - m_{31} \cdot a_{12} = 9 - 0,00889 \cdot 1,2 = 9 - 0,0107 = 8,988$$

$$a'_{33} = a_{33} - m_{31} \cdot a_{13} = 4 - 0,00889 \cdot 1,4 = 4 - 0,0124 = 3,988$$

$$b'_3 = b_3 - m_{31} \cdot b_1 = -4,84 - 0,00889 \cdot 18,2 = -4,84 - 0,162 = -5,002$$

3^{er} PASO.

$$m_{32} = \frac{8,988}{12} = 0,749$$

$$a''_{33} = a'_{33} - m_{32} \cdot a'_{23} = 3,988 - 0,749 \cdot 7,988 = 3,988 - 5,988 = -2,002$$

$$b''_3 = b'_3 - m_{32} \cdot b'_2 = -5,002 + 0,749 \cdot 4,002 = -5,002 + 3 = -2,002$$

SUSTITUCIÓN INVERSA.

$$x_3 = \frac{-2,002}{-1,988} \Rightarrow x_3 = 1,006$$

$$12 \cdot x_2 + 7,988 \cdot 1,006 = -4,002 \Rightarrow x_2 = \frac{-4,002 - 8,04}{12} = \frac{-12,04}{12} \Rightarrow x_2 = -1,003$$

$$1800 \cdot x_1 + 1,2 \cdot 1,003 + 1,4 \cdot 1,006 = 18,2 \Rightarrow x_1 = \frac{18,2 + 1,204 - 1,408}{1800} = \frac{18}{1800} \Rightarrow x_1 = 0,01$$

$$\Rightarrow x = \begin{pmatrix} 0,01 \\ -1,003 \\ 1,006 \end{pmatrix}$$

DTA

ESTIMACIÓN DE K(A)

$$K(A) = \frac{\|f_x\|_\infty}{\|x\|_\infty} \cdot 10^3 = \frac{0,005005 \cdot 10^3}{1,005} \Rightarrow K(A) = 4,98$$

DTA

Como $1 \leq K(A) \leq 100 \Rightarrow$ LA MATRIZ ESTÁ BIEN CONDICIONADA.

ALGO MAS DE TEORÍA.

Si $|a_{ii}| > \sum_{j=1}^n |a_{ij}|$ con $i \neq j \Rightarrow$ LA MATRIZ ES ESTRUCTURALMENTE DIAGONAL DOMINANTE

LA VENTAJA DE ESTOS MATERICES ES QUE NO HAY QUE HACER INTERCAMBIO DE FILAS CUANDO SE APLICA GAUSS.

NORMA DE UN VECTOR

$$\|\cdot\|: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} > 0$$

• NORMA 1

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i| \quad \|x-y\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i - y_i|$$

• NORMA 2

$$\|x\|_2 = \left(\sum_{i=1}^n x_i^2 \right)^{1/2}$$

• NORMA oo

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$$

- MÉTODO ITERATIVO DE JACOBI

1º) SE OBTIENEN LAS ECUACIONES DEL SISTEMA DADO

2º) SE PROPONE UNA SOLUCIÓN INICIAL; POR LO GENERAL $x_0 = (0, 0, 0)$

3º) SE DETERMINAN LAS SIGUIENTES SOLUCIONES A PARTIR DE LAS ANTERIORES.

- MÉTODO ITERATIVO DE GAUSS - SEIDEL

1º) SE OBTIENEN LAS ECUACIONES DEL SISTEMA DADO

2º) SE PROPONE UNA SOLUCIÓN INICIAL; POR LO GENERAL $x_0 = (0, 0, 0)$

3º) SE DETERMINAN LAS SIGUIENTES SOLUCIONES A PARTIR DE LAS ANTERIORES Y DE LAS OBTENIDAS PARA ELLA NUEVA SOLUCIÓN.

NOTA: LA DIFERENCIA ENTRE LOS MÉTODOS DE JACOBI Y GAUSS-SEIDEL SE BASA EN QUE EN EL SEGUNDO MÉTODO DEBE UTILIZARSE LOS DATOS MÁS RECENTES HACIENDO PARA DETERMINAR LA SOLUCIÓN; DE ESTA MANERA SE LLEGA A LA SOLUCIÓN FINAL EN MENOS ITERACIONES.

(4)

$$\text{Por Jacobi} \rightarrow x_i^{(k+1)} = f(x_i^{(k)})$$

$$\text{Por Gauss-Seidel} \rightarrow x_i^{(k+1)} = f(x_i^{(k+1)}) \text{ CUANDO ES POSIBLE.}$$

EL PROCESO DE ITERACIÓN SE DETIENE CUANDO:

- $\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\| \leq \epsilon$
- CANTIDAD ITERACIONES $\geq N_{\max}$

CRITERIO DE CONVERGENCIA

Si $|a_{ii}| > \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \text{ con } i \neq j \Rightarrow \text{LA MATRIZ ES ESTRUCTURALMENTE DIAGONAL DOMINANTE.}$

↳ LOS ELEMENTOS DE LA DIAGONAL SON MAYORES QUE LA SUMA DEL RESTO DE LOS ELEMENTOS DE ESA FILA (TODO EN MÓDULO)

Si A es ESTRUCTURALMENTE DIAGONAL DOMINANTE \Rightarrow JACOBI Y GAUSS-SEIDEL CONVERGEN

EJEMPLO: EJERCICIO DE PRACTICA

RESUELVA EL SIGUIENTE SISTEMA DE ECUACIONES LINEALES $A \cdot x = b$,

$$\begin{bmatrix} 10 & -1 & 0 \\ -1 & 10 & -2 \\ 0 & -2 & 10 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 \\ 7 \\ 6 \end{pmatrix}$$

② UTILIZANDO EL MÉTODO ITERATIVO DE JACOBI HASTA QUE $\|x^k - x^{k+1}\| \leq 10^{-2}$

como $|a_{ii}| > \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \text{ con } i \neq j \Rightarrow$ LA MATRIZ ES ESTRUCTURALMENTE DIAGONAL DOMINANTE

\therefore EL MÉTODO CONVERGE.

$$\begin{cases} 10x_1 - x_2 = 9 & \textcircled{1} \\ -x_1 + 10x_2 - 2x_3 = 7 & \textcircled{2} \\ -2x_2 + 10x_3 = 6 & \textcircled{3} \end{cases}$$

$$\text{DE } \textcircled{1} \dots \quad x_1 = \frac{9}{10} + \frac{1}{10}x_2$$

$$\text{DE } \textcircled{2} \dots \quad x_2 = \frac{7}{10} + \frac{1}{10}x_1 + \frac{2}{10}x_3$$

$$\text{DE } \textcircled{3} \dots \quad x_3 = \frac{6}{10} + \frac{2}{10}x_2$$

k	x_1	x_2	x_3	E
0	0	0	0	-
1	0,9	0,7	0,6	1,288
2	0,97	0,91	0,74	0,262
3	0,991	0,945	0,782	0,0586
4	0,9945	0,9555	0,789	0,01309
5	0,99555	0,95725	0,7911	0,00325 $< 10^{-2}$

$$\Rightarrow \boxed{x = \begin{pmatrix} 0,99555 \\ 0,95725 \\ 0,7911 \end{pmatrix}} \text{ PTA}$$

(b) IDÉM AL PUNTO (a) CON EL MÉTODO DE GAUSS - SEIDEL.

k	x_1	x_2	x_3	E
0	0	0	0	-
1	0,9	0,79	0,758	1,417
2	0,979	0,9495	0,7899	0,1808
3	0,99495	0,957475	0,791495	0,0179
4	0,9957475	0,9578737	0,7915747	0,000895 $< 10^{-2}$

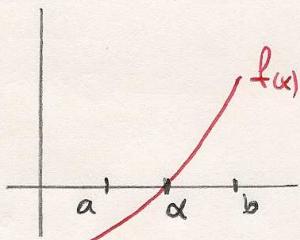
$$\Rightarrow \boxed{x = \begin{pmatrix} 0,9957475 \\ 0,9578737 \\ 0,7915747 \end{pmatrix}} \text{ PTA}$$

$$\begin{pmatrix} P \\ E \\ S \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I & X \\ L & X \\ U & X \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

• EJERCICIO NRO. 2 → CÁLCULO DE LAS RAÍCES DE UNA FUNCIÓN.

(5)

LOS MÉTODOS QUE SE UTILIZAN SON MÉTODOS ITERATIVOS QUE CONSISTEN EN REPRODUCIR UNA RAÍZ x_0 SI IR PROBANDO Y FORMANDO UNA SUCESIÓN DE RAÍCES QUE SEGUIMENTE VAN A CONVERGIR A α .



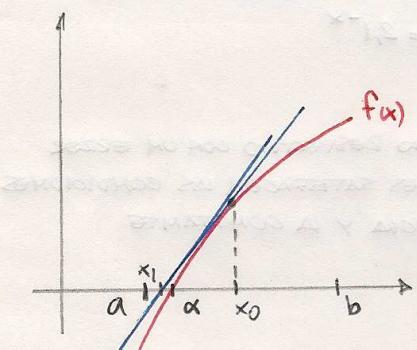
LOS DISTINTOS MÉTODOS DIFEREN EN LA FORMA EN QUE SE BUSCAN LOS $x_0, x_1, x_2, \dots, x_n$

- MÉTODO DE NEWTON - RAPHSON

ORDEN DE CONVERGENCIA = O.C. = 2

CONSTANTE ABSOLUTA DEL ERROR = C.A. = 0,485

$$\text{C.A.} = \frac{f''(\alpha)}{2 \cdot f'(\alpha)}$$



LA RECTA TANGENTE EN x_0 CORTA AL EJE EN x_1 , SI ALCUA LA RECTA TANGENTE EN x_1 CORTA EL EJE MAS CERCA DE α

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)} \rightarrow \text{FÓRMULA GENERAL PARA ITERAR}$$

CONDICIÓN DE PARADA: $|x_{n-1} - x_n| \leq \epsilon$ CON ϵ : ERROR ABSOLUTO PERMITIDO
o
NÚMERO DE ITERACIONES.

CONDICIONES DE CONVERGENCIA DEL MÉTODO

- 1º) $f'(x) \neq 0$ EN $[a; b]$
 - 2º) $f''(x)$ MANTIENE EL SIGNO EN $[a, b]$
- } ES DECIR QUE $f(x)$ DEBE SER MONÓTONA CRECIENTE O DECRECIENTE.

PROCEDIMIENTO.

- 1º) VERIFICAR QUE HAYA UNA RAÍZ EN EL INTERVALO DADO ANALIZANDO LA FUNCIÓN EN LOS EXTREMOS.
- 2º) VERIFICAR QUE SE CUMPLAN LAS CONDICIONES DEL TEOREMA DE PUNTO FIJO (TPF)
- 3º) DETERMINAR LA FÓRMULA DE ITERACIÓN DE NEWTON - RAPHSON E ITERAR

- MÉTODO DE ITERACIÓN DE PUNTO FIJO.

PASAMOS DE UN PROBLEMA DEL TIPO $f(x) = 0$ A OTRO DEL TIPO $g(x) = x$ DONDE LOS PUNTOS FIJOS DE $g(x)$ SON RAÍCES DE $f(x)$

CONDICIONES DEL TEOREMA DE PUNTO FIJO. (TPF)

- 1] $g(x)$ es continua en $[a,b]$
- 2] $g(x): [a,b] \rightarrow [a,b]$
- 3] $|g'(x)| \leq k < 1 \rightarrow$ ESTA NO SE DEMOSTRA NUNCA.

EJERCICIO: EJERCICIO DE PRACTICA

DADA LA FUNCIÓN $f(x) = x - 2,1^x$; SE PIDE ENCONTRAR EL CERO DE $f(x)$ QUE SE ENCUENTRA EN EL INTERVALO $[0,1]$

(a) MEDIANTE LA FUNCIÓN DE ITERACIÓN DE PUNTO FIJO $g_1(x) = 2,1^{-x}$

(b) MEDIANTE EL MÉTODO DE NEWTON - RAPHSON.

EN AMBOS CASOS EFECTÚE LOS CÁLCULOS PARA LLEGAR AL PUNTO FIJO RESPECTIVO CON UN ERRORE ABSOLUTO MENOR QUE $\epsilon = 10^{-4}$. VERIFIQUE SI AMBAS FUNCIONES SATISFAZEN LAS CONDICIONES DE TPF. CALCULE EN AMBOS CASOS EL ORDEN DE CONVERGENCIA Y LA CONSTANTE ASINTÓTICA DEL ERROR.

(a) $g(x) = 2,1^{-x}$

SOLUCIÓN INICIAL: $x_0 = 0$

ITERACIÓN: $|x_{n+1} - g(x_n)|$

n	x	$g(x)$	ϵ
0	0	1	
1	1	0,476190476	
2	0,476190476	0,702363995	
3	0,702363995	0,59386095	
4	0,59386095	0,643645212	
5	0,643645212	0,620304731	
6	0,620304731	0,631140205	
7	0,631140205	0,626086656	
8	0,626086656	0,628438522	
9	0,628438522	0,627342893	
10	0,627342893	0,62785306	
11	0,62785306	0,627615455	
12	0,627615455	0,627726106	$0,0001106 > 10^{-4}$
13	0,627726106	0,627674574	$0,000015 < 10^{-4} \therefore$

$x = 0,627674574$

b)

$$\phi(x) = x - \frac{f(x)}{f'(x)}$$

c)

Siendo ...

$$f(x) = x - z_1^{-x} = x - e^{\ln(z_1^{-x})} \Rightarrow f(x) = x - e^{-x \cdot \ln(z_1)}$$

$$\Rightarrow f'(x) = 1 + e^{-x \cdot \ln(z_1)} \cdot \ln(z_1)$$

Por lo tanto ...

$$\phi(x) = x - \frac{x - z_1^{-x}}{1 + e^{-x \cdot \ln(z_1)} \cdot \ln(z_1)}$$

Solución inicial : $x_0 = 0$

Iteración : $x_{n+1} = \phi(x_n)$

n	x	$\phi(x)$	E
0	0	0,57407346	
1	0,57407346	0,627347399	
2	0,627347399	0,627690933	0,000343 > 10 ⁻⁴
3	0,627690933	0,627690947	0,00000014 < 10 ⁻⁴ ∴ $\alpha = 0,627690947$ DTA

Verifico que las dos funciones satisfacen las condiciones de TPF

• Para $g(x)$

1) $g(x)$ es continua en $[0; 1]$

2) $g(x) : [0; 1] \rightarrow [0; 1]$

$$g(0) = 1 \in [0; 1]$$

$$g(1) = 0,47619\dots \in [0; 1]$$

Debo verificar que para dentro del intervalo :

$$g'(x) = e^{-x \cdot \ln(z_1)} \cdot (-\ln(z_1)) < 0 \quad \forall x \in [0; 1] \Rightarrow g(x) \text{ es monótona decreciente.}$$

Como $g(x)$ es monótona decreciente \Rightarrow NO HAY MÍNÚN PUNTO EN DONDE $g'(x) = 0$ Y

TENGA UN "PICO" QUE SE ESCAPE DEL INTERVALO -

• Para $\phi(x)$

1) $\phi(x)$ es discontinua $\Leftrightarrow 1 + e^{-x \cdot \ln(z_1)} \cdot \ln(z_1) = 0$

$$\nexists x \in [0; 1] / 1 + e^{-x \cdot \ln(z_1)} \cdot \ln(z_1) = 0 \Rightarrow \phi(x)$$

2) $\phi(x) : [0; 1] \rightarrow [0; 1]$

$$\phi_{(0)} = 0,57407\dots \in [0; 1]$$

$$\phi_{(1)} = 0,613\dots \in [0; 1]$$

DEBO ANALIZAR DOS CASOS DENTRO DEL INTERVALO:

YO SÉ QUE $f(a) = 0$, $\phi(a) = a$ Y $\phi'(a) = 0$

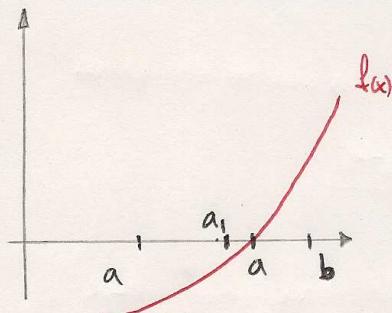
COMO $\phi(a)$ TIENE UN EXTREMO LOCAL EN a Y $\phi(a) = a$ Y POR HIPÓTESIS $a \in [0;1]$

\Rightarrow PUEDO AFIRMAR QUE $\phi: [0;1] \rightarrow [0;1]$

- MÉTODO DE LA BISECCIÓN \rightarrow POCO USUAL QUE SE TOME.

OCDEM DE CONVERGENCIA = O.C. = 1

CONSTANTE ASINTÓTICA DEL ALGORITMO = C.A. = 0,5



SE RECORDE TOMANDO EL PUNTO MEDIO DEL INTERVALO DADO Y ANALIZANDO LA FUNCIÓN EN LOS EXTREMOS Y PUNTO MEDIO PARA DETERMINAR EL NUEVO INTERVALO A ANALIZAR, Y ASÍ SUCESSIONALMENTE HASTA HACER q.

UNA PROPIEDAD IMPORTANTE DE ESTE MÉTODO ES QUE Siempre converge a la raíz (a)

CÓMO ESTABLECER LA CANTIDAD DE ITERACIONES PREVIAMENTE.

$$\frac{b_0 - a_0}{2^{n+1}} \leq \varepsilon$$

n: NÚMERO DE ITERACIONES

a_0, b_0 : EXTREMOS DEL INTERVALO INICIAL

ε : ERROR ADMITIDO.

EJEMPLO: EJERCICIO DE PRACTICA

SEA LA FUNCIÓN $f(x) = \ln\left(\frac{x}{5}\right) + x^2$. SE DESEA ENCONTRAR EL CERO QUE POSEE DICHA FUNCIÓN EN EL INTERVALO $[1;2]$.

① ENCONTRAR EL CERO POR EL MÉTODO DE LA BISECCIÓN CON UN ERROR ABSOLUTO DE 10^{-2} . ESTIMAR PREVIAMENTE LAS ITERACIONES NECESARIAS.

② PARA DETERMINAR EL NÚMERO DE ITERACIONES UTILIZO LA SIGUIENTE FÓRMULA:

$$\frac{b_0 - a_0}{2^{n+1}} \leq \varepsilon \Rightarrow \frac{2-1}{2^{n+1}} \leq \frac{0,01}{2} \Rightarrow \log_2(100) \leq n+1 \Rightarrow \frac{\log_{10}(100)}{\log_{10}(2)} - 1 \leq n$$

$$\Rightarrow n \geq 5,644 \Rightarrow \boxed{n \geq 6}$$

n	a	b	x _m	f(a)	f(b)	f(x _m)
1	1	2	1,5	<0	>0	>0
2	1	1,5	1,25	<0	>0	>0
3	1	1,25	1,125	<0	>0	<0
4	1,125	1,25	1,1875	<0	>0	<0
5	1,1875	1,25	1,21875	<0	>0	>0
6	1,1875	1,21875	1,203125	<0	>0	>0

como $f(1,1875) < 0$ y $f(1,203125) > 0$ llegando a la sexta iteración

(3)

\Rightarrow Se puede afirmar que $\exists \alpha \in [1,1875; 1,203125] / f(\alpha) = 0$

EJERCICIO Nro. 3 \rightarrow POLINOMIO INTERPOLANTE.

MÉTODO DE LAS DIFERENCIAS DIVIDIDAS DE NEWTON

x_i	$f(x_i)$	$f[x_i; x_{i+1}]$	$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}]$	$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}; x_{i+3}]$
x_0	$f(x_0)$		$\equiv f'(x_0)$	
x_1	$f(x_1)$	$f[x_0; x_1]$	$f[x_0; x_1; x_2]$	
x_2	$f(x_2)$	$f[x_1; x_2]$	$f[x_0; x_1; x_2]$	$f[x_0; x_1; x_2; x_3]$
x_3	$f(x_3)$	$f[x_2; x_3]$	$f[x_1; x_2; x_3]$	

$$f[x_i; x_{i+1}] = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i}$$

$$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}] = \frac{f(x_{i+1}); x_{i+2}] - f[x_i; x_{i+1}]}{x_{i+2} - x_i}$$

el polinomio queda formado por ...

$$P(x) = f(x_3) + f[x_2; x_3] \cdot (x - x_3) + f[x_1; x_2; x_3] \cdot (x - x_3)(x - x_2) + f[x_0; x_1; x_2; x_3] \cdot (x - x_3)(x - x_2)(x - x_1)$$

O BIEN ...

$$P(x) = f(x_0) + f[x_0; x_1] \cdot (x - x_0) + f[x_0; x_1; x_2] \cdot (x - x_0)(x - x_1) + f[x_0; x_1; x_2; x_3] \cdot (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$

DE CUALQUIERA DE LAS DOS MANERAS SE LLEGA A LO MISMO.

NOTA: UNA VES HALLADO EL POLINOMIO DEBE VERIFICARSE QUE SE CUMPLAN LAS CONDICIONES DADAS.

EXAMPLE: EJERCICIO DE PARCIAL

DADAS LAS SIGUIENTES 5 CONDICIONES, SE PIDE HALLAR EL POLINOMIO INTERPOLANTE DE MENOR GRADO QUE SATISFAZA.

x	$f(x)$	$f^{(1)}(x)$
-1	0	1
0	1	No
1	0	1

GRADO DEL POLINOMIO = $n - 1$ | n : CANTIDAD DE COEFFICIENTES.

NOTA: SE DEBEN REPETIR AQUELLOS x_i CUYA $f'(x_i)$ ESTÁ DADA COMO COEFICIENTE !!

x_i	$f(x_i)$	$f[x_i; x_{i+1}]$	$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}]$	$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}; x_{i+3}]$	$f[x_i; x_{i+1}; x_{i+2}; x_{i+3}; x_{i+4}]$
$x_0 = -1$	$f(x_0) = 0$	$f[x_0; x_1] = 1$			
$x_1 = -1$	$f(x_1) = 0$	$f[x_1; x_2] = 1$	$f[x_0; x_1; x_2] = 0$		
$x_2 = 0$	$f(x_2) = 1$	$f[x_2; x_3] = -1$	$f[x_1; x_2; x_3] = -1$	$f[x_0; x_1; x_2; x_3] = -\frac{1}{2}$	$f[x_0; x_1; x_2; x_3; x_4] = 1$
$x_3 = 1$	$f(x_3) = 0$	$f[x_3; x_4] = 1$	$f[x_2; x_3; x_4] = 2$	$f[x_1; x_2; x_3; x_4] = \frac{3}{2}$	
$x_4 = 1$	$f(x_4) = 0$				

$$f[x_0; x_1] = f'(x_0) = f'(x_1) = 1$$

$$f[x_1; x_2] = \frac{f(x_2) - f(x_1)}{x_2 - x_1} = \frac{1 - 0}{0 + 1} = 1$$

$$f[x_3; x_4] = f'(x_3) = f'(x_4) = 1$$

$$f[x_2; x_3] = \frac{f(x_3) - f(x_2)}{x_3 - x_2} = \frac{0 - 1}{1 - 0} = -1$$

$$f[x_0; x_1; x_2] = \frac{f[x_1; x_2] - f[x_0; x_1]}{x_2 - x_0} = \frac{1 - 1}{0 + 1} = 0$$

$$f[x_1; x_2; x_3] = \frac{f[x_2; x_3] - f[x_1; x_2]}{x_3 - x_1} = \frac{-1 - 1}{1 + 1} = -1$$

$$f[x_2; x_3; x_4] = \frac{f[x_3; x_4] - f[x_2; x_3]}{x_4 - x_2} = \frac{1 + 1}{1 - 0} = 2$$

$$f[x_0; x_1; x_2; x_3] = \frac{f[x_1; x_2; x_3] - f[x_0; x_1; x_2]}{x_3 - x_0} = \frac{-1 - 0}{1 + 1} = -\frac{1}{2}$$

$$f[x_1; x_2; x_3; x_4] = \frac{f[x_2; x_3; x_4] - f[x_1; x_2; x_3]}{x_4 - x_1} = \frac{2 + 1}{1 + 1} = \frac{3}{2}$$

$$f[x_0; x_1; x_2; x_3; x_4] = \frac{f[x_1; x_2; x_3; x_4] - f[x_0; x_1; x_2; x_3]}{x_4 - x_0} = \frac{\frac{3}{2} + \frac{1}{2}}{1 + 1} = 1$$

WEED...

$$\begin{aligned} P(x) &= f(x_4) + f[x_3; x_4] \cdot (x - x_4) + f[x_2; x_3; x_4] \cdot (x - x_4)(x - x_3) + f[x_1; x_2; x_3; x_4] \cdot (x - x_4)(x - x_3)(x - x_2) \\ &\quad + f[x_0; x_1; x_2; x_3; x_4] \cdot (x - x_4)(x - x_3)(x - x_2)(x - x_1) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow P(x) = 0 + 1 \cdot (x - 1) + 2 \cdot (x - 1)(x - 1) + \frac{3}{2} \cdot (x - 1)(x - 1)(x - 0) + 1 \cdot (x - 1)(x - 1)(x - 0)(x + 1)$$

$$\Rightarrow P(x) = x - 1 + 2 \cdot (x^2 - 2x + 1) + \frac{3}{2} \cdot x \cdot (x^2 - 2x + 1) + x \cdot (x^2 - 2x + 1)(x + 1)$$

$$\Rightarrow P(x) = x - 1 + 2x^2 - 4x + 2 + \frac{3}{2} \cdot (x^3 - 2x^2 + x) + x \cdot (x^3 + x^2 - 2x^2 - 2x + x + 1)$$

$$\Rightarrow P(x) = x^4 + 2x^3 - 4x^2 + 2 + \frac{3}{2}x^3 - 3x^2 + \frac{3}{2}x + x^4 + x^3 - 2x^3 - 2x^2 + x^2 + x$$

$$\Rightarrow \boxed{P(x) = x^4 + \frac{1}{2}x^3 - 2x^2 - \frac{1}{2}x + 1} \quad \text{DRA}$$

VERIFICO QUE SE CUMPLAN LAS CONDICIONES.

$$P'(x) = 4x^3 + \frac{3}{2}x^2 - 4x - \frac{1}{2}$$

$$\circ P(-1) = (-1)^4 + \frac{1}{2} \cdot (-1)^3 - 2 \cdot (-1)^2 - \frac{1}{2} \cdot (-1) + 1 \Rightarrow P(-1) = 0 \checkmark$$

$$\circ P(0) = 1 \checkmark$$

$$\circ P(1) = (1)^4 + \frac{1}{2} \cdot (1)^3 - 2 \cdot (1)^2 - \frac{1}{2} \cdot (1) + 1 \Rightarrow P(1) = 0 \checkmark$$

$$\circ P'(-1) = 4 \cdot (-1)^3 + \frac{3}{2} \cdot (-1)^2 - 4 \cdot (-1) - \frac{1}{2} \Rightarrow P'(-1) = 1 \checkmark$$

$$\circ P'(1) = 4 \cdot (1)^3 + \frac{3}{2} \cdot (1)^2 - 4 \cdot (1) - \frac{1}{2} \Rightarrow P'(1) = 1 \checkmark$$

OTRA FORMA PARA DETERMINAR $P(x)$

$$P(x) = f(x_0) + f_{[x_0; x_1]} \cdot (x - x_0) + f_{[x_0; x_1; x_2]} \cdot (x - x_0)(x - x_1) + f_{[x_0; x_1; x_2; x_3]} \cdot (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) \\ + f_{[x_0; x_1; x_2; x_3; x_4]} \cdot (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)(x - x_3)$$

$$\Rightarrow P(x) = 0 + 1 \cdot (x+1) + 0 \cdot (x+1)(x+1) - \frac{1}{2} \cdot (x+1)(x+1)(x-0) + 1 \cdot (x+1)(x+1)(x-0)(x-1)$$

$$\Rightarrow P(x) = x+1 - \frac{1}{2}x \cdot (x^2 + 2x + 1) + x \cdot (x^2 + 2x + 1)(x-1)$$

$$\Rightarrow P(x) = x+1 - \frac{1}{2}x^3 - x^2 - \frac{1}{2}x + x \cdot (x^3 - x^2 + 2x^2 - 2x + x - 1)$$

$$\Rightarrow P(x) = x+1 - \frac{1}{2}x^3 - x^2 - \frac{1}{2}x + x^4 - x^3 + 2x^3 - 2x^2 + x^2 - x$$

$$\Rightarrow \boxed{P(x) = x^4 + \frac{1}{2}x^3 - 2x^2 - \frac{1}{2}x + 1} \quad \text{DRA}$$

↳ PUEDE OBSERVARSE QUE SE OBTIENE EL MISMO POLINOMIO UTILIZANDO CUALQUIERA DE LOS DOS CAMINOS.