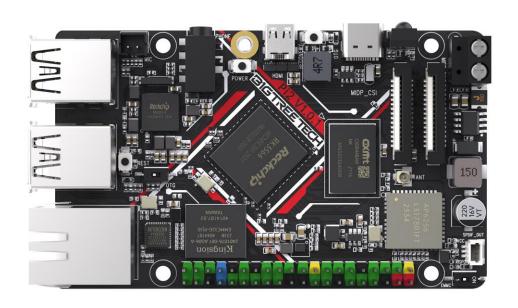
# BIGTREETECH

# Pi2 用户手册



# 目录

目录.	
修订员	j史 4
一、产	·品简介 [
1	1 产品特点 5
1	2 产品参数 5
1	3 尺寸图 6
二、タ	设接口7
2	1 接线图 7
三、擅	白介绍 8
3	1 供电方式 8
3	2 40-pin GPI0
3	3 UPS POWER
3	4 SPI FLASH
3	5 SPDIF OUT
3	6 eMMC-EN
3	7 OTG
3	8 MIC IN
3	9 DSI
3	10 CSI
四、烷	录系统 14
4	1 下载系统镜像
4	2 烧录系统到 MicroSD 卡 14
4	3 烧录系统到 eMMC
	4.3.1 使用 RKDevTool 烧录系统到 eMMC (Windows)1
	4.3.2 使用 MicroSD 卡烧录系统到 eMMC
4	4 擦除 eMMC
	4.4.1 使用 UMS 擦除 eMMC (Windows)
	4.4.2 使用 RKDevTool 擦除 eMMC(Windows)20

#### BIGTREETECH Pi 2 用户手册

	4.4.3 从 MicroSD 卡启动系统后擦除 eMMC20
五、	<b>系统配置</b>
	5.1 使用网线 21
	<b>5.2 设置 WiFi</b> 21
	5.3 配置 overlays 21
	<b>5.4 配置显示屏</b> 22
	5. 5 SPI 转 CAN 的使用
	5.6 CSI 相机使用及 crowsnest 配置
	5.7 蓝牙的使用
	<b>5.8 3.5mm 圆口耳机设置</b> 26
六、	SSH 连接设备
七、	注意事项

# 修订历史

版本	日期	修改说明
v1.00	2024/04/24	初稿
v1.01	2024/05/28	增加 minimal 版本系统的账户信息
v1.02	2024/06/05	增加 40 pin GPIO 表格及新的计算方式
v1.03	2025/03/26	增加 40-Pin GPIO 复用功能描述 纠正 UPS Power 部分的说明
v1.04	2025/04/14	V3.0.1版本系统,u-boot loader模式变更为 ums模式
v1.05	2025/04/21	PI2/CB2 的 40-Pin GPI0,Pin32/Pin33 顺序 不一样

#### 一、产品简介

BIGTREETECH Pi 2 采用性能更优的四核 A55-RK3566 芯片,接口功能丰富多彩,内置 eMMC5.1,板载支持 2.4G/5G 双模,WIFI 传输速度高达 433.3Mbps,还支持蓝牙 BT5.2 版本,与树莓派相同的安装孔位置,安装使用起来方便快捷。

#### 1.1 产品特点

- · CPU: 瑞芯微 RK3566, 四核 Cortex-A55 @1.8GHz
- · GPU: Mali-G52 1-Core-2EE
- · NPU: 0.8 TOPS NPU
- · RAM: 2GB LPDDR4 (其它可以定制 1GB/2GB/4GB/8GB)
- · 板载 eMMC 32G (其它可以定制 8GB/32GB/64GB/128GB···)
- · MIPI DSI 显示支持(320P-1080P 60HZ)
- · SPI FLASH: 可以定制 W25Q256JWEIQ
- · 摄像头 2-Lane MIPI CSI2 (320P-1080P 60HZ)
- · 3路 USB2.0端口 1路 USB3.0
- · PCIe PCIe 2.1 1x1 Lane (支持型号: M.2 2242 4PIN+5PIN)
- · 支持 TF 卡 (SDI02.0)
- · 千兆以太网/WiFi (433.3Mbps)/BT5.2
- · Audio接口, 3.5mm 兼容MIC输入
- · 电容麦输入接口
- · 40Pin GPIO
- HDMI2.0 OUT (480P-4k 60hz)
- · 板载红外接收头(38khz)
- · 与树莓派相同的安装孔位置
- · 24VDC 输入接口

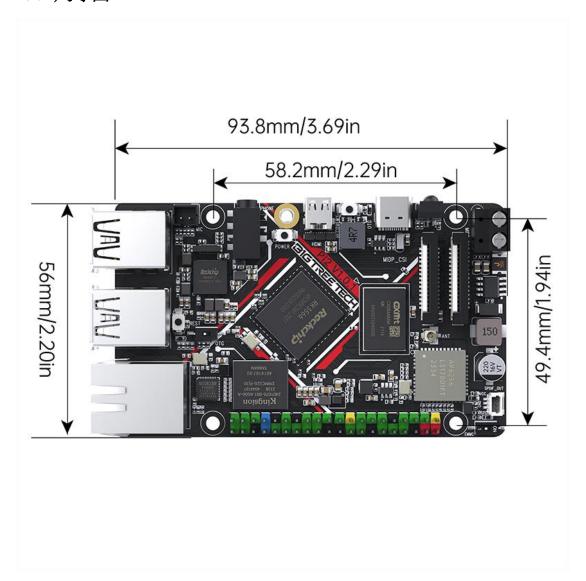
# 1.2 产品参数

- 1. 外观尺寸: 93.8mm\*56mm
- 2. 安装尺寸: 58.2mm x 49.4mm

# BIGTREETECH Pi 2 用户手册

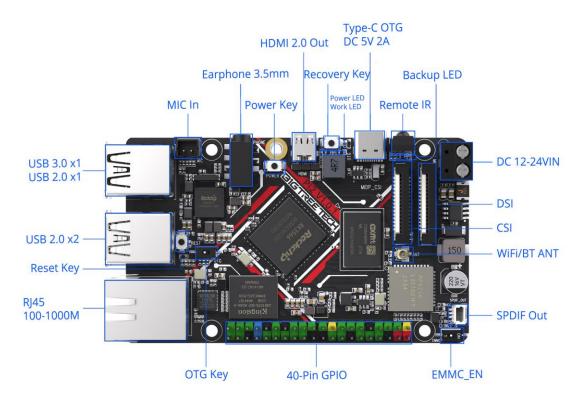
- 3. Type-C 输入电压: DC 5V±5%/2A
- 4. 输出电压: 3.3V±2%/100mA
- 5. WiFi: 2.4G/5G, 802.11 ac/a/b/g/n/ 无线标准
- 6. BT:5.2

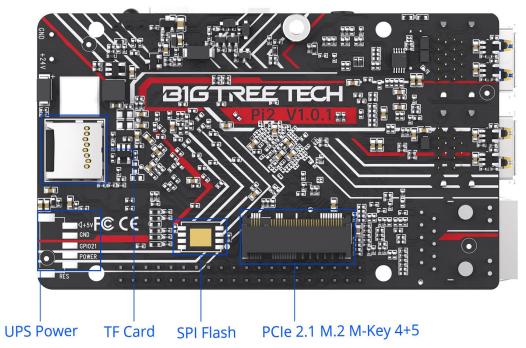
# 1.3 尺寸图



# 二、外设接口

# 2.1 接线图





# 三、接口介绍

# 3.1 供电方式

#### 输入:

- · USB-C: USB 5V/2A
- · 接线端子: DC 12-24V



# 3.2 40-pin GPIO

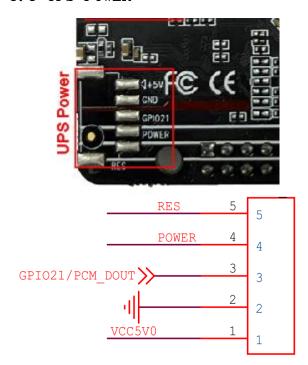
P12/CB2 40-Pin GPIO											
function5	function4	function3	function2	function1	Pin		function1	function2	function3	function4	function5
				3. 3V	1	2	5V				
			I2C4_SDA_MO	GPI04_B2 (gpiochip4/gpio10)	3	4	5V				
			I2C4_SCL_MO	GPI04_B3(gpiochip4/gpio11)	5	6	GND				
				GPI03_A1(gpiochip3/gpio1) SPI1_CS1	7	8	GPI00_D1 (gpiochip0/gpio25)	UART2_TX_MO			
				GND		10	GPI00_D0 (gpiochip0/gpio24)	UART2_RX_MO			
	UARTO_CTSn	PWMO_M1		GPI00_C7 (gpiochip0/gpio23)	11	12	GPI00_B0(gpiochip0/gpio8) SPI1_CS2				
		UART3_RX_MO	I2C3_SDA_MO	GPI01_A0(gpiochip1/gpio0)	13	14	GND				
		UART3_TX_MO	I2C3_SCL_MO	GPIO1_A1(gpiochip1/gpio1)	15	16	GPI04_C6 (gpiochip4/gpio22) SPI1_CS0	PWM13_M1			UART9_RX_M1
				3. 3V	17	18	GPIO4_A3 (gpiochip4/gpio3)				UART7_RX_M2
	SPI1_MOSI_M1			GPI03_C1 (gpiochip3/gpio17)	19	20	GND				
UART5_TX_M1	SPI1_MISO_M1			GPI03_C2 (gpiochip3/gpio18)	21	22	GPI00_C4(gpiochip0/gpio20)	PWM5		UARTO_RTSn	
UART5_RX_M1	SPI1_CLK_M1			GPI03_C3(gpiochip3/gpio19)	23	24	GPIO4_A2 (gpiochip4/gpio2)				UART7_TX_M2
				GND	25	26	GPI00_A6(gpiochip0/gpio6)				
			I2C1_SDA	GPI00_B4(gpiochip0/gpio12)	27	28	GPI00_B3(gpiochip0/gpio11)	I2C1_SCL			
				GPI03_D6(gpiochip3/gpio30)	29	30	GND				
				GPI03 D7(gpiochip3/gpio31)	31	32	PI2 GPI00_C0 (gpiochip0/gpio16)	PWM1_MO		UARTO_RX	
						32	CB2 GPI00_C1(gpiochip0/gpio17)	PWM2_MO		UARTO_TX	
	UARTO_TX		PWM2_MO		12 33	34	GND				
	UARTO_RX		PWM1_MO	GPI00_C0(gpiochip0/gpio16) C	B2		00700 10( 1 11 0( 1 0)				
UART9_TX_M1		SPI3_MISO_M1	PWM12_M1	GPIO4_C5(gpiochip4/gpio21)	_	36	GPI00_A0(gpiochip0/gpio0) SPI3_CS0				
			PWM4	GPI00_C3(gpiochip0/gpio19)	37	_	GPI04_C3(gpiochip4/gpio19)	PWM15_IR_M1	SPI3_MOSI_M1		
				GND	39	40	GPI04_C2 (gpiochip4/gpio18)	PWM14_M1	SPI3_CLK_M1		

#### GPIO 引脚的计算方式如下:

$$GPIO4_B2 = ( 'B' - 'A' ) * 8 + 2 = 1 * 8 + 2 = gpiochip4/gpio10$$

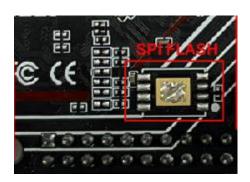
$$GPIO3_D7 = ( 'D' - 'A' ) * 8 + 7 = 3 * 8 + 7 = gpiochip3/gpio31$$

#### 3.3 UPS POWER



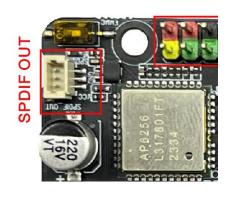
规格为 PH-2.0MM-5Pin 卧式,可配我司的 SKSM 模块使用(需要自行压接线缆和端子)

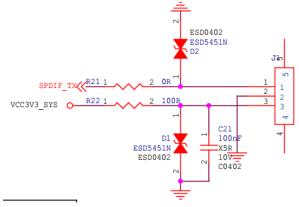
#### 3.4 SPI FLASH



规格型号: W25Q256JWEIQ (出厂默认不带此芯片,如有需要请联系定制)

# 3.5 SPDIF OUT





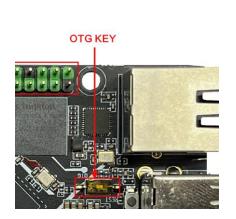
# 3.6 eMMC-EN

默认 OFF 挡,代表可以正常使用 eMMC, 如不使用 eMMC 启动, 把 EMMC-EN 档位拨到 ON档, 会将 eMMC 的信号线短路到 GND, 禁用 eMMC 启动



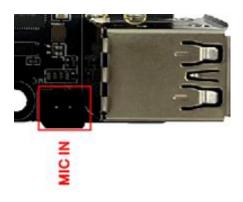
#### 3. 7 OTG

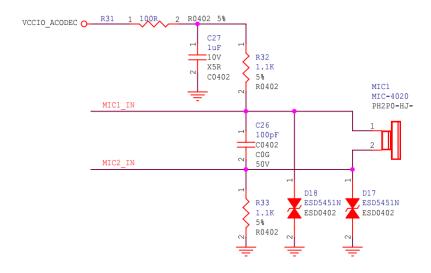
OTG 模式,请把 OTG KEY 拨到 ON 档, (注意:黑色 USB2.0 将不能正常工作)



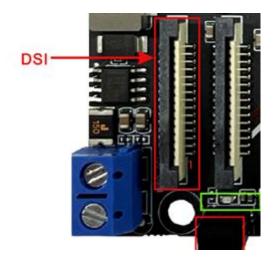


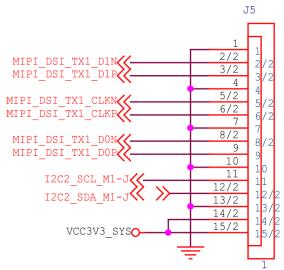
#### 3.8 MIC IN



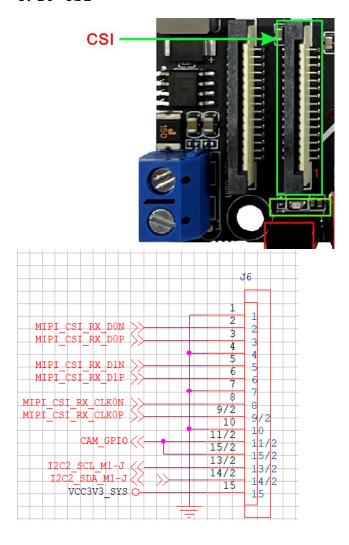


#### 3.9 DSI





#### 3.10 CSI



# 四、烧录系统

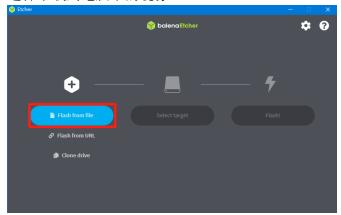
#### 4.1 下载系统镜像

只能下载安装我们提供的系统镜像:

https://github.com/bigtreetech/CB2/releases

## 4.2 烧录系统到 MicroSD 卡

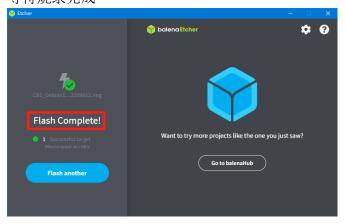
- 1. 下载 balenaEtcher (https://www.balena.io/etcher/) 软件,安装并运行
- 2. 将 Micro SD 卡通过读卡器插入到电脑
- 3. 选择下载到电脑中的镜像



4. 选择待烧录的 Micro SD 卡 (烧录镜像会将 Micro SD 卡格式化, 千万注意不要选错盘符, 否则会将其他存储上的数据格式化), 点击"烧录"



5. 等待烧录完成

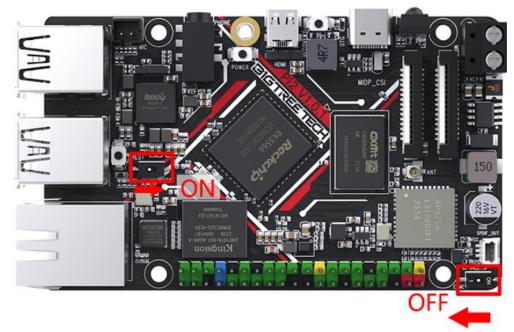


#### 4.3 烧录系统到 eMMC

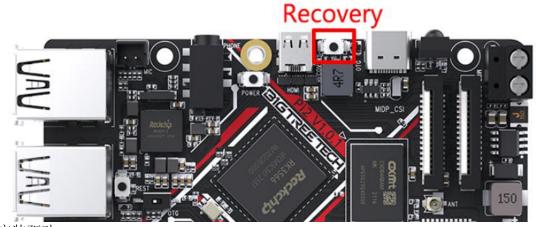
#### 4.3.1 使用 RKDevTool 烧录系统到 eMMC (Windows)

下载 RKDevTool (<a href="https://github.com/bigtreetech/CB2">https://github.com/bigtreetech/CB2</a>) 到电脑上并解压。并且注意不要插 MicroSD 卡。

1. 如下图所示,将 USB OTG 的拨码开关拨到 ON 挡位,此时 USB OTG 端口接到了 Type-C 上,将 eMMC 的拨码开发拨到 OFF 挡位,此时 RK3566 可以正常访问 eMMC

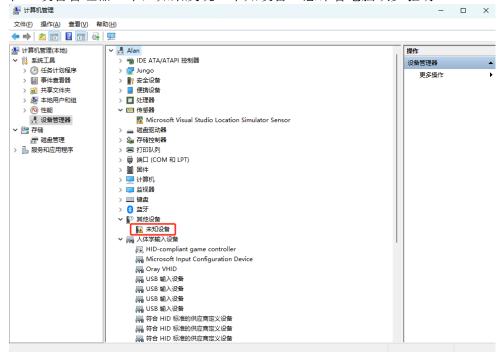


2. 按住"Recovery"键,然后用 Type-C 线将 BIGTREETECH Pi 2 插到电脑上,通电 3s 后即可松开按键。

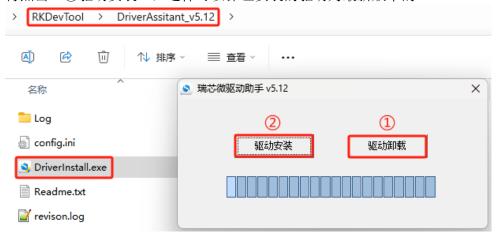


3. 安装驱动

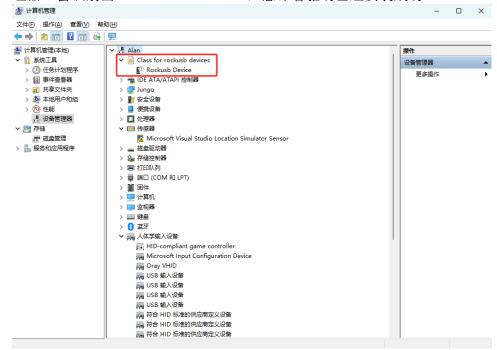
(1) 在"设备管理器"中,如果发现"未知设备"意味着电脑缺少驱动



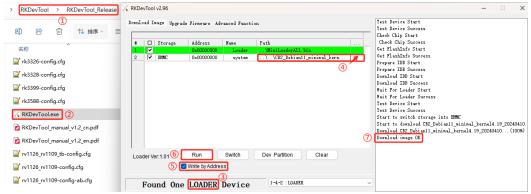
(2) 打开下载的 RKDevTool 中的 DriverAssitant 工具,先点击"①驱动卸载",再点击"②驱动安装",这样可以保证安装的驱动为最新版本的。



(3) 等待安装完成后,按住"Recovery"键,重新拔插一下 Type-C 线, "设备管理器"会识别出"Rockusb Device",意味着驱动已经安装成功



4. 打开 "RKDevTool" 软件



注意: 软件中的参数默认如图所示,正常情况下仅需要设置④ ".img 系统实际的路径"即可。如果您软件中的参数与图中不一致,请手动修改为一致。

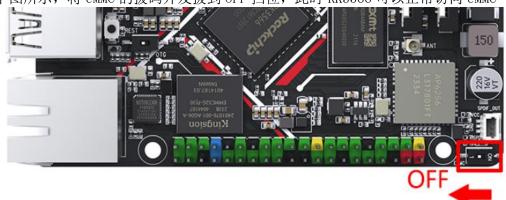
#		Storage	Address	Name	Path
1	<b>V</b>		0x00000000	Loader	\MiniLoaderAll.bin
2	<b>V</b>	EMMC	0x00000000	System	.img 系统实际的路径

- ① 找到下载的工具所在的路径
- ② 打开 RKDevTool 工具
- ③ 软件会识别出一个"LOADER"或者"MASKROOM"的设备
- ④ 选择要烧录的系统(系统镜像需要提前解压为.img 文件,此工具不支持直接烧录压缩后的.xz 文件)
- ⑤ 勾选 "Write by Address"
- ⑥ 点击"Run",开始烧录系统
- ⑦ "Download image OK"意味着系统已经烧录成功
- 5. 烧录完成后,请将 USB OTG 的拨码开关拨到 OFF 挡位,此时即可正常开机使用了。 注意: eMMC 内的文件无法像 MicroSD 卡那样直接被电脑访问,所以无法通过修改

system.cfg 配置文件的方式配置 WiFi 网络,只能用网线或者 USB 转 UART 连接终端,然后通过终端配置。

#### 4.3.2 使用 MicroSD 卡烧录系统到 eMMC

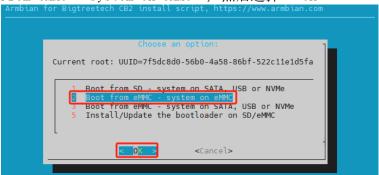
1. 如下图所示,将 eMMC 的拨码开发拨到 OFF 挡位,此时 RK3566 可以正常访问 eMMC



- 3. 通过网线, WiFi 或者 USB 转 UART 连接到系统的终端, 登录系统

login: biqu password: biqu

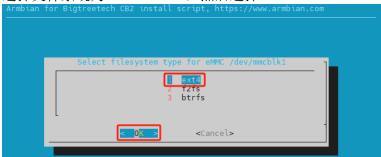
(1) 运行 sudo nand-sata-install 命令,在弹出的界面中,选择 "2 Boot From eMMC - system on eMMC",然后选择 "OK"



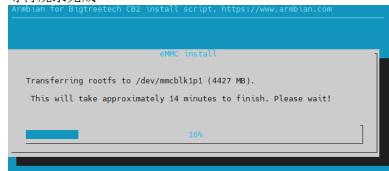
(2) 选择 "Yes", 开始擦除并烧录系统到 eMMC



(3) 选择文件系统为 "1 ext4", 然后选择 "OK"



(4) 等待烧录完成



(5) 烧录完成后会弹窗提示是否关机,选择"Power off"关机



(6) 关机后断电, 然后拔出 MicroSD 卡, 重新再通电即可从 eMMC 启动

#### 4.4 擦除 eMMC

当不使用 eMMC, 而使用 MicroSD 卡作为系统卡时, 最好将 eMMC 的数据擦除, 以免主板错误的从 eMMC 启动。

#### 4.4.1 使用 UMS 擦除 eMMC (Windows)

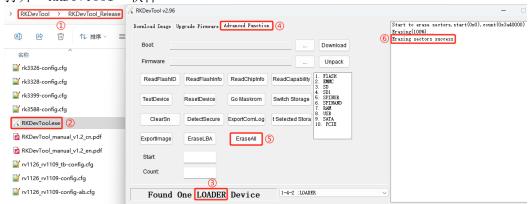
若 eMMC 中已经烧录过 V3.0.1 及其之后版本的系统,电脑会将 eMMC 识别为 UMS 设备(类似 U 盘一样的设备)。UMS 模式相对于 Loader 模式有以下好处:

- a. 可以直接修改 /boot/ 分区中的配置信息
- b. 可以直接像 Micro SD 卡那样,直接烧录系统到 eMMC
- c. 可以通过软件擦除 eMMC 中的所有内容
- 1. 参照 "4.3.1 使用 RKDevTool 烧录系统到 eMMC"中的步骤,将主板连接到电脑。
- 2. 电脑会将 eMMC 识别为 UMS 设备。
- 3. 安装 <u>SD Card Formatter</u> 软件,格式化 eMMC 的 UMS 设备。(请不要直接使用 windows 系统提供的格式化功能,因为它无法完全擦除 eMMC 中的数据)

#### 4.4.2 使用 RKDevTool 擦除 eMMC (Windows)

若 eMMC 中已经烧录过 **V2.0.0 及其之前**版本的系统,电脑会将 eMMC 识别为 Loader 模式的设备。

- 1. 参照 "4.3.1 使用 RKDevTool 烧录系统到 eMMC"中的步骤,将主板连接到电脑
- 2. 打开"RKDevTool"软件



- ① 找到下载的工具所在的路径
- ② 打开 RKDevTool 工具
- ③ 软件会识别出一个"LOADER"的设备,如果是"MASKROOM"则说明 eMMC 中没有数据,不需要擦除
- ④ 点击 "Advanced Function"
- ⑤ 点击 "EraseAll" 开始擦除 eMMC 中的数据
- ⑥ "Erasing sectors success" 擦除完成

#### 4.4.3 从MicroSD卡启动系统后擦除 eMMC

- 1. 参照 **"4.3.2 使用 MicroSD 卡烧录系统到 eMMC"** 中的步骤,登录到系统终端
- 2. 运行 sudo mkfs /dev/mmcblkl 命令, 然后输入"y"确认。

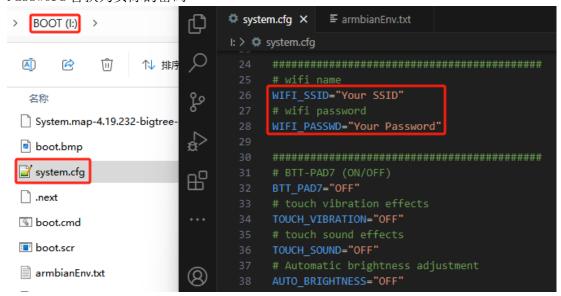
# 五、系统配置

#### 5.1 使用网线

网线即插即用,不需要额外的设置

#### 5.2 设置 WiFi

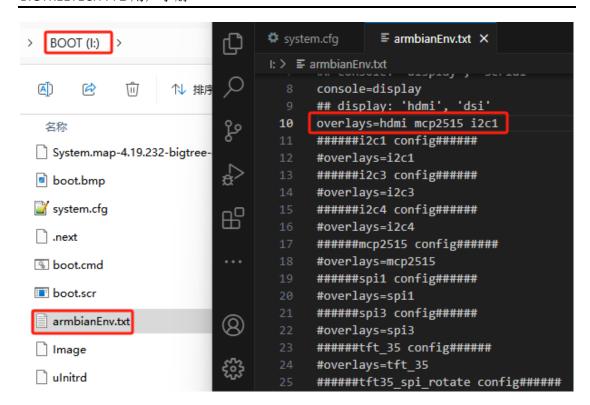
系统镜像烧录完成后,MicroSD 卡会有一个被电脑识别的 FAT32 分区,此分区下有个名为"system.cfg"的配置文件,打开后将 Your SSID 替换为实际的 WIFI 名称,Your Password 替换为实际的密码



# 5.3 配置 overlays

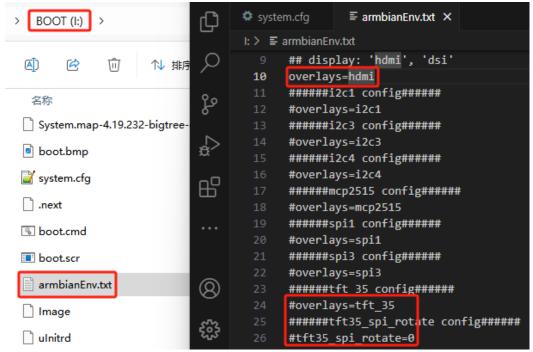
打开 BOOT 分区下的 armbianEnv. txt 文件,设置 overlays 的值。配置文件中同一时间 仅支持打开一行 overlays,如果打开了多行 overlays 的配置,只会生效最后一行的配置。如果有打开多个 overlays 配置的需求,可以将多个配置的内容放在同一行 overlays 后面,并且多个配置中间用一个空格隔开。例如我们需要同时使用 DSI 屏幕、mcp2515 SPI 转 CAN 模块,和 I2C1:

overlays=dsi mcp2515 i2c1



#### 5.4 配置显示屏

1. 打开 BOOT 分区下的 armbianEnv. txt 文件



2. overlays 默认设置为 hdmi, 代表系统默认使用 hdmi 屏幕。可以将其修改为实际使用的屏幕,可设置的选项如下:

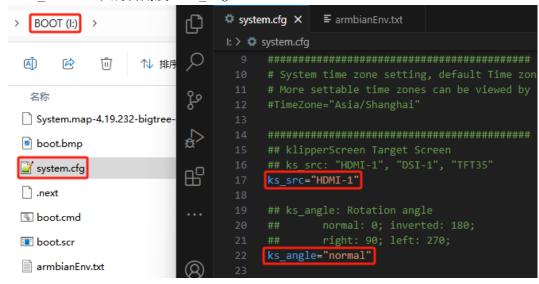
"hdmi" : <u>HDMI 接口的屏幕</u> "dsi" : DSI 接口的屏幕

"tft\_35": <u>SPI 接口 3.5</u> 寸屏幕

其中"tft\_35"还有一个参数"tft35\_spi\_rotate"在系统级旋转显示界面,默认的"0"代表不旋转,可使用的参数还有"90","180","270"。

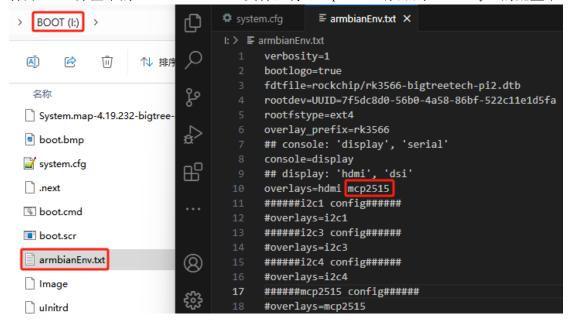
注意: 屏幕只能选择使用其中的一个,无法同时使用多个屏幕

3. 设置 KlipperScreen, 打开 BOOT 分区下的 system. cfg 文件,设置屏幕的类型 "ks src",和旋转角度"ks angle"



#### 5.5 SPI 转 CAN 的使用

打开 BOOT 分区下的 armbianEnv. txt 文件,将 "mcp2515"添加到 overlays 的配置中



# 5.6 CSI 相机使用及 crowsnest 配置

无论是 rpi v1.3 的 ov5647 还是 rpi v2 的 imx219 均不需要在 armbianEnv. txt 文件中配置 overlays,即插即用。

crowsnest.conf 文件中的配置如下图所示:

device: /dev/video0 # CSI 相机的节点固定为 video0

custom\_flags: --format=UYVY # 当前系统 CSI 相机不支持默认的 YUYV, 需要设置为支持的 UYVY 格式

```
[crowsnest]
log_path: /home/biqu/printer_data/logs/crowsnest.log
log_level: verbose  # Valid Options are quiet/verbose/debug
delete_log: false  # Deletes log on every restart, if set to true
no_proxy: false

[cam 1]
mode: ustreamer  # ustreamer - Provides mjpg and snapshots. (All devices)
# camera-streamer is used, this enables also usage of an rtsp server
rtsp_port: 8854
port: 8880  # HITP/MJPG Stream/Snapshot Port

device: /dev/video0
resolution: 640x480  # Widthxheight format
# ustreamer - Provides mjpg and snapshots. (rpi + Raspi OS based only)
# If camera-streamer is used, this enables also usage of an rtsp server
# Set different ports for each device!
# HITP/MJPG Stream/Snapshot Port
# See Log for available ...
# widthxheight format
# If Hardware Supports this it will be forced, otherwise ignored/coerced.
# You can run the Stream Services with custom flags.
# Add v4l2-ctl parameters to setup your camera, see Log what your cam is capable of.
```

#### 5.7 蓝牙的使用

1. 扫描蓝牙设备,输入如下命令,出现如下列表的蓝牙设备,如下图 bluetoothctl —timeout 15 scan on

```
TX errors 0 dropped 0 overruns 0 carrier 0 collisi

root@Hurakan:~# bluetoothctl --timeout 15 scan on
Discovery started
[CHG] Controller 50:41:10:F1:1B:DD Discovering: yes
[NEW] Device 61:81:3F:1B:B0:79 61-81-3F-1B-80-79
[NEW] Device 67:06:15:E1:7A:62 67-06-15-E1-7A-62
[NEW] Device 67:06:15:E1:7A:62 67-06-15-E1-7A-62
[NEW] Device 67:7:40:B5:D8:02 78-77-40-B5-D8-02
[NEW] Device 61:C5:14:23:27:CC 61-C5-14-23-27-CC
[NEW] Device 61:C5:14:23:27:CC 61-C5-14-23-27-CC
[NEW] Device 67:82:78:63:4F:CD 6F-D8-78-63-4F-CD
[NEW] Device 40:B3:28:37:02:CE 40-E8-2E-37-02-CE
[NEW] Device 51:22:49:FC:CF:C1 51-22-49-FC-CF-C1
[NEW] Device 73:B9:DB:2D:F1:08 73-B9-DB-2D-F1-08
```

2. 找到自己的蓝牙设备,比如我的蓝牙设备名字是 HONOR xSport PRO,在设备列表中找到对应的蓝牙 MAC ID 如下图

3. 连接蓝牙设备,输入如下命令,连接成功如下图 bluetoothctl connect E0:9D:FA:50:CD:4F

```
[CHG] Device 90:0F:0C:2F:50:C2 UUIDs: 0000111e-0000-1000-8000-00805f9b34fb root@bigtreetech-cb2:-# bluetoothctl connect E0:9D:FA:50:CD:4F Attempting to connect to E0:9D:FA:50:CD:4F (CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F (CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F (UUIDs: 0000110b-0000-1000-8000-00805f9b34fb (CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UUIDs: 0000111e-0000-1000-8000-00805f9b34fb (CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UUIDs: 0000111e-0000-1000-8000-00805f9b34fb (CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UVIDs: 0000111e-0000-1000-8000-00805f9b34fb (CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F Paired: yes Connection successful root@bigtreetech-cb2:-#
```

(1) 若出现如下图输出,请重新打开蓝牙设备,然后重新按1和2的步骤连接蓝牙设备。

(2) 若如下图输出,请输入如下命令,然后重新进行1和2步骤

```
bluetoothctl remove <u>E0:9D:FA:50:CD:4F</u> (您的蓝牙设备对应的MAC ID) rfkill block bluetooth sleep 3s rfkill unblock bluetooth
```

pulseaudio --start

pulseaudio -k

```
DEL] Device 40:60:97:F3:85:D6 40-60-97-F3-85-D6
root@bigtreetech-cb2:# bluetoothctl connect E0:9D:FA:50:CD:4F
Attempting to connect to E0:9D:FA:50:CD:4F
[CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F Connected: yes
[CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UUIDs: 0000110b-0000_1000-8000-00805f9b34fb
[CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UUIDs: 0000110c-0900-1000-8000-00805f9b34fb
[CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UUIDs: 0000110e-0000-1000-8000-00805f9b34fb
[CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F UUIDs: 000011e-0000-1000-8000-00805f9b34fb
[CHG] Device E0:9D:FA:50:CD:4F ServicesResolved: yes
Failed to connect: org.bluez.Error.Failed
root@bigtreetech-b2:~# bluetoothctl remove E0:9D:FA:50:CD:4F
[DEL] Device E0:9D:FA:50:CD:4F HONOR xSport PRO
Device has been removed
root@bigtreetech-cb2:~# rfkill block bluetooth
```

4. 蓝牙使用中途退出语音播放功能,如果不能再次使用蓝牙,需要手动删除对应的播放进程,用 ps 命令查看播放的进程号,然后用 kill −9 进程号 删除对应的播放进程。如下图所示

```
biqu@bigtreetech-cb2:~$ ps

PID TTY TIME CMD

2094 pts/0 00:00:00 bash

2270 pts/0 00:00:00 aplay

2347 pts/0 00:00:00 ps

biqu@bigtreetech-cb2:~$ kill -9 2270
```

#### 5.8 3.5mm 圆口耳机设置

1. 输入命令:

aplay -1

查看对应的声卡,如下图所示: (由图所示耳机口的声卡对应的是 card 0)

2. 输入命令:

amixer -c 0 contents (0表示的上述的 aplay -1 所找到的 card 0) 查看播放通道和录音通道设置,如下图所示:

```
root@bigtreetech-cb2:~#
```

3. 输入命令:

amixer -c 0 cset numid=1 3

设置播放通道,如下图所示:

```
root@bigtreetech-cb2:~#
root@bigtreetech-cb2:~#
root@bigtreetech-cb2:~#
amixer -c 0 cset numid=1 3
numid=1,iface=MIXER,name='Playback Path'
; type=ENUMERATED,access=rw-----,values=1,items=11
; Item #0 '0FF'
; Item #1 'RCV'
; Item #2 'SPK'
; Item #3 'HP'
; Item #4 'HP_NO_MIC'
; Item #4 'HP_NO_MIC'
; Item #5 'BT'
; Item #6 'SPK_HP'
; Item #7 'RING_SPK'
; Item #8 'RING_HP NO_MIC'
; Item #9 'RING_HP NO_MIC'
; Item #10 'RING_SPK_HP'
: values=3
root@bigtreetech-cb2:~#
```

4. 输入命令:

amixer -c 0 cset numid=2 1 设置录音通道,如下图所示:

```
: values=3
root@bigtreetech-cb2:~#
root@bigtreetech-cb2:~# amixer -c 0 cset numid=2 1
numid=2,iface=MIXER,name='Capture MIC Path'
; type=ENUMERATED,access=rw-----,values=1,items=2
; Item #0 'MIC OFF'
; Item #1 'Main Mic'
: values=1
root@bigtreetech-cb2:~# ■
```

- 5. 输入如下命令播放音频,音频文件目录 xxx 加音频文件名 xxxxx. wav aplay -D plughw:0,0 /xxx/xxxxx. wav
- 6. 输入如下命令录音(其中 10 表示录音 10 秒),录音存放的目录是 xxx,文件名 xxxx.wav

sudo arecord -Dhw:0,0 -d 10 -f cd -r 44100 -c 2 -t wav /xxx/xxxx.wav

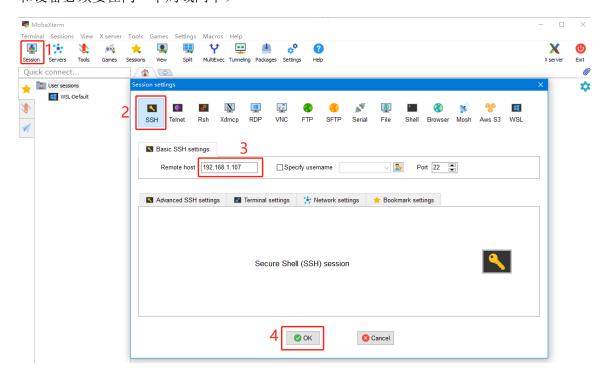
7. 输入如下命令播放录音 aplay -D plughw:0,0 /xxx/xxxx.wa

# 六、SSH 连接设备

- 1. 安装 ssh 软件 Mobaxterm: <a href="https://mobaxterm.mobatek.net/download-home-edition.html">https://mobaxterm.mobatek.net/download-home-edition.html</a>
- 2. 通电后等待系统启动,大概1~2分钟
- 3. 设备连上WIFI或者插上网线后,会被自动分配一个IP
- 4. 进入路由器管理界面找到设备的 IP (这里应为 BTT-CB2)



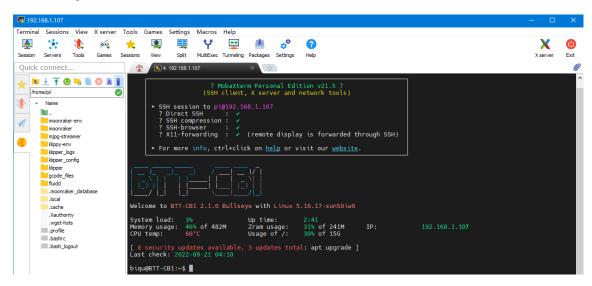
5. 打开已经安装的 Mobaxterm 软件,点击 "Session",在弹出的窗口中点击 "SSH",在 Remote host 一栏中输入设备的 IP 地址,点击"OK"(注意:电脑和设备必须要在同一个局域网下)



6. 输入登录名和登录密码进入 SSH 终端界面

登录名 login as: biqu

密码: biqu



# 七、注意事项

- 1. 上电后大概 10s 左右,系统进入 kernel 阶段。此时蓝灯常亮,绿灯会不断的闪烁,代表系统在正常运行。
- 2. Klipper 系统

root 管理员:

login: root

password: root

biqu 普通用户:

login: biqu

password: biqu

Minimal 系统

root 管理员:

login: root

password: root

Minimal 系统是标准的 Armbian 启动流程,只有管理员帐户"root"。首次启动后,系统会引导用户在终端中创建自己的普通账户。

- 3. PCIe M. 2接口不支持热插拔,需要预先插上固态硬盘才能识别到设备。
- 4. 使用 eMMC 启动时,不要插 MicroSD 卡。使用 MicroSD 卡启动时,需要将 eMMC 中的数据擦除。

如果您还需要此产品的其他资源,可以到 <a href="https://github.com/bigtreetech/">https://github.com/bigtreetech/</a> 上自行查找,如果无法找到您所需的资源,可以联系我们的售后支持(service005@biqu3d.com)。

若您使用中还遇到别的问题,欢迎您联系我们,我们定会细心为您解答;若您对我们的产品有什么好的意见或建议,也欢迎您回馈给我们,我们也会仔细斟酌您的意见或建议,感谢您选择 BIGTREETECH 制品,谢谢!