

---

# **Appunti di Algoritmi e Strutture Dati**

Algoritmi e Strutture Dati (prof. Pirola) - CdL Informatica  
Unimib - 23/24

Federico Zotti

21 Mar 2024



## Indice

<b>1</b>	<b>Introduzione</b>	<b>3</b>
1.1	Algoritmo: Definizione dell'ordinamento di un vettore . . . . .	3
1.2	Scelta di un algoritmo . . . . .	3
1.2.1	Tempo di esecuzione . . . . .	3
1.3	Algoritmo: Ricerca sequenziale . . . . .	4
<b>2</b>	<b>Problema computazionale</b>	<b>5</b>
2.1	Esempio: Ricerca in un vettore . . . . .	6
2.2	Esempio: Ricerca in un vettore ordinato . . . . .	6
<b>3</b>	<b>Trovare il miglior algoritmo</b>	<b>6</b>
3.1	Esempio . . . . .	7
<b>4</b>	<b>Notazioni asintotiche</b>	<b>7</b>
4.1	Limite asintotico superiore . . . . .	7
4.2	Limite asintotico inferiore . . . . .	9
4.3	Limite asintotico stretto . . . . .	10
4.4	Scala degli asintoti . . . . .	13
4.5	Esempi . . . . .	14
<b>5</b>	<b>Selection Sort</b>	<b>14</b>
5.1	Problema: Trova minimo . . . . .	14
5.1.1	Dimostrare che l'algoritmo è corretto . . . . .	14
5.2	Problema: Ordinamento di vettori . . . . .	15
5.2.1	Esempio . . . . .	15
5.2.2	Implementazione . . . . .	16
5.2.3	Analisi dei tempi di calcolo . . . . .	16
5.2.4	Considerazioni accessorie . . . . .	17
<b>6</b>	<b>Insertion sort</b>	<b>18</b>
6.1	Esempio . . . . .	18
6.2	Implementazione . . . . .	19

---

6.3	Analisi dei tempi di calcolo . . . . .	19
6.4	Considerazioni accessorie . . . . .	20
<b>7</b>	<b>Ricorsione</b>	<b>20</b>
7.1	Problema: Esponenziale di un numero . . . . .	20
7.1.1	Implementazione iterativa . . . . .	20
7.1.2	Implementazione ricorsiva . . . . .	20
7.1.3	Tempi dell'implementazione ricorsiva . . . . .	20
7.1.4	Seconda implementazione ricorsiva . . . . .	21

## 1 Introduzione

Un'**algoritmo** è una sequenza di istruzioni **elementari** (devono essere comprese e eseguite dall'esecutore) che permettono di risolvere un problema computazionale (ovvero per ogni possibile input produce l'output corretto).

Per definire un **problema** è necessario specificare:

- Il tipo del parametro in input
- Il tipo del risultato in output
- Il legame tra input e output

Un'**istanza** di un problema si ottiene specificando uno dei possibili valori in input specifico per il problema.

### 1.1 Algoritmo: Definizione dell'ordinamento di un vettore

**Sort:**

- Input: `Array Int (Dim n)`  $\rightarrow A = \langle a_1, a_2, \dots, a_n \rangle$
- Output: `Array Int (Dim n)`  $\rightarrow A' = \langle a'_1, a'_2, \dots, a'_n \rangle$

$A'$  è una permutazione di  $A$ , tale che  $a'_1 \leq a'_{i+1} \quad \forall i. 1 \leq i \leq n - 1$ .

### 1.2 Scelta di un algoritmo

L'algoritmo migliore è quello che utilizza il minor numero di risorse.

Le risorse sono:

- Il tempo di esecuzione
- Lo spazio (memoria) utilizzato

#### 1.2.1 Tempo di esecuzione

Per calcolare il tempo utilizziamo una funzione  $T(n)$ .  $n$  rappresenta la quantità di dati in input.

- $T_p(n)$  rappresenta il caso peggiore
- $T_n(n)$  rappresenta il caso “medio” (non è la media dei due)
- $T_m(n)$  rappresenta il caso migliore

### 1.2.1.1 Esempio

- Algoritmo 1:  $T(n) = 100000 \cdot n$
- Algoritmo 2:  $T(n) = 10 \cdot n^3$
- Algoritmo 3:  $T(n) = 1 \cdot 2^n$

In questo caso il migliore dipende dal grado di  $n$ , dunque l'algoritmo 1 risulta quello più veloce. Per numeri di  $n$  molto piccoli invece è meglio calcolare caso per caso il tempo. Nel caso ci siano più  $n$ , si considera quello con il grado maggiore.

$$T(n) = 7n^3 + 2n + 10000 \sim n^3$$

## 1.3 Algoritmo: Ricerca sequenziale

- $V$ : vettore di interi
- $k$ : intero da cercare nel vettore
- $p$ : posizione nel vettore

```
1 Ricerca_Seq(V, k)
2   p = 1
3   while (V[p] != k) and (p <= V.length)
4     p = p + 1
5   if p > V.length
6     return -1
7   else
8     return p
```

### Analisi del tempo di esecuzione:

- Caso peggiore:  $k \neq V[] \Rightarrow T(n) = 3 + 2 \cdot n + 1 \sim n$
- Caso migliore:  $k = V[1] \Rightarrow T(n) = 4 \sim c$
- Caso medio:  $k = V[\frac{n}{2}] \Rightarrow 3 + 2 \cdot \frac{n}{2} (\pm 1) \sim n$

Se  $V$  è ordinato ci si può fermare appena trova un numero più grande di  $k$ .

```

1 Ricerca_Seq(V, k)
2   p = 1
3   while (V[p] < k) and (p <= V.length)
4     p = p + 1
5   if (V[p] != k) or (p > V.length)
6     return -1
7   else
8     return p

```

### Analisi del tempo di esecuzione:

- Caso migliore:  $V[p] \geq k \Rightarrow 4 \sim c$
- Caso peggiore:  $k > V[p] \Rightarrow 3 + 2n \sim n$
- Caso medio:  $k = V\left[\frac{n}{2}\right] \Rightarrow 3 + 2\frac{n}{2} \cdot \frac{1}{2}$

Per avere un'ottimizzazione significativa si può sfruttare il fatto che il vettore è ordinato per implementare una semplice ricerca binaria (spezzare il vettore e guardare solo una metà).

```

1 Ricerca_Dic(V, k)
2   sx = 1
3   dx = V.length
4   p = (dx + sx) div 2
5   while (V[p] != k) and (sx < dx)
6     if k > V[p]
7       sx = p + 1
8     else
9       dx = p - 1
10    p = (dx + sx) div 2
11
12   if V[p] = k
13     return p
14   else
15     return -1

```

### Analisi del tempo di esecuzione:

- Caso migliore:  $V\left[\frac{n}{2}\right] = k \Rightarrow t_m(n) = 6 \sim c$
- Caso peggiore:  $k \notin V \Rightarrow T_p(n) = 5 + 4 \cdot (\log_2 n) + 1 \sim \log_2 n$
- Caso medio:  $T(n) = \frac{T_p(n)}{2} \sim \log_2 n$

## 2 Problema computazionale

Un problema computazionale è una relazione tra input e output.

$$P \subseteq I \times O$$

## 2.1 Esempio: Ricerca in un vettore

### Input:

- Un vettore  $V$  di  $n$  elementi
- Un valore  $k$

### Output:

- Un intero  $i$ , t.c.  $i = -1$  se  $k \notin V$  altrimenti  $V[i] = k$

Ci sono tanti algoritmi per risolvere questo problema. Un esempio è la **ricerca sequenziale**.

Aggiungere algo. #todo-uni

## 2.2 Esempio: Ricerca in un vettore ordinato

### Input:

- Un vettore **ordinato**  $V$  di  $n$  elementi
- Un valore  $k$

### Output:

- Un intero  $i$ , t.c.  $i = -1$  se  $k \notin V$  altrimenti  $V[i] = k$

Questo problema è diverso dal precedente, perché i dati in input sono diversi. Essendo che l'algoritmo della ricerca sequenziale è corretto per tutti i vettori in input, è corretto anche per i vettori ordinati. Esistono però algoritmi specifici per questo problema. Per esempio la **ricerca binaria** (o dicotomica).

Inserire algo. #todo-uni

## 3 Trovare il miglior algoritmo

Generalmente il **tempo di esecuzione** e lo **spazio utilizzato** da un algoritmo sono legati alla grandezza dell'input. Dunque è possibile esprimere questi due dati come funzioni di  $n$ .

$$T(n)$$

$$S(n)$$

In questo corso ci si concentrerà di più su  $T(n)$ .

Il tempo di esecuzione non può essere espresso in secondi, perché questi dipendono dalla velocità dell'elaboratore (da quanto tempo viene impiegato ad eseguire ogni singola istruzione). Dunque il tempo viene espresso in quante istruzioni devono essere eseguite.

Non sempre però il tempo dipende soltanto da  $n$ . Per esempio  $300 + 200$  risulta molto più semplice di  $345 + 783$ , nonostante abbiano lo stesso numero di cifre. Dunque  $T(n)$  oscilla tra il caso migliore  $T_{migl}(n)$  e il caso peggiore  $T_{pegg}(n)$ .

### 3.1 Esempio

Riprendendo gli algoritmi di ricerca si possono definire i tempi di esecuzione.

- **Ricerca sequenziale:**

- $T_{migl}(n) = a_1$
- $T_{pegg}(n) = a_2 + b_2 n$

- **Ricerca binaria:**

- $T_{migl}(n) = a_3$
- $T_{pegg}(n) = a_4 + b_4 \log_2 n$

## 4 Notazioni asintotiche

### 4.1 Limite asintotico superiore

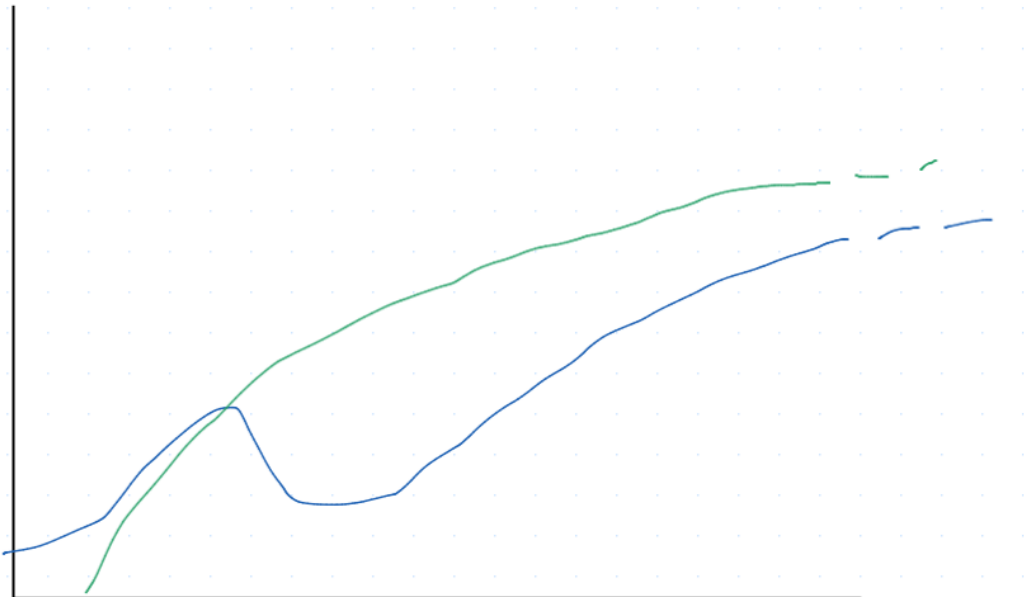
**Assunzioni:**

- Le funzioni  $T(n)$ ,  $S(n)$  sono definite nei numeri naturali, ma i grafici vengono definiti nei reali per semplicità



- Le funzioni sono definitivamente positive

Aggiungere grafico con una funzione casuale e una funzione def maggiore. #todo-uni



- Blu:  $T_{pegg}(n) = f(n)$
- Verde:  $O(g(n))$

$$O(g(n)) = \{f(n) \mid \exists n_0 > 0, c > 0 : 0 \leq f(n) \leq c \cdot g(n) \forall n > n_0\}$$

Ovvero  $O(g(n))$  è l'insieme delle funzione superiormente limitate da  $g(n)$  per una costante  $c$  ( $g(n) \cdot c$ ).

### Esempio:

- $f(n) = 3n^2$
- $3n^2 \in O(n^3)$ ? ovvero
- $\exists n_0, c > 0 : 0 \leq 3n^2 \leq c \cdot n^3 \forall n > n_0$ ?

$n \geq \frac{3}{c}$ ? Questo è verificato per esempio con  $c = 3, n_0 = 1$ .

È possibile però che esista una funzione  $g(n)$  “minore”:  $3n^2 = O(n^2)$ ?

$c \geq 3$ ? Questo è verificato per esempio con  $c = 4, n_0 = 1$ .

Dunque  $3n^2 = O(n^2)$ .

Si può provare con una funzione ancora più “bassa”, ma facendo i calcoli la condizione non viene soddisfatta.

**Esempio:**

- $f(n) = 5n^3 + n^2$
- $f(n) \in O(n^3)$  ? ovvero
- $\exists n_0, c > 0 : 0 \leq 5n^3 + n^2 \leq c \cdot n^3 \forall n > n_0$  ?

$6n^3 \leq cn^3$  ? Questo è verificato per esempio con  $c = 7, n_0 = 1$ .

Si può provare con una funzione ancora più “bassa”, ma facendo i calcoli la condizione non viene soddisfatta.

## 4.2 Limite asintotico inferiore

Aggiungere grafico con funzione  $T(n)$  e una funzione def inferiore.

$$\Omega(g(n)) = \{ f(n) \mid \exists n_0 > 0, c > 0 \text{ t.c. } 0 \leq c \cdot g(n) \leq f(n) \forall n > n_0 \}$$

**Es:**

- $f(n) = 3n^2$
- $g(n) = n$
- $3n^2 \in \Omega(n)$  ?

$$\exists c > 0, n_0 > 0 \quad 0 \leq cn \leq 3n^2 \quad \forall n > n_0$$

$$3n^2 \geq cn$$

$$n \geq \frac{c}{3}$$

$$c = 3 \quad n_0 = 1$$

Dunque è verificato.

Si può dire che  $3n^2 = \Omega(n)$  (*impropriamente*).

Proseguendo,  $3n^2 = \Omega(n^2)$  ?

$$\exists c > 0, n_0 > 0 \quad 0 \leq cn^2 \leq 3n^2 \quad \forall n > n_0$$

$$3n^2 \geq cn^2$$

$$3 \geq c$$

$$c = 3 \quad n_0 = 1$$

Dunque è verificato.

Continuando,  $3n^2 = \Omega(n^3)$ ?

$$\exists c > 0, n_0 > 0 \quad 0 \leq cn^3 \leq 3n^2 \quad \forall n > n_0$$

$$3n^2 \geq cn^3$$

$$3 \geq cn$$

$$n \leq \frac{3}{c}$$

Questo non è verificato definitivamente.  $3n^2 \notin \Omega(n^3)$ . Lo stesso vale per tutti gli  $\Omega(n^\epsilon) \quad \forall \epsilon > 2$ .

### 4.3 Limite asintotico stretto

Devo trovare due costanti  $c_1, c_2$  tale che la funzione  $T(n)$  è compresa definitivamente tra  $c_1g(n)$  e  $c_2g(n)$ .

Disegnare grafico #todo-uni : funzione casuale  $T(n)$  con due “rette”/“curve” che stanno def. sopra e def. sotto  $T(n)$ .

$$\Theta(g(n)) = \{ f(n) \mid \exists n_0, c_1, c_2 > 0 : 0 \leq c_1g(n) \leq f(n) \leq c_2g(n) \quad \forall n > n_0 \}$$

$$\Theta(g(n)) = O(g(n)) \cap \Omega(g(n))$$

**Es 1:** continuando gli esempi precedenti, sappiamo che

$$3n^2 = \Omega(n^2) \wedge 3n^2 = O(n^2) \implies 3n^2 = \Theta(n^2)$$

**Es 2:**

- $f(n) = 5n^3 + n^2$
- $g(n) = n^3$
- $5n^3 + n^2 = \Omega(n^3)$  ?

$$5n^3 + n^2 \geq 5n^3 = \Omega(n^3)$$

$$5n^3 + n^2 = O(n^3) \implies 5n^3 + n^2 = \Theta(n^3)$$

**Es 3:**

- $f(n) = 5n^3 - 10n^2 - 30n$
- $g(n) = n^3$
- $f(n) = \Omega(n^3)$  ?

$$\exists c, n_0 > 0 \quad 0 \leq cn^3 \leq 5n^3 - 10n^2 - 30n \quad \forall n > n_0$$

$$5n^3 - 10n^2 - 30n \geq cn^3$$

$$5n^3 - cn^3 \geq 10n^2 + 30n$$

$$(5 - c)n^3 \geq 10n^2 + 30n$$

Sapendo che

- $10n^2 \leq 10n^2$
- $30n \leq 30n^2$

possiamo scrivere  $10n^2 + 30n \leq 10n^2 + 30n^2$ . Adesso dobbiamo stabilire se  $(5 - c)n^2 \geq 10n^2 + 30n^2$  (perché implica la disuguaglianza precedente).

$$(5 - c)n^2 \geq 10n^2 + 30n^2$$

$$n \geq \frac{40}{5 - c} \quad \text{con } c < 5$$

$$c = 1 \quad n_0 = 9$$

Dunque è verificato.

Inoltre  $f(n) = O(n^3) \implies f(n) = \Theta(n^3)$ .

**Dim:**  $\Omega()$  è uguale a  $n$  al grado massimo del polinomio?

- $f(n) = a_k n^k + a_{k-1} n^{k-1} + \dots + a_0 \quad a_k > 0$
- $g(n) = n^k$
- $f(n) = \Omega(n^k)$  ?

$$\exists c, n_0 > 0 \quad 0 \leq cn^k \leq f(n) \quad \forall n > n_0$$

$$a_k n^k + a_{k-1} n^{k-1} + \dots + a_0 \geq cn^k$$

$$(a_k - c)n^k \geq -a_{k-1} n^{k-1} - \dots - a_0$$

$$-a_{k-1} n^{k-1} - \dots - a_0 \leq |a_{k-1}| n^{k-1} + |a_{k-2}| n^{k-1} + \dots + |a_0| n^{k-1}$$

$$(a_k - c)n^k \geq \sum_{i=0}^{k-1} |a_i| n^{k-1}$$

$$(a_k - c)n^k \geq n^{k-1} \sum_{i=0}^{k-1} |a_i|$$

$$(a_k - c)n \geq \sum_{i=0}^{k-1} |a_i|$$

$$n \geq \frac{\sum_{i=0}^{k-1} |a_i|}{a_k - c} \quad \text{con } c < a_k$$

Dimostrato che un polinomio è un omega di  $n$  al grado massimo.

**Dim:** un'esponenziale è limitato inferiormente da un polinomio.

- $f(n) = 2^n$
- $2^n = O(2^n)$
- $2^n = \Omega(n^b) \quad \forall b > 0$  ?

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{n^b}{2^n} = 0$$

$$\implies \exists n_0 \quad \forall n > n_0 \quad \frac{n^b}{2^n} < 1$$

$$2^n > 1n^b$$

Quindi tutti i polinomi limitano inferiormente un esponenziale. E sapendo che  $2^n =$

|  $\Omega(2^n)$ , si considera questo perché è “il più grande”. Ciò implica  $2^n = \Theta(2^n)$ .

**Dim:** lo stesso per i logaritmi.

- $f(n) = \log_2^a n$
- $\log_2^a n = O(n^b) \quad \forall b > 0?$

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{\log_2^a n}{n^b} = 0$$

$$\implies \exists n_0 \quad \forall n > n_0 \quad \frac{\log_2^a n}{n^b} < 1$$

$$\log_2^a n = O(n^b)$$

Quindi tutti i polinomi limitano inferiormente un logaritmo. E sapendo che  $\log_2^a = O(\log_2^a)$ , si considera questo perché è “il più piccolo”. Ciò implica  $\log_2^a = \Theta(\log_2^a)$ .

#### 4.4 Scala degli asintoti

- 1
- $\log n$
- $n^b \quad \forall 0 < b < 1$
- $n$
- $n \cdot \log n$
- $n^{1+\epsilon} \quad \forall 0 < \epsilon < 1$
- $n^2$
- $n^2 \cdot \log n$
- $n^{2+\epsilon} \quad \forall 0 < \epsilon < 1$
- $n^3$
- $n^3 \cdot \log n$
- $n^{2+\epsilon} \quad \forall 0 < \epsilon < 1$
- ...
- $a^n \quad \forall a > 1$  (ogni  $a$  è una classe a se)
- $n!$
- $n^n$

## 4.5 Esempi

**Es 1:** ricerca in un vettore ordinato.

Algoritmo	Tempo caso migliore	Tempo caso peggiore
Ricerca sequenziale	$a_1 = \Omega(1)$	$a_2 + b_2 n = O(n)$
Ricerca dicotomica	$a_3 = \Omega(1)$	$a_4 + b_4 \log n = O(\log n)$

## 5 Selection Sort

### 5.1 Problema: Trova minimo

**Attenzione:** gli indici degli array partono da 1 e non da 0.

- **Input:** un vettore  $V$  di  $n$  interi
- **Output:** una posizione  $i$  t.c.  $V[i] \leq V[j] \quad \forall 1 \leq j \leq n$

```

1 Trova_Minimo(V)
2   posMin = 1
3   for i = 2 to V.length
4     if V[i] < V[posMin]
5       posMin = i
6   return posMin

```

- **Caso migliore:**  $1 + n + (n - 1) + 0 + 1 = 2n + 1 = \Omega(n)$
- **Caso peggiore:**  $1 + n + (n - 1) + (n - 1) + 1 = 3n = O(n)$

Dunque il tempo di calcolo di questo algoritmo è  $\Theta(n)$ .

#### 5.1.1 Dimostrare che l'algoritmo è corretto

Riscriviamo l'algoritmo con un **while**.

```

1 Trova_Minimo(V)
2   posMin = 1
3   i = 2
4   while i <= V.length
5     if V[i] < V[posMin]
6       posMin = i
7     i = i + 1
8   return posMin

```

- **Invariante di ciclo** (*condizione che deve essere sempre vera*): `posMin` è la posizione che contiene il valore più piccolo di  $V[1 \dots i - 1]$ .
- **Inizializzazione** (*prima del while*): `posMin` è la posizione del minimo di  $V[1 \dots 1]$ ? Sì
- **Conservazione** (*ciò che è vero alla prima istr. del ciclo deve essere vero anche alla fine*): l'invariante di ciclo è vera alla fine se è vera anche all'inizio
- **Terminazione** (*la conseguenza dell'inizializzazione e della conservazione*):  $i = V.length + 1$ . `posMin` è la posizione del minimo di  $V[1 \dots V.length] = V$

## 5.2 Problema: Ordinamento di vettori

- **Input:**  $A$  un vettore di  $n$  interi
- **Output:** un vettore di  $n$  interi che contiene gli stessi valori di  $A$  ma ordinati in modo crescente

### 5.2.1 Esempio

Supponiamo di avere un vettore

$$A = (5, 2, 4, 6, 1, 3)$$

Per ordinarlo si possono seguire questi passi:

1. Trovo il minimo e la sua posizione
2. Scambio il minimo con il primo elemento

$$A = (1, 2, 4, 6, 5, 3)$$

3. Ora continuo considerando la restante parte del vettore  $(2, 4, 6, 5, 3)$  trovando il minimo e la sua posizione (*il secondo elemento più piccolo*)
4. Scambio questo elemento con il secondo elemento di  $A$
5. Continuo così finché non esaurisco il vettore



$$A = (1, 2, 3, 4, 5, 6)$$

### 5.2.2 Implementazione

```

1 Selection_Sort(A)
2   for i = 1 to A.length
3       // Trova l'elemento minimo
4       posmin = i
5       for j = i + 1 to A.length
6           if A[j] < A[posmin]
7               posmin = j
8
9       scambia A[posmin] con A[i]
```

Per semplificare i calcoli il primo **for** va da 1 a `A.length` al posto che `A.length - 1`, e non entriamo nel secondo **for** quando `i = A.length`. Inoltre consideriamo i parametri come Java, quindi i vettori vengono passati per riferimento e dunque l'algoritmo non necessita di una **return**.

### 5.2.3 Analisi dei tempi di calcolo

**for a to b:**  $T(n) = b - a + 1 + 1$

Selection Sort	$T_{migl}(n)$	$T_{pegg}(n)$
<b>for</b> i = 1 to A.length	$n + 1$	$n + 1$
posmin = i	$n$	$n$
<b>for</b> j = i + 1 to A.length	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$
<b>if</b> A[j] < A[posmin]	$\Theta(n^2)$	$\Theta(n^2)$
posmin = j	0	$\Theta(n^2)$
scambia A[posmin] con A[i]	$n$	$n$

- **Caso migliore:**  $T_{migl}(n) = \Omega(n^2)$
- **Caso peggiore:**  $T_{migl}(n) = O(n^2)$

Dunque l'algoritmo è  $\Theta(n^2)$ .

## 5.2.4 Considerazioni accessorie

### 5.2.4.1 Stabilità

In applicazioni più complesse gli elementi del vettore da ordinare sono **chiavi** a strutture con dati aggiuntivi. Dunque molto raramente due elementi (considerando anche questi dati aggiuntivi) risultano uguali. Se però bisogna ordinare il vettore, il selection sort si comporta nel seguente modo:

$$(5, 6, 3^A, 1, 3^B)$$
$$(1, 6, 3^A, 5, 3^B)$$
$$(1, 3^A, 6, 5, 3^B)$$
$$(1, 3^A, 3^B, 5, 6)$$
$$(1, 3^A, 3^B, 5, 6)$$

In questo caso  $3^A$  risulta “prima” di  $3^B$ . In quest’altro esempio invece:

$$(3^A, 5, 6, 3^B, 1)$$
$$(1, 5, 6, 3^B, 3^A)$$
$$(1, 3^B, 6, 5, 3^A)$$
$$(1, 3^B, 3^A, 5, 6)$$
$$(1, 3^B, 3^A, 5, 6)$$

$3^B$  risulta “prima” di  $3^A$ .

Ciò indica che **il selection sort non è stabile** perché non preserva l’ordine degli elementi di ugual valore.

### 5.2.4.2 In-place

Un algoritmo è **in-place** se lavora direttamente sul vettore in input, e non su un’altra copia.

Il selection sort è in-place.

## 6 Insertion sort

- **Input:** un vettore  $A$  di  $n$  interi
- **Output:** un vettore di  $n$  interi che contiene gli stessi valori di  $A$  ma ordinati in modo crescente

### 6.1 Esempio

Supponiamo di avere un vettore

$$A = (5, 2, 4, 6, 1, 3)$$

1. Controlliamo il secondo elemento (2) con il primo elemento (5).
2. Essendo minore spostato il 2 a sinistra del 5
3. Non ci sono altri elementi a sinistra, quindi mi fermo

$$A = (2, 5, 4, 6, 1, 3)$$

4. Controllo il terzo elemento (4) con il precedente (5)
5. Essendo minore spostato il 4 a sinistra del 5
6. Controllo il 4 con il precedente (2)
7. Essendo il 4 maggiore di 2, mi fermo

$$A = (2, 4, 5, 6, 1, 3)$$

8. Controllo il quarto elemento (6) con il precedente (5)
9. Essendo maggiore, mi fermo

$$A = (2, 4, 5, 6, 1, 3)$$

10. Controllo il quinto elemento (1) con il precedente (6)
11. Essendo minore spostato l'1 a sinistra del 6
12. Controllo l'1 con il precedente

13. Essendo minore sposto l'1 a sinistra del 5
14. Continuo così finché l'elemento precedente è minore di 1 o non ci sono più elementi
15. Continuo così per tutti gli elementi restanti nel vettore

$$A = (1, 2, 3, 4, 5, 6)$$

Il vettore è ordinato.

## 6.2 Implementazione

```

1 Insertion_Sort(A)
2   for i = 1 to A.length
3       key = A[i]
4       j = i - 1
5
6       while (j > 0) and (A[j] > key)
7           A[j+1] = A[j]
8           A[j] = key
9           j = j - 1

```

## 6.3 Analisi dei tempi di calcolo

Insertion sort	$T_{migl}(n)$	$T_{pegg}(n)$
for i = 1 to A.length	$n + 1$	$n + 1$
key = A[i]	$n$	$n$
j = i - 1	$n$	$n$
while (j > 0) and (A[j] > key)	$n$	$\Theta(n^2)$
A[j+1] = A[j]	0	$\Theta(n^2)$
A[j] = key	0	$\Theta(n^2)$
j = j - 1	0	$\Theta(n^2)$

- **Caso migliore:** (*A è già ordinato in modo crescente*)  $T_{migl}(n) = \Omega(n)$
- **Caso peggiore:** (*A è ordinato in modo decrescente*)  $T_{pegg}(n) = O(n^2)$

## 6.4 Considerazioni accessorie

L'insertion sort è **stabile** e **in-place**.

## 7 Ricorsione

### 7.1 Problema: Esponenziale di un numero

- **Input:** un reale  $a$  e un naturale  $n$
- **Output:** un reale  $b$  tale che  $b = a^n$

#### 7.1.1 Implementazione iterativa

```
1 EsponenzialeIt(a, n)
2   ris = 1
3   for i = 1 to n
4       ris = a * ris
5   return ris
```

$$T(n) = \Theta(n)$$

#### 7.1.2 Implementazione ricorsiva

```
1 EsponenzialeRic(a, n)
2   if n == 0
3       return 1
4
5   return a * EsponenzialeRic(a, n-1)
```

#### 7.1.3 Tempi dell'implementazione ricorsiva

In questo specifico esempio non ha senso calcolare i tempi migliore e peggiori perché la quantità in input invariabile.

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(1) & \text{se } n = 0 \\ T(n-1) + \Theta(1) & \text{se } n \neq 0 \end{cases}$$

Il problema è che rimane la ricorrenza anche all'interno del calcolo.

Riscrivo il caso  $n \neq 0$ :

$$\begin{aligned}
 T(n) &= T(n-1) + \Theta(1) \\
 &= T(n-1) + c \\
 &= (T(n-2) + c) + c \\
 &= T(n-3) + 3c \\
 &= \dots \\
 &= T(n-i) + ic
 \end{aligned}$$

Ad un certo punto si arriverà che  $n-i = 0$ . A quel punto si sarà nel caso  $T(n) = \Theta(1)$ .

Dunque il tutto si può riscrivere come

$$T(n) = T(0) + nc = \Theta(1) + nc = \Theta(n)$$

**Attenzione:** questi casi non sono il peggiore e il migliore, perché in quei casi non si può fissare  $n$ . Questi sono solo in casi in cui  $n$  è fissato.

Nonostante le due implementazioni siano asintoticamente equivalenti, nella realtà le versioni iterative sono più veloci di quelle ricorsive.

#### 7.1.4 Seconda implementazione ricorsiva

$$a^n = \begin{cases} 1 & \text{se } n = 0 \\ a^{\frac{n}{2}} \cdot a^{\frac{n}{2}} & \text{se } n \text{ è pari} \\ a \cdot a^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} \cdot a^{\lfloor \frac{n}{2} \rfloor} & \text{se } n \text{ è dispari} \end{cases}$$

```

1  EsponenzialeRicV2(a, n)
2      if n == 0
3          return 1
4
5      if n == 1
6          return a
7
8      m = floor(n/2)
9      ris = EsponenzialeRicV2(a, m)

```

```
10 ris = ris * ris
11
12 if dispari(n)
13     ris = a * ris
14
15 return ris
```

$$T(n) = \begin{cases} \Theta(1) & \text{se } n = 0 \\ \Theta(1) & \text{se } n = 1 \\ T\left(\left\lfloor \frac{n}{2} \right\rfloor\right) + \Theta(1) & \text{altrimenti} \end{cases}$$

Supponendo che  $n$  sia sempre pari, e che tutti i  $\frac{n}{2}$  siano pari:

$$\begin{aligned} T(n) &= T\left(\frac{n}{2}\right) + c \\ &= T\left(\frac{n}{4}\right) + 2c \\ &= \dots \\ &= T\left(\frac{n}{2^i}\right) + ic \end{aligned}$$

Il tutto termina quando  $i = \log_2 n$ . A quel punto si può riscrivere come

$$\begin{aligned} T(n) &= T(1) + ic \\ &= T(1) + c \log_2 n \\ &= \Theta(\log_2 n) \\ &= \Theta(\log n) \end{aligned}$$