Basi della Programmazione Assembly

Indice

l reg	istri	3
G	ieneral purpose	3
S	pecial purpose	4
	Registri di segmento	4
	Altri	4
L	e cache	4
Α	ltri componenti	5
	odalità di operazione	5
Dich	iarazione variabili	5
S	intassi	5
Α	rray	6
	Esempi	6
Istru	zioni di movimento dati	7
M	10V	7
	Sintassi	7
	Esempi	7
	Specificare la grandezza	8
Р	USH	8
	Sintassi	8
	Esempi	8
Р	OP	9
	Sintassi	9
	Esempi	9
L	EA	9
	Sintassi	9
	Esempi	10
	Differenze con MOV	10
Istru	zioni aritmetiche e logiche	11
Α	DD	11
	Sintassi	11
	Esempi	11
S	UB	11
	Sintassi	11
	Esempi	12

	INC/DEC	12
	Sintassi	12
	Esempi	12
	IMUL	12
	Sintassi	12
	Esempi	13
	IDIV	13
	Sintassi	13
	Esempi	13
lst	ruzioni per il controllo del flusso	13
	label	13
	Esempi	14
	JMP	14
	Sintassi	14
	Esempi	14
	CMP	14
	Sintassi	14
	Esempi	14
	jump condizionata	15
	Sintassi	15
	Esempi	15
Αp	punti personali	15
	Vottori	1 5

I registri

I registri si dividono in general purpose o special purpose.

General purpose

I moderni processori x86 possiedono 8 registri da 32-bit general puprose.

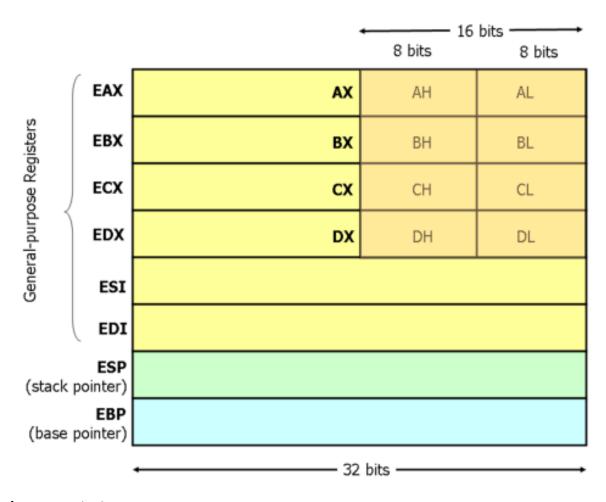


Figura 1: registri-20210102121903

Sono:

- EAX;
- EBX;
- ECX;
- EDX;

- ESI (source index);
- EDI (destination index).

Special purpose

I registri special purpose si dividono in registri di segmento e altri

Registri di segmento

Sono:

- ECS (code segment);
- EDS (data segment);
- ES (extra segment);
- SS (stack segment): indirizzo del segmento e offset top dello stack.

Altri

Sono:

- EIP/PC (instruction pointer/program counter): contiene l'indirizzo della prossima istruzione che il processore deve eseguire;
- ESP (stack pointer);
- EBP (base pointer);
- IR (instruction register);
- MAR (memory address register);
- MDR (memory data register);
- ...

Le cache

Le cache sono memorie molto veloci e si dividono in 3 livelli. Le cache si possono inoltre distinguere se sono uniche o sono divise per dati e istruzioni.

Solo la cache L1 è fisicamente nel processore.

Altri componenti

Sono:

- MMU (memory management unit): si occupa di gestire la memoria;
- BUI (bus unit interface): gestisce il bus;
- ALU (arithmetic and logic unit): si occupa di eseguire operazioni aritmetiche;
- FPU (floating point unit): esegue operazioni con i numeri a virgola mobile;
- DU (decoding unit): decodifica le istruzioni (tipo aritmetico, spostamento di valori, ...);
- EU (execution unit): esegue le istruzioni.

Modalità di operazione

Un processore ha due modalità distinte per eseguire le operazioni:

- · Modalità kernel;
- Modalità User.

Se l'istruzione viene eseguita se un processore in modalità kernel, essa può eseguire qualunque cosa senza nessun limite. Se il processore si trova in modalità user, alcune operazioni dell'insieme di istruzioni non sono eseguibili perché non è autorizzato a farlo.

Nel registro PSW (registro dei flag) c'è un bit che indica in quale modalità il microprocessore è in esecuzione.

Un processo per passare dalla modalità User alla modalità Kernel deve eseguire una chiamata al sistema operativo. Questa istruzione viene chiamata system callo TRAP.

Dichiarazione variabili

La dichiarazione di variabili statiche deve essere preceduta da . DATA e per dichiararle vengono utilizzate le istruzioni:

- DB per 1 byte (Declare Byte)
- DW per 2 byte (Declare Word)
- DD per 4 byte (Declare Double word)

Sintassi

```
.DATA
1
2
               ;dichiara una variabile grande un byte all'indirizzo var
3
  var DB 64
                   e assegna il valore 64.
4
5
  var2 DW ?
               ;dichiara una variabile grande due byte all'indirizzo var2
6
                  ma non assegna nessun valore.
8
9
               ;dichiara una variabile grande un byte senza nome,
       DB 10
                   all'indirizzo var2+1 e assegna il valore 10.
```

Array

Differentemente dai linguaggi ad alto livello, gli array sono solo celle di memoria contigue. Per dichiarare un array si possono elencare i vari valori, utilizzare l'istruzione DUP o delle stringhe. L'istruzione DUP ripete un valore per un determinato numero di volte: 4 DUP (2) è uguale a 2, 2, 2, 2.

Esempi

```
.DATA
 2
           DD 1, 2, 3
3
   Ζ
                            ;dichiara 3 variabili da 4 byte ciascuna,
                                le inizializza con 1, 2 e 3 rispettivamente
4
5
                                Il valore di Z+8 sarà 3.
6
                            ;dichiara 10 variabili non inizializzate
7
           DB 10 DUP(?)
   bytes
       partendo
8
                                dall'indirizzo bytes.
9
           DD 100 DUP(0)
                            ;dichiara 100 variabile inizializzate a 100
       grandi
                                4 byte ciascuna, partendo dall'indirizzo
11
                               arr.
12
                            ;dichiara 6 byte contenenti ciascuno il codice
13
   str
           DB 'hello',0
                                ASCII della lettera corrispondente e uno 0.
14
```

Istruzioni di movimento dati

MOV

I processori x86 possono indirizzare fino a 2^{32} byte di memoria Oltre a supportare gli indirizzamenti tramite nomi delle variabili, è possibile sommare fino a 2 registri (32-bit) con una costante (signed 32-bit). Un registro può essere inoltre moltiplicato per 2, 4 o 8.

Per copiare variabili viene utilizzata l'istruzione MOV.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
mov <reg>,<reg>mov <reg>,<mem>mov <mem>,<reg>mov <reg>,<const>mov <mem>,<const>
```

Esempi

```
;copia i 4 byte in memoria all'indirizzo
  MOV EAX, [EBX]
                           ; contenuto in EBX in EAX.
2
3
                           ;copia i il contenuto di EBX nello spazio di
4 MOV [var], EBX
5
                           ; memoria all'indirizzo var grande 4 byte.
6
7 MOV EAX, [ESI-4]
                          ;copia i 4 byte in memoria all'indirizzo
8
                           ; contenuto in ESI+(-4) in EAX.
10 MOV [ESI+EAX], CL
                          ;copia il contenuto di CL all'indirizzo di
11
                           ; memoria ESI+EAX.
12
13 MOV EDX, [ESI+4*EBX]
                           ;copia i 4 byte in memoria all'indirizzo
14
                              ESI+(4*EBX) in EDX.
```

Alcune sintassi invalide:

```
1 MOV EAX, [EBX-ECX] ;si possono solo sommare due registri.
2
3 MOV [EAX+ESI+EDI], EBX ;si possono sommare massimo due registri.
```

Specificare la grandezza

Per specificare la grandezza dei valori da copiare nel caso ci siano ambiguità è necessario usare:

- BYTE PTR
- WORD PTR
- DWORD PTR

Esemni

```
1 MOV BYTE PTR [EBX], 2 ;copia 2 in un singolo byte all'indirizzo in
EBX.
2
3 MOV WORD PTR [EBX], 2 ;copia la rappresentazione a 16-bit di 2 in
; 2 byte partendo dall'indirizzo in EBX.
5
6 MOV DWORD PTR [EBX], 2 ;copia la rappresentazione a 32-bit di 2 in
; 4 byte partendo dall'indirizzo in EBX.
```

PUSH

L'istruzione PUSH copia i suoi parametri in cima allo stack in memoria.

Azioni eseguite da PUSH:

- decrementa ESP di 4
- copia il suo argomento all'indirizzo [ESP]

ESP è lo stack pointer e contiene l'indirizzo di memoria dell'ultimo valore nello stack. Lo stack pointer viene decrementato perchè lo stack cresce verso il basso: dall'indirizzo più grande a quello più piccolo.

Sintassi

I parametri possibili sono:

- PUSH <reg32>
- PUSH <mem>
- PUSH <con32>

Esempi

```
1 PUSH EAX ;aggiunge EAX allo stack.
2
3 PUSH [var] ;aggiunge il valore contenuto di 4 byte all'indirizzo
4 var allo stack.
```

POP

L'istruzione POP muove il valore in cima allo stack in memoria in una variabile o registro.

Azioni eseguite da POP:

- copia il valore all'indirizzo [ESP] nel suo argomento
- incrementa ESP di 4

Sintassi

I parametri possibili sono:

- POP <reg32>
- POP <mem>

Esempi

```
1 POP EDI ;rimuove l'ultimo valore dello stack e lo copia in EDI.
2 3 POP [EBX] ;rimuove l'ultimo valore dello stack e lo copia in memoria ; all'indirizzo in EBX.
```

LEA

L'istruzione LEA copia l'indirizzo di una variabile in memoria in un registro.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
• LEA <reg32>, <mem>
```

```
1 LEA EDI, [EBX+4*ESI] ;l'indirizzo della variabile all'indirizzo
2 ; EBX+4*ESI viene copiato in EDI
3
4 LEA EAX, [var] ;l'indirizzo della variabile var viene copiato in EAX
```

Differenze con MOV

Poniamo questa situazione:

Registri:

Registro	Valore
EAX	0x00000000
EBX	0x00403A40

Memoria:

Indirizzo	Valore
0x00403A40	0x7C81776F
0x00403A44	0x7C911000
0x00403A48	0x0012C140
0x00403A4C	0x7FFDB000

Programma:

```
1 LEA EAX, [EBX+8] ; EAX conterrà 0x00403A48
2
3 MOV EAX, [EBX+8] ; EAX conterrà 0x0012C140
```

Istruzioni aritmetiche e logiche

ADD

L'istruzione ADD somma i 2 operandi e scrive il risultato nel primo operando.

Equivale al += di C.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
add <reg>, <reg>add <reg>, <mem>add <mem>, <reg>add <reg>, <con>add <mem>, <con>
```

Esempi

```
1 add EAX, 10 ;EAX = EAX + 10
2
3 add BYTE PTR [var], 10 ;aggiunge 10 al byte var in memoria
```

SUB

L'istruzione SUB sottrae i 2 operandi e scrive il risultato nel primo operando.

Equivale al -= di C.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
sub <reg>, <reg>sub <reg>, <mem>sub <mem>, <reg>sub <reg>, <con>sub <mem>, <con>
```

```
1 sub AL, AH ;AL = AL - AH
2
3 add EAX, 216 ;sottrae 216 da EAX
```

INC/DEC

L'istruzione INC incrementa l'operando di 1. L'istruzione DEC decrementa l'operando di 1.

Equivale al ++/-- di C.

Sintassi

I parametri possibili sono:

- inc <reg>
- inc <mem>
- dec <reg>
- dec <mem>

Esempi

```
1 dec EAX ; EAX = EAX + 10
2
3 inc DWORD PTR [var] ; aggiunge 10 al byte var in memoria
```

IMUL

L'istruzione IMUL ha 2 modalità di operazione:

- Con 2 operandi, essi vengono moltiplicati e scritti nel primo;
- Con 3 operandi, il secondo e il terzo vengono moltiplicati e il prodotto viene scritto nel primo.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
• imul <reg32>, <reg32>
```

```
imul <reg32>, <mem>imul <reg32>, <reg32>, <con>imul <reg32>, <mem>, <con>
```

```
1 imul EAX, [var] ; EAX = EAX * var
2
3 imul ESI, EDI, 25 ; ESI = EDI * 25
```

IDIV

L'istruzione IDIV divide i 64 bit contenuti in EDX: EAX l'operando datogli e restituisce:

- In EAX il risultato della divisione;
- In EDX il resto della divisione.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
idiv <reg32>idiv <mem>
```

Esempi

```
1 idiv EBX ; EAX = EDX:EAX / EBX
2 ; EDX = EDX:EAX % EBX
```

Istruzioni per il controllo del flusso

label

Si possono utilizzare delle etichette per identificare un'istruzione univoca.

```
1 begin: mov EAX, [ESI]
```

JMP

L'istruzione JMP (jump) permette di saltare ad una istruzione tramite la sua etichetta.

Sintassi

I parametri possibili sono:

• jmp <label>

Esempi

```
1 jmp begin
```

CMP

L'istruzione CMP compara i due valori, viene utilizzata prima di una jump condizionata.

Sintassi

I parametri possibili sono:

```
cmp <reg32>, <reg32>cmp <reg32>, <mem>cmp <mem>, <reg32>cmp <reg32>, <con>
```

Esempi

```
1 cmp EAX, [var]
```

jump condizionata

Queste istruzioni vengono utilizzate dopo CMP e saltano ad un etichetta se la condizione è verificata.

Sintassi

- je (jump when equal)
- jne (jump when not equal)
- jz (jump when last result was zero)
- jg (jump when greater than)
- jge (jump when greater than or equal to)
- jl (jump when less than)
- jle (jump when less than or equal to)

Esempi

```
1 cmp EAX, EBX
2 jle begin
```

Appunti personali

Vettori

I vettori vengono chiamati buffer. Vengono definiti come blocchi di memoria (senza spazi in mezzo).

Assembly considera ogni elemento come un byte (dimensione cella di memoria). Spiazzamento = distanza di un elemento dall'inizio del buffer. È necessario sapere dove inizia il buffer e quale elemenot bisogna accedere.

Se il buffer inizia all'indirizzo 435 e ci interessa trovare l'indirizzo del 23 elemento, è necessario fare: 435+23.

Se la grandezza dell'elemento è di 4 byte, bisogna moltiplicare il suo indice per 4: 43+(23*4).

Fare riferimento alla sezione dichiarazione variabili sopracitata.

Base del buffer = inizio del buffer. Per ottenerla:

```
1 lea [vettore]
```

Tipo di un vettore esempio

```
1 #include <stdio.h>
2 int v[10];
3
4 int main()
5 {
6    v[0] = 0;
7    printf("%i %i %i %i\n", v, &v[0], &v[1], &v[2]);
8 }
```

L'indirizzo di memoria del vettore equivale all'indirizzo del primo elemento.

Il tipo di ∨ è **int** ★.