Minimum Spanning Tree

Jocelyne Elias

https://www.unibo.it/sitoweb/jocelyne.elias

Moreno Marzolla

https://www.moreno.marzolla.name/

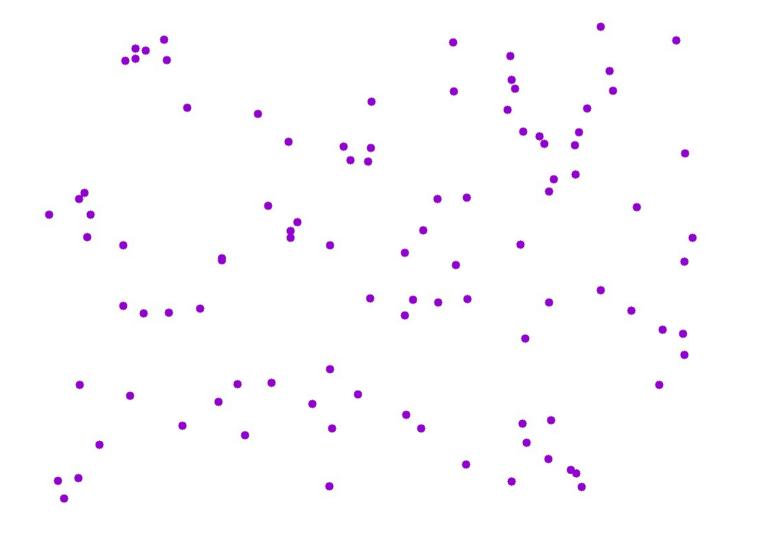
Dipartimento di Informatica—Scienza e Ingegneria (DISI) Università di Bologna Copyright © Alberto Montresor, Università di Trento, Italy http://cricca.disi.unitn.it/montresor/teaching/asd/
Copyright © 2010—2016, 2020, 2021 Moreno Marzolla, Università di Bologna, Italy https://www.moreno.marzolla.name/teaching/ASD/

This work is licensed under the Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike License. To view a copy of this license, visit http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/2.5/ or send a letter to Creative Commons, 543 Howard Street, 5th Floor, San Francisco, California, 94105, USA.

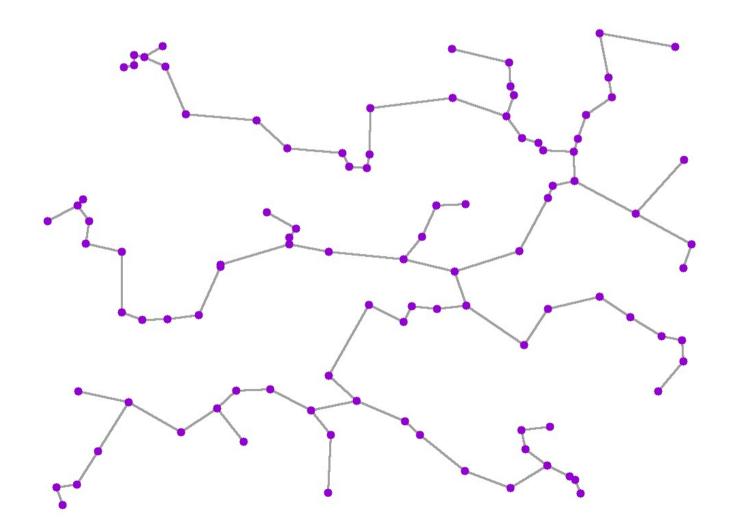
Introduzione

- Un problema di notevole importanza:
 - determinare come interconnettere diversi elementi fra loro considerando e minimizzando certi vincoli sulle connessioni
- Esempio classico:
 - progettazione dei circuiti elettronici dove si vuole minimizzare la quantità di filo elettrico per collegare fra loro i diversi componenti
- Questo problema prende il nome di:
 - albero di copertura (di peso) minimo
 - albero di connessione (di peso) minimo
 - Minimum Spanning Tree (MST)

 n pin su un circuito stampato da collegare con una traccia di lunghezza minima



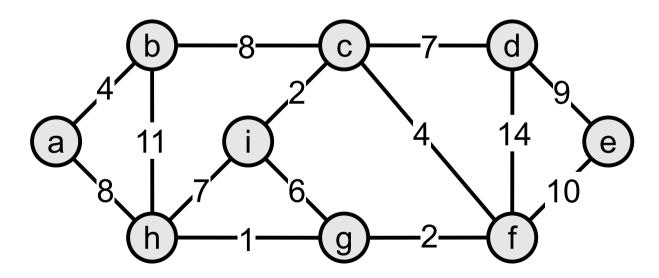
 n pin su un circuito stampato da collegare con una traccia di lunghezza minima



Definizione del problema

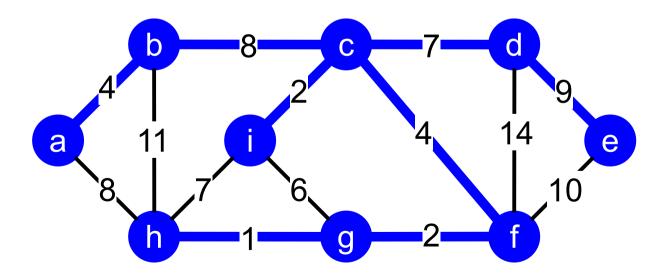
Input:

- G = (V, E) un grafo non orientato e connesso
- $w: V \times V \rightarrow R$ una funzione peso
 - se $\{u, v\} \in E$, allora w(u, v) è il peso dell'arco $\{u, v\}$
 - se $\{u, v\} \notin E$, allora $w(u, v) = \infty$
- Poiché G non è orientato, w(u, v) = w(v, u)



Definizione del problema

- Albero di copertura (spanning tree)
 - Dato un grafo G = (V, E) non orientato e connesso, un albero di copertura di G è un sottografo $T = (V, E_T)$ tale che
 - Tè un albero
 - E_T ⊆ E
 - T contiene tutti i nodi di G



Definizione del problema

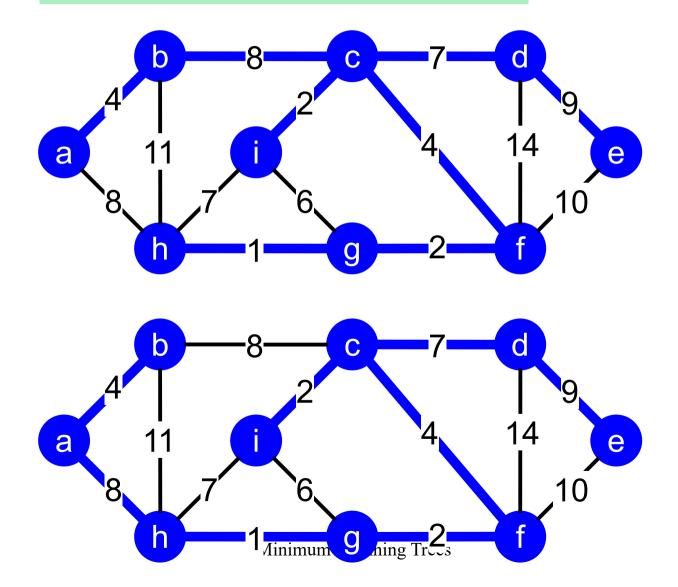
- Output: albero di copertura di peso minimo (minimum spanning tree)
 - Un albero di copertura il cui peso totale

$$w(T) = \sum_{(u,v) \in T} w(u,v)$$

sia minimo, tra tutti i possibili alberi di copertura T

Osservazione

• Il MST non è necessariamente unico



Algoritmo generico

- Vediamo
 - Un algoritmo greedy generico
 - Due istanze di questo algoritmo: Kruskal e Prim
- L'idea è di accrescere un sottoinsieme *T* di archi in modo tale che venga rispettata la seguente condizione:
 - Tè un sottoinsieme di qualche albero di copertura minimo
- Un arco {u, v} è detto sicuro per T se T ∪ {u, v} è ancora un sottoinsieme di qualche MST

Algoritmo generico

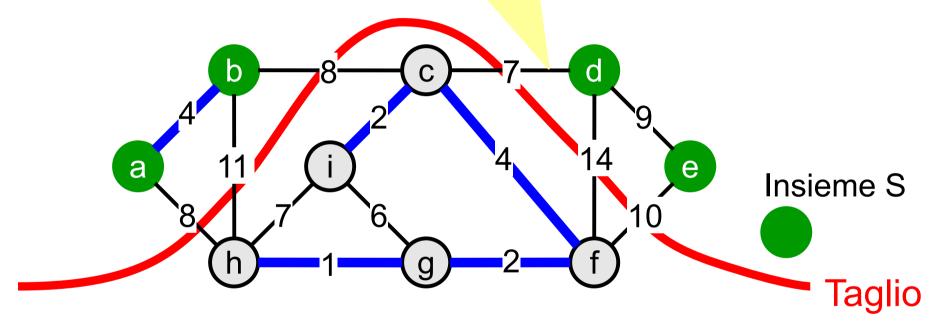
```
Tree Generic-MST(Grafo G=(V,E,w))
    Tree T ← Albero vuoto
    while T non forma un albero di copertura do
        trova un arco sicuro {u, v}
        T ← T U {u, v}
    endwhile
    return T
```

- Archi blu
 - sono gli archi che fanno parte del MST
- Archi rossi
 - sono gli archi che non fanno parte del MST

Definizioni

- Per caratterizzare gli archi sicuri dobbiamo introdurre alcune definizioni:
 - Un taglio (S, V S) di un grafo non orientato G = (V, E)
 è una partizione di V in due sottoinsiemi disgiunti
 - Un arco $\{u, v\}$ attraversa il taglio se u ∈ S e v ∈ V − S
 - Un taglio rispetta un insieme di archi T se nessun arco di T attraversa il taglio
 - Un arco che attraversa un taglio è leggero se il suo peso è minimo fra i pesi di tutti gli archi che attraversano quel taglio

Arco leggero che attraversa il taglio



Insieme *T*: archi blu (il taglio rispetta *T*)

Insieme V - S

Regole del ciclo e del taglio

Regola del ciclo

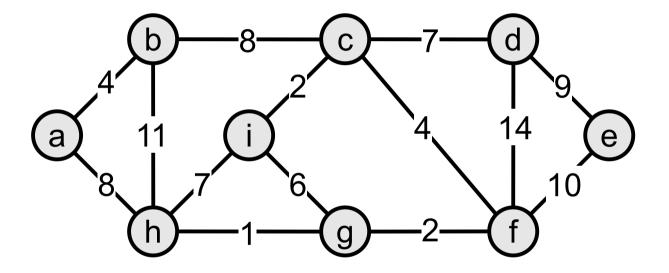
Scegli un ciclo semplice in G che non contenga archi rossi.
 Tra tutti gli archi non colorati del ciclo, seleziona un arco di costo massimo e coloralo di rosso

Regola del taglio

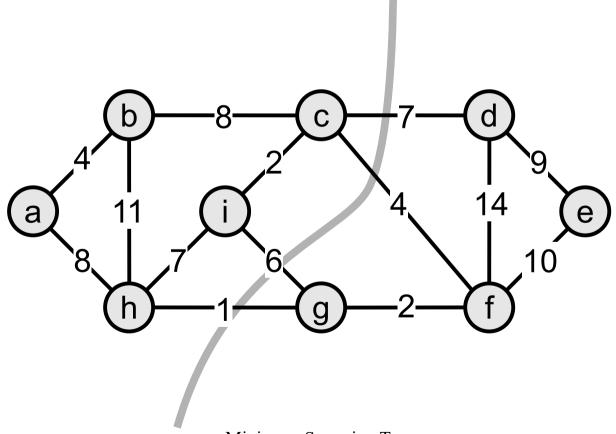
 Scegli un taglio in G che non contenga archi blu. Tra tutti gli archi non colorati che attraversano il taglio seleziona un arco di costo minimo e coloralo di blu

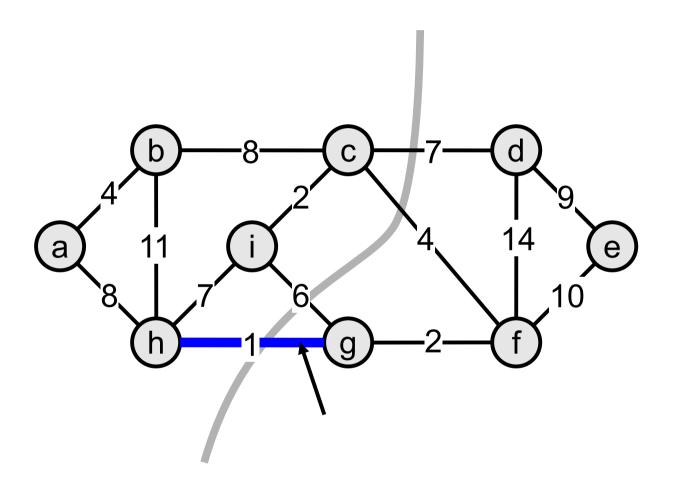
Metodo greedy

 Costruisce un MST applicando, ad ogni passo, una delle due regole precedenti (una qualunque, purché si possa usare)

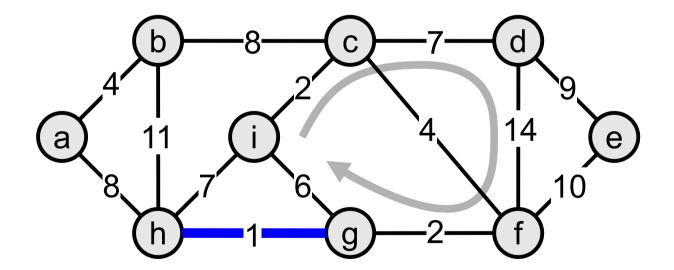


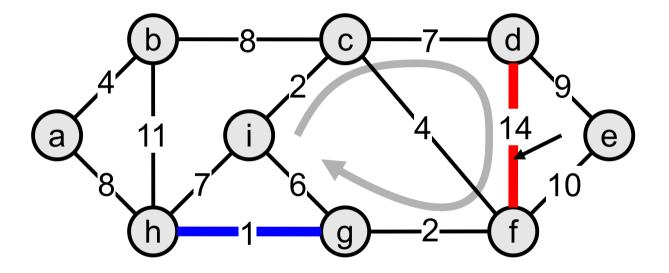
Scegli un taglio in G che non contenga archi blu. Tra tutti gli archi non colorati che attraversano il taglio seleziona un arco di costo minimo e coloralo di blu.

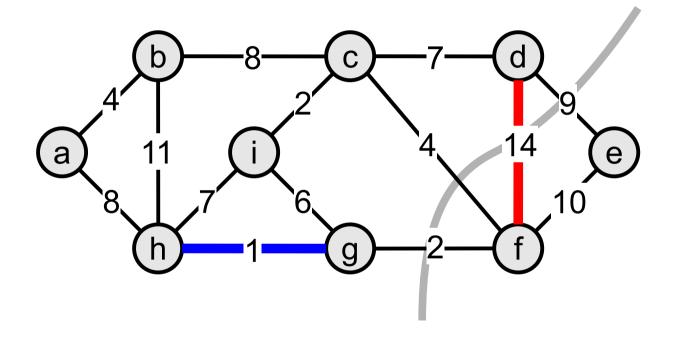


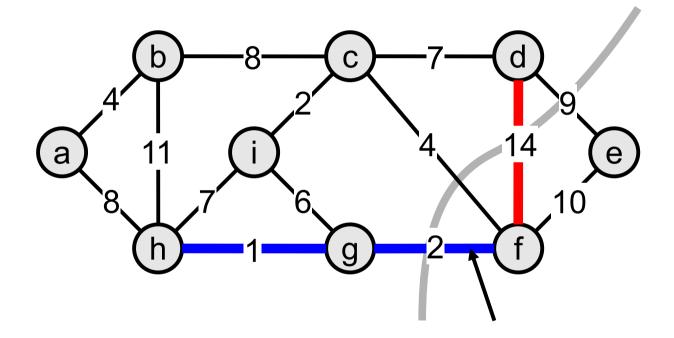


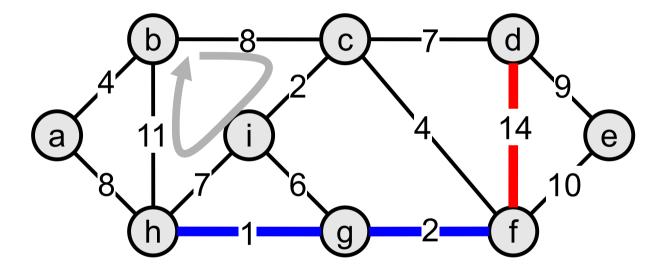
Scegli un ciclo semplice in G che non contenga archi rossi. Tra tutti gli archi non colorati del ciclo, seleziona un arco di costo massimo e coloralo di rosso



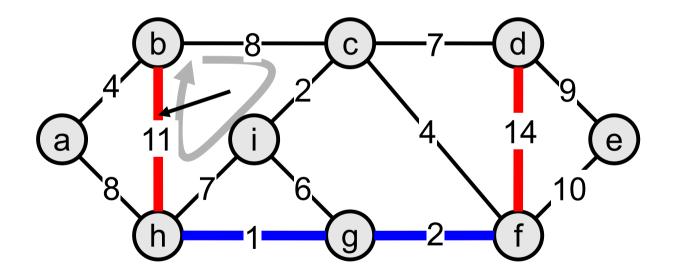


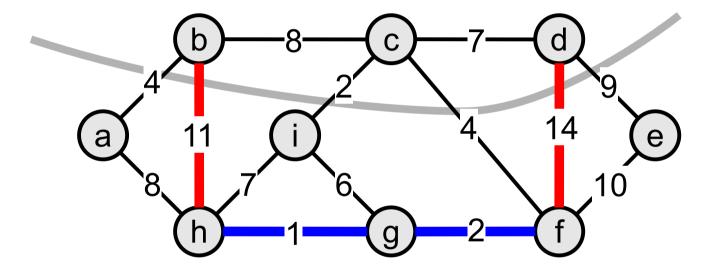


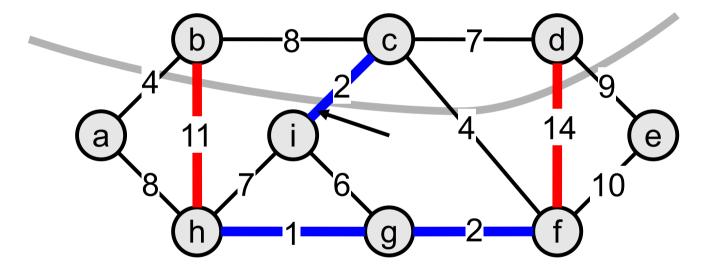


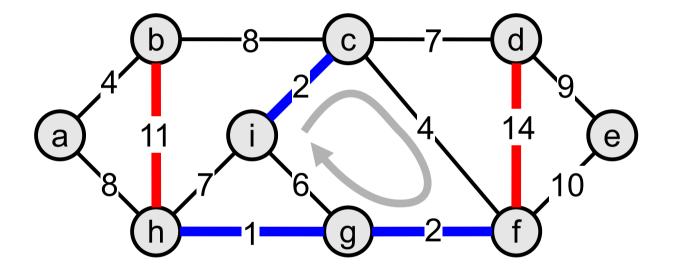


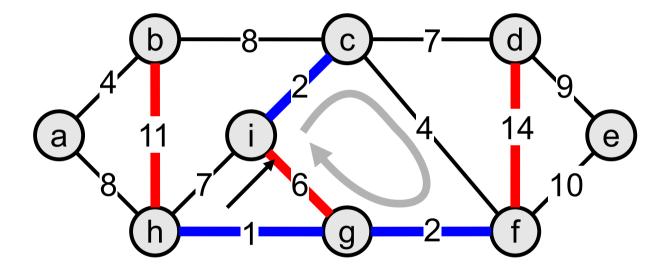
Scegli un ciclo semplice in G che non contenga archi rossi. Tra tutti gli archi non colorati del ciclo, seleziona un arco di costo massimo e coloralo di rosso

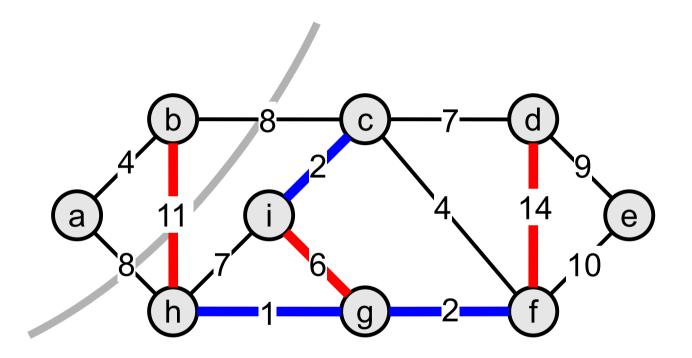


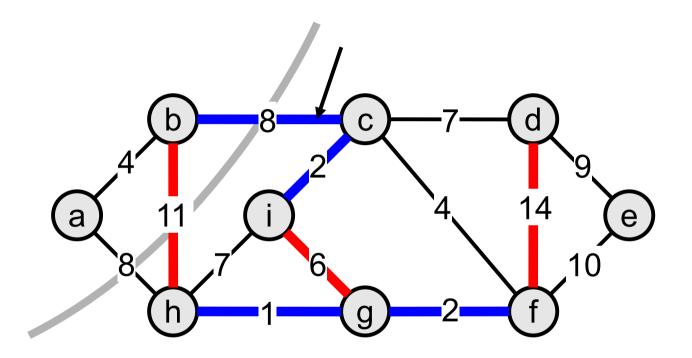


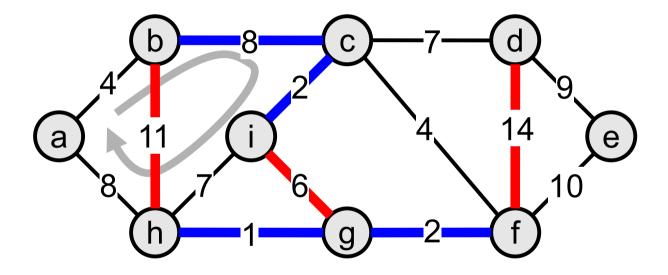


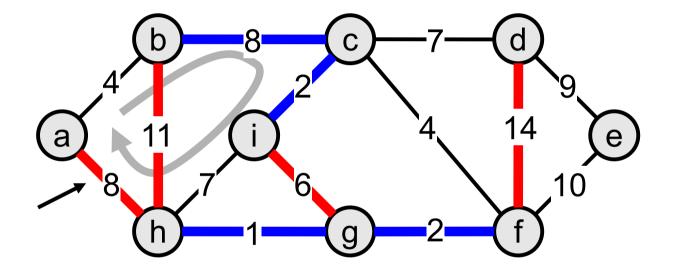


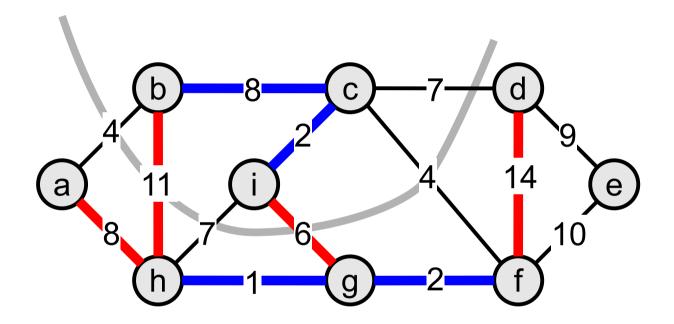


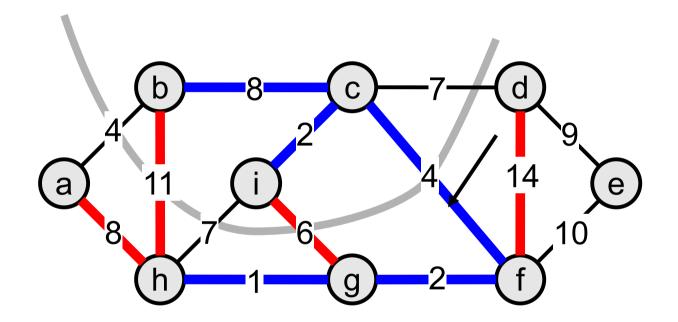


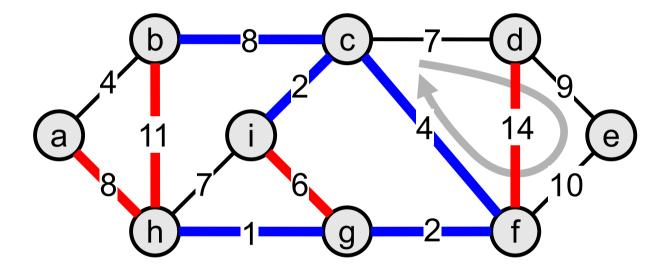


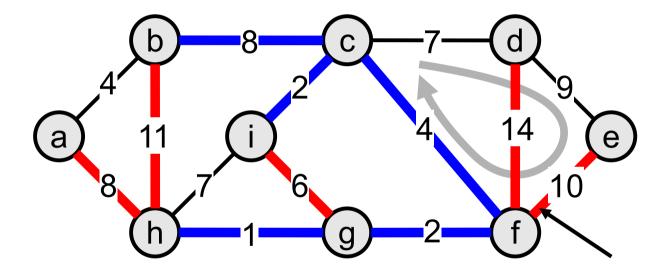


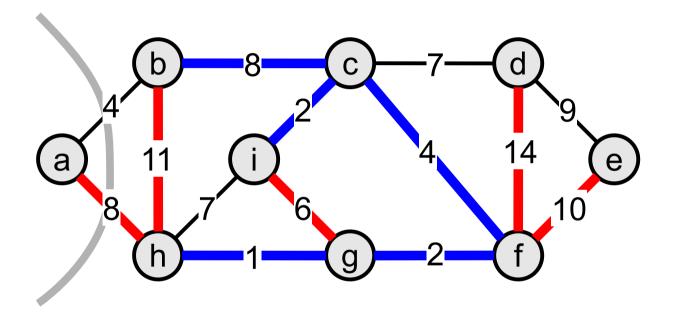


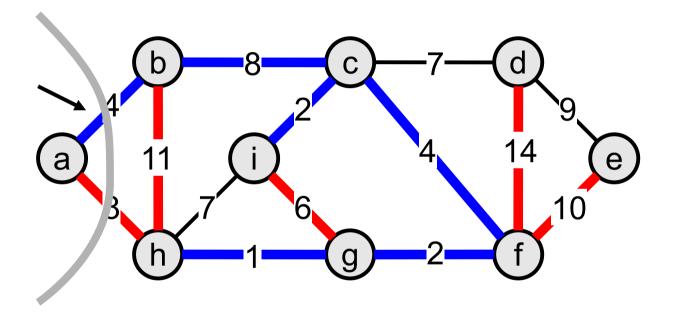


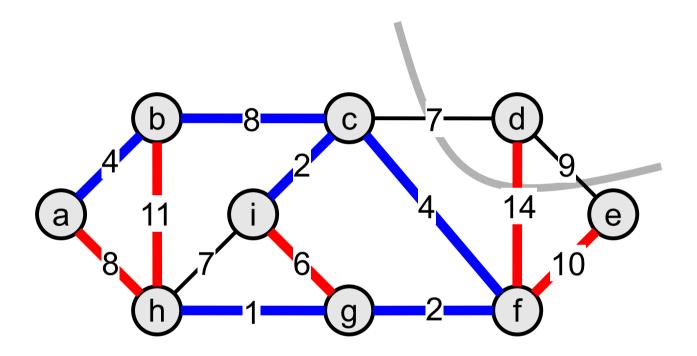


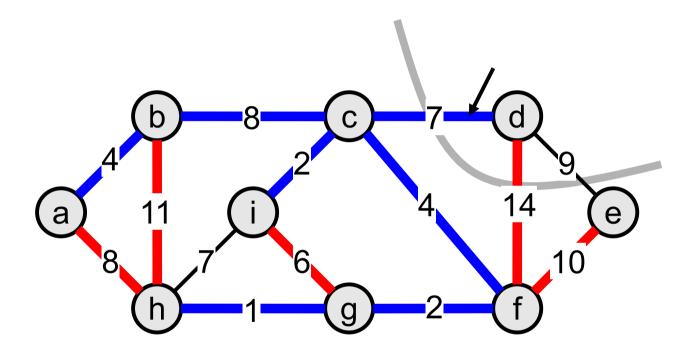


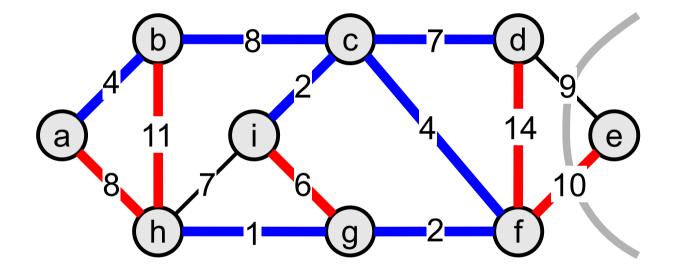


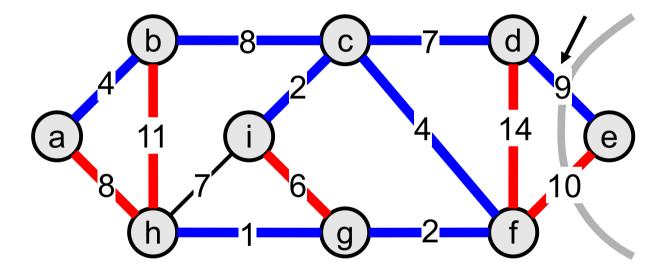


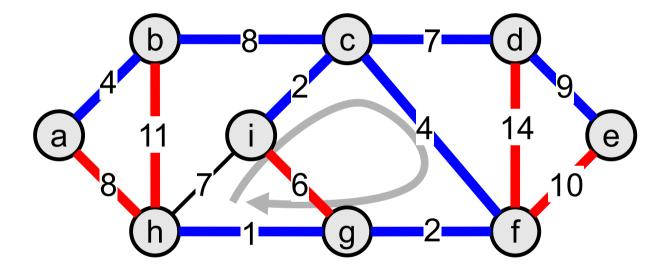


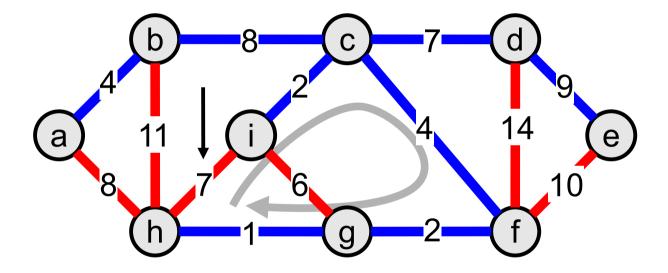




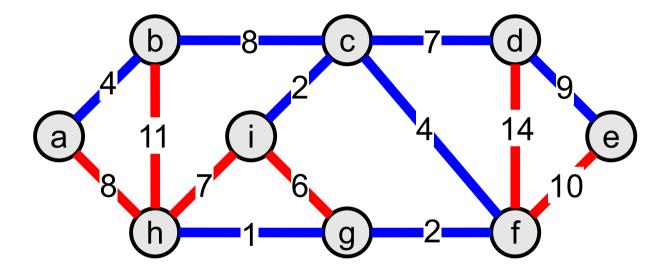


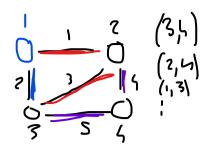






Finito!





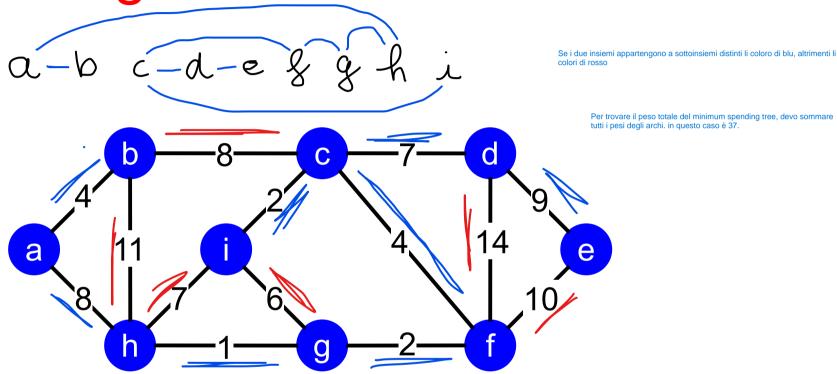
Algoritmo di Kruskal

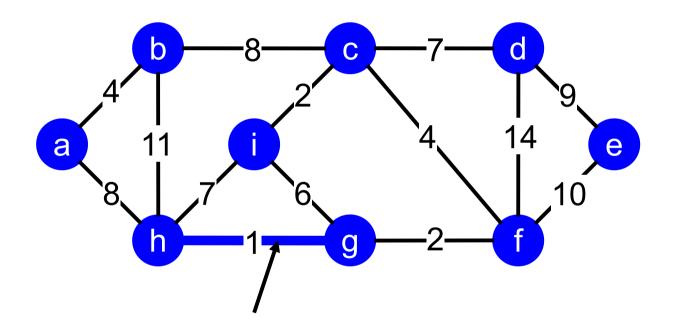
Nota: Dopo che ho fatto l'albero ordino i collegamenti in ordine decrescente, Dal collegamento più grande al collegamento più piccolo.

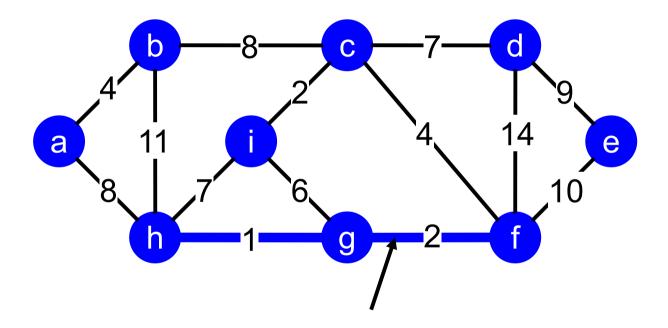
Idea

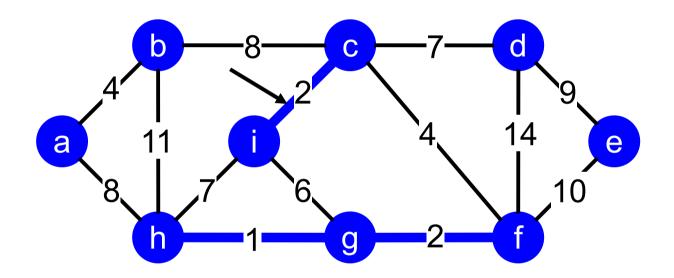
- Ingrandire sottoinsiemi disgiunti di un albero di copertura minimo connettendoli fra di loro fino ad avere l'albero finale
 - Inizialmente la foresta di copertura è composta da n alberi, uno per ciascun nodo, e nessun arco
- Si considerano gli archi in ordine non decrescente di peso
 - Se l'arco e = {u, v} connette due alberi blu distinti, lo si colora di blu. Altrimenti lo si colora di rosso Questa è una cosa che facciamo step by step
- L'algoritmo è greedy perché ad ogni passo si aggiunge alla foresta un arco con il peso minimo

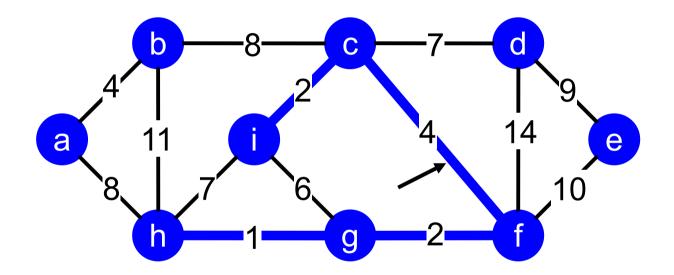
Joseph B. Kruskal: On the Shortest Spanning Subtree of a Graph and the Traveling Salesman Problem. In: Proceedings of the American Mathematical Society, Vol 7, No. 1 (Feb, 1956), pp. 48-50

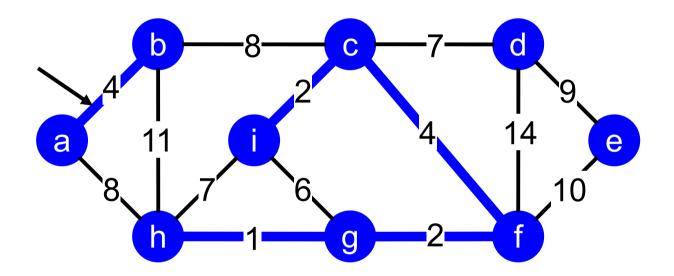


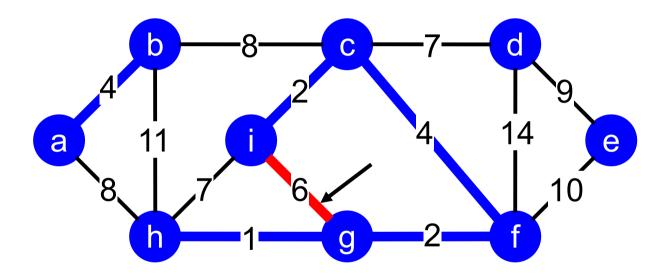


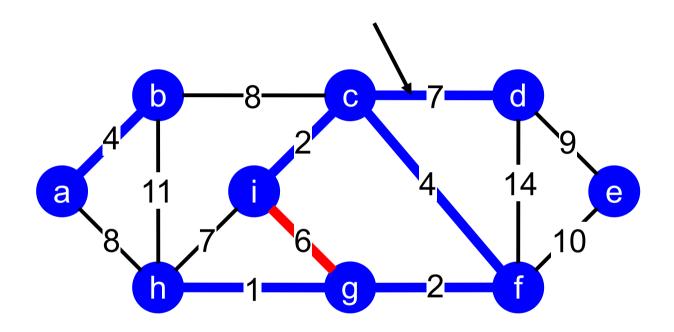


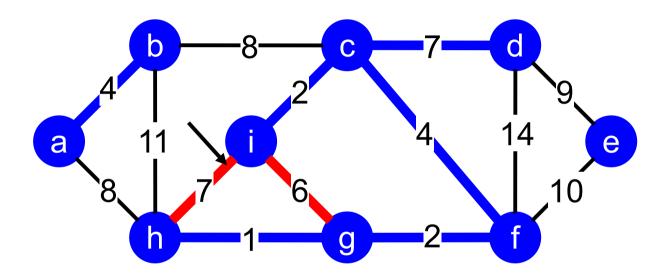


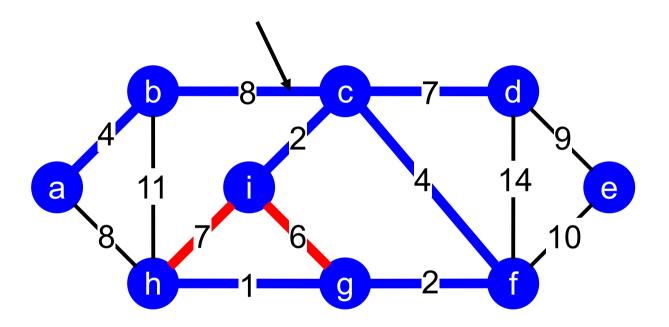


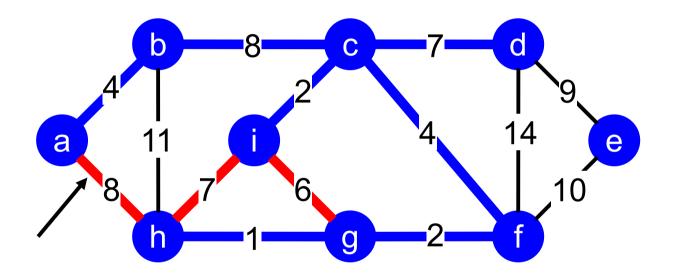


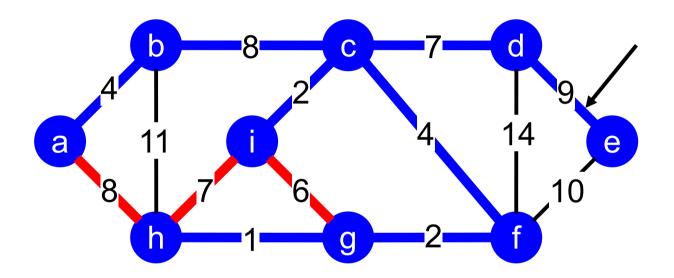


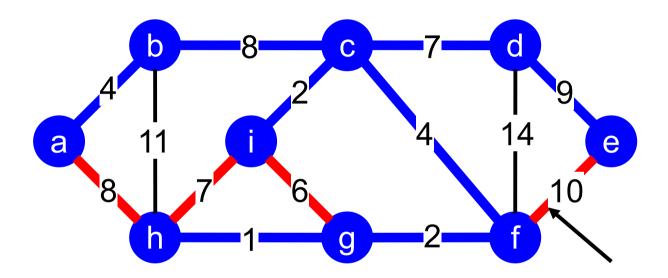


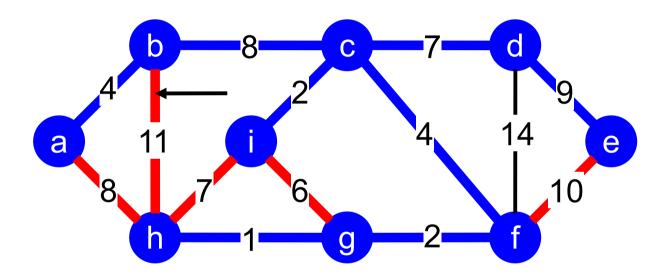


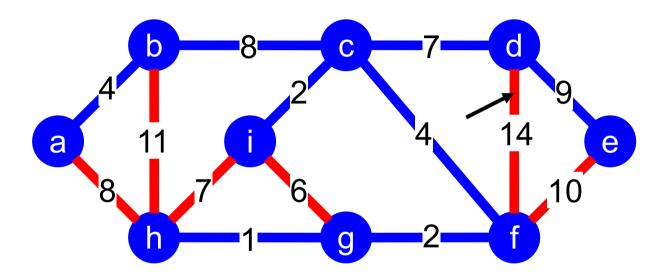












Finito! Il MST è composto dai soli archi blu

Implementazione

- Ordinare gli archi in ordine non decrescente di peso
 - Sappiamo come fare
- Determinare se gli estremi di un arco appartengono allo stesso albero oppure no
 - Anche qui, sappiamo come fare...
 - ...usando le strutture merge-find!

Algoritmo di Kruskal

```
Tree Kruskal-MST (Grafo G= (V, E, w))
                                                         Struttura dati per tenene
      Tree T ← albero vuoto
                                                        7 traccia delle componenti
      MergeFind MF ← new mfset( G.numNodi() );

// ordina gli archi di E per peso w crescente
      sort(E, w)
 u for each {u, v} ∈ E do > itera sugil arichi oriclinati (dal più leggeno al più pesqute)
            Tu \leftarrow MF.find(u)
            Tv \leftarrow MF.find(v)
            if (Tu ≠ Tv) then // evita i cicli
                   T \leftarrow T \cup \{u, v\} // aggiungi arco \{u_iv\} all`us T
                  MF.merge(Tu, Tv) // unisci componenti connesse
            endif
      endfor
      return T
```

Analisi

case in coi ogni noolo

• L'ordinamento richiede tempo $O(m \log m) = O(m \log n^2) = O(m \log n)$

dove m è il numero di archi e n il numero di nodi

- Il tempo di esecuzione dipende dalla realizzazione della struttura Merge-Find
 - Vengono effettuate 2m Find e (n 1) Merge, oltre alla creazione della struttura Merge-Find
- Se usiamo QuickUnion con euristica sul rango, la sequenza di operazioni costa in tutto O((m + n) log n)
- Totale: $O(2m \log n + n \log n) = O(m \log n)$

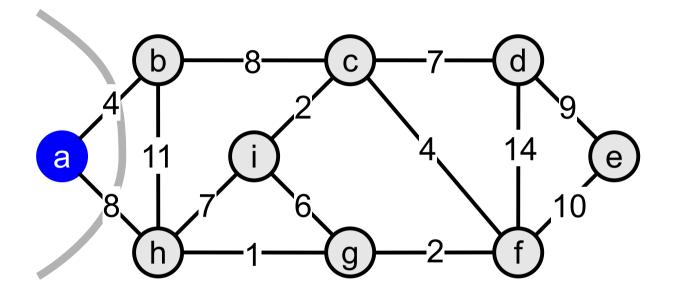
Si le un costo acumentizzato chi cuenge e ginal (entrombe 63 con costo leg h)

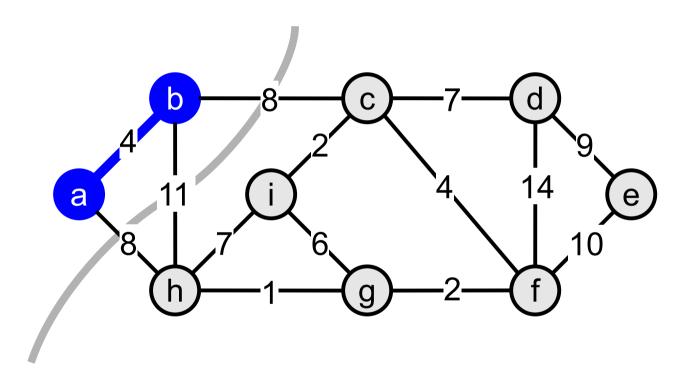
Algoritmo di Prim

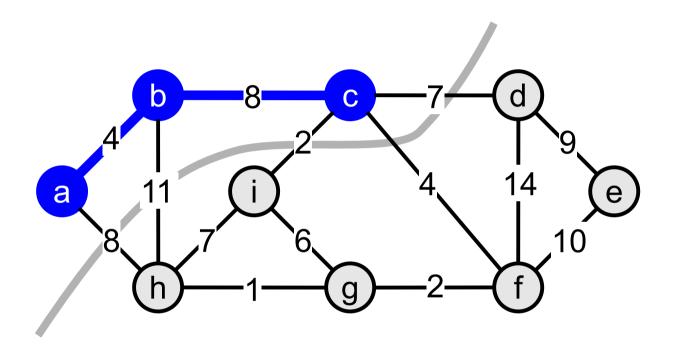
- L'algoritmo di Prim procede mantenendo un singolo albero T che viene fatto "crescere"
 - L'albero parte da un nodo arbitrario r (la radice) e cresce fino a quando ricopre tutti i vertici
 - Ad ogni passo viene aggiunto l'arco di peso minimo che collega un nodo già raggiunto dell'albero con uno non ancora raggiunto

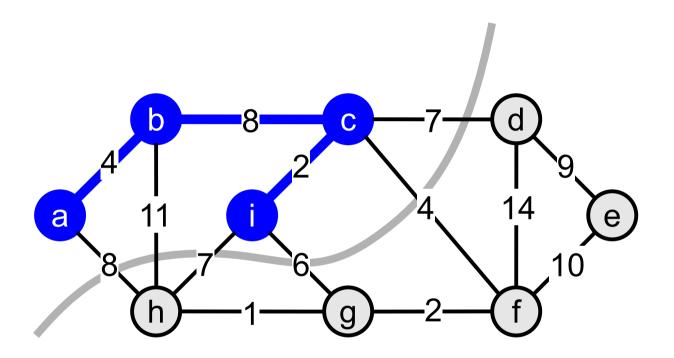
R. C. Prim: Shortest connection networks and some generalizations.

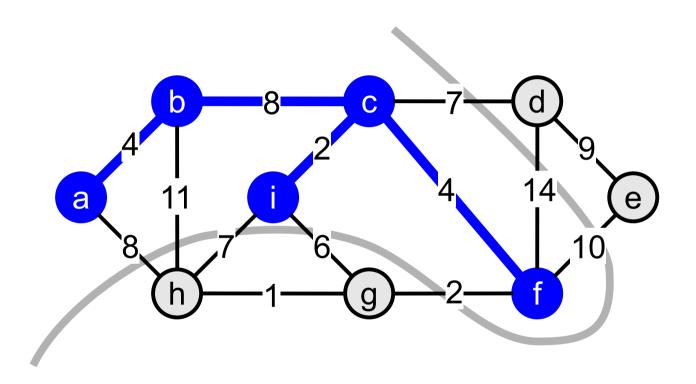
In: Bell System Technical Journal, 36 (1957), pp. 1389-1401

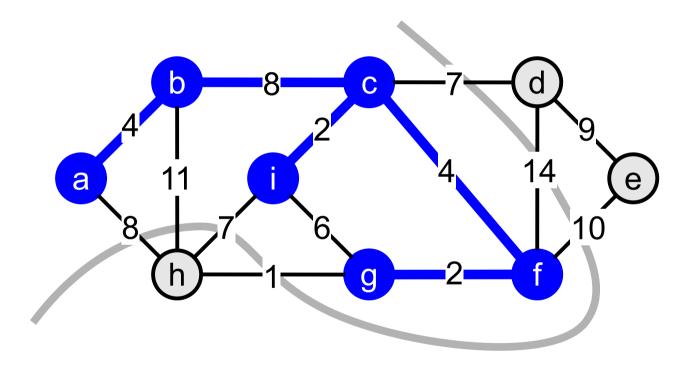


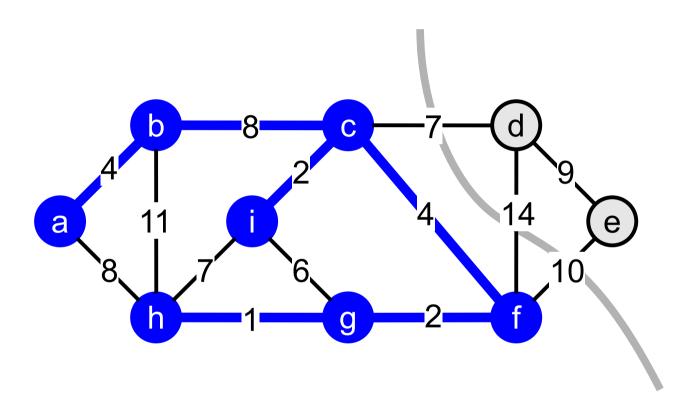


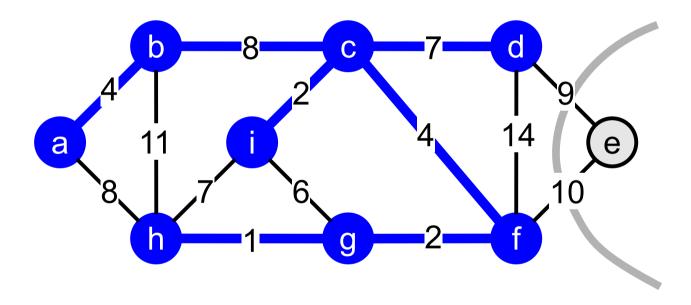




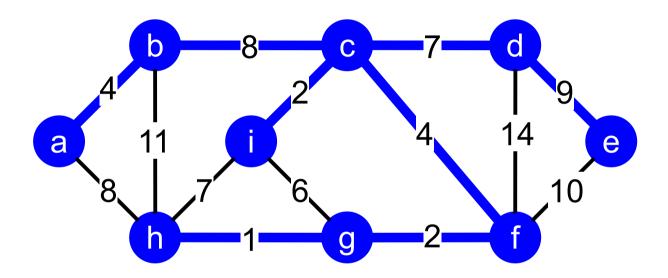








Esempio Algoritmo di Prim



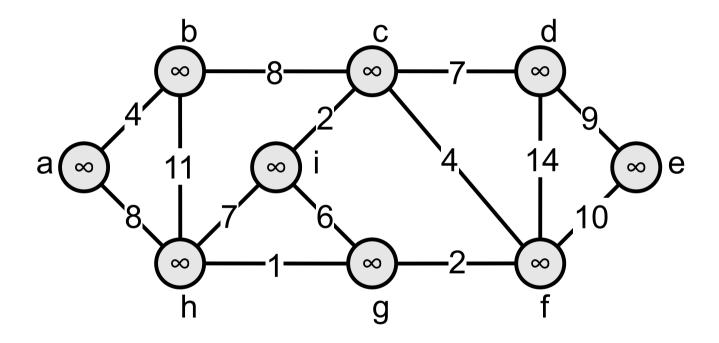
Implementazione

- Una struttura dati per i nodi non ancora nell'albero
 - i nodi non ancora nel MST si trovano in una coda con priorità Q ordinata in base ad un valore d[v]
 - d[v] è il peso minimo di un arco che collega il nodo v, che non appartiene all'albero, ad un nodo già nell'albero
 - +∞ se tale arco non esiste
- Come mantenere l'albero
 - Mediante il vettore padri p[v]
- <u>Terminazione</u>: quando l'insieme Q è vuoto
 - Tutti i nodi tranne la radice conoscono il proprio padre

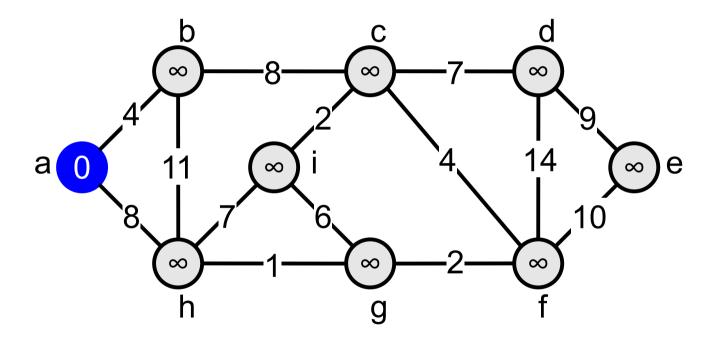
Algoritmo di Prim

```
Scraeute
int[] Prim-MST(Grafo G=(V,E,w), nodo s)
      double d[1..n];
      int p[1..n];
      CodaPriorita<int, double> Q;
      for v \leftarrow 1 to n do all'inizio vessen nodo ha un genitore
            p[v] \leftarrow -1; added[v] \leftarrow false;
            if (v==s) then d[v] \leftarrow 0; else d[v] \leftarrow +\infty endif
            Q.insert(v, d[v]);
      endfor
                                        vocti nella priorità
      while (not Q.isEmpty()) do
W
            u \leftarrow 0.find();
            Q.deleteMin();
            added[u] ← true;
             for each v adiacente a u do
                   if (not added[v] and w(u,v) < d[v]) then
                         d[v] \leftarrow w(u,v);
                         Q.decreaseKey(v, d[v]); Aggiorna la pru'ercita
                   endif
            endfor
      endwhile
      return p;
```

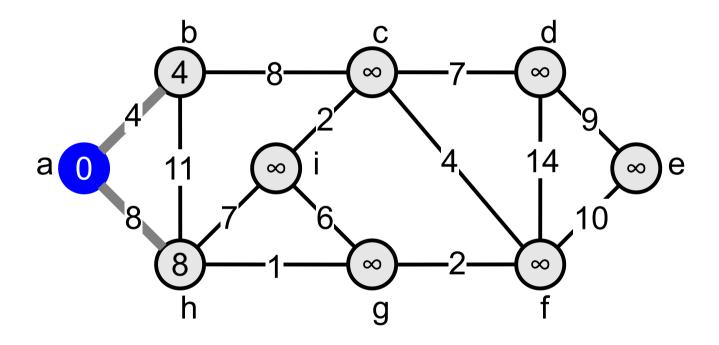
$$Q = \{ \}$$



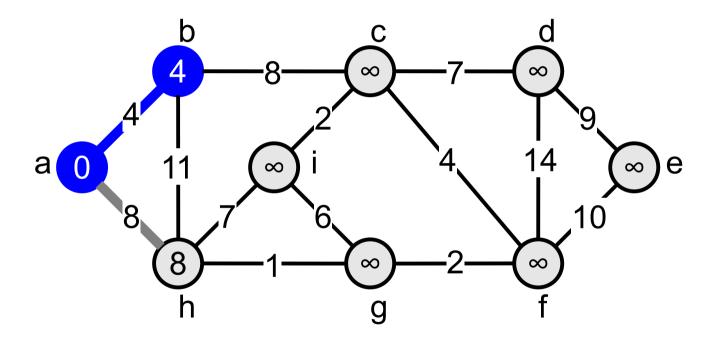
$$Q = \{ (a,0) \}$$



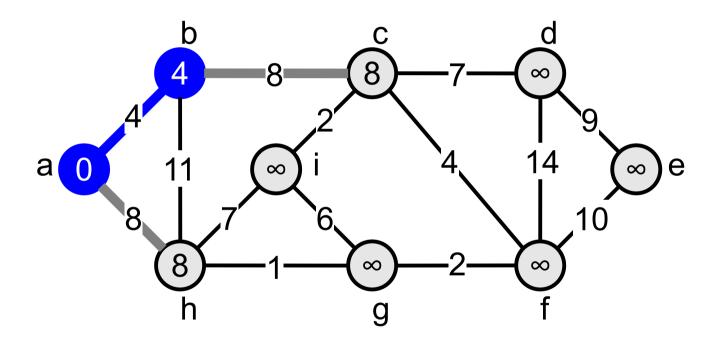
$$Q = \{ (b,4), (h,8) \}$$



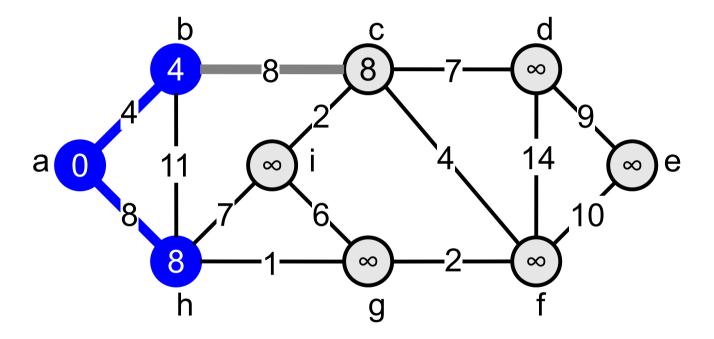
$$Q = \{ (b,4), (h,8) \}$$



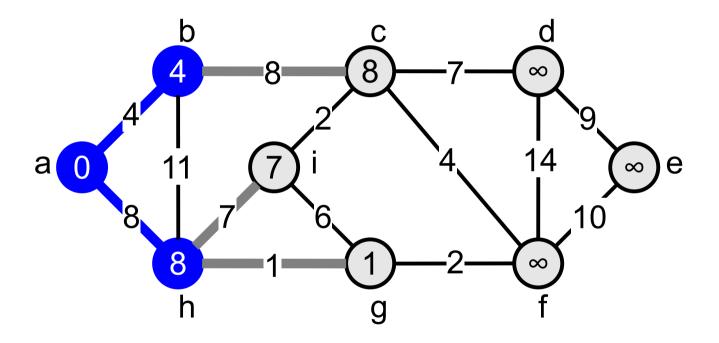
$$Q = \{ (h,8), (c,8) \}$$



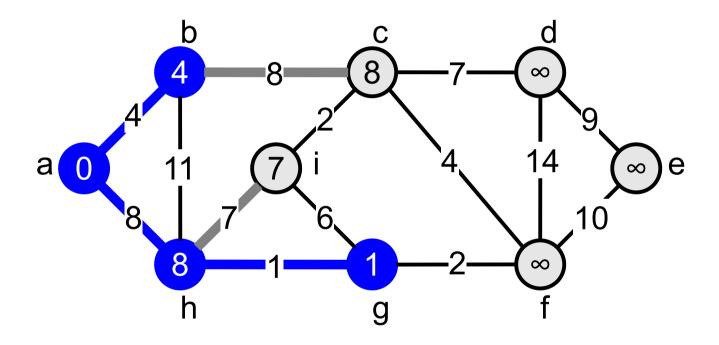
$$Q = \{ (h,8), (c,8) \}$$



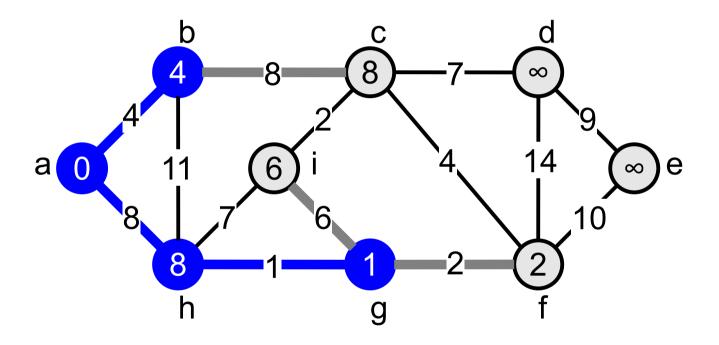
$$Q = \{ (g,1), (i,7), (c,8) \}$$



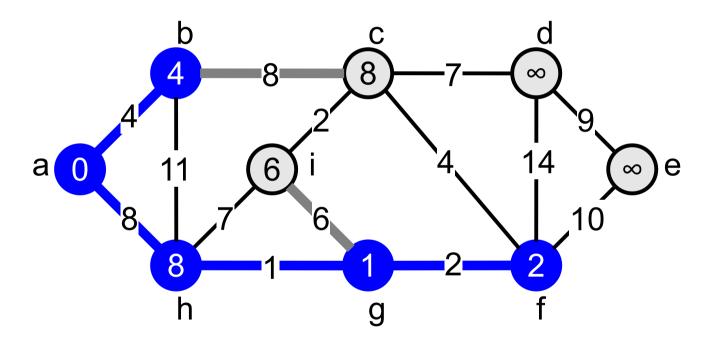
$$Q = \{ (g,1), (i,7), (c,8) \}$$



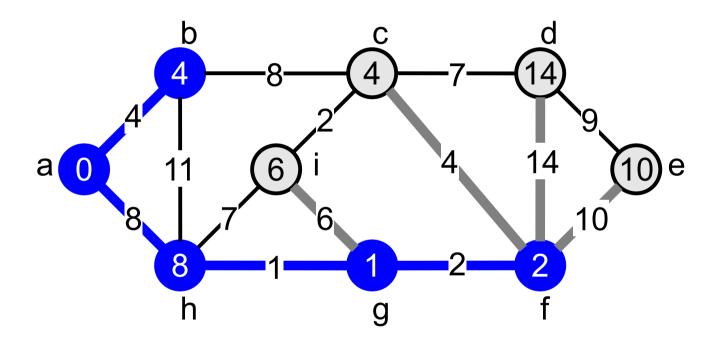
$$Q = \{ (f,2), (i,6), (c,8) \}$$



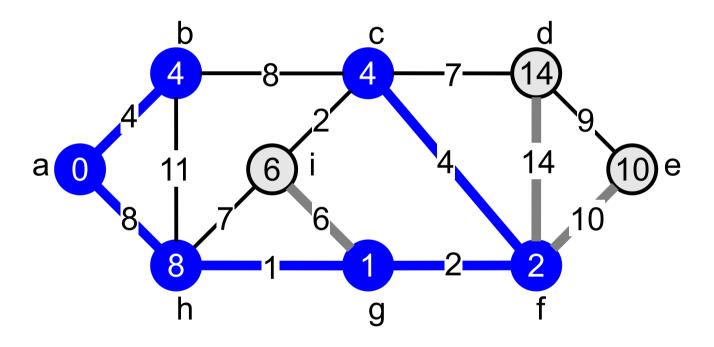
$$Q = \{ (f,2), (i,6), (c,8) \}$$



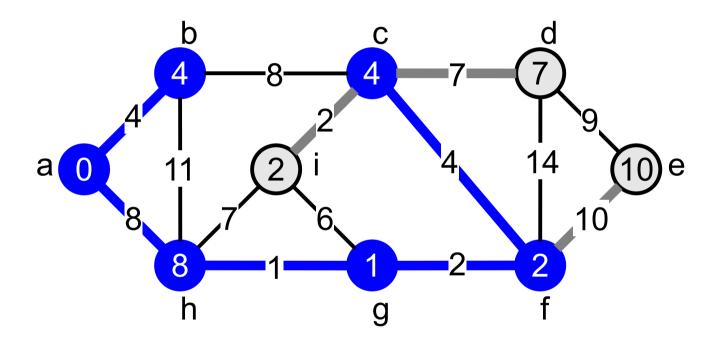
$$Q = \{ (c,4), (i,6), (e,10), (d,14) \}$$



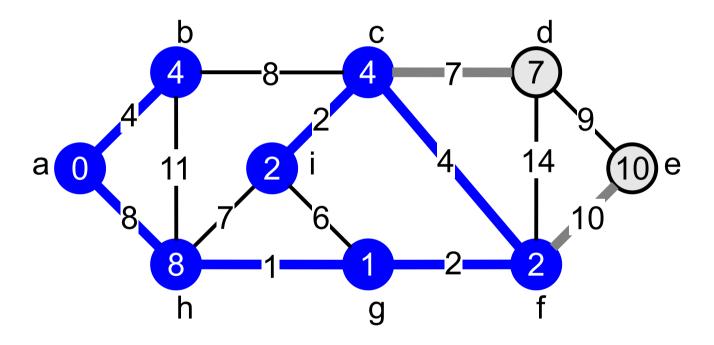
$$Q = \{ (c,4), (i,6), (e,10), (d,14) \}$$



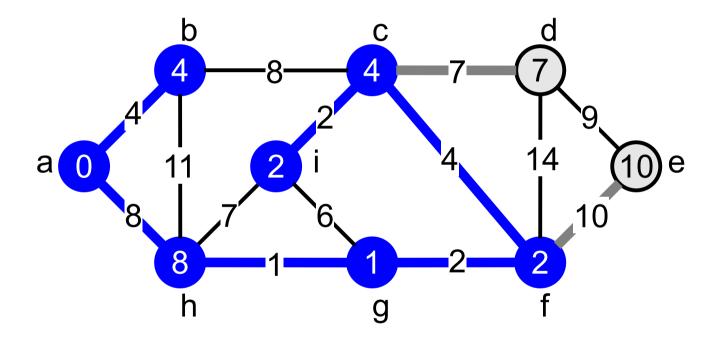
$$Q = \{ (i,2), (d,7), (e,10) \}$$



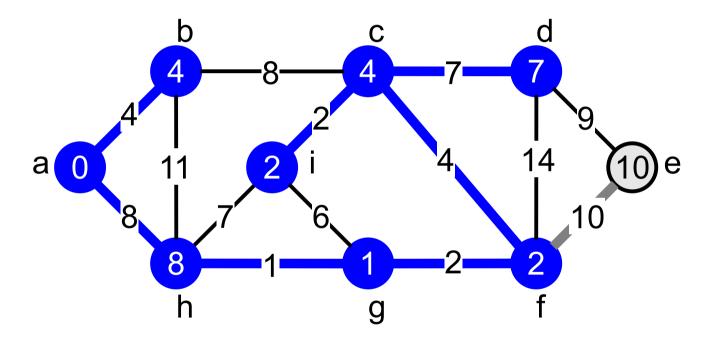
$$Q = \{ (i,2), (d,7), (e,10) \}$$



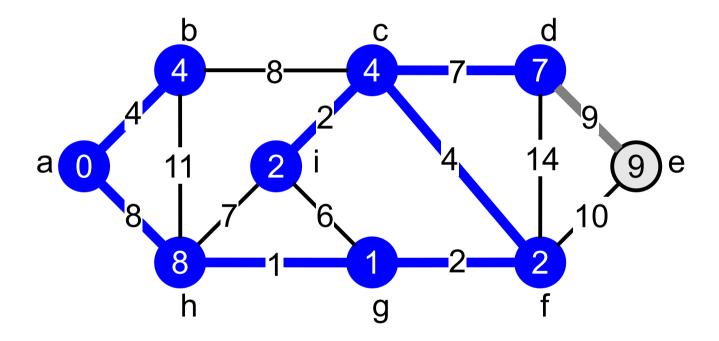
$$Q = \{ (d,7), (e,10) \}$$



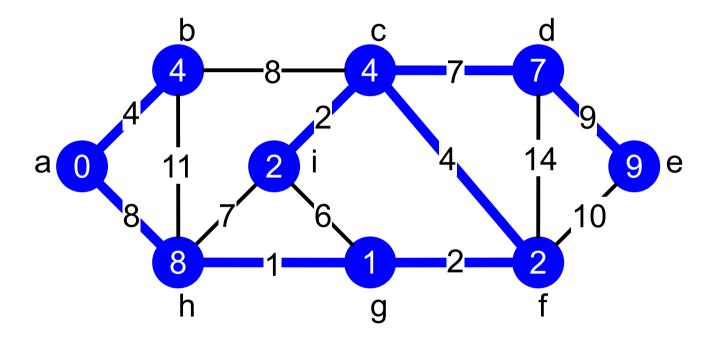
$$Q = \{ (d,7), (e,10) \}$$



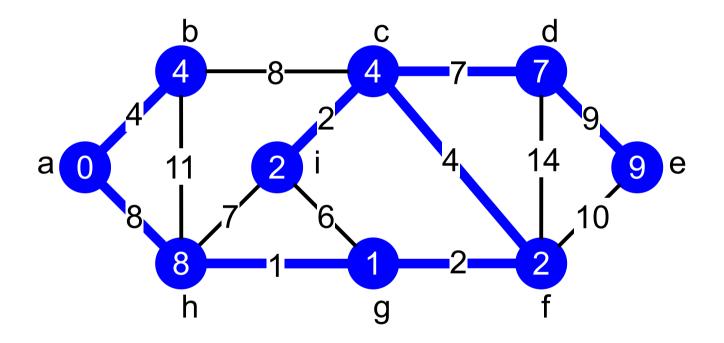
$$Q = \{ (e,9) \}$$



$$Q = \{ (e,9) \}$$



$$Q = \{ \}$$



```
int[] Prim-MST(Grafo G=(V,E,w), nodo s)
      double d[1..n];
      int p[1..n];
      boolean added[1..n];
      CodaPriorita<int, double> 0;
      for v \leftarrow 1 to n do
            p[v] \leftarrow -1; added[v] \leftarrow false;
            if (v==s) then d[v] \leftarrow 0; else d[v] \leftarrow +\infty endif
            O.insert(v, d[v]);
                                                            n insert()
      endfor
      while (not Q.isEmpty()) do
                                                             n find()
            u \leftarrow 0.find();
            Q.deleteMin();
                                                          n deleteMin()
            added[u] ← true;
             for each v adiacente a u do
                   if (not added[v] and w(u,v) < d[v]) then
                         d[v] \leftarrow w(u,v);
                         Q.decreaseKey(v, d[w]
                                                     O(m) decreaseKey()
                         p[v] \leftarrow u;
                   endif
            endfor
      endwhile
      return p;
```

Algoritmo di Prim Costo computazionale

Utilizzando una coda di priorità basata su min-heap binario

- n deleteMin() costano $O(n \log n)$
- n insert() costano $O(n \log n)$
- n find() costano O(n)
- O(m) decreaseKey() costano $O(m \log n)$

le Bunzioni inserct decrease key delete Him costano tutte logn

- Costo computazionale totale:
 - $O(2 n \log n + n + m \log n) =$ $O((n + m) \log n) =$ $O(m \log n) \text{ (se il grafo è connesso)}$

In un grafo connesso si ha sempre $m \ge n - 1$

MinHeap

