

Universidad de Buenos Aires Facultad de Ingeniería Año 2017 - 2^{do} Cuatrimestre

TRABAJO DE LABORATORIO 2 ETAPAS CON TRANSISTORES DISCRETOS

Fecha: 18 de octubre de 2017

Integrant	es:	Padrón:
Fe	derico Verstraeten	92892
Ez	zequiel Ignacio Pepe	89908

Parte A) ETAPA AMPLIFICADORA CON UN TRANSISTOR

Consigna:

Obtenga una configuración que brinde $R_i > 10 \,\mathrm{k}\Omega, \ A_v = \pm 50 \,\Omega$ o lo más cercano posible. Trabajando con PNP.

Viendo que se nos pide A_v y R_i elevados determinamos que nos conviene trabajar en modo emisor común.

Para tener R_i elevado y mantener la amplificación estable a pesar de variaciones en β decidimos tener una realimentación por emisor en señal.

Proponemos un circuito que en señal se vería como el siguiente:

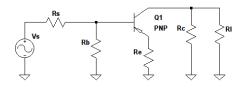


Figura 1: Circuito en señal

vemos que

$$A_v = \frac{v_c}{v_b} = \frac{-g_m v_{be} R_C \parallel R_L}{v_b} = \frac{-g_m v_b \frac{r_\pi}{r_\pi + \beta R_E} (R_C \parallel R_L)}{v_b} = -\frac{g_m r_\pi (R_C \parallel R_L)}{r_\pi + \beta R_E} = -\frac{g_m (R_C \parallel R_L)}{1 + g_m R_E}$$

Y a la vez

$$R_i = \frac{v_b}{i_b} = \frac{i_b R_\pi + i_e R_E}{i_b} = \frac{i_b (r_\pi + (\beta+1) R_E)}{i_b} \sim r_\pi + \beta R_E$$

Con $I_{CQ}=1\,\mathrm{mA}$ tenemos que $r_\pi=\frac{\beta V_T}{I_{CQ}}=7.5\,\mathrm{k}\Omega$ así que con tener un $\beta R_E>2.5\,\mathrm{k}\Omega\implies R_E>\frac{2.5\,\mathrm{k}\Omega}{\beta}$ cumplimos la primera restricción.

Viendo la hoja de datos vemos que $\beta \sim 300$

$$R_E > 8.33 \,\Omega$$

A la vez vemos de $A_v = -\frac{g_m(R_C \parallel R_L)}{1+g_m R_E}$ que para tener un $|A_v| = 50$ necestamos que $(R_C \parallel R_L)$ sea lo más grande posible para que pueda ser 50 veces más grande que $1+g_m R_E$.

Viendo los valores de capacidades disponibles en la placa nos quedamos con

$$R_C = 4.7 \,\mathrm{k}\Omega$$

у

$$R_L = 10 \,\mathrm{k}\Omega$$

a la vez tenemos que $g_m = \frac{I_{CQ}}{V_T} = 0,04$ por lo que nos queda que

$$|Av| = \frac{g_m(R_C \parallel R_L)}{1 + g_m R_E} \implies R_E = \frac{(R_C \parallel R_L)}{50} - \frac{1}{g_m} = 38.94 \,\Omega$$

Viendo la placa vimos que si bien no hay una resistencia tan baja hay la posibilidad de desacoplar parcialmente R_E y utilizando un resistor externo. Decidimos hacer esto con un resistor de $39\,\Omega$.

Esto nos deja con

$$R_i = 19.2 \,\mathrm{k}\Omega$$

Pasamos a estudiar el circuito en continua.

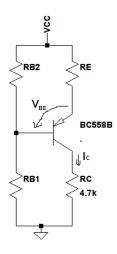


Figura 2: Circuito de continua

Con $I_{CQ}=1\,\mathrm{mA}$ tenemos que $I_{BQ}=\frac{I_{CQ}}{\beta}=3.33\,\mathrm{\mu A}$

Calculando los equivalentes de Thevenin de la red de polarización tengo que:

$$V_{B_{TH}} = V_{CC} \frac{R_{B1}}{R_{B1} + R_{B2}}$$

$$R_{B_{TH}} = \frac{R_{B1}R_{B2}}{R_{B1} + R_{B2}}$$

Viendo la malla de polarización:

$$\begin{split} V_{CC} - V_{B_{TH}} &= I_{BQ} R_{B_{TH}} - V_{BE} + I_{EQ} R_E \\ V_{CC} - V_{B_{TH}} &= I_{BQ} R_{B_{TH}} - V_{BE} + I_{EQ} R_E \\ V_{CC} - V_{B_{TH}} + V_{BE} &= I_{BQ} R_{B_{TH}} + (\beta + 1) I_{BQ} R_E \\ \end{split}$$

$$V_{CC} \left(1 - \frac{R_{B2}}{R_{B1} + R_{B2}} \right) = I_{BQ} \left(\frac{R_{B1} R_{B2}}{R_{B1} + R_{B2}} + (\beta + 1) R_E \right) - V_{BE} \end{split}$$

Reemplazando los valores de I_{CQ} , β y V_{BE} y tomando $R_E=1\,\mathrm{k}\Omega$ por ser el más alto y darnos mayor estabilidad llegamos a:

$$V_{CC} = \frac{R_{B1} + R_{B2}}{R_{B2}} \left(3.33 \,\mu\text{A} \left(\frac{R_{B1} R_{B2}}{R_{B1} + R_{B2}} + 301 \,\text{k}\Omega \right) + 0.7 \,\text{V} \right)$$

Viendo la placa probamos primero con los valores más altos de R_{B1} y R_{B2} :

$$R_{B1} = 820 \,\mathrm{k}\Omega$$

$$R_{B2} = 100 \,\mathrm{k}\Omega$$

que nos deja:

$$V_{CC} = 18.39 \,\text{V}$$

Lo redondeamos a 18 V la cual es una tensión de fuente nominal.

Con estos datos proponemos el circuito y simulamos:

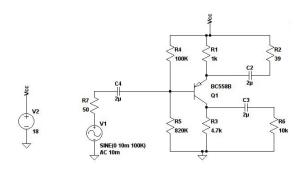


Figura 3: Circuito propuesto

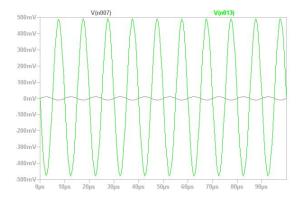


Figura 4: Resultados de la simulación

Con una señal de 10mV a la entrada tenemos una de 500mV a la salida por lo que vemos que se cumple con la amplificación pedida.

Para poder medir R_i colocamos una resistencia auxiliar de $10\,\mathrm{k}\Omega$ en serie con la fuente y medimos de la salida de la misma. Esta resistencia está en serie con la R_i por lo que formará un divisor de tensión con la misma. Sí la caida de tensión del divisor resistivo es mayor a la mitad de la de entrada podremos concluir que $R_i > 10\,\mathrm{k}\Omega$.

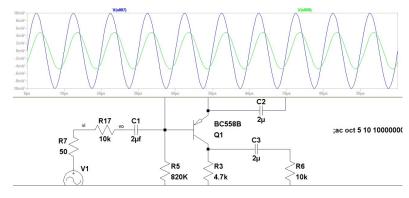


Figura 5: Simulación en la entrada y salida del divisor de tensión

Como se ve la salida es casi exactamente de la mitad de la tensión de entrada. Esto que implica que $R_i \sim 10\,\mathrm{k}\Omega$.

Se nos hace algunas preguntas sobre el amplificador:

¿Está realimentada para la señal?.

Sí está realimentada por emisor.

Si lo está, ¿qué se muestrea a la salida y qué se suma a la entrada?. De acuerdo con esto, ¿qué parámetro de transferencia del amplificador es el que se quiere estabilizar si la realimentación fuese negativa?.

Se muestrea corriente y se suma tensión. La realimentación es negativa y esabiliza la variación en g_m causada por la variabilidad de β .

Demostrar mediante un análisis de incrementos si la realimentación es negativa. Si no lo está, ξ Qué elemento debería eliminarse o agregarse en el circuito para que esté realimentado para la señal?. En ese caso, ξ qué se muestrearía a la salida y qué se sumaría a la entrada?. De acuerdo con esto, ξ qué parámetro de transferencia del amplificador es el que se querría estabilizar si la realimentación fuese negativa?. Demostrar mediante un análisis de incrementos si la realimentación es negativa.

D) Oscilador senoidal por desplazamiento de fase

A partir de un transistor TBJ NPN, polarizado como se indica en la figura y conectado a la red RC indicada se analizarán diversos aspectos de su funcionamiento.

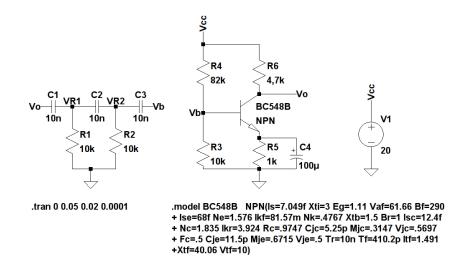


Figura 6: Circuito oscilador

Periodicidad de la señal v_o

El uso de realimentación positiva que dé por resultado un amplificador con ganancia en lazo cerrado $|A_f| > 1$ y que satisfaga las condiciones de fase hará que funcione como un circuito oscilador. Éste produce entonces una se señal de salida variable, y si dicha señal varía senoidalmente, el circuito se conoce como oscilador senoidal.

Supongamos que a lazo abierto se tienen dos amplificadores α (amplificador básico) y β (red de realimentación) de ganancia homónima. Suponiendo una señal ficticia de entrada v_i , la primer etapa arrojará αv_i , que a su vez servirá de entrada a la segunda etapa y la salida será $v_o = \beta \alpha v_i$. Donde $\beta \alpha$ se conoce como ganancia de lazo.

Si los circuitos otorgan una $\beta\alpha$ de magnitud y fase correctas, $v_o \sim v_i$. Entonces, cuando se esté en lazo cerrado y sin el efecto de v_i , el circuito continuará operando puesto que la tensión de realimentación es suficiente para controlar los circuitos del amplificador y de realimentación, y de esta manera se obtiene una tensión de entrada apropiada para mantener la operación del lazo. Si se satisface la condición, la forma de onda de salida seguirá existiendo después de que se cierre el lazo (criterio de oscilación de Barkhausen: $\beta\alpha=1$).

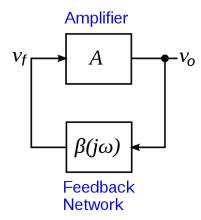


Figura 7: Criterio de oscilación de Barkhausen

En realidad no se requiere señal alguna de entrada para hacer funcionar el oscilador. Sólo se debe satisfacer el criterio mencionado para tener oscilaciones autosostenidas. Aunque en la práctica este valor suele ser mayor a 1, los valores de saturación en el circuito real proporcionan un valor cercano a 1. Las formas de onda obtenidas nunca son exactamente senoidales, pero mientras mas se acerca $\beta\alpha$ a 1, más senoidal es la forma de onda.

Relación de frecuencia de v_o con la red RC

Uso del oscilador en bajas frecuencias

Frecuencia V_{cc} mínima de oscilación