

# IOT Energieverbruik helper

hightech

Versie 1.0, April 2020 Deze handleiding werd ontwikkeld door voornaam + naam. voor Maakbib (STEM-partnerschap VLAIO)





en valt onder de Creative Commons licentie



www.maakbib.be www.decreatievestem.be www.vlaio.be/nl www.stem-academie.be

## Wat?

Tijd:

□ +3u

#### **Soort activiteit:**

■ Individueel

Maak je eigen IOT energieverbruik hulp, en krijg een melding op je smartphone als het licht of de verwarming nog aan staat wanneer er tussen een bepaald tijdsinterval niemand meer in de kamer is.

Leer hoe de ESP32 programmeert met de Arduino IDE Ontdekt hoe je meldingen kan sturen naar je smartphone met Arduino.



(Afgewerkte IOT energieverbruik helper in behuizing naast smartphone met melding)

## Inhoud

Stap 1: Arduino software configureren

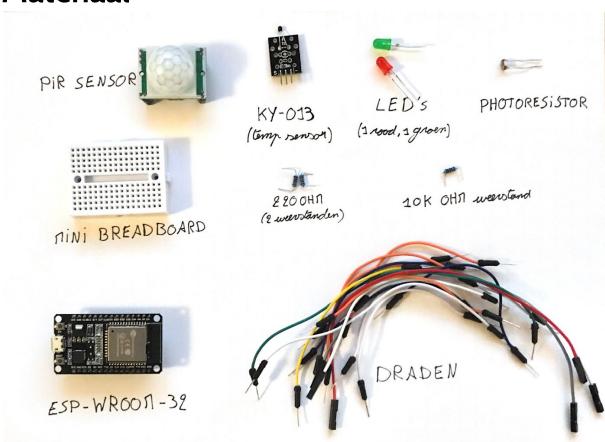
Stap 2 : Componenten assembleren

Stap 3: GSM melding sturen

Stap 4: Finale Code Stap 5: De behuizing

Stap 6: Plaatsen voor gebruik

### **Materiaal**



\*PIR sensor

https://www.kiwi-electronics.nl/pir-bewegingssensor

\*KY-013 temperatuur sensor

https://www.cheaptech.nl/myxl-ky-13-analog-temperature-sensor-module-voor-a.html

Photoresistor

https://nl.banggood.com/20Pcs-5MM-Light-Dependent-Resistor-Photoresistor-GL5528-LDR-p-943459.html?gpla=1&gmcCountry=BE&currency=EUR&createTmp=1&utm\_source=googleshopping&utm\_medium=cpc\_bgcs&utm\_content=xibei&utm\_campaign=xibei-pla-beg-pc-nl-all-0314&gclid=CjwKCAjw\_LL2BRAkEiwAv2Y3SdOIPEAAnN2u16GF3x10iapwzTBTNUGWogxzv3UXWETyHte3GWtUWRoCeOwQAvD\_BwE&cur\_warehouse=CN

Mini Breadboard

Draden

Weerstenden (10k OHM en 220 OHM)

#### LED's

https://nl.banggood.com/Basic-Starter-Kit-UNO-R3-Mini-Breadboard-LED-Jumper-Wire-Butt on-With-Box-For-Geekcreit-for-Arduino-products-that-work-with-official-Arduino-boards-p-11 61006.html?gpla=1&gmcCountry=BE&currency=EUR&createTmp=1&utm\_source=googlesh opping&utm\_medium=cpc\_bgcs&utm\_content=xibei&utm\_campaign=xibei-ssc-beg-nl-ele-12 21&gclid=CjwKCAjw\_LL2BRAkEiwAv2Y3SWfGPpbN1Vc-jm9PcLict3B1BX1qEFMdl5ElSaTi Ztk60txfWzG6jhoC7UsQAvD\_BwE&cur\_warehouse=CN

#### ESP-WROOM-32

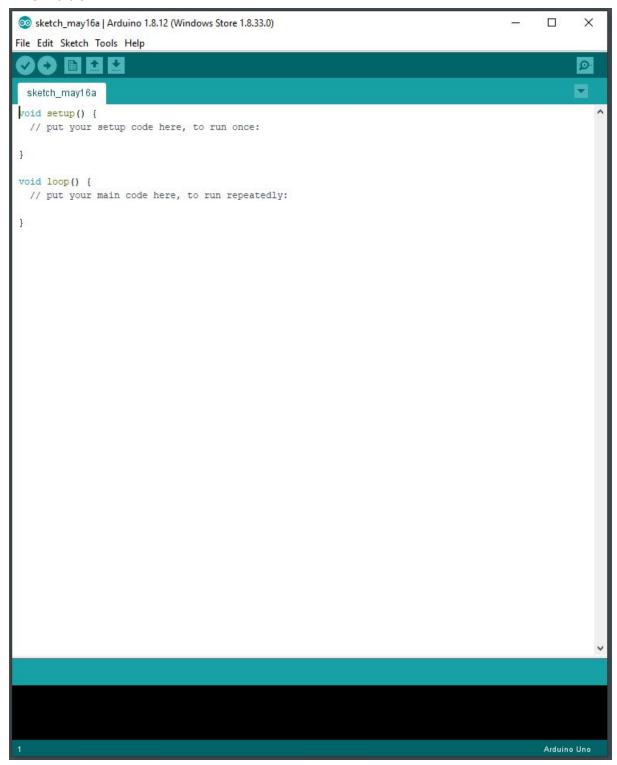
https://www.bol.com/nl/p/esp-wroom-32-esp32-esp-32s-ontwikkelbord-development-board-2 -4-ghz-dual-mode-wifi-bluetooth-dual-cores-microcontroller-processor-geintegreerd-met-ante nne-rf-amp-filter-ap-sta-voor-arduino-ide/9200000114634593/?country=BE

## **Tools**

- \*Computer
- \*Micro usb kabel
- \*Wifi
- \*smartphone
- \*3Dprinter
- \*Lijmpistool

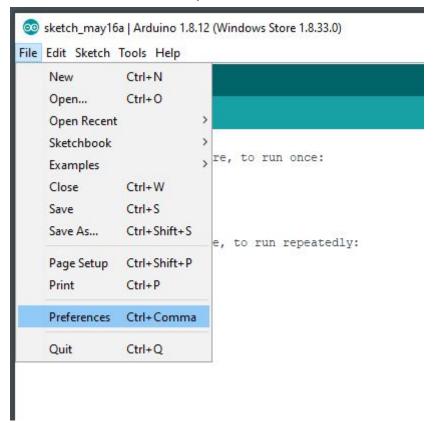
# Stap 1: Arduino software configureren

**1.1 Start Arduino IDE** op, Dit is het programma om de Arduino Code in te schrijven. En ziet er zo uit:

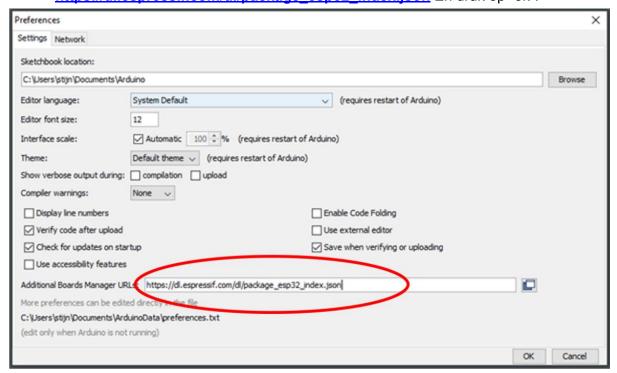


Als de Arduino IDE nog niet op je computer geïnstalleerd is, kan je het hier gratis downloaden: <a href="https://www.arduino.cc/en/Main/Software">https://www.arduino.cc/en/Main/Software</a>

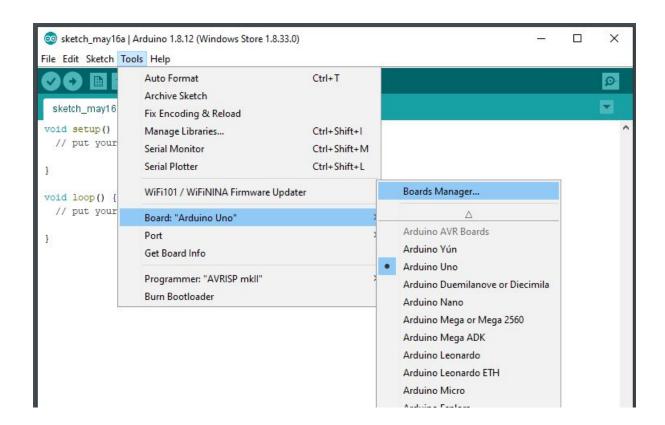
#### 1.2 Ga naar de Preferences, onder FILE□PREFERENCES



1.3 Copy Paste het volgende in het "Additional Boards Manager URLs" vak. <a href="https://dl.espressif.com/dl/package\_esp32\_index.ison">https://dl.espressif.com/dl/package\_esp32\_index.ison</a> En druk op "ok".



**1.4 Open de Board Manager**, onder TOOLS□BOARD: "...."□ Boards Manager



1.5 Typ "ESP32" in de zoekbalk en instaleer het pakket.

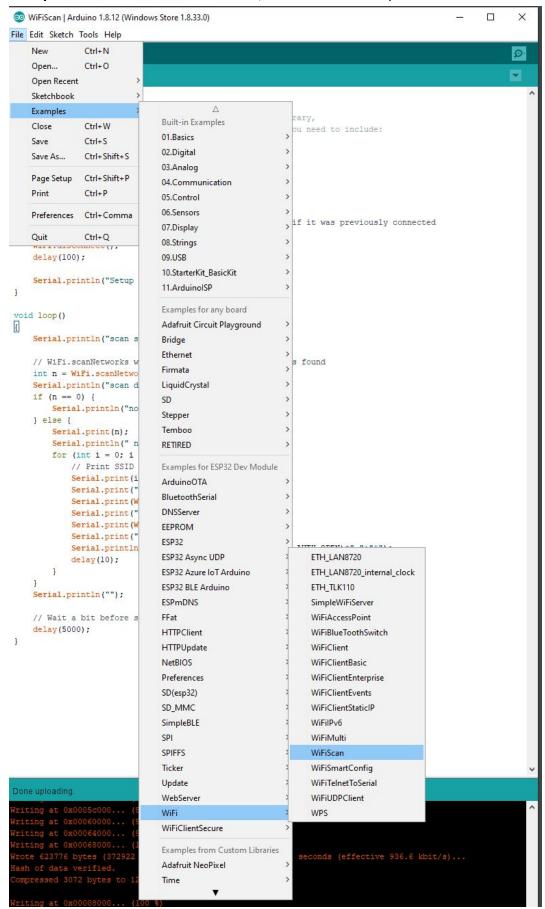


En druk op "close"

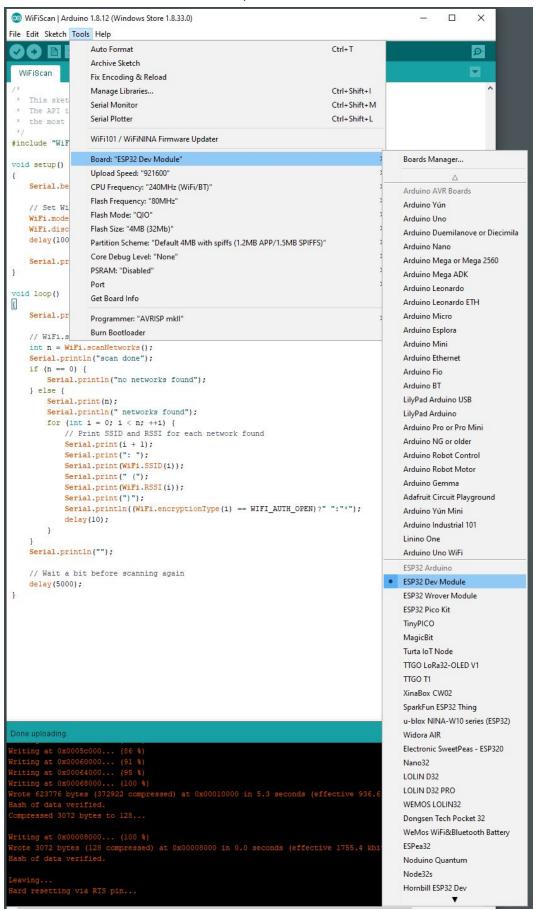
1.6 Test de Arduino

Verbind de Arduino met de Computer via de usb kabel.

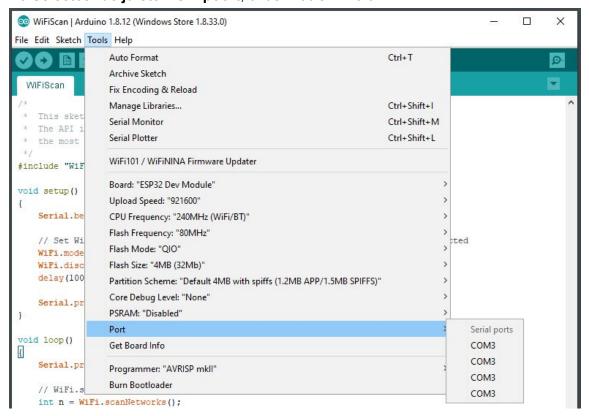
#### **1.7 Open het voorbeeld "Wifi Scan"** , onder File $\square$ Examples $\square$ WiFi $\square$ WiFiScan



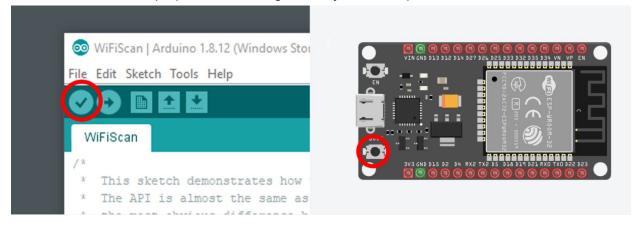
#### 1.8 Selecteer "ESP32 Dev Module", onder Tools □ Board"..." □ ESP32 Dev Module



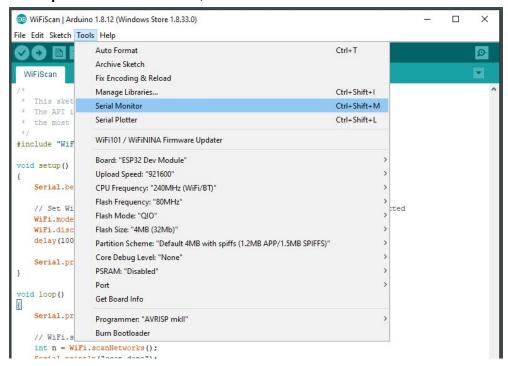
1.9 Selecteer de juiste COM poort, onder Tools □ Port



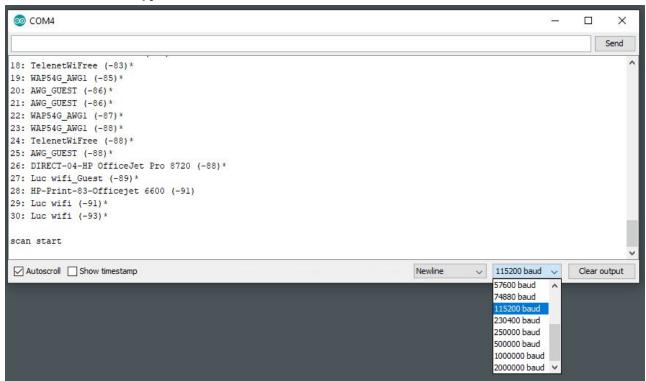
**1.10 Upload de code naar de Arduino**, door op de pijl links boven de drukken. Hou de "boot" drukknop op de Arduino ingedrukt tijdens het uploaden.



#### **1.11 Open de serial monitor**, onder Tools□ Serial Monitor

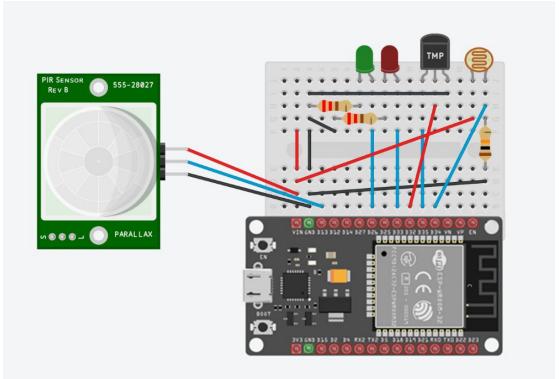


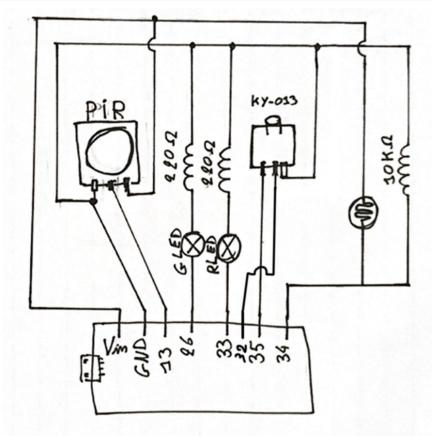
#### 1.12 Zet het Baud tapje naar 115200



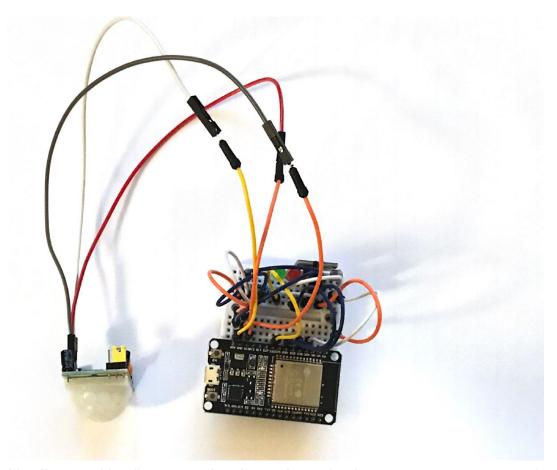
Als je nu een lijst krijgt van alle wifi netwerken in de buurt zoals hier boven, werkt alles zoals het moet!

Stap 2 : Componenten assembleren





Assembleer alle componenten zoals hierboven weergegeven.



Als alles goed in elkaar gestoken is zou het geheel er ongeveer zo moeten uit zien.

Om nu te testen of we alles juist hebben verbonden en alles werkt, gaan we een test Code uploaden.

Deze gaat de waardes van de inputs (temperatuur sensor, lichtsensor en bewegingssensor) in de Serial monitor weer geven. En de groene en rode led zullen aan gaan wanneer er beweging gedetecteerd wordt.

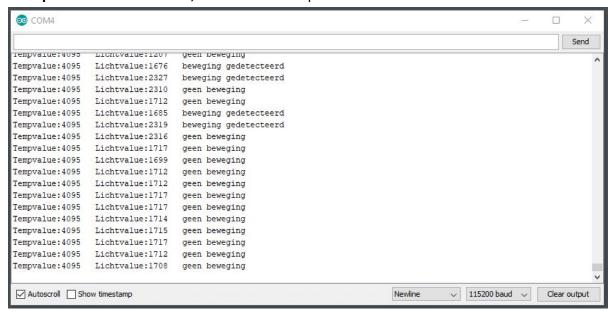
De testcode (op de foto hieronder) is terug te vinden in de bijlage onder de naam "Aansluitingen\_test", zo moet je die niet overtypen!

2.1 open de testcode "Aansluitingen\_test"

```
🔯 Aansluitingen_test | Arduino 1.8.12 (Windows Store 1.8.33.0)
                                                                                                                  <u>File Edit Sketch Tools Help</u>
Aansluitingen_test
const int GreenLED = 26;
const int RedLED = 33;
const int PIRsens = 13;
const int OnBoardLED= 2;
const int TempSens = 35;
const int LichtSens = 34;
int TempSensValue = 0;
int LichtSensValue = 0;
void setup()
Serial.begin(115200);
pinMode(GreenLED, OUTPUT);
pinMode (RedLED, OUTPUT);
//pinMode(PIRsens, INPUT);
pinMode (32, OUTPUT);
digitalWrite(32, HIGH);
digitalWrite (GreenLED, LOW);
digitalWrite (RedLED, LOW);
//int beweging_status ;
void loop()
LichtSensValue = analogRead(LichtSens);
TempSensValue = analogRead (TempSens);
Serial.print( "Tempvalue:");
Serial.print ( TempSensValue);
Serial.print( "
Serial.print( "Lichtvalue:");
Serial.print (LichtSensValue);
Serial.print( " ");
int beweging_status = digitalRead(PIRsens);
digitalWrite(GreenLED, beweging_status);
digitalWrite(RedLED, beweging_status);
if (beweging_status == HIGH)
  Serial.println("beweging gedetecteerd");
else {
  Serial.println ("geen beweging");
delay(1000);
wrote 214992 bytes (109795 comp:
Hash of data verified.
Compressed 3072 bytes to 128...
                                                                                                     ESP32 Dev Module on COM4
```

**2.2 Upload de test code,** vergeet niet op de "boot" knop op de Arduino te drukken tijdens het uploaden.

2.3 Open de serial monitor, en zet de baud op 115200.

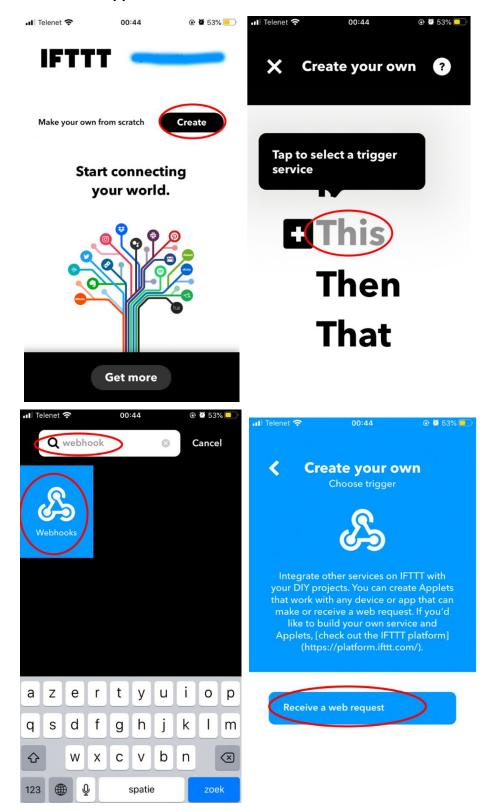


Als de serial monitor er zo uit ziet en de LED's aan gaan wanneer ja voor de bewegingssensor zwaait is alles in orde!

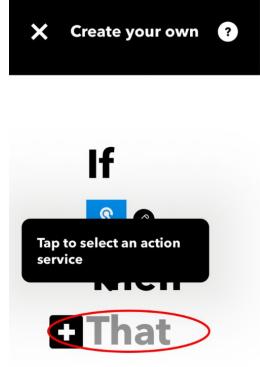
En kunnen we nu verder naar het volgende hoofdstuk: GSM meldingen sturen.

## Stap 3: GSM melding sturen

- 3.1 Download de IFTTT APP op je smartphone en maak een account.
- 3.2 Maak de applet



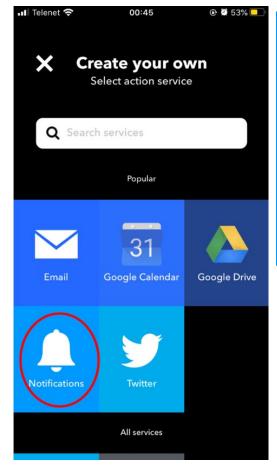


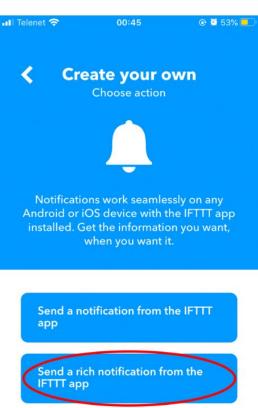


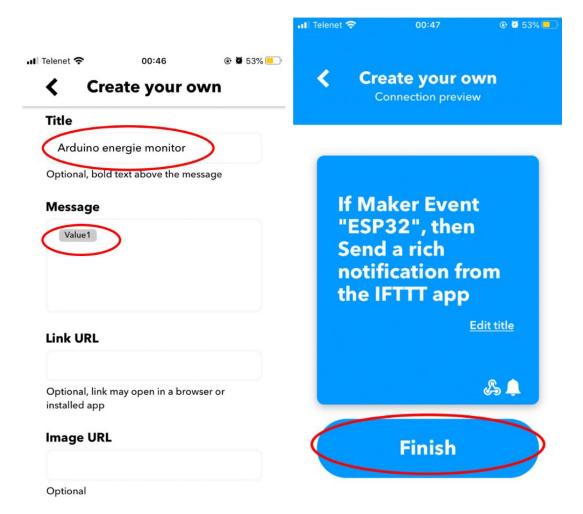
00:45

■ Telenet 🗢

⊕ ② 53% □







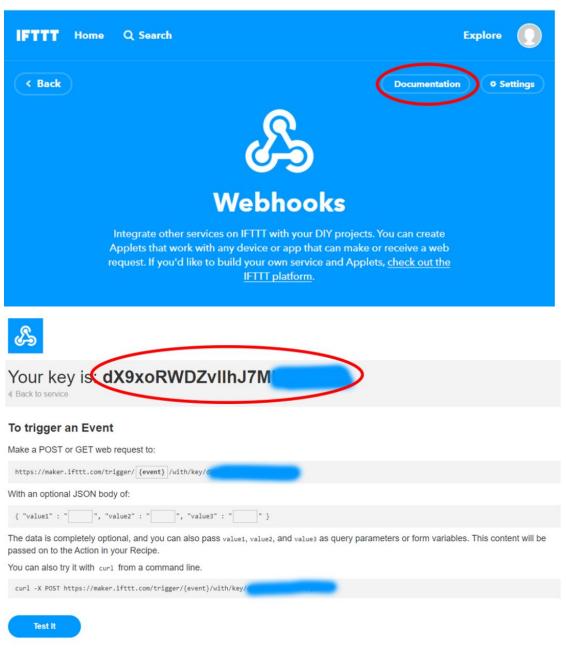
Laat de "link URL" en "image URL" leeg

#### 3.3 Je Persoonlijke IFTTT Code opvragen

Surf naar: <a href="https://ifttt.com/maker\_webhooks">https://ifttt.com/maker\_webhooks</a>

check dat je ingelogd bent!

En druk op "Documentation", dan opent er een webpagina met jouw Persoonlijke Code.



#### **Arduino test Code**

Om te testen of alles juist is ingesteld, gaan we een test Code uploaden naar de Arudino.

3.4 Open de code "GSM\_notificatie\_test" (deze is te vinden in de bijlage)

```
⊚ GMS_notificatie_test | Arduino 1.8.12 (Windows Store 1.8.33.0)
File Edit Sketch Tools Help
  GMS_notificatie_test §
#include <WiFi.h>
#include <HTTPClient.h>
const char* ssid = "WIFI_NAAM";
const char* password = "wifi_wachtwoord";
String KEY = "XXXXXXXXXXXXXXX";
String Event_marker = "ESP32";
const char* serverName = "http://maker.ifttt.com/trigger/ESP32/with/key/dX9xoRWDZvlIhJ7MHpGkHF";
void setup() {
  Serial.begin(115200);
  WiFi.begin(ssid, password);
  Serial.println("Connecting");
  while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
    delay(500);
    Serial.print(".");
  Serial.println("");
  Serial.print("Connected to WiFi network:");
    if (WiFi.status() == WL_CONNECTED)
                                                                                        //Check WiFi connection status
      HTTPClient http;
      http.begin(serverName);
                                                                                        // Your Domain name with URL path or IP address with p
      http.addHeader("Content-Type", "application/x-www-form-urlencoded");
                                                                                       // Specify content-type header
      String httpRequestData = "valuel=" + String("Test notificaties Arduino"); // Data to send with HTTP POST
      int httpResponseCode = http.POST(httpRequestData);
                                                                                       // Send HTTP POST request
      Serial.print("HTTP Response code: ");
      Serial.println(httpResponseCode);
      http.end();
                                                                                      // Free resources
      Serial.println("WiFi Disconnected");
void loop() {
<
 eaving...
ard resetting via RTS pin...
                                                                                                                           ESP32 Dev Module on COM4
```

 **3.6 Upload de code naar de Arduino,** vergeet niet de "boot" drukknop ingedrukt te houden tijdens het uploaden.

#### 3.7 Ontvang een melding!



Als alles goed is verlopen zou je na enkele seconden een melding moeten krijgen op de Smartphone.

# Stap 4: Finale Code

4.1 Open de finale code, deze is te vinden in de bijlage als "volledige\_code".

```
o Volledige_code | Arduino 1.8.12 (Windows Store 1.8.33.0)
                                                                                                                                                                                        <u>File Edit Sketch Tools H</u>elp
Volledige_code §
 #include <WiFi.h>
 #include <HTTPClient.h>
 #include <TimeLib.h>
                                           // tijd
                                                                                            bibliotheek (voor interne klok)
String Event_marker = "ESP32" ;
String serverName = "http://maker.ifttt.com/trigger/"+ Event_marker + "/with/key/" + KEY ;
 const int GreenLED = 26;
 const int RedLED = 33;
 const int bewegingssensor = 13;
 const int temperatuursensor = 35;
 int temperatuursensorvalue = 0;
 int lichtsensorvalue = 0;
 int bewegingssensorvalue = 0;
int max_lichtsensorvalue = 0;
int min_lichtsensorvalue = 4095;
 int max_temperatuursensorvalue = 0;
 int min_temperatuursensorvalue = 4095;
 unsigned int uur_start = 21 ;
                                                                          //uur vanaf wanneer er gescand ùag worden
                                                                         //minuten na dit uur
 unsigned int minuten_start=0;
 unsigned long startT = (uur_start - 1) * 60 + minuten_start ; //start tijdstip in minuten
 unsigned int uur_stop = 0; //uur tot wanneer er gescand mag w
unsigned int minuten_stop = 15; //minuten na dit uur
unsigned long stopT = (uur_stop - 1 ) * 60 + minuten_stop; //stop tijdstip in minuten
unsigned long minuten_sinds_middernacht;
unsigned int tijd_tot_volgende_scan= !r //hoelang te wachten om opnieuw te scannen wanneer er beweging is de gezamelijk ruimte is (in minuten)
unsigned long scan_interval= (tijd_tot_volgende_scan*60*1000);
unsigned int tijd_geen_beweging_tot_melding_sturen= 1; //hoelang er geen beweging mag zijn voor we een melding sturen (in minuten)
 unsigned long buffer_tijd= (tijd_geen_beweging_tot_melding_sturen*60*1000);
unsigned int berichten_verstuurd = 0;
Serial.begin(115200);
pinMode (GreenLED, OUTPUT);
 pinMode (RedLED, OUTPUT);
         at 0x00008000... (100 %)
                                                                                                                                                                         ESP32 Dev Module on COM4
```

#### 4.3 Parameters van de code

Het eerste deel van de code tot aan de sterretjes lijn vanonder zijn alle instellingen voor de code.

Hier kan je instellen vanaf wanneer de IOT energieverbruik helper inschakelt door de waarde van "uur\_start" en "minuten\_start" aan te passen.

Nu is uur\_start = 20 en minuten\_start = 0, dus schakelt de helper in om 20u 's avonds.

Hetzelfde geld voor "uur\_stop" en "minuten\_stop".

Deze staan nu op 8 en 15, wat wilt zeggen dat de helper om 20u 's avonds ingeschakeld wordt en 's morgens om 8:15 uitgeschakeld wordt.

Ook kan je hier de "tijd\_geen\_beweging\_tot\_melding\_sturen" aanpassen, dit is zoals de naam doet vermoeden: hoe lang er niemand aanwezig mag zijn (in minuten) als de helper actief is voordat hij een melding stuurt als het licht of de verwarming nog aan zou staan. Momenteel staat die op 1, wat wilt zeggen dat er al een melding kan gestuurd worden na 1 minuut.

```
#include <WiFi.h>
#include <HTTPClient.h>
#include <TimeLib.h>
                              // tiid
                                                                  bibliotheek (voor interne klok)
const char* ssid = "WIFI NAAM";
const char* password = "wifi_wachtwoord";
String KEY = "XXXXXXXXXXXXXXX;
String Event marker = "ESP32";
String serverName = "http://maker.ifttt.com/trigger/"+ Event_marker + "/with/key/" + KEY;
const int GreenLED = 26;
const int RedLED = 33:
const int bewegingssensor = 13;
const int temperatuursensor = 35;
const int lichtsensor = 34;
int temperatuursensorvalue = 0;
int lichtsensorvalue = 0;
int bewegingssensorvalue = 0;
int max lichtsensorvalue = 0;
int min_lichtsensorvalue = 4095;
int max_temperatuursensorvalue = 0;
int min_temperatuursensorvalue = 4095;
unsigned int uur start = 21;
                                                      //uur vanaf wanneer er gescand ùag worden
                                                    //minuten na dit uur
unsigned int minuten_start=0;
unsigned long startT = (uur_start - 1) * 60 + minuten_start ; //start tijdstip in minuten
unsigned int uur_stop = 8;
                                                   //uur tot wanneer er gescand mag worden
unsigned int minuten_stop = 15;
                                                      //minuten na dit uur
unsigned long stopT = (uur_stop - 1 ) * 60 + minuten_stop ; //stop tijdstip in minuten
unsigned long minuten_sinds_middernacht ;
unsigned int tijd tot volgende scam= 1; //hoelang te wachten om opnieuw te scannen wanneer er beweging is de gezamelijk ruimte is (in minuten)
unsigned long scan_interval= (tijd_tot_volgende_scan*60*1000);
unsigned int tijd geen beweging tot melding sturen= 1; //hoelang er geen beweging mag zijn voor we een melding sturen (in minuten)
unsigned long buffer_tijd= (tijd_geen_beweging_tot_melding_sturen*60*1000);
unsigned int berichten verstuurd = 0;
unsigned int toegestane hoeveelheid meldingen = 1;
```

#### 4.4 Void Setup

Dit deel van de code zal slechts een keer uitgevoerd worden wanneer de Arduino opstart. Dus zetten we hier alle commando's die maar een keer moeten gebeuren.

Zoals de pinMode commando's die vertellen de Arduino welke pins outputs moeten zijn, want op de ESP32 kunnen de meeste pins zowel outpits als inputs zijn.

Ook zeggen we hier of die pinnen hoog of laag moeten zijn bij het opstarten.

Daarna maken we verbinding met de wifi, synchroniseren we de interne klok en kalibreren we de analoge sensoren.

Deze drie commando's zijn geschreven als modules zodat we die eenvoudig in onze code kunnen gebruiken, de volledige modules van deze drie onderdelen komen in de volgende puntjes aan bod.

Als laatste definiëren we de tijd als "minuten\_sinds\_middernacht" omdat dit makkelijker rekent verder in de code.

```
void setup() {
Serial.begin(115200);
pinMode (GreenLED, OUTPUT);
pinMode (RedLED, OUTPUT);
digitalWrite (GreenLED, LOW);
digitalWrite(RedLED, LOW);
delay(400);
sync_tijd();
kalibreren();
delav(3000);
unsigned int uur_sinds_middernacht = hour();
unsigned int min sinds middernacht = minute();
//Serial.println(uur sinds middernacht);
//Serial.println(min_sinds_middernacht);
Serial.println( startT );
Serial.println( stopT );
minuten_sinds_middernacht = uur_sinds_middernacht * 60 + min_sinds_middernacht ;
//Serial.println( minuten_sinds_middernacht);
```

#### 4.5 Void Loop

void loop() {

Dit is het deel van de code die voortdurend zal draaien.

En is dus de meest basis versie van onze hele code.

Dit deel van de code zorgt ervoor dat wanneer de helper actief is en er voor de bepaalde tijd (buffer\_tijd) geen beweging meer is geweest in de ruimte, er een melding zal gestuurd worden als het licht of de kachel nog aan staat.

Als er iemand in de kamer is tijdens deze buffer\_tijd zal de timer resetten en zal de helper weer wachten voor een melding te verzenden moest het licht of de kachel nog aan staan.

```
bewegingssensorvalue= digitalRead(bewegingssensor);
if ( ( minuten_sinds_middernacht > startT ) || (minuten_sinds_middernacht < stopT ) ){</pre>
                                                                                              // als het tussen de start en stop tijdstippe
             if (bewegingssensorvalue == HIGH) {
            berichten_verstuurd = 0;
            return;
      if(berichten verstuurd<toegestane hoeveelheid meldingen){
                                                                                                 //als er nog meldingen mogen gestuurd
        if (bewegingssensorvalue == LOW) {
                                                                                                 //als er geen beweging is
          unsigned long currentTime = millis();
                                                                                                 //start timer
          while ((millis()-currentTime) < buffer_tijd ) {</pre>
           if (bewegingssensorvalue == HIGH) {
            berichten_verstuurd = 0;
             return;
              Serial.println("al een tijd geen beweging");
Serial.print("check sensoren ");
              check_sensoren_en_stuur_meldingen();
                                                                                                   // als er na de timer nog geen beweging is,
                        }
else{
                               return;
                                       berichten_verstuurd = 0;
```

#### 4.6 Commando's

Dit zijn de stukken code die geschreven zijn als op te roepen modules en die we al eerder hebben gebruikt in 'Void Setup" en "Void Loop".

#### 4.6.1 Maak\_verbinding commando

Deze module verbind de Arduino met het wifi netwerk.

En laat de rode LED branden zolang de module bezig is met de verbinding tot stand te brengen.

En Switcht naar de groene LED als de verbinding geslaagd is

#### 4.6.2 sync\_tijd commando

Deze module synchroniseert de interne klok van de Arduino met het internet door een Google tijd server te contacteren.

Ook hier weer gaat de rode LED branden zolang de module bezig is en switcht deze naar de groene LED als alles succesvol is verlopen.

```
void sync_tijd() {
digitalWrite (RedLED, HIGH); //Rode led aan
digitalWrite (GreenLED, LOW);//Groene led uit
  WiFiClient client;
 while (!!!client.connect("google.com", 80)) {
   Serial.println("connection failed, retrying...");
  client.print("HEAD / HTTP/1.1\r\n\r\n");
 while (!!!client.available()) {
    yield();
 while (client.available()) {
   if (client.read() == '\n') {
     if (client.read() == 'D') {
       if (client.read() == 'a') {
         if (client.read() == 't') {
           if (client.read() == 'e') {
             if (client.read() == ':') {
               client.read();
               String theDate = client.readStringUntil('\r');
               String het_uur = theDate.substring(17, 19);
               String de minuut = theDate.substring(20, 22);
               String de_seconde = theDate.substring(23, 25);
               Serial.println(theDate);
              Serial.println(het_uur);
              Serial.println(de_minuut);
              Serial.println(de seconde);
              unsigned long set_time = (((het_uur.toInt()+1)*3600)+((de_minuut.toInt())*60)+(de_seconde.toInt()));
              adjustTime(set_time);
               client.flush();
               client.stop();
               digitalWrite (GreenLED, HIGH); //Groene led aan
               digitalWrite(RedLED, LOW); //Rode led uit
               return; // theDate
  }
//************************** einde "sync_tijd" commando
```

#### 4.6.3 kalibreren commando

Dit commando kalibreert de temperatuur en de licht sensor naar de kamer en positie waarin de helper wordt geplaatst.

Ook hier weer gaat de rode LED branden zolang de module bezig is en switcht deze naar de groene LED als alles succesvol is verlopen.

```
void kalibreren(){
digitalWrite (RedLED, HIGH); //Rode led aan
digitalWrite(GreenLED, LOW);//Groene led uit
delay(1000);
digitalWrite(RedLED, LOW);//Rode led uit
delay(1000);
unsigned long currentTime = millis(); //unsigned want dan kan een dubbel zo groot getal opgeslagen worden (Negatieve waarden hebben we niet nodig)
 while ((millis()-currentTime) < 5000) {
  lichtsensorvalue = analogRead (lichtsensor);
  if (lichtsensorvalue > max_lichtsensorvalue) {
   max_lichtsensorvalue = lichtsensorvalue;
}
                                                                                   // 5 seconden de tijd om te kalibreren
    if (lichtsensorvalue < min_lichtsensorvalue) {
  min_lichtsensorvalue = lichtsensorvalue;</pre>
     temperatuursensorvalue = analogRead (temperatuursensor);
     if (temperatuursensorvalue > max_temperatuursensorvalue) {
  max_temperatuursensorvalue = temperatuursensorvalue;
     if (temperatuursensorvalue < min_temperatuursensorvalue) {
   min_temperatuursensorvalue = temperatuursensorvalue;</pre>
Serial.println(max_lichtsensorvalue);
 max_lichtsensorvalue= (max_lichtsensorvalue*1.2);
Serial.println(max_lichtsensorvalue);
 Serial.println(min_temperatuursensorvalue);
min_temperatuursensorvalue= (min_temperatuursensorvalue*0.99);
Serial.println(min_temperatuursensorvalue);
digitalWrite(GreenLED, HIGH);
digitalWrite(RedLED, LOW);
}
//************************** einde "kalibreren" commando
```

#### 4.6.4 Stuur\_melding commando

Deze module stuurt een bepaald stukje tekst naar de Webhook server zodat dit naar de app op je smartphone kan verzonden worden.

```
void stuur_melding(String message) {
   if (WiFi.status() == WL_CONNECTED)
                                                                                    //Check WiFi connection status
     HTTPClient http;
     http.begin(serverName);
                                                                                    // Your Domain name with URL path or IP address with path
     \label{thm:maddHeader} \verb| ("Content-Type", "application/x-www-form-urlencoded"); \\
                                                                                  // Specify content-type header
     String httpRequestData = "valuel=" + message; // Data to send with HTTP POST
     int httpResponseCode = http.POST(httpRequestData);
                                                                                   // Send HTTP POST request
     Serial.print("HTTP Response code: ");
     Serial.println(httpResponseCode);
     http.end();
     Serial.println("WiFi Disconnected");
//**************************** einde "stuur_melding" commando
```

#### 4.6.5 check\_sensoren\_en\_stuur\_meldingen commando

Deze module lijst de temperatuur en licht sensor en bepaald of het licht of de kachel nog aan staat.

En als een van de twee, of beiden nog aan staan stuurt deze module de juiste melding naar je smartphone.

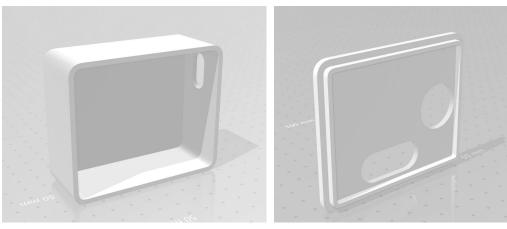
Door eerst het juiste stukje tekst naar de stuur\_melding module te sturen.

```
void check_sensoren_en_stuur_meldingen(){
lichtsensorvalue= analogRead(lichtsensor);
temperatuursensorvalue= analogRead(temperatuursensor);
 if ((lichtsensorvalue > max_lichtsensorvalue) && (temperatuursensorvalue > min_temperatuursensorvalue)){
    stuur_melding("Het licht staat nog aan!");
   Serial.println ("het licht staat nog aan");
     berichten_verstuurd=berichten_verstuurd+1;
 if ((lichtsensorvalue < max_lichtsensorvalue) && (temperatuursensorvalue < min_temperatuursensorvalue)){
   stuur melding("De kachel staat nog aan!");
   Serial.println ("De kachel staat nog aan");
     berichten verstuurd=berichten verstuurd+1;
 if ((lichtsensorvalue > max_lichtsensorvalue) && (temperatuursensorvalue < min_temperatuursensorvalue)){
   stuur_melding("Het licht én de kachel staan nog aan!");
    Serial println ("het licht én de kochel staan nog aan");
     berichten_verstuurd=berichten_verstuurd+1;
 }
.
//************************** einde "check_sensoren_en_stuur_meldingen" commando
```

## Stap 5: De behuizing

#### 5.1 3Dprint de behuizing

De STL files hiervoor zijn te vinden in de bijlage als "3D print case bottom" en "3D print case top"

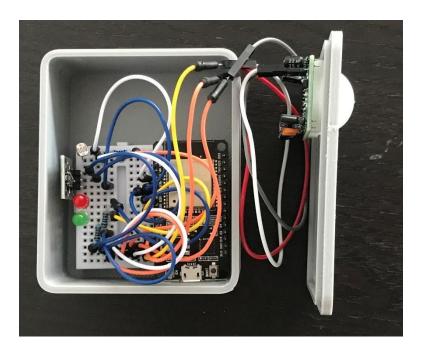




#### 5.2 Plaats de componenten

gerbuik het lijmpistool of dubbelzijdige tape op het mini breadboard in de behuizing te lijmen zodat de usb poort overeen komt met het gat.

En duw de bewegingssensor in het gat in het deksel zoals op de foto hieronder.



#### 5.3 Sluit de behuizing

Plaats het dekseltje zo op de behuizing zodat het kot over de LED's en sensoren komt te liggen, zoals op de foto hieronder.



Afhankelijk van de gebruikte 3d printer kan het zijn dat je een beetje plakband nodig hebt om het dekseltje deftig op de behuizing te houden.

# Stap 6: Plaatsen voor gebruik

Om de helper nuttig te kunnen gebruiken is het best dat je hem dicht bij een verwarming plaatst en op een plaats waar niet veel zonlicht valt. Maar een plaats die de binnenverlichting wel goed oplicht.

#### 6.1 Zet de helper op de gekozen plaats

## 6.2 Zorg ervoor dat het buiten donker is, de binnenverlichting uit is en dat de kachel uit staat.

#### 6.3 Steek de stekker van de helper in het stopcontact.

Voor het optimale resultaat doe je dit best 's avonds.

Wanneer je de stekker in steekt zal de helper na enkele seconden beginnen te zijn sensoren te kalibreren, dus het is best om wat afstand te nemen voor een accurate kalibratie.

#### 6.4 Klaar!

Nu krijg je een melding iedere keer het licht of de kachel nog aan staat en er al een bepaalde tijd niemand in de kamer is geweest wanneer de helper actief is!

## Weetje(s)

Met de Arduino en IFTTT app kan je nog veel meer doen dan enkel meldingen sturen! Je kan bijvoorbeeld Alexa iets laten zeggen als er nog een licht aan staat of een email sturen naar iemand om het licht te gaan uit zetten, om er maar twee te noemen.