```
┌─────────────────┐
│     double      │
├─────────────────┤
│                 │
├─────────────────┤
│                 │
└─────────────────┘
         │
         │ -Q
         │ -A
         │ -R
         │ -B
         │ -C
         │ -x
         │ -x1
         │ -x2
         │ -cov
         ◇
```

| it.unibo.torsello.bluetoothpositioning.kalman Filter.KalmanFilter |
| --- |
| |
| + KalmanFilter()<br>+ filter()<br>+ filter()<br>+ lastMeasurement()<br>+ setMeasurementNoise()<br>+ setProcessNoise() |