

Список вопросов на полузачёте

Алгоритмические и теоретические вопросы:

1. Понятия теории графов. Вершины, рёбра, петли, кратные рёбра, инцидентность, смежные вершины.
2. Понятия теории графов. Пути (цепи) и циклы в графах.
3. Понятия теории графов. Связность графов. Компоненты связности.
4. Понятия теории графов. Взвешенный граф.
5. Способы представления графа в памяти.
6. Сильно связные компоненты орграфов и ациклические орграфы. Алгоритм Косарайю (описание).
7. Три определения дерева. Остовное дерево графа.
8. Эйлеров цикл и Эйлеров путь. Эйлеровы, полуэйлеровы и не Эйлеровы графы. Привести примеры.
9. Гамильтонов цикл и Гамильтонов путь. Гамильтонов и полугамильтонов граф. Гамильтоновы, полугамильтоновы и не Гамильтоновы графы. Привести примеры.
10. Задача о китайском почтальоне. Задача о коммивояжёре.

Реализация алгоритма на языке Python 3:

1. Считывание матрицы смежности орграфа и вывод списков смежности.
2. Подсчёт компонент связности поиском в глубину. Реализация на Python 3.
3. Подсчёт компонент связности поиском в ширину. Реализация на Python 3.
4. Остовное дерево поиска в глубину. Реализация на Python 3.
5. Остовное дерево поиска в ширину. Реализация на Python 3.
6. Алгоритм Дейкстры с восстановлением кратчайшего пути. Реализация на Python 3.
7. Алгоритм Флойда-Уоршелла. Реализация на Python 3.
8. Алгоритм Прима. Реализация на Python 3.
9. Алгоритм Краскала. Реализация на Python 3.
10. Топологическая сортировка. Алгоритм Кана и Тарьяна. Реализация одного из них на Python 3.

Алгоритмические и теоретические вопросы

1. Граф — множество **вершин** и инцидентных им **ребер**.

$$G = (V, E)$$

$$v \in V, \quad e \in E$$

Говорят, что ребро e **инцидентно** вершине v , если она является его концом.

Допустимы графы:

$$G = (\emptyset, \emptyset)$$

$$G = (1, \emptyset)$$

Недопустим граф:

$$G = (\emptyset, a)$$

Граф — "упрощенная модель".

У ребра 2 конца. Это не обязательно отрезок.

Ребро может быть **петлей**.

2 разных ребра могут быть инцидентно двум вершинам — **кратные ребра**.

Смежные вершины — «соседи», т.е. это вершины, которые имеют общее ребро.

У классического графа 2 конца. Но может быть ориентированный граф. Т.е. либо у ребра 2 конца, либо у него есть начало и конец. Тогда ребро называется дуга. Короткое название **оргграф**.

2. **Путь** — последовательность ребер (в которой конец каждого ребра есть начало следующего).
 Путь тоже является графом, а точнее это оргграф, подграф исходного.
 Любой неориентированный граф можно представить как ориентированный.
Цикл — путь, в котором начало пути (начало первого ребра) совпадает с концом (конец последнего ребра).
 Рассмотрим граф $A-B$.
 Возможны пути

$$[AB, BA]$$

Простой путь — путь, у которого не повторяются ребра (вершины повторяются могут).

Простой цикл — цикл, у которого не повторяются ребра (вершины повторяются могут).

Эйлеров цикл — простой цикл, включающий все ребра графа.

3. Граф является **связным**, если для $\forall A, B \in V$ существует путь от A к B .

$A \rightarrow B \rightarrow C$ — несвязный граф.

Компонента связности — связный подграф, в который включены все вершины исходного, связанные с принадлежащими подграфами. Связный граф имеет 1 компоненту связности. Крайний случай: вершины без ребер. Количество компонент связности от 1 до количества вершин.

Слабая связность графа — "забываем" про направленность графов и смотрим на связность.

Сильно связный граф — граф связан при условии направленности.

4. **"Вес" ребра** — некоторая числовая характеристика ребра (расстояние, время прохождения, стоимость, энергия реакции и т.д.). Это необязательно положительное число.

Взвешенный граф — граф, у которого все ребра имеют вес.

5. Есть 3 основные формы хранения:

1. **Список ребер (множество ребер)**

AB 5
 BC 3
 CD 1
 DE 2

2. Матрица смежности

Матрица смежности не умеет хранить кратные ребра (если только массив не трехмерный (но это бред)).

	A	B	C	D	E
A	x	1	0	0	0
B	1	x	1	0	0
C	0	1	x	1	0
D	0	0	1	x	1
E	0	0	0	1	x

Можно также составить матрицу взвешенности, если записать в эту матрицу вес каждого ребра.

3. Списки смежности

$A : B$
 $B : A, C$
 $C : B, D$
 $D : C, E$
 $E : D$

6. **Ациклический граф** — оргграф без цикла.

Сильно связный граф — граф связан при условии направленности.

Алгоритм Косарайю — алгоритм поиска компонент сильной связности в оргграфе.

Алгоритм:

(a) Инвертируем ребра исходного оргграфа.

(b) Запускаем поиск в глубину на этом обращенном графе. В результате получаем вектор обхода.

(c) Запускаем поиск в глубину на исходном графе, в очередной раз выбирая непосещённую вершину с максимальным номером в векторе, полученном в п.2.

(d) Полученные из п.3 деревья и являются сильно связными компонентами.

7. **Дерево** — связный граф, в котором

(a) Нет простых циклов

(b) От a к b только один путь

(c) $N_{\text{вершин}} = M_{\text{ребер}} + 1$

Остовное дерево — пограф исходного графа, в котором выброшено максимальное количество ребер так, чтобы связность еще сохранилась. Обход графа в глубину позволяет построить одно из остовных деревьев.

8. **Эйлеров цикл** — простой цикл, включающий все ребра графа.

Эйлеров путь (эйлерова цепь) в графе — это путь, проходящий по всем рёбрам графа и притом только по одному разу.

Эйлеров граф — граф, в котором существует Эйлеров цикл.

Полуэйлеров граф — граф, в котором есть Эйлеров путь, но нет Эйлерова цикла.

Не эйлеров граф — граф, в котором не существует Эйлерова цикла.

Для того, чтобы граф $G = (V, E)$ был эйлеровым необходимо чтобы:

1. Все вершины имели четную степень.

2. Все компоненты связности кроме, может быть одной, не содержали ребер.

Примеры:

Эйлеров граф: шестичленный цикл.

Не эйлеров граф: квадрат с диагональю.

9. **Гамильтонов цикл** — цикл, проходящий через все вершины по одному разу.

Гамильтонов путь — путь, проходящий через все вершины по одному разу.

Граф называется **полугамильтоновым**, если он содержит гамильтонов путь.

Граф называется **гамильтоновым**, если он содержит гамильтонов цикл.

Граф называется **не гамильтоновым**, если он не содержит гамильтонов цикл.

Пример гамильтонова цикла: пятиугольник.

10. **Задача о коммивояжере** — задача, в которой коммивояжер должен посетить N городов, побывав в каждом из них ровно по одному разу и завершив путешествие в том городе, с которого он начал. В какой последовательности ему нужно обходить города, чтобы общая длина его пути была наименьшей?

Задача о коммивояжере относится к классу **NP-полных задач** (задачи, решаемые полным перебором).

Задача о китайском почтальоне — задача, в котором почтальону нужно пройти по каждому ребру графа минимум 1 раз, чтобы доставить почту в каждую вершину. Требуется найти такой цикл минимального суммарного веса.

Если граф эйлеров, то **эйлеров цикл является решением**. Если есть вершины с **нечетными степенями** (критерий эйлеровости графа), то решение находится **только полным перебором**.

1. Считывание графа как матрицы и как списка смежностей

```

1  def read_graph_as_matrix():
2      N, M = [int(x) for x in input().split()]
3      graph = [[0]*N for i in range(N)] # матрица смежностей
4      for edge in range(M):
5          a, b = [int(x) for x in input().split()]
6          graph[a][b] = 1
7          graph[b][a] = 1
8      return graph
9
10 def print2d(A):
11     for line in A:
12         print(*line)
13     print()
14
15 def read_graph_as_lists():
16     N, M = [int(x) for x in input().split()]
17     graph = [[] for i in range(N)]
18     for edge in range(M):
19         a, b = [int(x) for x in input().split()]
20         graph[a].append(b)
21         graph[b].append(a) # Для ориентированного графа строка не нужна
22     return graph
23
24 graph = read_graph_as_lists()
25 print2d(graph)

```

2. Реализация алгоритма обхода графа в глубину и подсчет компонент связности

```

1  def dfs(vertex, graph, used = None): # Depth-first search
2      if used is None:
3          used = set()
4          used.add(vertex)
5      for neighbour in graph[vertex]:
6          if neighbour not in used:
7              dfs(neighbour, graph, used)
8
9  graph = read_graph_as_lists()
10 used = set()
11 number_of_components = 0
12 for vertex in range(len(graph)): # Подсчет компонент связности
13     if vertex not in used:
14         dfs(vertex, graph, used)
15         number_of_components += 1
16
17 print('Количество компонент связности:', number_of_components)

```

3. Реализация алгоритма BFS и подсчет компонент связности

```
1  def bfs_fire(G, start, fired = None):
2      if fired is None:
3          fired = set()
4          fired.add(start)
5          time = {start: 0} # Хранение времен их добывания
6          Q = [start]
7          while Q:
8              current = Q.pop(0) # Для списка это не эффективно
9              for neighbour in G[current]:
10                 if neighbour not in fired:
11                     fired.add(neighbour)
12                     Q.append(neighbour)
13                     print(current, neighbour) # Для построения остовного дерева
14                     time[neighbour] = time[current] + 1
15
16  graph = read_graph_as_lists()
17  used = set()
18  number_of_components = 0
19  for vertex in range(len(graph)): # Подсчет компонент связности
20      if vertex not in used:
21          bfs_fire(graph, vertex, used)
22          number_of_components += 1
23
24  print('Количество компонент связности:', number_of_components)
```

4. Реализация алгоритма обхода графа в глубину и подсчет компонент связности

```
1  def dfs(vertex, graph, used = None, tree = []): # Добавим tree
2      if used is None:
3          used = set()
4          used.add(vertex)
5          for neighbour in graph[vertex]:
6              if neighbour not in used:
7                  tree.append((vertex, neighbour)) # К дереву добавим
8                  dfs(neighbour, graph, used, tree)
9      return tree
```

5. Как в п.3. строка 13.

6. Реализация алгоритма Дейкстры

```
1  def dijkstra(G, start): # G - словарь словарей с весами
2      d = {v: float('+inf') for v in G}
3      d[start] = 0
4      used = set()
5      while len(used) != len(G):
6          min_d = float('+inf')
7          for v in d:
8              if d[v] < min_d and v not in used:
```

```

9             current = v
10            min_d = d[v]
11            for neighbour in G[current]:
12                l = d[current] + G[current][neighbour]
13                if l < d[neighbour]:
14                    d[neighbour] = l
15            used.add(current)
16            return d # Алгоритм не эффективен

```

7. Реализация алгоритма Флойда-Уоршела

```

1  A = [[[INF]*n for i in range(n)] for k in range(n+1)] # INF - условная
    бесконечность, n - число ребер
2  for i in range(n):
3      A[0][i][:] = W[i] # При копировании весовой матрицы W расстояние от вершины
    до себя равно нулю; забиваем матрицу рёбер т.е. расстояния в начальный момент.
4  for k in range(1, n+1):
5      for i in range(n):
6          for j in range(n):
7              A[k][i][j] = min(A[k-1][i][j], A[k-1][i][k]+A[k-1][k][j]) # Добав-
    ляем путь от i до j вершины через новую вершину, если такой путь короче

```

8. Реализация алгоритма Прима

```

1  INF = 10**9 # Введем условную бесконечность
2  dist = [INF]*N # W[i][j] - вес ребра ij, который равен +бесконечность,
    если i не смежна j
3  dist[0] = 0
4  used = [False]*N
5  used[0] = True
6  tree = []
7  tree_weight = 0
8  for i in range(N):
9      min_d = INF
10     for j in range(N):
11         if not used[j] and dist[j] < min_d:
12             min_d = dist[j]
13             u = j
14     tree.append((i, u))
15     tree_weight += min_d
16     used[u] = True
17     for v in range(N):
18         dist[v] = min(dist[v], W[u][v])

```

9. Реализация алгоритма Краскала

```

1  N, M = [int(x) for x in input().split()]
2  edges = []
3  for i in range(M):
4      v1, v2, weight = map(int, input().split())

```

```

5     edges.append((weight, v1, v2)) # Сначала будем добавлять вес
6     edges.sort()
7     comp = list(range(N))
8     tree = []
9     tree_weight = 0
10    for weight, v1, v2 in edges:
11        if comp[v1] != comp[v2]:
12            tree.append((v1, v2))
13            tree_weight += weight
14            for i in range(N):
15                if comp[i] == comp[v2]:
16                    comp[i] = comp[v1]

```

10. **Топологическая сортировка** — упорядочивание вершин бесконтурного ориентированного графа согласно частичному порядку, заданному ребрами орграфа на множестве его вершин.

Топологическая сортировка, алгоритм Тарьяна

```

1     Visited = [False]*(n + 1)
2     Ans = []
3
4     def DFS(start):
5         Visited[start] = True
6         for u in V[start]:
7             if not Visited[u]:
8                 DFS(u)
9         Ans.append(start)
10
11    for i in range(1, n + 1):
12        if not Visited(i):
13            DFS(i)
14    Ans = Ans[::-1]

```