# Семинар 10. Критерий Сильвестра. Евклидовы пространства.

# Критерий Сильвестра

# Положительно и отрицательно определенные функции

Квадратичная функция называется **положительно определенной**, если для любого вектора  $x \neq 0$ , верно: k(x) > 0. Например, функция  $\mathbf{k}(x) = x_1^2 + 4x_2^2$ .

Квадратичная функция называется **отрицательно определенной**, если для любого вектора  $x \neq 0$ , верно: k(x) < 0. Например, функция  $\mathbf{k}(x) = -2x_1^2 - x_2^2$ .

Важной является следующая задача: определить, является ли квадратичная функция положительно определенной. Мы уже можем дать ответ на этот вопрос. Для этого можно привести функцию к каноническому виду, и в случае если на диагонали находятся только «+1», дать утвердительный ответ, иначе дать отрицательный ответ. Однако, оказывается, что для того, чтобы выяснить положительную определенность функции необязательно приводить ее к каноническому виду. Ответ на поставленный вопрос дает критерий Сильвестра.

# Критерий Сильвестра

**Теорема 1.1** (Критерий Сильвестра). Для положительной определенности квадратичной функции необходимо и достаточно, чтобы миноры ее матрицы удовлетворяли неравенствам:

$$\Delta_k = \begin{vmatrix} \beta_{11} & \cdots & \beta_{1k} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ \beta_{k1} & \cdots & \beta_{kk} \end{vmatrix} > 0, \quad k = 1, \dots, n.$$

Миноры в левой части называются главными минорами матрицы.

Доказательство. Центральный тезис: при методе элементарных преобразований главные миноры в процессе не меняются в силу свойств детерминанта.

Heoбxodumocmb: в диагональном виде все диагональные элементы положительны, поэтому в исходном виде  $M_k > 0$ .

Достаточность: Докажем по индукции. Для первого элемента:  $M_1>0\Rightarrow \beta_{11}=\varepsilon_1>0$ . Тогда на k-ом шаге:

$$B = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 & \dots & 0 & \\ & \ddots & & O \\ \hline 0 & \dots & \varepsilon_k & \\ \hline & O & & C_k \end{pmatrix}$$

В таком виде 
$$\varepsilon_{k+1} = \frac{M_{k+1}}{M_k} > 0$$
, т.к.  $M_{k+1} > 0$  и  $M_k > 0$ .

#### Пример 1

Является ли квадратичная функция  $\mathbf{k}(x) = 2x_1^2 - 4x_1x_2 + 5x_2^2$  положительно определенной?

Решение:

Матрица квадратичной функция: 
$$B = \begin{pmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{pmatrix}$$
.

Рассмотрим главные миноры:  $\Delta_1 = |2| = 2 > 0$ ,  $\Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & -2 \\ -2 & 5 \end{vmatrix} = 10 - 4 = 6 > 0$ .

Все главные миноры положительны, таким образом получили Ответ: да, является положительно определенной.

## Пример 2

Дана квадратичная функция:  $\mathbf{k}(x) = x_1^2 + \lambda x_2^2 + 4x_3^2 - 2x_1x_2 + 2x_1x_3$ . При каком  $\lambda$  функция  $\mathbf{k}(x)$ положительно определена?

Решение:

Peшение: Матрица квадратичной функции:  $B = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & \lambda & 0 \\ 1 & 0 & 4 \end{pmatrix}$  .

Согласно критерию Сильвестра, для положительной определенности квадратичной функции необходимо и достаточно, чтобы ее главные миноры были положительны. Рассмотрим их:

Боходимо и достаточно, чтооы ее главные миноры оыли положительны. Гассмотри 
$$\Delta_1 = |1| = 1 > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ -1 & \lambda \end{vmatrix} = \lambda - 1 > 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & \lambda & 0 \\ 1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = 3\lambda - 4 > 0.$$
 Получили систему из двух условий: 
$$\begin{cases} \lambda - 1 > 0, & \Leftrightarrow \lambda > \frac{4}{3}. \\ 3\lambda - 4 > 0 & \Leftrightarrow \lambda > \frac{4}{3}. \end{cases}$$

Otbet:  $\lambda > \frac{4}{2}$ .

## Пример 3

При каких  $\alpha$  квадратичная форма  $\mathbf{k}(x) = 2x_1^2 + x_2^2 + 3x_3^2 + 2\alpha x_1 x_2 - 2x_1 x_3$  положительно определена?

Решение:

Матрица квадратичной функции:  $B = \begin{pmatrix} 2 & \alpha & -1 \\ \alpha & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{pmatrix}$ .

Согласно критерию Сильвестра, для положительной определенности квадратичной функции необходимо и достаточно, чтобы ее главные миноры были положительны. Рассмотрим их:

роходимо и достаточно, чтооы ее главные миноры оыли положительны. Рассмотр 
$$\Delta_1 = |2| = 1 > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} 2 & \alpha \\ \alpha & 1 \end{vmatrix} = 2 - \alpha^2 > 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} 2 & \alpha & -1 \\ \alpha & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 3 \end{vmatrix} = 5 - 3\alpha^2 > 0.$$

Получили систему из двух условий:  $\begin{cases} 2-\alpha^2>0, \\ 5-3\alpha^2>0 \end{cases} \Leftrightarrow \alpha \in \left(-\sqrt{\frac{5}{3}},\sqrt{\frac{5}{3}}\right).$ 

#### Пример 4

Доказать, что для отрицательной определенности квадратичной функции необходимо и достаточно, чтобы знаки главных миноров ее матрицы чередовались, начиная со знака «-».

#### Решение:

Рассмотрим квадратичную функцию  $\mathbf{k}(x)$  с матрицей B. Пусть она отрицательно определена. Тогда функция  $-\mathbf{k}(x)$  с матрицей -B определена положительно. Поэтому критерием (необходимым и достаточным) отрицательной определенности функции  $\mathbf{k}(x)$  является положительность всех главных миноров матрицы:

$$-B = \begin{pmatrix} -\beta_{11} & -\beta_{12} & \cdots & -\beta_{1n} \\ -\beta_{21} & -\beta_{22} & \cdots & -\beta_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -\beta_{n1} & -\beta_{n2} & \cdots & -\beta_{nn} \end{pmatrix}.$$

Иначе говоря:

$$\Delta_1 = -\beta_{11} > 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} -\beta_{11} & -\beta_{12} \\ -\beta_{21} & -\beta_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} -\beta_{11} & -\beta_{12} & -\beta_{13} \\ -\beta_{21} & -\beta_{22} & -\beta_{23} \\ -\beta_{31} & -\beta_{32} & -\beta_{33} \end{vmatrix} > 0, \quad \dots$$

Опираясь на свойства детерминанта (вынесем минус из каждой строки, всего k раз, где k – порядок минора), перепишем последнее:

$$\Delta_1 = \beta_{11} < 0, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} \\ \beta_{21} & \beta_{22} \end{vmatrix} > 0, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} \beta_{11} & \beta_{12} & \beta_{13} \\ \beta_{21} & \beta_{22} & \beta_{23} \\ \beta_{31} & \beta_{32} & \beta_{33} \end{vmatrix} < 0, \quad \dots$$

Таким образом, доказали важное следствие критерия Сильвестра: для отрицательной определенности квадратичной функции необходимо и достаточно, чтобы знаки главных миноров ее матрицы чередовались, начиная со знака «—».

C целью не забыть, с какого знака начинается чередование, полезно помнить, квадратичная функция с матрицей E (где E - единичная матрица) положительна определена, а квадратичная функция с матрицей -E отрицательно определена.

# Евклидовы пространства

# Определения

**Определение 2.1.** Линейное пространство  $\mathcal{E}$  называется евклидовы, если на нем задано скалярное произведение.

Определение 2.2. Скалярное произведение в вещественном линейном пространстве L ставит в соответствие число, обозначаемое  $(\mathbf{x}, \mathbf{y})$ , таким образом, что для любых векторов  $\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}$  и чисел  $\alpha$ ,  $\beta$  выполнены следующие условия:

- 1) (x, y) = (y, x).
- 2) (x+y, z) = (x, z) + (y, z).
- 3)  $(\alpha \mathbf{x}, \mathbf{y}) = \alpha(\mathbf{x}, \mathbf{y}).$
- 4)  $\forall \mathbf{x} \neq 0 \longmapsto (\mathbf{x}, \mathbf{x}) > 0$ .

Видно, что «школьное» скалярное произведение подходит. Иначе говоря, задана положительно определенная квадратичная форма.

#### Пример 5

Является ли в пространстве многочленов степени  $\leq n$  скалярным произведением

$$(\mathbf{p},\,\mathbf{q}) = \int_{-1}^{1} p(t)q(t)dt$$

Решение:

Проверим условия, определенные для скалярного произведения:

- 1)  $p \cdot q = q \cdot p$
- 2, 3) Определённый интеграл обладает свойствами линейности.
  - 4) Если  $p(t) \not\equiv 0$  на отрезке [-1, 1]:

$$(\mathbf{p},\,\mathbf{p}) = \int_{-1}^{1} p^2(t)dt,$$

 $p^{2}(t)$  — четная функция. Значение этого интеграла — площадь подграфика. Т.к.  $p(t) \not\equiv 0$ , эта площадь не отрицательна  $\Rightarrow (\mathbf{p}, \mathbf{p}) > 0$ .

Таким образом, так действительно определено скалярное произведение в пространстве многочленов.

# Матрица Грама

# Определение

Определение 3.1. Выберем базис  $e\{e_1, \dots, e_n\}$ . Тогда  $\mathbf{x} = \boldsymbol{\xi}$ ,  $\mathbf{y} = \boldsymbol{\eta}$  — координаты векторов  $\mathbf{x}$ ,  $\mathbf{y}$  в базисе  $\mathbf{e}$ . Вспомним, что тогда скалярное произведение запишется так:

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \boldsymbol{\xi} \Gamma \boldsymbol{\eta},$$

где

$$\Gamma = egin{pmatrix} (\mathbf{e}_1, \, \mathbf{e}_1) & (\mathbf{e}_1, \, \mathbf{e}_2) & \dots & (\mathbf{e}_1, \, \mathbf{e}_n) \ (\mathbf{e}_2, \, \mathbf{e}_1) & (\mathbf{e}_2, \, \mathbf{e}_2) & \dots & (\mathbf{e}_2, \, \mathbf{e}_n) \ dots & dots & \ddots & dots \ (\mathbf{e}_n, \, \mathbf{e}_1) & (\mathbf{e}_n, \, \mathbf{e}_2) & \dots & (\mathbf{e}_n, \, \mathbf{e}_n) \end{pmatrix}$$

— матрица Грама.

$$(\alpha - \lambda)(\gamma - \lambda) - \beta^2 = 0$$
  

$$\lambda^2 - (\alpha + \gamma)\lambda + \alpha\gamma - \beta^2 = 0$$
  

$$D = \alpha^2 - 2\alpha\gamma + \gamma^2 + 4\beta^2 = (\alpha - \gamma)^2 + 4\beta^2 \geqslant 0$$

⇒ в этом пространстве существует собственный вектор. Противоречие.

**Лемма 3.1.** Собственные подпространства самосопряженных преобразований  $\varphi$  ортогональны (собственные векторы, отвечающие различным собственным значениям, ортогональны).

Доказательство. 
$$\begin{cases} \varphi(x) = \lambda x \\ \varphi(y) = \mu y \Rightarrow \begin{cases} (\varphi(x), y) = \lambda(x, y) \\ (x, \varphi(y)) = \mu(x, y) \end{cases} \ominus \\ 0 = (\lambda - \mu)(x, y) \Rightarrow (x, y) = 0 \Rightarrow x \perp y, \text{ что и требовалось доказать}$$

# Центральная теорема

 $\varphi$  - самосопряженное  $\Leftrightarrow \exists$  ОНБ из собственных векторов.

Доказательство. ( $\Rightarrow$ ) Пусть  $U=U_1\oplus ...\oplus U_n$  - сумма всех собственных подпространств. Докажем, что  $U=\mathcal{E}\Leftrightarrow U^\perp=0$ 

$$\varphi(U^{\perp})$$
 - самосопряженное  $\stackrel{\text{Лемма}}{\Rightarrow}$   $\exists \lambda \in \mathcal{R} \Rightarrow \exists$  с.в.  $\in U^{\perp}$ , но все собственные векторы  $\in U \Rightarrow U^{\perp} = 0 \Rightarrow U = \mathcal{E} \Rightarrow$  существует базис из собственных векторов, этот базис можно сделать

$$\varphi(L')\colon \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \beta & \gamma \end{pmatrix} \text{ , причем для собственных значений } \begin{vmatrix} \alpha - \lambda & \beta \\ \beta & \gamma - \lambda \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$
 
$$(\alpha - \lambda)(\gamma - \lambda) - \beta^2 = 0$$
 
$$\lambda^2 - (\alpha + \gamma)\lambda + \alpha\gamma - \beta^2 = 0$$
 
$$D = \alpha^2 - 2\alpha\gamma + \gamma^2 + 4\beta^2 = (\alpha - \gamma)^2 + 4\beta^2 \geqslant 0$$
 
$$\Rightarrow \text{ в этом пространстве существует собственный вектор. Противоречие.}$$

**Лемма 4.1.** Собственные подпространства самосопряженных преобразований  $\varphi$  ортогональны (собственные векторы, отвечающие различным собственным значениям, ортогональны).

Доказательство. 
$$\begin{cases} \varphi(x) = \lambda x \\ \varphi(y) = \mu y \\ \lambda \neq \mu \end{cases} \begin{cases} (\varphi(x), y) = \lambda(x, y) \\ (x, \varphi(y)) = \mu(x, y) \end{cases} \ominus$$
 
$$0 = (\lambda - \mu)(x, y) \Rightarrow (x, y) = 0 \Rightarrow x \perp y, \text{ что и требовалось доказать}$$

# Центральная теорема

 $\varphi$  - самосопряженное  $\Leftrightarrow \exists$  ОНБ из собственных векторов.

Доказательство. ( $\Rightarrow$ ) Пусть  $U=U_1\oplus...\oplus U_n$  - сумма всех собственных подпространств. Докажем, что  $U=\mathcal{E}\Leftrightarrow U^\perp=0$   $\varphi(U^\perp)$  - самосопряженное  $\stackrel{\text{Лемма } 1}{\Rightarrow}\exists\lambda\in\mathcal{R}\Rightarrow\exists\text{ с.в. }\in U^\perp$ , но все собственные векторы  $\in U\Rightarrow U^\perp=0\Rightarrow U=\mathcal{E}\Rightarrow$  существует базис из собственных векторов, этот базис можно сделать

Определение 5.1. Ортонормированный базис — базис, в котором

$$(\mathbf{e}_i, \, \mathbf{e}_j) = \begin{cases} 0, i \neq j \\ 1, i = j. \end{cases}$$

Здесь  $\Gamma = E$ ,  $(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \boldsymbol{\xi}^T \boldsymbol{\eta}$ .

**Определение 5.2.** Рассмотрим подпространство  $U \in E$ . Тогда  $U^{\perp}$  называется ортогональным дополнением подпространства U, если

$$U^{\perp}: \{\mathbf{y}: \mathbf{y} \perp U\}, \text{ r.e. } \mathbf{y} \perp \mathbf{x}, \forall \mathbf{x} \in U, U \oplus U^{\perp} = \mathcal{E}$$

## Пример 6

Дано U. Найти  $U^{\perp}$  в  $\mathcal{E}^3$ .

Решение:

$$\Gamma = E; U = \langle \begin{pmatrix} -\frac{1}{5} \\ -\frac{5}{1} \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -\frac{1}{1} \\ \frac{1}{1} \end{pmatrix} \rangle; \quad U^{\perp} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix};$$

$$\begin{cases} y_1 - 5y_2 + y_3 = 0; \\ -y_1 + y_2 + y_3 = 0; \end{cases} \begin{pmatrix} 1 & -5 & 1 & | & 0 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 \end{pmatrix} \sim \begin{pmatrix} 1 & -5 & 1 & | & 0 \\ 0 & -4 & 2 & | & 0 \end{pmatrix} \sim$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & -3/2 & | & 0 \\ 0 & 1 & -1/2 & | & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow U^{\perp} = \langle \begin{pmatrix} \frac{3}{1} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \rangle$$

Почему  $U^{\perp}$  ортогональное дополнение? Дело в том, что его сумма с U дает нам все евклидово пространство.

$$U \oplus U^{\perp}_{n-k} = \mathcal{E}_n$$

## Пример 7

Дано 
$$U$$
. Найти  $U^{\perp}$  в  $\mathcal{E}^3$ .  $\Gamma=E,~U:\begin{pmatrix}x_1\\x_2\\x_3\end{pmatrix};~\begin{cases}x_1-3x_2&+4x_3=0;\\x_1&-3x_3=0\end{cases};~~U^{\perp}=?$ 

Решение:

По аналогии предыдущему примеру, получаем:  $U^{\perp}: \langle \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 4 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -3 \end{pmatrix} \rangle$ .

## Пример 8

Дано 
$$U$$
. Найти  $U^{\perp}$  как СЛУ.  $\Gamma=\begin{pmatrix}1&-2&3\\-2&5&-8\\3&-8&14\end{pmatrix},\ U=\begin{cases}x_1&+x_3=0;\\x_1+x_2&=0\end{cases};\qquad U^{\perp}=?$ 

Решение:

Из матрицы, задающей подпространство U, получаем, что  $U = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ . Пусть  $U^{\perp}$  задана как

$$\langle \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \rangle$$
. Тогда:

$$(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = 0 = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 \\ -2 & 5 & -8 \\ 3 & -8 & 14 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$$
$$\Rightarrow \begin{pmatrix} 0 & -1 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = 0 \Rightarrow -y_2 + 3y_3 = 0$$

Ответ:  $-y_2 + 3y_3 = 0$ 

# Пример 9

Найти проекцию  ${\bf x}$  на подпространство U. (Здесь  $\Gamma=E)$ 

$$U : \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix} \quad \Pi \mathbf{p}_U^{\mathbf{x}} = ?$$

Решение:

#### Первый способ:

$$\mathbf{x} = \underbrace{\alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b}}_{\in \mathbf{a}} + \underbrace{c}_{\in \mathbf{b}},$$
 причем  $\mathbf{c} \perp \mathbf{a}, \mathbf{c} \perp \mathbf{b}.$ 

Домножим это выражение скалярно на а и на b и составим систему:

$$\begin{cases} (\mathbf{x}, \mathbf{a}) = \alpha |\mathbf{a}|^2 + \beta(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + 0 \\ (\mathbf{x}, \mathbf{b}) = \alpha(\mathbf{a}, \mathbf{b}) + \beta |\mathbf{b}|^2 + 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3 = 3\alpha + 3\beta \\ 0 = 3\alpha + 6\beta \end{cases}$$

6

Отсюда  $\alpha=2,\beta=-1.$  Искомая проекция равна:

$$\Pi \mathbf{p}_{U}^{\mathbf{x}} = \alpha \mathbf{a} + \beta \mathbf{b} = 2\mathbf{a} - \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

# Второй способ:

Как было показано выше, в ОНБ проекция вектора равна сумме проекций на каждый из базисных векторов. Однако в случае произвольного базиса это не так:

$$\Pi \mathrm{p}_{U}^{\mathbf{x}} 
eq \Pi \mathrm{p}_{\mathbf{a}}^{\mathbf{x}} + \Pi \mathrm{p}_{\mathbf{b}}^{\mathbf{x}}$$
 — не работает, если  $\mathbf{a} \not\perp \mathbf{b}$  !

Было бы здорово, если бы в U был базис  $\{\mathbf{a}', \mathbf{b}'\}$  такой, что  $\mathbf{a}' \perp \mathbf{b}'$ , тогда соотношение будет работать. Для этого *ортогонализируем* базис:

$$\mathbf{a}' = \mathbf{a}$$

$$\mathbf{b}' = \mathbf{b} - \Pi \mathbf{p}_{\mathbf{a}}^{\mathbf{b}} = \mathbf{b} - \frac{(\mathbf{b}, \mathbf{a})}{|\mathbf{a}|^2} \mathbf{a} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Итак, в 
$$U$$
 мы нашли новый базис:  $\{\mathbf{a}',\mathbf{b}'\}=\left\{\begin{pmatrix}1\\-1\\1\\0\end{pmatrix},\begin{pmatrix}1\\0\\-1\\1\end{pmatrix}\right\}$ 

Здесь уже можем пользоваться приведенным соотношением для нахождения проекции:

$$\Pi p_U^{\mathbf{x}} = \Pi p_{\mathbf{a}'}^{\mathbf{x}} + \Pi p_{\mathbf{b}'}^{\mathbf{x}} = \frac{(\mathbf{x}, \mathbf{a}')}{|\mathbf{a}'|^2} \mathbf{a}' + \frac{(\mathbf{x}, \mathbf{b}')}{|\mathbf{b}'|^2} \mathbf{b}' = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Замечание. Хотя мы и нашли новый базис, координаты векторов  $\mathbf{x}$ ,  $\mathbf{a}$ ,  $\mathbf{b}$  все ещё выражены в старом базисе, а поэтому и скалярное произведение мы считаем, используя матрицу Грама в *старом* базисе.

С. А. Жестков, VK Команда ВОТАУ!:

 $\mathcal{A}$ . Георгий, VK

K. Алексей, VK

K. Kсения, VK

 $\Gamma$ . Мадина, VK

C. Паша, VK

М. Матвей, <mark>VK</mark>