Лекция 15

Тема 8. Численное интегрирование

§ 8.1. Простейшие квадратурные формулы

1. Постановка задачи. В прикладных исследованиях часто возникает задача вычисления значения определенного интеграла

$$I = \int_{a}^{b} f(x)dx \tag{8.1}$$

Этот интеграл может выражать площадь, объем, работу переменной силы и т.д.

Если функция f(x) непрерывна на отрезке [a, b] и ее первообразную F(x) удается выразить через известные функции, то для вычисления интеграла (8.1) можно воспользоваться формулой Ньютона-Лейбница:

$$\int_{a}^{b} f(x)dx = F(b) - F(a).$$
 (8.2)

К сожалению, в подавляющем большинстве случаев получить значение определенного интеграла с помощью формулы (8.2) или других аналитических методов не удается.

Пример 8.1. Интеграл $\int_0^x e^{-t^2} dt$ широко используется при исследовании процессов теплообмена и диффузии, в статистической физике и теории вероятностей. Однако его значение не может быть выражено в виде конечной комбинации элементарных функций.

Заметим, что даже в тех случаях, когда удается получить первообразную функцию F(x) в аналитической форме, значительные усилия, затраченные на это, часто оказываются чрезмерно высокой платой за окончательный результат. Добавим еще, что вычисление интеграла в этих случаях по формуле (8.2), как правило, приводят к громоздким (а часто — и приближенным) вычислениям. Следует отметить также, что зачастую найти точное значение интеграла (8.1)

просто невозможно. Например, это имеет место, когда функция f(x) задается таблицей своих значений.

Обычно для вычисления значения определенного интеграла применяют специальные численные методы. Наиболее широко используют на практике *квадратурные формулы* — приближенные равенства вида

$$\int_{a}^{b} f(x)dx \approx \sum_{i=0}^{N} A_{i} f(\overline{x}_{i}). \tag{8.3}$$

Здесь \overline{x}_i — некоторые точки из отрезка [a, b] — узлы квадратурной формулы; A_i — числовые коэффициенты, называемые весами квадратурной формулы; $N \geq 0$ — целое число. Сумма $\sum_{i=0}^N A_i f(\overline{x}_i)$, которая принимается за приближенное значение интеграла, называется квадратурной суммой. Величина $R = \int_a^b f(x) dx - \sum_{i=0}^N A_i f(\overline{x}_i)$ называется погрешностью (или остаточным членом) квадратурной формулы.

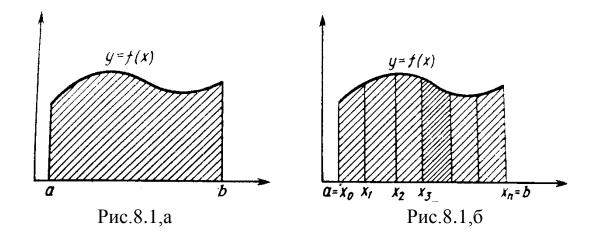
Будем говорить, что квадратурная формула (8.3) точна для многочленов степени m, если для любого многочлена степени не выше m эта формула дает точное значение интеграла, т.е.

$$\int_a^b P_m(x) dx \approx \sum_{i=0}^N A_i P_m(\overline{x_i}).$$

При оценке эффективности квадратурных формул часто исходят из того, что наиболее трудоемкой операцией при вычислении по формуле (8.3) является нахождение значения функции f. Поэтому среди двух формул, позволяющих вычислить интеграл с заданной точностью ε , более эффективной считается та, в которой используется меньшее количество узлов.

Выведем простейшие квадратурные формулы, исходя из наглядных геометрических соображений. Будем интерпретировать интеграл (8.1) как площадь криволинейной трапеции, ограниченной графиком функции y = f(x) (при $f(x) \ge 0$), осью абсцисс и прямыми

$$x = a$$
, $x = b$ (puc. 8.1, a).



Разобьем отрезок [a, b] на элементарные отрезки $[x_{i-1}, x_i]$ точками $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$. Интеграл I разобьется при этом на сумму элементарных интегралов:

$$I = \sum_{i=1}^{n} I_i, \tag{8.4}$$

где $I_i = \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x) dx$, что соответствует разбиению площади исходной криволинейной трапеции на сумму площадей элементарных криволинейных трапеций (рис. 8.1,б).

Введем обозначения: $f_i = f(x_i), \ f_{i-\frac{1}{2}} = f(x_{i-\frac{1}{2}}), \ \text{где } x_{i-\frac{1}{2}} =$ = $(x_{i-1} + x_i)/2$ — середина элементарного отрезка. Для простоты шаг $h = x_i - x_{i-1}$ будем считать постоянным.

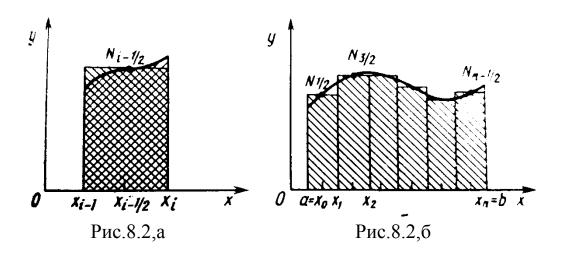
2. Формула прямоугольников. Заменим приближенно площадь элементарной криволинейной трапеции площадью прямоугольника, основанием которого является отрезок $[x_{i-1}, x_i]$, а высота равна значению $f_{i-\frac{1}{2}}$ (на рис. 8.2, а через $N_{i-\frac{1}{2}}$ обозначена точка с координатами $(x_{i-\frac{1}{2}}, f_{i-\frac{1}{2}})$). Так мы приходим к элементарной квадратурной формуле прямоугольников:

$$I_i \approx h f_{i-\frac{1}{2}}. (8.5)$$

Произведя такую замену для всех элементарных криволинейных трапеций, получаем *составную квадратурную формулу прямоугольников*:

$$I \approx I_{\text{np}}^h = h \left(f_{1/2} + f_{3/2} + \dots + f_{n-1/2} \right) = h \sum_{i=1}^n f_{i-1/2}.$$
 (8.6)

Эта формула соответствует приближенной замене площади исходной криволинейной трапеции площадью ступенчатой фигуры, изображенной на рис. 8.2, б.



3. **Формула трапеций.** Соединив отрезком точки $N_{i-1}(x_{i-1}, f_{i-1})$ и $N_i(x_i, f_i)$ на графике функции y = f(x), получим трапецию (рис. 8.3,а). Заменим теперь приближенно площадь элементарной криволинейной трапеции площадью построенной фигуры. Тогда получим элементарную квадратурную формулу трапеций:

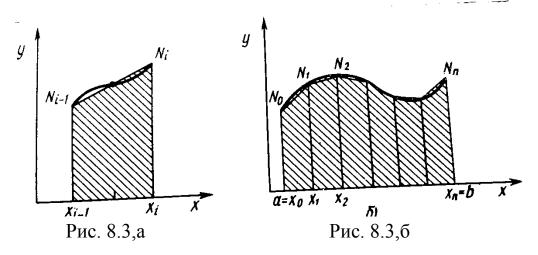
$$I_i \approx \frac{h}{2} (f_{i-1} + f_i).$$
 (8.7)

Пользуясь этой формулой для i=1, 2, ..., n выводим составную квадратурную формулу трапеций:

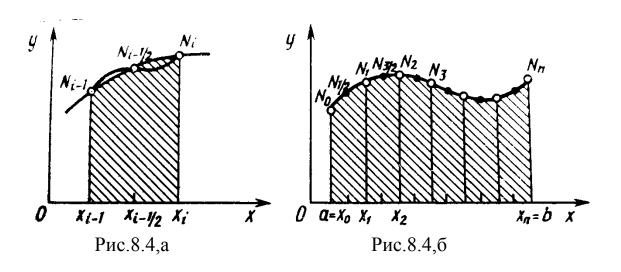
$$I \approx I_{\text{Tp}}^{h} = h \left(\frac{f_0}{2} + f_1 + f_2 + \dots + f_{n-1} + \frac{f_n}{2} \right) =$$

$$= h \left(\frac{f_0 + f_n}{2} + \sum_{i=1}^{n-1} f_i \right). \tag{8.8}$$

Эта формула соответствует приближенной замене площади исходной криволинейной трапеции площадью фигуры, ограниченной ломаной линией, проходящей через точки N_0, N_1, \dots, N_n (рис.8.3,б).



4. Формула Симпсона. Если площадь элементарной криволинейной трапеции заменить площадью фигуры, расположенной под параболой, проходящей через точки N_{i-1} , $N_{i-1/2}$, N_i (рис.8.4,а), то получим приближенное равенство $I_i \approx \int_{x_{i-1}}^{x_i} P_2(x) dx$.



Здесь $P_2(x)$ — интерполяционный многочлен второй степени с узлами $x_{i-1}, x_{i-1/2}, x_i$. Как нетрудно убедиться, верна формула

$$P_2(x) = f_{i-1/2} + \frac{f_{i-1}f_{i-1}}{h}(x - x_{i-1/2}) + \frac{f_{i-2}f_{i-\frac{1}{2}} + f_{i-1}}{h^2/2}(x - x_{i-1/2})^2.$$

Ее интегрирование приводит к равенству

$$\int_{x_{i-1}}^{x_i} P_2(x) dx = h f_{i-1/2} + \frac{f_{i-1}f_{i-1}}{h} \int_{x_{i-1}}^{x_i} \left(x - x_{i-\frac{1}{2}} \right) dx + \frac{f_{i-2}f_{i-\frac{1}{2}} + f_{i-1}}{h^2/2} \int_{x_{i-1}}^{x_i} (x - x_{i-\frac{1}{2}})^2 dx =$$

$$= h f_{i-1/2} + \frac{h}{6} (f_i - 2f_{i-\frac{1}{2}} + f_{i-1}) = \frac{h}{6} (f_{i-1} + 4f_{i-\frac{1}{2}} + f_i)$$

Таким образом, выведена элементарная квадратурная формула Симпсона:

$$I_i \approx \frac{h}{6} (f_{i-1} + 4f_{i-\frac{1}{2}} + f_i).$$
 (8.9)

Применяя эту формулу на каждом элементарном отрезке, выводим составную квадратурную формулу Симпсона:

$$I \approx I_C^h = \frac{h}{6} (f_0 + 4f_{\frac{1}{2}} + 2f_1 + 4f_{\frac{3}{2}} + 2f_2 + \dots + 2f_{n-1} + 4f_{n-\frac{1}{2}} + f_n) =$$

$$= \frac{h}{6} (f_0 + f_n + 4\sum_{i=1}^n f_{i-\frac{1}{2}} + 2\sum_{i=1}^{n-1} f_i).$$
(8.10)

Учитывая геометрическую интерпретацию формулы Симпсона, ее иногда называют *формулой парабол*.

5. **Оценка погрешности.** Оценим погрешность выведенных формул в предположении, что подынтегральная функция f достаточно гладкая. Как и в предыдущих разделах, будем использовать обозначение $M_k = \max_{[a,b]} |f^{(k)}(x)|$.

Т е о р е м а 8.1. Пусть функция f дважды непрерывно дифференцируема на отрезке [a, b]. Тогда для составных квадратурных формул прямоугольников и трапеций справедливы следующие оценки погрешности:

$$|I - I_{\text{np}}^h| \le \frac{M_2 (b-a)}{24} h^2,$$
 (8.11)

$$|I - I_{\text{Tp}}^h| \le \frac{M_2 (b-a)}{12} h^2.$$
 (8.12)

 \Box Выведем сначала оценку (8.11). Представим погрешность $R = I - I_{\rm np}^h$ формулы прямоугольников в виде

$$R = \int_a^b f(x)dx - h \sum_{i=1}^n f_{i-1/2} = \sum_{i=1}^n \int_{x_{i-1}}^{x_i} (f(x) - f(x_{i-1/2})) dx.$$

Используя формулу Тейлора

$$f(x) = f(x_{i-1/2}) + f'(x_{i-1/2})(x - x_{i-1/2}) + \frac{f''(\xi)}{2}(x - x_{i-1/2})^2,$$

где $x \in [x_{i-1}, x_i], \quad \xi = \xi(x) \in [x_{i-1}, x_i],$ имеем

$$R_i = \int_{x_{i-1}}^{x_i} (f(x) - f(x_{i-1/2})) dx = \frac{1}{2} \int_{x_{i-1}}^{x_i} f''(\xi(x)) (x - x_{i-1/2})^2 dx,$$

$$|R_i| \le \frac{M_2}{2} \int_{x_{i-1}}^{x_i} (x - x_{i-1/2})^2 dx = \frac{M_2}{24} h^3.$$

Так как $R = \sum_{i=1}^n R_i$, то $|\mathbf{R}| \le \sum_{i=1}^n \frac{M_2}{24} \ h^3 = \frac{M_2}{24} \ h^3 n$. Замечая, что nh = b - a, приходим к оценке (8.11).

Для вывода оценки (8.12) воспользуемся тем, что отрезок, соединяющий точки N_{i-1} и N_i , представляет собой график интерполяционного многочлена первой степени

$$y = P_1(x) = f_{i-1} \frac{x_i - x}{h} + f_i \frac{x - x_{i-1}}{h}.$$

Поэтому для элементарной формулы трапеций верно равенство:

$$R_i = \int_{x_{i-1}}^{x_i} f(x) \ dx - \frac{h}{2} (f_{i-1} + f_i) = \int_{x_{i-1}}^{x_i} (f(x) - P_1(x)) \ dx$$

Используя оценку погрешности линейной интерполяции, имеем:

$$|R_i| \le \int_{x_{i-1}}^{x_i} \frac{M_2}{2} (x - x_{i-1}) (x_i - x) dx = \frac{M_2}{12} h^3.$$

Следовательно, для $R = I - I_{\text{тр}}^h$ справедлива оценка

$$|\mathbf{R}| \le \sum_{i=1}^{n} |R_i| \le \frac{M_2}{12} h^3 = \frac{M_2 (b-a)}{12} h^2$$
.

Приведем теперь без доказательства теорему об оценке погрешности формулы Симпсона.

Теорема 8.2. Пусть функция f имеет на отрезке непрерывную производную четвертого порядка $f^{(4)}$. Тогда для формулы Симпсона (8.10) справедлива оценка погрешности

$$|I - I_{\mathcal{C}}^h| \le \frac{M_4 (b-a)}{2880} h^4.$$
 (8.13)

3 а м е ч а н и е. Оценки (8.11), (8.12) и (8.13) означают, что формулы прямоугольников и трапеций имеют второй порядок точности относительно h, а формула Симпсона — четвертый порядок точности. Из тех же оценок следует, что формулы прямоугольников и трапеций точны для многочленов первой степени, а формула Симпсона — для многочленов третьей степени.

§ 8.2. Апостериорные оценки погрешности

Применение неравенств (8.11), (8.12) и (8.13) для априорной оценки погрешности квадратурных формул в большинстве случаев оказывается неэффективным или вообще невозможным. Это связано как с трудностями оценивания производных подынтегральной функции f, так и с тем, что получаемые оценки бывают сильно завышенными. Поэтому на практике обычно используются иные подходы к оценке

погрешности, позволяющие строить процедуры численного интегрирования с автоматическим выбором шага.

1. Главный член погрешности.

Пусть I^h — приближенное значение интеграла $I = \int_a^b f(x) dx$, вычисленное по некоторой квадратурной формуле и использующее разбиение отрезка [a, b] на элементарные отрезки длины h. Предположим, что для погрешности этой формулы справедливо представление

$$I - I^h = Ch^k + o(h^k),$$
 (8.14)

где $C \neq 0$ и k > 0 – величины, не зависящие от h. Тогда величина Ch^k называется *главным членом погрешности* квадратурной формулы, а число k является порядком точности квадратурной формулы. В силу предположения (8.14) для погрешности квадратурной формулы при достаточно малом справедливо приближенное равенство

$$I - I^h \approx Ch^k. \tag{8.15}$$

Несмотря на элементарный характер формулы (8.15), она позволяет сделать ряд важных выводов. Первый из них состоит в том, что уменьшение шага h в M раз приводит к уменьшению погрешности квадратурной формулы примерно в M^k раз. Действительно, при $h_1 = h/M$ имеем

$$I - I^{h_1} \approx C h_1^k = \frac{1}{M^k} C h^k \approx \frac{1}{M^k} (I - I^h).$$

В частности, уменьшение шага h в два раза приводит к уменьшению погрешности примерно в 2^k раз:

$$I - I^{h/2} \approx \frac{1}{2^k} C h^k \approx \frac{1}{2^k} (I - I^h).$$
 (8.16)

2. Правило Рунге практической оценки погрешности. Вычитая из равенства (8.15) равенство (8.16), получим

$$I^{h/2} - I^h \approx \frac{1}{2^k} C h^k (2^k - 1).$$

Учитывая приближенное равенство (8.16), приходим к следующей приближенной формуле:

$$I - I^{h/2} \approx \frac{I^{h/2} - I^h}{2^k - 1}. (8.17)$$

Использование этой формулы для приближенной оценки погрешности значения $I^{h/2}$ принято называть *правилом Рунге* (или *правилом двойного пересчета*).

3 а м е ч а н и е. Заменой h на 2h формула (8.17) приводится к следующему виду:

$$I - I^h \approx \frac{I^h - I^{2h}}{2^k - 1}. (8.18)$$

Для формул прямоугольников и трапеций k=2, а для формулы Симпсона k=4. Поэтому для этих квадратурных формул равенство (8.18) принимает следующий вид:

$$I - I_{\Pi p}^{h} \approx \frac{1}{3} (I_{\Pi p}^{h} - I_{\Pi p}^{2h}),$$
 (8.19)

$$I - I_{\rm Tp}^h \approx \frac{1}{3} (I_{\rm Tp}^h - I_{\rm Tp}^{2h}),$$
 (8.20)

$$I - I_{\rm C}^h \approx \frac{1}{15} (I_{\rm C}^h - I_{\rm C}^{2h}).$$
 (8.21)

правила Рунге Наличие получения апостериорной оценки погрешности позволяет строить процедуры вычисления интеграла І с заданной точностью є, достигаемой последовательным дроблением Простейшая процедура такого типа состоит в шага интегрирования. последовательном вычислении значений I^{h_i} и соответствующих $h_i = h_0/2^i$, где h_0 апостериорных оценок погрешности ε_i для начальное значение шага, $i = 1, 2, 3, \dots$ Вычисления прекращаются тогда, когда при некотором i оказывается $|\varepsilon_i| < \varepsilon$ (требуемая точность достигнута) либо тогда, когда величина $|\varepsilon_i|$ начинает возрастать (точность не может быть достигнута из-за влияния вычислительной погрешности).