

$$F_x^{\text{внеш}} = 0 \Rightarrow v_{cx} = const = 0 \Rightarrow \Delta x_c = 0$$
 (1)

Рассмотрим движение центра масс системы «m-M» по горизонтали.

Из векторных соображений следует:

$$\Delta \vec{R}_c = \frac{\sum_N m_i \cdot \Delta \vec{r}_i}{m_c} \tag{2}$$

Очевидно, что скатившись вниз, малый клин передвинется относительно большого на (a-b), а относительно ЛСО – на $(a-b+\Delta x)$, где Δx – смещение в ЛСО большого клина.

$$\Delta x_c = \frac{m(a-b+\Delta x) + M\Delta x}{m+M} = 0 \tag{3}$$

Отсюда

$$m(a-b) + \Delta x(m+M) = 0 \tag{4}$$

И наконец

$$\Delta x = -\frac{m(a-b)}{m+M} \tag{5}$$

Значит, большой клин сдвинется влево, и по модулю перемещение будет

$$x = \frac{m}{m+M}(a-b) \tag{6}$$