

Случай І. Рассмотрим движение с торможением без поворота:

$$m\vec{a}=\vec{f}_R \qquad \qquad \text{Условие остановки } v=0 \text{ при } t=t^*:$$

$$x: ma=-mg\mu \qquad \qquad v_{\text{ост}}=0=v_0-g\mu t^*$$

$$\int_{v_0}^{v(t)}dv=\int_0^t-g\mu dt \qquad \qquad t^*=\frac{v_0}{g\mu}$$

$$v(t)=v_0-\mu gt \qquad \qquad \text{Тогда пройденное до остановки } R:$$

$$\int_0^x dx=\int_0^t[v_0-\mu gt]dt \qquad \qquad R=v_0\cdot t^*-\mu g\frac{t^2}{2}$$

$$x(t)=v_0t-\mu g\frac{t^2}{2}$$

Случай *II*. Поворот без торможения.

$$m\vec{a} = \vec{f}_R$$
 n: $ma_n = -mg\mu$
$$v_\tau = const \Longrightarrow a_\tau = 0$$

$$a = a_n$$

$$R = \frac{v_0^2}{g\mu}$$

Вывод. Путь до остановки с торможением без поворота вдвое короче, чем при повороте без торможения.