

Случай І. Рассмотрим движение с торможением без поворота:

$$m\vec{a} = \vec{f}_R \qquad \qquad \text{Условие остановки } v = 0 \text{ при } t = t^* :$$

$$x: ma = -mg\mu \qquad \qquad v_{\text{ост}} = 0 = v_0 - g\mu t^*$$

$$\int_{v_0}^{v(t)} dv = \int_0^t -g\mu dt \qquad \qquad t^* = \frac{v_0}{g\mu}$$

$$v(t) = v_0 - \mu gt \qquad \qquad \text{Тогда пройденное до остановки } R:$$

$$\int_0^x dx = \int_0^t [v_0 - \mu gt] dt \qquad \qquad R = v_0 \cdot t^* - \mu g \frac{t^*^2}{2}$$

$$x(t) = v_0 t - \mu g \frac{t^2}{2}$$

Случай *II*. Поворот без торможения.

$$m\vec{a} = \vec{f}_R$$
 n: $ma_n = -mg\mu$
$$v_\tau = const \Longrightarrow a_\tau = 0$$

$$a = a_n$$

$$R = \frac{v_0^2}{g\mu}$$

Вывод. Путь до остановки с торможением без поворота вдвое короче, чем при повороте без торможения.