

# 告别死循环：二分算法的“红蓝区域法”

讲师：李俊飞 (Feijoa\_Li)

## 写在前面

很多同学在写二分时，经常纠结这几个问题：

- $mid$  到底是加一还是减一？
- 循环条件是  $l < r$  还是  $l \leq r$ ？
- 最后的答案到底是  $l$  还是  $r$ ？

今天我们要介绍的“双开区间（红蓝区域）法”，能够让你不再纠结这些细节，用一种极其直观的物理模型，一劳永逸地解决所有二分问题。

## 目录

# 1 二分算法核心：红蓝区域法与双开区间模型

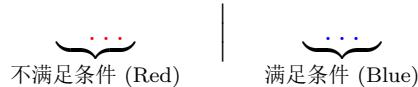
本节将介绍一种在信奥竞赛中极其实用的二分思维模型。它抛弃了复杂的边界判断，将二分问题抽象为物理上的“领地夹逼”过程。

## 1.1 直观模型：红蓝颜色的对抗

在做二分题时，请摒弃“我在找数字 5”这种具体数值的思维，转而建立“寻找性质分界线”的全局观。

假设我们面对一个有序序列或数轴区间。尽管未知具体的数值，但我们可以根据题目给出的判断条件（Check 函数），将整个定义域划分为两种颜色的领地：

- **红色区域 (Red)**: 左侧不满足条件的位置，视作红色 (False/0)。
- **蓝色区域 (Blue)**: 右侧满足条件的位置，视作蓝色 (True/1)。



我们的任务变得非常单纯：定位红蓝两种颜色交界的那条唯一“缝隙”。

## 1.2 执行流程：双指针哨兵机制

为了精准捕获这条分界线，我们派出两名“哨兵”指针—— $l$ （红军大将）和  $r$ （蓝军大将），采用双开区间  $(l, r)$  的策略进行搜索。

### 1. 定义领地（初始化）

为了防止越界并覆盖所有可能解，初始化时指针不应站在具体的格子上，而应站在数组范围之外：

- $l$  (**Left**): 初始位于第一个元素的左侧（虚拟下标  $-1$ ）。它承诺：“我所站立及我左侧的地方，全都是红色的。”
- $r$  (**Right**): 初始位于最后一个元素的右侧（虚拟下标  $N$ ）。它承诺：“我所站立及我右侧的地方，全都是蓝色的。”

## 2. 领地扩张（迭代过程）

只要  $l$  和  $r$  之间还有未探索的未知区域（即  $l + 1 < r$ ），探索就继续：

1. 计算中点  $mid$ 。
2. 派侦察兵查看  $mid$  的颜色：
  - 若  $mid$  是蓝色：说明  $mid$  及其右侧皆为蓝军领地。于是  $r$  左移至  $mid$  处守卫新边界。
  - 若  $mid$  是红色：说明  $mid$  及其左侧皆为红军领地。于是  $l$  右移至  $mid$  处守卫新边界。

**核心原则：**  $l$  永远只在红色区域移动， $r$  永远只在蓝色区域移动，绝不越界。

## 3. 完美的结局（循环终止）

当  $l$  和  $r$  终于紧挨在一起（即  $l + 1 == r$ ）时，循环结束。此时的状态是唯一且确定的：

- $l$  指向最后一个红色元素。
- $r$  指向第一个蓝色元素。
- 分界线就在  $l$  和  $r$  之间。

### 【答案提取指南】

题目问“最大的不满足数” → 输出  $l$

题目问“最小的满足数” → 输出  $r$

无需纠结  $mid \pm 1$ ，答案天然就在  $l$  或  $r$  手中。

## 1.3 数值细节：中点计算的避坑指南

在计算  $mid$  时，教科书常见的  $(l + r)/2$  写法存在隐患。建议养成使用防溢出写法的肌肉记忆。

**推荐公式：**  $mid = l + (r - l)/2$

该公式包含两层重要的工程意义：

1. **防止整型溢出 (Integer Overflow)：** 若  $l, r$  均为接近  $2 \times 10^9$  的大整数，直接相加会造成数据溢出（变为负数），导致程序崩溃。先减后加则永远安全。
2. **向下的引力 (Floor Division)：** C++ 的整数除法默认向下取整。你可以理解为  $mid$  总是受到  $l$  的“引力”。在  $l$  和  $r$  相邻之前， $mid$  永远不会触碰到  $r$ ，这从数学上彻底杜绝了死循环的可能性。

## 2 进阶应用：二分答案——“猜”出来的最优解

二分答案是算法竞赛中二分思想最高频的考点，也是一种\*\*思维方式的逆转\*\*。

### 2.1 从“直接求解”到“试探验证”

很多时候，题目会要求我们求一个“最优值”（例如：求最少需要多少时间、求最大的最小距离等）。

- **正向思维（求解）：** 直接计算出最优解  $X$ 。这往往非常困难，可能涉及复杂的动态规划或枚举，时间复杂度难以接受。
- **逆向思维（验证）：** 我们不去直接算  $X$ ，而是先猜一个答案  $mid$ ，然后问自己：“如果答案是  $mid$ ，在这个限制下，我能满足题目的要求吗？”

这种方法被称为“**答案的判定性转化**”。只要“验证一个答案是否可行”比“直接求出答案”要容易得多（例如验证通常只需要  $O(N)$  的贪心），且答案具有单调性，我们就可以用二分来地毯式搜索最优解。

### 2.2 两类经典模型：最大化与最小化

二分答案题目通常有着非常鲜明的提问方式，对应着红蓝模型中不同的寻找方向：

#### 2.2.1 1. 最小值最大化 (Maximize the Minimum)

**场景：** “求  $N$  个点之间最近距离的最大值”、“求让最穷的人分到的钱尽可能多”。

**单调性分析：** 假设我们验证的数值为  $x$ （例如距离）。

- 如果  $x$  满足条件（即距离为  $x$  时能放得下），那么比  $x$  更小的值 ( $x-1, x-2 \dots$ ) 肯定更能放得下（条件更宽松）。
- 我们的目标是找到最后一个满足条件的值。

**红蓝分布：**



**搜索目标：** 蓝色区域的右边界（ $r$  或  $l$ ，取决于具体写法，双开区间法中取  $l$ ）。

### 2.2.2 2. 最大值最小化 (Minimize the Maximum)

**场景：**“求耗时最长的任务所需的最少时间”、“求段和最大值的最小值”。

**单调性分析：**假设我们验证的数值为  $x$  (例如时间限制)。

- 如果  $x$  满足条件 (即限时  $x$  秒能做完), 那么比  $x$  更大的值 ( $x+1, x+2\dots$ ) 肯定更能做完 (时间更充裕)。
- 我们的目标是找到第一个满足条件的值。

**红蓝分布：**



**搜索目标：**蓝色区域的左边界 ( $r$  或  $l$ , 取决于具体写法, 双开区间法中取  $r$ )。

## 2.3 解题四步走

遇到这就两类问题, 按以下步骤思考:

- 确定解空间：**答案的可能的最小值  $L$  和最大值  $R$  是多少?
- 设计 Check 函数：**给你一个固定的值  $mid$ , 你能否在  $O(能过)$  时间内判断它是否合法? (通常配合贪心算法)。
- 画出红蓝条：**判断单调性方向, 大值可行还是小值可行?
- 套用模板：**使用双开区间模板, 根据 Check 的结果收缩边界。

## 3 数学进阶：实数域上的二分

当我们的战场从离散的整数点转移到连续的实数轴时 (例如计算几何中的线段交点、物理学中的抛物线时间计算), 二分的“红蓝边界”依然存在, 但搜索策略需要进行重要的调整。

### 3.1 精度与效率的博弈

在实数域中, 我们通常寻找的是一个近似解。传统教科书常教授 `while (r - l > eps)` 的写法, 但在竞赛实战中, 这往往是一个陷阱。

### 3.1.1 浮点数的陷阱：为什么 `eps` 不靠谱？

设定一个固定的精度阈值（如 `'eps = 1e-7'`）存在两个严重隐患：

1. **精度稀疏问题 (Precision Loss)**：计算机中的浮点数分布不是均匀的。随着数值绝对值的增大，可表示的浮点数之间的间隙（Gap）也会变大。

例如：当答案高达  $10^{12}$  时，相邻两个 `'double'` 类型的数值差可能已经超过了你设定的 `'1e-7'`。这意味着  $l$  和  $r$  即使紧挨着，差值也永远大于 `'eps'`，导致程序陷入死循环。

2. **收敛速度的不确定性**：在某些构造的极端数据下，区间收缩到 `'eps'` 附近所需的迭代次数可能超出预期，导致超时（TLE）。

## 3.2 黄金策略：固定迭代次数法

为了彻底规避精度死循环和超时问题，我强烈建议在实数二分中采用“**固定循环次数**”的策略。

我们知道，每一次二分都会将区间长度减半。假设初始区间长度为  $L$ ，经过  $K$  次迭代后，区间长度变为：

$$L_{final} = L \times \left(\frac{1}{2}\right)^K$$

为什么选 100 次？若我们循环 100 次，精度缩减倍率为  $2^{-100} \approx 10^{-30}$ 。

- 哪怕初始区间是整个宇宙的大小 ( $10^{26}$  米)，100 次二分后误差也小于一个原子核。
- 这个精度远远超过了 `'double'` 甚至 `'long double'` 的有效位数。

### 【最佳实践指南】

在处理实数二分时，请遵循以下步骤：

1. **摒弃 While**：不要写 `'while (r - l < eps)'`。
2. **使用 For 循环**：直接根据题目精度要求，写一个固定次数的循环。
  - 一般精度要求：循环 100 次。
  - 极高精度要求（Long Double）：循环 200 次。
3. **无脑收缩**：在循环体内，直接令  $mid = (l + r)/2$ 。如果  $mid$  满足条件，则  $l = mid$ （或  $r = mid$ ），无需考虑  $+1/-1$  的整数边界问题。

这种写法时间复杂度恒定为  $O(100)$ ，在保证绝对精度的同时，彻底杜绝了死循环的风险。

## 4 进阶武器：三分查找与单峰极值

当函数的性质不再是简单的“单调”（一路升或一路降），而是变成了“单峰”（Unimodal）——即先增后减（像一座山峰）或先减后增（像一个山谷）时，二分法就失效了。

此时，我们需要引入更高级的策略——三分查找（Ternary Search）。

### 4.1 双探针逻辑：如何在黑暗中爬山？

假设我们要寻找函数  $f(x)$  的最大值（山顶），且已知  $f(x)$  是开口向下的单峰函数。

二分法之所以行不通，是因为只看中间一个点，我们不知道自己是在“上坡”还是“下坡”（除非求导，但离散函数无法求导）。因此，我们需要两个探针来测定地势的走向。

我们在区间  $(l, r)$  内部设立两个采样点  $m_1$  和  $m_2$ ，将区间大致三等分：

$$m_1 = l + \frac{r - l}{3}, \quad m_2 = r - \frac{r - l}{3}$$

显然有位置关系： $l < m_1 < m_2 < r$ 。

通过比较这两个探针的高度  $f(m_1)$  和  $f(m_2)$ ，我们可以安全地“砍掉”一段绝对不可能包含山顶的区间：

- 情形一： $f(m_1) < f(m_2)$

**地势分析：**右边的  $m_2$  比左边的  $m_1$  高。**推论：**既然我们要找最高点，且山只有一个顶，那么最高点绝不可能在  $m_1$  的左侧（否则  $m_1$  处于下坡阶段，但这违背了  $m_2$  更高的事实，或意味着有两个峰）。

⇒ **操作：** 极值一定在  $(m_1, r)$  中。安全**舍弃左侧区间**，令  $l = m_1$ 。

- 情形二： $f(m_1) > f(m_2)$

**地势分析：**左边的  $m_1$  比右边的  $m_2$  高。**推论：**同理，最高点绝不可能在  $m_2$  的右侧（否则  $m_2$  之后还在升高，那  $m_1$  到  $m_2$  就成了下坡，形成凹陷，违背单峰性质）。

⇒ **操作：** 极值一定在  $(l, m_2)$  中。安全**舍弃右侧区间**，令  $r = m_2$ 。

## 4.2 工程实现：离散域的“暴力收尾”

在实数域上三分很简单（使用固定循环次数即可），但在整数域上三分极其容易写挂。

当  $l$  和  $r$  距离很近时（例如  $r - l < 3$ ）， $m_1$  和  $m_2$  可能会计算重合，或者陷入死循环。为了在考场上万无一失，建议采用“三分缩范围 + 暴力定答案”的混合策略：

1. **主循环收缩：** 当区间长度比较大时（例如  $l + 2 < r$ ），正常执行三分逻辑，不断缩小范围。
2. **暴力扫尾：** 当循环结束时，区间内只剩下 3 到 5 个整数点。此时不要再纠结边界了，直接一个 `for` 循环遍历  $[l, r]$  这一小段，算出最大值即可。

这种写法既保留了  $O(\log N)$  的高效，又完全规避了小区间内的数学边界陷阱。

## 5 0/1 分数规划：化除为减的魔法

这是二分思想在代数领域最惊艳的应用之一。它解决了一类让人头疼的“最优比率”问题。

### 5.1 问题的本质

假设你有一堆物品，每个物品有两个属性：价值  $a_i$  和代价  $b_i$ 。我们需要从中选出一组物品（集合  $S$ ），在满足题目特定约束（比如选  $k$  个，或者连通）的前提下，让总价值与总代价的比值最大：

$$\text{Maximize} \quad V = \frac{\sum_{i \in S} a_i}{\sum_{i \in S} b_i} \tag{1}$$

直接求这个比率非常困难，因为分子和分母都会随着选择变化，且互相牵制。

### 5.2 核心推导：不等式的变形

我们换个思路：与其直接求最大值，不如去\*\*猜\*\*这个比率是多少。

假设我们猜测最终答案能达到  $mid$ 。如果存在一种选择方案  $S$ ，使得比率  $\geq mid$ ，那么数学上意味着：

$$\frac{\sum a_i}{\sum b_i} \geq mid$$

我们将分母乘过去（注意  $b_i$  通常为正，不改变符号）：

$$\sum a_i \geq mid \cdot \sum b_i$$

移项，将含  $mid$  的项挪到左边：

$$\sum a_i - \sum (mid \cdot b_i) \geq 0$$

合并求和符号：

$$\sum_{i \in S} (a_i - mid \cdot b_i) \geq 0 \quad (2)$$

### 5.3 算法流程：新权值的诞生

通过上面的变形，我们发现了一个惊人的事实：

如果我们把每个物品的新权值定义为  $w_i = a_i - mid \cdot b_i$ ，那么问题就变成了：  
能否选出一组物品，使得它们的新权值之和非负？

这彻底消除了讨厌的除法！现在的解题套路变成了标准的三步走：

1. **二分答案**：在实数域上二分比率  $mid$ （建议迭代 100 次）。
2. **重置权值**：在 ‘check(mid)’ 函数中，将所有物品的权值重置为  $w_i = a_i - mid \cdot b_i$ 。
3. **判定可行性**：
  - 如果题目要求选  $K$  个：那就贪心地选  $w_i$  最大的  $K$  个，看和是否  $\geq 0$ 。
  - 如果题目要求生成树：那就用  $w_i$  跑最大生成树，看树权是否  $\geq 0$ 。
  - 如果题目要求找环：那就看图中是否存在正环。

如果最大权值和  $\geq 0$ ，说明  $mid$  定小了（或者刚好），答案在右边；否则答案在左边。

### 5.4 总结

0/1 分数规划的本质，就是通过二分答案，将非线性的“比率最大化”问题，转化为线性的“判定权值和非负”问题。掌握了这个转化，你就能把以前学过的所有算法（贪心、DP、最短路）都套上“最优化”的外壳。

## 6 高阶模型：维度变换与 WQS 二分

当题目要求“恰好选  $K$  个物品”时，朴素的 DP 往往需要一维状态来记录个数，导致复杂度飙升到  $O(N^2)$ 。

**WQS 二分**（又称 Aliens Trick / 带权二分）提供了一种降维打击的思路：通过引入一个“隐形的手”，把刚性的数量限制转化为弹性的价格调节。

## 6.1 直观理解：用“价格”控制“销量”

### 6.1.1 硬约束 vs. 软调节

假设你在经营一家商店，题目要求你“必须卖出恰好  $K$  个苹果”以获得最大利润。这很难，因为你得时刻盯着销量。

但如果你换一种思路：

1. 取消“恰好  $K$  个”的限制，允许随便卖（这就变成了简单的贪心或  $O(N)$  DP）。
2. 但是，每卖出一个苹果，必须向系统缴纳  $\lambda$  元的“手续费”。

这就引入了博弈：

- 如果手续费  $\lambda$  太贵（例如 100 万/个），为了利润最大化，你可能一个都不卖（选出的个数  $< K$ ）。
- 如果手续费  $\lambda$  太便宜（甚至倒贴钱），你会疯狂卖苹果（选出的个数  $> K$ ）。
- 中间必然存在一个神奇的价格  $\lambda_{mid}$ ，使得你在追求利润最大化的无拘无束的决策中，“自愿”且“恰好”卖出了  $K$  个苹果！

这就是 WQS 二分的本质：二分这个手续费  $\lambda$ ，直到最优策略自动选出  $K$  个物品。

## 6.2 适用前提：边际效应递减（凸性）

不是所有问题都能用这招。WQS 二分生效的前提是问题是解具有**凸性**（Convexity）。

通俗地说，就是“**边际效应递减**”：

当你选第 1 个物品时，获利巨大；选第 2 个时，获利稍少……选第 100 个时，获利微乎其微。

如果我们画出图表：横坐标是“选择物品的个数  $x$ ”，纵坐标是“最大收益  $f(x)$ ”。如果  $f(x)$  的图像是一个上凸的形状（斜率逐渐变小），那么我们就可以用 WQS 二分。

## 6.3 几何意义：斜率切线法

### 6.3.1 为什么要减去 $\lambda \cdot x$ ？

我们在无限制的情况下求解的最大利润，实际上是在求：

$$g(\lambda) = \max_x \{f(x) - \lambda \cdot x\}$$

移项变形一下：

$$f(x) = \lambda \cdot x + g(\lambda)$$

这看起来像什么？ $y = kx + b$ ！

- $f(x)$  是  $y$  坐标（总收益）。
- $x$  是  $x$  坐标（选择个数）。
- $\lambda$  是斜率。
- $g(\lambda)$  是截距。

当我们固定斜率  $\lambda$  并试图最大化截距  $g(\lambda)$  时，几何上等价于：用一条斜率为  $\lambda$  的直线去切  $f(x)$  的图像。切点对应的横坐标，就是在该手续费下的最优选择个数。

## 6.4 解题三步走

1. 二分斜率  $\lambda$ ：范围通常在  $[-\inf, \inf]$ 。
2. 带权 DP / 贪心 (Check 函数)：在 ‘check(mid)’ 中，忽略个数  $K$  的限制，但把每个物品的权值减去  $mid$ （手续费）。跑一遍基础算法，算出此时的最优总价值  $val$  和最优选取的物品数  $cnt$ 。
3. 调整边界与还原答案：
  - 如果  $cnt \geq K$ ：说明手续费太便宜了，或者刚好。我们记录答案，并尝试增加手续费（让  $\lambda$  变大， $cnt$  变小），即  $l = mid + 1$ （或根据写法调整）。
  - 如果  $cnt < K$ ：说明手续费太贵了，需要降价。

最终答案还原公式：

$$\text{真实答案} = \text{带权最优值} + K \cdot \text{最终的手续费}$$

$$\text{即: } f(K) = g(\lambda_{ans}) + K \cdot \lambda_{ans}.$$

## 7 整体二分 (Parallel Binary Search)：批发式的高效分治

这是二分算法的最终形态。它解决的是这样一种困境：

你有 10 万个询问，每个询问都可以用二分答案解决。但是，每次 ‘check’ 函数都要跑一遍  $O(N)$  的操作。如果一个个做（零售），总复杂度是  $O(Q \cdot N \cdot \log V)$ ，直接超时。

整体二分的核心思想是\*\*“批发”\*\*：既然所有询问都在同一个答案值域  $[Min, Max]$  内找答案，不如把它们捆在一起，通过一次遍历，同时更新所有人的进度。

## 7.1 核心逻辑：数据流的分拣

我们要定义一个递归过程 `solve(L, R, QueryList)`，含义是：“我知道这堆询问 `QueryList` 的最终答案，一定都在数值区间  $[L, R]$  里，请帮我进一步缩小范围。”

这个过程就像在一个巨大的分拣工厂里工作：

1. **设定中点（切割）：** 取值域中点  $mid = (L + R)/2$ 。我们将把所有操作和询问按照“是否  $\leq mid$ ”这一标准分为两类。
2. **发放物资（贡献计算）：** 遍历时间轴上所有的修改操作（例如“加入一个数  $x$ ”）：
  - 如果  $x \leq mid$ ：说明这个数属于“左半边”的较小值。它会对当前的判定产生影响（比如贡献了 1 个排名）。我们将它加入数据结构（如树状数组）。
  - 如果  $x > mid$ ：说明这个数太大了，暂时不考虑，之后会归入右半边递归。
3. **客户分流（询问判定）：** 遍历 `QueryList` 中的每一个询问（例如“查区间第  $K$  小”）：查询数据结构，看在只考虑  $\leq mid$  的数值时，当前区间里有多少个数（记为  $cnt$ ）。
  - **左侧分流 (Happy List)：** 若  $cnt \geq K$ ：说明答案  $\leq mid$ （光靠左半边的数就够凑齐  $K$  个了）。 $\Rightarrow$  该询问归入 `left_list`，继续在  $[L, mid]$  里找。
  - **右侧分流 (Hungry List)：** 若  $cnt < K$ ：说明答案  $> mid$ （左半边的数不够，还需要在右半边再找  $K - cnt$  个）。 $\Rightarrow$  **关键操作**：令  $K \leftarrow K - cnt$ （扣除已有的贡献），然后该询问归入 `right_list`，继续在  $[mid + 1, R]$  里找。
4. **还原现场（Rollback）：** 这是极其重要的一步！在进入下一层递归之前，必须把步骤 2 中加入数据结构的操作全部撤销（清空树状数组）。因为下一层递归是独立的，不能受当前层的残余影响。
5. **递归分治：** 分别调用 `solve(L, mid, left_list)` 和 `solve(mid+1, R, right_list)`。

## 7.2 复杂度分析：为什么它快？

虽然看起来很复杂，但我们算一算账：

- **深度：** 答案的值域为  $V$ ，递归层数只有  $\log V$  层。
- **广度：** 在每一层递归中，每个修改操作和每个询问只会被处理一次（要么去左边，要么去右边，类似归并排序）。

配合  $O(\log N)$  的数据结构，总的时间复杂度为  $O((N + Q) \log N \log V)$ 。这比单独二分快了整整  $N$  倍！

### 【总结：整体二分的三个特征】

1. **答案可二分：** 单个询问具有单调性。
2. **修改独立：** 操作之间互不影响，可以按值域划分。
3. **贡献可加：** 判定时可以把一部分贡献先扣除（如  $K \leftarrow K - cnt$ ），去子问题里找剩下的。

## 8 二分核心知识点全景汇总

层次	知识点	核心逻辑	典型应用
基础	整数二分	双开边界 $l + 1 < r$	有序数组定位
基础	实数二分	固定迭代 100 次	几何/计算几何
核心	二分答案	判定性转化	资源分配/最大最小化
进阶	三分查找	三等分点采样对比	单峰函数求极值
进阶	分数规划	权值重定义为 $a - kb$	效益比最优化
高阶	WQS 二分	凸优化与代价抵消	带约束的最优选法
高阶	整体二分	全局询问分治	动态区间第 K 大

## 9 结语：二分的灵魂是“舍弃”

二分查找之所以高效，是因为它每一步都在果断地舍弃一半的解空间。在学习过程中，大家应重点体会这种“分而治之”的确定性。希望本讲义能帮助大家彻底掌握二分算法，在竞赛中做到边界不乱、逻辑清爽。