Метлин Михаил Тимофеевич

Пропустили семинар

Есть справка -> По уважительной причине

Нет справки -> неуваж

2 пропуска по неуважительной причине -> допуск от заместителя декана

Отработка семинара = решение задач с семинара (1/всех)

5 вариантов задач. Вариант связан с номером в Электронном Журнале

4 задачи до 1 (до 1 РК), 2 до 2 (15 нед)

Вариант = (номер-1) %5+1

Сдали не в срок - не максимум баллов

Условия переписываем, всё расписываем подробно

Защита типовиков: pdf задачи. Присылаем. Правим. Присылаем. Можно защищать. Очно защищаем.

Консультация будет назначена через месяц.

Защита = "Это что? Это откуда?"

РК на лабах

5 семинаров - 1 модуль

3 семинара - 2 модуль

Активное участие в семинарах обязательно

лекции зависят от лабника

14/02/2025

Колебания - это повторяющийся во времени периодический процесс

$$ec{F}=mec{a}$$
 $ec{F}$ - Мера воздействия на тело $0x|\ m\ddot{x}=-kx$ $\ddot{x}+rac{k}{m}x=0$ $rac{k}{m}=\omega_0^2$ $\omega\left[rac{ ext{pag}}{ ext{c}}
ight]$ $\omega_0=\sqrt{rac{k}{m}}$ $A;\omega;T;
u$ $T=rac{1}{
u}=rac{2\pi}{\omega}=2\pi\sqrt{rac{m}{k}}=[ext{c}]$ $2\pi
u=\omega$

Для математического

$$T=2\pi\sqrt{rac{l}{g}}, \omega=\sqrt{rac{g}{l}}$$

$$x = A \cdot \cos(\omega t + \varphi_0)$$

Для решения:

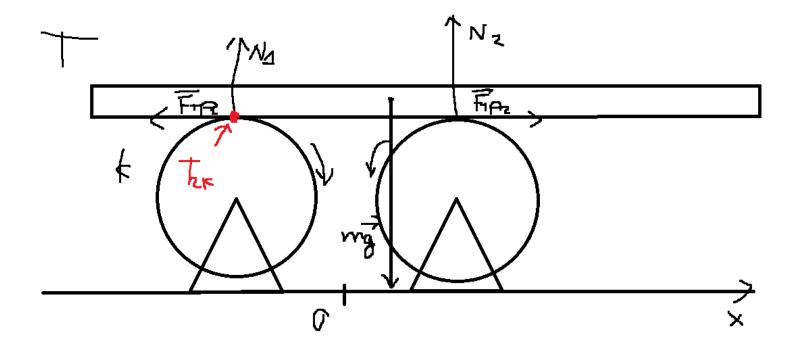
- 1. Записываем уравнение динамики в случае неравновесного состояния системы
- 2. Сводим к шаблонному уравнению
- 3. Находим из него частоту и всё, кроме амплитуды
- 4. Амплитуду находим через частное решение

$$ec{M}=ec{r} imesec{F}$$

Линейное движение	Вращательное движение
$ec{F}$	$ec{M}$
$ec{r}$	$\varphi ?$
$ec{V}=rac{dec{r}}{dt} \ ec{a}=rac{dec{V}}{dt}$	$ec{\omega}=ec{r} imesec{V}, \omega=rac{darphi}{dt} \ ec{arepsilon}, arepsilon=rac{d\omega}{dt} \ I$
$ec{a}=rac{dec{V}}{dec{V}}$	$ec{arepsilon}, arepsilon = rac{d\omega}{dt}$
	I
$m \ ec{p} = m ec{V}$	$ec{L}=ec{r} imesec{p}$ - Момент импульса
p - mv	

$$egin{aligned} mec{a} &= ec{F} \implies ec{M} = Iec{arepsilon} \ ec{p} &= mec{V} \implies ec{L} = Iec{\omega} \ E_l &= rac{mV^2}{2} \implies E_k = rac{I\omega^2}{2} \end{aligned}$$

Ньютон: $a = \frac{F}{m}$ $\frac{dV}{dt} = \frac{F}{m}$ $dV \cdot m = F \cdot dt$ $d\vec{p} = \vec{F} \cdot dt$ $\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}$ $\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}$ $\vec{F} = 0 \implies \vec{p} = C$ $\vec{L} = mVr$ $mV_1r_1 = mV_2r_2$



$$m\ddot{x} = -ec{F}_2 + ec{F}_1$$
 $m\ddot{x} = k(-ec{N}_2 + ec{N}_1)$
 $\ddot{x} = rac{k}{m}(-ec{N}_2 + ec{N}_1)$
 $0 = -mg + N_1 + N_2$
 $mg = N_1 + N_2$
 $|ec{M}| = \text{плечо} \cdot |ec{F}|$
 $\sum ec{M}_i = 0 \Longrightarrow$
 $M_{N_1} + M_{N_2} + M_{mg} + M_{F_1} + M_{F_2} = 0$
 $M_{N_1} = M_{F_1} = M_{F_2} = 0$
 $M_{mg} = \left(x + rac{l}{2}\right)mg, M_{N_2} = -lN_2$
 $mg\left(x + rac{l}{2}\right) = lN_2$
 $N_2 = mg\left(rac{1}{2} + rac{x}{l}\right)$
 $N_1 = mg\left(rac{1}{2} - rac{x}{l}\right)$
 $\ddot{x} + rac{k}{m}mg\left(rac{1}{2} + rac{x}{l} - rac{1}{2} + rac{x}{l}\right) = 0$
 $\ddot{x} + rac{2kg}{l}x = 0 \Longrightarrow \omega_0 = \sqrt{rac{2kg}{l}}$
 $T = 2\pi\sqrt{rac{l}{2kq}}$

$$F_{ ext{вязкого трения}}=-lpha V \ m\ddot{x}=-kx-lpha\dot{x} \ \ddot{x}+rac{lpha}{m}\dot{x}+rac{k}{m}x=0 \ rac{lpha}{m}=2eta \ X=X_{max}\cos(\omega t+arphi_0)e^{-eta t} \ t=rac{1}{eta}$$
 - позволяет анализировать затухание

Долг

#долг

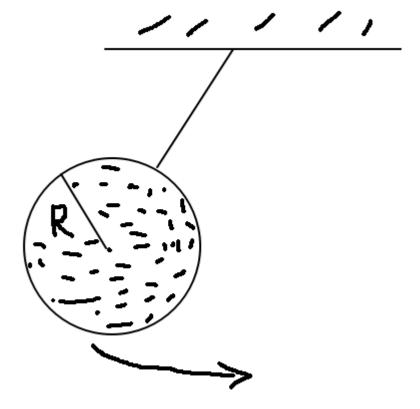
Маятник - лёгкий тонкостенный сферический сосуд радиуса R, заполнен водой. Сосуд укреплён на легком жестком стержне. Расстояние между центром подвеса О и центром сосуда - I. Во сколько раз изменится период колебаний после того как вода замерзнет?

Дано:

R, l

Найти:

 $\frac{T_{*}}{T_{-}}$



$$T_{ exttt{M}}=2\pi\sqrt{rac{l}{g}}$$
 $T_{ exttt{$\phi$}}=2\pi\sqrt{rac{I}{mag}}$

$$\begin{split} T &= 2\pi \sqrt{\frac{I}{mlg}} \\ I_{\text{III}} &= ? \\ I_{\text{произвольная ось}} &= I_C + ml^2 = \\ I_C &= \frac{2}{5}mR^2 \\ &= \frac{2}{5}mR^2 + ml^2 \\ T_{\Phi} &= 2\pi \sqrt{\frac{\frac{2}{5}mR^2 + ml^2}{mlg}} = 2\pi \sqrt{\frac{2}{5}\frac{R^2}{lg} + \frac{l}{g}} \\ \frac{T_{\Phi}}{T_{\text{IM}}} &= \frac{2\pi \sqrt{\frac{2}{5}\frac{R^2}{lg + \frac{l}{g}}}}{2\pi \sqrt{\frac{l}{g}}} = \sqrt{\frac{2}{5}\frac{R^2}{l^2 + 1}} \end{split}$$

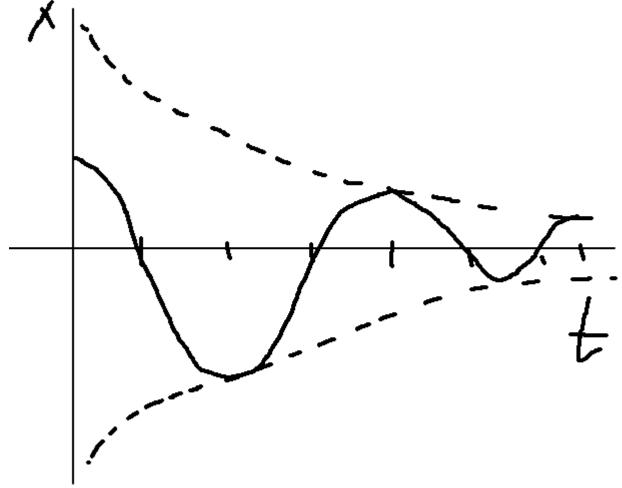
Частицу сместили из положения равновесия на расстояние I и предоставили самой себе. Какой путь пройдет эта частица до полной остановки, если логарифмический декремент затухания λ ?

Дано:

$$l_0=1$$
 cm, λ =0.02

Найти:

$$x(t) = l_0 \cdot \exp(-\beta t) \cos(\omega t + \varphi_0)$$



$$egin{aligned} S_{ ext{полн}} &= l_0 + 2S_1 + 2S_2 + \ldots = l_0 + 2(S_1 + S_2 + \ldots) = l_0 + 2\sum ext{угп} \ &rac{S_2}{S_1} = rac{l_0 \exp(-eta \cdot 2T)}{l_0 \exp\left(-rac{eta t}{2}
ight)} = \exp\left(-eta T + eta T
ight) = \exp\left(-rac{eta T}{2}
ight) \ &rac{S_3}{S_2} = rac{l_0 \exp\left(-rac{eta 3}{2}T
ight)}{l_0 \exp(-eta T)} = \exp\left(-rac{eta 3}{2}T + eta T
ight) = \exp\left(-rac{eta T}{2}
ight) \end{aligned}$$

Убывающая геометрическая прогрессия

$$S_{ ext{полн}}=l_0+2\cdotrac{l_0\exp\left(-rac{eta T}{2}
ight)}{1-\exp\left(-rac{eta T}{2}
ight)}=l_0+2rac{l_0e^{-\lambda/2}}{1-e^{-\lambda/2}} \ \lambda=eta T=rac{1}{Ne}$$

у косинуса максимум/минимум => у косинуса значение по модулю =1

28/02/2025

Волновое уравнение

$$\Delta ec{f} = rac{1}{v^2} rac{\partial^2 ec{f}}{\partial t^2} \ \Delta f = igg(rac{\partial^2}{\partial x^2} + rac{\partial^2}{\partial y^2} + rac{\partial^2}{\partial z^2}igg) f$$

Частное решение - $g(\omega t + kx)$

Пример:

$$\begin{cases} \nabla \times E = -\frac{\partial B}{\partial t} \\ \nabla \cdot E = 0 \\ \nabla \times B = \frac{\partial E}{\partial t} \end{cases} \\ \nabla \times (\nabla \times E) = \underbrace{\nabla \cdot (\nabla E)C}^0 - \Delta E = -\Delta E \\ \nabla \times \left(-\frac{\partial B}{\partial t}\right) = -\frac{\partial}{\partial t}(\nabla \times B) = -\frac{\partial^2}{\partial t^2}E \\ -\Delta E = -\frac{\partial^2}{\partial t^2}E \\ \Delta E = \frac{\partial^2}{\partial t^2}E \Rightarrow v = 1 \\ E = E_0 \cos(\omega t - kx)$$
 - гармоническая плоская волна λ — Пространственный период - длина волны $\frac{2\pi}{\lambda} = k$ - пространственная частота $E = E_0 \cos\left(\frac{2\pi}{T}t - \frac{2\pi}{\lambda}x\right)$ $v = \frac{\omega}{k}$ - скорость передачи возмущения

Звуковые колебания имеющие частоту 500Гц и амплитуду 0.25 мм распространяются в воздухе. Дано:

$$u=500~\Gamma$$
Ц $d=0.25~ ext{MM}$ $\lambda=70~ ext{CM}$ $v_{ ext{pacmp}}=?,v_{ ext{колебаний частиц}}$

Решение:

$$v_{ ext{pacmp}} = rac{\omega}{k} = rac{2\lambda\pi}{T2\pi} = rac{\lambda}{T} = \lambda \cdot
u = 0.7 \cdot 500 = 350 rac{ ext{M}}{ ext{C}}$$
 $\xi(t) = \xi_0 \sin(\omega t - kx)$ $v_{ ext{kol}} = \xi_0 \omega \cos(\omega t - kx) \Rightarrow \max(v_{ ext{kol}}) = \xi_0 \omega$ $v_{ ext{kol}} = 0.785 rac{ ext{M}}{ ext{C}}$

Лекция 7 механика волны. вывод звуковых волн стержня. Вывод волнового уравнения.

Обозначения из теории упругости:

$$\frac{F}{S} = \frac{kx}{S}$$

k - коэффициент жёсткости

x - абсолютное удлинение

F - сила упругости стержня

 S_{\perp} - площадь поперечного нормального сечения. Далее обозначается как S

 $\sigma = rac{F}{S_{\perp}}$ - нормальное напряжение силы упругости

 $\varepsilon = \frac{x}{I}$ - относительное растяжение, где

l - первоначальная длина

$$\sigma S = kx$$

$$\sigma S = k \varepsilon l$$

$$\sigma = \frac{kl}{S} \varepsilon$$

$$\sigma = rac{kl}{S} arepsilon$$
 $E = rac{kl}{S}$ - модуль Юнга

$$\sigma = E \epsilon$$

Сам вывод:

"Локальные" обозначения:

dx - длина участка, изменения "границы" возмущения за время dt

C - скорость передачи возмущения в среде (скорость звука)

dt - время

 $dx = C \cdot dt$ - из геометрических соображений

dm - масса участка стержня, соответствующего этому участку

ho - плотность среды

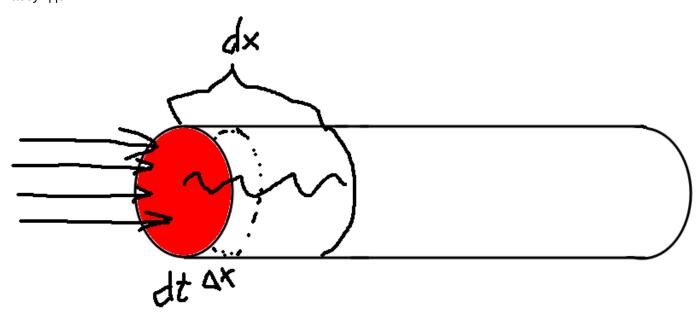
dV - элементарный объём

 $dm =
ho \cdot dV$ - определение плотности

 $dV = S \cdot dx$ - из геометрических соображений

 $\Rightarrow dm = \rho SCdt$

Рассуждения:



В начальный момент времени сила приложена к части стержня, выделенной красным. Спустя время dtстрежень продеформировался и сила стала действовать к другой части стержня (смещённой на Δx от красной).

За это время этот кусочек приобрёл импульс:

 $dp=u\cdot dm$, где u - скорость движения элемента массы dm

$$\Rightarrow dp = u \cdot \rho SCdt$$

$$\Rightarrow F = rac{dp}{dt} = u
ho SC$$

$$\Rightarrow \sigma S = u \rho C$$

$$\Rightarrow E\varepsilon = u\rho C$$

Т.к. кусочек длинной dx сжался на Δx , по определению $arepsilon = rac{\Delta x}{dx}$

$$\Rightarrow E \frac{\Delta x}{dx} = u \rho C$$

 $\Delta x = udt$ - из геометрических соображений

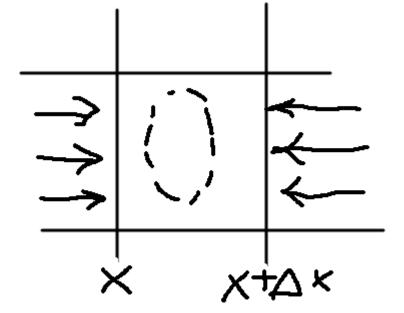
$$\Rightarrow E \frac{\cancel{\cancel{M}}\cancel{\cancel{M}}}{C\cancel{\cancel{M}}} = \cancel{\cancel{M}} \rho C$$

$$\Rightarrow E \cdot \frac{1}{C} = \rho C$$

$$\Rightarrow \frac{E}{\rho} = C^2$$

$$\Rightarrow \frac{E}{a} = C^2$$

 $\Rightarrow C = \sqrt{rac{E}{
ho}}$ - скорость распространения звука в среде



$$\Delta m \cdot a = F_2 - F_1$$
 - второй закон Ньютона

$$\Delta m = \rho \cdot \Delta V = \rho S \cdot \Delta x$$

$$\Rightarrow a \cdot
ho \cdot \Delta x \cdot S = F_2 - F_1$$

 x_1 - координата, задающая положение участка стержня, после смещения

$$\varepsilon = \frac{\Delta x_1 - \Delta x}{\Delta x} = \frac{\Delta \eta}{\Delta x}$$
$$\lim_{\Delta x \to 0} \varepsilon = \frac{d\eta}{dx}$$

$$\lim_{\Delta x \to 0} \varepsilon = \frac{d\eta}{dx}$$

$$F = \sigma S = E arepsilon S$$

$$a=\frac{d^2\eta}{d^2}$$

$$egin{align} a &= rac{d^2 \eta}{dt^2} \ \Rightarrow rac{d^2 \eta}{dt^2} \cdot
ho \cdot \Delta x \cdot \mathscr{J} &= E arepsilon_2 \mathscr{J} - E arepsilon_1 \mathscr{J} \end{aligned}$$

$$\varepsilon_2 = \varepsilon(x + \Delta x), \ \varepsilon_1 = \varepsilon(x)$$

$$\Rightarrow \ldots pprox E\left(arepsilon(x_0) + rac{darepsilon}{dx}(x_0)\cdot\Delta x
ight) - Earepsilon(x_0) = Erac{darepsilon}{dx}\cdot\Delta x$$

$$\Rightarrow \frac{d^2\eta}{dt^2} \cdot \rho = E \frac{d\varepsilon}{dx}$$

$$\begin{array}{l} \Rightarrow \frac{d^2\eta}{dt^2} \cdot \rho = E \frac{d\varepsilon}{dx} \\ \Rightarrow \frac{d^2\eta}{dt^2} \rho = E \frac{d}{dx} \left(\frac{d\eta}{dx} \right) = E \frac{d^2\eta}{dx^2} \end{array}$$

$$rac{d^2\eta}{dt^2} = rac{E}{
ho} rac{d^2\eta}{dx^2}$$

После замены $rac{E}{
ho}=v^2$ получим волновое уравнение.

$$\frac{d^2A}{dt^2} = v^2 \frac{d^2A}{dx^2}$$

где $v=\mathrm{const}$ - групповая скорость волны $v=\sqrt{rac{E}{
ho}}$ - скорость передачи возмущения

Решение волнового уравнения

$$rac{\partial^2\eta}{\partial t^2}=v^2rac{\partial^2\eta}{\partial x^2}$$
 $\eta(t-\Delta t)=\eta\left(t-rac{x}{v}
ight)$ $\eta(x,t)=A_0\cos\left(\omega\left(t-rac{x}{v}
ight)
ight)$ - функция, удовлетворяющая уравнению $\eta=A_0\cdot\cos\left(\omega t-rac{\omega}{v}\cdot x
ight)$

 $\omega=rac{2\pi}{T}$ - циклическая частота, где T - временной период $(\eta(x,t+T)=\eta(x,t))$

$$\eta = A_0 \cos\left(rac{2\pi}{T}t - rac{2\pi}{T\cdot v}x
ight)$$
 ,

 $\lambda = T \cdot v$ - пространственный период ($\eta(x+\lambda,t) = \eta(x,t)$)

$$\eta = A_0 \cos \left(rac{2\pi}{T}t - rac{2\pi}{\lambda}x
ight)$$

 $k=rac{2\pi}{\lambda}$ - волновой вектор, волновое число - пространственная частота

$$\eta = A_0 \cos(\omega t \mp kx)$$

- если направление движения волны совпадает с направлением оси x

$$\eta = A_0 \cos(\omega t - \vec{k}\vec{r})$$

Уравнение плоской гармонической волны

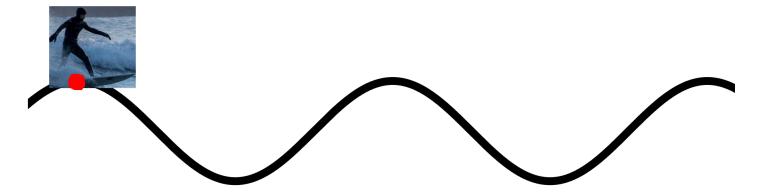
Волна - некоторый периодический процесс в пространстве и во времени передачи возмущения от одной точки среды к другой спустя время.

Волны бывают:

продольные (возмущение и направление передачи совпадают)

Поперечные (возмущение и направление передачи перпендикулярны)

Скорость распространения волн:



Для сёрфера волна имеет всегда одну и ту же фазу.

$$\eta(x,t) = A_0\cos(\omega t - kx)$$
 $\omega t - kx = \mathrm{const}$ $\omega t - kx = \mathrm{const} \Big| rac{d}{dt}$ $\omega - kv = 0$ $v_{\mathrm{фазовая}} = rac{\omega}{k}$

Сферические волны

Сферические волны - такие волны, у которых волновой фронт сферический. (окружность - это 2d-сфера) Волновой фронт - геометрическое место точек, до которых к данному моменту времени дошло возмущение.

Допустим, в воду кинули камень. Он передаст системе энергию, которая будет распространяться по поверхности воды за счёт сферических волн.

Уравнение сферической волны:

$$\eta(x,t) = rac{A}{r} \cdot \cos(\omega t - kx)$$

где A - амплитуда, r - радиус

Об энергии:

$$\frac{\partial^2 \eta}{\partial x^2} \cdot \frac{E}{\rho} = \frac{\partial^2 \eta}{\partial t^2}$$

$$E_{ ext{полная}} = E_{ ext{кинетическая}} + E_{ ext{потенциальная}}$$
 $E_{ ext{K}} = rac{mu^2}{2} = rac{
ho V u^2}{2} = rac{
ho V \left(rac{\partial \eta}{\partial t}
ight)^2}{2}$ $E_{ ext{I}} = rac{kx^2}{2} = rac{ESx^2}{l \cdot 2} = rac{ES(arepsilon l)^2}{l \cdot 2} = rac{ESlarepsilon^2}{2}$ $\lim_{\Delta x o 0} E_{ ext{I}} = rac{ESl\left(rac{d\eta}{dx}
ight)^2}{2}$ $E = rac{1}{2}
ho V \left(\left(rac{\partial \eta}{\partial t}
ight)^2 + rac{E}{
ho}^{u^2}\left(rac{\partial \eta}{\partial x}
ight)^2
ight)$ $E = rac{1}{2}
ho V \left(\left(rac{\partial \eta}{\partial t}
ight)^2 + u^2\left(rac{\partial \eta}{\partial x}
ight)^2
ight)$ $\eta = A_0 \cos(\omega t - kx)$ $\eta = -\omega A_0 \sin(\omega t - kx)$ $\eta_x = kA_0 \sin(\omega t - kx)$ $\eta_x = kA_0 \sin(\omega t - kx)$ \Rightarrow $E = rac{1}{2}
ho V A_0^2 (\omega^2 + u^2 k^2)^{\omega^2} \sin^2(\omega t - kx)$ $E =
ho A_0^2 \omega^2 \sin^2(\omega t - kx)V$ $\langle E \rangle_T = rac{1}{2}
ho A_0^2 \omega^2 V$ $\Omega = rac{\langle E \rangle_T}{V} = rac{1}{2}
ho A_0^2 \omega^2 = \mathrm{const}$ - плотность энергии гармонической волны

Вектор переноса энергии

 $ec{v}$ - скорость переноса энергии

Через время dt в объёме dV будет находится энергия $E=\Omega dV$

$$dV = S \cdot dx = S \cdot vdt \cos \alpha$$

$$E = \Omega \cdot S \cos \alpha \cdot v dt$$

 $ec{j} = \Omega ec{v}$ - вектор потока энергии

 $E = jS\cos\alpha dt$

 $P=rac{E}{t}=jS\coslpha=ec{j}\cdotec{S}$ - мощность переноса энергии - вектор Умова

 $S = S \cdot \vec{n}$

Интенсивность волны - средняя по времени мощность энергии, переносимая волной через площадку в направлении перпендикулярном к этой площадке.

Когерентные волны - монохроматические волны, у которых разность фаз остаётся постоянной во времени и пространстве

Интерференция - перераспределение энергии в пространстве и во времени в процессе взаимодействия 2 и более когерентных волн.

Например, волны сталкивающиеся и отражающиеся от стенки

$$\eta_1 = A_0 \cos(\omega t - kx)$$

$$\eta_2 = A_0 \cos(\omega t + kx)$$

$$\eta = \eta_1 + \eta_2 = A_0 \cdot 2\cos(\omega t) \cdot \cos(kx) = 2A_0\cos(kx)\cos(\omega t)$$

 $A=2A_0\cos(kx)$ - амплитуда стоячей волны

$$A=A_{
m max}\Leftrightarrow\cos kx=1\Rightarrow kx=rac{2\pi}{\lambda}\cdot x=\pi\cdot n$$
 $x_{
m invhocth}=rac{\lambda}{2}n$

Минимум пучности, аналогично:
$$x_{ ext{yзлов}} = \frac{\lambda}{2} \frac{2n+1}{2}$$

Длина волны - расстояние между 2 соседними пучностями / узлами

Длина стоячей волны = половине падающей волны

14/03/2025

Температура - мера изменения средней квадратичной кинетической энергии теплового движения молекул. Уравнение Ван-дер-Ваальса

$$(P+\alpha)(V+\beta)=\nu RT$$

Дано:

 $\mu,P,\,$ между 2 параллельными горизонтальными пластинами ,T растёт

$$T_1
ightarrow T_2, V$$

Закон Паскаля:

Давление газа в объёме во все стороны давит одинаково

Найти:

m

Решение:

$$PV = \frac{m}{\mu}RT$$

$$T(x) = T_1 + \frac{T_2 - T_1}{h}x$$

$$PdV = \frac{dm}{\mu}RT(x)$$

$$dm = \frac{\mu PdV}{RT}$$

$$m = \frac{\mu P}{R} \int \frac{dV}{T} = \frac{\mu P}{R}S \int \frac{dx}{T_1 + \frac{T_2 - T_1}{h}x} = \frac{\mu PS}{R}\ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right) \cdot \frac{h}{T_2 - T_1} = \frac{\mu PV}{R\Delta T}\ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right)$$

$$A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$\Delta U = \nu R\Delta T$$

$$P = \text{const} \Rightarrow \Delta Q = \Delta U + A$$

$$A = P\Delta V = \nu R\Delta T$$

$$\Delta U = \frac{i}{2}\nu R\Delta T$$

Задачку с ютуба переписать и защищать

Газ с молярной массой М находится под давлением Р между двумя одинаковыми горизонтальными пластинами. Температура газа растёт линейно от Т1 у нижней границы до Т2 у верхней. Объём газа между пластинами равен V. Найти его массу.

- это прошлая

6.30: Один моль некоторого идеального газа изобарически нагрели на $\Delta T = 72K$, сообщив ему количество тепла Q=1.60кДж. Найти приращение его внутренней энергии и величину γ =Cp/Cv Дано:

$$u=1$$
[моль] $\Delta T=72[K]$ $Q=1600$ [Дж] $P=\mathrm{const}$

Найти:

$$\Delta U=?, \gamma=rac{C_P}{C_V}=?$$

$$\Delta U = rac{i}{2}
u R \Delta T$$
 $\Delta U = Q - A$
 $A = \int P dV = P \Delta V$
 $PV =
u R T \Rightarrow P \Delta V =
u R \Delta T$
 $\Delta U = Q -
u R \Delta T$
 $\gamma = rac{C_P + R}{C_V} = 1 + rac{2}{i}$
 $\gamma - 1 = rac{2}{i}$
 $rac{1}{\gamma - 1} = rac{i}{2}$
 $\Delta U = rac{1}{\gamma - 1}
u R \Delta T$
 $\gamma - 1 = rac{
u R \Delta T}{\Delta U}$
 $\gamma = rac{
u R \Delta T}{\Delta U} + 1$

 $Q = \Delta U + A$

Задача 6.47: Идеальный газ с показатель адиабаты γ расширили по закону $P=\alpha V$, где $\alpha=\mathrm{const.}$ Первоначальный объем газа V0. В результате расширения объем увеличился в η раз. Найти:

- а) приращение внутренней энергии газа
- б) работу, совершаемую газом
- в) молярную теплоемкость газа в этом процессе

Дано:

$$\gamma, P = lpha V, V_{\scriptscriptstyle extsf{H}} = V_0, V_k = \eta V_0$$

Найти:

$$\Delta U, A, C_{\mu}$$

Решение:

Далее под C подразумевается молярная теплоемкость

$$P = \alpha V$$

$$\alpha = \frac{P}{V} = PV^{-1}$$
Политропа
$$PV^n = \text{const}$$

$$n = \frac{C - C_P}{C - C_V} = -1$$

$$C - C_P = C_V - C$$

$$C = \frac{C_V + C_P}{2} = \frac{i+1}{2}R$$

$$\frac{i}{2} = \frac{1}{\gamma - 1} \Rightarrow$$

$$C = \left(\frac{1}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\right)R$$

$$A = \int_{V_\text{H}}^{V_\text{K}} PdV = \int_{V_0}^{\eta V_0} \alpha V dV = \frac{\alpha V^2}{2} |_{V_0}^{\eta V_0} = \frac{\alpha (\eta^2 - 1)V_0^2}{2}$$

$$\Delta U = \frac{i}{2} \nu R \Delta T = \frac{1}{\gamma - 1} \nu R \Delta T$$

$$P_\text{H} V_\text{H} = \nu R T_\text{H}$$

$$P_\text{K} V_\text{K} = \nu R T_\text{K}$$

$$P = \alpha V \Rightarrow$$

$$\alpha V_0^2 = \nu R T_\text{K}$$

$$\alpha (\eta^2 - 1)V_0^2 = \nu R \Delta T$$

$$\Delta U = \frac{1}{\gamma - 1} \alpha (\eta^2 - 1)V_0^2$$

6.154: Во сколько раз следует увеличить изотермически объём V = 4.0 моля идеального газа, чтобы его энтропия испытала приращение $\Delta S=23$ Дж/К. Дано:

$$T=\mathrm{const},
u=4$$
 моля , $\Delta S=23$ Дж/К

Найти:

$$\frac{V_{\kappa}}{V_{\cdots}} = ?$$

Решение:

$$\Delta S \geq \int_{1}^{2} \frac{\delta Q}{T}$$

Т.к. изотермичский процесс - это равновесный процесс, то

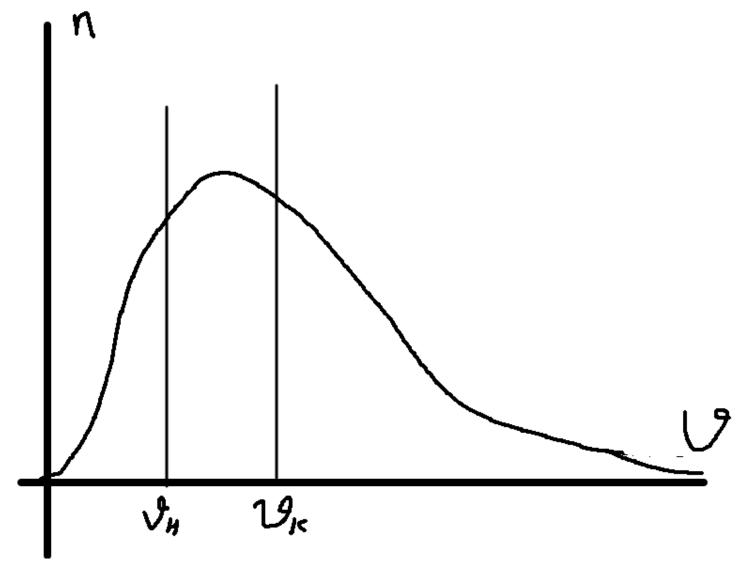
$$\Delta S = \int_{Q_1}^{Q_2} rac{\delta Q}{T} = \int_{A_1}^{A_2} rac{\delta A}{T} = rac{A}{T} =
u R \ln \left(rac{V_2}{V_1}
ight) \Rightarrow \ \delta Q =
ot \mathcal{V}^0 + \delta A \ A = \int_{V_1}^{V_2} P dV = \int_{V_1}^{V_2} rac{
u R T}{V} dV =
u R T \int_{V_1}^{V_2} rac{dV}{V} =
u R T \ln \left(rac{V_2}{V_1}
ight) \ \Rightarrow rac{V_2}{V_1} = \exp \left(rac{\Delta S}{
u R}
ight)$$

28/03/2025

Завтра может быть будет консультация РК на следующем занятии Сергей Викторович

Распределение Максвелла по скоростям

$$F(v)=4\piigg(rac{m_0}{2\pi k_{
m B}T}igg)^{rac{3}{2}}v^2\expigg(-rac{mv^2}{2k_{
m B}T}igg)$$



Дано:

 m,μ,v_1,v_2

Найти:

 $T: F(v_1) = F(v_2)$

Решение:

$$\begin{split} 4\pi \left(\frac{m_{\delta}}{2\pi k_{\mathrm{B}}}\right)^{\frac{4}{2}} v_{1}^{2} \exp\left(-\frac{mv_{1}^{2}}{2k_{\mathrm{B}}T}\right) &= 4\pi \left(\frac{m_{\delta}}{2\pi k_{\mathrm{B}}}\right)^{\frac{4}{2}} v_{2}^{2} \exp\left(-\frac{mv_{2}^{2}}{2k_{\mathrm{B}}T}\right) \\ v_{1}^{2} \exp\left(-\frac{mv_{1}^{2}}{2k_{\mathrm{B}}T}\right) &= v_{2}^{2} \exp\left(-\frac{mv_{2}^{2}}{2k_{\mathrm{B}}T}\right) \\ \left(\frac{v_{2}}{v_{1}}\right)^{2} &= \exp\left(\frac{m_{0}}{2k_{\mathrm{B}}T}(v_{2}^{2} - v_{1}^{2})\right) \\ 2\ln\left(\frac{v_{2}}{v_{1}}\right) &= \frac{m_{0}}{2k_{\mathrm{B}}T}(v_{2}^{2} - v_{1}^{2}) \\ T &= \frac{m_{0}(v_{2}^{2} - v_{1}^{2})}{4k_{\mathrm{B}}\ln\left(\frac{v_{2}}{v_{1}}\right)} &= \frac{\mu(v_{2}^{2} - v_{1}^{2})}{4R\ln\left(\frac{v_{2}}{v_{1}}\right)} \end{split}$$

Функция распределения Больцмана:

$$n=n_0\cdot \exp\left(-rac{E_{\scriptscriptstyle \Pi}}{k_{\scriptscriptstyle B}T}
ight)$$

Правило Кличковского и правило Хунда - заполняются сначала орбитали с минимум энергии. У лантоноидов - сначала d, потом f

$$F_{
m ueta} = ma_{
m ueta} = mrac{v^2}{R}$$
 $rac{n_{
m K}}{n_{
m H}} = 2$ $T=?$ $2=rac{n_{
m K}}{n_{
m H}} = \exp\left(rac{E_{
m \Pi2}-E_{n1}}{k_{
m B}T}
ight)$ $\ln 2 = -rac{\Delta E}{k_{
m B}T}$ $v=\omega R$ $rac{mv^2}{R} = m\omega^2 R$ $\Delta E = A$ $E_{K_2} = E_{p_1}, E_{K_1} = E_{p_2}$ $-\Delta U = \delta A = \int -dE_{
m \Pi} = \int ec F dec r = rac{m\omega^2 l^2}{2}$ T можем найти

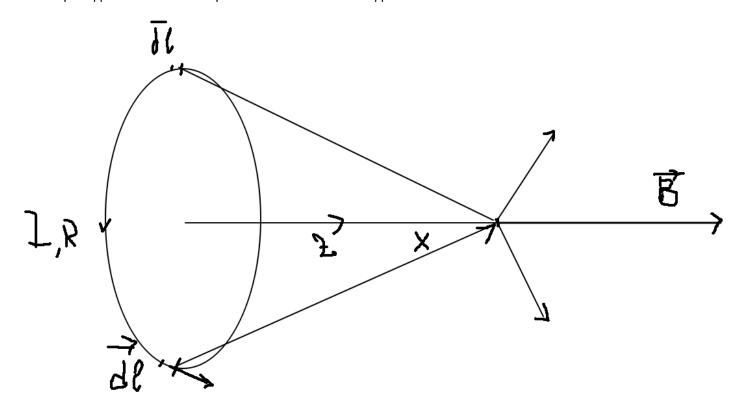
Теорема Гаусса

25/04/2025

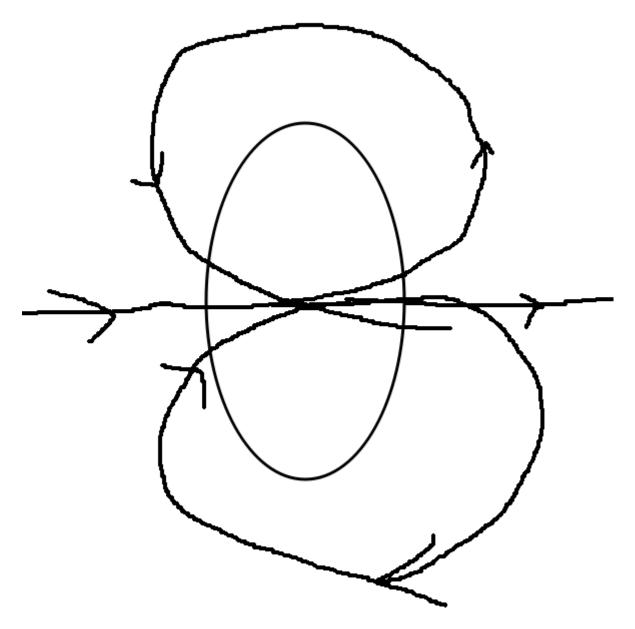
Магнитные поля - особый вид материи. Действует на движущиеся частицы. Закон Био Савара-Лапласа

$$dec{B}=rac{\mu_0}{4\pi}rac{I[dec{l},ec{r}]}{r^3}$$

Элемент проводника с током I на расстоянии r от себя создаёт такое-то магнитное поле



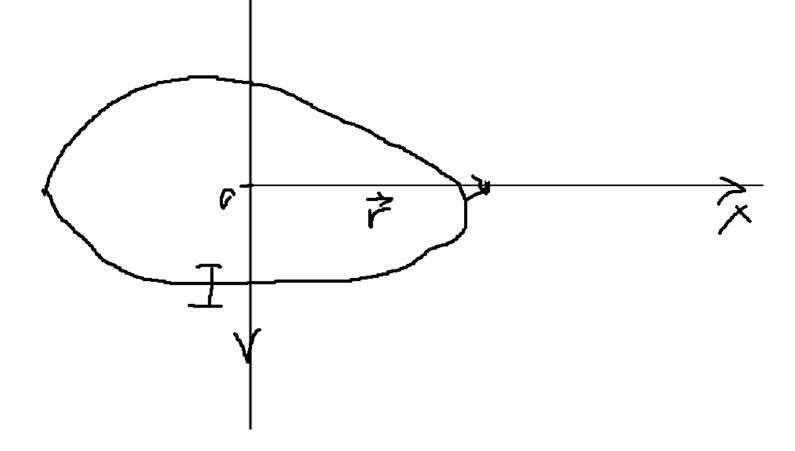
$$(dec{l} imesec{r})_x = egin{array}{cccc} ec{i} & ec{j} & ec{k} \ dl_x & dl_y & dl_z \ r_x & r_y & r_z \ \end{array} egin{array}{cccc} = (r_y dl_x - r_x dl_y) \ dlR \ dec{B} = rac{\mu_0}{4\pi} \cdot rac{Idl \cdot R}{(x^2 + R^2)^{rac{3}{2}}} \ ec{B} = \int_0^{2\pi} rac{\mu_0}{4\pi} \cdot rac{Idl \cdot R}{(x^2 + R^2)^{rac{3}{2}}} = rac{\mu_0}{2} \cdot rac{IR^2}{(x^2 + R^2)^{rac{3}{2}}} \end{array}$$



$$\oint_{\Gamma}(ec{A},dec{l})=\int_{S}(\cotec{A},dec{S})$$

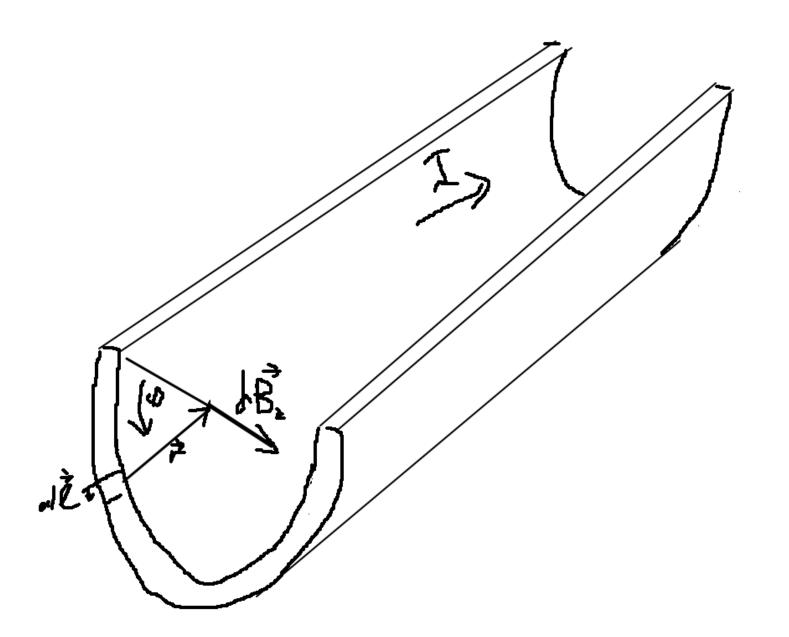
Интеграл по произвольному контуру

$$\oint_{\Gamma}(ec{B},dec{l})=I\cdot C$$



$$ec{B}dec{l} = Bdl$$
 $\oint_L ec{B}dec{l} = CI = B \cdot 2\pi r \Rightarrow$ $B = rac{C}{2\pi} \cdot rac{I}{r}$ $C = rac{4\pi}{c}$

Ток величиной I течёт по длинному прямому проводнику, сечение - тонкое полукольцо радиуса R. Индукция магнитного поля на оси О



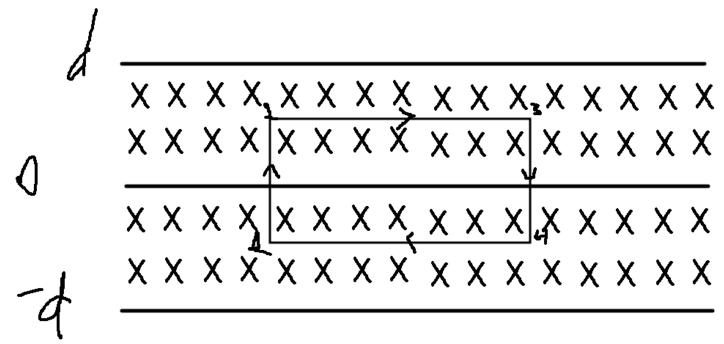
$$\frac{dI}{dl} = \text{const} \Rightarrow$$

$$dI = \frac{I}{L}dl = \frac{I}{\pi R}Rd\varphi = \frac{I}{\pi}d\varphi$$

$$dB_z = \frac{dI}{2\pi R} = \frac{Id\varphi}{2\pi^2 R}\sin\varphi \Rightarrow$$

$$B = \int_0^{\pi} = \frac{I}{\pi^2 R}$$

Однородный ток плотности $ec{j}$ течёт внутри однородной пластины толщины 2d. Найти B



$$\oint_L ec{B} dec{l} = \int_2^3 B dl + \int_4^1 B dl = 2Bl = j \cdot l \cdot 2x \Rightarrow \ B = jx$$

Снаружи будет B = jd

 $E=rac{\sigma}{2arepsilon_0}$

Д3:

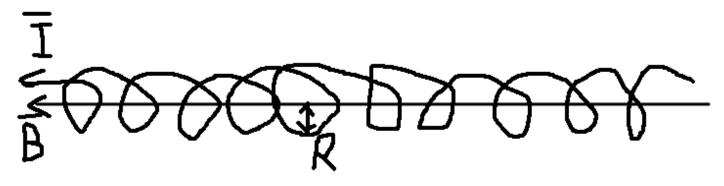
Семинар по магнитостатике, задачи записать

Дано:

K, n, I

Найти:

B(x)



$$B=rac{\mu_0IR^2}{2(R^2+x^2)^{rac{3}{2}}}$$
 ndx — число колец в элементе длины dx $I_{
m obin}=Indx$ $dB=rac{\mu_0IndxR^2}{2(R^2+x^2)^{rac{3}{2}}}$ $B=rac{\mu_0InR^2}{2}\intrac{dx}{(R^2+x^2)^{rac{3}{2}}}=rac{\mu_0InR^2}{2}rac{1}{R^2}rac{x}{\sqrt{x^2+R^2}}igg|_x^\infty$ $B=rac{\mu_0In}{2}\left(1-rac{x}{\sqrt{x^2+R^2}}
ight)$

Дано:

 $\vec{B}, lpha, \vec{n}, \mu_2$

Найти:

 \vec{B}_2

23/05/2025

Обосновать поперечность электро-магнитных волн

1 уравнение Максвелла

$$egin{aligned} F_{ ext{Кулона}} &\Rightarrow ext{Теорема } \Gamma ext{аусса} \ &\oint_{\Gamma_2} ec{E} dec{S} = rac{1}{arepsilon_0} \sum Q \Leftrightarrow ext{div } ec{E} = rac{
ho}{arepsilon_0} \ &ec{
abla} ec{E} = rac{
ho}{arepsilon_0} \end{aligned}$$

2

$$egin{align} \oint_{\Gamma_2} ec{B} dec{S} &= 0 \Leftrightarrow \operatorname{div} ec{B} = 0 \ dec{B} &= rac{\mu_0}{4\pi} rac{I dec{l} imes ec{r}}{r^3} \ \end{align*}$$

3

$$egin{align} \oint_{\Gamma_1} ec{B} dec{l} &= \mu_0 \sum I = \mu_0 \int ec{j} dec{S} \ & ext{rot} \ ec{B} &= \mu_0 ec{j} + rac{\partial ec{D}}{\partial t} \ \end{aligned}$$

4

$$egin{aligned} \oint ec{E}dec{l} &= arepsilon = -rac{d\Phi}{dt} = -rac{d}{dt}\int ec{B}dec{S} \ & ext{rot}\, ec{E} = -rac{\partial B}{\partial t} \ & \left. egin{aligned} raver{
abla} ec{D} &=
ho_{ ext{CTOPOHHUX}} \ raver{
abla} ec{B} &= 0 \ raver{
abla} ec{V} imes ec{E} = -rac{\partial B}{\partial t} \ raver{H} &= rac{ec{i} + rac{\partial D}{\partial t} \end{aligned}
ight.$$

$$ec{
abla} imes(ec{
abla} imesec{E})=ec{
abla} imes-rac{\partial B}{\partial t}$$
 $ec{
abla}(ec{
abla}ec{E})-\Deltaec{E}=-rac{\partial}{\partial t}ec{
abla} imesec{B}$
В вакууме: $ec{
abla}ec{E}=0, ec{
abla} imesec{B}=rac{\partial E}{\partial t}$
 $eq \Deltaec{E}=
eq arepsilon_0\mu_0rac{\partial^2}{\partial t^2}ec{E}$
 $eq v=\sqrt{rac{1}{arepsilon_0\mu_0}}=c$

В оптике:

$$egin{aligned} ec{E} &= ec{E}_0 e^{-i(\omega t - ec{k}ec{r})} \ rac{\partial}{\partial x} &= i k_x, rac{\partial}{\partial t} = -i \omega \ (ec{
abla} ec{E}) &= 0 = i ec{k} ec{E} \Rightarrow ec{k} \perp ec{E} \ ec{
abla} ec{B} &= 0 \Rightarrow ec{k} \perp ec{B} \ ec{
abla} &= i ec{k} \ ec{
abla} &= i ec{k} \ ec{
abla} &= i ec{k} \ ec{E} &= i ec{k} imes ec{E} &= -i \omega ec{B} \Rightarrow ec{k} \perp ec{B} \perp ec{E} \end{aligned}$$

$$ec{S}$$
 — вектор Пойнтинга $ec{S}=rac{dec{W}}{dSdt}=\left[rac{ec{\mathcal{L}} imes}{ ext{M}^2 ext{C}}
ight]=\left[rac{ ext{BT}}{ ext{M}^2}
ight]=\omega c\cdotrac{ec{k}}{|ec{k}|} \ rac{dW}{dt}=-\intec{S}dec{s}+Q_{ ext{потери}}- ext{Теорема Пойнтинга} \ ec{S}=ec{E} imesec{H}$