Метлин Михаил Тимофеевич

Пропустили семинар

Есть справка -> По уважительной причине

Нет справки -> неуваж

2 пропуска по неуважительной причине -> допуск от заместителя декана

Отработка семинара = решение задач с семинара (1/всех)

5 вариантов задач. Вариант связан с номером в Электронном Журнале

4 задачи до 1 (до 1 РК), 2 до 2 (15 нед)

Вариант = (номер-1) %5+1

Сдали не в срок - не максимум баллов

Условия переписываем, всё расписываем подробно

Защита типовиков: pdf задачи. Присылаем. Правим. Присылаем. Можно защищать. Очно защищаем.

Консультация будет назначена через месяц.

Защита = "Это что? Это откуда?"

РК на лабах

5 семинаров - 1 модуль

3 семинара - 2 модуль

Активное участие в семинарах обязательно

лекции зависят от лабника

14/02/2025

Колебания - это повторяющийся во времени периодический процесс

$$ec{F}=mec{a}$$
 $ec{F}$ - Мера воздействия на тело $0x | m\ddot{x}=-kx$ $\ddot{x}+rac{k}{m}x=0$ $rac{k}{m}=\omega_0^2$ $\omega\left[rac{\mathrm{pa}\pi}{\mathrm{c}}
ight]$ $\omega_0=\sqrt{rac{k}{m}}$ $A;\omega;T;
u$ $T=rac{1}{
u}=rac{2\pi}{\omega}=2\pi\sqrt{rac{m}{k}}=[\mathrm{c}]$

Для математического

$$T=2\pi\sqrt{rac{l}{g}}, \omega=\sqrt{rac{g}{l}}$$

$$x = A \cdot \cos(\omega t + \varphi_0)$$

Для решения:

- 1. Записываем уравнение динамики в случае неравновесного состояния системы
- 2. Сводим к шаблонному уравнению
- 3. Находим из него частоту и всё, кроме амплитуды
- 4. Амплитуду находим через частное решение

оксиальные вектора - это не вектора

$$ec{M}=ec{r} imesec{F}$$

Линейное движение	Вращательное движение
$< br > ec{F}$ $< br > ec{r}$ $< br > ec{V} = rac{dec{r}}{dt}$ $< br > ec{a} = rac{dec{V}}{dt}$ $< br > ec{a} = mec{V}$ $< br > m$ $< br > ec{p} = mec{V}$ $< br >$	$< br > ec{M}$ $< br > arphi ?$ $< br > ec{arphi} = ec{r} imes ec{V}, \omega = rac{darphi}{dt}$ $< br > ec{arepsilon}, arepsilon = rac{d\omega}{dt}$ $< br > I$ $< br > ec{L} = ec{r} imes ec{p}$ - Момент импульса $< br >$

$$egin{aligned} mec{a} &= ec{F} \implies ec{M} = Iec{arepsilon} \ ec{p} &= mec{V} \implies ec{L} = Iec{\omega} \ E_l &= rac{mV^2}{2} \implies E_k = rac{I\omega^2}{2} \end{aligned}$$

Ньютон:
$$a = \frac{F}{m}$$

$$\frac{dV}{dt} = \frac{F}{m}$$

$$dV \cdot m = F \cdot dt$$

$$d\vec{p} = \vec{F} \cdot dt$$

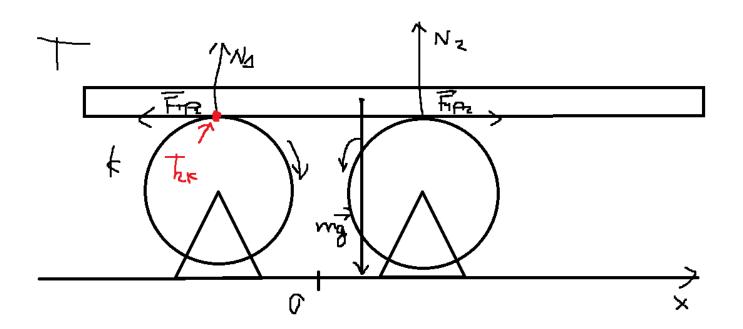
$$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{F}$$

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{M}$$

$$\vec{F} = 0 \implies \vec{p} = C$$

$$\vec{L} = mVr$$

$$mV_1r_1 = mV_2r_2$$



$$m\ddot{x} = -ec{F}_2 + ec{F}_1$$
 $m\ddot{x} = k(-ec{N}_2 + ec{N}_1)$
 $\ddot{x} = rac{k}{m}(-ec{N}_2 + ec{N}_1)$
 $0 = -mg + N_1 + N_2$
 $mg = N_1 + N_2$
 $|ec{M}| = \text{плечо} \cdot |ec{F}|$
 $\sum ec{M}_i = 0 \Longrightarrow$
 $M_{N_1} + M_{N_2} + M_{mg} + M_{F_1} + M_{F_2} = 0$
 $M_{N_1} = M_{F_1} = M_{F_2} = 0$
 $M_{mg} = \left(x + rac{l}{2}\right)mg, M_{N_2} = -lN_2$
 $mg\left(x + rac{l}{2}\right) = lN_2$
 $N_2 = mg\left(rac{1}{2} + rac{x}{l}\right)$
 $N_1 = mg\left(rac{1}{2} - rac{x}{l}\right)$
 $\ddot{x} + rac{k}{m}mg\left(rac{1}{2} + rac{x}{l} - rac{1}{2} + rac{x}{l}\right) = 0$
 $\ddot{x} + rac{2kg}{l}x = 0 \Longrightarrow \omega_0 = \sqrt{rac{2kg}{l}}$
 $T = 2\pi\sqrt{rac{l}{2kg}}$

$$F_{ ext{вязкого трения}}=-lpha V$$
 $m\ddot{x}=-kx-lpha\dot{x}$ $\ddot{x}+rac{lpha}{m}\dot{x}+rac{k}{m}x=0$ $rac{lpha}{m}=2eta$ $X=X_{max}\cos(\omega t+arphi_0)e^{-eta t}$ $t=rac{1}{eta}$ - позволяет анализировать затухание

Долг

28/02/2025

Волновое уравнение

$$\Delta ec{f} = rac{1}{v^2} rac{\partial^2 ec{f}}{\partial t^2} \ \Delta f = igg(rac{\partial^2}{\partial x^2} + rac{\partial^2}{\partial y^2} + rac{\partial^2}{\partial z^2}igg) f$$

Частное решение - $g(\omega t + kx)$

Пример:

$$\begin{cases} \nabla \times E = -\frac{\partial B}{\partial t} \\ \nabla \cdot E = 0 \\ \nabla \times B = \frac{\partial E}{\partial t} \end{cases}$$

$$\nabla \times (\nabla \times E) = \nabla \cdot (\nabla E)C^0 - \Delta E = -\Delta E$$

$$\nabla \times \left(-\frac{\partial B}{\partial t}\right) = -\frac{\partial}{\partial t}(\nabla \times B) = -\frac{\partial^2}{\partial t^2}E$$

$$-\Delta E = -\frac{\partial^2}{\partial t^2}E$$

$$\Delta E = \frac{\partial^2}{\partial t^2}E \Rightarrow v = 1$$

$$E = E_0 \cos(\omega t - kx) - \text{гармоническая плоская волна}$$

$$\lambda - \text{Пространственный период - длина волны}$$

$$\frac{2\pi}{\lambda} = k - \text{пространственная частота}$$

$$E = E_0 \cos\left(\frac{2\pi}{T}t - \frac{2\pi}{\lambda}x\right)$$

$$v = \frac{\omega}{k} - \text{скорость передачи возмущения}$$

Звуковые колебания имеющие частоту 500Гц и амплитуду 0.25 мм распространяются в воздухе. Дано:

$$u=500~\Gamma$$
Ц $d=0.25~ ext{mm}$ $\lambda=70~ ext{cm}$ $v_{ ext{pacnp}}=?,v_{ ext{колебаний частиц}}$

Решение:

$$v_{ ext{pactip}} = rac{\omega}{k} = rac{2\lambda\pi}{T2\pi} = rac{\lambda}{T} = \lambda \cdot
u = 0.7 \cdot 500 = 350 rac{ ext{M}}{ ext{c}} \ \xi(t) = \xi_0 \sin(\omega t - kx) \ v_{ ext{koi}} = \xi_0 \omega \cos(\omega t - kx) \Rightarrow \max{(v_{ ext{koi}})} = \xi_0 \omega \ v_{ ext{koi}} = 0.785 rac{ ext{M}}{c}$$

Лекция 7 механика волны. вывод звуковых волн стержня. Вывод волнового уравнения. Обозначения из теории упругости:

$$\frac{F}{S} = \frac{kx}{S}$$

k - коэффициент жёсткости

x - абсолютное удлинение

F - сила упругости стержня

 S_{\perp} - площадь поперечного нормального сечения. Далее обозначается как S

 $\sigma = \frac{F}{S_{\perp}}$ - нормальное напряжение силы упругости

 $arepsilon = rac{x}{7}$ - относительное растяжение, где

 $\it l$ - первоначальная длина

$$\sigma S=kx$$
 $\sigma S=karepsilon l$ $\sigma =rac{kl}{S}arepsilon$ — Модуль Юнга $\sigma =Earepsilon$

Сам вывод:

"Локальные" обозначения:

dx - длина участка, изменения "границы" возмущения за время dt

C - скорость передачи возмущения в среде (скорость звука)

dt - время

 $dx = C \cdot dt$ - из геометрических соображений

dm - масса участка стержня, соответствующего этому участку

 ρ - плотность среды

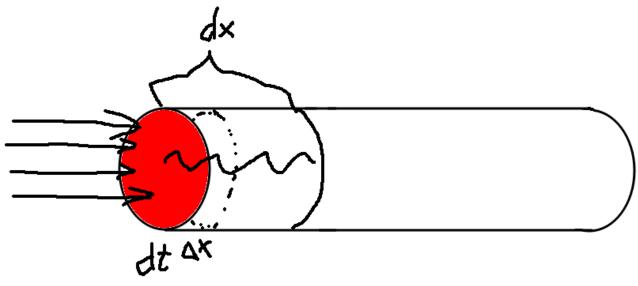
dV - элементарный объём

 $dm =
ho \cdot dV$ - определение плотности

 $dV = S \cdot dx$ - из геометрических соображений

 $\Rightarrow dm = \rho SCdt$

Рассуждения:



В начальный момент времени сила приложена к части стержня, выделенной красным. Спустя время dt стрежень продеформировался и сила стала действовать к другой части стержня (смещённой на Δx от красной).

За это время этот кусочек приобрёл импульс:

 $dp=u\cdot dm$, где u - скорость движения элемента массы dm

$$\Rightarrow dp = u \cdot \rho SCdt$$

$$\Rightarrow F = rac{dp}{dt} = u
ho SC$$

$$\Rightarrow \sigma S = u \rho C$$

$$\Rightarrow E\varepsilon = u\rho C$$

Т.к. кусочек длинной dx сжался на Δx , по определению $arepsilon = rac{\Delta x}{dx}$

$$\Rightarrow E \frac{\Delta x}{dx} = u \rho C$$

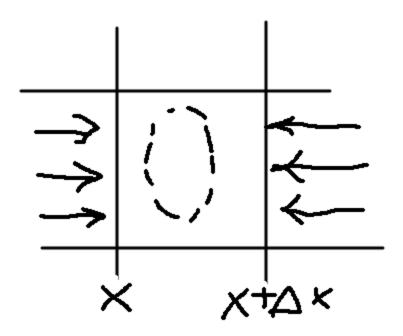
 $\Delta x = udt$ - из геометрических соображений

$$\Rightarrow E rac{\mathscr{M}}{C} \stackrel{\mathscr{M}}{\mathscr{M}} = \mathscr{M}
ho C$$

$$\Rightarrow E \cdot \frac{1}{C} =
ho C$$

$$\Rightarrow \frac{E}{\rho} = C^2$$

$$\Rightarrow C = \sqrt{rac{E}{
ho}}$$
 - скорость распространения звука в среде



 $\Delta m \cdot a = F_2 - F_1$ - второй закон Ньютона

$$\Delta m =
ho \cdot \Delta V =
ho S \cdot \Delta x$$

$$\Rightarrow a \cdot
ho \cdot \Delta x \cdot S = F_2 - F_1$$

 x_1 - координата, задающая положение участка стержня, после смещения

$$\varepsilon = \frac{\Delta x_1 - \Delta x}{\Delta x} = \frac{\Delta \eta}{\Delta x}$$
$$\lim_{\Delta x \to 0} \varepsilon = \frac{d\eta}{dx}$$

$$\lim_{\Delta x \to 0} \varepsilon = \frac{d\eta}{dx}$$

$$F = \sigma S = E \varepsilon S$$

$$a = \frac{d^2\eta}{dt^2}$$

$$egin{align} a &= rac{d^2\eta}{dt^2} \ \Rightarrow rac{d^2\eta}{dt^2} \cdot
ho \cdot \Delta x \cdot
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E arepsilon_1
ot \mathscr{S} &= E arepsilon_2
ot \mathscr{S} - E a$$

$$arepsilon_2 = arepsilon(x+\Delta x), \ arepsilon_1 = arepsilon(x)$$

$$egin{aligned} arepsilon_2 &= arepsilon(x+\Delta x), \ arepsilon_1 &= arepsilon(x) \\ &\Rightarrow \ldots pprox E\left(arepsilon(x_0) + rac{darepsilon}{dx}(x_0) \cdot \Delta x\right) - Earepsilon(x_0) = Erac{darepsilon}{dx} \cdot \Delta x \\ &\Rightarrow rac{d^2\eta}{dt^2} \cdot
ho = Erac{darepsilon}{dx} \\ &\Rightarrow rac{d^2\eta}{dt^2}
ho = Erac{d}{dx} \left(rac{d\eta}{dx}
ight) = Erac{d^2\eta}{dx^2} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow rac{d^2\eta}{dt^2} \cdot
ho = E rac{darepsilon}{dx}$$

$$\Rightarrow \frac{d^2\eta}{dt^2}
ho = E \frac{d}{dx} \left(\frac{d\eta}{dx} \right) = E \frac{d^2\eta}{dx^2}$$

$$\frac{d^2\eta}{dt^2} = \frac{E}{\rho} \frac{d^2\eta}{dx^2}$$

После замены $\frac{E}{
ho}=v^2$ получим волновое уравнение.

$$rac{d^2A}{dt^2}=v^2rac{d^2A}{dx^2}$$

где $v=\mathrm{const}$ - групповая скорость волны $v=\sqrt{rac{E}{
ho}}$ - скорость передачи возмущения

Решение волнового уравнения

$$rac{\partial^2\eta}{\partial t^2}=v^2rac{\partial^2\eta}{\partial x^2}$$
 $\eta(t-\Delta t)=\eta\left(t-rac{x}{v}
ight)$ $\eta(x,t)=A_0\cos\left(\omega\left(t-rac{x}{v}
ight)
ight)$ - функция, удовлетворяющая уравнению $\eta=A_0\cdot\cos\left(\omega t-rac{\omega}{v}\cdot x
ight)$

 $\omega=rac{2\pi}{T}$ - циклическая частота, где T - временной период $(\eta(x,t+T)=\eta(x,t))$ $\eta=A_0\cosig(rac{2\pi}{T}t-rac{2\pi}{T\cdot n}xig),$

 $\lambda = T \cdot v$ - пространственный период ($\eta(x+\lambda,t) = \eta(x,t)$)

$$\eta = A_0 \cos \left(rac{2\pi}{T}t - rac{2\pi}{\lambda}x
ight)$$

 $k=rac{2\pi}{\lambda}$ - волновой вектор, волновое число - пространственная частота

$$\eta = A_0 \cos(\omega t \mp kx)$$

- если направление движения волны совпадает с направлением оси x

$$\eta = A_0 \cos(\omega t - ec{k} ec{r})$$

Уравнение плоской гармонической волны

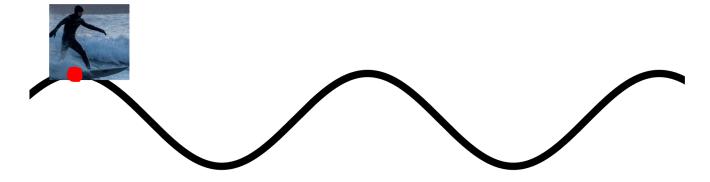
Волна - некоторый периодический процесс в пространстве и во времени передачи возмущения от одной точки среды к другой спустя время.

Волны бывают:

продольные (возмущение и направление передачи совпадают)

Поперечные (возмущение и направление передачи перпендикулярны)

Скорость распространения волн:



Для сёрфера волна имеет всегда одну и ту же фазу.

$$\eta(x,t)=A_0\cos(\omega t-kx)$$
 $\omega t-kx=\mathrm{const}$ $\omega t-kx=\mathrm{const}$ $\dfrac{d}{dt}$ $\omega-kv=0$ $v_{\mathrm{\phi a 30 Ba 9}}=\dfrac{\omega}{k}$

Сферические волны

Сферические волны - такие волны, у которых волновой фронт сферический. (окружность - это 2d-

сфера)

Волновой фронт - геометрическое место точек, до которых к данному моменту времени дошло возмущение.

Допустим, в воду кинули камень. Он передаст системе энергию, которая будет распространяться по поверхности воды за счёт сферических волн.

Уравнение сферической волны:

$$\eta(x,t) = rac{A}{r} \cdot \cos(\omega t - kx)$$

где A - амплитуда, r - радиус

Об энергии:

$$\frac{\partial^2\eta}{\partial x^2}\cdot\frac{E}{\rho}=\frac{\partial^2\eta}{\partial t^2}$$

$$E_{\text{полная}}=E_{\text{кинетическая}}+E_{\text{потенциальная}}$$

$$E_{\text{к}}=\frac{mu^2}{2}=\frac{\rho Vu^2}{2}=\frac{\rho V\left(\frac{\partial\eta}{\partial t}\right)^2}{2}$$

$$E_{\text{п}}=\frac{kx^2}{2}=\frac{ESx^2}{l\cdot 2}=\frac{ES(\varepsilon l)^2}{l\cdot 2}=\frac{ESl\varepsilon^2}{2}$$

$$\lim_{\Delta x\to 0}E_{\text{п}}=\frac{\frac{ESl\left(\frac{d\eta}{dx}\right)^2}{2}}{2}$$

$$E=\frac{1}{2}\rho V\left(\left(\frac{\partial\eta}{\partial t}\right)^2+\frac{E}{\rho}\right)^{u^2}\left(\frac{\partial\eta}{\partial x}\right)^2\right)$$

$$E=\frac{1}{2}\rho V\left(\left(\frac{\partial\eta}{\partial t}\right)^2+u^2\left(\frac{\partial\eta}{\partial x}\right)^2\right)$$

$$\eta=A_0\cos(\omega t-kx)$$

$$\dot{\eta}=-\omega A_0\sin(\omega t-kx)$$

$$\dot{\eta}=-\omega A_0\sin(\omega t-kx)$$

$$\eta_x=kA_0\sin(\omega t-kx)$$

$$\Rightarrow$$

$$E=\frac{1}{2}\rho VA_0^2(\omega^2+\cancel{\nu^2\kappa^2})\sin^2(\omega t-kx)$$

$$E=\rho A_0^2\omega^2\sin^2(\omega t-kx)V$$

$$\langle E\rangle_T=\frac{1}{2}\rho A_0^2\omega^2V$$

$$\Omega=\frac{\langle E\rangle_T}{V}=\frac{1}{2}\rho A_0^2\omega^2=\text{const}$$
- плотность энергии гармонической волны

Вектор переноса энергии

 \vec{v} - скорость переноса энергии

Через время dt в объёме dV будет находится энергия $E=\Omega dV$

$$dV = S \cdot dx = S \cdot vdt \cos \alpha$$

$$E = \Omega \cdot S \cos \alpha \cdot v dt$$

 $ec{j} = \Omega ec{v}$ - вектор потока энергии

$$E = iS \cos \alpha dt$$

$$P=rac{E}{t}=jS\coslpha=ec{j}\cdotec{S}$$
 - мощность переноса энергии - вектор Умова

$$\vec{S} = S \cdot \vec{n}$$

Интенсивность волны - средняя по времени мощность энергии, переносимая волной через площадку в направлении перпендикулярном к этой площадке.

Когерентные волны - монохроматические волны, у которых разность фаз остаётся постоянной во времени и пространстве

Интерференция - перераспределение энергии в пространстве и во времени в процессе взаимодействия 2 и более когерентных волн.

Например, волны сталкивающиеся и отражающиеся от стенки

$$\eta_1 = A_0 \cos(\omega t - kx)$$

$$\eta_2 = A_0 \cos(\omega t + kx)$$

$$\eta = \eta_1 + \eta_2 = A_0 \cdot 2\cos(\omega t) \cdot \cos(kx) = 2A_0\cos(kx)\cos(\omega t)$$

 $A=2A_0\cos(kx)$ - амплитуда стоячей волны

$$A = A_{\max} \Leftrightarrow \cos kx = 1 \Rightarrow kx = \frac{2\pi}{\lambda} \cdot x = \pi \cdot n$$

$$x_{\text{пучности}} = \frac{\lambda}{2}n$$

Минимум пучности, аналогично: $x_{ ext{y}_{ ext{3ЛОВ}}} = rac{\lambda}{2} rac{2n+1}{2}$

Длина волны - расстояние между 2 соседними пучностями / узлами

Длина стоячей волны = половине падающей волны

14/03/2025

Температура - мера изменения средней квадратичной кинетической энергии теплового движения молекул.

Уравнение Ван-дер-Ваальса

$$(P + \alpha)(V + \beta) = \nu RT$$

Дано:

 $\mu,P,\,$ между 2 параллельными горизонтальными пластинами ,T растёт $T_1 o T_2,V$

Закон Паскаля:

Давление газа в объёме во все стороны давит одинаково

Найти:

m

Решение:

$$PV = \frac{m}{\mu}RT$$

$$T(x) = T_1 + \frac{T_2 - T_1}{h}x$$

$$PdV = \frac{dm}{\mu}RT(x)$$

$$dm = \frac{\mu PdV}{RT}$$

$$m = \frac{\mu P}{R} \int \frac{dV}{T} = \frac{\mu P}{R}S \int \frac{dx}{T_1 + \frac{T_2 - T_1}{h}x} = \frac{\mu PS}{R}\ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right) \cdot \frac{h}{T_2 - T_1} = \frac{\mu PV}{R\Delta T}\ln\left(\frac{T_2}{T_1}\right)$$

$$A = \int \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

$$\Delta U = \nu R \Delta T$$
 $P = \mathrm{const} \Rightarrow \Delta Q = \Delta U + A$
 $A = P \Delta V = \nu R \Delta T$
 $\Delta U = \frac{i}{2} \nu R \Delta T$

Задачку с ютуба переписать и защищать

Газ с молярной массой М находится под давлением Р между двумя одинаковыми горизонтальными пластинами. Температура газа растёт линейно от Т1 у нижней границы до Т2 у верхней. Объём газа между пластинами равен V. Найти его массу.

- это прошлая

6.30: Один моль некоторого идеального газа изобарически нагрели на $\Delta T=72K$, сообщив ему количество тепла Q=1.60кДж. Найти приращение его внутренней энергии и величину γ =Cp/Cv Дано:

$$u=1$$
[моль]
$$\Delta T=72[K] \\
Q=1600[Дж] \\
P=\mathrm{const}$$

Найти:

$$\Delta U=?, \gamma=rac{C_P}{C_V}=?$$

Решение:

$$Q = \Delta U + A$$

$$\Delta U = \frac{i}{2} \nu R \Delta T$$

$$\Delta U = Q - A$$

$$A = \int P dV = P \Delta V$$

$$PV = \nu R T \Rightarrow P \Delta V = \nu R \Delta T$$

$$\Delta U = Q - \nu R \Delta T$$

$$\gamma = \frac{C_P + R}{C_V} = 1 + \frac{R}{C_V} = 1 + \frac{2}{i}$$

$$\gamma - 1 = \frac{2}{i}$$

$$\frac{1}{\gamma - 1} = \frac{i}{2}$$

$$\Delta U = \frac{1}{\gamma - 1} \nu R \Delta T$$

$$\gamma - 1 = \frac{\nu R \Delta T}{\Delta U}$$

$$\gamma = \frac{\nu R \Delta T}{\Delta U} + 1$$

Задача 6.47: Идеальный газ с показатель адиабаты γ расширили по закону $P=\alpha V$, где $\alpha={\rm const.}$ Первоначальный объем газа V0. В результате расширения объем увеличился в η раз. Найти:

- а) приращение внутренней энергии газа
- б) работу, совершаемую газом

в) молярную теплоемкость газа в этом процессе Дано:

$$\gamma, P = lpha V, V_{\scriptscriptstyle
m H} = V_0, V_k = \eta V_0$$

Найти:

$$\Delta U, A, C_{\mu}$$

Решение:

Далее под C подразумевается молярная теплоемкость

$$P = \alpha V$$

$$\alpha = \frac{P}{V} = PV^{-1}$$
Политропа
$$PV^n = \text{const}$$

$$n = \frac{C - C_P}{C - C_V} = -1$$

$$C - C_P = C_V - C$$

$$C = \frac{C_V + C_P}{2} = \frac{i+1}{2}R$$

$$\frac{i}{2} = \frac{1}{\gamma - 1} \Rightarrow$$

$$C = \left(\frac{1}{\gamma - 1} + \frac{1}{2}\right)R$$

$$A = \int_{V_{\text{H}}}^{V_{\text{K}}} PdV = \int_{V_0}^{\eta V_0} \alpha V dV = \frac{\alpha V^2}{2} |_{V_0}^{\eta V_0} = \frac{\alpha (\eta^2 - 1)V_0^2}{2}$$

$$\Delta U = \frac{i}{2} \nu R \Delta T = \frac{1}{\gamma - 1} \nu R \Delta T$$

$$P_{\text{H}} V_{\text{H}} = \nu R T_{\text{H}}$$

$$P_{\text{H}} V_{\text{H}} = \nu R T_{\text{K}}$$

$$P = \alpha V \Rightarrow$$

$$\alpha V_0^2 = \nu R T_{\text{K}}$$

$$\alpha (\eta^2 - 1)V_0^2 = \nu R \Delta T$$

$$\Delta U = \frac{1}{\gamma - 1} \alpha (\eta^2 - 1)V_0^2$$

6.154: Во сколько раз следует увеличить изотермически объём V = 4.0 моля идеального газа, чтобы его энтропия испытала приращение $\Delta S=23$ Дж/К. Дано:

$$T=\mathrm{const},
u=4$$
 моля , $\Delta S=23$ Дж/К

Найти:

$$rac{V_{\scriptscriptstyle K}}{V_{\scriptscriptstyle
m H}}=?$$

Решение:

$$\Delta S \geq \int_{1}^{2} \frac{\delta Q}{T}$$

Т.к. изотермичский процесс - это равновесный процесс, то

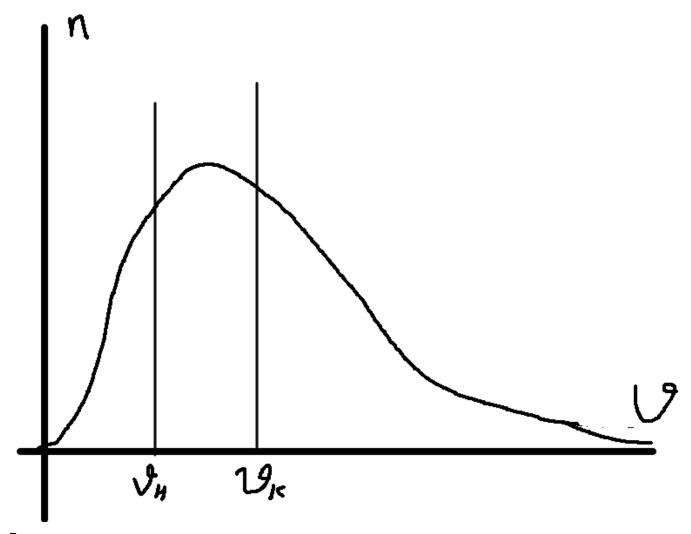
$$\Delta S = \int_{Q_1}^{Q_2} rac{\delta Q}{T} = \int_{A_1}^{A_2} rac{\delta A}{T} = rac{A}{T} =
u R \ln \left(rac{V_2}{V_1}
ight) \Rightarrow \ \delta Q =
ot \mathcal{V}^0 + \delta A \ A = \int_{V_1}^{V_2} P dV = \int_{V_1}^{V_2} rac{
u R T}{V} dV =
u R T \int_{V_1}^{V_2} rac{dV}{V} =
u R T \ln \left(rac{V_2}{V_1}
ight) \ \Rightarrow rac{V_2}{V_1} = \exp \left(rac{\Delta S}{
u R}
ight)$$

28/03/2025

Завтра может быть будет консультация РК на следующем занятии Сергей Викторович

Распределение Максвелла по скоростям

$$F(v)=4\piigg(rac{m_0}{2\pi k_{
m B}T}igg)^{rac{3}{2}}v^2\expigg(-rac{mv^2}{2k_{
m B}T}igg)$$



Дано:

 m, μ, v_1, v_2

Найти:

 $T: \mathcal{F}(v_1) = \mathcal{F}(v_2)$

Решение:

$$egin{aligned} 4\pi igg(rac{m_0}{2\pi k_{
m B}}igg)^{rac{3}{2}} v_1^2 \expigg(-rac{mv_1^2}{2k_{
m B}T}igg) &= 4\pi igg(rac{m_0}{2\pi k_{
m B}}igg)^{rac{3}{2}} v_2^2 \expigg(-rac{mv_2^2}{2k_{
m B}T}igg) \ v_1^2 \expigg(-rac{mv_1^2}{2k_{
m B}T}igg) &= v_2^2 \expigg(-rac{mv_2^2}{2k_{
m B}T}igg) \ igg(rac{v_2}{v_1}igg)^2 &= \expigg(rac{m_0}{2k_{
m B}T}(v_2^2-v_1^2)igg) \ 2\lnigg(rac{v_2}{v_1}igg) &= rac{m_0}{2k_{
m B}T}(v_2^2-v_1^2) \ T &= rac{m_0(v_2^2-v_1^2)}{4k_{
m B}\lnigg(rac{v_2}{v_1}igg)} &= rac{\mu(v_2^2-v_1^2)}{4R\lnigg(rac{v_2}{v_1}igg)} \end{aligned}$$

Функция распределения Больцмана:

$$n=n_0\cdot \exp\left(-rac{E_{\scriptscriptstyle \Pi}}{k_{\scriptscriptstyle B}T}
ight)$$

Правило Кличковского и правило Хунда - заполняются сначала орбитали с минимум энергии. У лантоноидов - сначала d, потом f

$$F_{ ext{ iny σ}}=ma_{ ext{ iny σ}}=mrac{v^2}{R}$$
 $rac{n_{ ext{ iny κ}}}{n_{ ext{ iny H}}}=2$ $T=?$ $2=rac{n_{ ext{ iny κ}}}{n_{ ext{ iny H}}}=\exp\left(rac{E_{ ext{ iny $1}}-E_{n1}}{k_{ ext{ iny K}}T}
ight)$ $\ln 2=-rac{\Delta E}{k_{ ext{ iny K}}T}$ $v=\omega R$ $v=\omega R$ $rac{mv^2}{R}=m\omega^2 R$ $\Delta E=A$ $E_{K_2}=E_{p_1},E_{K_1}=E_{p_2}$ $E_{K_2}=E_{p_1},E_{K_1}=E_{p_2}$ $E_{K_2}=E_{p_1}$ $E_{K_1}=E_{p_2}$ $E_{K_2}=E_{E_{R_1}}$ $E_{K_2}=E_{E_{R_2}}$ $E_{K_3}=E_{E_{R_4}}$ $E_{K_4}=E_{E_{R_5}}$ $E_{K_5}=E_{E_{R_5}}$ $E_{K_5}=E_{E_{R_5}}$

#конец