CURSO SML-BCI: repaso álgebra

V. Peterson

- 1. Repaso
- 2. SV D
- 3 Machete

"Machine Learning estadístico para interfaces Cerebro-Computadora"

Repaso álgebra lineal

Dra. Victoria Peterson

vpeterson@santafe-conicet.gov.ar

Nov 2023







Repaso EVD

CURSO SML-BCI: repaso álgebra

V. Peterson

1. Repaso

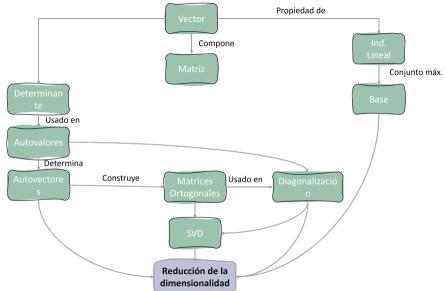
2. SV D

3. Machete



Repaso EVD Nov 2023

Álgebra lineal all around



repaso álgebra V. Peterson 1. Repaso 2. SV D 3 Machete NiCALab

CURSO

SMI_BCL

Autovalores y autovectores Valores propios

o que es lo mismo

"Caracterizadores de una matriz"

Definición

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz cuadrada. Luego, $\lambda \in \mathbb{R}$ es un autovalor de \mathbf{A} y $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$ es el correspondiente autovector de A si

 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}$

Def. 4.6. MML Book

 $(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n) \mathbf{x} = \mathbf{0}$

V. Peterson 1. Repaso 2. SV D 3 Machete NiCALab

repaso álgebra

Autovalores y autovectores Valores propios "Caracterizadores de una matriz" Definición

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz cuadrada. Luego, $\lambda \in \mathbb{R}$ es un autovalor de \mathbf{A} y $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$

es el correspondiente autovector de A si

 $\mathbf{A}\mathbf{x} = \lambda\mathbf{x}$

"Multiplicación matriz-vector igual a una multiplicación escalar"

Def. 4.6. MML Book

 $(\mathbf{A} - \lambda \mathbf{I}_n) \mathbf{x} = \mathbf{0}$

o que es lo mismo

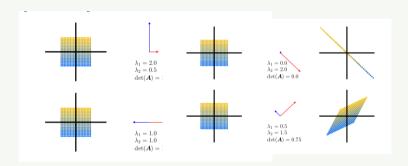
V. Peterson

1. Repaso

2. SV D

3. Machete

Matrices como transformaciones lineales





Repaso EVD Nov 2023

Autovalores y autovectores

V. Peterson

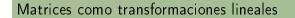
1. Repaso

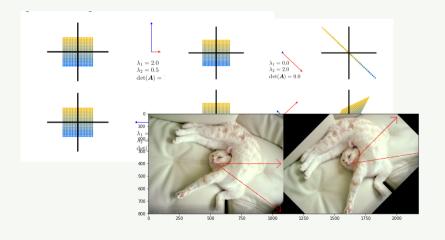
2. SV D

3. Machete



Repaso EVD Nov 2023





Autovalores y autovectores

Computo

- Resolver $\det (\mathbf{A} \lambda \mathbf{I}) = 0$
- Hallar los autovectores correspondientes a cada autovalor hallado mediante:

$$\begin{bmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} - \lambda \end{bmatrix} \mathbf{x} = \mathbf{0}$$



Descomposición en valores propios (EVD)

1. Repaso

2. SV D

3 Machete

Teorema

Def. 4.20. MML Book

Una matriz cuadrada $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ puede ser factorizada en

$$\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1},$$

donde $\mathbf{P} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y \mathbf{D} es una matriz diagonal cuyos valores en la diagonal son los autovalores de A, si y sólo si los autovectores de A forman una base en ℝ



- 2. SV D
- 3 Machete

Teorema

Def. 4.20. MML Book

Una matriz cuadrada $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ puede ser factorizada en

$$\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1},$$

donde $\mathbf{P} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y \mathbf{D} es una matriz diagonal cuyos valores en la diagonal son los autovalores de A, si y sólo si los autovectores de A forman una base en ℝ

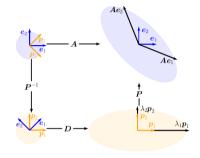


Fig. 4.7 - MML Book



V. Peterson

1. Repaso

2. SV D

3. Machete

Teorema

Def. 4.20. MML Book

Una matriz cuadrada $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ puede ser factorizada en

$$\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1},$$

donde $\mathbf{P} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y \mathbf{D} es una matriz diagonal cuyos valores en la diagonal son los autovalores de \mathbf{A} , si y sólo si los autovectores de \mathbf{A} forman una base en \mathbb{R} .

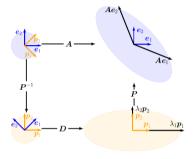


Fig. 4.7 - MML Book

Transformaciones Lineales



Teorema

Def. 4.20. MML Book

Una matriz cuadrada $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ puede ser factorizada en

$$\mathbf{A} = \mathbf{P}\mathbf{D}\mathbf{P}^{-1},$$

donde $\mathbf{P} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ y \mathbf{D} es una matriz diagonal cuyos valores en la diagonal son los autovalores de \mathbf{A} , si y sólo si los autovectores de \mathbf{A} forman una base en \mathbb{R} .

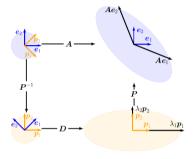


Fig. 4.7 - MML Book

Transformaciones Lineales



- 1. Repaso
- 2. SV D
- 3. Machete

Formulación

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, una matriz rectangular de rango $r \in [0, \min(m, n)]$ la descomposición en SVD de \mathbf{A} es una decomposición de la forma:

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\Sigma \mathbf{V}^T,$$

donde $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times m}$ matriz ortogonal con vectores columna $\mathbf{u}_i, i = 1, \dots, m, \mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ matriz ortogonal con vectores columna $\mathbf{v}_j, j = 1, \dots, n$ y $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$ matriz diagonal tal que $\mathbf{\Sigma}_i = \sigma_i \geq 0$.



1. Repaso

repaso álgebra

- 2. SV D
- 3 Machete

Formulación

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, una matriz rectangular de rango $r \in [0, \min(m, n)]$ la descomposición en SVD de A es una decomposición de la forma:

$$\mathbf{A} = \mathbf{U}\Sigma\mathbf{V}^T.$$

donde $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times m}$ matriz ortogonal con vectores columna $\mathbf{u}_i, i = 1, \dots, m, \mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ matriz ortogonal con vectores columna \mathbf{v}_i , $j=1,\ldots,n$ y $\Sigma\in\mathbb{R}^{m\times n}$ matriz diagonal tal que $\Sigma_i = \sigma_i > 0$.





 $\mathbf{E} \left[\mathbf{A} \right] = \mathbf{E} \left[\mathbf{U} \right] \mathbf{E} \left[\mathbf{\Sigma} \right] \left[\mathbf{V}^{\top} \right] \mathbf{E}$

Fig. 10.2 - MML Book

- 1. Repaso
- 2. SV D
- 3. Machete

Formulación

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, una matriz rectangular de rango $r \in [0, \min(m, n)]$ la descomposición en SVD de \mathbf{A} es una decomposición de la forma:

$$\mathbf{A} = \mathbf{U} \Sigma \mathbf{V}^T,$$

donde $\mathbf{U} \in \mathbb{R}^{m \times m}$ matriz ortogonal con vectores columna $\mathbf{u}_i, \ i=1,\ldots,m, \ \mathbf{V} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ matriz ortogonal con vectores columna $\mathbf{v}_j, \ j=1,\ldots,n$ y $\Sigma \in \mathbb{R}^{m \times n}$ matriz diagonal tal que $\Sigma_i = \sigma_i \geq 0$.



 $\mathbf{u}_i,\ i=1,\ldots,m$: vectores singulares izquierdos $\mathbf{v}_j,\ j=1,\ldots,n$: vectores singulares derechos $\sigma_i,\ i=1,\ldots,r$: valores singulares.

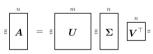


Fig. 10.2 - MML Book

CURSO

1. Repaso

2. SV D

3. Machete

Computo

- 1 Calculo de los vectores singulares derechos mediante descomposición en valores propios.
- 2 Cálculo de la matriz de valores singulares.
- 3 Cálculo de los vectores singulares izquierdos como la imagen normalizada de los vectores singulares derechos.



CURSO

repaso álgebra

2. SV D

3 Machete

Aproximación de matrices

Una matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ de rango r puede escribirse como la suma de matrices \mathbf{A}_i de rango-1 tal que:

$$\mathbf{A} = \sum_{i=1}^{r} \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T = \sum_{i=1}^{r} \sigma_i \mathbf{A}_i.$$

Por lo tanto es fácil de ver que podemos obtener una aproximación de A mediante la suma de las primeras k matrices de rango-1:

$$\hat{\mathbf{A}}(k) \triangleq \sum_{i=1}^k \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T = \sum_{i=1}^k \sigma_i \mathbf{A}_i.$$



CURSO

repaso álgebra

2. SV D

3. Machete

Aproximación de matrices

Una matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ de rango r puede escribirse como la suma de matrices \mathbf{A}_i de rango-1 tal que:

$$\mathbf{A} = \sum_{i=1}^{r} \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T = \sum_{i=1}^{r} \sigma_i \mathbf{A}_i.$$

Por lo tanto es fácil de ver que podemos obtener una aproximación de ${f A}$ mediante la suma de las primeras k matrices de rango-1:

$$\hat{\mathbf{A}}(k) \triangleq \sum_{i=1}^{k} \sigma_i \mathbf{u}_i \mathbf{v}_i^T = \sum_{i=1}^{k} \sigma_i \mathbf{A}_i.$$



La aproximación de matrices mediante SVD es una aproximación de mínima norma (ver Teo 4.25)

CURSO **SVD** repaso álgebra

V. Peterson

1. Repaso

2. SV D

3. Machete

Aproximación de matrices: error de aproximación

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ una matriz de rango r y sea $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ una matriz de rango k, para cualquier $k \leq r$ con $\hat{\mathbf{A}}(k) = \sum_{i=1}^{k} \sigma_i \mathbf{u}_o \mathbf{v}_i^T$ se muestra que:

$$\hat{\mathbf{A}}(k) = argmin_{rk(\mathbf{B})=k} \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\|$$

$$\|\mathbf{A} - \hat{\mathbf{A}}\|_2 = \sigma_{k+1}^*$$



Aproximación de matrices: error de aproximación

Sea $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ una matriz de rango r y sea $\mathbf{B} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ una matriz de rango k, para cualquier $k \leq r$ con $\hat{\mathbf{A}}(k) = \sum_{i=1}^k \sigma_i \mathbf{u}_o \mathbf{v}_i^T$ se muestra que:

$$\hat{\mathbf{A}}(k) = argmin_{rk(\mathbf{B})=k} \|\mathbf{A} - \mathbf{B}\|$$

$$\|\mathbf{A} - \hat{\mathbf{A}}\|_2 = \sigma_{k+1}^*$$

 * La norma espectral de ${f A}$ es igual a su valor singular más grande σ_1





Notación

V. Peterson

1. Repaso

2. SV D

3. Machete

Notación

```
\mathbf{X} \in \mathbb{R}^{N \times D}: matriz de N observaciones
\mathbf{x} \in \mathbb{R}^D: vector D-dimensional de atributos/features/covariables
```

 $f(\cdot)$: función $f: \mathbb{R}^D \to \mathbb{R}$

 $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^N$: vector N-dimensional. Variable dependiente, target.



Nov 2023

1. Repaso 2. SV D 3. Machete

CURSO

SM L-BCI: repaso álgebra V. Peterson

Definiciones

Matriz ortogonal

ortogonales, es decir:

 \Rightarrow

Una matriz cuadrada $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es una matriz ortogonal si y sólo si sus columnas son

Def. 3.8. MML Book

 $\mathbf{A} \mathbf{A}^T = \mathbf{I} = \mathbf{A}^T \mathbf{A}$

 $\mathbf{A}^T = \mathbf{A}^{-1}$



V. Peterson

1. Repaso

2. SV D 3 Machete

Teorema Espectral

Si $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es simétrica, existe una base ortonormal del espacio vectorial Vcorrespondiente que consiste en los autovectores de A y cada autovalor es real.

Colorario

La descomposición en valores propios de una matriz A existe, y puede encontrarse una base ortogonal de autovectores tal que $A = PDP^T$, donde D es diagonal y las columnas de P contienen los autovectores.

Teo. 4.15. MML Book



repaso álgebra V. Peterson 1. Repaso 2. SV D 3. Machete

Definiciones

Norma espectral de una matriz

 $\|\mathbf{A}\|_2 \triangleq \max_{\mathbf{x}} \frac{\|\mathbf{A}\mathbf{x}\|}{\|\mathbf{x}\|}$

Para $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \setminus \{\mathbf{0}\}$, la norma espectral de una matriz $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ está definida cómo:

Teo. 4.23. MML Book

La norma espectral determina la longitud máxima que puede tomar cualquier vector \mathbf{x} al multiplicarse por A.

NiCALab

Nov 2023